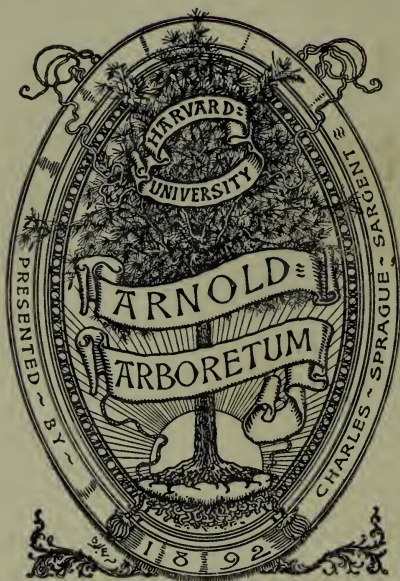




3 2044 106 336 829

Per Neth
'A-4



ARCHIVES NÉERLANDAISES
DES
SCIENCES
EXACTES ET NATURELLES

PUBLIÉES PAR

LA SOCIÉTÉ HOLLANDAISE DES SCIENCES à HARLEM,

ET RÉDIGÉES PAR

J. BOSSCHA,
Secrétaire de la Société,

AVEC LA COLORATION DE

MM. D. Bierens de Haan, C. A. J. A. Oudemans, W. Koster,
C. K. Hoffmann et J. M. van Bemmelen.

TOME XXV.

HARLEM,
LES HÉRITIERS LOOSJES.
1892.

TABLE DES MATIÈRES.

Programme de la Société Hollandaise des Sciences pour l'année 1891.	
JAN DE VRIES, Polygones cycliques sur courbes cubiques planes..	Page 1.
JAN DE VRIES, Sur un groupe de configurations planes régulières et quelques configurations planes connexes. de points et de courbes.....	" 33.
JAN DE VRIES, Sur une configuration plane de vingt-quatre points et de dix-huit droites.....	" 57.
J. C. KLUYVER, Sur des systèmes de rayons déduits de quatre droites données dans l'espace.....	" 70.
J. TH. CATTIE, Sur un cas de cohésion et de dialyse dans le cypripedium barbatum Lindley, var. superbum.....	" 101.
H. A. LORENTZ, Sur la théorie moléculaire des dissolutions diluées.	" 107.
H. ZWAARDEMAKER Cz., Sur la norme de l'acuité olfactive (olfactie).	" 131.
H. ZWAARDEMAKER Cz., Anosmies d'origine nerveuse.....	" 149.
J. BOSSCHA, Les équations des nouvelles copies du Mètre des Archives.....	" 165.

M. W. BEYERINCK, La biologie d'une bactérie pigmentaire.....	Page 227.
W. C. L. VAN SCHAİK, Sur la production des sons dans les tuyaux à bouche.....	" 281.
E. GILTAY et J. H. ABERSON, Recherches sur un mode de dénitrifi- cation et sur le schizomycète qui la produit.....	" 341.
H. A. LORENTZ, La théorie électromagnétique de Maxwell et son application aux corps mouvants.....	" 363.

PROGRAMME

DE LA

Société hollandaise des sciences, à Harlem.

ANNÉE 1891.

La Société hollandaise des sciences a tenu, le 16 mai 1891, sa cent-trente-neuvième assemblée générale.

Le Directeur-Président, Jhr. J. W. M. Schorer, dans son discours d'ouverture, rend hommage à la mémoire des directeurs D. Visser van Hazerswoude et A. van Stralen, et du membre J. E. R. van Laer, enlevés à la Société depuis sa dernière réunion générale; il souhaite ensuite la bienvenue au directeur Jhr. J. W. G. Boreel van Hogelanden et aux membres M. J. de Goeje, K. Martin et M. W. Beyerinck, qui assistent pour la première fois à une séance de la Société.

Dans l'année écoulée, la Société a publié :

1° *Oeuvres complètes de Christiaan Huygens*, Tome III; du Tome IV, en préparation, plus de la moitié des feuilles sont déjà tirées.

2° *Archives néerlandaises des sciences exactes et naturelles*, Tome XXIV, livraisons 2, 3, 4 et 5, et Tome XXV, livraison 1^{ère}.

Lecture est donnée des rapports de MM. T. Zaayer, W. Koster et C. K. Hoffmann sur un Mémoire portant la devise: *Natura*

suum cuique donat, et adressé en réponse à la question n° VI du concours de 1891, conçue en ces termes :

„Faire une étude anatomique comparative des glandes sexuelles accessoires chez les mammifères.”

Sur l'avis unanimement favorable de la Commission chargée d'examiner ce travail, les Directeurs proposent de décerner à son auteur la médaille d'or. Cette proposition ayant été adoptée par l'Assemblée, l'ouverture du billet fait connaître que le Mémoire couronné est l'œuvre de :

M. le Dr. J. T. Oudemans, agrégé à l'Université d'Amsterdam.

A. M. Zaayer, qui avait proposé la question, est attribuée la médaille d'argent.

L'Assemblée arrête ensuite quelques nouveaux sujets de prix, et nomme membres nationaux de la Société :

MM. P. P. C. HOEK, au Helder,

N. DE ROEVER, à Amsterdam,

L. A. J. BURGERSDYK, à Deventer.

QUESTIONS MISES AU CONCOURS.

Jusqu'au 1^{er} janvier 1892.

I. Déterminer expérimentalement, pour une ou plusieurs matières, l'influence que la compression, dans la direction de la force électromotrice et perpendiculairement à cette direction, exerce sur le pouvoir inducteur spécifique.

II. Pour une nouvelle réduction des observations stellaires faites par La Caille au Cap de Bonne-Espérance et consignées dans son *Coelum stelliferum australe*, il est nécessaire de connaître avec précision la forme des micromètres réticulaires dont il s'est servi. Pour l'un d'eux, la forme a été déterminée par Fabritius, dans sa dissertation: *Untersuchungen uber La Caille's reticulus medius*, Helsingförs, 1873.

La Société demande: 1° la détermination, aussi exacte que

possible, de la forme des autres micromètres réticulaires employés par la Caille; 2° la détermination, aussi exacte que possible, des positions que ceux-ci et le *reticulus medius* avaient pendant les soirées d'observation, en sorte qu'il soit facile de dresser des tables permettant de calculer d'une manière simple, au moyen des observations, les valeurs apparentes de l'ascension droite et de la déclinaison des corps célestes. A titre d'exemple, une pareille table devra être donnée pour chacun des micromètres en question.

On signale à l'attention des concurrents le travail publié par M. Powalski dans le *Report of the United States Coast Survey*, 1882, et celui de M. Gould, *Astronomical Journal*, Vol. IX.

III. Pour le calcul de l'influence que le volume des molécules exerce sur la pression produite par un gaz, M. van der Waals a donné une formule dont l'exactitude est suffisante tant que la densité reste assez petite. Il importe de posséder aussi une semblable formule pour des états de densité plus grande. La Société voudrait donc voir calculer, dans une forme rigoureuse et pratiquement utilisable, la pression d'un système de molécules sphériques égales, parfaitement élastiques, incompressibles et lisses, ayant comparativement à leurs distances mutuelles une grandeur quelconque, n'agissant les unes sur les autres que lors du choc, et douées d'une force vive déterminée.

IV. Réunir et discuter, d'une manière aussi complète que possible, les résultats que l'expérience a fournis au sujet du rapport existant, chez les corps transparents, entre la densité et la composition chimique, d'une part, et l'indice de réfraction, d'autre part.

V. Etudier par la voie expérimentale, pour un métal autre que le fer, la modification que la magnétisation produit dans l'état de la lumière réfléchie.

VI. Décrire les méthodes employées pour obtenir et fixer de nouvelles variétés chez les plantes cultivées dans les champs et dans les jardins.

VII. Faire des recherches exactes sur le rôle que les bactéries

remplissent dans la filtration des eaux potables à travers une couche de sable.

Jusqu'au 1^{er} janvier 1893

I. Donner une théorie moléculaire du frottement interne pour les gaz qui s'écartent de la loi de Boyle, et aussi, s'il est possible, pour les liquides.

II. Après les recherches de M. Hertz, il est devenu très important de connaître la durée des vibrations électriques qui peuvent avoir lieu dans des conducteurs de différentes formes. La Société demande, en conséquence, que cette durée soit déduite, pour quelques cas, des équations du mouvement, ou bien, que les méthodes pouvant conduire à ce but fassent l'objet d'une étude spéciale.

III. Essayer l'inoculation du *Viscum album* sur les pommiers et les poiriers, sur les tilleuls et les peupliers, et chercher les raisons qui déterminent la préférence de ce parasite pour certaines espèces d'arbres.

IV. Soumettre à un examen critique les différentes opinions émises sur la structure et le mode d'accroissement de la paroi cellulaire, en ayant égard à la continuité, observée dans quelques cas, du protoplasma de cellules adjacentes.

V. Eclairer, par de nouvelles expériences, la faculté reproductrice des parties de plantes et la polarité qu'on y observe.

VI. Lorsque des flacons contenant des dissolutions de produits chimiques sont laissés longtemps en repos, il s'y développe fréquemment des organismes inférieurs, — d'ordinaire sous la forme de filaments, — dont la présence, vu la nature de ces dissolutions, peut causer de la surprise. On demande l'étude biologique de une ou plusieurs espèces vivant dans ces conditions insolites, étude portant en premier lieu sur leur nutrition et sur la manière dont elles se comportent vis-à-vis des dissolutions concentrées de sels, d'acides et d'alcalis.

VII. On demande, au sujet de la signification des peptones pour la circulation de l'azote dans la plante, un travail com-

prenant à la fois l'exposition raisonnée des résultats déjà acquis et la relation d'expériences nouvelles.

VIII. Même après les recherches de M. Winogradsky et de M. Frankland, il reste encore beaucoup d'obscurité au sujet de l'oxydation que les sels ammoniacaux subissent dans la terre et d'où résulte leur transformation en nitrates. La Société désire que les expériences de ces deux savants soient répétées et qu'on résolve la question de savoir si les microbes découverts par eux existent dans le sol de la Néerlande.

IX. Jusqu'ici, on n'a pas réussi à déceler le gaz des marais (méthane) comme produit de la vie de bactéries cultivées à l'état pur. La Société demande des recherches concernant l'organisme éventuellement impliqué dans la production de ce gaz, ou concernant les conditions dans lesquelles celui-ci se forme, s'il était reconnu que la vie n'a qu'une influence indirecte sur le phénomène. De nouvelles données seront en outre recueillies sur le dégagement du gaz des marais par le fumier, dégagement observé par des savants français.

X. Dans l'ensilage des fourrages verts, il est possible d'amener et de maintenir la masse à un degré d'acidification plus ou moins élevé, ce qui donne lieu à l'ensilage *doux* et à l'ensilage *aigre*. On demande l'étude bactériologique des microbes impliqués dans ces phénomènes, et des données exactes quant aux variations, en rapport avec la température et le temps, de la proportion de sucre et du degré d'acidité.

XI. La Société demande des recherches sur le développement des Tricladés.

XXII. La Société demande des recherches sur le développement de la rate.

La Société recommande aux concurrents d'abrégier autant que possible leurs mémoires, en omettant tout ce qui n'a pas un rapport direct avec la question proposée. Elle désire que la clarté soit unie à la concision, et que les propositions bien

établies soient nettement distinguées de celles qui reposent sur des fondements moins solides.

Elle rappelle, en outre, qu'aucun mémoire écrit de la main de l'auteur ne sera admis au concours, et que même, une médaille eût-elle été adjugée, la remise n'en pourrait avoir lieu, si la main de l'auteur venait à être reconnue, entre-temps, dans le travail couronné.

Les plis cachetés des mémoires non couronnés seront détruits sans avoir été ouverts, à moins que le travail présenté ne soit qu'une copie d'ouvrages imprimés, auquel cas le nom de l'auteur sera divulgué.

Tout Membre de la Société a le droit de prendre part au concours, à condition que son mémoire, ainsi que le pli, soit marqué de la lettre L.

Le prix offert pour une réponse satisfaisante à chacune des questions proposées, consiste, au choix de l'auteur, en une *médaille d'or* frappée au coin ordinaire de la Société et portant le nom de l'auteur et le millésime, ou en une somme de *cent-cinquante florins*; une prime supplémentaire de *cent-cinquante florins* pourra être accordée si le mémoire en est jugé digne.

Le concurrent qui remportera le prix ne pourra faire imprimer le mémoire couronné, soit séparément, soit dans quelque autre ouvrage, sans en avoir obtenu l'autorisation expresse de la Société.

Les mémoires, écrits lisiblement, en *hollandais, français, latin, anglais, italien* ou *allemand* (mais non en caractères allemands), doivent être accompagnés d'un pli cacheté renfermant le nom de l'auteur, et envoyés franco au Secrétaire de la Société, le professeur J. BOSSCHA, à Harlem.

ARCHIVES NÉERLANDAISES

DES

SCIENCES

EXACTES ET NATURELLES

PUBLIÉES PAR

LA SOCIÉTÉ HOLLANDAISE DES SCIENCES A HARLEM,

ET RÉDIGÉES PAR

J. BOSSCHA,

SECRÉTAIRE DE LA SOCIÉTÉ,

AVEC LA COLLABORATION DE

MM. D. Bierens de Haan, C. A. J. A. Oudemans, W. Koster,
C. K. Hoffmann et J. M. van Bemmelen.

HARLEM
LES HÉRITIERS LOOSJES.
1891.

PARIS
GAUTHIER-VILLARS.

LEIPSIG
G. E. SCHULZE.

ARCHIVES NÉERLANDAISES

DES

Sciences exactes et naturelles.

POLYGONES CYCLIQUES

SUR

COURBES CUBIQUES PLANES;

PAR

JAN DE VRIES.

Lorsque trois points d'inflexion d'une cubique plane, situés en ligne droite, sont projetés sur la courbe d'un de ses points pris pour centre, on obtient trois points qui possèdent cette propriété, que chaque droite joignant deux de ces points contient le point tangentiel du troisième ¹⁾).

Dans les pages suivantes, je considère plus généralement des polygones qui sont inscrits dans une cubique de telle sorte que chaque côté passe par le point tangentiel du sommet précédent; il en résulte que les sommets d'un pareil polygone *cyclique* appartiennent à des groupes involutifs connus. Le second § est consacré à l'étude de polygones cycliques pour lesquels le point tangentiel du sommet $i^{\text{ième}}$ est situé sur la droite qui joint les sommets $(i + 2)^{\text{ième}}$ et $(i + 3)^{\text{ième}}$, tandis que dans le § 3 sont considérés les cas où le point tangentiel se trouve sur le côté opposé, ou, quand le nombre des côtés est pair, sur l'un des deux côtés opposés.

1) On trouve une étude détaillée de ces systèmes de trois points dans l'ouvrage de Durège: *Die ebenen Curven dritter Ordnung* (Teubner, 1871); ils y sont nommés *Inflexionstripel*, et la première idée en est attribuée à Küpper (p. 286 etc.)

§ 1.

1. Les coordonnées homogènes de la courbe du troisième degré, à équation canonique

$$x_1^3 + x_2^3 + x_3^3 = c x_1 x_2 x_3, \dots \dots \dots (1)$$

peuvent être représentées de la manière suivante par des fonctions doublement périodiques d'un paramètre réel u ¹⁾:

$$\left. \begin{aligned} \varrho x_1 &= \theta_1 \left(u - \frac{2}{3} \omega \right) \theta_1 \left(u - \frac{1}{3} (2\omega + \omega') \right) \theta_1 \left(u - \frac{1}{3} (2\omega - \omega') \right) \\ \varrho x_2 &= \theta_1 \left(u + \frac{2}{3} \omega \right) \theta_1 \left(u + \frac{1}{3} (2\omega + \omega') \right) \theta_1 \left(u + \frac{1}{3} (2\omega - \omega') \right) \\ \varrho x_3 &= \theta_1(u) \theta_1 \left(u - \frac{1}{3} \omega' \right) \theta_1 \left(u + \frac{1}{3} \omega' \right) \end{aligned} \right\} \cdot (2)$$

Par suite de cette substitution, les paramètres u_i ($i = 1$ jusqu'à $3n$), qui correspondent aux points d'intersection de la courbe avec une courbe du degré n , doivent satisfaire à la congruence ²⁾

$$u_1 + u_2 + u_3 + \dots + u_{3n} \equiv 0 \pmod{\omega, \omega'} \dots (3)$$

Pour les points d'inflexion réels on a donc $3u \equiv 0 \pmod{\omega}$, de sorte qu'ils sont indiqués par les paramètres $0, \frac{1}{3}\omega, \frac{2}{3}\omega$.

Comme je ne veux relier chaque point de la courbe qu'aux autres points de la même branche, les paramètres ne sont comparés qu'au module ω , de sorte que, dans la courbe à deux branches, la serpentine seule est considérée; les résultats obtenus se laissent facilement étendre aux points de l'ovale.

¹⁾ Voir: Bobek, *Einleitung in die Theorie der elliptischen Functionen* (Teubner, 1884), p. 249.

²⁾ Comp. Bobek, p. 253, où est démontrée aussi la réciproque de cette propriété.

Le paramètre u' du point tangentiel de u est lié à u par la congruence

$$2u + u' \equiv 0 \pmod{\omega} \dots \dots \dots (4)$$

Comme, en outre, la situation collinéaire des points u' , v , w est exprimée par

$$u' + v + w \equiv 0 \pmod{\omega}, \dots \dots, \dots (5)$$

la relation

$$2u \equiv v + w \pmod{\omega}. \dots \dots \dots (6)$$

est la condition qui doit être remplie lorsque les points v et w sont situés en ligne droite avec le point tangentiel de u .

2. Si maintenant l'on a

$$\begin{cases} 2u_1 \equiv u_2 + u_3 \\ 2u_2 \equiv u_3 + u_4, \end{cases}$$

par conséquent

$$2u_1 + 2u_2 \equiv 2u_3 + u_1 + u_2,$$

on a aussi

$$2u_3 \equiv u_1 + u_2$$

et les points u_1 , u_2 , u_3 forment un triangle cyclique.

Des deux premières congruences il suit

$$3u_3 \equiv 3u_1,$$

par conséquent

$$u_3 \equiv u_1 + \frac{1}{3} \alpha \omega \quad (\alpha \equiv 1, 2),$$

et la troisième donne ensuite

$$u_2 \equiv u_1 + \frac{2}{3} \alpha \omega.$$

Chaque point u_i ne fournit donc qu'un seul triangle cyclique réel; en effet, la substitution de $\alpha = 2$ à $\alpha = 1$ a seulement pour résultat que u_2 est remplacé par u_3 .

Pour les paramètres v_1 , v_2 , v_3 des points qu'on obtient en

projetant u_1, u_2, u_3 du point d'inflexion $u \equiv 0$ comme centre, on a évidemment ($\alpha = 2$)

$$v_1 \equiv -u_1, \quad v_2 \equiv -u_1 - \frac{1}{3}\omega, \quad v_3 \equiv -u_1 - \frac{2}{3}\omega;$$

les trois nouveaux points forment donc également un triangle cyclique. On a, en outre,

$$\left\{ \begin{array}{l} u_1 + v_2 + \frac{1}{3}\omega \equiv 0, \quad u_2 + v_3 + \frac{1}{3}\omega \equiv 0, \quad u_3 + v_1 + \frac{1}{3}\omega \equiv 0 \\ u_1 + v_3 + \frac{2}{3}\omega \equiv 0, \quad u_2 + v_1 + \frac{2}{3}\omega \equiv 0, \quad u_3 + v_2 + \frac{2}{3}\omega \equiv 0, \end{array} \right.$$

c'est-à-dire: des points d'inflexion $\frac{1}{3}\omega$ et $\frac{2}{3}\omega$ comme centres, les points u_1, u_2, u_3 sont projetés successivement en v_2, v_3, v_1 et en v_3, v_1, v_2 (Küpper; comp. Durège, *l. c.*): les sommets des deux triangles cycliques forment avec les points d'inflexion une configuration desmique particulière ¹⁾.

3. Si les paramètres u_1, u_2, u_3, u_4 satisfont aux congruences:

$$\left\{ \begin{array}{l} 2u_1 \equiv u_2 + u_3 \\ 2u_2 \equiv u_3 + u_4 \\ \dots\dots\dots (7) \\ 2u_3 \equiv u_4 + u_1 \\ 2u_4 \equiv u_1 + u_2, \end{array} \right.$$

dont la quatrième est une conséquence des autres, parce que la somme des quatre congruences donne une identité, alors les quatre points 1, 2, 3, 4, auxquels ces paramètres appartiennent, forment un quadriangle, dont les côtés 12, 23, 34, 41 portent successivement les points tangentiels 4, 1, 2, 3. Que les quatre congruences doivent former un système lié, c'est ce qu'on reconnaît de la manière suivante. L'ensemble des

¹⁾ Voir J. de Vries, *Over de desmische configuratie 9₃* (*Versl. en Med.*, T. IV, p 175 ou *Ueber gewisse der allgemeinen kubischen Curve eingeschriebene Configurationen* (Wiener Sitzungsberichte, T. XCVIII, p. 448).

quatre côtés peut être considéré comme une courbe du quatrième degré, et il en est de même pour le système des tangentes aux sommets; si maintenant les droites 23, 34 et 41 déterminent les points tangentiels 1', 2' et 3', de sorte que les deux courbes du quatrième degré ont en commun onze points de la cubique, ces courbes doivent rencontrer la cubique au même douzième point; en d'autres termes, le point tangentiel 4' est situé sur la droite 12.

On démontre de la même manière la propriété générale:

Lorsque n-1 côtés d'un polygone à n côtés, inscrit dans la cubique, contiennent chacun le point tangentiel du sommet précédent, il en est de même du dernier côté.

4. Pour résoudre le système (7), je pose

$$u_2 \equiv u_1 + t;$$

on a alors

$$u_3 \equiv u_1 - t$$

et

$$u_4 \equiv u_1 + 3t,$$

de sorte que la troisième congruence devient

$$2u_1 - 2t \equiv 2u_1 + 3t.$$

Il en résulte $t \equiv \frac{1}{5}\alpha\omega$ ($\alpha = 1, 2, 3, 4$), et pour u_2 on a donc le choix entre quatre points. Par substitution, on trouve:

$$\left\{ \begin{array}{l} u_2 \equiv u_1 + \frac{1}{5}\alpha\omega \\ u_3 \equiv u_1 + \frac{4}{5}\alpha\omega \dots\dots\dots (8) \\ u_4 \equiv u_1 + \frac{3}{5}\alpha\omega \end{array} \right.$$

Il s'agit maintenant de savoir quelle est la signification du point $u_5 \equiv u_1 + \frac{2}{5}\alpha\omega$. De (8), il suit

$$u_1 + u_3 \equiv u_2 + u_4 \equiv 2u_1 + \frac{4}{5}\alpha\omega \equiv 2u_5,$$

c'est-à-dire: le point tangentiel de u_5 est le point d'intersection des diagonales du quadriangle $u_1 u_2 u_3 u_4$.

De $u_2 \equiv u_1 + \frac{1}{5} \alpha \omega$ il suit, en outre, $5 u_2 \equiv 5 u_1$, en posant $5 u_1 + r \equiv 0$, où r désigne le point commun à la cubique et à la conique qui a avec elle une osculation du cinquième ordre, on a aussi $5 u_2 + r \equiv 0$, de sorte que les quatre points déterminés par u_1 sont réunis, avec ce point, en un groupe osculatoire du second ordre O_2 .¹⁾

Les cinq points de O_2 forment maintenant les quadriangles cycliques suivants, où l'intersection des diagonales coïncide chaque fois avec le point tangentiel du point restant.

$$\left. \begin{array}{cccc}
 u_1 & u_1 + \frac{1}{5} \omega & u_1 + \frac{4}{5} \omega & u_1 + \frac{3}{5} \omega \\
 u_1 & u_1 + \frac{2}{5} \omega & u_1 + \frac{3}{5} \omega & u_1 + \frac{1}{5} \omega \\
 u_1 & u_1 + \frac{3}{5} \omega & u_1 + \frac{2}{5} \omega & u_1 + \frac{4}{5} \omega \\
 u_1 & u_1 + \frac{4}{5} \omega & u_1 + \frac{1}{5} \omega & u_1 + \frac{2}{5} \omega \\
 u_1 + \frac{1}{5} \omega & u_1 + \frac{3}{5} \omega & u_1 + \frac{4}{5} \omega & u_1 + \frac{2}{5} \omega
 \end{array} \right\} \dots (9)$$

5. Pour un pentagone cyclique on a :

$$\left. \begin{array}{l}
 2 u_1 \equiv u_2 + u_3 \\
 2 u_2 \equiv u_3 + u_4 \\
 2 u_3 \equiv u_4 + u_5 \\
 2 u_4 \equiv u_5 + u_1 \\
 2 u_5 \equiv u_1 + u_2
 \end{array} \right\} \dots \dots \dots (10)$$

¹⁾ Voir J. de Vries, *Over vlakke configuraties, welke uit de osculatie-groepen der kubische kromme kunnen gevormd worden.* (Verst. en Med., T. VI, p. 236.) ou *Wiener Sitzungsberichte* l.c. p. 455.

En posant, comme ci-dessus, $u_2 \equiv u_1 + t$, il vient

$$u_3 \equiv u_1 - t$$

$$u_4 \equiv u_1 + 3t$$

$$u_5 \equiv u_1 - 5t,$$

de sorte que la quatrième congruence se transforme en $2u_1 + 6t \equiv 2u_1 - 5t$ ou $11t \equiv 0$; par conséquent:

$$\left. \begin{aligned} u_2 &\equiv u_1 + \frac{1}{11} \alpha \omega \\ u_3 &\equiv u_1 + \frac{10}{11} \alpha \omega \\ u_4 &\equiv u_1 + \frac{3}{11} \alpha \omega \\ u_5 &\equiv u_1 + \frac{6}{11} \alpha \omega \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (11)$$

Les onze points u , que pour $\alpha = 0$ jusqu'à $\alpha = 10$ on obtient de $u_1 + \frac{1}{11} \alpha \omega$, satisfont à la relation $11u + r \equiv 0$; ils forment donc un groupe osculatoire du quatrième ordre.

De (11), on déduit:

$$\left. \begin{aligned} u_1 + u_3 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{5}{11} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{1,3} \\ u_2 + u_4 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{2}{11} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{2,4} \\ u_3 + u_5 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{8}{11} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{3,5} \\ u_4 + u_1 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{7}{11} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{4,1} \\ u_5 + u_2 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{9}{11} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{5,2} \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots ?$$

c'est-à-dire: les diagonales d'un pentagone cyclique coupent

la courbe aux points tangentiels d'un second pentagone cyclique, qui appartient au même groupe O_4 .

La relation entre ces deux pentagones est d'ailleurs réciproque, comme le montrent les congruences suivantes:

$$\left. \begin{aligned} u_{13} + u_{35} &\equiv 2u_1 + \frac{2}{11} \alpha \omega \equiv 2u_2 \\ u_{24} + u_{41} &\equiv 2u_1 + \frac{9}{11} \alpha \omega \equiv 2u_3 \\ u_{35} + u_{52} &\equiv 2u_1 + \frac{6}{11} \alpha h\omega \equiv 2u_4 \\ u_{41} + u_{13} &\equiv 2u_1 + \frac{1}{11} \alpha \omega \equiv 2u_5 \\ u_{52} + u_{24} &\equiv 2u_1 + \alpha \omega \equiv 2u_1 \end{aligned} \right\} \dots \dots (13)$$

Finalement, la connexion des deux pentagones avec le onzième point du groupe O_4 , savoir $u_0 \equiv u_1 + \frac{4}{11} \alpha \omega$, ressort nettement de:

$$\left. \begin{aligned} u_{13} + u_4 &\equiv 2u_1 + \frac{8}{11} \alpha \omega \equiv 2u_0 \\ u_{24} + u_5 &\equiv 2u_1 + \frac{8}{11} \alpha \omega \equiv 2u_0 \\ u_{35} + u_1 &\equiv 2u_1 + \frac{8}{11} \alpha \omega \equiv 2u_0 \\ u_{41} + u_2 &\equiv 2u_1 + \frac{8}{11} \alpha \omega \equiv 2u_0 \\ u_{52} + u_3 &\equiv 2u_1 + \frac{8}{11} \alpha \omega \equiv 2u_0 \end{aligned} \right\} \dots \dots (14)$$

Tout groupe osculatoire du quatrième ordre renferme donc onze couples de pentagones cycliques; les deux pentagones de chaque couple sont en situation perspective par rapport au point tangentiel du onzième point du groupe et les diagonales de l'un des pentagones passent par les points tangentiels de l'autre.

6. Pour un hexagone cyclique, la méthode ci-dessus employée fournit le système

$$\left. \begin{aligned} u_2 &\equiv u_1 + \frac{1}{21} \alpha \omega \\ u_3 &\equiv u_1 + \frac{20}{21} \alpha \omega \\ u_4 &\equiv u_1 + \frac{3}{21} \alpha \omega \\ u_5 &\equiv u_1 + \frac{16}{21} \alpha \omega \\ u_6 &\equiv u_1 + \frac{11}{21} \alpha \omega \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (15)$$

Les 21 points $u \equiv u_1 + \frac{1}{21} \alpha \omega$, ($\alpha = 0$ jusqu'à 20), forment évidemment sept triangles cycliques, à sommets

$$u_1 + \frac{1}{21} \beta \omega, u_1 + \frac{1}{21} (\beta + 7) \omega, u_1 + \frac{1}{21} (\beta + 14) \omega \quad (\beta = 0 \text{ jusqu'à } 6).$$

Ils peuvent aussi être rangés en trois groupes fermés de sept points, savoir

$$\left\{ \begin{aligned} u_1 + \frac{1}{21} \gamma \omega \\ u_1 + \frac{1}{21} (\gamma + 3) \omega \\ u_1 + \frac{1}{21} (\gamma + 6) \omega \\ u_1 + \frac{1}{21} (\gamma + 9) \omega \quad (\gamma = 0, 1, 2) \dots (16) \\ u_1 + \frac{1}{21} (\gamma + 12) \omega \\ u_1 + \frac{1}{21} (\gamma + 15) \omega \\ u_1 + \frac{1}{21} (\gamma + 18) \omega \end{aligned} \right.$$

Les points de chacun de ces trois groupes satisfont à la relation $7 u \equiv 7 u_1 + \frac{1}{3} \gamma \omega$; si l'on pose $7 u + v + w \equiv 0$ et $s + v + w \equiv 0$, s est le paramètre du centre de l'involution déterminée, sur la courbe donnée, par les cubiques qui ont avec elles, en u , une osculation du septième ordre; pour chaque valeur de γ , le système (16) indique par conséquent un groupe central du troisième ordre, S_3 ¹⁾.

Le groupe de 21 points, ci-dessus trouvé, prend donc naissance lorsqu'on complète les points d'une S_3 de manière à former des triples d'inflexion (comp. la première note de ce Mémoire).

7. De (15) il suit maintenant:

$$\left\{ \begin{array}{l} u_1 + u_4 \equiv 2(u_1 + \frac{12}{21} \alpha \omega) \equiv 2 u_{14} \\ u_2 + u_5 \equiv 2(u_1 + \frac{19}{21} \alpha \omega) \equiv 2 u_{25} \dots \dots (17) \\ u_3 + u_6 \equiv 2(u_1 + \frac{5}{21} \alpha \omega) \equiv 2 u_{36} \end{array} \right.$$

Comme on a $u_{36} \equiv u_{25} + \frac{1}{3} \omega \equiv u_{14} - \frac{1}{3} \omega$, ces trois points forment un triple d'inflexion, et il en est de même de leurs points tangentiels, qui sont déterminés par les diagonales principales de l'hexagone cyclique. Pour $\alpha = 3\beta$, toutefois, les points u_{14} , u_{25} , u_{36} se confondent, à cause des relations $u_{14} \equiv u_1 + \frac{5}{7} \beta \omega \equiv u_{25} \equiv u_{36}$, en un point unique u_0 , et les diagonales principales se coupent au point tangentiel de u_0 . Le point u_0 appartient alors, avec les sommets de l'hexagone, au groupe central indiqué par u_1 .

Il y a, par conséquent, deux espèces d'hexagones cycliques: aux 3×7 hexagones à diagonales principales concourantes, qui peuvent être formés au moyen du groupe de points

¹⁾ Voir *Versl. en Meded.* l. c. p. 238 ou *Wiener Sitz. ber.* l. c. p. 456.

$u \equiv u_1 + \frac{1}{21} \alpha \omega$ ($\alpha = 0, 1$ jusqu'à 20), je donne le nom d'*hexagones de la première espèce*.

8. De (15) il suit en outre :

$$\begin{aligned}
 u_1 + u_3 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{10}{21} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{1,3} \\
 u_2 + u_4 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{2}{21} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{2,4} \\
 u_3 + u_5 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{18}{21} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{3,5} \\
 u_4 + u_6 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{7}{21} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{4,6} \\
 u_5 + u_1 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{8}{21} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{5,1} \\
 u_6 + u_2 &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{6}{21} \alpha \omega \right) \equiv 2 u_{6,2}
 \end{aligned} \dots \dots \dots (18)$$

Les six diagonales $\overline{u_i u_{i+2}}$ coupent donc la courbe aux points tangentiels des points $u_i, i+2$, qui appartiennent évidemment au même groupe et forment à leur tour un hexagone cyclique. Or, pour ce nouvel hexagone, on a :

$$\begin{aligned}
 u_{1,3} + u_{3,5} &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{14}{21} \alpha \omega \right) \\
 u_{2,4} + u_{4,6} &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{15}{21} \alpha \omega \right) \\
 u_{3,5} + u_{5,1} &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{13}{21} \alpha \omega \right) \\
 u_{4,6} + u_{6,2} &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{17}{21} \alpha \omega \right) \\
 u_{5,1} + u_{1,3} &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{9}{21} \alpha \omega \right) \\
 u_{6,2} + u_{2,4} &\equiv 2 \left(u_1 + \frac{4}{21} \alpha \omega \right)
 \end{aligned} \dots \dots \dots (19)$$

En appliquant à l'hexagone cyclique, qui vient d'être trouvé,

le même procédé que ci-dessus, on retombe sur l'hexagone primitif de (15), et cela dans l'ordre $u_4 u_5 u_6 u_1 u_2 u_3$.

Pour $\alpha = 3\beta$, le système (18) devient :

$$\begin{aligned} u_{13} &\equiv u_1 + \frac{3}{7} \beta \omega \equiv u_4 \\ u_{24} &\equiv u_1 + \frac{2}{7} \beta \omega \equiv u_5 \\ u_{35} &\equiv u_1 + \frac{4}{7} \beta \omega \equiv u_6 \\ &\dots \dots \dots (20) \\ u_{46} &\equiv u_1 + \beta \omega \equiv u_1 \\ u_{51} &\equiv u_1 + \frac{1}{7} \beta \omega \equiv u_2 \\ u_{62} &\equiv u_1 + \frac{6}{7} \beta \omega \equiv u_3 \end{aligned}$$

c'est-à-dire : l'hexagone dérivé est identique à l'hexagone primitif ; il en résulte un nouveau moyen de distinguer les deux espèces d'hexagones, puisque ceux de la seconde espèce peuvent être réunis en groupes de trois, de sorte que les trois figures dépendent cycliquement l'une de l'autre.

Pour $\alpha = 3\beta \pm 1$, on a $u_2 \equiv u_1 + \frac{1}{7} \beta \omega \pm \frac{1}{21} \omega$ et $u_3 \equiv u_1 + \frac{6}{7} \beta \omega \mp \frac{1}{21} \omega$, de sorte que trois sommets consécutifs appartiennent à des S_3 différents ; à cause de $u_4 \equiv u_1 + \frac{1}{7} \alpha \omega$, $u_5 \equiv u_2 + \frac{5}{7} \alpha \omega$ et $u_6 \equiv u_3 + \frac{4}{7} \alpha \omega$, les sommets opposés sont toujours compris dans le même S_3 .

Des 20 points différents, qui peuvent être adjoints comme u_2 au point arbitrairement choisi u_1 , deux ($\alpha = 7$ et $\alpha = 14$) déterminent avec u_1 un triangle cyclique, six autres ($\alpha = 3\beta$, $\beta = 1$ jusqu'à 6) déterminent chacun un hexagone de la première espèce, les douze restants donnant chacun un hexagone

par conséquent :

$$2 \varrho (i-1) \equiv \varrho (i+1) - \varrho (i) \dots \dots \dots (26)$$

ce qui est d'ailleurs confirmé par substitution directe.

En général, chaque diagonale d'un polygone cyclique à n sommets coupe la courbe au point tangentiel d'un point appartenant au même groupe cyclique. En effet, on a

$$u_i + u_{i+k} \equiv 2 u_1 + (-1)^i v \{ \varrho (i-1) + (-1)^k \varrho (i+k-1) \} \dots (27)$$

et par conséquent, en faisant de nouveau usage de la notation $u_i + u_{i+k} \equiv 2 u_{i, i+k}$,

$$2 u_{i, i+k} \equiv 2 u_1 \pm 2 \beta \omega : \varrho (n),$$

où

$$0 < \beta < \varrho (n).$$

Cette règle ne souffre d'exception que lorsque le point $u_{i, i+k}$ coïncide avec son point tangentiel; en ce cas, on a $u_i + u_{i+k} + u_{i, i+k} \equiv 0$, d'où il suit, sans difficulté, que u_1 est congruent avec un multiple d'une partie de ω et appartient par conséquent à un point pléthorique; le polygone cyclique devient alors un polygone tangentiel ¹⁾.

12. Les points $u_{i, i+k}$, que pour une valeur déterminée de k on déduit du n -gone cyclique des points u_i , forment à leur tour un semblable polygone. De

$$2 u_{i, i+k} \equiv 2 u_1 + (-1)^i v \{ \varrho (i-1) + (-1)^k \varrho (i+k-1) \} \dots (28)$$

il suit, en effet,

$$2 u_{i, i+k} + 2 u_{i+1, i+k+1} \equiv 4 u_1 + (-1)^{i+1} v \{ [\varrho (i) - \varrho (i-1)] + (-1)^k [\varrho (i+k) - \varrho (i+k-1)] \}$$

ou, en ayant égard à (26),

$$\equiv 4 u_1 + 2 (-1)^{i+1} v \{ \varrho (i-2) + (-1)^k \varrho (i+k-2) \},$$

¹⁾ Comp. les Mémoires cités en dernier lieu, et A. Schoenflies, *Ueber regelmässige Configurationen n_3 auf den Curven dritter Ordnung* (Göttinger Nachrichten 1889, N°. 12), où l'on trouvera d'autres indications bibliographiques relatives à ce sujet.

par conséquent, d'après (28),

$$u_i, i+k + u_{i+1}, i+k+1 \equiv 2 u_{i-1}, i+k-1.$$

Il est à remarquer que le nouveau polygone peut posséder un nombre de côtés qui soit un diviseur de n , et que pour des valeurs paires de n la possibilité existe que toutes les diagonales principales passent par un même point de la courbe.

13. Lorsque n est le produit de deux nombres premiers, p et q , le groupe cyclique $u_1 + \alpha \omega : \varrho(n)$ doit comprendre aussi les sommets de p -gones cycliques et de q -gones cycliques; en d'autres termes, $\varrho(n)$ doit être divisible par les nombres $\varrho(p)$ et $\varrho(q)$, qui tous les deux, pour la même raison, doivent être des nombres premiers. Ainsi l'on a, par exemple:

$$\varrho(15) = 10923 = 3 \times 11 \times 311 = 331 \varrho(3) \varrho(5).$$

Pour

$$\alpha = \beta \varrho(n) : \varrho(p)$$

il vient alors

$$u_2 \equiv u_1 + \beta \omega : \varrho(p),$$

par conséquent, voir (25),

$$u_{p+1} \equiv u_1 + (-1)^{p+1} \beta \omega,$$

c'est-à-dire, que les points u_1 à u_p forment un polygone cyclique à n sommets.

Si, en outre, $\alpha = \beta \varrho(p) \varrho(q)$ et $\varrho(n) = \varrho(p) \varrho(q) r$, on a $u_2 \equiv u_1 + \beta \omega : r$ et le n -gone indiqué par u_2 appartient à un groupe fermé de r points, conformément à la congruence $r u \equiv r u_1$.

Pour $r = 3s - 1$, il y a un point à paramètre v , de sorte que $(3s - 1)u + v \equiv 3$; le groupe en question est alors un groupe osculatoire de l'ordre s .

Pour $r = 3s - 2$ et $(3s - 2)u + x + y \equiv 0$, les courbes du degré s , qui en u ont avec la courbe donnée une osculation de l'ordre $(3s - 2)$, déterminent une involution centrale à couples de points x, y ; si t est le paramètre du centre de

l'involution, et par conséquent $x + y + t \equiv 0$, les points du groupe en question ont, à cause de $(3s - 2)u \equiv t$, le point t commun, et forment un groupe central de l'ordre s ¹⁾.

De ce qui précède, il suit que r doit être plus grand que n ; cela est vrai aussi pour le produit $\varrho(p)\varrho(q)$; en effet, si l'on pose $\alpha = \beta(r)$, de sorte que $u_2 \equiv u_1 + \beta\omega : \varrho(p)\varrho(q)$, il faut que u_2 fournisse un n -gone proprement dit, ce qui n'est possible que si $\varrho(i)$ peut prendre au moins $n - 1$ valeurs différentes, incongruentes suivant le module $\varrho(p)\varrho(q)$.

Le groupe cyclique renfermera donc, puisque r diffère toujours de 1, trois sortes de n -gones cycliques, savoir : des n -gones dont les sommets appartiennent à un groupe de r points; des n -gones à sommets faisant partie d'un groupe de $\varrho(p)\varrho(q)$ points, déterminé dans le groupe cyclique lorsque chaque point d'un groupe correspondant à un p -gone est complété de manière à former un groupe appartenant à un q -gone (ou réciproquement); enfin, des n -gones qui ne sont pas compris entièrement dans l'un de ces groupes.

14. Un cas intéressant est celui où $\varrho(n)$ contient le carré de $\varrho(p)$ et où p est un facteur simple de n . Si l'on pose $\varrho(n) = c\varrho^2(p)$ et $\alpha = \beta c$, on a $u_2 \equiv u_1 + \beta\omega : \varrho^2(p)$, et le point u_2 détermine un n -gone dont les sommets appartiennent à un groupe de $\varrho^2(p)$ points, composé de $\varrho(p)$ groupes cycliques; on s'en assure en remplaçant β par $\gamma\varrho(p) + \delta$, ce qui donne $u_2 \equiv u_1 + \gamma\omega : \varrho(p) + \delta\omega : \varrho^2(p)$, où $\gamma = 1$ jusqu'à $\varrho(p)$ et de même $\delta = 1$ jusqu'à $\varrho(p)$. Pour une valeur déterminée de δ on obtient alors, par les différentes valeurs de γ , un groupe cyclique appartenant au polygone à n sommets.

Pour faire voir que le cas en question se présente réellement, j'intercale ici la démonstration d'une propriété générale de la théorie des nombres.

1) Ce qui est dit ici du groupe de r points s'applique naturellement aussi aux groupes de $\varrho(p)$ et de $\varrho(q)$ points.

Si p est un nombre premier > 2 , on a :

$$a^p + b^p = (a + b)^p - p a b (a^{p-2} + b^{p-2}) - p \frac{p-1}{2} a^2 b^2 (a^{p-4} + b^{p-4}) \\ \dots - \left(\frac{p}{\frac{1}{2}(p-1)} \right) a^{\frac{p-1}{2}} b^{\frac{p-1}{2}} (a + b),$$

ou, puisque tous les coefficients binomiaux sont divisibles par p ,

$$a^p + b^p = (a + b)^p - p z (a + b) \dots \dots (29)$$

Lorsque $a + b$ est divisible par p , $a^p + b^p$ peut évidemment être divisé par p^2 . Plus généralement :

Lorsque $a + b$ est un multiple de p^k , $a^p + b^p$ a pour diviseur p^{k+1} .

A cause de $2^5 + 1 = 3 \times 11$, $(2^5)^{11} + 1$ pourra donc être divisé par 11^2 ; à cause de $\varrho(55) = \frac{1}{3} (2^{55} + 1)$, il y a par conséquent des 55-gones cycliques dont les sommets appartiennent à un groupe formé de onze O_4 .

Pareillement, de $2^2 + 1 = 5$ il suit que $(2^2)^5 + 1$, et par conséquent aussi $\varrho(20) = \frac{1}{3} (2^{20} - 1)$, possède un facteur 25.

Finalement, on a $2^3 + 1 = 3^2$, d'où il résulte que

$$\varrho(3^k) = \frac{1}{3} \left\{ (2^3)^{3^{k-1}} + 1 \right\}$$

peut être divisé par 3^k .

Il y a donc, en particulier, des ennéagones cycliques, dont les sommets sont formés par trois triples d'inflexion. Cela ressort facilement aussi de $u_2 \equiv u_1 + \frac{1}{9} \alpha \omega$; on trouve, en effet, $u_1 + u_4 \equiv 2 u_7$, $u_4 + u_7 \equiv 2 u_1$, $u_7 + u_1 \equiv 2 u_4$.

Par extension, il suit encore, de ce qui précède, que :

Lorsque $a + b$ est un multiple de p^k ,

$$a^{p^k} + b^{p^k}$$

contient $(k + l)$ facteurs p .

15. La droite qui joint les points u_{i+1} et u_{i+m+1} d'un $2m$ -gone cyclique rencontre la courbe en un point w , pour lequel

$$w \equiv -2u_1 + \frac{(-1)^i}{3} (2^i - (-1)^i)v + \frac{(-1)^{i+m}}{3} (2^{i+m} - (-1)^{i+m})v,$$

($v = \alpha \omega : \varrho(n)$), ou, après une réduction simple,

$$w \equiv -2u_1 - \frac{2}{3} \alpha \omega : \varrho(2m) + \frac{1}{3} (-1)^{i+m} 2^i (2^m + (-1)^m) \alpha \omega : \varrho(2m). \quad (30)$$

Vu que $\varrho(2m) = (2^m + (-1)^m) \varrho(m)$, on n'aura qu'à prendre pour α un multiple de $\varrho(m)$, pour rendre le membre droit de la congruence indépendant de la valeur de i ; en d'autres termes: *dans tout groupe cyclique correspondant à un $2m$ -gone il y a des polygones dont les diagonales principales se coupent en un point de la courbe.*

Lorsque les diagonales principales d'un $2m$ -gone ne convergent pas vers un même point, elles passent par les sommets d'un m -gone cyclique si m est un nombre premier, ou, dans le cas contraire, si α et $\varrho(m)$ sont premiers entre eux; quand, par exemple, m est un multiple de q , et $\varrho(m)$ par conséquent un multiple de $\varrho(q)$, on peut toujours choisir pour α des valeurs telles que les diagonales principales déterminent un polygone cyclique à q sommets.

16. *Chaque point de la courbe fait partie, comme sommet, de*

$$\varphi \left(\frac{1}{3} (2^n - (-1)^n) \right)^{1)}$$

n -gones cycliques différents, et forme avec leurs sommets un groupe involutif, qui est ou bien un groupe osculatoire, ou bien un groupe central, ou bien composé de pareils groupes.

Il y a autant d'espèces de polygones cycliques à n sommets que le nombre $\frac{1}{3} (2^n - (-1)^n)$ possède de facteurs différents.

1) φ est la fonction d'Euler, c'est-à-dire, la quantité des nombres plus petits que l'argument et premiers avec lui. M. Sylvester l'appelle le *totient*.

Pour des polygones d'un nombre pair de côtés, ces espèces se distinguent le plus facilement par le caractère des figures que les diagonales principales déterminent sur la courbe.

17. Les points d'une configuration régulière $(3n)_3$, inscrite dans la cubique, avec les droites $a_i b_i c_{i+1}$, $b_i c_i a_{i+1}$ et $c_i a_i b_{i+1}$, forment toujours trois polygones cycliques à n sommets, qui, en particulier, peuvent être aussi des n -gones tangentiels. En effet, le tableau

$$\begin{pmatrix} a_i & b_i & c_{i+1} \\ a_i & c_i & b_{i+1} \\ \alpha_i & a_{i+1} & a_{i+2} \end{pmatrix}$$

(où chaque ligne et chaque colonne contient les points d'une droite), montre que le point tangentiel α_i de a_i est situé sur la droite $a_{i+1} a_{i+2}$.

Une configuration de l'espèce en question pourra donc être construite en joignant les sommet d'un n -gone cyclique aux sommets d'un second n -gone cyclique, et en choisissant, parmi les n^2 intersections de ces droites avec la courbe, n points, qui déterminent un troisième n -gone cyclique. En effet, si u, v, w sont les paramètres de trois points de la courbe situés en ligne droite, il faut que, pour chaque groupe de trois sommets en ligne droite, les nombres α, β, γ satisfassent à la congruence

$$(u + \alpha \omega : \varrho(n)) + (v + \beta \omega : \varrho(n)) + (w + \gamma \omega : \varrho(n)) \equiv 0 \dots (31)$$

§ 2.

18. On est naturellement conduit à considérer des polygones reposant de telle sorte sur la courbe que le point tangentiel du sommet u_i soit situé sur le côté $u_{i+2} u_{i+3}$. Des *quadrangles* ainsi constitués ne diffèrent évidemment pas des quadrangles cycliques du § précédent.

Pour un *pentagone cyclique du second ordre* (c'est ainsi que je l'appellerai, pour le distinguer des pentagones cycliques dont il a été question jusqu'ici), on a le système de congruences suivant :

$$\left. \begin{aligned} 2 u_1 &\equiv u_3 + u_4 \\ 2 u_2 &\equiv u_4 + u_5 \\ 2 u_3 &\equiv u_5 + u_1 \\ 2 u_4 &\equiv u_1 + u_2 \\ 2 u_5 &\equiv u_2 + u_3 \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (32)$$

où chaque congruence est de nouveau la conséquence nécessaire des quatre autres, conformément à la règle générale donnée au N°. 3.

On en déduit facilement

$$u_2 \equiv u_1 + \frac{1}{5} \alpha \omega,$$

de sorte qu'un groupe osculatoire du second ordre donne lieu de quatre manières différentes ($\alpha = 1$ jusqu'à 4) à la formation d'un pentagone cyclique du second ordre. Le côté $u_3 u_4$ étant toutefois opposé au sommet u_1 , ces quatre arrangements des cinq points fourniront deux à deux le même polygone. Cela ressort aussi du schéma suivant, où les points u_i sont chaque fois remplacés par le facteur $\frac{1}{5} \omega$.

$$\left. \begin{aligned} 0, & 1, & 2, & 3, & 4 \\ 0, & 2, & 4, & 1, & 3 \\ 0, & 3, & 1, & 4, & 2 \\ 0, & 4, & 3, & 2, & 1 \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (33)$$

19. Le système

$$\left. \begin{aligned} 2 u_1 &\equiv u_3 + u_4 \\ 2 u_2 &\equiv u_4 + u_5 \\ 2 u_3 &\equiv u_5 + u_6 \\ \dots &\dots \dots \dots \\ 2 u_{n-1} &\equiv u_1 + u_2 \\ 2 u^n &\equiv u_2 + u_3 \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (34)$$

renferme les conditions d'un n -gone cyclique du second ordre.

De la première de ces congruences, il suit

$$u_4 - u_1 \equiv -(u_3 - u_1),$$

de la seconde

$$u_5 - u_1 \equiv 2(u_2 - u_1) - (u_4 - u_1).$$

Si, pour abrégé, on pose

$$\left. \begin{aligned} u_2 &\equiv u_1 + t \\ u_3 &\equiv u_1 + v \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (35)$$

il vient

$$\left. \begin{aligned} u_4 &\equiv u_1 - v \\ u_5 &\equiv u_1 + 2t + v \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (36)$$

Le double de la seconde congruence de (34) étant retranché du double de la première, on trouve

$$u_6 + 4u_2 \equiv u_5 + 4u_1.$$

On a donc, en général

$$u_{4+k} + 4u_k \equiv u_{4+l} + 4u_l \dots \dots \dots (37)$$

par conséquent,

$$u_{4+k} - u_{4+l} \equiv (-4)(u_k - u_l)$$

et

$$u_{4p+k} - u_{4p+l} \equiv (-4)^p (u_k - u_l).$$

Si maintenant l est remplacé par 1, et k successivement par 2, 3, 4, 5, il en résulte, eu égard aux abréviations introduites plus haut,

$$\left. \begin{aligned} u_{4p+2} &\equiv u_{4p+1} + (-4)^p t \\ u_{4p+3} &\equiv u_{4p+1} + (-4)^p v \\ u_{4p+4} &\equiv u_{4p+1} - (-4)^p v \\ u_{4p+5} &\equiv u_{4p+1} + (-4)^p (2t + v) \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (38)$$

La dernière de ces congruences fournit évidemment

$$u_{4p+1} \equiv u_1 - \frac{1}{5} [(-4)^p - 1] (2t + v).$$

A l'aide de la notation

$$\sigma(p) = \frac{1}{5} [4^p - (-1)^p] \dots \dots \dots (39)$$

on a donc

$$u_{4p+1} \equiv u_1 - (-1)^p \sigma(p) (2t + v) \dots \dots \dots (40)$$

20. Pour le $4p$ -gone cyclique du second ordre on a $u_{4p+1} \equiv u_1$, donc, d'après (40)

$$\sigma(p) (2t + v) \equiv 0 \dots \dots \dots (41)$$

En outre, on a alors $u_{4p+2} \equiv u_2$; par conséquent, eu égard à (38) et (35),

$$(-4)^p t \equiv t \pmod{\omega},$$

d'où

$$t \equiv \alpha \omega : 5 \sigma(p) \dots \dots \dots (42)$$

Mais (41) donne

$$2t + v \equiv \beta \omega : \sigma(p),$$

de sorte qu'il vient

$$v \equiv (5\beta - 2\alpha) \omega : 5 \sigma(p) \dots \dots \dots (43)$$

Pour un $4p$ -gone cyclique du second on a donc:

$$\left. \begin{aligned} u_2 &\equiv u_1 + \alpha \omega : 5 \sigma(p) \\ u_3 &\equiv u_1 + (5\beta - 2\alpha) \omega : 5 \sigma(p) \\ u_4 &\equiv u_1 - (5\beta - 2\alpha) \omega : 5 \sigma(p) \\ u_5 &\equiv u_1 + \beta \omega : \sigma(p) \\ &\dots \dots \dots \\ u_{4k+1} &\equiv u_1 - (-1)^k \sigma(k) \beta \omega : \sigma(p) \\ u_{4k+2} &\equiv u_1 + [(-4)^k \alpha - 5(-1)^k \sigma(k) \beta] \omega : 5 \sigma(p) \\ u_{4k+3} &\equiv u_1 + [(-4)^k (5\beta - 2\alpha) - 5(-1)^k \sigma(k) \beta] \omega : 5 \sigma(p) \\ u_{4k+4} &\equiv u_1 - [(-4)^k (5\beta - 2\alpha) + 5(-1)^k \sigma(k) \beta] \omega : 5 \sigma(p) \\ &\dots \dots \dots \end{aligned} \right\} (44)$$

21. Pour un $(4p + 1)$ -gone cyclique on a $u_{4p+2} \equiv u_1$ et $u_{4p+3} \equiv u_2$, et par conséquent, d'après (38) et (40),

$$\left. \begin{aligned} -\frac{1}{5} ((-4)^p - 1) (2t + v) + (-4)^p t &\equiv 0; \\ -\frac{1}{5} ((-4)^p - 1) (2t + v) + (-4)^p v &\equiv t. \end{aligned} \right\} \dots (45)$$

Si ces deux congruences sont successivement multipliées par les nombres $\frac{1}{5} (4^{2p+1} - (-1)^{p+1})$ et $\frac{1}{5} (4^p - (-1)^p)$, premiers entre eux, v disparaît par soustraction et l'on trouve :

$$\frac{1}{5} (2^{4p+1} + (-1)^p \cdot 2^{2p+1} + 1) t \equiv 0 \dots \dots (46)$$

Le groupe cyclique est donc composé de

$$\tau(p) = \frac{1}{5} (2^{4p+1} + (-1)^p \cdot 2^{2p+1} + 1)$$

points, tandis que

$$\left. \begin{aligned} u_2 &\equiv u_1 + \alpha \omega : \tau(p) \\ u_3 &\equiv u_1 + (4^p + (-1)^p) \alpha \omega : \tau(p) + \beta \omega : 4^p. \end{aligned} \right\} \dots (47)$$

De ces valeurs, les arguments des autres sommets se déduisent sans peine.

22. Les conditions $u_{4p+3} \equiv u_1$ et $u_{4p+4} - u_{4p+3} \equiv t$, qui doivent être remplies pour le $(4p + 2)$ -gone cyclique, donnent

$$\left. \begin{aligned} -\frac{1}{5} (4^p - (-1)^p) (2t + v) + 4^p v &\equiv 0 \\ -2(-4)^p v &\equiv t \end{aligned} \right\} \dots \dots (48)$$

d'où il suit facilement :

$$\frac{1}{5} (4^{2p+1} + 1) v \equiv 0,$$

par conséquent

$$\left. \begin{aligned} u_2 &\equiv u_1 + (-1)^{p+1} 2^{2p+1} \alpha \omega : \frac{1}{5} (4^{2p+1} + 1) \\ u_3 &\equiv u_1 + \alpha \omega : \frac{1}{5} (4^{2p+1} + 1) \end{aligned} \right\} \dots (49)$$

Le groupe cyclique du $(4p + 2)$ -gone est donc formé de $\frac{1}{5} (4^{2p+1} + 1)$ points.

23. Pour le $(4p + 3)$ -gone cyclique on a finalement

$$u_{4p+4} \equiv u_1 \text{ et } u_{4p+5} - u_{4p+4} \equiv u_2 - u_1,$$

par conséquent:

$$\left. \begin{aligned} \frac{1}{5} ((-4)^p - 1)(2t + v) + (-4)^p v &\equiv 0 \\ (-4)^p (2t + 2v) &\equiv t \end{aligned} \right\} \dots (50)$$

Ces deux congruences étant successivement multipliées par $2(-4)^p$ et $\frac{1}{5}(6(-4)^p - 1)$, on obtient par soustraction

$$\frac{1}{5} (2^{4p+3} + (-4)^{p+1} + 1) t \equiv 0$$

et par suite:

$$\left. \begin{aligned} u_2 &\equiv u_1 + \alpha \omega : \frac{1}{5} (2^{4p+3} + (-4)^{p+1} + 1) \\ u_3 &\equiv u_1 - (2^{2p+1} + (-1)^{p+1}) \alpha \omega : \\ &\frac{1}{5} (2^{4p+3} + (-4)^{p+1} + 1) 2^{2p+1} + \beta \omega : 2^{2p+1} \end{aligned} \right\} \dots (51)$$

Il est à remarquer que le $(4p + 2)$ -gone cyclique du second ordre, après le choix d'un des sommets, ne dépend plus, tout comme les polygones du premier ordre, que d'une seule paramètre α , tandis que pour la détermination des autres polygones du second ordre on peut encore disposer, à volonté, du facteur β .

24. Aux polygones cycliques du second ordre s'appliquent, en ce qui concerne leur division en espèces, les remarques faites plus haut, à propos des polygones du premier ordre.

Lorsque, par exemple, le polygone a un nombre de côtés égal à un nombre divisible, son groupe cyclique renferme les groupes cycliques correspondant aux diviseurs de ce nombre. C'est ainsi que le groupe du dodécagone, dont le nombre des points s'élève à

$$\sigma(3) = 4^3 - (-1)^3 = 65 = 5 \times 13,$$

est composé de 5 groupes cycliques pour l'hexagone, mais aussi de 13 groupes pour le tétragone; le facteur 3 ne compte pas, vu l'impossibilité de l'existence de triangles cycliques du second ordre.

Les fonctions ci-dessus trouvées pour le nombre de points des groupes cycliques peuvent toutes être exprimées au moyen de la fonction σ . On a alors cette règle:

25. *Pour les polygones cycliques du second ordre, le nombre des points qui forment le groupe cyclique est représenté par :*

$$\begin{array}{ll} 5 \sigma(p) = 4^p - (-1)^p & \text{pour le } 4p\text{-gone,} \\ 2 \sigma(2p) + (-1)^p \cdot 2 \sigma(p) + 1 & \text{pour le } (4p + 1)\text{-gone,} \\ 4 \sigma(2p) + 1 & \text{pour le } (4p + 2)\text{-gone,} \\ 2 \sigma(2p + 1) + (-1)^{p+1} \cdot \sigma(p + 1) & \text{pour le } (4p + 3)\text{-gone.} \end{array}$$

§ 3.

26. La complication des résultats obtenus pour les polygones cycliques du second ordre ne présage rien de bon quant à l'étude des polygones cycliques d'ordre i supérieur; déjà pour $i = 3$, je n'ai plus réussi à trouver des expressions générales pour le nombre des points du groupe cyclique. Par contre, lorsque chaque sommet d'un polygone à côtés en nombre impair a son point tangentiel situé sur le côté opposé, ou

par conséquent

$$2 u_1 - (2 n - 3) t \equiv 2 u_1 - (4 n - 2) t,$$

c'est-à-dire

$$(2 n + 1) t \equiv 0 \pmod{\omega}$$

et

$$t \equiv \alpha \omega : (2 n + 1),$$

donc, en général,

$$u_k \equiv u_1 - (2 k - 2) \alpha \omega : (2 n + 1) \dots \dots \dots (53)$$

On a maintenant

$$u_{2n+1} \equiv u_1 - 4 n \alpha \omega : (2 n + 1) \equiv u_1 + 2 \alpha \omega : (2 n + 1).$$

On trouve le même polygone, parcouru en sens opposé, au moyen du facteur β , pour lequel

$$u_1 + 2 \alpha \omega : (2 n + 1) \equiv u_1 + \beta \omega : (2 n + 1),$$

de sorte que

$$\beta \equiv 2 \alpha \pmod{2 n + 1}.$$

Le nombre des différents $(2 n + 1)$ -gones proprement dits (car, dans le cas où $2 n + 1$ est divisible, le groupe cyclique fournit aussi des polygones d'un nombre de côtés moindre) s'élève donc, pour chaque point du groupe, à $\frac{1}{2} \varphi (2 n + 1)$.

Chaque point de la courbe appartient à $\frac{1}{2} \varphi (2 n + 1)$ différents $(2 n + 1)$ -gones cycliques, dans lesquels le point tangentiel de chaque sommet se trouve toujours sur le côté opposé.

28. Pour que, dans un polygone à $2 n$ côtés, le côté $u_{n+i-1} u_{n+i}$ passe par le point tangentiel de u_i , il faut qu'il soit satisfait au système :

$$\left. \begin{array}{l} 2 u_1 \equiv u_n + u_{n+1} \\ 2 u_2 \equiv u_{n+1} + u_{n+2} \\ \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ 2 u_{n+1} \equiv u_{2n} + u_1 \\ 2 u_{n+2} \equiv u_1 + u_2 \\ \dots \dots \dots \dots \dots \dots \dots \\ 2 u_{2n} \equiv u_{n-1} + u_n \end{array} \right\} \dots \dots \dots (54)$$

Si l'on pose $u_{n+1} \equiv u_1 + t$, la première congruence de ce système fournit :

$$u_n \equiv u_1 - t,$$

la $(n + 1)$ ième

$$u_{2n} \equiv u_1 + 2t,$$

la $2n$ ième

$$u_{n-1} \equiv u_1 + 5t,$$

la n ième

$$u_{2n-1} \equiv u_1 - 4t,$$

la $(2n - 1)$ ième

$$u_{n-2} \equiv u_1 - 13t,$$

la $(n - 1)$ ième

$$u_{2n-2} \equiv u_1 + 14t.$$

Eu égard à la série de différences :

$$u_{2n} - u_n \equiv 3t$$

$$u_{2n-1} - u_{n-1} \equiv -9t$$

$$u_{2n-2} - u_{n-2} \equiv 27t,$$

il y a lieu de supposer :

$$\left. \begin{aligned} u_n - k &\equiv u_1 + \frac{1}{2}(1 + (-3)^k + 1)t \\ u_{2n-k} &\equiv u_1 + \frac{1}{2}(1 - (-3)^k + 1)t \end{aligned} \right\}$$

En substituant ces expressions dans la $(2n - k)$ ième et la $(n - k)$ ième congruence, on obtient :

$$\left. \begin{aligned} u_{n-k-1} &\equiv u_1 + \frac{1}{2}(1 + (-3)^{k+2})t \\ u_{2n-k-1} &\equiv u_1 + \frac{1}{2}(1 - (-3)^{k+2})t \end{aligned} \right\},$$

ce qui prouve la légitimité de l'hypothèse.

Si l'on prend les expressions correspondantes pour u_2 et u_{n+2} , et qu'on les substitue dans la $(n + 2)$ ième congruence, il vient, après réduction :

$$\frac{1}{2}(1 + (-3)^n)t \equiv 0 \pmod{\omega} \dots \dots \dots (55)$$

En posant, pour abréger,

$$\frac{1}{2}(3^n + (-1)^n) = \chi(n) \dots \dots \dots (56)$$

on déduit, de ce qui précède,

$$\begin{aligned}
 u_i &\equiv u_1 + (-1)^{n-i+1} \chi(n-i+1) \alpha\omega : \chi(n) \quad (57) \\
 u_{n+i} &\equiv u_1 + [(-1)^{n-i} \chi(n-i+1) + 1] \alpha\omega : \chi(n) \\
 &\quad (\text{où } i = 1 \text{ jusqu'à } n).
 \end{aligned}$$

29. Pour que le groupe cyclique d'un anti-2 n -gone fournisse aussi des anti-2 v -gones, il faut que le côté $\overline{u_v u_{v+1}}$ du 2 v -gone puisse être considéré comme le $n^{\text{ième}}$ côté d'un v -gone parcouru m fois; on doit par conséquent avoir $v + m \cdot 2v = n$, ou $v = n : (2m + 1)$. Le groupe de l'anti-octogone ne comprend donc pas de tétragones; on en rencontre, au contraire, dans le groupe du dodécagone.

30. Si, dans le groupe cyclique, $u_{i, n+i}$ est le paramètre du point dont le point tangentiel se trouve sur la diagonale principale $\overline{u_i u_{n+i}}$ d'un anti-2 n -gone, on a, d'après (57):

$$2 u_{i, n+i} \equiv 2 u_1 + \alpha\omega : \chi(n) \dots \dots \dots (58)$$

c'est-à-dire: les diagonales principales concourent en un point de la courbe.

31. De même que pour les polygones cycliques du premier ordre, on prouve aisément pour les antipolygones la propriété que les diagonales $\overline{u_i u_{i+k}}$ passent par les points tangentiels des sommets d'un nouveau polygone, appartenant au même groupe. L'intersection des diagonales principales du polygone dérivé est le point tangentiel du point v pour lequel

$$2 v \equiv u_{1, 1+k} + u_{n+1, n+1+k},$$

tandis que

$$2 u_{1, 1+k} \equiv u_1 + u_{1+k}$$

et

$$2 u_{n+1, n+1+k} \equiv u_{n+1} + u_{n+1+k},$$

de sorte que:

$$4 v \equiv (u_1 + u_{n+1}) + (u_{1+k} + u_{n+1+k});$$

et par conséquent, d'après (58)

$$2 v \equiv 2 u_1 + \alpha\omega : \chi(n) \dots \dots \dots (59)$$

Ainsi: Tous les polygones dérivés, au moyen des diagonales, d'un antipolygone d'un nombre pair de côtés, ont en commun avec le polygone primitif le point d'intersection des diagonales principales.

32. Pour l'anti-octogone on a $u_5 \equiv u_1 + \alpha \omega : 41$. Si de l'octogone correspondant à une valeur déterminée de α on en déduit un second à l'aide des diagonales $\overline{u_i u_{i+2}}$, puis de ce second, de la même manière, un troisième polygone, et ainsi de suite, il se trouve que l'octogone ainsi obtenu au moyen du cinquième est identique au premier. En désignant les sommets de ces octogones par les coefficients de $\alpha \omega : 41$ dans l'expression de leurs paramètres, le groupe fermé des cinq anti-octogones en question est représenté par le tableau suivant:

0	23	13	12	16 (60)
28	34	10	24	9	
5	3	11	20	25	
40	27	38	35	6	
1	19	29	30	26	
14	8	32	18	33	
37	39	31	22	17	
2	15	4	7	36	

Le 41^{ème} point du groupe $u_1 + \frac{21}{41} \alpha \omega$ est le point anti-tangentiel de l'intersection commune des 20 diagonales principales.

33. Que les antigroupes cycliques ne fournissent pas tous un semblable système de polygones à point d'intersection commun pour les diagonales, c'est ce dont on s'assure de la manière suivante.

Si p est un nombre premier, le théorème de Fermat donne :

$$3^{p-1} \equiv 1 \pmod{p},$$

d'où résulte

$$\chi(p) \equiv 1 \pmod{p}.$$

Lorsque n est une puissance de 2, en sorte que $\varphi(n) = \frac{1}{2}n$, de $3^{\frac{1}{2}n} \equiv 1 \pmod{n}$ il suit de nouveau

$$\chi(n) \equiv 1 \pmod{n}.$$

En tout autre cas, on a, ou bien $\chi^{(2n)} = \frac{1}{2}(3^{2n} - 1) + 1$, ou bien $\chi^{(2n+1)} = \frac{1}{2}(3^{2n+1} - 3) + 1$, et en outre, respectivement, $3^{\varphi(2n)} \equiv 1 \pmod{2n}$ ou $3^{\varphi(2n+1)} \equiv 1 \pmod{2n+1}$. Mais alors $\varphi(2n)$ n'est pas un diviseur de $2n$, ni $\varphi(2n+1)$ un diviseur de $2n+1$, de sorte que χ , d'après le module $2n$ ou $2n+1$, est incongruent avec 1. Un groupe fermé de polygones, tel que celui trouvé ci-dessus pour l'octogone, n'est donc possible que dans le cas où n est un nombre premier ou une puissance de 2.

34. *Chaque point de la courbe appartient à $\varphi(\frac{1}{2}(3^n + (-1)^n))$ anti-2n-gones différents; les diagonales principales de chacun de ces polygones se coupent en un seul et même point de la courbe.*

SUR UN GROUPE DE
CONFIGURATIONS PLANES RÉGULIÈRES

ET

QUELQUES CONFIGURATIONS
PLANES CONNEXES, DE POINTS ET DE COURBES.

PAR

JAN DE VRIES.

§ 1.

1. Trois couples de points $12, (12)$; $13, (13)$; $14, (14)$, placés sur trois rayons qui convergent vers le point 1, déterminent quatre couples de triangles perspectifs :

$12, 13, 14$ à $(12), (13), (14)$
 $(12), 13, 14$ à $12, (13), (14)$
 $12, (13), 14$ à $(12), 13, (14)$
 $12, 13, (14)$ à $(12), (13), 14$.

Si l'on désigne par ik le point d'intersection des droites $1 ik \equiv (1 i, 1 k)$ et $ik(1) \equiv ((1 i), (1 k))$, et par (ik) le point d'intersection des droites $1 i(k) \equiv (1 i, (1 k))$ et $1k(i) \equiv (1k, (1i))$, les quatre axes de perspective contiennent successivement les points :

$34, 42, 23$
 $34, (42), (23)$
 $(34), 42, (23)$
 $(34), (42), 23$.

La figure contient maintenant, outre le point 1 et ses trois rayons, 6 points ik et 6 points (ik) , qui sont situés de telle

ARCHIVES NÉERLANDAISES, T. XXV. 3

sorte sur 16 droites (12 côtés de triangles et 4 axes) que, ou bien les points ik, il, kl , ou bien les points $ik, (il), (kl)$ se trouvent en ligne droite; les 4 droites de la première espèce seront désignées par ikl , les 12 droites de la seconde espèce par $ik(l)$. Les 12 points et les 16 droites en question forment la configuration représentée par le tableau suivant.

Droites.	Points.		
1 2 3	12	13	23
1 2(3)	12	(13)	(23)
1 3(2)	(12)	13	(23)
2 3(1)	(12)	(13)	23
1 2 4	12	14	24
1 2(4)	12	(14)	(24)
1 4(2)	(12)	14	(24)
2 4(1)	(12)	(14)	24
1 3 4	13	14	34 (1)
1 3(4)	13	(14)	(34)
1 4(3)	(13)	14	(34)
3 4(1)	(13)	(14)	34
2 3 4	23	24	34
2 3(4)	23	(24)	(34)
2 4(3)	(23)	24	(34)
3 4(2)	(23)	(24)	34.

Il est facile de voir que cette configuration est identique avec celle, $(12_4, 16_3) A$, que j'ai considérée dans mes articles „*Over vlakke configuraties*” (*Versl. en Med.*, T. V, p. 105, tableaux A et B) et „*Ueber gewisse ebene Configurationen*” (*Acta mathematica*, T. XII, p. 63). Evidemment, chaque $(12_4, 16_3) A$ peut être construite comme ci-dessus, parce que ses 18

diagonales concourent, trois à trois, aux 12 points de la configuration associée (*l. c.*).

2. Lorsque $n-1$ rayons menés par un point 1 portent successivement les $n-1$ couples de points $1 i$, $(1 i)$, où $i = 2, 3, 4 \dots n$, la considération analogue des couples de triangles perspectifs fournit $\binom{n-1}{2}$ points ik et $\binom{n-1}{2}$ points (ik) , lesquels sont situés trois à trois sur $\binom{n-1}{3}$ droites droites $ikl \equiv ik, il, kl$ et $3\binom{n-1}{3}$ droites $ik(l) \equiv ik, (il), (kl)$. Ces 4 $\binom{n-1}{3}$ axes de perspective et les 4 $\binom{n-1}{2}$ côtés de triangles $1 ik, ik(1), 1 i(k), 1 k(i)$ forment alors, avec les $2(n-1)$ points $1 i, (1 i)$ et les $(n-1)(n-2)$ points $ik, (ik)$, une configuration

$$\left(n(n-1)_{2n-4}, \frac{2}{3}n(n-1)(n-2)_3 \right).$$

En effet, par chacun des points $1 i, (1 i)$ passent $2(n-2)$ droites se rendant aux autres points collinéaires avec le point 1, tandis que chacun des points ik et (ik) (où $i = 2$ jusqu'à n , $k = 3$ jusqu'à n) est situé sur deux de ces droites de jonction et sur $n-3$ couples d'axes de perspective, correspondant aux $n-3$ configurations $(12_4, 16_3)A$ auxquelles ce point appartient. Je représenterai la nouvelle configuration par le signe σ_n ; comme le montre sa notation, elle est régulière et doit donc, outre le point 1, posséder encore d'autres points diagonaux multiples, de l'ordre $n-1$. Or, les points $1, ik, (ik)$ sont les sommets accessoires du quadriangle complet à sommets $1 i, 1 k, (1 i), (1 k)$; la diagonale de cf. $1 i. (1 i)$ est donc coupée par la diagonale de cf. $ik. (ik)$ en un point i , que le point 1 sépare harmoniquement des points $1 i, (1 i)$. Cela étant vrai pour chaque valeur de k qui diffère de 1 et de i , le point i supporte, tout comme 1, $n-1$ diagonales de cf., et peut par conséquent, dans la construction de σ_n , prendre la place de 1.

3. Si les centres de similitude de deux cercles à centres i, k sont représentés par ik et (ik) , et les axes de similitude de trois cercles i, k, l par ikl ou $ik(l)$ suivant qu'ils contiennent 3 centres de similitude extérieurs (ik) ou un point ik avec deux centres de similitude intérieurs (ik) alors, ces points et ces droites, pour n cercles situés dans un plan, forment évidemment une configuration σ_n , dont les n centres sont les n points diagonaux multiples de l'ordre $n-1$. Réciproquement, toute σ_n peut être considérée comme le complexe des centres de similitude et des axes de similitude de n cercles. En effet, si des points 1, 2, . . . n comme centres on décrit des cercles avec des rayons r_1, r_2, \dots, r_n , tels qu'on ait $r_1 : r_i = (1 \cdot 1 i) : (i \cdot 1 i)$, les points $1i, (1i)$ sont les centres de similitude déterminés par les cercles 1 et i , et comme la configuration σ_n peut être construite sans équivoque au moyen de ces $2(n-1)$ points, elle est identique à la configuration qui correspond aux n cercles.

4. Dans la configuration σ_n est naturellement comprise toute σ_p pour laquelle la notation des éléments exige p des nombres 1 à n . Pour la configuration $\sigma_4 \equiv (12_4, 16_3) A$, qui est représentée à l'aide des nombres i, j, k, l , quatre points de la σ_4 associée (points diagonaux triples) sont situés aux points i, j, k, l , points diagonaux multiples de l'ordre $n-1$ de la configuration σ_n ; celle-ci a donc, eu égard aux huit autres points diagonaux triples de chacune des $\binom{n}{4}$ configurations σ_4 qu'elle comprend, $8 \binom{n}{4}$ points diagonaux triples.

Toute configuration

$$\left(n(n-1)_{2n-4}, \frac{2}{3} n(n-1) (n-2)_3 \right),$$

dont les points peuvent être représentés par les signes $ik, (ik)$ et les droites par les signes ikl et $ik(l)$, de telle sorte que la droite ikl porte les points ik, il, kl et la droite $ik(l)$ les points $ik, (il), (kl)$, possède $8 \binom{n}{4}$ points diagonaux triples et n points

diagonaux multiples de l'ordre $n-1$; ces derniers sont les centres de n cercles, dont le rapport des rayons est donné par la configuration, et dont les centres de similitude et les axes de similitude coïncident avec les éléments de cette configuration.

5. Le point 1 étant déterminé par deux données simples, chacun des $n-1$ rayons issus de 1 l'étant par une seule donnée, et chacun des $2(n-1)$ points de la σ_n situés sur ces droites également par une donnée, on peut, pour construire la configuration, prendre arbitrairement $3n-1$ données; pour les valeurs paires de n , elle pourra donc être déterminée par $\frac{1}{2}(3n-2)$ points choisis à volonté et par un point situé sur la droite joignant deux de ces points; pour les valeurs impaires de n , on peut prendre arbitrairement $\frac{1}{2}(3n-1)$ points de la σ_n . A la suite de M. Burmester ¹⁾, je désignerai un pareil groupe de points, par lequel la configuration est déterminée sans équivoque, sous le nom de *constellation*.

Pour le quadrilatère complet σ_3 , la constellation consiste en deux couples de sommets opposés, par exemple 12, (12); 13, (13). Si à ces quatre points on ajoute les points 14, (15), 45, les sept points déterminent une σ_5 ; en effet, les droites 12 (12) et 13 (13) se rencontrent au point 1, qui avec les points 45, 14, (15) donne naissance au quadrilatère dont les points 15 et (14) sont le troisième couple de sommets opposés. De la même manière, l'adjonction de 16, (17), 67 donne en même temps les points (16), 17, et par conséquent une σ_7 .

Pour σ_4 , les points 12, (12), 13, (13), 14, 34 forment une constellation; en effet, le point 1, trouvé comme ci-dessus, projette le point 14, sur la droite qui joint les points (13), 34, au point manquant (14). Si à cette constellation de six points on adjoint les points 15, (16), 56, ce qui fait connaître en

¹⁾ *Ueber die momentane Bewegung ebener kinematischer Ketten* (Civilingenieur, Bd. XXVI, 1880). Les systèmes de centres momentanés, dont il est question dans ce travail de M. Burmester, appartiennent aux configurations polyédrales planes. Voir mes travaux sur les configurations combinatoires publiés dans les *Math. Annalen*, T. XXXIV et XXXV.

outré, à l'aide de 1, les points (15), 16, on obtient la constellation à neuf points de la configuration σ_6 . En général:

La cf. σ_{2m} est déterminée par la constellation:

12, (12), 13, (13), 14, 34, 15, (16), 56, . . . 1 [2 i - 1], (1[2 i]),
[2 i - 1] [2 i] . . . 1 [2 m - 1], (1[2 m]), [2 m - 1] [2 m],

la cf. σ_{2m+1} par la constellation:

12, (12), 13, (13), 14, (15), 45, . . . 1 [2 i], (1 [2 i + 1]),
[2 i] [2 i + 1].

§ 2.

6. La configuration $\sigma_4 \equiv (12_4, 16_3)A$ comprend douze quadrilatères complets; de ceux-ci, quatre sont représentés, dans la notation ci-dessus indiquée pour la σ_n , à l'aide de trois nombres, tandis que les huit autres exigent chacun quatre nombres; un quadrilatère de la seconde espèce, compris dans σ_n , n'appartient donc qu'à une σ_4 , tandis que la σ_3 , qui est désignée par les nombres 1, 2, 3, se trouve dans chacune des $n - 3$ cf. σ_3 dont la notation contient les nombres 1, 2, 3, i .

Dans toute σ_n sont compris $(2n - 5) \binom{n}{3}$ quadrilatères complets; chaque point de σ_n entre dans $(2n - 5)(n - 2)$ de ces quadrilatères, chaque droite dans $2n - 5$ d'entre eux.

Parmi les σ_3 à quatre nombres, il y en a $\binom{n}{4}$ qui possèdent uniquement des points ik , et par conséquent uniquement des droites ikl , de sorte que leur notation est celle usitée pour une π_4 ¹⁾; il y en a, ensuite, $4 \binom{n}{4}$ qui sont formées de trois points ik situés en ligne droite et de trois points (ik) , tandis que les $3 \binom{n}{4}$ autres σ_3 possèdent chacune deux sommets opposés ik .

¹⁾ Comp. mon Mémoire „Over vlakke polyedrale configuraties” (Verst. en Med., T. VI, p. 8) ou „Ueber polyedrale Configurationen” (Math. Analen, T. XXXIV, p. 227).

7. Dans σ_n le point 12 est séparé de (12) et des $(n-2)(n-3)$ points ik , (ik) , (où $i = 3$ jusqu'à n , $k = 4$ jusqu'à n), par conséquent aussi des droites ikl , $ik(l)$, désignées par les nombres 3 à n ; en d'autres termes :

Toute σ_{n-2} comprise dans σ_n est la figure résiduelle commune des deux points indiqués par les deux nombres qui n'entrent pas dans σ_{n-2} .

8. Avec les $n - 2$ droites 12 i de la configuration σ_n et les points portés par ces droites on peut évidemment former $\binom{n-2}{p-2}$ configurations combinatoires π_p . Si dans le tableau de chacune de ces π_p on remplace une ou plusieurs droites 12 i par le même nombre de droites 12 (i), — en ayant soin de remplacer par des points (ik) autant de points ik qu'il est nécessaire pour que la notation des droites, propre à σ_n , soit conservée, — on obtient chaque fois une π_p appartenant à σ^n . Par conséquent, le point 12 entre dans.

$$\binom{n-2}{p-2} \left\{ 1 + (p-2) + \binom{p-2}{2} + \dots + \binom{p-2}{i} + \dots + 1 \right\} = \\ = \binom{n-2}{p-2} \cdot 2^{p-2}$$

configurations π_p . Comme σ_n renferme $n(n-1)$ points, et que chacune des π_p qu'elle comprend est portée $\binom{p}{2}$ fois en compte lorsque la considération ci-dessus est appliquée à tous les points de la σ_n , le nombre des π_p appartenant à σ_n devient égal à : $n(n-1) \binom{n-2}{p-2} \cdot 2^{p-2} : \binom{p}{2} = \binom{n}{p} \cdot 2^{p-1}$. On doit prendre ici $p > 4$, parce que σ_n , ainsi qu'on l'a vu plus haut, contient aussi des quadrilatères, dont la notation ne demande que trois nombres. Par conséquent :

Toute configuration σ_n contient $\binom{n}{p} \cdot 2^{p-1}$ configurations π_p ($p > 4$).

9. Au moyen d'une π_4 on peut construire une σ_4 par

l'adjonction de deux points quelconques, situés sur une droite passant par un point de la π_4 . En effet, (12) et (13) étant pris sur une droite menée par le point 23, du point d'intersection 1 des droites 12.(12) et 13.(13) projetons le point 14 sur la droite (12). 24, et désignons ce nouveau point par (14). La σ_4 qui passe par 12, 13, 14, (12), (13), (14) a alors en commun avec π_4 les points 12, 13, 14, 23, 24, et par conséquent aussi le point 34.

Si (12) et (13) sont choisis arbitrairement sur une droite passant par le point 23 d'une π_5 représentée à l'aide des nombres 1, 2, 3, 4, 5, et qu'on construise le point (14) comme ci-dessus et le point (15) comme projection, par rapport au point 1, de 15 sur 12.(25), la σ_5 qui peut être trouvée au moyen des points 1*i* et (1*i*) contiendra les quadrilatères 1 2 3 4 et 1 2 3 5, par conséquent aussi le dixième point 4 5 de la π_5 . En général:

Une π_n et deux points quelconques, situés en ligne droite avec un de ses points, déterminent complètement une σ_n .

§ 3.

10. Toute σ_{2p} possède des groupes de $2p$ points séparés l'un de l'autre, par exemple:

$$12, 34, 56, \dots [2i-1] [2i], \dots [2p-1] [2p];$$

$$(12), (34), (56), \dots ([2i-1] [2i]), \dots ([2p-1] [2p]).$$

Si l'on supprime dans la configuration les $2p(4p-4)$ droites qui se rencontrent en ces points, les $2p(2p-1)-2p$ autres points perdent chacun $4p(4p-4) : 2p(2p-2) = 4$ droites et forment donc, avec les

$$\frac{2}{3} \cdot 2p(2p-1)(2p-2) - 4p(2p-2) = \frac{16}{3} p(p-1)(p-2)$$

droites qui restent, une configuration

$$\left(8 \binom{p}{2}_{4(p-2)}, 32 \binom{p}{3}_3 \right).$$

11. Par le signe (123) je représente la σ_3 qui exige les nombres 1, 2, 3 pour la notation de ses éléments. Dans la configuration σ_9 , les configurations (1 2 3), (4 5 6), (7 8 9) sont donc évidemment séparées l'une de l'autre. Chacun des 18 points appartenant à ces trois configurations est situé, en outre des deux droites faisant partie de la σ_3 , sur 12 autres droites de la σ_9 , et par conséquent collinéaire avec 24 points de cette dernière configuration. Les 54 autres points de σ_9 supportent donc chacun $18 \times 24 : 54 = 8$ des droites en question, par conséquent 6 des autres droites de la σ_9 . Après suppression des 3 configurations σ_3 , il reste donc une $(54_6, 108_3)$.

Si les nombres de 1 à $n p$ sont rangés en p groupes, chacun de n nombres, les p configurations désignées par ces groupes et comprises dans σ_{np} sont séparées l'une de l'autre. Chaque point d'une pareille σ_n supporte alors, outre les $2n - 4$ droites appartenant à cette σ_n , $2n(p - 1)$ droites λ . Les $p \cdot n(n - 1) \cdot 2n(p - 1)$ droites λ de la σ_{np} contiennent chacune encore deux points μ de cette configuration; il en résulte que chacun des $np(np - n)$ points μ est situé sur $2p \cdot n(n - 1) \cdot 2n(p - 1) : np(np - n)$ ou $4n - 4$ droites λ , et par suite sur $(2np - 4) - (n - 4)$ ou $2n(p - 2)$ droites ne supportant aucun point de quelque σ_n .

En conséquence :

Si d'une configuration σ_{np} on enlève les éléments de p configurations σ_n n'ayant, prises deux à deux, aucun nombre commun dans leur notation, il reste, après séparation des droites qui convergent vers les points de ces σ_n , une configuration

$$\left(2n^2 \binom{p}{2}_{2n(p-2)}, 4n^3 \binom{p}{3}_3 \right).$$

Dans ce résultat est évidemment compris, pour $n = 2$, le cas particulier traité au n° 10.

12. En considérant que les deux σ_4 désignées par (1 2 3 4) et (1 5 6 7) n'ont aucun élément commun, on reconnaît que, pour $n = 3m + 1$, tout nombre peut être combiné avec m groupes de trois nombres en autant de configurations σ_4 sé-

parées l'une de l'autre; pour qu'il soit possible de trouver ainsi un tableau de $\frac{1}{12}n(n-1)$ configurations σ_4 séparées, il faut qu'on ait $n = 12k + 1$ ou $n = 12k + 4$. La construction d'un pareil tableau a lieu de la manière dont j'ai formé, dans mon Mémoire *Ueber polyedrale Configurationen* (*Math. Ann.*, XXXIV, p. 240), les groupes dits „groupes principaux” de π_4 . Je donne ici deux de ces tableaux, pour les valeurs les plus petites que n peut avoir d'après ce qui précède, à savoir, pour $n = 13$ et $n = 16$; les quatre nombres de chaque σ_4 y sont placés dans la même colonne verticale.

1	1	1	1	2	2	2	3	3	3	4	5	10	... (2)
2	4	6	8	4	5	7	4	5	6	7	6	11	
3	5	7	9	6	9	8	8	7	9	9	8	12	
10	11	12	13	13	12	11	12	13	11	10	10	13	

1	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	4	4	4	4	5	9	13	... (3)
2	5	6	7	8	5	6	7	8	5	6	7	8	5	6	7	8	6	10	14	
3	9	10	11	12	10	9	12	11	11	12	9	10	12	11	10	9	7	11	15	
4	13	14	16	15	16	15	13	14	15	16	14	13	14	13	15	16	8	12	16	

Si dans chaque σ_4 d'un pareil groupe on supprime un quadrilatère principal, par exemple dans (1 2 3 4) le quadrilatère principal 1 2 3, 14 (2), 24 (3), 34 (1), — suppression par laquelle σ_n perd en tout $\frac{1}{3}n(n-1)$ droites séparées l'une de l'autre, dont l'ensemble porte tout les points de la configuration, — il en résulte une configuration aux indices $2n-5$ et 3. Enlève-t-on, au contraire, toutes les droites des différentes σ_4 , de sorte que chaque point de la σ_n perde quatre droites, on obtient une configuration aux indices $2n-8$ et 3.

Pour $n \equiv 1$ ou $4 \pmod{12}$, σ_n possède des groupes principaux de σ_4 , c'est-à-dire, des groupes de σ_4 qui, dans leur ensemble, contiennent tous les points de la σ_n . Si dans chaque σ_4 du groupe on supprime un quadrilatère principal, il en résulte une configuration

$$\left(n(n-1)_{2n-5}, \frac{1}{3} n(n-1)(2n-5)_3 \right);$$

enlève-t-on toutes les droites du groupe, il reste une

$$\left(n(n-1)_{2n-8}, \frac{2}{3} n(n-1)(n-4)_3 \right).$$

Les considérations ci-dessus peuvent être étendues au cas où $n \equiv 1 \pmod{p-1}$. En plaçant, derrière chaque nombre, $(n-1) : (p-1)$ groupes différents de $p-1$ nombres, on pourra former un groupe de $n(n-1) : p(p-1)$ configurations σ_p séparées, si $n(n-1)$ est divisible par $p(p-1)$. Enlève-t-on alors à chaque σ_p du groupe les droites de la configuration, chaque point de σ_n perd $2p-4$ droites, et reste donc situé sur $2n-2p$ des $\frac{2}{3} n(n-1)(n-2) - \frac{2}{3} n(n-1)(p-2)$ autres droites.

Pour $n-1$ divisible par $p-1$ et $n(n-1)$ divisible par $p(p-1)$, σ_n possède des groupes principaux de σ_p ; en supprimant toutes les droites d'un pareil groupe, on arrive à une configuration

$$\left(n(n-1)_{2(n-p)}, \frac{2}{3} n(n-1)(n-p)_3 \right).$$

§ 4.

13. Si dans le tableau (2) on regarde chaque nombre comme la notation d'un point, les 13 colonnes donnent la notation des droites d'une configuration 13_4 , qui, ainsi qu'il est facile de le voir, ne saurait être entièrement réelle. En effet, par la suppression d'un de ses points et des quatre droites qui

s'y rencontrent, on obtient une $(12_3, 9_4)$, la figure réciproque de la configuration des points d'inflexion de Hesse, qui contient tout au plus trois points réels; si dans cette figure on omet une droite et les quatre points que celle-ci supporte, il en résulte la S_3 en partie réelle, déjà remarquée par Cayley (Crelle, XXXVIII, 1848).

14. Incidemment, je montrerai qu'on ne peut trouver non plus une 14_4 réelle. Chaque point d'une 14_4 n'est séparé que d'un seul point de la configuration; supprime-t-on un pareil couple de points, ainsi que les huit droites qu'ils supportent, il reste une configuration $(12_2, 6_4)$, c'est-à-dire, la configuration qui résulte de la $(15_2, 6_5)$ quand on retire de celui-ci trois points isolés l'un de l'autre. Dans la configuration $(12_2, 6_4)$ à droites a, b, c, d, e, f , qui ne contient pas les points ad, be, cf , le point ab est séparé de cd, ce, de, df, ef , de sorte que les trois points ab, cd, ef peuvent être conçus reliés à un nouveau point x , les trois points ab, ce, df à un nouveau point y . De cette manière, on trouve quatre droites pour x et quatre pour y , qui passent chacune par trois points de la $(12_2, 6_4)$ et forment avec cette configuration une 14_4 . On obtient ainsi le tableau (4), où les points de la 14_4 sont désignés par les nombres 1 à 14.

1	1	1	1	2	2	2	3	3	3	4	5	6	11(4)
2	4	6	8	4	5	7	4	7	5	9	7	8	12	
3	5	7	9	6	9	8	8	9	6	10	10	10	13	
10	11	12	13	13	12	14	12	11	14	14	13	11	14	

Or, les quatre points 2, 4, 6, 13 sont projetés du point 1 dans les points 2, 5, 12, 9, et du point 14 dans les points 2, 9, 5, 12. Si l'on représente par α le rapport anharmonique de 2, 5, 12, 9, le rapport anharmonique de 2, 9, 5, 12 est égal à $(\alpha-1) : \alpha$; comme de $\alpha = (\alpha-1) : \alpha$ il résulte $\alpha^2 - \alpha + 1 = 0$. les points 2, 5, 9, 12 forment un groupe équi-anharmonique.

§ 5.

15. A toute configuration $\sigma_4 \equiv (12_4, 16_3) A$ peut être circonscrite une courbe du troisième degré à deux branches ¹⁾; si pour chaque σ_4 appartenant à σ_n on construit la courbe correspondante, il en résulte une figure dans laquelle $\binom{n}{4}$ cubiques supportent chacune douze des $n(n-1)$ points, de sorte que chaque point de σ_n se trouve sur $\binom{n-2}{2}$ de ces courbes et que les six points d'une σ_3 , comprise dans σ_n et représentée par trois nombres, sont situés sur $n - 3$ de ces courbes. Pour σ_5 on trouve de cette manière la configuration cubique $(20_3, 5_{1,2})$ du tableau (5).

K_s	Groupes de douze points.
V	12, 13, 14, 23, 24, 34, (12), (13), (14), (23), (24), (34).
IV	12, 13, 15, 23, 25, 35, (12), (13), (15), (23), (25), (35).
III	12, 14, 15, 24, 25, 45, (12), (14), (15), (24), (25), (45). ..(5)
II	13, 14, 15, 34, 35, 45, (13), (14), (15), (34), (35), (45).
I	23, 24, 25, 34, 35, 45, (23), (24), (25), (34), (35), (45).

Les points d'une configuration σ_n forment, avec les cubiques à deux branches qui sont déterminées par les σ_4 comprises dans σ_n , une configuration :

$$\left(n(n-1) \binom{n-2}{2}, \binom{n}{4}_{12} \right).$$

16. Les points de chaque $(9_2, 6_3) A$ appartenant à σ_4 forment, avec trois points de la σ_4 associée, une nouvelle σ_4 ²⁾;

¹⁾ Comp. mon Mémoire „Over vlakke configuraties” (Versl. en Med., T. V, p. 112) ou Acta Math., XII l.c.

²⁾ Acta Math., XII p. 72.

deux σ_4 associées donnent donc lieu à 32 configurations de la même espèce, qui contiennent chacune neuf points de l'une des deux configurations et trois points de l'autre. En outre des deux K_3 appartenant à la σ_4 primitive, il y a donc encore 32 cubiques, qui supportent chacune douze points de la configuration. A l'aide de la notation employée dans le Mémoire qui vient d'être cité, on trouve pour la configuration des 24 points et des 32 cubiques le tableau suivant, où chaque ligne horizontale contient les douze points d'une K_3 .

1 2 3 5	1' 3' 4' 5'	1'' 2'' 4'' 5''
1 2 3 5	2' 3' 4' 6'	1'' 2'' 3'' 6''
1 2 3 6	1' 2' 3' 6'	2'' 3'' 4'' 5''
1 2 3 6	1' 2' 4' 5'	1'' 3'' 4'' 6''
1 2 4 5	1' 3' 4' 8'	1'' 2'' 3'' 8''
1 2 4 5	2' 3' 4' 7'	1'' 2'' 4'' 7''
1 2 4 6	1' 2' 3' 7'	1'' 3'' 4'' 8''
1 2 4 6	1' 2' 4' 8'	2'' 3'' 4'' 7''
1 3 4 7	1' 2' 3' 7'	1'' 2'' 4'' 5''
1 3 4 7	1' 2' 4' 8'	1'' 2'' 3'' 6''
1 3 4 8	1' 3' 4' 8'	2'' 3'' 4'' 5''
1 3 4 8	2' 3' 4' 7'	1'' 3'' 4'' 6''
2 3 4 7	1' 2' 3' 6'	1'' 2'' 3'' 8''
2 3 4 7	1' 2' 4' 5'	1'' 2'' 4'' 7''
2 3 4 8	1' 3' 4' 5'	1'' 3'' 4'' 8''
2 3 4 8	2' 3' 4' 6'	2'' 3'' 4'' 7''
1 5 6 7	1' 5' 7' 8'	1'' 5'' 6'' 8''
1 5 6 7	2' 6' 7' 8'	2'' 5'' 6'' 7''
1 5 6 8	3' 6' 7' 8'	3'' 5'' 6'' 8''
1 5 6 8	4' 5' 7' 8'	4'' 5'' 6'' 7''
2 5 6 7	1' 5' 6' 8'	2'' 5'' 7'' 8''

. (6)

2 5 6 7	2' 5' 6' 7'	1'' 6'' 7'' 8''	
2 5 6 8	3' 5' 6' 7'	4'' 5'' 7'' 8''	
2 5 6 8	4' 5' 6' 8'	3'' 6'' 7'' 8''	
3 5 7 8	3' 5' 6' 7'	1'' 5'' 6'' 8''	
3 5 7 8	4' 5' 6' 8'	2'' 5'' 6'' 7''	
3 6 7 8	1' 5' 6' 8'	3'' 5'' 6'' 8''	... (6)
3 6 7 8	2' 5' 6' 7'	4'' 5'' 6'' 7''	
4 6 7 8	1' 5' 7' 8'	4' 5'' 7'' 8''	
4 6 7 8	2' 6' 7' 8'	3'' 6'' 7'' 8''	
4 5 7 8	3' 6' 7' 8'	2'' 5'' 7'' 8''	
4 5 7 8	4' 5' 7' 8'	1'' 6'' 7'' 8''	

En ayant encore égard aux deux cubiques déterminées par les deux σ_4 associées, on arrive à la conclusion suivante :

Les points de la configuration harmonique $(24_3, 18_4)$ forment avec 34 courbes à deux branches du troisième degré une cf $(24_{17}, 34_{12})$, de laquelle peut naître, par suppression de deux cubiques déterminées, une cf. $(24_{16}, 32_{12})$.

Les 32 K_3 ci-dessus représentées se laissent ranger, comme le montre le tableau (6), en 16 couples, de manière que les deux courbes de chaque couple supportent tous les points de la $(24_3, 18_4)$. De la configuration cubique $(24_{16}, 32_{12})$ on peut donc déduire des configurations plus simples, en y supprimant un ou plusieurs couples de courbes.

17. Dans la configuration σ_4 , la figure résiduelle de la droite 1 1' 1'' est composée des droites 2 3' 4'', 2 4' 3'', 3 4' 2'', 3 2' 4'', 4 2' 3'', 4 3' 2'' (notation du Mémoire cité des *Acta Math.*); ces droites forment, dans cet ordre de succession, les côtés d'un hexagone dont les diagonales principales 22', 4'4, 33' se rencontrent au point 1'', et elles sont donc tangentes à une conique, qui peut être représentée par le signe (1 1 1). Les 16 droites de la σ_4 enveloppent par conséquent, par groupes de six, 16 \mathfrak{R}^2 , de sorte que chaque droite touche 6 \mathfrak{R}^2 . Pour la figure réciproque de la

σ_4 , c'est-à-dire pour la configuration $\Sigma_4 \equiv (16_3, 12_4) A$, on a donc ce résultat:

Les points d'une Σ_4 forment avec seize coniques une configuration conique 16_6 .

Le tableau suivant s'applique aux deux cf. 16_6 ; la première colonne contient les 16 coniques, les autres ont rapport ou bien aux droites de la σ_4 , ou bien aux points de la Σ_4

(1 1 1)	2 3' 4''	2 4' 3''	3 4' 2''	3 2' 4''	4 2' 3''	4 3' 2''
(1 2 2)	2 3' 4''	2 4' 3''	3 1' 3''	3 3' 1''	4 4' 1''	4 1' 4''
(1 3 3)	2 1' 2''	2 2' 1''	3 2' 4''	3 4' 2''	4 4' 1''	4 1' 4''
(1 4 4)	2 1' 2''	2 2' 1''	3 3' 1''	3 1' 3''	4 2' 3''	4 3' 2''
(2 1 2)	1 3' 3''	1 4' 4''	3 2' 4''	3 3' 1''	4 2' 3''	4 4' 1''
(2 2 1)	1 3' 3''	1 4' 4''	3 4' 2''	3 1' 3''	4 1' 4''	4 3' 2''
(2 3 4)	1 1' 1''	1 2' 2''	3 4' 2''	3 1' 3''	4 2' 3''	4 4' 1''
(2 4 3)	1 1' 1''	1 2' 2''	3 2' 4''	3 3' 1''	4 3' 2''	4 1' 4''
(3 1 3)	1 2' 2''	1 4' 4''	2 3' 4''	2 2' 1''	4 4' 1''	4 3' 2''
(3 2 4)	1 1' 1''	1 3' 3''	2 4' 3''	2 1' 2''	4 3' 2''	4 4' 1''
(3 3 1)	1 2' 2''	1 4' 4''	2 4' 3''	2 1' 2''	4 2' 3''	4 1' 4''
(3 4 2)	1 1' 1''	1 3' 3''	2 3' 4''	2 2' 1''	4 2' 3''	4 1' 4''
(4 1 4)	1 2' 2''	1 3' 3''	2 4' 3''	2 2' 1''	3 3' 1''	3 4' 2''
(4 2 3)	1 1' 1''	1 4' 4''	2 3' 4''	2 1' 2''	3 3' 1''	3 4' 2''
(4 3 2)	1 1' 1''	1 4' 4''	2 4' 3''	2 2' 1''	3 2' 4''	3 1' 3''
(4 4 1)	1 2' 2''	1 3' 3''	2 3' 4''	2 1' 2''	3 1' 3''	3 2' 4''

(7)

Puisque chaque droite de la σ_n appartient à $n-3$ configurations σ_4 , les groupes de seize coniques tangentes, déterminés par les $\binom{n}{4}$ cf. σ_4 , formeront, avec les 4 $\binom{n}{3}$ droites de la σ_n , une configuration dans laquelle chaque conique est touchée par six droites, tandis que chaque droite figure $6(n-3)$ fois comme tangente. Pour la figure Σ_n , réciproque de σ_n , on a donc cet énoncé:

Les points d'une Σ_n donnent lieu à une configuration conique

$$\left(4 \binom{n}{3}_{6(n-3)}, 16 \binom{n}{4}_6 \right).$$

§ 6.

18. Si 1, 2, 3, 4, 5, 6 sont six points conconiques de la serpentine d'une cubique à deux branches, la conique K_2 qui contient un point antitangentiel de chacun des points 1, 2, 3, 4, 5 passera par l'un des points antitangentiels de 6, puisque les points tangentiels de six points conconiques forment à leur tour des groupes coniques de six points; les 24 points antitangentiels sont donc situés, six à six, sur 4^5 coniques. Lorsque les six points conconiques appartiennent à une K_3 à une seule branche, de sorte que chacun d'eux ne possède que deux points antitangentiels réels, il n'y a que 2^5 coniques. Par conséquent :

Les points antitangentiels de six points conconiques de la serpentine d'une cubique forment avec 1024 coniques une configuration $(24_{2,5,6}, 1024_6)$.

Lorsque les six points appartiennent à une cubique à une seule branche, elles donnent lieu à une $(12_{1,6}, 32_6)$ conique.

Cette dernière configuration fait naturellement partie de la première; en effet, si dans la courbe à deux branches on fait abstraction des points de contact situés sur l'ovale, les douze autres ne détermineront que 32 coniques; il en sera d'ailleurs de même si d'un nombre pair de points on prend les points antitangentiels sur l'ovale, ceux des autres sur la serpentine. Les configurations ci-dessus trouvées dégénèrent évidemment en deux cf. σ_4 , ou deux cf. σ_3 , dès que la K_2 des six points se réduit à deux droites.

19. En faisant usage d'une propriété que j'ai démontrée ailleurs, et suivant laquelle la droite, qui joint un point quelconque d'un groupe osculatoire de l'ordre n à un point d'un groupe de la même espèce, rencontre la cubique en un point

dont le $n^{\text{ième}}$ point résiduel est situé en ligne droite avec les points résiduels des groupes en question ¹⁾, on peut construire des configurations coniques de nature plus compliquée.

Si (12), (34), (56) sont les points où K_3 est coupée par les droites 12, 34, 56, il suit de la situation conconique des points 1 à 6 que les points (12), (34), (56) sont collinéaires. Représente-t-on maintenant par i_n un $n^{\text{ième}}$ point antirésiduel de i , c'est-à-dire, un point du groupe osculatoire de l'ordre n dont i est le point résiduel, alors, d'après la propriété ci-dessus rappelée, la droite $1_n 2_n$ passe par un des points $(12)_n$, et la droite $3_n 4_n$ par un des points $(34)_n$; de plus, la droite $(12)_n (34)_n$ passe par un des points $(56)_n$, et par conséquent la droite $(5)_n (56)_n$ par un des points 6_n ; en d'autres termes, toute conique qui contient un point de chacun des groupes osculatoires déterminés par 1, 2, 3, 4, 5, passe par un $n^{\text{ième}}$ point antirésiduel de 6. Le même raisonnement s'appliquant aux *anticentres*, c'est-à-dire aux points des groupes centraux dont les points 1, 2, 3, 4, 5, 6 sont les centres de l'ordre m , on a cet énoncé général:

Si, pour six points conconiques d'une cubique à une branche, on construit les groupes osculatoires de l'ordre n , les points de ces groupes forment avec un système de coniques une configuration

$$(6 (3n-1)(3n-1)^4, (3n-1)^5_6).$$

En déterminant pour chacun de ces six points les groupes centraux de l'ordre m , on trouve une configuration conique

$$(6 (3m-2)(3m-2)^4, (3m-2)^5_6).$$

Ces considérations s'appliquent aussi à six points conconiques de la serpentine d'une cubique à deux branches, pourvu que, pour une valeur impaire de n , un nombre pair des points conconiques soit pris sur la serpentine; pour les valeurs

¹⁾ Voir „Ueber gewisse der allgemeinen kubischen Curve eingeschriebene Configurationen” (Wiener Sitz. ber. T. XCVIII, p. 457) ou, „Over vlakke configuraties, welke uit osculatiegroepen der kubische kromme kunnen gevormd worden” (Versl. en Med. T. VI, p. 237).

paires de n , un nombre pair des points conconiques peut appartenir à l'ovale. (Voir p. 236 du Mémoire cité en dernier lieu).

20. En représentant, comme ci-dessus, par (ik) le point d'intersection de K_3 avec la droite qui joint les points i et k , il suit de la situation conconique des points 1, 2, 3, 4, 5, 6 que les points (ik) , (lm) , (np) se trouvent en ligne droite, de sorte que les 15 points (ik) appartiennent à une configuration 15_3 , de même espèce que la 15_3 atrigonique de M. Martinetti ¹⁾. Cette configuration possède 6 pentagones principaux, que je représenterai par a, b, c, d, e, f . Comme chaque droite de la configuration appartient à deux de ces pentagones, les 15 droites de la configuration peuvent être désignées par les combinaisons deux à deux des six lettres ci-dessus. On arrive ainsi, pour cette 15_3 , au tableau suivant:

Droites.	(ab)	(ef)	(cd)	(df)	(ac)	(be)	(ce)	(bf)	(ad)	(bd)	(ae)	(cf)	(af)	(bc)	(de)	
Points.	(12)	(12)	(12)	(13)	(13)	(13)	(14)	(14)	(14)	(15)	(15)	(15)	(16)	(16)	(16)	.. (8)
	(34)	(35)	(36)	(24)	(25)	(26)	(23)	(25)	(26)	(23)	(24)	(26)	(23)	(24)	(25)	
	(56)	(46)	(45)	(56)	(46)	(45)	(56)	(36)	(35)	(46)	(36)	(34)	(45)	(35)	(34)	

La figure résiduelle de la droite (ab) est une $(12_2, 8_3) A$, avec les droites (ac) , (ad) , (ae) , (af) et (bc) , (bd) , (be) , (bf) . Le point d'intersection des droites (ac) et (bc) étant représenté par le signe $(ab)c$, les deux groupes de quatre droites, qui viennent d'être indiqués, forment la $(16_2, 8_4) A$ suivante:

1) „Sopra alcune configurazioni piane” (*Annali di Matematica*, XIV, p. 173). La construction de cette configuration, indiquée ci-dessus, m'a été communiquée en janvier 1889 par M. le Dr Schoenflies, en même temps que la construction d'une 27_3 , dont il sera question plus loin.

$$\left. \begin{array}{cccc} (13) & (25) & (a b) c & (46) \\ (26) & (14) & (35) & (a b) d \\ (a b) e & (36) & (24) & (15) \\ (45) & (a b) f & (16) & (23) \end{array} \right\} \dots \dots (9)$$

(Chaque ligne et chaque colonne de (9) contient les points d'une droite de la configuration).

Comme les points de cette configuration forment la base d'un faisceau de courbes du quatrième ordre, et que douze de ces points sont concubiques, les quatre autres sont situés sur une droite, que je représente par ab ; on a alors

$$ab \equiv ((ab)c, (ab)d, (ab)e, (ab)f).$$

Par rapport à cette droite, les quadrilatères $((ac), (ad), (ae), (af))$ et $((bc), (bd), (be), (bf))$ se trouvent en situation linéaire; en conséquence, les six droites qui joignent les sommets correspondants se rencontrent, trois à trois, en quatre nouveaux points. Ces six droites de jonction sont évidemment:

$$\begin{array}{l|l} cd \equiv ((cd)a, (cd)b) & ef \equiv ((ef)a, (ef)b) \\ ce \equiv ((ce)a, (ce)b) & df \equiv ((df)a, (df)b) \\ cf \equiv ((cf)a, (cf)b) & de \equiv ((de)a, (de)b) \end{array}$$

Les quatre points en question peuvent être indiqués par $cde \equiv (cd, de, ec)$ etc. Les 60 points $(ab)c$ etc. et les 20 points abc etc. forment, avec les 15 droites (ab) etc. et les 15 droites ab etc., une configuration $(80_3, 30_8)$, dans laquelle $(ab)c$ supporte les droites $ab, (ac), (bc)$, et abc les droites ab, ac, bc ; cette configuration est donc l'analogie réciproque de la configuration combinatoire σ_6 .

Les 15 droites et les 60 points accessoires de la 15_3 atrigonique appartiennent à une configuration Σ_6 . Les 15 nouvelles droites et les 20 nouveaux points de cette configuration forment la figure réciproque d'une π_6 .

21. Si 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8 sont les points d'intersection

d'une courbe du quatrième degré et d'une conique, et qu'on désigne par $(ik)_1$ et $(ik)_2$ les points communs à K_4 et à la droite qui joint i et k , les huit points

$$(ik)_1, (lm)_1, (np)_1, (qr)_1; (ik)_2, (lm)_2, (np)_2, (qr)_2$$

sont également conconiques. Les 28 droites ik déterminent par conséquent $8! : 2^4 \cdot 4! = 105$ coniques, de sorte que les 56 points (ik) appartiennent à une configuration conique $(56_{1,5}, 105_3)$. Pour une K_n , on trouve, de la même manière :

Si un polygone à $2n$ angles est inscrit simultanément dans une courbe du degré n et dans une conique, ses $n(2n-1)$ côtés déterminent, sur la courbe K_n , $n(2n-1)(n-2)$ points, qui forment avec $(2n)! : (2^n \cdot n!)$ courbes du degré $n-2$, une configuration pour laquelle l'indice des points est $(2n-2)! : (2^{n-1} \cdot (n-1)!)$ et l'indice des courbes $n(n-2)$.

Lorsque la conique dégénère en deux droites, on obtient une configuration

$$(n^2 (n-2)_{(n-1)!}, n!_{n(n-2)}).$$

22. Lorsque les points d'une configuration inscrite dans K_3 sont projetés sur cette courbe par rapport à trois de ces points, 1, 2, 3, situés en ligne droite, les neuf projections de chaque groupe de trois points collinéaires de la configuration forment une configuration atrigonique $(9_2, 6_3)$ avec les droites

$$\begin{array}{ccc|ccc} (1\ i) & (2\ k) & (3\ l) & (1\ i) & (2\ l) & (3\ k) \\ (1\ k) & (2\ l) & (3\ i) & (1\ k) & (2\ i) & (3\ l) \dots (10) \\ (1\ l) & (2\ i) & (3\ k) & (1\ l) & (2\ k) & (3\ i) \end{array}$$

Chaque point d'une configuration $(3p_x, px_3)$ ¹⁾ fournit donc par projection trois nouveaux points, qui supportent chacun $2x$ nouvelles droites; les $9p$ projections forment par conséquent, avec les $6px$ droites des px configurations $(9_2, 6_3)$, une configuration $(9p_{2x}, 6px_3)$.

1) Pour p on doit prendre une fraction, quand il s'agit d'une cf. μ_3 et que μ n'est pas un multiple de trois.

Si dans la configuration primitive les points 4, 5, 6 forment un triangle de cf., de sorte que les côtés 45, 56, 64 contiennent successivement les points de cf. 7, 8, 9, la projection donne lieu, entre autres, aux trois droites (14) (25) (37), (25) (36) (18), (36) (14) (29); en d'autres termes, (14), (25), (36) sont les sommets d'un triangle de cf. de la nouvelle configuration. Comme les centres de projection 1, 2, 3 admettent six permutations, chaque triangle de l'ancienne configuration fournit six triangles dans la nouvelle configuration.

Si les points d'une $(3 p_x, p x_3)$ inscrite dans une K_3 , sont projetés de trois points de la courbe, situés en ligne droite on trouve une $(9 p_{2x}, 6 p x_3)$, à six fois autant de triangles de cf. et à $p x$ cf. atrigoniques $(9_2, 6_3)$ ¹⁾.

En étendant les considérations précédentes aux courbes du degré n , on obtient de nouvelles configurations de points et de courbes.

Lorsque les points d'une $(n p_x, p x_n)$ inscrite dans K_n sont projetés sur la courbe, de n centres situés en ligne droite sur cette courbe, il en résulte la configuration suivante, formée de points et de courbes du degré $(n-2)$:

$$(n^2 (n-2) p_{(n-1) ! x}, n ! p x_{n(n-2)}).$$

23. Une configuration atrigonique $(9_2, 6_3)$ étant inscrite dans K_3 , représentons-en les points par les nombres 1 à 9 et les droites par 123, 456, 789, 147, 258, 369. Si maintenant les trois points 4, 5, 6 sont projetés, des points 1, 2, 3 comme centres, sur la courbe K_3 , l'une des six droites, qui joignent les neuf projections trois à trois, coïncide avec 789; trois autres contiennent chacune l'un des points 7, 8, 9; les deux dernières contiennent successivement les projections (15), (26), (34) de 5, 6, 4 par rapport aux centres 1, 2, 3, et les projec-

¹⁾ Lorsque cette construction est appliquée à un quadrilatère complet, il en résulte une $(18_4, 24_3)$ à six quadrilatères complets, qui est la réciproque de la cf. harmonique $(24_3, 18_4)$. Comp. mon Mémoire: „Over de harmonische $(24_3, 18_4)$ ”. (Verst. en Med., V, p. 210) ou „Ueber gewisse ebenè Configurationen” (Acta Math., T. XII, p. 74).

tions (16), (24), (35) de 6, 4, 5 par rapport à ces mêmes centres 1, 2, 3. Chacun des six couples de droites séparées l'une de l'autre dans la $(9_2, 6_3)$ fournit alors deux droites séparées, qui supportent chacune trois des dix-huit points d'intersection de la courbe avec les diagonales de la configuration; en d'autres termes, ces nouveaux points forment avec douze nouvelles droites une configuration $(18_2, 12_3)$, représentée par le tableau suivant:

(15)	(15)	(16)	(16)	(18)	(18)	(19)	(19)	(26)	(29)	(48)	(49)	. . (11)
(26)	(27)	(24)	(37)	(24)	(29)	(27)	(34)	(38)	(35)	(59)	(68)	
(34)	(48)	(35)	(49)	(57)	(37)	(38)	(67)	(59)	(68)	(67)	(57)	

Essaie-t-on de construire cette configuration, on reconnaît qu'elle est le complexe de deux $(9_2, 6_3)$ entièrement séparées, qui, à l'aide d'une notation connue, peuvent être représentées par

$$\left\{ \begin{array}{l} (15) (26) (34) \\ (27) (38) (19) \\ (48) (59) (67) \end{array} \right\} \quad \text{et} \quad \left\{ \begin{array}{l} (16) (24) (35) \\ (37) (18) (29) \\ (49) (57) (68) \end{array} \right\}; \quad . . (12)$$

ainsi que la $(9_2, 6_3)$ primitive, elles appartiennent à la 27_3 de Schoenflies, mentionnée ci-dessus (p. 51), qui, outre les 18 droites des trois $(9_2, 6_3)$, contient encore les droites:

1	2	3	4	5	6	7	8	9	. . (13)
(59)	(49)	(48)	(29)	(19)	(18)	(26)	(16)	(15)	
(68)	(67)	(57)	(38)	(37)	(27)	(35)	(34)	(24)	

24. Si pour la configuration atrigonique 15_3 on construit les points où ses 60 diagonales coupent K_3 , chacune des dix $(9_2, 6_3)$ atrigoniques comprises dans 15_3 fournit deux nouvelles cf. de la même espèce, comprenant chacune neuf

de ces 60 points; chacun de ces nouveaux points appartient donc à trois cf. $(9_2, 6_3)$. Or, comme chaque droite de ces 20 cf. résulte de deux droites séparées de la 15_3 , lesquelles n'appartiennent à aucune autre $(9_2, 6_3)$ comprise dans cette 15_3 , les 20 cf. en question fournissent 120 droites différentes, de sorte qu'elles composent ensemble une cf. $(60_6, 120_3)$.

Cette construction d'une nouvelle configuration, au moyen des points où K_3 est coupée par les diagonales d'une cf. inscrite dans la courbe, peut être exécutée lorsque la cf. est régulière et comprend des $(9_2, 6_3)$ atrigoniques. Elle peut être étendue à des configurations inscrites dans des courbes du degré n , quand ces cf. comprennent des cf. $(n^2_2, 2n_n)$ à deux polygones principaux de n côtés.

SUR UNE
CONFIGURATION PLANE DE VINGT-QUATRE
POINTS ET DE DIX-HUIT DROITES.

PAR
JAN DE VRIES.

Dans mon mémoire „*Ueber gewisse ebene Configurationen*” (*Acta Mathematica*, T. XII, p. 63) j’ai montré qu’il n’y a que deux configurations planes de douze points et de seize droites dont les points forment trois quadruples, de telle sorte que chaque point d’un quadruple est séparé des trois autres.

L’une de ces configurations ($12_4, 16_3$) est la figure remarquable de Hesse, déterminée par les points antitangentiels de trois points collinéaires d’une cubique plane. Cette cf. a été traitée par Caporali dans le fragment „*Sulla figura costituita dai punti di contatto delle tangenti condotte a una cubica da tre suoi punti in linea retta*” (*Memorie di Geometria di Ettore Caporali, Napoli 1888*, p. 338—343) ¹⁾; ce travail contient la relation réciproque de deux cf. ($12_4, 16_3$) associées que j’ai publiée dans le mémoire cité ci-dessus.

C’est en suite de cet article que je me propose de faire connaître ici quelques systèmes de courbes intimement liées à la cf. harmonique ($24_3, 18_4$) qui est déterminée par deux cf. ($12_4, 16_3$) associées.

¹⁾ M. Loria a eu la bonté de m’envoyer une copie de ce travail.

§ 1.

La cf. $(12_4, 16_3)$ de Hesse, que j'indiquerai par σ_4 ¹⁾, peut être linéairement construite. Soient $a_2 a_3, b_2 b_3, c_2 c_3$ trois couples de points situés sur trois droites qui convergent vers le point δ_4 . Il suffit de construire les sommets accessoires des quatre quadrangles $a_2 a_3 b_2 b_3, a_2 a_3 c_2 c_3, b_2 b_3 c_2 c_3$ pour obtenir la cf.

$$\begin{array}{c}
 15 \left| a_1 b_1 c_1 \right| 16 \left| a_2 b_3 c_4 \right| 17 \left| a_3 b_4 c_2 \right| 18 \left| a_4 b_2 c_3 \right| \\
 25 \left| a_2 b_4 c_3 \right| 26 \left| a_1 b_2 c_2 \right| 27 \left| a_4 b_1 c_4 \right| 28 \left| a_3 b_3 c_1 \right| \\
 35 \left| a_3 b_2 c_4 \right| 36 \left| a_4 b_4 c_1 \right| 37 \left| a_1 b_3 c_3 \right| 38 \left| a_2 b_1 c_2 \right| \dots (1) \\
 45 \left| a_4 b_3 c_2 \right| 46 \left| a_3 b_1 c_3 \right| 47 \left| a_2 b_2 c_1 \right| 48 \left| a_1 b_4 c_4 \right|
 \end{array}$$

Dans ce tableau les chiffres dont se compose le symbole ik d'une droite, désignent les deux quadruples séparés qui ont cette droite en commun.

Les dix-huit diagonales de σ_4 concourent, trois à trois, en douze points $\alpha_k \beta_k \gamma_k \delta_k$ ($k = 2, 3, 4$) déterminés par

$$\left\{ \begin{array}{l}
 \alpha_k = (a_l a_m, b_1 b_k, c_1 c_k) \\
 \beta_k = (a_1 a_k, b_l b_m, c_1 c_k) \\
 \gamma_k = (a_1 a_k, b_1 b_k, c_l c_m) \\
 \delta_k = (a_l a_m, b_l b_m, c_l c_m)
 \end{array} \right. (k, l, m = 2, 3, 4)$$

Ces points nouveaux appartiennent à la cf. σ_4' associée, représentée par le tableau suivant :

$$\begin{array}{c}
 \alpha_2 \alpha_3 \delta_4 \quad \left| \quad \beta_2 \alpha_3 \gamma_4 \quad \left| \quad \gamma_2 \alpha_3 \beta_4 \quad \left| \quad \delta_2 \alpha_3 \alpha_4 \right. \\
 \alpha_2 \beta_3 \gamma_4 \quad \left| \quad \beta_2 \beta_3 \delta_4 \quad \left| \quad \gamma_2 \beta_3 \alpha_4 \quad \left| \quad \delta_2 \beta_3 \beta_4 \right. \\
 \alpha_2 \gamma_3 \beta_4 \quad \left| \quad \beta_2 \gamma_3 \alpha_4 \quad \left| \quad \gamma_2 \gamma_3 \delta_4 \quad \left| \quad \delta_2 \gamma_3 \gamma_4 \right. \\
 \alpha_2 \delta_3 \alpha_4 \quad \left| \quad \beta_2 \delta_3 \beta_4 \quad \left| \quad \gamma_2 \delta_3 \gamma_4 \quad \left| \quad \delta_2 \delta_3 \delta_4 \right.
 \end{array} \dots (2)$$

1) Les cf. désignées par σ_n sont composées des centres de similitude et des axes de similitude d'un système de n cercles. (Voir mon mémoire „Sur un groupe de conf. etc.” (Arch. Néerl. T. XXV, p. 33).

Les vingt-quatre points de ces deux σ_4 forment, avec les dix-huit diagonales, qui leur sont communes, la cf. $\zeta = (24_3, 18_4)$ que j'ai nommée *harmonique*, parce que sur chaque droite deux points de σ_4 sont harmoniquement séparés de deux points de σ'_4 . La cf. ζ est représentée par le tableau suivant :

$$\begin{array}{ccc|ccc}
 a_1 & a_2 & \beta_2 & \gamma_2 & b_1 & b_2 & \alpha_2 & \gamma_2 & c_1 & c_2 & \alpha_2 & \beta_2 \\
 a_3 & a_4 & \alpha_2 & \delta_2 & b_3 & b_4 & \beta_2 & \delta_2 & c_3 & c_4 & \gamma_2 & \delta_2 \\
 a_1 & a_3 & \beta_3 & \gamma_3 & b_1 & b_3 & \alpha_3 & \gamma_3 & c_1 & c_3 & \alpha_3 & \beta_3 \\
 a_2 & a_4 & \alpha_3 & \delta_3 & b_2 & b_4 & \beta_3 & \delta_3 & c_2 & c_4 & \gamma_3 & \delta_3 \\
 a_1 & a_4 & \beta_4 & \gamma_4 & b_1 & b_4 & \alpha_4 & \gamma_4 & c_1 & c_4 & \alpha_4 & \beta_4 \\
 a_2 & a_3 & \alpha_4 & \delta_4 & b_2 & b_3 & \beta_4 & \delta_4 & c_2 & c_3 & \gamma_4 & \delta_4
 \end{array} \dots (3)$$

Si l'on détermine la projectivité des deux faisceaux de coniques aux points de base a_k et b_k ($k = 1, 2, 3, 4$) en faisant se correspondre les coniques dégénérées $(a_1 a_2, a_3 a_4)$ et $(b_1 b_2, b_3 b_4)$, $(a_1 a_3, a_2 a_4)$ et $(b_1 b_3, b_2 b_4)$, $(a_1 a_4, a_2 a_3)$ et $(b_1 b_4, b_2 b_3)$, la quartique H_4 engendrée par ces faisceaux passe par les vingt points $a_k b_k \alpha_k \beta_k \gamma_k \delta_k$. Comme les douze points $\alpha_k \beta_k \gamma_k \delta_k$ sont reliés par une cubique ¹⁾, tandis que les quatre points a_k ne se trouvent pas en ligne droite, on ne peut tracer que *une* quartique par les seize points $a_k \alpha_k \beta_k \gamma_k \delta_k$.

Or, la quartique que l'on peut construire d'une manière analogue par les faisceaux de coniques à base a_k et c_k , contient les vingt points $a_k c_k \alpha_k \beta_k \gamma_k \delta_k$; elle se confond donc avec la première courbe.

On a donc l'énoncé: ²⁾

I. La cf. *harmonique* $(24_3, 18_4)$ est inscrite dans une courbe biquadratique.

Le tableau

$$\begin{array}{ccc|c}
 a_2 & b_3 & c_4 & \\
 c_3 & a_4 & b_2 & \dots \\
 b_4 & c_2 & a_3 & \dots
 \end{array} \dots (4)$$

1) Voir mon mémoire inséré dans les *Acta Math.*, p. 67.

2) M. Caporali est arrivé à cette courbe d'une manière différente.

(où chaque ligne et chaque colonne contient les points d'une droite) représente la cf. $(9_2, 6_3)$ atrigonique qui forme avec les ternes $a_1 b_1 c_1$ et $\delta_2 \delta_3 \delta_4$ deux cf. σ_4 *corrésiduelles* ¹⁾.

Les cubiques du faisceau dont la base est constituée par les points du *bitriple* (4), coupent la quartique H_4 aux triples d'une involution centrale, situés sur les droites d'un faisceau dont le centre $111 = (a_1 b_1 c_1, \delta_2 \delta_3 \delta_4)$ se trouve sur H_4 . ²⁾ Donc:

II. La quartique que l'on peut tracer par les points de deux σ_4 associées comprend encore les seize points d'intersection des couples de droites associées.

Ces seize points complémentaires seront désignés par les indices des points $a_k b_k c_k$ avec lesquels ils se trouvent en ligne droite.

Les cubiques dégénérées

$$(a_2 b_3 c_4, a_3 b_4 c_2, a_4 b_2 c_3) \\ (a_2 b_4 c_3, a_3 b_2 c_4, a_4 b_3 c_2)$$

du faisceau à base (4) déterminent sur H_4 les triples de points complémentaires 234, 342, 423 et 243, 324, 432, collinéaires avec 111. Par conséquent, les seize bitriples de la cf. σ_4 donnent lieu à huit *droites complémentaires*, dont chacune supporte quatre points complémentaires.

On arrive donc à la cf. atrigonique $(16_2, 8_4)$

111	234	342	423 (5)
243	122	414	331	
324	441	133	212	
432	313	221	144	

(Chaque ligne et chaque colonne de (5) renferme les points d'une droite).

Chaque point complémentaire étant l'intersection de deux

¹⁾ Comp. *Acta Math.* l.c. p. 71.

²⁾ J'ai considéré les involutions sur la quartique dans mon mémoire „*Involutions quadruples sur courbes biquadratiques*” (*Arch. Néerl.* T. XXIII, p. 93.)

diagonales triples de la cf. ζ et de deux droites du biquadruple B_4 (5), les cf. associées σ_4 et σ'_4 composent avec la B_4 la nouvelle cf. représentée au tableau ci-joint :

Cf. 40_4 .

$a_1 b_1 c_1$	111	$\delta_2 \delta_3 \delta_4$	111	
$a_2 b_3 c_4$	234	$\alpha_2 \beta_3 \gamma_4$	234	
$a_3 b_4 c_2$	342	$\alpha_3 \beta_4 \gamma_2$	342	
$a_4 b_2 c_3$	423	$\alpha_4 \beta_2 \gamma_3$	423	
$a_1 b_2 c_2$	122	$\delta_2 \alpha_3 \alpha_4$	122	
$a_2 b_4 c_3$	243	$\alpha_2 \beta_4 \gamma_3$	243	
$a_3 b_3 c_1$	331	$\delta_3 \gamma_2 \gamma_4$	331	
$a_4 b_1 c_4$	414	$\delta_4 \beta_2 \beta_3$	414	
$a_1 b_3 c_3$	133	$\delta_3 \alpha_2 \alpha_4$	133 (6)
$a_2 b_1 c_2$	212	$\delta_2 \beta_3 \beta_4$	212	
$a_3 b_2 c_4$	324	$\alpha_3 \beta_2 \gamma_4$	324	
$a_4 b_4 c_1$	441	$\delta_4 \gamma_2 \gamma_3$	441	
$a_1 b_4 c_4$	144	$\delta_4 \alpha_2 \alpha_3$	144	
$a_2 b_2 c_1$	221	$\delta_2 \gamma_3 \gamma_4$	221	
$a_3 b_1 c_3$	313	$\delta_3 \beta_2 \beta_4$	313	
$a_4 b_3 c_2$	432	$\alpha_4 \beta_3 \gamma_2$	432	
111	234	342	423	111 243 324 432
122	243	331	414	122 234 313 441
133	212	324	441	133 221 342 414
144	221	313	432	144 212 331 423.

On a donc l'énoncé :

III. Les points et les droites de deux σ_4 associées forment avec leur points et droites complémentaires une configuration 40_4 inscrite dans une quartique.

Parce que quatre droites séparées de σ_4 sont coupées en points complémentaires par quatre droites séparées de σ'_4 , on

peut désigner des groupes de dix droites de 40_4 qui contiennent ensemble les 40 points de la cf.

Le tableau suivant indique deux de ces *décuples principaux*, qui composent une $(40_2, 20_4)$ faisant partie de la 40_4 .

$a_1 b_1 c_1$	111	$a_1 b_3 c_3$	133
$a_2 b_3 c_4$	234	$a_2 b_1 c_2$	212
$a_3 b_4 c_2$	342	$a_3 b_2 c_4$	324
$a_4 b_2 c_3$	423	$a_4 b_4 c_1$	441
$\delta_2 \alpha_3 \alpha_4$	122	$\delta_4 \alpha_2 \alpha_3$	144
$\alpha_2 \beta_4 \gamma_3$	243	$\delta_2 \gamma_3 \gamma_4$	221 (7)
$\delta_3 \gamma_2 \gamma_4$	331	$\delta_3 \beta_2 \beta_4$	313
$\delta_4 \beta_2 \beta_3$	414	$\alpha_4 \beta_3 \gamma_2$	432
133	212	111	234
144	221	122	243
	324	342	342
	441	423	423
	432	331	414

En supprimant cette $(40_2, 20_4)$ on arrive à une $(40_2, 20_4)$ qui diffère de la première, puisqu'elle n'est pas décomposable en décuples principaux.

Chaque bitriple de σ_4 est relié par six points complémentaires à un bitriple de σ'_4 . Cette remarque fournit des $(24_2, 12_4)$, telles que celle du tableau suivant:

$a_2 b_3 c_4$	234	$a_2 b_4 c_3$	243	$\alpha_2 \beta_3 \gamma_4$	234	$\alpha_2 \beta_4 \gamma_3$	243
$a_3 b_4 c_2$	342	$a_3 b_2 c_4$	324	$\alpha_3 \beta_4 \gamma_2$	342	$\alpha_3 \beta_2 \gamma_4$	324 . . (8)
$a_4 b_2 c_3$	423	$a_4 b_3 c_2$	432	$\alpha_4 \beta_2 \gamma_3$	423	$\alpha_4 \beta_3 \gamma_2$	432

Donc:

IV. La 40_4 appartenant à la cf. harmonique peut, de huit manières, être composée de deux cf. $(40_2, 20_4)$ de construction différente.

Elle contient encore seize cf. $(24_2, 12_4)$.

§ 2.

Les points d'intersection de la quartique H_4 avec les droites $(a_1 b_1 c_1, 111)$, $(\delta_4 \alpha_2 \alpha_3, 144)$, $(a_4 b_2 c_3, 423)$, $(\alpha_4 \gamma_2 \beta_3, 432)$

forment la base d'un faisceau de courbes biquadratiques. Or, les points $b_1, \alpha_2, b_2, \gamma_2$ sont en ligne droite, de même que les points $c_1, \alpha_3, c_3, \beta_3$; par conséquent, les huit points $a_1, a_4, \alpha_4, \delta_4, 111, 423, 144, 432$ se trouvent sur une conique.

Parce que le biquadruple complémentaire fournit trente-six quadrangles et que les neuf couples de droites associées peuvent être rangées en dix-huit groupes, analogues à $a_1, a_4, \alpha_4, \delta_4$, chacun de ces groupes détermine deux coniques. Donc :

V. *Les points de la cf. 40₄ donnent lieu à trente-six coniques, qui contiennent chacune quatre points de la cf. harmonique et quatre points complémentaires.*

Le faisceau de cubiques, indiqué par le bitriples

$$\left| \begin{array}{ccc} 122 & 414 & 331 \\ 441 & 133 & 212 \\ 313 & 221 & 144 \end{array} \right| \dots \dots \dots (9)$$

coupe la quartique H_4 aux triples linéaires d'une involution à centre 111. Par conséquent, chacun des triples a_1, b_1, c_1 et $\delta_2, \delta_3, \delta_4$, collinéaires avec 111, est placé sur une cubique tracée par les neuf points (9).

Il y a donc trente-deux cubiques, dont chacune comprend *trois* points de ζ et *neuf* points complémentaires.

De la même manière, il résulte du biquadruple

$$\left| \begin{array}{cccc} 111 & 234 & 342 & 423 \\ 243 & a_2 & b_4 & c_3 \\ 324 & c_4 & a_3 & b_2 \\ 432 & b_3 & c_2 & a_4 \end{array} \right| \dots \dots \dots (10)$$

que les points du bitriples

$$\left| \begin{array}{ccc} 243 & a_2 & b_4 \\ 324 & c_4 & a_3 \\ 432 & b_3 & c_2 \end{array} \right| \dots \dots \dots (11)$$

et les points collinéaires 331, 212, 144 sont concubiques.

Observant que ces douze points sont placés sur deux droites séparées de σ_4 et deux droites séparées de B_4 , on peut conclure qu'il y a 96 cubiques à six points complémentaires et six points d'une des cf. σ_4 associées.

Le bitriple

$$\left| \begin{array}{ccc} 111 & 234 & 342 \\ 243 & a_2 & b_4 \\ 324 & c_4 & a_3 \end{array} \right| \dots \dots \dots (12)$$

appartenant au biquadruple (10), détermine une involution à centre a_4 , qui comprend le triple $\alpha_1 \beta_4 \gamma_4$; il s'ensuit que ces points sont reliés avec les neuf points (12) par une cubique.

Par les cinq points complémentaires d'entre eux il passe encore une cubique de la même espèce, comprenant les sept points $\alpha_2 \beta \gamma_4 \alpha_3 \delta_4 a_2 a_3$. En ayant égard aux 144 quintuples de points complémentaires, on trouve 288 cubiques, qui, outre un de ces *quintuples*, supportent cinq points de l'une des σ_4 associées et deux de l'autre.

On arrive à une autre série de cubiques en combinant le bitriple (11) avec la droite $\alpha_4 \beta_2 \gamma_3$, associée à la droite $a_4 b_2 c_3$ qui est séparée de $a_2 b_3 c_4$ et de $a_3 b_4 c_2$. Il est évident que chacun des 32 *triples* collinéaires de B_4 donne lieu à six cubiques comprenant six points de l'une des σ_4 et trois de l'autre. Par conséquent, il y a 192 courbes de cette série.

Le biquadruple suivant n'appartient pas à la 40_4 .

$$\left| \begin{array}{cccc} 111 & 234 & 342 & 423 \\ a_1 & a_2 & \gamma_2 & \beta_2 \\ b_1 & b_3 & \alpha_3 & \gamma_3 \\ c_1 & c_4 & \beta_4 & \alpha_4 \end{array} \right| \dots \dots \dots (13)$$

On en déduit que les cubiques à points de base

$$\left| \begin{array}{ccc} 111 & 234 & 342 \\ a_1 & a_2 & \gamma_2 \\ b_1 & b_3 & \alpha_3 \end{array} \right| \dots \dots \dots (14)$$

coupent H_4 dans les triples d'une involution centrale contenant le triple $\alpha_2 \delta_3 133$, qui, par conséquent, est concubique avec les points (14).

Comme les quatre points 111, 234, 342, 423 appartiennent encore au biquadruple suivant :

$$\left| \begin{array}{cccc} 111 & 234 & 342 & 423 \\ \delta_2 & \alpha_2 & a_3 & a_4 \\ \delta_3 & \beta_3 & b_4 & b_2 \\ \delta_4 & \gamma_4 & c_2 & c_3 \end{array} \right| \dots \dots \dots (15)$$

et que dans (13) et (15) chaque point de la cf. ζ est le centre d'une involution triple qui ne fournit que une cubique, on arrive à 192 cubiques tracées par quatre points de σ_4 , quatre points de σ'_4 et quatre points complémentaires.

Le tableau suivant résume les cubiques comprenant douze points de la 40_4 avec les cubiques qui ne contiennent que des points de ζ (des cf. σ_4 associées).

Cubiques.	Points de ζ .	Points complémentaires.
2	12	—
32	9 + 3	—
32	3	9
96	6	6 (16)
288	5 + 2	5
192	4 + 4	4
192	6 + 3	3

VI. Il y a donc 800 cubiques passant chacune par douze points de la cf. 40_4 .

§ 3.

Les droites de la cf. σ_4 étant désignées par les symboles ik ($i = 1, 2, 3, 4; k = 5, 6, 7, 8$), on peut indiquer par ikl le point d'intersection des droites ik, il .

Considérons le biquadruple

$$\left| \begin{array}{cccc} a_1 & b_1 & c_1 & 125 \\ b_2 & a_4 & 128 & c_3 \\ c_2 & 127 & a_3 & b_4 \\ 126 & c_4 & b_3 & a_2 \end{array} \right| \dots \dots \dots (17)$$

Puisqu'on peut tracer une cubique par les douze points de σ_4 , les quatre points 125, 126, 127, 128 sont placés sur une droite que je représenterai par 12.

De la même manière, on trouve les onze droites 13, 14, 23, 24, 34; 56, 57, 58, 67, 68, 78, dont chacune contient quatre points accessoires.

On a donc l'énoncé :

VII. *Les quarante-huit points accessoires d'une σ_4 forment douze quadruples linéaires.*

Par rapport à la droite accessoire 12 les triangles (15, 16, 17) et (25, 26, 27) se trouvent en situation perspective; les droites (156, 256), (157, 257), (167, 267) convergent donc vers un point qui sera désigné par 567.

Outre ce point nouveau, on arrive à sept autres 568, 578, 678; 123, 124, 134, 234, par une considération analogue.

La figure contient maintenant 56 points ikl (où $i = 1$ jusqu'à 8, $k = 2$ jusqu'à 8, $l = 3$ jusqu'à 8) et 28 droites ik ($i = 1$ jusqu'à 8, $k = 2$ jusqu'à 8), qui composent ensemble une cf. combinatoire ($56_3, 28_6$) où chaque point ikl supporte les droites ik, il, kl'). On a donc :

1) J'ai traité des cf. combinatoires dans mes travaux „*Ueber polyedrale Cf.*” (*Math. Ann.* T. XXXIV, p. 227) et „*Ueber eine Gattung regelmässiger ebener Cf.*” (*Math. Ann.* T. XXXV, p. 401).

VIII. Les seize droites de σ_4 et ses quarante-huit points accessoires forment avec douze droites nouvelles et huit points nouveaux une cf. combinatoire ($56_3, 28_6$).

Comme les diagonales principales $a_2 b_2, a_3 b_3, a_4 b_4$, de l'hexagone $a_2 b_4 a_3 b_2 a_4 b_3$ concourent en c_1 , les droites du bitriple

$$\left| \begin{array}{ccc} a_2 & b_3 & c_4 \\ b_4 & c_2 & a_3 \\ c_3 & a_4 & b_2 \end{array} \right| \dots \dots \dots (18)$$

sont six tangentes d'une conique.

Or, ces six droites déterminent deux triangles (167, 178, 168) et (235, 245, 345) dont les six sommets sont conconiques. Donc :

IX. Les seize droites de σ_4 forment seize sextuples tangents à une conique. Les quarante-huit points accessoires de σ_4 se rangent en seize sextuples coniques.

Par l'adjonction à (17) de deux droites complémentaires on arrive au biquintuple suivant :

$$\left| \begin{array}{ccccc} 111 & a_1 & b_1 & c_1 & 125 \\ 423 & b_2 & a_4 & 128 & c_3 \\ 342 & c_2 & 127 & a_3 & b_4 \\ 234 & 126 & c_4 & b_3 & a_2 \\ x & 122 & 414 & 331 & 243 \end{array} \right| \dots \dots (19)$$

Vingt de ces points étant situés sur la quartique H_4 , la droite 12 menée par les points 125, 126, 127, 128 comprend encore le point x .

Cette propriété peut être reliée à l'énoncé VIII moyennant une notation nouvelle.

Les points 111, 423, 342, 234, placés respectivement sur les droites 15, 18, 17, 16, seront indiqués par 159, 189, 179, 169, la droite complémentaire, qui les supporte, par 19, tandis que les points 122, 414, 331, 243 et leur droite seront représentés

par 269, 279, 289, 259 et 29; alors le point x , étant l'intersection de 19, 29 et 12, peut être désigné par 129.

La nouvelle notation étant appliquée aux onze biquintuples que l'on peut former de la même manière, le biquadruple complémentaire B_4 sera représenté par:

159	169	179	189 (20)
259	269	279	289	
359	369	379	389	
459	469	479	489	

Puisque les douze points x sont chacun l'intersection de deux droites complémentaires et une droite accessoire, ils forment avec B_4 et la cf. ($56_3, 28_6$) ci-dessus trouvée une cf. combinatoire ($84_3, 36_7$), dont les éléments sont indiqués par les combinaisons, trois à trois et deux à deux, des chiffres 1 à 9. Donc:

X. *Les seize droites d'une σ_4 forment avec les douze droites accessoires et les huit droites complémentaires une cf. combinatoire ($84_3, 36_7$) contenant les quarante-huit points accessoires, les huit intersections triples des droites accessoires et les vingt-huit intersections des droites complémentaires.*

Si l'on désigne la droite $akal$ par A_{kl} , la droite $bkbl$ par B_{kl} et la droite $ckcl$ par C_{kl} , les colonnes du tableau ci-joint représentent le six groupes de droites séparées de la cf. ζ .

A_{12}	A_{13}	A_{14}	A_{12}	A_{13}	A_{14}	. . . (21)
A_{34}	A_{24}	A_{23}	A_{33}	A_{24}	A_{23}	
B_{13}	B_{14}	B_{12}	B_{14}	B_{12}	B_{13}	
B_{24}	B_{23}	B_{34}	B_{23}	B_{34}	B_{24}	
C_{14}	C_{12}	C_{13}	C_{13}	C_{14}	C_{12}	
C_{23}	C_{34}	C_{24}	C_{24}	C_{23}	C_{34}	

Ces groupes se rangent en six couples séparés, dont chacun donne lieu à un bisextuple de droites.

Le tableau

a_1	a_2	β_2	γ_2	$A_{12}B_{23}$	$A_{12}B_{14}$..(22)
a_3	a_4	α_2	δ_2	$A_{34}B_{23}$	$A_{34}B_{14}$	
β_3	δ_3	$B_{24}C_{12}$	$B_{24}C_{34}$	b_2	b_3	
γ_3	α_3	$B_{13}C_{12}$	$B_{13}C_{34}$	b_3	b_1	
$A_{13}C_{14}$	$A_{24}C_{14}$	c_1	c_4	β_4	α_4	
$A_{13}C_{23}$	$A_{24}C_{23}$	c_2	c_3	δ_4	γ_4	

désigne un de ces bisextuples.

Comme vingt-quatre de ces points sont situés sur la quartique H_4 , on pourra relier les douze points restants par une conique.

Or, les dix-huit droites de ζ (diagonales de σ_4 et de σ'_4) convergent trois à trois aux vingt-quatre points de ζ (des σ_4 associées), et deux à deux aux neuf points d'intersection des cubiques circonscrites aux cf. σ_4 associées ¹⁾; pour les 72 intersections restantes on a donc l'énoncé:

XI. *Les 72 points accessoires de la cf. harmonique ($24_3, 18_4$) forment six groupes de douze points conconiques.*

¹⁾ Comp. mon mémoire cité des *Acta Math.*, p. 76.

SUR DES SYSTÈMES DE RAYONS

DÉDUITS DE QUATRE DROITES DONNÉES DANS L'ESPACE;

PAR

J. C. KLUYVER.

Etant données quatre droites 1, 2, 3 et 4 dont deux ne sont pas dans un plan, peut-on construire une cubique gauche R^3 qui touche ces droites? A cette question on serait facilement tenté de répondre par l'affirmative. Une pareille courbe, en effet, dépend de 12 constantes; elle peut donc satisfaire en général à quatre conditions triples.

Cependant, M. Schubert ¹⁾ et M. Voss ²⁾ ont montré que quatre tangentes quelconques d'une R^3 sont toujours liées entre elles par une relation invariante. En conséquence, ou bien les droites 1, 2, 3 et 4 ne seront touchées par aucune courbe ou bien elles le seront par toutes les courbes R^3 d'un système du premier ordre. L'invariant simultané F des quatre tangentes, qui dans le second de ces cas devient nul, a été calculé par M. Voss.

C'est à l'occasion de ces résultats que je veux fixer l'attention, dans les pages suivantes, sur un groupe de systèmes de rayons covariants et de courbes R^3 connexes à ces systèmes, courbes qui, par la supposition $F = 0$, deviennent les courbes tangentes aux droites 1, 2, 3 et 4.

1) *Kalkül der abzählenden Geometrie*, p. 166.

2) *Mathematische Annalen*, XIII, p. 168, „Ueber vier Tangenten einer Raumcurve dritter Ordnung.”

Le traitement analytique de ces figures conduit, en premier lieu, à une construction qui permet de décider par voie géométrique si quatre droites arbitrairement prises remplissent, oui ou non, la condition invariante $F = 0$. En second lieu, nous déduirons de ce traitement comment les courbes tangentes, au cas où elles existent, pourraient être construites; finalement, quelques-unes des propriétés de ces courbes feront encore l'objet d'un examen spécial.

1. La détermination de l'invariant F forme le point de départ naturel des considérations suivantes. Pour cette recherche, l'emploi des coordonnées homogènes de droites est indiqué.

Si x_1, y_1, z_1, w_1 et x_2, y_2, z_2, w_2 représentent les coordonnées homogènes de deux points donnés, les grandeurs

$$p = y_1 z_2 - y_2 z_1, \quad q = z_1 x_2 - z_2 x_1, \quad r = x_1 y_2 - x_2 y_1, \\ s = x_1 w_2 - x_2 w_1, \quad t = y_1 w_2 - y_2 w_1, \quad u = z_1 w_2 - z_2 w_1$$

désignent, dans la notation de M. Salmon, les coordonnées homogènes de la droite de jonction. Elles satisfont, comme on sait, à la relation identique

$$p s + q t + r u = 0.$$

Lorsque deux droites g et h , aux coordonnées p_g, \dots, u_g et p_h, \dots, u_h , se coupent, l'invariant

$$p_g s_h + p_h s_g + q_g t_h + q_h t_g + r_g u_h + r_h u_g$$

s'annule. Un invariant de cette forme sera indiqué par le signe $(g h)$ ou $(h g)$.

Tandis que M. Voss, pour une courbe donnée R^3 , représente les coordonnées de la tangente par des fonctions biquadratiques d'un paramètre, et à l'aide de cette représentation démontre qu'il existe une relation invariante entre les coordonnées de quatre tangentes, nous allons, au contraire, considérer comme données quatre droites 1, 2, 3 et 4, et rechercher si elles peuvent être touchées simultanément par une courbe R^3 . En supposant qu'une semblable courbe ait été trouvée,

Ces deux droites y coïncident lorsque la droite et la conique, représentées en coordonnées homogènes R_1, R_2 et R_3 par les équations ci-dessus, viennent à se toucher, ce qui a lieu sous la condition

$$\sqrt{(23)(1z)} + \sqrt{(31)(2z)} + \sqrt{(12)(3z)} = 0 \quad 1).$$

Les tangentes z communes aux quatre surfaces réglées (234), (314), (124) et (321) doivent donc satisfaire aux quatre relations

$$\left. \begin{aligned} &\sqrt{(34)(2z)} + \sqrt{(24)(3z)} + \sqrt{(23)(4z)} = 0 \\ &\sqrt{(34)(1z)} + \sqrt{(14)(3z)} + \sqrt{(31)(4z)} = 0 \\ &\sqrt{(24)(1z)} + \sqrt{(14)(2z)} + \sqrt{(12)(4z)} = 0 \\ &\sqrt{(23)(1z)} + \sqrt{(31)(2z)} + \sqrt{(12)(3z)} = 0 \end{aligned} \right\} \dots (A)$$

ce qui ne peut arriver que lorsque le déterminant

$$\Delta = \begin{vmatrix} 0 & \sqrt{(34)} & \sqrt{(24)} & \sqrt{(23)} \\ \sqrt{(34)} & 0 & \sqrt{(14)} & \sqrt{(31)} \\ \sqrt{(24)} & \sqrt{(14)} & 0 & \sqrt{(12)} \\ \sqrt{(23)} & \sqrt{(31)} & \sqrt{(12)} & 0 \end{vmatrix}$$

s'annule.

Par une réduction simple, ce déterminant se laisse mettre aussi sous la forme

$$\Delta = \begin{vmatrix} 0 & \sqrt{(12)} & \sqrt{(31)} & \sqrt{(14)} \\ \sqrt{(12)} & 0 & \sqrt{(23)} & \sqrt{(24)} \\ \sqrt{(31)} & \sqrt{(23)} & 0 & \sqrt{(34)} \\ \sqrt{(14)} & \sqrt{(23)} & \sqrt{(34)} & 0 \end{vmatrix}.$$

Posons-y :

$$\begin{aligned} a &= (23)(14), & b &= (31)(24), & c &= (12)(34), \\ s_1 &= a + b + c, & s_2 &= bc + ca + ab, & s_3 &= abc. \end{aligned}$$

1) M. Cayley a donné cette condition sous la forme de déterminant. Comparez Salmon, *Geometry of three dimensions*, 4^e éd., p. 419.

L'équation $\Delta = 0$ prend alors la forme

$$a + b + c - 2\sqrt{bc} - 2\sqrt{ca} - 2\sqrt{ab} = 0,$$

qui finalement se laisse réduire à

$$\Gamma = (s_1^2 - 4s_2)^2 - 128s_1s_3 = 0.$$

Ainsi est obtenu l'invariant Γ , dont l'annulation ou la non-annulation décide de la possibilité de courbes R^3 tangentes aux droites 1, 2, 3 et 4.

2. Il ressort des équations (A) que dans l'hypothèse $\Gamma = 0$ la droite z est indéterminée, et de ces équations (A) on peut tirer par résolution, les grandeurs $(1z)$, $(2z)$, $(3z)$ et $(4z)$. Pour cela, il faut poser $\sqrt{(1z)}$, $\sqrt{(2z)}$, $\sqrt{(3z)}$ et $\sqrt{(4z)}$ proportionnels aux premiers mineurs $\Delta_{k,l}$ de Δ . Il en résulte, vu que $\Delta_{k,l} = \Delta_{l,k}$,

$$\frac{\sqrt{(1z)}}{\sqrt{\Delta_{11}}} = \frac{\sqrt{(2z)}}{\sqrt{\Delta_{22}}} = \frac{\sqrt{(3z)}}{\sqrt{\Delta_{33}}} = \frac{\sqrt{(4z)}}{\sqrt{\Delta_{44}}},$$

ou

$$\frac{(1z)}{\sqrt{(12)(13)(14)}} = \frac{(2z)}{\sqrt{(21)(23)(24)}} = \frac{(3z)}{\sqrt{(31)(32)(34)}} = \frac{(4z)}{\sqrt{(41)(42)(43)}},$$

et plus brièvement

$$\frac{(1z)}{P_1} = \frac{(2z)}{P_2} = \frac{(3z)}{P_3} = \frac{(4z)}{P_4} \dots \dots \dots (B)$$

Ces équations font voir que les cordes z d'une R^3 tangente à 1, 2, 3 et 4 sont situées dans certains complexes linéaires, qui doivent être considérés comme des figures covariantes des quatre droites données.

A raison, toutefois, des signes différents qui peuvent être attribués aux radicaux P , un examen spécial de ces signes est nécessaire.

3. Remarquons, à cet effet, qu'aussi dans le cas général, où Γ diffère de zéro, les systèmes de rayons indiqués par les

équations (B) ont une signification géométrique, dont nous avons à nous rendre compte.

Considérons, par exemple, l'équation

$$(1z) = \pm \frac{P_1}{P_2} (2z),$$

qui peut aussi être écrite sous la forme

$$\left\{ (1z) - \frac{(13)}{(23)} (2z) \right\} \pm \sqrt{\frac{(31)(24)}{(23)(14)}} \left\{ (1z) - \frac{(14)}{(24)} (2z) \right\} = 0.$$

Elle représente deux complexes linéaires, situés dans le faisceau de complexes que déterminent les deux complexes dégénérés $(1z) = 0$, $(2z) = 0$. Il résulte en outre, des deux formes sous lesquelles l'équation peut être écrite, que les complexes représentés par elle sont conjugués harmoniques dans le faisceau, tant par rapport aux dégénération susdites que par rapport aux deux complexes

$$(1z) - \frac{(13)}{(23)} (2z) = 0,$$

$$(1z) - \frac{(14)}{(24)} (2z) = 0,$$

qui peuvent être menés par les droites 3 et 4.

D'après les équations (B), nous avons affaire à 12 complexes de ce genre, pour lesquels nous emploierons la notation suivante :

$$K_{\pm a} \equiv (1z) \pm \frac{P_1}{P_4} (4z) = 0, \quad K_{\pm b} \equiv (2z) \pm \frac{P_2}{P_4} (4z) = 0,$$

$$K_{\pm c} \equiv (3z) \pm \frac{P_3}{P_4} (4z) = 0,$$

$$K_{\pm a_1} \equiv (2z) \pm \frac{P_2}{P_3} (3z) = 0, \quad K_{\pm b_1} \equiv (3z) \pm \frac{P_3}{P_1} (1z) = 0,$$

$$K_{\pm c_1} \equiv (1z) \pm \frac{P_1}{P_2} (2z) = 0.$$

Pour avoir une idée nette de la liaison caractéristique qui existe entre ces complexes, figurons-nous un tétraèdre quelconque, à faces 1, 2, 3 et 4. Désignons par a , b , c les arêtes

limitant la face 4, et par a_1, b_1, c_1 les arêtes opposées à a, b, c .

La forme des équations $K_{\pm a} = 0, \dots, K_{\pm c_1} = 0$ rappelle alors les équations qui, en coordonnées tétraédriques homogènes, représentent les plans bissecteurs des douze angles dièdres sur les arêtes a, b, \dots, c_1 , lorsque le tétraèdre en question est pris pour tétraèdre de référence. Entre la configuration des complexes K et celle des douze plans bissecteurs il existe une analogie parfaite, se traduisant par les correspondances suivantes:

12 plans bissecteurs des dièdres.	12 complexes K ;
16 droites d'intersection des plans bissecteurs pris trois à trois	16 congruences, intersections des complexes K trois à trois;
8 points d'intersection des plans bissecteurs six à six (centres de sphères inscrites et ex-inscrites)	8 hyperboloïdes H , intersections des complexes K six à six;
4 sommets du tétraèdre . . .	les systèmes directeurs des systèmes réglés (234), (314), (124) et (321).

De cette analogie il ressort, en outre, que les hyperboloïdes H sont situés deux à deux, avec le système directeur de l'un des quatre systèmes réglés (234), (314), (124) et (321), dans les 16 congruences. En effet, dans la figure correspondante, les centres des sphères inscrites et ex-inscrites sont situés deux à deux, avec l'un des quatre sommets du tétraèdre, sur 16 droites. Dans chaque congruence les deux hyperboloïdes H ont donc en commun deux directrices g' et g'' , qui sont en même temps génératrices de l'un des quatre systèmes réglés que déterminent trois à trois les quatre droites données.

D'ailleurs, les deux transversales communes f' et f'' de 1,

2, 3 et 4 appartiennent aux génératrices de chacun des hyperboloïdes H , parce que ces droites f' et f'' font partie de tous les complexes K .

Les deux tableaux suivants sont destinés à donner un aperçu de la situation relative de ces huit hyperboloïdes H_1, H_2, \dots, H_8 . Dans le premier tableau on trouve, dans la colonne à gauche, les hyperboloïdes H , à la suite desquels sont inscrits chaque fois les six complexes K qui déterminent la surface. Dans la première colonne du second tableau sont placés les systèmes réglés (234), (314), (124), (321); en regard, dans la seconde colonne, se trouvent quatre couples d'hyperboloïdes H , dont les directrices communes g' et g'' font partie du système réglé.

Hyp.	Complexes.					
H_1	K_{+a}	K_{-b}	K_{-c}	K_{-a_1}	K_{+b_1}	K_{+c_1}
H_2	K_{-a}	K_{+b}	K_{-c}	K_{+a_1}	K_{-b_1}	K_{+c_1}
H_3	K_{-a}	K_{-b}	K_{+c}	K_{+a_1}	K_{+b_1}	K_{-c_1}
H_4	K_{+a}	K_{+b}	K_{+c}	K_{-a_1}	K_{-b_1}	K_{-c_1}
H_5	K_{-a}	K_{+b}	K_{+c}	K_{-a_1}	K_{+b_1}	K_{+c_1}
H_6	K_{+a}	K_{-b}	K_{+c}	K_{+a_1}	K_{-b_1}	K_{+c_1}
H_7	K_{+a}	K_{+b}	K_{-c}	K_{+a_1}	K_{+b_1}	K_{-c_1}
H_8	K_{-a}	K_{-b}	K_{-c}	K_{-a_1}	K_{-b_1}	K_{-c_1}

Systèmes réglés.	Directrices communes de:			
(234)	H_1 } H_3 }	H_2 } H_7 }	H_3 } H_6 }	H_4 } H_5 }
(314)	H_1 } H_7 }	H_2 } H_8 }	H_3 } H_5 }	H_4 } H_6 }
(124)	H_1 } H_6 }	H_2 } H_5 }	H_3 } H_8 }	H_4 } H_7 }
(321)	H_1 } H_5 }	H_2 } H_6 }	H_3 } H_7 }	H_4 } H_8 }

analytique de ces surfaces. Les coefficients R_1, \dots, R_4 y font l'office de paramètres variables.

5, Nous chercherons maintenant une construction géométrique pour les droites g' et g'' de l'art. 3 et en déduirons la construction des hyperboloïdes H . Comme il importe de bien distinguer l'une de l'autre ces huit surfaces, qui d'ailleurs doivent être trouvées toutes ensemble, il convient de faire reposer cette construction sur une base algébrique.

Prenons donc le système réglé (321) et cherchons-y les droites g' et g'' qui, suivant le tableau de l'art. 3, sont successivement communes à H_1 et H_5 , à H_2 et H_6 , à H_3 et H_7 , à H_4 et H_8 .

Commençons par exprimer les coordonnées de chaque droite y du système réglé en fonctions linéaires des coordonnées des droites 1, 2 et 3. On y parvient, d'après l'art. 2, en posant

$$\begin{aligned} p_y &= R_1 p_1 + R_2 p_2 + R_3 p_3, \\ &\dots\dots\dots \\ u_y &= R_1 u_1 + R_2 u_2 + R_3 u_3, \\ R_2 R_3 (23) + R_3 R_1 (31) + R_1 R_2 (12) &= 0. \end{aligned}$$

A la dernière de ces équations il est satisfait par les coefficients variables R_1, R_2 et R_3 , si l'on admet la relation

$$\frac{R_1}{-2(\mu-1)(23)} = \frac{R_2}{(\mu^2-1)(31)} = \frac{R_3}{2(\mu+1)(12)}.$$

Ces coefficients deviennent ainsi des fonctions quadratiques d'un seul paramètre μ , et nous avons

$$\begin{aligned} p_y &= -2(\mu-1)(23)p_1 + (\mu^2-1)(31)p_2 + 2(\mu+1)(12)p_3 \\ &\dots\dots\dots \\ u_y &= -2(\mu-1)(23)u_4 + (\mu^2-1)(31)u_2 + 2(\mu+1)(12)u_3. \end{aligned}$$

En même temps se trouve alors adjointe à chaque droite y une valeur unique de μ , et réciproquement; aux droites 1, 2 et 3 correspondent respectivement les valeurs $-1, \infty$ et $+1$ du paramètre.

Nous déterminons les deux droites h' et h'' du système réglé qui coupent la droite 4, et posons donc

$$0 = (4 y) = -2(\mu - 1)(23)(14) + (\mu^2 - 1)(31)(24) + 2(\mu + 1)(12)(34).$$

Cette équation, qui suivant la notation de l'art. 1 se laisse écrire sous la forme

$$\mu^2 b + 2\mu(-a + c) + (2a - b + 2c) = 0, \dots (C)$$

fournit les deux valeurs de μ adjointes aux droites h' et h'' .

De la même manière, nous cherchons les valeurs de μ qui correspondent aux droites g' et g'' . Posons

$$0 = (z y) = -2(\mu - 1)(23)(1z) + (\mu^2 - 1)(31)(2z) + 2(\mu + 1)(12)(3z),$$

où l'on a à substituer

$$\frac{(1z)}{\pm P_1} = \frac{(2z)}{\pm P_2} = \frac{(3z)}{\pm P_3}.$$

Les signes des radicaux P sont réglés d'après le premier tableau de l'art. 3.

Nous arrivons alors, après division par $\sqrt{(23)(31)(12)}$, aux équations

$$\left. \begin{aligned} \mu^2 \sqrt{b} + 2\mu(\sqrt{a} + \sqrt{c}) + (-2\sqrt{a} - \sqrt{b} + 2\sqrt{c}) &= 0 \\ \mu^2 \sqrt{b} + 2\mu(\sqrt{a} - \sqrt{c}) + (-2\sqrt{a} - \sqrt{b} - 2\sqrt{c}) &= 0 \\ \mu^2 \sqrt{b} + 2\mu(-\sqrt{a} - \sqrt{c}) + (+2\sqrt{a} - \sqrt{b} - 2\sqrt{c}) &= 0 \\ \mu^2 \sqrt{b} + 2\mu(-\sqrt{a} - \sqrt{c}) + 2\sqrt{a} - \sqrt{b} + 2\sqrt{c} &= 0 \end{aligned} \right\}, \dots (D)$$

qui donnent successivement les valeurs de μ pour les droites g' et g'' , communes à H_1 et H_5 , à H_2 et H_6 , à H_3 et H_7 , à H_4 et H_8 .

A l'aide de l'équation (C), on peut déterminer les éléments l' et l'' , m' et m'' , n' et n'' des involutions

$$(23; h' h''), (31; h' h''), (12; h' h'').$$

Le calcul direct apprend qu'aux droites

$$\left. \begin{array}{l} l' \text{ et } l'' \\ m' \text{ et } m'' \\ n' \text{ et } n'' \end{array} \right\} \text{correspondent les valeurs paramétriques} \left\{ \begin{array}{l} +1 \pm 2 \sqrt{\frac{c}{b}} \\ \frac{\sqrt{a} \pm \sqrt{c}}{\sqrt{a} + \sqrt{c}} \\ -1 \pm 2 \sqrt{\frac{a}{b}} \end{array} \right.$$

Pour chaque combinaison, prise arbitrairement, de cinq éléments 1, 2, 3, h' et h'' , les trois couples d'éléments doubles l' et l'' , m' et m'' , n' et n'' peuvent être groupés en triades qui forment une involution avec la triade 1, 2 et 3. Effectivement, on rencontrera ici les involutions $(1 l'; 2 m'; 3 n')$, $(1 l'; 2 m''; 3 n'')$, $(1 l''; 2 m'; 3 n'')$, $(1 l''; 2 m''; 3 n')$. Pour le reconnaître, considérons, par exemple, les couples d'éléments $1 l', 2 m'', 3 n'$. A ces couples correspondent, d'après ce qui précède, les trois formes quadratiques binaires

$$\begin{aligned} \mu^2 \sqrt{b} - 2 \mu \sqrt{c} & - (\sqrt{b} + 2 \sqrt{c}), \\ & + 2 \mu (\sqrt{a} - \sqrt{c}) - (2 \sqrt{a} + 2 \sqrt{c}), \\ \mu^2 \sqrt{b} - 2 \mu \sqrt{a} & + (2 \sqrt{a} - \sqrt{b}), \end{aligned}$$

dont le déterminant s'annule, ainsi que cela doit être. De la même manière, on se convaincra de l'existence des autres involutions.

Par là se trouvent classés en quatre triades les six éléments $l', l'', \dots n''$.

Considérons maintenant les quatre autres triades

$$l'' m'' n'', l' m' n'', l' m'' n', l'' m' n'',$$

qu'on peut former avec les mêmes éléments, et examinons les quatre groupes d'involutions suivants :

$$\begin{array}{lll} \text{I} \left\{ \begin{array}{l} (11; m'' n'') \\ (22; n'' l'') \\ (33; l'' m'') \end{array} \right., & \text{II} \left\{ \begin{array}{l} (11; m' n'') \\ (22; n'' l'), \\ (33; l' m') \end{array} \right., & \text{III} \left\{ \begin{array}{l} (11; m'' n') \\ (22; n' l'), \\ (33; l' m'') \end{array} \right. \\ & & \text{IV} \left\{ \begin{array}{l} (11; m' n') \\ (22; n' l''), \\ (32; l'' m') \end{array} \right. \end{array}$$

On peut démontrer que, n'importe de quelle manière soient pris les éléments 1, 2, 3, h' et h'' , les involutions de chaque groupe ont un couple d'éléments commun. Montrons-le, par exemple, pour le troisième groupe, et calculons en même temps les valeurs du paramètre pour ce couple d'éléments.

Les valeurs de μ étant connues pour les éléments $l', l'', \dots n''$, nous pouvons assigner les formes binaires qui correspondent aux couples $m'' n', n' l', l' m''$, 11, 22 et 33. On trouve comme telles

$$\left. \begin{aligned} \mu^2 (\sqrt{bc} + \sqrt{ab}) + 2\mu(-a + \sqrt{bc} - \sqrt{ca}) + \\ + (2a + \sqrt{bc} - 2\sqrt{ca} - \sqrt{ab}), \end{aligned} \right\} \text{pour } m''n' \text{ et } 11.$$

$$\mu^2 \sqrt{bc} + 2\mu \sqrt{bc} + \sqrt{bc}$$

$$\left. \begin{aligned} \mu^2 b + 2\mu(-\sqrt{bc} - \sqrt{ab}) + \\ + (-b - 2\sqrt{bc} + 4\sqrt{ca} + 2\sqrt{ab}), \end{aligned} \right\} \text{pour } n'l' \text{ et } 22,$$

$$0 \cdot \mu^2 + 0 \cdot \mu + \sqrt{ca}$$

$$\left. \begin{aligned} \mu^2 (\sqrt{bc} + \sqrt{ab}) + 2\mu(-c - \sqrt{ca} - \sqrt{ab}) + \\ + (-2c - \sqrt{bc} + 2\sqrt{ca} + \sqrt{ab}), \end{aligned} \right\} \text{pour } l'm'' \text{ et } 33.$$

$$\mu^2 \sqrt{ab} - 2\mu \sqrt{ab} + \sqrt{ab}$$

En soustrayant, dans chaque couple de formes, la seconde de la première, on arrive, après une légère simplification, à

$$\mu^2 \sqrt{b} + 2\mu(-\sqrt{a} - \sqrt{c}) + (2\sqrt{a} - \sqrt{b} - 2\sqrt{c}).$$

D'après les équations (D), les éléments indiqués par cette forme sont les directrices communes g' et g'' des hyperboloïdes H_3 et H_7 . Ces droites sont donc les éléments communs des involutions du groupe III.

On peut, sans beaucoup de peine, étendre cet examen aux autres groupes et parvenir à la conclusion que les éléments communs des involutions du

groupe	I	}	indiquent les directrices g' et g'' ,	{	H_1 et H_5
	II				H_2 et H_6
	III				H_3 et H_7 .
	IV				H_4 et H_8

Les éléments $h', h'', l', \dots n''$, que nous avons rencontrés dans les considérations précédentes, peuvent être déterminés par construction géométrique. La recherche des droites g' et g'' se laisse donc également exécuter par la voie graphique. Si les constructions nécessaires à cet effet sont répétées, mais cette fois par rapport au système réglé (124), on trouve quatre directrices de chaque hyperboloïde H ; ces surfaces elles-mêmes sont alors construites.

6. Cherchons maintenant dans quelles circonstances les deux droites g' et g'' d'un couple pourraient se confondre. Pour cela, calculons les discriminants tant pour les quatre équations (D) que pour les 12 autres, qui ont une signification analogue par rapport aux systèmes réglés (234), (314), (124). Dans le tableau suivant sont consignés les résultats de ce calcul.

Discriminants.	(234)	(314)	(124)	(321)
$a + b + c - 2\sqrt{bc} - 2\sqrt{ca} - 2\sqrt{ab}$	H_1H_8	H_2H_8	H_3H_8	H_4H_8
$a + b + c + 2\sqrt{bc} + 2\sqrt{ca} - 2\sqrt{ab}$	H_2H_7	H_1H_7	H_4H_7	H_3H_7
$a + b + c + 2\sqrt{bc} - 2\sqrt{ca} + 2\sqrt{ab}$	H_3H_6	H_4H_6	H_1H_6	H_2H_6
$a + b + c - 2\sqrt{bc} + 2\sqrt{ca} + 2\sqrt{ab}$	H_4H_5	H_3H_5	H_2H_5	H_1H_5

Les 16 équations en question ne possèdent en tout que quatre discriminants différents, qui sont inscrits dans la première colonne. Dans les colonnes suivantes, on trouve indiqué, pour chacun des quatre systèmes réglés (234), (314), (124), (321), à quel couple d'hyperboloïdes H se rapporte le discriminant placé en tête de ligne.

Dès l'abord, il saute aux yeux que les quatre discriminants sont les facteurs de l'invariant Γ , et que les hyperboloïdes H_5 , H_6 , H_7 et H_8 se comportent tout autrement que les autres. On reconnaît, en effet, que, pour $\Gamma = 0$, il y a toujours une

de ces quatre surfaces dont les génératrices z toucheront les systèmes réglés (234), (314), (124) et (321). Les droites z des hyperboloïdes H_1 , H_2 , H_3 et H_4 , au contraire, ne peuvent jamais être des tangentes communes de ces systèmes réglés. Or, il est maintenant facile de voir comment on trouvera géométriquement si quatre droites données peuvent être tangentes à une R^3 . On n'a qu'à chercher les directrices g' et g'' qui sont communes aux hyperboloïdes H et au système réglé (321). Si, pour un de ces hyperboloïdes, par exemple pour H_4 et H_8 , les droites g' et g'' coïncident, on achève la construction H_8 . Prend-on ensuite sur H_8 une génératrice quelconque z , les hyperboloïdes (23 z) et (14 z), (31 z) et (24 z), (12 z) et (34 z) se couperont deux à deux suivant des courbes R^3 , tangentes à 1, 2, 3 et 4.

Le système complet de ces courbes s'obtient en faisant parcourir à la droite z la surface H_8 .

On peut du reste, comme le remarque M. Voss, déduire de l'une des R^3 tangentes, par une construction assez simple, toutes les autres.

7. Avant de passer, toutefois, à l'examen du cas particulier $\Gamma = 0$, nous signalerons une propriété assez intéressante des hyperboloïdes H_5 , H_6 , H_7 et H_8 , qui met encore mieux en lumière la différence entre ces quatre surfaces et les quatre autres. Les quatre droites données peuvent être disposées par couples de trois manières différentes. Chacune des combinaisons ainsi obtenues, par exemple (23 ; 14), détermine, comme nous le verrons, ce qu'on appelle un système focal d'ordre supérieur. En parlant de pareils systèmes, nous avons en vue un rapport par lequel à chaque point est conjugué un plan passant par ce point, à chaque plan un point situé dans ce plan. Le système focal est dit du premier ordre lorsque aux points d'une droite correspondent les plans d'un faisceau et réciproquement.

En ce qui concerne maintenant la combinaison (23 ; 24), observons que par chaque point passe une droite coupant 2 et 3, ainsi qu'une deuxième coupant 1 et 4. Le plan de ces

sécantes peut donc être conjugué, comme focal, au point considéré. Inversement, dans un plan quelconque on rencontre une droite coupant 2 et 3, ainsi qu'une droite coupant 1 et 4. Le point d'intersection de ces droites peut être considéré comme le foyer du plan. On a ainsi un système focal déduit de la combinaison (23 ; 14). Il est facile de montrer que le foyer parcourt une courbe gauche R^3 lorsque le plan focal tourne autour d'une droite, et qu'aux points d'une ponctuelle, correspondent comme plans focaux, les plans tangents d'une surface développable de la troisième classe. Les choses deviennent encore plus simples quand on a affaire à une droite l reposant sur les deux transversales f' et f'' de 1, 2, 3 et 4. Aux points de l sont alors conjugués les plans passant par une certaine droite x qui rencontre également f' et f'' , tandis que, réciproquement, les plans passant par la droite l sont les plans focaux des points de la droite x . La correspondance entre l et x a un caractère involutif. Nous cherchons le lieu géométrique de x dans la supposition que l décrive un système réglé. Cette droite l restant constamment appliquée sur f' et f'' , on peut, comme dans l'art. 4, concevoir ses coordonnées déterminées par les six équations

$$p_l = \Sigma A_1 p_1, \dots, u_l = \Sigma A_1 u_1,$$

dont les coefficients variables A_1, \dots, A_4 sont assujettis à la condition, déjà mentionnée,

$$\Sigma A_2 A_3 (23) = 0.$$

Entre ces coefficients il existe toutefois, vu que l parcourt un système réglé, une seconde relation, et celle-là linéaire, qu'on peut écrire

$$\Sigma \pi_1 A_1 = \pi_1 A_1 + \pi_2 A_2 + \pi_3 A_3 + \pi_4 A_4 = 0.$$

Pour la droite x , conjuguée à l , on peut agir de la même manière et poser

$$p_x = \Sigma V_1 p_1, \dots, u_x = \Sigma V_1 u_1, \\ \Sigma V_2 V_3 (23) = 0.$$

Remarquons, en vue de la détermination des coefficients V_1, \dots, V_4 , que toute droite qui coupe 1, 4 et l , ou 2, 3 et l , rencontre aussi x . Cela exige

$$V_1 = \varrho A_1, V_2 = \sigma A_2, V_3 = \sigma A_3, V_4 = \varrho A_4.$$

La substitution de ces valeurs de V_1, \dots, V_4 , dans l'équation

$$\Sigma V_2 V_3 (23) = 0$$

donne

$$\varrho^2 A_1 A_4 (14) + \varrho \sigma \{ A_3 A_1 (31) + A_1 A_2 (12) + A_2 A_4 (24) + A_3 A_4 (34) \} + \sigma^2 A_2 A_3 (23) = 0,$$

et de celle-ci, combinée avec

$$\Sigma A_2 A_3 (23) = 0,$$

il suit

$$(\varrho - \sigma) \{ \varrho A_1 A_4 (14) - \sigma A_2 A_3 (23) \} = 0.$$

Comme, tant que l et x ne coïncident pas, ϱ et σ sont différents, on arrive à la conséquence

$$\varrho = A_2 A_3 (23), \sigma = A_1 A_4 (14),$$

de sorte que finalement les coordonnées de x sont exprimées par six équations de la forme

$$p_x = A_1 A_2 A_3 (23) p_1 + A_1 A_2 A_4 (14) p_2 + A_1 A_3 A_4 (14) p_3 + A_2 A_3 A_4 (23) p_4 \dots \dots \dots (E)$$

Les coefficients variables A_1, \dots, A_4 , contenus dans ces équations, doivent satisfaire aux deux conditions.

$$\Sigma A_2 A_3 (23) = 0, \Sigma \pi_1 A_1 = 0.$$

De tout ce qui précède, on peut conclure que la droite x a pour lieu géométrique une surface réglée unicursale F^6 du sixième degré, sur laquelle les droites données 1, 2, 3 et 4 se présentent comme génératrices doubles. En considérant que chaque génératrice du système réglé (321) rencontre six droites x , tandis que chaque droite x ne coupe que deux de ces génératrices, on reconnaît, en outre, que les deux transversales

f' et f'' sont des droites triples de F^6 . Cette surface représente maintenant tant l'enveloppe des plans focaux des points de l'hyperboloïde décrit par l , que le lieu géométrique des foyers des plans tangents à cet hyperboloïde.

8. Mais, à côté de la combinaison (23 ; 14) se trouvent les deux autres (31 ; 24) et (12 ; 34), de sorte qu'à l'hyperboloïde décrit par l il correspond, non pas une surface F^6 unique, mais trois de ces surfaces. On peut se demander s'il est possible de choisir l'hyperboloïde de telle façon que les trois surfaces réglées se confondent. Pour répondre à cette question, considérons les équations (E) et remplaçons-y d'abord 3 par 4, puis 2 par 3, ce qui fournira la représentation analytique des deux surfaces réglées auxquelles donnent lieu les combinaisons (31 ; 24) et (12 ; 34). On trouve ainsi, parallèlement aux équations de la première surface réglée,

$$p_x = A_1 A_2 A_3 (23) p_1 + A_1 A_2 A_4 (14) p_2 + A_1 A_3 A_4 (14) p_3 + \\ + A_2 A_3 A_4 (23) p_4, \\ \Sigma A_2 A_3 (23) = 0, \Sigma \pi_1 A_1 = 0,$$

pour la seconde surface :

$$p_x = B_1 B_2 B_4 (24) p_1 + B_1 B_2 B_3 (31) p_2 + B_2 B_3 B_4 (24) p_3 + \\ + B_1 B_3 B_4 (31) p_4, \\ \Sigma B_2 B_3 (23) = 0, \Sigma \pi_1 B_1 = 0,$$

et pour la troisième :

$$p_x = C_1 C_3 C_4 (34) p_1 + C_2 C_3 C_4 (34) p_2 + C_1 C_2 C_3 (12) p_3 + \\ + C_1 C_2 C_4 (12) p_4, \\ \Sigma C_2 C_3 (23) = 0, \Sigma \pi_1 C_1 = 0.$$

Or, pour que ces trois groupes d'équations puissent représenter les coordonnées de la même droite x , il faut que les coefficients variables $A_1, \dots, A_4, B_1, \dots, B_4, C_1, \dots, C_4$ satisfassent aux relations

$$\frac{B_1}{A_2 (23) (24)} = \frac{B_2}{A_1 (31) (14)} = \frac{B_3}{A_4 (14) (24)} = \frac{B_4}{A_3 (23) (31)}$$

$$\frac{C_1}{A_3 (23) (34)} = \frac{C_2}{A_4 (14) (34)} = \frac{C_3}{A_1 (12) (14)} = \frac{C_4}{A_2 (23) (12)}.$$

Dans cette supposition, en effet, il suit de $\Sigma A_2 A_3 (23) = 0$ que les conditions

$$\Sigma B_2 B_3 (23) = 0, \quad \Sigma C_2 C_3 (23) = 0$$

sont également remplies. Quant aux autres relations entre les coefficients, elles déterminent les quantités encore inconnues π_1, \dots, π_4 . On trouve, en effet,

$$\frac{\pi_1}{\pi_2 (31) (14)} = \frac{\pi_2}{\pi_1 (23) (24)} = \frac{\pi_3}{\pi_4 (23) (31)} = \frac{\pi_4}{\pi_3 (14) (24)},$$

$$\frac{\pi_1}{\pi_3 (12) (14)} = \frac{\pi_2}{\pi_4 (23) (12)} = \frac{\pi_3}{\pi_1 (23) (34)} = \frac{\pi_4}{\pi_2 (14) (34)}.$$

A ces équations il peut être satisfait en posant

$$\pm \sqrt{(12) (13) (14)} = \pm \sqrt{(21) (23) (24)} = \pm \sqrt{(31) (32) (34)} =$$

$$= \pm \sqrt{(41) (42) (43)}.$$

Les signes des radicaux doivent être choisis de manière qu'on ait toujours

$$\pi_1 \pi_3 (24) = + \pi_2 \pi_4 (31).$$

Les radicaux eux-mêmes ont déjà été rencontrés dans l'art. 1, où nous les avons désignés par les lettres P_1, \dots, P_4 .

Il résulte de tout ce qui précède, que la droite l peut décrire quatre hyperboloïdes répondant à l'obligation imposée, hyperboloïdes qui sont représentés par les équations

$$p_l = \Sigma A_1 p_1, \dots, u_l = \Sigma A_1 u_1,$$

$$\Sigma A_2 A_3 (23) = 0, \quad \Sigma A_1 P_1 = 0,$$

dans la dernière desquelles les signes de P_1, \dots, P_4 doivent être pris tels que l'indique le tableau suivant :

P_1	P_2	P_3	P_4	
+	-	-	+	H_5
+	-	+	-	H_6
+	+	-	-	H_7
+	+	+	+	H_8

En rapprochant ce résultat de ce qui a été trouvé à l'art. 3, on reconnaît que les droites l ne sont autre chose que les directrices des quatre hyperboloïdes H_5 , H_6 , H_7 et H_8 . A ces hyperboloïdes seuls appartient donc la propriété, que l'enveloppe des plans focaux de leurs points, ou, ce qui revient au même, le lieu géométrique des foyers de leurs plans tangents, est toujours formé par la même surface réglée F^6 , quel que soit celui des trois systèmes focaux qui sert de point de départ. Les coordonnées des génératrices x de cette surface réglée sont déterminées par les équations

$$p_x = \sum V_1 p_1, \dots u_x = \sum V_1 u_1,$$

$$\sum V_2 V_3 (23) = 0, \sum \frac{1}{V_1 P_1} = 0.$$

Les signes des quantités $P_1, \dots P_4$ se règlent d'après le tableau ci-dessus.

9. Aux droites z' de l'un des quatre hyperboloïdes H en question sont maintenant adjointes, au moyen de l'un des trois systèmes focaux, par exemple de (12; 34), certaines courbes gauches R^3 , situées sur la surface F^6 qui correspond à H . Les plans focaux des points de l'une de ces courbes enveloppent la droite conjuguée z' , la courbe elle-même a les droites 1, 2, 3, 4 et z' pour cordes et devient, dans le cas $\Gamma = 0$, comme la remarque en a déjà été faite à l'art. 6, tangente à 1, 2, 3 et 4.

Dans le cas général $\Gamma \leq 0$, les quatre couples de points où R^3 coupe les droites 1, 2, 3 et 4 représentent quatre formes quadratiques binaires f_1, \dots, f_4 , entre lesquelles il existe des relations invariantes, que nous allons étudier.

Les quatre formes

$$f_1 = ax^2, f_2 = bx^2, f_3 = cx^2, f_4 = dx^2,$$

possèdent les invariants communs

$$A_{11} = (a a')^2, A_{23} = (b c)^2, R_{23} = A_{22}A_{33} - A^2_{23}, \\ R_{234} = (b c)(b d)(c d), \text{ etc.}$$

En outre, il est toujours satisfait à l'identité

$$0 = R_{234}f_1 + R_{314}f_2 + R_{124}f_3 + R_{321}f_4.$$

Admettons que la droite z' détermine sur R^3 un couple de points représenté par la forme binaire f_0 ; on a alors, vu que les formes f_0, f_1 et f_2 , aussi bien que les formes f_0, f_3 et f_4 , sont en involution,

$$f_0 = R_{234}f_1 + R_{314}f_2 = -R_{124}f_3 - R_{321}f_4,$$

d'où il suit

$$R_{10} = R^2_{314}R_{12}, R_{20} = R^2_{234}R_{12}, R_{30} = R^2_{321}R_{34}, \\ R_{40} = R^2_{124}R_{34}.$$

En supposant provisoirement qu'il s'agisse de l'hyperboloïde H_3 , nous avons, d'après les équations (B) de l'art. 2,

$$\frac{(1z)}{\sqrt{(12)(13)(14)}} = \frac{(2z)}{\sqrt{(21)(23)(24)}} = \frac{(3z)}{\sqrt{(31)(32)(34)}} \\ = \frac{(4z)}{\sqrt{(41)(42)(43)}}.$$

Mais les invariants (1z), (12), etc. doivent évidemment être pris proportionnels aux résultantes R_{10}, R_{12} , etc., de sorte qu'on obtient

$$\frac{R^2_{234}}{\sqrt{R_{23}R_{24}R_{34}}} = \frac{R^2_{314}}{\sqrt{R_{31}R_{14}R_{34}}} = \frac{R^2_{124}}{\sqrt{R_{12}R_{14}R_{24}}} = \\ = \frac{R^2_{321}}{\sqrt{R_{23}R_{31}R_{12}}} \dots \dots \dots (F)$$

Pour faire mieux ressortir la signification de cette relation triple entre quatre formes binaires, il convient de lui chercher d'abord une autre expression.

De (F) il suit immédiatement

$$\frac{R^6_{321}}{R_{23} R_{31} R_{12}} = \frac{R^2_{234} R^2_{314} R^2_{124}}{R_{14} R_{24} R_{34}}$$

La division par

$$\frac{R^4_{321}}{R_{23} R_{31} R_{12}} = \frac{R^4_{234}}{R_{23} R_{24} R_{34}}$$

donne

$$R^2_{321} R_{14} = + \frac{R^2_{314} R^2_{124}}{R^2_{234}} R_{23} \dots \dots \dots (G)$$

Il est à remarquer que cette équation reste la même, quand on part des hyperboloïdes H_5 , H_6 ou H_7 . Le second membre acquiert au contraire le signe négatif, lorsque la droite z' est prise sur l'un des hyperboloïdes H_1 , H_2 , H_3 ou H_4 .

L'identité

$$- R_{321} f_4 = R_{234} f_1 + R_{314} f_2 + R_{124} f_3$$

conduit à l'équation

$$R^2_{321} R_{14} = R^2_{314} R_{12} + R^2_{124} R_{31} - 2 R_{314} R_{124} (A_{12} A_{31} - A_{23} A_{11}).$$

En combinant celle-ci avec l'équation (G), on obtient

$$0 = - R^2_{314} R^2_{124} R_{23} + R^2_{124} R^2_{234} R_{31} + R^2_{234} R^2_{314} R_{12} - 2 R^2_{234} R_{314} R_{124} (A_{12} A_{31} - A_{23} A_{11}).$$

L'échange cyclique de 1, 2, 3 fournit encore deux autres équations de la même forme, savoir :

$$0 = R^2_{314} R^2_{124} R_{23} - R^2_{124} R^2_{234} R_{31} + R^2_{234} R^2_{314} R_{12} - 2 R^2_{314} R_{124} R_{234} (A_{23} A_{12} - A_{31} A_{22}),$$

$$0 = R^2_{314} R^2_{124} R_{23} + R^2_{124} R^2_{234} R_{31} - R^2_{234} R^2_{314} R_{12} - 2 R^2_{124} R_{234} R_{314} (A_{31} A_{23} - A_{12} A_{33}).$$

Si, pour abrégér, on pose

$$\begin{aligned} a &= R_{23}, & b &= R_{31}, & c &= R_{12}, \\ f &= A_{12} A_{31} - A_{23} A_{11}, & g &= A_{23} A_{12} - A_{31} A_{22}, \\ h &= A_{31} A_{23} - A_{12} A_{33}, \end{aligned}$$

ces trois équations pourront être remplacées par les suivantes :

$$\begin{aligned} 0 &= a R_{314} R_{124} - h R_{124} R_{234} - g R_{234} R_{314}, \\ 0 &= -h R_{314} R_{124} + b R_{124} R_{234} - f R_{234} R_{314}, \\ 0 &= -g R_{314} R_{124} - f R_{124} R_{234} + c R_{224} R_{344}. \end{aligned}$$

Or, ces dernières équations ne peuvent subsister simultanément, à moins qu'on n'ait

$$\Delta' = \begin{vmatrix} a - h - g \\ -h & b - f \\ -g & -f & c \end{vmatrix} = abc - af^2 - bg^2 - ch^2 - 2fgh = 0 \dots (H)$$

Par là, les relations (F) entre les quatre formes sont finalement ramenées à quatre conditions de la forme $\Delta' = 0$, dans lesquelles il n'en entre chaque fois que trois. Ces quatre conditions n'équivalent, bien entendu, qu'à trois relations indépendantes. Il est facile d'indiquer des formes spéciales qui y satisfont; par exemple, en partant de la supposition

$$\begin{aligned} a &= b = c \\ f &= g = h. \end{aligned}$$

Veut-on, dans ce cas, avoir des formes réellement différentes, dont les discriminants ne s'annulent pas, et dont il n'y en ait pas trois en involution, il faut prendre $a = -2$, $f = +\frac{2}{3}$; on arrive alors aux quatre formes dites du cube ¹⁾, dont le produit est représenté par

$$x y (x^6 - 8 x^3 y^3 - 8 y^6),$$

et qui satisfont aux relations identiques

$$f_1 + f_2 + f_3 + f_4 = 0, \quad f_1^2 + f_2^2 + f_3^2 + f_4^2 = 0.$$

1) Gordan-Kerschensteiner, *Vorlesungen über Invariantentheorie*, II, p.161.

10. Jusqu'ici, toutefois, la signification géométrique des conditions invariantes (F) ou (H) n'est pas encore trouvée.

Pour simplifier la figure à étudier, prenons, sur la courbe R^3 considérée dans l'article précédent, un point quelconque, et de ce point comme centre projetons sur un plan quelconque la courbe et ses quatre cordes 1, 2, 3 et 4. Par cette opération, on obtient une conique C^2 , avec quatre de ses sécantes 1, 2, 3 et 4. Les couples de points où 1, 2 et 3 rencontrent la conique déterminent de nouveau trois formes quadratiques binaires, entre lesquelles existe encore la relation (H). Il s'agit de savoir quelle est, en vertu de la condition (H), la situation particulière des trois droites relativement à C^2 .

Admettons que, par rapport à un triangle de référence $X Y Z$, la conique C^2 ait pour équation

$$X Y - Z^2 = 0.$$

Les coordonnées des points de cette courbe seront exprimées de la manière habituelle, en fonction d'un paramètre μ , suivant les équations

$$\frac{X}{\mu^2} = \frac{Y}{1} = \frac{Z}{\mu}.$$

En supposant que les trois formes binaires, ci-dessus mentionnées, soient

$$f_1 = a_0 \mu^2 + 2 a_1 \mu + a_2,$$

$$f_2 = b_0 \mu^2 + 2 b_1 \mu + b_2,$$

$$f_3 = c_0 \mu^2 + 2 c_1 \mu + c_2,$$

nous trouvons pour les équations des droites 1, 2 et 3, par ordre successif,

$$0 = x = a_0 X + a_2 Y + 2 a_1 Z,$$

$$0 = y = b_0 X + b_2 Y + 2 b_1 Z,$$

$$0 = z = c_0 X + c_2 Y + 2 c_1 Z,$$

d'où l'on déduit

$$X = 2 \begin{vmatrix} x & y & z \\ a_1 & b_1 & c_1 \\ a_2 & b_2 & c_2 \end{vmatrix}, \quad Y = 2 \begin{vmatrix} x & y & z \\ a_0 & b_0 & c_0 \\ a_1 & b_1 & c_1 \end{vmatrix}, \quad Z = \begin{vmatrix} x & y & z \\ a_2 & b_2 & c_2 \\ a_0 & b_0 & c_0 \end{vmatrix}.$$

L'équation de la conique C^2 par rapport au triangle de référence ayant pour côtés les droites 1, 2 et 3, s'obtient en substituant ces valeurs dans

$$XY - Z^2 = 0.$$

Comme résultat de cette substitution, on trouve, après quelques réductions

$$ax^2 + by^2 + cz^2 + 2fyz + 2gzx + 2hxy = 0,$$

où les coefficients a, b, c, f, g et h ont la signification que nous leur avons attribuée dans l'article précédent.

Ce résultat étant rapproché de la condition (H), la traduction géométrique de la relation invariante $\Delta' = 0$ ne présente plus de difficulté. Un théorème connu ¹⁾ nous apprend, en effet, que dans le cas

$$\Delta' = abc - af^2 - bg^2 - ch^2 - 2fgh = 0,$$

les six droites, menées des sommets du triangle de référence aux points d'intersection de la conique C^2 avec les côtés opposés, passent trois à trois par deux points.

Les courbes R^3 , qui, au moyen des systèmes focaux considérés dans l'art. 7, sont conjuguées aux génératrices z des hyperboloïdes H_5, H_6, H_7 et H_8 , ont donc par rapport à leurs quatre cordes 1, 2, 3 et 4 une situation particulière, caractérisée par la propriété suivante :

Si l'on considère la conique et le quadrilatère obtenus en projetant une semblable courbe R^3 et ses quatre cordes 1, 2, 3 et 4, d'un de ses points comme centre, sur un plan quelconque, alors, dans chacun des quatre triangles du quadrilatère en

¹⁾ Salmon, *Conic sections*, 6^e éd., p. 408, ex. 13.

question, les six droites menées des sommets aux points d'intersection de la conique avec les côtés opposés passeront trois à trois par deux points.

11. L'étude précédente a donc fait voir comment on peut distinguer par une construction géométrique les cas $\Gamma = 0$, $\Gamma < 0$, et comment se trouvent les différentes figures covariantes qui, dans le premier cas, engendrent les courbes R^3 tangentes aux droites 1, 2, 3 et 4. Peut-être y a-t-il quelque intérêt à nous arrêter encore un instant au cas $\Gamma = 0$.

Admettons qu'aux génératrices z de l'hyperboloïde H_3 , dans chacun des trois systèmes focaux, soient adjointes des courbes tangentes à 1, 2, 3 et 4. Ces courbes forment, comme on l'a vu à l'art 9, une surface réglée unicursale F^6 , qui a les droites 1, 2, 3 et 4 pour génératrices doubles, et leurs deux transversales f' et f'' pour droites triples. Mais ici, à cause de $\Gamma = 0$, la surface F^6 présente une particularité nouvelle: les génératrices doubles sont devenues des arêtes de rebroussement.

En effet, dans la droite 1, par exemple, deux nappes de la surface se rencontrent, et chacune des courbes R^3 doit, au point où elle touche cette droite, pouvoir passer de l'une des nappes sur l'autre. Cela exige qu'en ce point les plans tangents aux deux nappes coïncident avec le plan osculateur de la courbe, d'où résulte que la droite 1 devient effectivement arête de rebroussement.

En outre, les droites f' et f'' sont, par rapport à chaque courbe R^3 , des polaires conjuguées, de sorte que chaque génératrice z de F^6 doit être considérée, pour toutes les courbes, comme un rayon d'osculatation.

Le plan osculateur en un point quelconque de l'une des courbes contient donc toujours une génératrice et est par suite, au point considéré, tangent à F^6 . De là vient que, suivant la remarque de M. Voss, les courbes R^3 forment les courbes asymptotiques de la surface F^6 .

Si l'on fait décrire par la courbe R^3 la surface F^6 , les quatre points de contact de 1, 2, 3 et 4 parcourront évidemment des ponctuelles homographiques, droites dont les intersections avec les transversales f' et f'' formeront deux groupes de quatre points homologues.

Par des considérations de ce genre, on est conduit à regarder deux courbes R^3 et R'^3 comme des figures homologues dans deux systèmes collinéaires, dans lesquels la congruence ($f' f''$) se correspond à elle-même. Une transformation homographique répétée suffit donc pour déduire de l'une des courbes R_3 toutes les autres.

Cette déduction peut toutefois, si l'on veut, se faire encore par une voie différente.

Tient-on compte, en effet, de la circonstance que tous les complexes linéaires adjoints aux courbes R^3 contiennent la congruence ($f' f''$), on peut démontrer que, dans le faisceau de complexes ainsi déterminé, il existe toujours un complexe K , par rapport auquel deux courbes R^3 et R'^3 sont des figures réciproques, de telle sorte qu'à un point de l'une des courbes, comme foyer, correspond un plan osculateur de l'autre, comme plan focal.

Or, en partant d'une semblable correspondance, il est facile de prouver que pour la surface réglée F^4 du quatrième degré, décrite par celles des cordes de R^3 qui appartiennent au complexe K , la courbe R'^3 forme l'arête de rebroussement de la surface développable bitangente qui peut être construite autour de F^4 .

12. De tout ce qui vient d'être dit il ressort suffisamment que, pour toutes les courbes R^3 de F^6 , le rapport anharmonique des quatre tangentes 1, 2, 3 et 4 est le même. Nous allons faire voir encore comment ce rapport anharmonique λ dépend des biquotients analogues λ' et λ'' , auxquels donnent lieu les deux groupes de quatre points d'intersection qu'on trouve sur les deux transversales communes f' et f'' . A cet effet, nous représentons, ainsi que l'a fait M. Voss, les coor-

données des tangentes d'une R^3 par des fonctions biquadratiques d'un paramètre variable μ . Supposons que pour 1, 2, 3 et 4 ce paramètre prenne les valeurs μ_1, \dots, μ_4 . Il en résulte immédiatement que les invariants (23), (31), etc. doivent être pris proportionnels aux quantités $(\mu_2 - \mu_3)^4, (\mu_3 - \mu_1)^4$ etc. Pour le rapport anharmonique λ on a donc :

$$\lambda^4 = \left(\frac{\mu_1 - \mu_2}{\mu_1 - \mu_3} : \frac{\mu_4 - \mu_2}{\mu_4 - \mu_3} \right)^4 = \frac{(12)(34)}{(31)(24)} = \frac{c}{b}.$$

Rapprochons ce résultat de l'équation

$$\mu^2 b + 2\mu(-a + c) + (2a - b + 2c) = 0, \dots \quad (C)$$

qui a été établie à l'art. 5. Cette équation fournit les valeurs paramétriques μ' et μ'' , appartenant aux deux droites h' et h'' du système réglé (321) qui sont coupées par 4, dans la supposition qu'à 1, 2 et 3 reviennent les valeurs paramétriques $-1, \infty, +1$.

Pour λ' on a, par conséquent,

$$\lambda' = \frac{-1 - \infty}{-1 - 1} : \frac{\mu' - \infty}{\mu' - 1} = \frac{1 - \mu'}{2}.$$

De même, pour λ'' ,

$$\lambda'' = \frac{1 - \mu''}{2},$$

de sorte que, d'après (C),

$$\lambda' \lambda'' = \frac{1}{4} (1 - \mu') (1 - \mu'') = \frac{c}{b}.$$

Entre les trois rapports anharmoniques considérés, il existe donc la relation très simple

$$\lambda^4 = \lambda' \lambda'',$$

qui nous apprend que, pour quatre tangentes quelconques d'une R^3 , la quatrième puissance du rapport anharmonique est égale au produit des deux rapports analogues appartenant aux deux groupes de quatre points d'intersection qu'on ren-

contre sur les deux transversales communes de ces quatre tangentes.

13. Finalement, nous déterminerons encore, pour le système des courbes tangentes R^3 , les nombres caractéristiques les plus simples. Comme tels, sont immédiatement connus les nombres ν et ν' , qui dans la notation de M. Schubert ¹⁾ indiquent combien de courbes du système coupent une droite donnée ou font passer un plan osculateur par une droite donnée. D'après ce qui précède, on a $\nu = \nu' = 6$.

Nous avons déjà remarqué que la surface réglée F^6 est unicursale, et par conséquent du rang 10. Chaque tangente de F^6 est toutefois rayon d'osculon de la courbe R^3 qui passe par le point de contact, et les rayons d'osculon forment donc un complexe du degré $\sigma = 10$.

Pour décider combien de courbes sont touchées par un plan donné, il faut considérer que les points où le plan est coupé par les courbes forment une involution cubique, située sur une courbe unicursale, intersection du plan et de la surface F^6 .

Une pareille involution possède quatre points doubles, et il y a par conséquent $q = 4$ courbes qui touchent un plan donné. Mais alors il y en a un nombre égal qui font passer une tangente par un point donné; donc, $q' = 4$.

Il reste à déterminer le degré β du complexe formé par les cordes des courbes R^3 . Pour cela, nous adjoindrons à chaque point p de l'une des courbes tout autre point q de la même courbe, et au système ainsi construit, — système du troisième ordre de couples de points p, q , à droite de jonction g , — nous appliquerons la formule de coïncidence ²⁾

$$\varepsilon g_p = p^3 + q^3 + g_s.$$

Les signes p^3 et q^3 , qui impliquent la condition que les

1) *l. c.*, p. 163.

2) Schubert, *l. c.*, p. 44, form. 3.

points p et q soient donnés, ont ici la valeur zéro. Le signe εg_p indique la condition que p et q coïncident et que la droite g passe par un point donné. D'après ce qui précède, il y a quatre courbes dont une tangente passe par un point donné. Mais, en outre, les transversales f' et f'' forment deux dégénéralions, pour lesquelles les intersections avec 1, 2, 3 et 4 doivent être considérées comme des „sommets.” Les droites menées du point donné à ces huit sommets sont censées remplir la condition εg_p .

On a donc $\varepsilon g_p = 12$. Enfin, g_s est le signe de la condition qui exprime que la droite g fait partie d'un faisceau donné. Or, chaque faisceau contient β cordes g , sur lesquelles se trouvent deux points de la courbe; chacun de ces deux points peut être le point p , de sorte que pour g_s on aurait à écrire la valeur 2β . Mais, celles des droites du faisceau qui coupent f' et f'' satisfont chacune trois fois à la condition g_s : nous avons donc $g_s = 2\beta + 6$. Dès lors, la formule donne $\beta = 3$, résultat qu'il est facile de vérifier dans le cas particulier où l'on fait passer le plan du faisceau par l'une des droites f' et f'' . Ajoutons qu'on a la même valeur pour le degré β' du complexe que déterminent les axes (intersections mutuelles des plans osculateurs) des courbes R^3 .

En résumé, dans l'hypothèse de $\Gamma = 0$, on a, suivant la notation de M. Schubert,

$$T^4 \nu = T^4 \nu' = 6, \quad T^4 \varrho = T^4 \varrho' = 4, \quad T^4 \sigma = 10, \\ T^4 \beta = T^4 \beta' = 3.$$

PREMIÈRE LIVRAISON.

Jan de Vries, Polygones cycliques sur courbes cubiques planes	Pag. 1.
Jan de Vries, Sur un groupe de configurations planes régulières et quelques configurations planes connexes, de points et de courbes.....	" 33.
Jan de Vries, Sur une configuration plane de vingt-quatre points et de dix-huit droites ..	" 57.
J. C. Kluyver, Sur des systèmes de rayons déduits de quatre droites données dans l'espace. .	" 70.

CONDITIONS DE L'ABONNEMENT.

Les Archives Néerlandaises des sciences exactes et naturelles paraissent à des époques indéterminées, en livraisons de 6 à 12 feuilles d'impression, avec un nombre illimité de planches coloriées et noires.

Trente feuilles forment un volume.

Avec la dernière livraison de chaque volume les souscripteurs reçoivent gratis une table des matières, un titre général et une couverture.

Les abonnements engagent à un volume seulement. Les livraisons ne se vendent pas séparément.

Le prix du volume, avec les planches, est fixé à *fl.* 6.—.

On souscrit chez l'éditeur et chez tous les libraires des Pays-Bas et de l'étranger.

Un certain nombre de collections des tomes I à XX (années 1866—1886) sont mises à la disposition des Savants, Bibliothèques ou Etablissements publics au prix de 80 florins (168 francs, 134 Reichsmark). S'adresser directement au Secrétaire de la Société hollandaise des Sciences à Harlem.

ARCHIVES NÉERLANDAISES

DES

SCIENCES

EXACTES ET NATURELLES

PUBLIÉES PAR

LA SOCIÉTÉ HOLLANDAISE DES SCIENCES À HARLEM,

ET RÉDIGÉES PAR

J. BOSSCHA,

SECRÉTAIRE DE LA SOCIÉTÉ,

AVEC LA COLLABORATION DE

MM. D. Bierens de Haan, C. A. J. A. Oudemans, W. Koster,
C. K. Hoffmann et J. M. van Bemmelen.

HARLEM
LES HÉRITIERS LOOSJES.
1891.

PARIS
GAUTHIERS-VILLARS.

LEIPSIG
G. E. SCHULZE.

ARCHIVES NÉERLANDAISES

DES

Sciences exactes et naturelles.

SUR UN

CAS DE COHÉSION ET DE DIALYSE DANS LE *CYPRIPEDIUM*
BARBATUM LINDLEY, VAR. *SUPERBUM*

PAR

le Dr. J. Th. CATTIE.

Par l'intermédiaire bienveillant de M. J. J. Duyvené de Wit, de Velp, à qui je dois des remerciements bien sincères, je reçus de M. van Eck, jardinier en chef du Jardin des Plantes d'Arnhem, une fleur de *C. barbatum superbum*, dont la structure anormale me paraît assez remarquable pour mériter une description détaillée.

Dans ces dernières années, la Tératologie des plantes a tenu une grande place dans les sciences exactes, parce que, en plusieurs cas, elle nous apprend beaucoup sur la structure et les caractères d'un genre et nous offre mainte occasion de nous renseigner sur la place et l'arrangement des divers verticilles d'une fleur.

Il est connu que le genre *Cypripedium* appartient à la section des *Diandrae* des Orchidées, les étamines étant au nombre de deux. Théoriquement, on suppose que dans la famille deux verticilles d'étamines peuvent être présents. Dans le genre *Cypripedium*, les deux étamines paires (latérales) du verticille intérieur sont développées et fertiles; l'étamine impaire du verticille extérieur est stérile et pétaloïde (staminode). Ces trois organes sont soudés avec le style et forment avec le disque stigmatifère le gynostème.

En vain j'ai tâché de trouver dans la littérature botanique un cas analogue au nôtre Masters ¹⁾ nous donne plusieurs exemples, mais tous différents.

Dans le *Gardeners Chronicle* du 4 Sept 1886, nous trouvons décrite superficiellement et schématisée une fleur de la même espèce, dans laquelle les sépales et les pétales ressemblent parfaitement à ceux de la nôtre; mais l'auteur (M. le Dr. Masters) fait mention d'une seule étamine, qui est considérée par lui comme étant homologue à l'étamine impaire du verticille extérieur des étamines, donc au staminode de la fleur en état normal. La figure jointe à cette communication nous fait voir une étamine assise sur le devant du gynostème, toutes les autres ayant avorté.

Je me suis posé la question de savoir si ce cas se rapproche du nôtre, de sorte que, par une torsion du sommet du gynostème, l'étamine aurait été transportée à droite. Pfitzer ²⁾ a observé que la torsion de l'ovaire inférieur s'était propagée sur le gynostème dans le *Mormodes colossus*, Rchb. fil. et le *M. pardina* Lindley.

Je crois que ce rapprochement est invraisemblable, parce qu'il n'y a pas un seul indice qui nous puisse faire supposer une telle torsion. Au contraire, la partie supérieure du gynostème est bien distinctement aplatie, dorso-ventrale, et la place de l'étamine est marquée positivement à droite.

Donc, à côté d'une dialyse et d'une cohésion, respectivement dans les verticilles extérieur et intérieur du périanthe, il y a suppression du sépale impair, du staminode et de l'étamine droite du verticille intérieur.

ARNHEM, Janvier 1891.

¹⁾ *Pflanzen Teratologie* von Maxwel. T. Masters; *Deutsche Uebersetzung* von Udo Dammer, p. 111.

²⁾ Pfitzer, *Morphologische Studien über die Orchideenblüthe*, p. 121.

EXPLICATION DES FIGURES.

(Pl. 1).

Dans toutes les figures, A est une étamine, B le stigmate ou disque stigmatifère, C le staminode, D l'ovaire ou la tige à laquelle la fleur est fixée. S_2 et S_3 sont les sépales latéraux (folioles externes du périanthe). P_{2+3} est le pétale homologue aux deux pétales latéraux de la fleur normale. L est le labelle (coupé).

Fig. 1. Le gynostème de la fleur normale du *Cypripedium barbatum*, vu de profil.

Fig. 2. Le gynostème de la fleur anormale, également vu de profil.

Fig. 3. Le gynostème de la fleur normale, vu de dos.

Fig. 4. Le gynostème de la fleur anormale, également vu de dos.

Fig. 5. La fleur anormale du *Cypripedium barbatum superbum*, vue de face (le labelle coupé).

Toutes les figures sont dessinées d'après nature. Dans les figures 1—4, grossissement 3/2.

SUR LA
THÉORIE MOLÉCULAIRE DES DISSOLUTIONS
DILUÉES,

PAR

H. A. LORENTZ.

Les lois relatives à la pression osmotique d'une solution étendue, ainsi qu'à divers phénomènes qui s'y rattachent, sont si simples, qu'on est naturellement conduit à essayer de les déduire directement de la théorie cinétique sans se servir de la thermodynamique. Les résultats d'une étude entreprise dans cette direction offriront peut-être quelque intérêt quoique je n'aie pas atteint complètement le but proposé.

I. L'influence de forces extérieures sur la
concentration.

§ 1. Dès que la pression osmotique est connue pour différents degrés de concentration, on peut, au moyen de la seconde loi de la thermodynamique, calculer les différences de concentration produites par des forces extérieures, telles que la pesanteur. Je commencerai par faire ce calcul ¹⁾, après quoi je rechercherai jusqu'à quel point la théorie moléculaire peut, à elle seule, expliquer les résultats obtenus.

¹⁾ Le résultat auquel nous parviendrons n'est pas nouveau; on le trouve, par exemple, quoique sous une autre forme, dans le Mémoire de M. van der Waals sur la „Théorie moléculaire d'une substance composée de deux matières différentes” (ces *Archives*, T. XXIV, p. 1 (1890)).

Pour simplifier, j'admettrai que les forces extérieures sont dirigées verticalement, de haut en bas, et qu'elles ont la même intensité en tous les points d'un plan horizontal. Nous supposerons d'ailleurs qu'elles varient avec la hauteur et que, pour l'unité de masse du dissolvant et l'unité de masse du corps dissous, elles ont des intensités différentes. Désignons par A le dissolvant ou le „liquide”, par B le corps dissous, le corps „étranger”.

Soit maintenant un vase à parois très minces et „semi-perméables”, rempli de la dissolution très diluée qu'on a en vue, et complètement immergé dans une masse du dissolvant pur. Ce système étant maintenu à une température constante, il s'établit, comme nous l'apprend la seconde loi de la thermodynamique, un état d'équilibre que nous allons examiner.

§ 2. Donnons au vase la forme d'un cylindre à axe vertical et à base de grandeur 1, et appelons:

p et p' les pressions existant dans le liquide extérieur, au niveau des bases inférieure et supérieure du cylindre:

P et P' les valeurs de la pression osmotique à considérer en ces points, valeurs qui seront différentes aussitôt que la concentration changera dans le sens vertical;

F_1 la force extérieure totale qui agit sur le contenu du cylindre; F_2 la force extérieure pour la portion du liquide ambiant qui est contenue dans un espace cylindrique de même grandeur que le vase et compris entre les mêmes plans horizontaux.

Les conditions de l'équilibre sont alors: pour le liquide extérieur

$$p - p' = F_2,$$

et pour la dissolution dans laquelle la pression, en bas et en haut, doit avoir les valeurs $p + P$ et $p' + P'$,

$$(p + P) - (p' + P') = F_1.$$

De ces deux équations il s'ensuit:

$$P - P' = F_1 - F_2.$$

J'admets que les liquides en question sont incompressibles. A la température choisie, le vase pourrait alors contenir une quantité parfaitement déterminée, M , du dissolvant pur. S'il est rempli de la solution, il contient une quantité moindre, M' , du dissolvant, et l'on peut se représenter la dissolution comme résultant de ce que le corps étranger est venu prendre la place de la quantité $M - M'$ du liquide. Cette quantité sera dite la quantité „déplacée” du dissolvant. Si maintenant la force extérieure qui agirait sur cette quantité est f_2 , et que les molécules du corps dissous contenues dans le cylindre soient soumises à la force extérieure totale f_1 , on aura évidemment

$$F_1 - F_2 = f_1 - f_2,$$

de sorte que la condition d'équilibre devient

$$P - P' = f_1 - f_2 \dots \dots \dots (1)$$

§ 3. M. van 't Hoff a montré que la pression osmotique d'une solution diluée est égale à la pression exercée, à la même température, par un gaz dont le nombre des molécules, dans l'unité de volume, est égal à celui du corps dissous, à la concentration qu'il a dans le liquide. Pour abrégé, je nommerai cette pression la „pression gazeuse”; à chaque degré de concentration correspond une valeur déterminée de cette pression, et, si G et G' sont les valeurs relatives à la couche inférieure et à la couche supérieure de la solution contenue dans notre cylindre, on a, en vertu de (1),

$$G - G' = f_1 - f_2 \dots \dots \dots (2)$$

On comprend facilement que cette équation reste encore applicable lorsqu'il n'y a aucune paroi semi-perméable et que la solution occupe un espace de grandeur et de forme quelconques. A l'état d'équilibre, la concentration a la même valeur en tous les points d'un plan horizontal, et la différence de ses valeurs en deux pareils plans est déterminée par la formule. G et G' sont alors les pressions gazeuses qui correspondent aux concentrations dans ces plans, et par f_1 il faut entendre

la force qui agit sur la quantité du corps B , qui se trouve dans un cylindre C compris entre les deux plans et ayant une base égale à 1. D'autre part, f_2 est la force qui agirait sur le liquide qui a été déplacé par la quantité nommée.

Ce qu'exprime l'équation (2) sera maintenant regardé comme un „fait”, dont l'explication doit être cherchée dans la théorie moléculaire. Dans cette explication, il ne sera plus question de parois semi-perméables.

§ 4. Soit S , au sein de la solution, une surface fermée quelconque. Je dirai qu'une molécule appartient à l'espace circonscrit par S dès que son centre de gravité s'y trouve; cela posé, la surface renfermera à chaque instant un nombre parfaitement déterminé des molécules de B . A l'état d'équilibre, ce nombre restera constant, bien qu'il y ait continuellement des molécules qui sortent de l'espace et d'autres qui y entrent. Une seconde condition d'équilibre consiste en ce que, au total, les molécules B contenues dans la surface ne possèdent, ni dans un sens ni dans l'autre, une quantité de mouvement résultante. Or, la quantité de mouvement qui existe à l'intérieur de S , — il ne s'agit toujours que des molécules B , — pourrait varier, d'abord parce que les centres de gravité d'un certain nombre de molécules franchissent la surface, et ensuite par l'action de forces d'origines différentes. La somme algébrique de toutes les variations devra être nulle.

§ 5. Supposons d'abord une solution affranchie de toute action de forces extérieures et par conséquent homogène. Un plan quelconque ayant l'unité de surface est traversé dans l'unité de temps par un certain nombre de molécules de la substance dissoute B , dont les unes se meuvent dans un sens, — disons du côté négatif vers le côté positif, — les autres, en nombre égal, dans le sens contraire. Les premières possèdent ensemble une quantité de mouvement α , normale à la surface et dirigée vers le côté positif; les secondes une quantité égale, mais dirigée en sens opposé. En somme, la quantité de mouvement s'accroît donc, au côté po-

sitif, de 2α . Comme le même changement se produirait si aucune particule matérielle ne traversait le plan, mais qu'une pression 2α agit sur la matière B au côté positif, je donnerai à cette quantité 2α le nom de „pression cinétique” du corps dissous. Sa valeur K est toujours les deux tiers de l'énergie cinétique que les molécules B contenues dans l'unité de volume possèdent en vertu du mouvement de leurs centres de gravité. ¹⁾ A vitesse moyenne constante, K est donc proportionnelle à la concentration.

1) La démonstration suivante fera ressortir la généralité de ce théorème connu.

Dans un espace très étendu, menons un grand nombre de droites parallèles et égales, dont les points de départ sont distribués uniformément, et demandons-nous combien de ces droites sont coupées par une portion d'un certain plan, de la grandeur 1.

Soient n le nombre des points de départ dans l'unité de volume, l la longueur des droites, φ l'angle aigu qu'elles font avec la normale au plan choisi. Ce plan étant rencontré par toutes les droites dont les points de départ se trouvent dans un cylindre oblique du volume $l \cos \varphi$, le nombre cherché est $n l \cos \varphi$.

Que l'on se représente maintenant l'ensemble des chemins parcourus, dans un temps infiniment petit dt , par les centres de gravité des molécules du corps dissous. En tant que ces éléments sont coupés par un plan tel que celui dont il vient d'être parlé, les molécules en question contribuent à la pression cinétique K perpendiculaire à ce plan.

De tous ces éléments de trajectoires je ne considère d'abord qu'un seul groupe, à savoir, celui des éléments décrits dans une direction déterminée et avec une vitesse déterminée v .

Ce groupe présente avec le plan des intersections, au nombre de $n v \cos \varphi dt$, et donne pour la pression cinétique le terme $nmv^2 \cos^2 \varphi$, si l'on représente par m la masse d'une molécule et par n le nombre des molécules qui se trouvent dans l'unité de volume et qui appartiennent au groupe considéré.

En prenant la somme pour tous les groupes analogues, on a $K = \sum n m v^2 \cos^2 \varphi$, expression qu'on peut aussi écrire $K = S m v^2 \cos^2 \varphi$, si l'on indique par S une somme à laquelle chacune des molécules contenues dans l'unité de volume fournit un terme. Supposons l'axe des x normal au plan considéré et les deux autres axes situés dans ce plan et perpendicu-

§ 6. Revenons maintenant à la dissolution soumise à l'influence de forces extérieures, et prenons pour la surface S (§ 4) la surface du cylindre C dont il a été question préalablement (§ 3). On voit immédiatement que le mouvement moléculaire près de la surface cylindrique n'apporte aucun changement à la quantité de mouvement en direction verticale. Quant à l'in-

lares entre eux. Alors, si v_x, v_y, v_z sont les composantes de la vitesse v il vient $K = Sm v^2$. Mais, puisque la dissolution possède dans toutes les directions les mêmes propriétés,

$$Sm v_x^2 = Sm v_y^2 = Sm v_z^2;$$

chacune de ces expressions est donc égale au tiers de leur somme, de sorte qu'on obtient $K = \frac{1}{3} Sm v^2$, ce qu'il fallait démontrer.

Le théorème peut d'ailleurs être étendu à des mélanges de plusieurs matières. Toujours, la partie de la pression cinétique qui dépend d'un seul des corps constituants est égale aux deux tiers de l'énergie cinétique que possèdent, en vertu du mouvement de leurs centres de gravité, les molécules de ce corps qui sont contenues dans l'unité de volume.

Ce théorème est depuis longtemps établi dans la théorie cinétique des gaz. Il est toutefois indépendant de l'hypothèse que les molécules se meuvent en lignes droites, et peut être appliqué à tous les états d'aggrégation. Dans la démonstration donnée, les trajectoires peuvent être des courbes quelconques. Il est vrai qu'il n'y a pas été question de changements brusques de direction durant le temps dt ; mais la possibilité en peut être admise, sans que le résultat se trouve modifié.

Pour vérifier ce qui précède, je citerai un exemple simple. Imaginons une masse gazeuse dans laquelle sont plongés un grand nombre de corps solides immobiles, dont les dimensions et les distances mutuelles sont très considérables par rapport aux dimensions moléculaires du gaz et qui n'agissent sur les particules gazeuses qu'au contact immédiat.

Si l'unité de longueur est prise beaucoup plus grande que la distance mutuelle des corps solides, la pression cinétique du gaz, pour une portion de surface de la grandeur 1, peut être déterminée par le théorème trouvé: elle doit donc avoir la valeur $\frac{2}{3} U$, si U est l'énergie cinétique du gaz dans l'unité de volume. On arrive au même résultat par le raisonnement suivant. Si μ est la fraction de l'unité de volume qui est occupée par les corps solides immobiles, l'espace réellement rempli de gaz contient une énergie cinétique qui, calculée pour l'unité de volume, s'élève à $\frac{U}{1 - \mu}$.

La pression cinétique pour une surface plane de la grandeur ω , située tout

fluence des molécules B qui franchissent les bases inférieure et supérieure, elle se laisse représenter, tout comme dans une solution homogène, au moyen de la pression cinétique: seulement, il faut ici donner à cette pression, pour les deux bases, des valeurs différentes, K et K' . La différence $K - K'$ fait connaître de combien s'accroîtrait, dans l'unité de temps, la quantité de mouvement des molécules B comprises à l'intérieur du cylindre, la direction de bas en haut étant prise pour direction positive.

Si maintenant f_1 est de nouveau la force extérieure agissant de haut en bas sur la substance dissoute contenue dans le cylindre, et Q la force exercée sur cette substance, dans la même direction, par les autres molécules du système, $f_1 + Q$ sera la quantité de mouvement produite par les forces dans l'unité de temps, et on aura pour condition d'équilibre:

$$K - K' = f_1 + Q. \quad (3)$$

§ 7. La force Q se compose des forces Y et Z , qui proviennent respectivement des molécules B environnant le cylindre et du dissolvant, et dont chacune peut encore être décomposée d'une manière connue. En ce qui concerne d'abord la force Y , il est à remarquer que les molécules B situées à l'intérieur du cylindre peuvent être attirées par les molécules de même espèce qui l'environnent, et qu'en outre quelques-uns des chocs entre deux molécules B auront lieu de façon que l'une ait son centre de gravité en dedans du cylindre, l'autre en dehors. Les répulsions qui sont en jeu dans de

entière dans le gaz, a par conséquent la valeur $\frac{2}{3} \cdot \frac{U}{1 - \mu}$. D'un autre côté une surface de la grandeur 1 traverse un grand nombre des corps immergés; si la somme des intersections est ν , il n'y a plus qu'une portion $1 - \nu$ qui reste accessible aux molécules du gaz. Il en résulte, pour la pression cinétique sur l'unité de surface entière, la valeur $\frac{2}{3} \cdot \frac{1 - \nu}{1 - \mu} U$, ce qui revient à $\frac{2}{3} U$; en effet on démontre facilement que $\mu = \nu$.

pareils chocs devraient entrer en ligne de compte dans le calcul de la force Y .

La question se simplifie quand il s'agit de solutions très étendues. L'attraction entre les molécules du corps dissous qui se trouvent de part et d'autre d'un plan quelconque est proportionnelle au carré de la concentration; il en est de même du nombre des collisions mutuelles. Les deux parties de la force Y peuvent donc être négligées si la concentration est regardée comme infiniment petite; on peut même ajouter que la force Y devient une quantité du second ordre quelle que soit la nature des actions réciproques.

Par conséquent la formule (3) devient:

$$K - K' = f_1 + Z,$$

ce qui conduit à l'équation (2) quand on fait les hypothèses suivantes:

a) Une molécule du corps dissous possède, en moyenne, une énergie cinétique égale à celle que possède à la même température une molécule d'un gaz. D'après cette hypothèse, la pression cinétique devient, quelle que soit la concentration, égale à la „pression gazeuse” (§ 3), de sorte que $K = G$, $K' = G'$.

b) On a $Z = -f_2$, c'est-à-dire, la partie considérée de la matière dissoute éprouve, de la part du dissolvant, une force égale et opposée à la force extérieure qui agirait sur la quantité déplacée du liquide.¹⁾

1) Suivant cette proposition, on doit avoir $Z = 0$ quand aucune force extérieure n'agit sur le dissolvant. C'est ce que confirmera une légère modification de l'exemple donné à la fin de la Note du § 5. Supposons, en effet, que les corps solides immergés dans la masse gazeuse, considérés dans cet exemple, — corps qui représenteront le dissolvant, — soient mobiles, mais que leur masse soit infiniment grande. Si aucune force extérieure n'agit sur ces corps, ils ne pourront, une fois au repos, jamais entrer en mouvement. Admettons que le gaz, au contraire, est soumis à l'action de la pesanteur.

Considérons un cylindre de hauteur h et de base 1, dont les dimensions soient beaucoup plus grandes que les intervalles entre les corps solides.

Si ces hypothèses, dont la seconde rappelle la loi d'Archimède, pouvaient être déduites des principes de la mécanique, la loi des différences de concentration serait expliquée par la théorie moléculaire. Dans l'état actuel de la théorie on peut regarder les propositions *a*) et *b*) comme des conséquences de la seconde loi de la thermodynamique, ou, plus exactement, l'une de ces propositions découle de cette loi dès que l'autre est admise. Dans ce qui va suivre les deux propositions seront appliquées toutes les deux.

II. La tension de vapeur des dissolutions diluées.

§ 8. La règle qui détermine la tension de vapeur d'une dissolution étendue, et qu'on peut obtenir au moyen de la thermodynamique, peut être mise sous la forme suivante :

L'abaissement de la tension de vapeur, produit par l'introduction dans un liquide d'un corps qui s'y dissout — mais ne s'évapore pas lui-même, — est à la pression osmotique de la dissolution, — ou à la pression cinétique du corps dissous, —

Dans l'espace réellement occupé par le gaz, la pression obéit aux lois ordinaires de l'hydrostatique. Pour deux éléments plans égaux ω , situés l'un à la base inférieure du cylindre, l'autre à la base supérieure, et qui se trouvent tous les deux entièrement en dehors des corps solides la différence des pressions cinétiques est donc égale au poids d'une masse gazeuse qui serait contenue dans un cylindre de hauteur h et de base ω , en admettant que ce cylindre ne renferme pas d'autres corps. Il suit de là que la différence des pressions cinétiques à la base inférieure et à la base supérieure du grand cylindre, — bases de chacune desquelles il n'y a à considérer qu'une portion $1 - \nu$, — est égale au poids d'une masse gazeuse du volume $h(1 - \nu)$. Or, à cause de l'égalité $\nu = \mu$, c'est là précisément le poids des molécules de gaz qui se trouvent réellement dans le grand cylindre. Celles-ci ne sont donc pas soutenues par les corps solides, c'est-à-dire qu'on a $Z = 0$.

dans le même rapport que le volume spécifique du liquide au volume spécifique de la vapeur saturée.

Dans cet énoncé il n'est aucunement question d'une attraction moléculaire; au contraire, l'abaissement de la tension de vapeur est mis en relation avec le *mouvement* des molécules. Je vais démontrer que la règle s'accorde cependant avec la conception ordinaire, suivant laquelle le corps étranger retient les particules du liquide et tend ainsi à empêcher l'évaporation.

Dans les raisonnements qui vont suivre je me servirai d'une hypothèse, non conforme, il est vrai, à la réalité, mais contribuant à simplifier l'analyse des phénomènes, sans trop changer leur véritable caractère. Elle consiste à regarder la distance la plus grande, à laquelle deux molécules du dissolvant agissent encore l'une sur l'autre, comme très petite par rapport à la distance jusqu'à laquelle reste sensible l'attraction de molécules d'espèces différentes. On a ainsi l'avantage de pouvoir regarder comme parfaitement tranchée la délimitation du liquide et de la vapeur. L'épaisseur de la couche qui en réalité forme la transition de l'un à l'autre, est, en effet, du même ordre de grandeur que le rayon de la sphère d'activité des particules du liquide; la question de savoir si cette épaisseur est négligeable ou non, dépend seulement des longueurs qui jouent un rôle dans les problèmes dont on s'occupe.

Or, dans le problème actuel, la distance à laquelle s'attirent des molécules d'espèces différentes est une telle longueur; si elle a une grandeur suffisante, nous pouvons regarder la limite du liquide et de la vapeur comme une surface mathématique.

Un raisonnement bien connu peut être appliqué à l'attraction qui existe entre le liquide et une molécule du corps dissous *B*. J'admets, conformément à ce qui précède, que l'attraction agit encore à une distance dépassant de beaucoup celle qui sépare les molécules liquides voisines; je suppose, en outre,

que les particules les plus rapprochées n'ont pas une part trop prépondérante dans l'attraction totale. Si ces conditions sont remplies, l'attraction résultante éprouvée par une molécule *B* est indépendante de l'arrangement accidentel des molécules voisines *A*; elle est uniquement déterminée par la distance de la molécule à la surface. Les différentes forces auxquelles est soumise une molécule *B* située à l'intérieur de la dissolution se détruisent mutuellement; mais les molécules *B* qui se trouvent au voisinage de la surface sont soumises à une force résultante dirigée vers l'intérieur du liquide. La concentration diminuera donc près de la surface, et nous admettrons que cette diminution est assez rapide pour que, à la surface même, la concentration ait une valeur insensible. On s'explique alors que les molécules *B* ne prennent point part à l'évaporation; si elles se trouvaient encore à la surface, quelques-unes d'entre elles devraient, à raison de leurs grandes vitesses, s'élancer dans l'espace occupé par la vapeur.

§ 9. Parallèlement à la surface *V*, qui sera supposée plane et horizontale, menons un plan *V'* par les points les plus élevés où la concentration ait encore la même valeur qu'à l'intérieur du liquide. De la „couche superficielle” comprise entre les deux plans, considérons une portion cylindrique *abcd*, à base 1. Soit *Z* la force totale, — positive lorsqu'elle est dirigée vers la solution, — avec laquelle le liquide agit sur les molécules *B* contenues dans le cylindre. Dans l'unité de temps cette force donnerait lieu à une quantité de mouvement *Z*, si d'autres causes ne s'y opposaient. A cause de sa faible densité la vapeur n'exerce aucune attraction sensible et dans le cas des dissolutions très étendues, on peut négliger toutes les actions réciproques entre les particules du corps dissous. Si donc *K* est la pression cinétique à la base *cd*, nous obtenons pour condition d'équilibre:

$$Z = K. \dots \dots \dots (4)$$

La force Z provient en partie de l'attraction qui est exercée par le dissolvant et que, pour la quantité totale du corps B contenue dans le cylindre, je désigne par Z_1 . En outre, parmi les chocs survenant entre une molécule B et une molécule A , il y a à tenir compte de ceux dans lesquels le centre de gravité de la première particule se trouve à l'intérieur du cylindre; en réunissant les répulsions résultant de tous ces chocs, on obtient une force Z_2 , qui, jointe à Z_1 , constitue la force entière Z .

Mais, pour les dissolutions très étendues, je vais montrer que cette force Z_2 est négligeable.

§ 10. Sans rien changer au mouvement des molécules, on peut supprimer dans la pensée l'attraction entre les deux matières, à condition de faire agir sur chaque molécule une force extérieure, précisément égale à l'attraction résultante qu'elle éprouve, en réalité, de la part des molécules d'espèce différente.

Supposons, de plus, que l'espace au-dessus de la surface V soit rempli d'une masse du dissolvant pur. La distribution et le mouvement de la substance B ne seront pas par cela altérés si le liquide additionnel est également considéré comme dépourvu d'attraction sur cette substance. Il est vrai que les forces impliquées dans les chocs sont restées, mais elles ne donnent lieu à aucune perturbation, vu que la concentration dans le plan V est infiniment petite et que, par suite, la nouvelle masse de liquide n'arrive pas en contact avec la substance dissoute.

Cette substance se trouvant maintenant dans une masse *illimitée* du liquide, et étant empêchée par des forces *extérieures* de se répartir uniformément, la proposition b (§ 7) devient applicable. A la vérité, les matières dont il s'agit actuellement ne sont plus telles que la nature les présente, puisque nous les avons dépouillées de leur attraction mutuelle et ne leur avons laissé que les forces intervenant dans les chocs; mais il n'est guère douteux que la proposition rappelée subsiste pour des corps dépourvus d'attraction moléculaire.

Pour le cylindre considéré dans la section précédente (§ 3), nous prendrons maintenant l'espace marqué $a b c d$ dans la

figure. Des forces que nous avons désignées précédemment par Z et f_2 , la première est alors la force Z_2 et la seconde devient égale à l'attraction que la matière dissoute exerce sur une quantité de liquide égale à la quantité déplacée. Mais, si la concentration est infiniment petite, cette quantité l'est également, de sorte que Z_2 devient une grandeur du second ordre et que, dans la formule (4), on peut entendre par Z l'attraction du liquide sur les molécules B contenues dans le cylindre.

§ 11. Il est facile de voir comment la formule détermine la quantité de la substance dissoute qui reste dans la couche superficielle. L'attraction Z , en effet, sera d'autant plus grande que cette quantité est plus considérable, tandis que la pression cinétique K est déterminée par la valeur de la concentration à l'intérieur de la solution. Si la concentration avait cette même valeur en chaque point de la couche superficielle, l'attraction Z aurait une certaine valeur Z_0 , et lorsque cette grandeur-ci est surpassée par la pression cinétique, un état d'équilibre, tel que celui que j'ai supposé, ne saurait exister, puisque un abaissement de la concentration dans la couche superficielle ne peut augmenter Z . Si, au contraire, $Z_0 > K$, l'attraction Z peut être amenée à la valeur K par une diminution convenable de la concentration au voisinage de la surface. A vrai dire, pour déterminer la distribution et le nombre des molécules B dans la région superficielle, il faudrait décomposer celle-ci en couches infiniment minces et appliquer à chacune d'elles un raisonnement analogue à celui que nous avons fait pour la couche entière. Mais, pour notre but, cela n'est pas nécessaire.

§ 12. Ce qui se passe dans l'évaporation est trop compliqué pour une analyse exacte. Nous pouvons nous contenter, toutefois, de remarquer que les phénomènes dont il s'agit s'accomplissent dans une couche dont l'épaisseur, suivant notre hypothèse (§ 8), est très petite par rapport au rayon de la sphère d'activité pour l'attraction de molécules d'espèces

différentes, et que les molécules B n'ont pas d'influence sensible sur les mouvements qui s'exécutent dans cette couche. Pour démontrer ce dernier point, soient φ_1 et φ_2 les attractions qu'une molécule A , située à la surface, éprouve respectivement de la part des autres molécules A et de la part des molécules B , et cela, en ce qui concerne φ_2 , dans le cas où la concentration a la valeur 1; désignons, en outre, par ϱ_1 et ϱ_2 les distances les plus grandes auxquelles les deux sortes d'attractions existent encore. Or, si l'on veut faire passer une molécule A de l'intérieur de la solution à l'extérieur, il faudra, pour vaincre les forces avec lesquelles elle est retenue par le liquide lui-même et par le corps dissous, des travaux de l'ordre de grandeur $\varrho_1 \varphi_1$, et $\varrho_2 \varphi_2$. Il est naturel de supposer que ces travaux sont du même ordre. Il en résulte

que φ_2 doit être de l'ordre $\frac{\varrho_1}{\varrho_2} \varphi_1$. Par conséquent, si C est

la concentration, la force exercée par les molécules B sur une

molécule liquide placée à la surface, sera de l'ordre $\frac{\varrho_1}{\varrho_2} \varphi_1$. Vis-à-

vis de φ_1 , nous pouvons négliger cette force, non parce que nous regardons C comme infiniment petite, — car dans toute cette étude il s'agit de grandeurs de l'ordre C , — mais parce que, d'après les suppositions faites, la distance ϱ_1 est incomparablement plus petite que ϱ_2 .

§ 13. Il ressort de là que le corps dissous n'a pas d'influence sur ce qui a lieu à la surface du liquide. Il faut donc que dans l'état d'équilibre la tension de vapeur, immédiatement à la surface, ait la valeur π_0 qui est propre au dissolvant pur. Cependant les mesures de la tension de vapeur de la dissolution ne nous donnent pas cette pression à la surface; ce qu'on mesure, c'est la pression π qui existe un peu plus haut, et cette pression doit être moindre que π_0 . L'attraction du corps dissous s'étend, en effet, jusqu'à une certaine distance dans la vapeur même, et par suite, au voisinage de la surface, la

pression de la vapeur croîtra à mesure qu'on s'en rapproche, de même que, sous l'influence de la pesanteur, la pression atmosphérique est une fonction de la hauteur.

Soit V'' (voir la figure) un plan horizontal, situé d'autant au-dessus de la surface V que le plan V' est situé au-dessous, et soit $abfe$ une partie, opposée au cylindre $abcd$, de la couche de vapeur comprise entre V et V'' . Comme ac ne peut être plus petit que le rayon d'activité pour l'attraction réciproque des molécules A et B , les molécules B ne peuvent point agir sur la vapeur qui se trouve au-dessus de V'' . Dans le plan V'' existe donc la pression π qu'on observe. Si alors z est la force avec laquelle la vapeur occupant le cylindre $abef$ est attirée par le corps dissous, la condition d'équilibre de cette masse de vapeur devient :

$$\pi_0 - \pi = z. \quad (5)$$

§ 14. Entre l'attraction z et la force Z qui entre dans l'équation (4), il y a une relation simple, à laquelle on arrive par les considérations suivantes.

a.) Si l'espace supérieur au plan V était rempli du dissolvant pur, sans que rien fût changé à la distribution des matières au-dessous de ce plan, une molécule B , dans le cylindre $abcd$, n'éprouverait de la part de la masse entière du dissolvant qu'une attraction résultante infiniment petite. La molécule, en effet, serait entourée de tous les côtés par le liquide, et bien que la densité de celui-ci, à l'intérieur de la sphère d'activité, ne soit pas tout à fait constante, — vu qu'elle devient d'autant plus grande que le nombre des molécules du corps étranger est moindre, — les différences sont du même ordre de grandeur que la concentration.

b.) La quantité de la matière dissoute, dans le cylindre $abcd$, étant en outre infiniment petite, la force résultante qui agirait sur toute cette quantité est une grandeur du second ordre et peut par conséquent être négligée. Il en résulte que le liquide ajouté au-dessus de V exerce sur les molécules B ,

contenues dans l'espace $abcd$, une attraction égale à celle du liquide situé au-dessous de V , c'est-à-dire, une attraction Z .

c.) L'attraction exercée par une quantité de liquide occupant l'espace $abef$ sur toutes les molécules du corps B situées au-dessous de V a la même valeur Z .

d.) Si l'on se représente d'abord, dans l'espace $abef$, la masse liquide dont il vient d'être question, et qu'ensuite on change sa densité dans le rapport $n:1$, l'attraction que le contenu du cylindre éprouve de la part des molécules B diminue dans le même rapport. En prenant donc pour n le rapport entre volumes spécifiques du dissolvant et de la vapeur, on a

$$z = \frac{Z}{n},$$

c'est-à-dire, en ayant égard aux équations (4) et (5),

$$\pi_0 - \pi = \frac{K}{n}.$$

Or, cette équation contient le théorème que nous avons énoncé au début de cette section. Il faut remarquer encore que, dans notre raisonnement la vapeur renfermée dans le cylindre $abef$ a été supposée homogène, ce qui n'est pas rigoureusement vrai. Toutefois, il n'en résulte pas d'erreur, car lorsque la concentration est infiniment petite, la variation de la densité dans le cylindre l'est également, et elle conduirait donc, si l'on en tenait compte dans le calcul de l'attraction exercée par une masse infiniment petite, à des quantités du second ordre. Si, du reste, dans notre théorème il est parlé du volume spécifique de la vapeur saturée, on peut entendre par là, à volonté, la vapeur qui est en contact avec le dissolvant pur, ou celle qui est en équilibre avec la solution.

§ 15. L'explication précédente peut être résumée de la façon suivante. Bien que la cause immédiate de l'abaissement de la tension de vapeur doive être cherchée dans l'attraction entre

les molécules *A* et *B*, le degré auquel cette attraction s'exerce est réglé par le mouvement moléculaire de la matière dissoute. En effet, ce mouvement, ou, à mieux dire, la pression cinétique qui en dépend, détermine la quantité de la matière dissoute qui reste dans la couche superficielle et qui peut par conséquent agir sur les molécules de la vapeur. Tandis que l'attraction tend à retirer de la couche le corps étranger, le mouvement moléculaire l'y fait pénétrer. S'il était possible, sans rien changer à l'attraction, d'accélérer le mouvement moléculaire, le nombre des molécules *B* croîtrait dans la couche superficielle ; une plus forte attraction sur la vapeur et un abaissement plus prononcé de la tension de vapeur en seraient les conséquences. De fait, un cas de ce genre nous est offert par les sels dont les molécules sont dissociées ; le dédoublement des molécules augmente, en effet, la pression cinétique, tandis qu'on peut admettre que les nouvelles molécules sont, dans leur ensemble, attirées par le dissolvant avec la même force que les molécules qui ont été décomposées.

III. Le point de congélation des dissolutions diluées.

§ 16. Quand on cherche à expliquer l'influence d'une substance dissoute sur le point de congélation on rencontre des difficultés sérieuses. Il semble difficile d'indiquer la cause pour laquelle le corps dissous échappe souvent à la solidification et c'est précisément dans un tel cas que le point de congélation obéit à une loi très simple. Une explication, semblable à celle qu'on trouve dans la section précédente, est cependant possible pour les dissolutions *aqueuses*. Je me permets de l'indiquer ici brièvement, sans vouloir prétendre qu'elle soit conforme à la réalité.

Figurons-nous qu'au-dessus du plan *V* de la figure il y ait de la glace, au-dessous de ce même plan une solution aqueuse

d'un corps B , et, reprenant l'hypothèse du N°. 8, regardons de nouveau comme parfaitement tranchée la limite entre les deux états d'aggrégation. Une molécule B , dans la couche superficielle (V, V') est alors attirée non seulement par le liquide, mais aussi, en direction opposée, par la glace. Si la première attraction a la valeur φ , une masse d'eau, occupant l'espace au-dessus de V , exercerait également une force φ ; en admettant ensuite que les attractions exercées par l'eau et par la glace soient proportionnelles aux densités, on aura, pour l'action entre la masse de glace et la molécule considérée, $\frac{v}{V} \varphi$, où v est le volume spécifique de l'eau et V celui de la glace. L'attraction exercée par l'eau est donc la plus forte, et les molécules B dans la couche superficielle se trouvent soumises à une force résultante dirigée vers la solution. La concentration diminue de nouveau à mesure qu'on se rapproche du plan V , et si l'on admet que la différence des deux attractions suffit pour abaisser la concentration, en ce plan même, à une valeur insensible, le fait, que la solution nous donne de la glace pure, se trouve expliqué.

En désignant maintenant par Z la force résultante avec laquelle la glace attire les molécules B restant dans le cylindre $abcd$, on aura $\frac{V}{v} Z$ pour l'attraction exercée par l'eau, et l'équation (4) deva être remplacée par

$$\left(\frac{V}{v} - 1 \right) Z = K. \quad (6)$$

§ 17. Entre la glace et la solution il existe deux sortes de forces. En premier lieu, toutes les actions qu'exercent entre elles la glace et la couche liquide superficielle, formée d'eau pure, se composent en une pression que, pour l'unité de surface,

nous représenterons par p_0 . En second lieu, il y a attraction entre la glace et les molécules B . Nous réunissons les deux forces en une seule

$$p = p_0 - Z,$$

et remarquons que ce qu'on appelle simplement la pression de la solution est précisément cette force p , puisque, par pression d'un liquide, nous entendons la force totale qu'il exerce sur l'unité de surface d'un autre corps, par exemple, de notre morceau de glace.

Si maintenant la pression p est donnée et qu'on demande le point de congélation de la solution sous cette pression, c'est-à-dire la température T' à laquelle elle peut être en équilibre avec la glace, il suffit de considérer que la glace, à proprement parler, est en contact avec de l'eau pure sous la pression $p + Z$. Le point de congélation cherché est donc le point de congélation de l'eau sous la pression $p + Z$, et il est par conséquent plus bas que le point de congélation T de l'eau sous la pression p .

J'applique maintenant à l'eau la relation connue

$$\frac{dp}{dT} = \frac{r}{T(V-v)},$$

— où par T il faut entendre la température absolue et par r la chaleur de fusion, exprimée en unités de travail, — et j'en déduis

$$\frac{Z}{T' - T} = - \frac{r}{T(V-v)}.$$

En substituant dans cette équation la valeur de Z tirée de (6), on obtient

$$T - T' = \frac{K T v}{r},$$

et c'est là effectivement la formule qui représente les résultats des observations.

IV. Différence des pressions aux deux côtés d'une paroi semi-perméable.

§ 18. La théorie mécanique de la chaleur nous apprend que la différence de pression qui existe lorsqu'une dissolution est séparée du dissolvant pur par une paroi semi-perméable est indépendante des propriétés particulières de la paroi. A quels mouvements et à quelles forces cette différence est due, et de quelle façon, à l'un des deux côtés, le liquide et le corps dissous participent à l'action totale, c'est ce qu'on ne saurait dire en général, l'imperméabilité de la paroi aux molécules d'une espèce déterminée pouvant avoir des causes très différentes. Les phénomènes devraient être analysés dans chaque cas spécial, et pour cela ils sont ordinairement trop compliqués. D'après les lois thermodynamiques on peut toutefois affirmer qu'une hypothèse, capable d'expliquer la semi-perméabilité, rendra compte aussi de la différence de pression.

Pour justifier cette assertion je traiterai deux exemples simples, dont le premier est purement fictif, tandis que le second se rattache aux considérations des sections précédentes.

§ 19. Supposons que la paroi soit un plan mathématique, criblé de trous, de telle façon qu'il laisse passer toutes les molécules du liquide qui se présentent, mais repousse toutes les molécules B ; admettons, en outre, que la paroi n'agit sur ces dernières qu'au moment du choc et non à quelque distance. Les molécules du liquide n'arrivant jamais en contact avec la paroi, elles n'exerceront alors aucune pression sur celle-ci; par contre, des chocs des molécules B il résultera à l'un des côtés une pression, qui est évidemment égale à la pression cinétique de la substance dissoute. La pression cinétique à considérer est d'ailleurs celle qui correspond à la concentration à l'intérieur de la dissolution. En effet, la paroi n'ayant pas d'épaisseur, les molécules B sont constamment entourées de tous les côtés par le liquide. Elles ne sont donc soumises à aucune force résultante et restent libres dans

leurs mouvements jusque tout près de la paroi. En conséquence, la concentration est aussi grande à la paroi même qu'au sein de la dissolution.

§ 20. Supposons, en second lieu, que la paroi soit un disque solide; limité, du côté où se trouve la dissolution, par le plan V de notre figure, de l'autre côté par le plan V'' ou par un plan qui se trouve au dessus de V'' . Figurons nous que dans la paroi il y ait des canaux très fins, dont l'ensemble ne forme qu'une fraction négligeable du volume total. La substance de la paroi sera supposée ne pas attirer le corps dissous et n'agir sur les particules du liquide qu'à des distances très petites par rapport à $a c$. En suite de cette hypothèse et de celle faite au No. 8, le liquide aura, jusqu'au voisinage immédiat de la paroi, sa densité ordinaire. Le corps dissous, au contraire, ne se trouvera pas, dans la couche (V, V'), au même degré qu'à l'intérieur. Une molécule de ce corps n'étant attirée que par le liquide qui se trouve au-dessous de V , — le liquide situé de l'autre côté de la paroi est trop éloigné, et on peut faire abstraction de celui qui occupe les pores, — les molécules seront distribuées dans la couche (V, V') précisément comme elles l'étaient dans le cas considéré dans la section II. J'admets de nouveau que près du plan V la concentration est sensiblement 0, et j'explique donc l'imperméabilité de la paroi aux molécules B par la circonstance que celles-ci, retenues par le liquide, ne peuvent atteindre la paroi. Dans l'état d'équilibre, l'équation (4) sera de nouveau applicable, la quantité Z étant égale à l'attraction qui existerait entre le corps dissous et une masse de liquide remplissant le cylindre $a b e f$ (§ 14).

§ 21. Les molécules B situées dans la couche (V, V') attirent le liquide qui occupe les pores et le feront passer du côté où se trouve la dissolution, jusqu'à ce que la pression, dans la couche du dissolvant contiguë à V , surpasse d'une quantité déterminée la pression existant à l'autre côté de la paroi.

Lorsque les canaux de la paroi sont suffisamment larges

ou peut appliquer les lois ordinaires de l'hydrostatique au liquide qu'ils contiennent; il est alors facile de calculer la différence de pression produite par des forces normales à la paroi. Qu'on se figure, en effet, la paroi percée d'un trou ayant la forme d'un cylindre droit, à base située dans le plan V et de grandeur 1. La force qui agirait sur une masse de liquide remplissant ce trou nous donne la différence cherchée. J'appliquerai cette même proposition au cas actuel, bien que les canaux soient peut-être si étroits qu'ils ne puissent contenir qu'un petit nombre de molécules. ¹⁾ La pression osmotique se trouve alors être égale à l'attraction existant entre les molécules B et la masse liquide dont il vient d'être parlé. Si la paroi a précisément l'épaisseur ae , on peut prendre pour le trou en question le cylindre $abef$, et si la paroi est encore plus épaisse, cela ne change rien aux choses, puisque ae est la distance maximum à laquelle l'attraction s'étend. Dans les deux cas on trouve, par ce qui a été dit à la fin du dernier numéro, la valeur K pour la pression osmotique. Celle-ci est donc déterminée encore par le mouvement moléculaire, bien que nous ayons cherché la cause immédiate dans les forces attractives.

Pendant la rédaction de ce travail, j'ai eu connaissance d'un Mémoire récemment paru de M. Boltzmann ²⁾, dans lequel l'auteur cherche à prouver en général que d'après

¹⁾ Pour justifier cette application on peut se servir de la proposition, se rattachant à la seconde loi de la thermodynamique, qu'un système moléculaire, sous l'action de forces extérieures pour lesquelles il existe un potentiel, prend un état d'équilibre où chaque élément de volume, considéré en entier, est en repos. Supposons, en effet, qu'un liquide (le dissolvant pur), sur lequel agissent des forces extérieures telles que celles spécifiées au No. 1, soit traversé par un diaphragme horizontal, percé à droite d'un large canal et à gauche de pores aussi fins qu'on le voudra. L'équilibre n'est possible que si la différence de pression entre les deux côtés du diaphragme a la même valeur à droite et à gauche.

²⁾ *Zeitschr. für physik. Chem.*, VI, p. 474, 1890.

la théorie moléculaire la pression osmotique doit être égale à la pression cinétique du corps dissous. Un des pas de cette démonstration me paraît toutefois motivé d'une manière insuffisante.

M. Boltzmann établit d'abord une équation, — l'équation (7), p. 478, — qui dans ma notation peut être mise sous la forme

$$S_f + S_d = K,$$

et dans laquelle S_f et S_d représentent les forces que les molécules salines exercent sur le liquide et sur le diaphragme. Il remarque ensuite que le liquide, dans son ensemble, n'est poussé ni d'un côté, ni de l'autre. De là il conclut que la force D_f que le liquide éprouve de la part du diaphragme a la valeur $-S_f$; on obtient donc $S_f = F_d$, si $F_d = -D_f$ est la force que le liquide exerce sur le diaphragme, et par suite $F_d + S_d = K$, ce qui exprime la proposition à démontrer.

Mais, lorsqu'il est question de la totalité du liquide et de la totalité des molécules salines, on ne doit pas perdre de vue que la dissolution, à gauche, et le dissolvant pur, à droite, sont limités par les pistons qui ferment le cylindre. Dans l'équation $S_f + S_d = K$, il faut entendre par S_f la force que le liquide éprouve de la part du sel qui se trouve entre le diaphragme et le „plan critique”; or, ce n'est pas là la force exercée sur le liquide par la totalité des molécules salines. Ce que M. Boltzmann dit d'une molécule de sel située tout à fait à l'intérieur du liquide est exact, mais les molécules qui se trouvent tout près du piston gauche attireront le liquide vers la gauche.

En outre, lorsqu'on veut établir la condition d'équilibre pour la masse liquide entière, il faut considérer que ce n'est pas seulement le diaphragme et les molécules de sel qui agissent sur cette masse, mais que les deux pistons le font également.

D'après une communication que M. Boltzmann a eu l'obligeance de me faire, il est parvenu à compléter ses raisonnements et à trouver, en partant d'une certaine hypothèse sur la sphère d'activité et la distance mutuelle des molécules du sel, une démonstration ¹⁾ plus générale que la mienne et, à ce qu'il me semble, à l'abri de toute objection.

¹⁾ *Zeitschr. für physik. Chem.*, VII, p. 88, 1891.

SUR LA

NORME DE L'ACUITÉ OLFACTIVE (OLFACTIE),

PAR

H. ZWAARDEMAKER Cz.

Les caractères et facultés de l'homme ont-ils une valeur normale, autour de laquelle les écarts individuels oscillent régulièrement? C'est une vieille question, qui sans cesse prend une forme nouvelle. La réponse est très différente, suivant les conditions qu'on pose. Si par norme on entend le type idéal, dont chaque personne en particulier reproduirait une image imparfaite, alors, naturellement, il n'existe pas de norme, car les hommes varient avec la race, l'âge, l'état social, et il serait souverainement arbitraire de donner la préférence à l'une de ces nombreuses variétés et de la regarder comme type. Si, au contraire, on appelle *norme* le type à traits larges, mais peu accentués, auquel répond la grande majorité d'un peuple à un âge déterminé, et dont l'individu particulier ne peut s'écarter que suivant les lois des probabilités, dans ce cas, la notion est de tout point justifiée. Il y a alors, cela va sans dire, autant de normes qu'on établit de groupes naturels. Dans ce groupement, à la vérité, le danger de former des combinaisons artificielles ne saurait être entièrement évité. Mais on peut se laisser guider pas des règles, ainsi que l'a indiqué, il y a quelques années, l'anatomiste Stieda.¹⁾ De cette manière, le risque en question est réduit autant que possible.

De la „norme”, telle que nous venons de la définir, il est

¹⁾ Stieda, *Archiv. für Anthropologie*, T. 14, p. 167.

journallement tenu compte dans la vie ordinaire. Les médecins, eux aussi, font largement usage de la notion. Lors de la percussion, nous songeons toujours au volume normal des organes, lors de la détermination du poids spécifique d'une urine, aux limites entre lesquelles, normalement, le chiffre oscille. En anatomie pathologique, nous ne procédons pas autrement, et, s'il était encore nécessaire d'insister, c'est d'après la „norme” que nous dosons nos médicaments. Ainsi, une „norme” se laisse fixer pour toutes les propriétés humaines. Les règles à suivre en cette matière ont été exposées rationnellement, pour la première fois, par Quételet, ¹⁾ et, assez récemment encore, M. Thoma ²⁾ a de nouveau développé, au point de vue des besoins médicaux, la doctrine du savant belge, en l'appuyant d'une riche série d'exemples. Pour M. Thoma, à la notion de „norme” correspond un chiffre concret, qui indique la grandeur ou intensité *la plus ordinaire*. Ce chiffre tient le milieu entre ceux des variétés individuelles. Le plus souvent, il partage en deux parties égales l'espace entier dans lequel elles se meuvent. Moi-même j'attache à la notion de „norme” une autre idée, qui me paraît mieux d'accord avec l'usage ordinaire de la langue. J'ai développé cette manière de voir dans un Mémoire antérieur, purement anthropométrique, auquel je me contente de renvoyer. ³⁾ Ici, je m'en tiendrai entièrement à la terminologie, généralement reçue, de M. Thoma. La „norme” est la valeur qu'il y a le plus de probabilité de rencontrer dans l'une ou l'autre occasion future, tandis que la „moyenne” est la moyenne arithmétique de toutes les valeurs déjà obtenues dans les cas antérieurs. Pratiquement, la norme et la moyenne pourraient être dites identiques, parce que, d'après le calcul des proba-

1) Quételet, *Anthropométrie*, Bruxelles 1870.

2) R. Thoma, *Unters. ü. d. Grösse und das Gewicht der anat. Bestandtheile des menschlichen Körpers im gesunden und im kranken Zustande*, Leipzig, 1882.

3) *Militair Geneeskundig Archief*, 1885, 2^e. cahier.

bilités, la valeur la plus probable de la norme est précisément la moyenne arithmétique en question. Il s'agit seulement de savoir si les lois du calcul des probabilités, que M. Thoma appelle à son aide, sont pleinement applicables en cette matière. Elles ont été établies pour des cas dans lesquels on pouvait croire réalisées les conditions suivantes :

1°. probabilité égale pour des écarts également grands de la norme, d'un côté ou de l'autre ;

2°. probabilité plus forte pour un petit écart que pour un grand ;

3°. existence d'une limite supérieure, que la valeur de l'écart ne peut dépasser.

C'est seulement dans le cas où il est satisfait à ces hypothèses, que les raisonnements de M. Thoma gardent toute leur validité. Or, en ce qui concerne les propriétés humaines, il me semble que très souvent la première des trois conditions n'est pas remplie, et qu'on ne saurait donc, sans autre examen, regarder la moyenne comme la valeur la plus probable de la norme. Tant que la question reste en litige, j'estime qu'il convient de distinguer entre

1° la norme, c'est-à-dire, la valeur qui se présente le plus fréquemment ;

2° la moyenne ¹⁾ de toutes les valeurs déjà trouvées.

Nous nous proposons, dans les pages suivantes, de calculer la

1) Qu'il me soit permis d'éclaircir par un exemple ce qui vient d'être dit. Supposons qu'on veuille déterminer la norme et la moyenne du poids d'un enfant au second jour de la vie. Admettons que, dans notre pays, le poids normal d'un fruit venu à terme soit de 3,1 kilogrammes (Quételet) et que les différences individuelles, en plus et en moins, répondent exactement au calcul des probabilités. Imaginons, en outre, que les fruits dont le poids dépasse une certaine valeur, exprimée en chiffres, meurent au moment de la naissance. Dans ces conditions, fictives, il est vrai, mais nullement inconcevables, il n'est plus question d'identité entre la norme et la moyenne au second jour après la naissance. Les enfants très grands sont tous décédés, et la moyenne, *cæteris paribus*, s'est donc notablement

norme de l'acuité olfactive. Il n'est pas douteux, en effet, qu'une norme doive se laisser découvrir pour nos facultés sensibles, comme pour toutes les autres propriétés humaines qui ont été successivement attirées dans le cercle de l'anthropométrie. Pour l'acuité visuelle, d'ailleurs, cela a déjà eu lieu depuis longtemps. M. Snellen a établi, il y a plusieurs années, que la lecture de caractères imprimés, à distance sous un angle visuel de 5 minutes, est le maximum de ce qu'une vue normale peut accomplir. C'est ce qu'il a nommé : *visus* = 1. D'après ce module, M. Vroesom de Haan ¹⁾ a trouvé pour l'acuité visuelle, à l'âge de 10 ans, la valeur 1,1, à l'âge de 40 ans la valeur 1,0, et à celui de 80 ans la valeur 0,5. Par suite de circonstances particulières, je suis amené, en me fondant sur de très nombreux matériaux statistiques rassemblés par mes collègues, de montrer, une fois de plus, que la grande majorité de notre population mâle possède, dans le jeune âge, l'acuité visuelle indiquée par M. Snellen. Je crois qu'il ne sera pas inopportun d'insérer ici ces résultats récemment obtenus.

Pendant l'été de 1887, l'acuité visuelle a été déterminée, suivant la méthode de M. Snellen, chez 3826 recrues. Parmi ces jeunes hommes, dont l'âge variait de 19 à 23 ans et qui tous, au jugement vulgaire, possédaient de bons yeux, on en comptait,

ayant des deux côtés <i>visus</i> = $\frac{5}{5}$	75 %
„ à un œil <i>visus</i> = $\frac{5}{5}$	13 „
„ aux deux yeux <i>visus</i> diminué.	12 „

Le nombre total des yeux examinés était de 7652. Ils se répartissaient de la manière suivante :

abaissée. La norme, au contraire, continue à occuper parmi les variétés individuelles la place qu'elle possédait déjà antérieurement. Elle sera, par exemple, de 3 kilogrammes et surpassera de beaucoup la moyenne.

¹⁾ Cité d'après Helmholtz, *Physiol. Optik*, 2^e éd., 1887, p. 264.

yeux à <i>visus</i> = $\frac{5}{5}$	81,5 %
" " " = $\frac{3}{4}$	10,4 "
" " " = $\frac{1}{2}$	5,2 "
" " " = $\frac{1}{3}$	1,3 "
" " " = $\frac{1}{4}$	0,8 "
" " " = $\frac{1}{5}$	0,6 "
" " " = $\frac{1}{10}$ et moins . . .	0,2 " ¹⁾

De nouveau, il a donc été vérifié que la norme du pouvoir visuel est $v = 1$. Parmi les organes visuels qui nous entourent, il n'y en a qu'un nombre relativement petit qui soient incapables de distinguer à distance, sous un angle de 5 minutes, les caractères imprimés, et ces exceptions s'écartent de la norme d'un façon assez régulière. Au-dessus de la norme s'élèvent pareillement nombre de cas, ceux de personnes privilégiées, à vue plus perçante que la vue ordinaire. Quant à leur fréquence, je ne possède pas de données. Sur les cartes sanitaires, ces cas sont compris parmi ceux à vue normale.

Dans les derniers temps, des mensurations analogues ont aussi été exécutées pour l'ouïe, et cela avec la mesure auditive rationnelle, employée dans l'otologie moderne. Ce que l'imprimé est pour l'œil, la parole l'est pour l'oreille. Dans notre vie sociale, recueillir et comprendre le mot parlé est devenu peu à peu la fonction la plus importante de l'ouïe. C'est d'après cela, évidemment, qu'on évalue le pouvoir de l'organe sensitif. Il nous est passablement indifférent de savoir où se trouve, pour un sourd, le *minimum perceptible* (la *Reizschwelle* des Allemands) des sons simples, tandis que nous attachons au contraire du prix à pouvoir juger jusqu'à quel point il est en état de débrouiller et d'entendre les sons complexes du langage ²⁾.

1) Statistique des cartes sanitaires, dressée par moi, sur l'ordre du Général-Major Inspecteur du service de santé de l'armée.

2) Ce n'est que dans les cas où il s'agit d'apprécier avec beaucoup d'exactitude la progression ou la guérison d'une surdité, qu'on a besoin de recourir encore à d'autres moyens. Pour plus de détails, voir, dans le

Or la voix chuchotante est le reflet de la voix parlée, dont elle contient tous les bruits et sons caractéristiques, mais avec une intensité beaucoup plus uniforme. C'est donc de la voix chuchotante qu'on se sert de préférence comme critérium de l'acuité auditive. La mesure directe de celle-ci est donnée par la distance à laquelle des mots sans liaison, prononcés en chuchotant, sont encore compris.

M. Von Bezold a examiné par cette méthode 1918 écoliers de Munich. Des 3836 organes auditifs, 79 pour cent entendaient à plus de 8 mètres d'éloignement la voix chuchotée. C'est donc au-delà de cette distance que la norme doit se trouver.¹⁾

La vue et l'ouïe sont les sens dont il doit être fait un usage continuels dans la vie sociale, non seulement pour saisir une impression sensitive simple, mais aussi, et surtout, pour la perception d'impressions très complexes. Celles-ci doivent, en premier lieu, être décomposées par l'organe du sens. Suivant les énergies spécifiques qui sont mises en jeu, suivant les signes locaux dont l'impression était pourvue, la sensation initiale sera différente. Mais, avec son appréciation comme telle, la perception n'est pas accomplie. Un grand nombre de semblables sensations particulières, qui se succèdent lorsqu'on écoute, qui se présentent juxtaposées quand on regarde, doivent, par la pensée, être associées, comparées et liées à des notions. Par là, seulement, entendre devient comprendre, voir devient lire. Ce qu'on désigne sous le nom d'acuité visuelle ou d'acuité auditive est donc une faculté très complexe, à laquelle on ne saurait assimiler le fonctionnement relativement simple des autres sens. En admettant même que, pour ces derniers aussi, plusieurs énergies spécifiques coopèrent à une sensation unique, — chose assez probable, — il n'en reste pas moins que chacune de ces sensations a une existence indépendante et que très

Militair Geneeskundig Archief, 1889, cah. 3, mes „*Klinische demonstraties*,” faites, en ma qualité de professeur de pathologie militaire, à l'hôpital d'Utrecht.

¹⁾ Von Bezold, *Zeitschr. f. Ohrenheilkunde*, T. 14 et 15, anal. dans *Archiv. f. Ohrenheilkunde*, T. 23, p. 51; 1885.

rarement plusieurs d'entre elles s'enchaînent en séries. Lorsque cela arrive, tout se borne à de simples actions de contraste ou à l'association de deux ou trois impressions.

Ce qui pour le sens de l'odorat s'appelle „acuité” de la faculté sensitive, c'est le degré de netteté avec lequel se font valoir des excitations très faibles et de petites différences d'intensité. L'aptitude à distinguer entre elles les différentes sortes d'excitants prend ici le nom de „finesse” du sens.¹⁾ Pouvons-nous, pour l'acuité olfactive ainsi définie, fixer une norme?

Très souvent on entend manifester des doutes à cet égard. C'est une croyance assez générale, que l'air renfermé de nos appartements, et surtout la fumée de tabac, doivent exercer une action délétère sur l'organe de l'odorat.

On oublie, toutefois, que des influences nocives analogues affectent aussi les autres sens. La mauvaise lumière artificielle et la poussière des villes et des grands chemins ne sont pas moins nuisibles à la rétine et à la conjonctive, que la chaleur et la fumée ne le sont à la muqueuse nasale. En outre, l'organe de l'odorat n'est pas aussi dénué de protection qu'on l'admet habituellement. Le sens proprement dit a son siège dans la partie supérieure des fosses nasales, laquelle est soustraite à l'action du courant respiratoire ordinaire. L'air qui pénètre dans les méats entre chaque fois en quantité si petite, et si lentement, qu'il ne peut être question de refroidissement. De plus, il est largement pourvu de vapeur d'eau par la muqueuse des voies respiratoires nasales, et complètement débarrassé des grains de poussière un peu gros. On retrouve ces particules grossières dans le mucus qui s'élimine par les narines. Ce qui vient finalement en contact avec la muqueuse olfactive est donc de l'air exempt de poussière et à un degré constant de température et d'humidité; cela est encore le cas même quand l'air aspiré par le nez

¹⁾ Von Vintschgau, *Geruchssinn*, dans Hermann, *Handbuch der Physiologie*, T. III 2, p. 270.

était primitivement froid, sec et chargé de poussières. Ces conditions ne sauraient donc faire grand tort à notre sens de l'odorat. Si l'on s'en exagère ordinairement l'importance, cela tient à ce qu'on est vivement pénétré du préjudice que le froid, la poussière et les micro-organismes causent aux voies respiratoires proprement dites; préjudice qui se relève presque journellement dans ses conséquences: gonflements des cornets nasaux, hypertrophie de la luette et des amygdales, catarrhe du larynx et des bronches. Sans doute, ces troubles pathologiques affectent quelquefois par continuité la région olfactive et produisent des anosmies essentielles; mais il reste à savoir si, parmi la masse des hommes, ce cas se présente assez fréquemment pour mettre quelque poids dans la balance statistique. Dans les idées courantes, la protection du sens par un appareil conducteur ne donnant accès qu'à l'agent spécifique est trop perdue de vue, tandis que trop d'attention est accordée aux nombreuses perturbations de la respiration nasale; il en résulte que les expressions „mauvais nez” et „mauvais odorat” sont regardées, comme synonymes. Cela peut s'excuser dans le langage ordinaire; dans les considérations scientifiques, c'est par trop incorrect. Maint malade affecté de rhinopharyngite chronique, avec végétations adénoïdes fortement développées, se trouve posséder un pouvoir olfactif passable, après que le nez a été débarrassé des masses de mucus surabondant.

Nous sommes donc fondés à croire que l'immense majorité des hommes est encore douée d'un odorat normal, si inférieur qu'il puisse être à celui de beaucoup d'animaux et de quelques tribus sauvages; celles-ci, selon toute probabilité, n'acquièrent leur grande acuité sensitive, qui reste bornée aux impressions d'une espèce déterminée, qu' à la suite d'un long exercice.

Il y a deux ans,¹⁾ j'ai fait à l'Hôpital militaire, dans ma clinique, une longue série de déterminations de l'acuité olfactive,

¹⁾ *Anosmie*, dans *Tijdschrift voor Geneeskunde*, 1889, T. I., p. 18. Anosmie essentielle, à la suite de rhinite chronique.

tant sur des hommes normaux que sur des anosmiques, tous âgés de 18 à 23 ans. Les cas ne furent pas choisis, mais chaque malade qui quittait la section interne était examiné, une couple de jours auparavant, en tant qu'il s'agissait d'un odorat normal ou à peu près normal, au moyen d'un olfactomètre de caoutchouc ¹⁾, qui me procurait à moi-même un minimum d'impression lorsque le cylindre olfactométrique était avancé de 1 centimètre. Une partie moindre du cylindre ne me donnait aucune sensation d'odeur, une plus grande donnait une impression plus forte. La stimulation la plus faible que je pusse encore percevoir se produisait tout juste avec une longueur de cylindre de 1 cm. Tel était du moins le cas à la température modérée des matinées de l'été de 1888, pendant lesquelles ces déterminations eurent lieu. Outre l'acuité olfactive, on examina chez tous les sujets, au moyen des taches de buée formées par l'haleine, ²⁾ la perméabilité du nez à l'air respiratoire, et tous aussi furent soumis à un examen rhinoscopique complet. Des organes olfactifs examinés, 34 présentaient une image rhinoscopique entièrement normale et des taches respiratoires parfaites. Je me crois donc autorisé à regarder les organes en question comme exempts de troubles pathologiques. Ils l'étaient certainement en ce qui concerne l'appareil conducteur, et probablement aussi quant au sens proprement dit. ³⁾ Les résultats de mes mesures sont réunis dans le tableau suivant. La première colonne contient le numéro des sujets, dans l'ordre où ils furent examinés. Dans la troisième colonne sont consignées les longueurs de cylindre donnant le minimum perceptible; quand les deux organes étaient normaux, le chiffre supérieur

1) *Over het meten van den reukzin bij het klinisch onderzoek*, dans *Tijdschrift voor Geneeskunde*, 1888, T. II, pag. 109, et *Berliner klinische Wochenschrift*, 1888, n^o. 47.

2) *Ademaanslag als diagnosticum der nasale stenose*, dans *Tijdschrift voor Geneeskunde*, 1889, T. I, p. 297.

3) Comparez: *Anosmie*, dans *Tijdschrift voor Geneeskunde*, 1889, T. I, p. 1.

correspond à l'organe droit. Lorsqu'un seul organe olfactif était normal, la dernière colonne fait connaître le degré de l'anosmie existant de l'autre côté.

Les 4e, 5e et 6e colonnes servent au calcul de l'erreur probable suivant la méthode des moindres carrés, et peuvent donc être négligées par le lecteur; je ne les ai insérées que pour ne rien omettre et faciliter le contrôle du calcul.

Minimum perceptible à l'olfactomètre
de caoutchouc.

N ^o .	Indication du nom.	Longueur de cylindre en cm.	-x.	+x.	x ² .	Observations.
1	Ar.	0,5	0,5		0,25	Autre côté: g. amm.— g. percha 1
2	Rt.	2,0		1,0	1,—	
3	An.	2,0		1,0	1,—	
		2,5		1,5	2,25	
4	Rr.	0,1	0,9		0,81	
		0,1	0,9		0,81	
5	Rk.	0,5	0,5		0,25	
		0,5	0,5		0,25	
6	V. D.	1,5		0,5	0,25	
		1,2		0,2	0,04	
7	Ba.	1,0				Autre côté: caoutch. 3
8	As.	1,0				Autre côté: caoutch. 10
9	K.	0,5	0,5		0,25	
		1,0				
10	V.	0,5	0,5		0,25	Autre côté: g. amm.—
11	T. M.	3,0		2,0	4,—	g. percha 0,5
		3,0		2,0	4,—	
12	V. B.	0,7	0,3		0,09	
		0,7	0,3		0,09	
à reporter		24,3	4,9	9,2	16,59	

N ^o .	Indication du nom.	Longueur de cylindre en cm.	-x.	+x.	x ² .	Observations.
	report.	24,5	4,9	9,2	16,59	
13	Bs.	0,7	0,3		0,09	
		0,7	0,3		0,09	
14	H.	1,0				
		1,0				
15	S.	0,5	0,5		0,25	Autre côté : caoutch. 6
16	V. D. V.	0,7	0,3		0,09	
		0,7	0,3		0,09	
17	V. D. V.	0,3	0,7		0,49	
		0,5	0,5		0,25	
18	V. D. Vn.	0,7	0,3		0,09	
		0,7	0,3		0,09	
19	D. G.	0,7	0,3		0,09	Autre côté: cautch. 2,5
20	Be.	0,7	0,3		0,09	Autre côté: caoutch. 7
21	V. D. K.	0,5	0,5		0,25	Autre côté: caout. 1,5
Somme		33,7	9,5	9,2	18,55	

Nous trouvons donc pour la moyenne de 34 observations, dont les résultats sont compris entre les extrêmes 0^{cm},1 et 3^{cm}, une valeur = 1^{cm},9. L'erreur probable de cette moyenne s'élève à :

$$v = 0,6745 \sqrt{\frac{18,55}{33}} = 0,5,$$

c'est-à-dire, que la moitié des organes olfactifs intacts ont une acuité sensitive correspondant à un minimum perceptible qui oscille entre 0^{cm},5 et 1^{cm},5 du cylindre olfactométrique,

Les résultats de nos 34 mensurations se laissent toutefois utiliser encore d'une autre manière. On peut les grouper d'après leur fréquence, ainsi qu'il suit:

Minimum perceptible trouvé à			
0,1	du cylindre	olfactométrique	: 2 fois
0,3	"	"	: 1 "
0,5	"	"	: 8 "
0,7	"	"	: 10 "
1,0	"	"	: 5 "
1,2	"	"	: 1 "
1,5	"	"	: 1 "
2,0	"	"	: 3 "
2,5	"	"	: 1 "
3,0	"	"	: 2 "

Le minimum perceptible rencontré le plus fréquemment est donc = 0,7.

D'après la définition de M. Thoma, c'est donc cette valeur qui doit être prise pour norme.

Le défaut de concordance entre la norme et la moyenne saute immédiatement aux yeux. On sera peut-être tenté de chercher l'explication de ce phénomène dans la fréquence relativement assez grande des cas où le minimum perceptible ne fut atteint qu'à 2—3 cm du cylindre olfactométrique. Parmi les 34 organes du sens, il n'y en eut pas moins de 6 qui offrirent une „*Reizschwelle*” relativement aussi élevée. Si ces cas sont déclarés anomaux, et qu'on n'en tienne pas compte dans le calcul de la moyenne, celle-ci s'abaisse notablement. Elle devient alors 0^{cm},7, tout comme la norme, et un accord parfait est obtenu entre les deux valeurs. Inutile de rappeler, toutefois, que de pareilles pratiques sont absolument interdites. Le groupement, qui sert de base à une statistique, doit être déterminé par des raisons prises en dehors de cette statistique; et après coup, quand les chiffres ont été obtenus, il n'est plus permis de faire des modifications à ce groupement. Dans l'occurrence présente, une fois admis les cas à „minimum perceptible élevé”, nous ne pouvons plus, si tentant que cela soit, les considérer comme pathologiques; d'autant moins que, suivant les remarques déjà faites plus haut;

- 1° l'aspect rhinoscopique était normal;
- 2° les taches produites par l'haleine étaient *symétriques* et de grandeur ordinaire;
- 3° l'anamnèse ne mentionnait aucune rhinopathie, ni n'indiquait une affection nerveuse à laquelle aurait pu être attribuée une anosmie intracrânienne ou essentielle.

Pour l'olfactomètre à caoutchouc, qui avait servi à cet examen, la norme était donc de 0^{cm},7 du cylindre olfactométrique. Ma propre acuité olfactive reste par conséquent un peu au-dessous de la norme, sans être toutefois anormale, puisque, comme on l'a vu plus haut, la moitié des organes olfactifs intacts tombent entre les valeurs 0^{cm},5 et 1^{cm},5.

Le stimulus olfactif qui correspond au minimum perceptible normal peut être pris pour unité servant à exprimer toutes les autres excitations olfactives de la même espèce. Il est même la mesure physiologique naturelle de ces impressions, à côté de laquelle une mesure physique pourrait seule être jugée rationnelle. Malheureusement, cette dernière nous manque jusqu'ici pour l'odorat, de sorte que nous devons bien nous contenter de l'unité physiologique, avec tout le cortège des défauts qui, de sa nature, lui sont inhérents. A cette unité physiologique, déjà employée itérativement par M. Wundt pour différents sens, j'ai proposé de donner le nom d'*olfactie*. Par rapport au cylindre olfactométrique dont il est question dans ce Mémoire on a donc :

minimum perceptible normal = olfactie = 0^{cm},7.

Il va sans dire que, pour d'autres olfactomètres, la *valeur numérique* de l'olfactie sera différente. Sa valeur réelle, toutefois, reste constante; ce qui change, c'est seulement l'appareil servant à la mesurer.

Le clinicien qui veut déterminer au moyen de l'olfactomètre l'acuité de l'odorat chez ses malades névropathes, le spécialiste qui cherche à découvrir les causes locales d'une anosmie, ont l'un et l'autre intérêt à connaître la norme de leurs cylindres olfactométriques. Ce n'est qu'en comparant les

résultats individuels avec cette valeur normale qu'on peut apprécier le degré exact de la déviation. Ainsi que je l'ai montré dans une occasion antérieure ¹⁾, ce degré s'exprime le mieux par une fraction. Soient o et o' les acuités olfactives à comparer, l et l' les longueurs de cylindre trouvées respectivement pour ces deux cas; on a alors, vu qu'entre ces données il existe une proportion inverse:

$$\frac{o'}{o} = \frac{l}{l'}$$

Si o est l'acuité olfactive normale et l la longueur correspondante du cylindre olfactométrique, on obtient, en posant $o = 1$:

$$o' = \frac{l}{l'}$$

Au moyen de la notion d'*olfactie*, ci-dessus introduite, les choses deviennent encore beaucoup plus simples. On a, en effet: minimum perceptible normal = olfactie = $l = 1$.

Il en résulte que, si la fraction dont il s'agit a été réduite de manière que son numérateur soit = 1, le dénominateur indique immédiatement de combien d'olfacties le *minimum perceptible* se compose dans un cas pathologique donné. Une personne d'acuité olfactive (olfactus) = 1, a son minimum perceptible à 1 olfactie; une personne d'acuité olfactive (olfactus) = $\frac{1}{2}$ a ce minimum à 2 olfacties; une personne d'acuité (olfactus) = $\frac{1}{3}$ l'a à 3 olfacties, etc.

Il n'y a aucun inconvénient, et même il y a avantage, à disposer l'échelle de l'olfactomètre en conformité de ce qui vient d'être dit. Au lieu de centimètres, on peut y marquer les olfacties. L'acuité de l'odorat se lit alors directement: le chiffre de l'échelle est aussi le chiffre de l'acuité olfactive, en ce sens qu'un minimum perceptible = n indique une acuité olfactive = $\frac{1}{n}$.

¹⁾ Over het meten van den reukzin bij het klinisch onderzoek, dans: Tijdschrift voor Geneeskunde, 1888, T. II, p. 114.

Un pareil olfactomètre doit toutefois être composé d'une matière ayant un pouvoir odorant constant. La constance absolue, sous ce rapport, n'existe chez aucune substance; la quantité des particules odorantes cédées, dans un temps donné, à l'air qui passe sur la substance, varie plus ou moins avec la température ¹⁾. Pour certaines matières odorantes solides les différences sont très sensibles, même entre les limites de la température ordinaire de nos appartements. Abstraction faite de cette influence, une diminution lente du pouvoir odorant aura lieu à la longue. Il est vrai que dans les cylindres olfactométriques, grâce à la disposition fortuitement adoptée, les matières restent conservées à l'abri du contact de l'air; mais néanmoins, à l'orifice antérieur de l'appareil et pendant l'emploi, elles sont exposées à une légère évaporation et dessiccation. Le pouvoir odorant doit donc nécessairement s'affaiblir peu à peu. Il en résulte que l'échelle des olfacties se déplace plus ou moins, de la même manière que l'échelle d'un thermomètre se déplace par suite des changements moléculaires du verre dont l'instrument est construit. Pour l'usage clinique, on devra, bien entendu, se servir exclusivement d'olfactomètres faits de matières qui ne soient sujettes à ces variations que dans une faible mesure. Telles sont le caoutchouc vulcanisé et le mélange de gomme ammoniacque et de gutta-percha que j'ai indiqué antérieurement pour cet emploi. Aux olfactomètres construits avec ces matières on pourra adapter, en toute confiance, une échelle d'olfacties. Seulement, au bout de quelques mois, il faudra contrôler l'instrument, comme on est obligé de le faire aussi pour les thermomètres, les galvanomètres, etc. Dans les olfactomètres en ma possession, les variations révélées par ce contrôle étaient des plus insignifiantes. Sur l'appareil en caoutchouc, l'échelle devra être divisée

¹⁾ *Feestbundel Donders-Jubileum*, p. 183. Il est probable que les différences de l'état hygroscopique de l'air déterminent des variations analogues (*Procesverbaal der Sectie-vergadering van het Provinciaal Utrechtsch Genootschap*, 25 Juni 1889, p. 14.).

en olfactives, sur celui en gomme ammoniacale — gutta-percha, en centaines d'olfactives, parce que de cette manière la lecture devient le plus facile, les traits de la division s'espaçant alors d'environ 1 centimètre (un peu plus ou un peu moins, suivant l'espèce de caoutchouc ou le mode de préparation du mélange gomme ammoniacale — gutta-percha).

Si, pour l'examen clinique, la disposition dont nous venons de parler peut être dite pleinement satisfaisante, on doit exiger davantage quand il s'agit de recherches rigoureusement scientifiques sur la physiologie de l'odorat. L'olfactomètre clinique est à peu près constant; complètement invariable pendant des mois et des années, il ne l'est pas. Mais on peut, sous ce rapport, donner à l'appareil toute l'exactitude désirable en le modifiant de la manière suivante.

Le cylindre olfactométrique ordinaire (consistant, comme on le sait, en une matière odorante solide, entourée extérieurement d'une enveloppe de verre) sera remplacé par un cylindre de terre cuite poreuse. Celui-ci doit naturellement avoir les mêmes dimensions que les cylindres ordinaires, afin de s'adapter exactement sur le tube olfactif et, ramené en arrière, de le recouvrir en entier. La maison 't Hooft et Labouchère, de Delft, a eu l'extrême obligeance de faire fabriquer pour moi des cylindres de ce genre, avec les matières premières de la belle porcelaine qui a valu à sa fabrique un renom universel ¹⁾. Ils sont en pâte kaolinique poreuse, qui, par elle-même, ne donne presque aucune odeur. La faible senteur de terre cuite, qu'on perçoit encore à l'origine, se perd complètement lorsque les cylindres séjournent une couple de jours dans une eau courante. Aux deux extrémités, coupées à angle droit, ils ont reçu une couverture vitreuse. Quant aux faces interne et externe, elles sont restées dans leur état primitif, c'est-à-dire, blanches et poreuses, facilement pénétrables aux liquides. Ces cylindres remplissent maintenant, dans mes

¹⁾ Pour le service ainsi rendu, j'adresse à la maison, ainsi qu'à son ingénieur, M. Grundel, mes sincères remerciements.

appareils destinés aux recherches physiologiques, le rôle de cylindres olfactométriques. Avant l'expérience, je les plonge dans un flacon à l'émeri, rempli du liquide dont l'odeur doit être employée dans l'expérience. Ce liquide peut être, par exemple, une solution d'acide valérianique. La teneur en élément odorant a été préalablement déterminée avec soin par voie acidimétrique. Dans le flacon bouché à l'émeri les cylindres poreux sont laissés pendant plusieurs heures, de sorte qu'on peut admettre que le liquide a entièrement rempli les pores de la porcelaine, du moins dans les couches les plus voisines des surfaces intérieure et extérieure. Après avoir été retirés du liquide odorant, les cylindres sont essuyés en dedans et en dehors, puis placés sur l'olfactomètre. La détermination de l'acuité olfactive n'offre alors aucune difficulté et l'on est parfaitement sûr — en se servant du même cylindre — d'obtenir toujours, avec une même concentration du liquide imprégnant, le même chiffre pour la longueur de cylindre qui correspond au minimum perceptible. De plus, ce minimum perceptible est exprimé en données purement physiques, qui se laissent mesurer avec précision. Ces données sont :

- 1°. la longueur dont le cylindre olfactométrique a été retiré,
- 2°. la concentration de la matière chimique employée comme source d'odeur.

Il y a constance complète de tous les autres éléments, tels que : les dimensions du tube olfactif, la distance à laquelle la source d'odeur se trouve de l'organe sensitif, les dimensions du cylindre poreux imbibé de matière odorante, la porosité de ce cylindre, qui ne doit être mis en contact qu'avec des substances entièrement solubles.

Ce qu'il y a de variable dans l'olfactomètre clinique est éliminé du nouvel appareil. On n'y trouve plus que des données fixes, pouvant être rétablies indéfiniment. A l'unité physiologique de l'acuité olfactive, une base physique a été fournie.

Le lecteur s'attendra peut-être à voir suivre cette communication d'une série de nombres donnant la valeur de l'olfactie en mesure physique, pour différentes matières odorantes solubles et chimiquement définissables. J'ai effectivement déjà travaillé, depuis environ un an, à rassembler de pareils chiffres. ¹⁾ Mais, autant l'olfactomètre, avec ses trois parties constituantes: cylindre, tube olfactif et planchette, paraît un instrument simple, autant il exige d'études pour son emploi fructueux. Exécuter des déterminations approchées, n'est guère difficile; mais les mesures exactes demandent toute une série d'opérations préparatoires. Le pouvoir odorant de cylindres imbibés du même liquide, mais inégalement poreux; l'affaiblissement de l'odeur par suite de l'évaporation du liquide odorant dans les couches superficielles; l'adhésion que les particules odorantes dégagées contractent avec la paroi du tube olfactif en verre, dans différentes conditions de température, d'humidité, de propreté; tous ces points doivent être contrôlés et imposent des corrections. Ce que je pourrais donner ici, ce serait simplement les chiffres bruts, auxquels les corrections n'ont pas encore été appliquées. Ces résultats bruts n'ayant pas grande valeur, je m'abstiens de les faire connaître et me borne à insister sur les conclusions suivantes:

1°. La norme est une acuité d'odorat correspondant à une olfactie; autour de cette valeur oscillent les acuités olfactives qui, en clinique, peuvent être considérées comme normales;

2°. l'olfactie peut être exprimée en données physiques;

3°. cette expression est devenue possible par l'emploi d'un cylindre olfactométrique poreux, imbibé d'une solution odorante chimiquement définissable.

¹⁾ Voir, sur une application: *Compensation von Geruche*, dans *Fortschritte der Medicin*, 1889, n°. 19.

ANOSMIES D'ORIGINE NERVEUSE,

PAR

H. ZWAARDEMAKER Cz.

S'il était donné à l'homme de se rendre compte du cercle d'idées d'un des animaux supérieurs que Broca désigne sous le nom de mammifères osmatiques, nous y rencontrerions indubitablement des représentations mentales d'un tout autre ordre que celui où se meut notre propre entendement. Les représentations auditives extrêmement complexes dans lesquelles nous ressentons toute la puissance du langage, elles manquent presque complètement chez ces êtres, et à leur place apparaît un monde merveilleux de représentations olfactives, plus riche et plus varié que nous ne pouvons l'imaginer. Elles régissent probablement l'âme animale, de la même manière que le font chez nous les impressions reçues par l'œil et par l'oreille. Et à cela il n'y a rien d'étonnant, car elles sont intimement liées aux deux choses en lesquelles tout se résume pour l'animal : la nourriture et la sexualité.

Qu'à l'odorat soit réellement départi un rôle si considérable dans l'esprit de la très grande majorité des mammifères, c'est ce qui ressort avec évidence de l'anatomie comparée, notamment du grand volume que possède, pour ce sens, l'organe nerveux central. Le bulbe olfactif et le tractus olfactif forment chez eux une section cérébrale particulière, dite le lobe olfactif, et le gyrus de l'hippocampe ainsi que la corne d'Ammon présentent aussi un développement de beaucoup

supérieur à celui des formes humaines. Comparé à cet état, notre appareil olfactif est un organe rudimentaire. Si le centre y est exigü, si le bulbe olfactif y est caché sous les grands lobes frontaux, la portion périphérique est également insignifiante. Elle est contenue dans un ethmoïde petit, étroit, raccourci. Des rangées de plis olfactifs il n'est resté que la médiane, et même, dans cette série, les 5 cornets typiques sont réduits à deux. Tandis que la station verticale émancipait les extrémités antérieures, les transformait en organes appropriés à des services multiples, tandis que le perfectionnement du langage rendait nécessaire une extension considérable de la surface cérébrale, et qu'en conséquence les lobes frontaux se développaient fortement, le centre olfactif diminuait manifestement en volume. La vue et l'ouïe devinrent les sens cardinaux, l'odorat se dégrada, et si son étude forme encore un chapitre important de la physiologie de l'homme, c'est uniquement parce qu'aucun autre sens ne montre une connexion aussi directe entre la nature de la matière et la sensation qu'elle provoque.

La pathologie, toutefois, tire souvent profit et instruction de choses qui pour la vie normale sont d'intérêt secondaire. C'est ainsi que les troubles de l'odorat constituent parfois des symptômes caractéristiques d'une affection nerveuse. Et cela se comprend, puisque l'olfactif est un nerf cérébral par excellence. Comme expansion primaire du lobe antérieur du cerveau, le bulbe olfactif se place sur la même ligne que la rétine, organe avec lequel il présente une grande analogie sous le rapport de la structure microscopique. L'appareil conducteur des stimulants olfactifs est d'un examen très facile, ce qui donne une netteté peu commune à notre diagnose de la nature des perturbations. Grâce à ces diverses circonstances, l'anosmie devient un signe précieux pour la détermination du foyer morbide. Mais, à part même toute localisation, l'importance du trouble olfactif nerveux n'est pas médiocre, car, comme organe rudimentaire, le sens en question est tout particulière-

ment exposé à des déviations pathologiques, soit congénitales soit acquises. En pareil cas, nous avons besoin en premier lieu d'une bonne méthode de recherche

Partout où la mesure et le nombre font leur entrée, notre observation gagne en précision, notre jugement en exactitude. Je me suis donc proposé de trouver une méthode quantitative, et je crois y être parvenu au moyen de l'olfactomètre que j'ai décrit précédemment. Pour les recherches cliniques, c'est un appareil extrêmement simple, dont on peut se servir avec fruit presque sans préparation spéciale. En outre, il est provisoirement tout à fait indifférent de choisir pour le cylindre de l'appareil telle ou telle matière odorante solide, l'expérience ayant appris que la grande majorité des anosmies portent également sur toutes les sortes d'odeurs. Tel est le cas notamment pour les anosmies qui proviennent de sténose nasale ou d'altérations pathologiques dans la muqueuse olfactive. La seule précaution à observer dans l'olfactométrie clinique, c'est d'éviter les stimulants énergiques, vu que ceux-ci fatiguent le sens et l'émeussent pour longtemps. En outre, avec ces odeurs trop fortes, on est exposé à parfumer tous les objets qu'on touche et même le local tout entier dans lequel on opère. L'emploi de matières à émanations trop vives, acide acétique, ammoniacque liquide, huiles essentielles et autres substances qu'on trouve indiquées dans les Traités, notamment dans ceux de Eichhorst et de Strümpell, est le défaut capital de la méthode antérieure. Par cela seul déjà, on s'est enlevé toute chance d'arriver à une connaissance exacte de l'anosmie.

A l'aide d'olfactomètres convenablement construits, il n'est pas difficile de mesurer l'acuité de l'odorat. Le malade ayant introduit dans la partie antérieure de l'une des narines l'extrémité bien nettoyée de l'instrument, on l'invite à y flairer, sans qu'il soit nécessaire de boucher l'autre narine. Le petit écran dont l'olfactomètre est pourvu garantit suffisamment, si l'on s'est abstenu de toucher le bois avec des doigts imprégnés d'odeur. J'ai l'habitude de laisser le malade prendre d'abord

connaissance de l'odeur qu'il devra observer, en lui faisant sentir un instant, mais un instant très court et très fugitif, le cylindre olfactométrique détaché. Ensuite, je cherche le minimum perceptible, en passant alternativement d'excitations trop fortes à d'autres un peu trop faibles, et d'excitations trop faibles à d'autres légèrement plus fortes. L'observation doit surtout avoir lieu sans que le sujet y apporte beaucoup de contention; il doit sentir rapidement et simplement, comme on le fait aussi dans la vie ordinaire. Quelques personnes ont une tendance à aspirer de toutes leurs forces, d'une manière très peu naturelle, et le seul résultat qu'elles obtiennent ainsi est une excessive raréfaction de la matière odorante dans une très grande quantité d'air. Lorsque, toutefois, on aspire tranquillement, naturellement, 5 ou 6 observations suffisent pour fixer la limite entre sentir et ne pas sentir ¹⁾. La détermination acquiert une exactitude extrême si de temps en temps on compare la sensation douteuse avec la sensation d'inodorité qui se produit lorsque l'olfactomètre est porté dans la partie postérieure de la narine. L'acuité olfactive s'exprime finalement par une fraction:

$$\text{olfactus} = \frac{l}{l_1},$$

où le numérateur représente le minimum perceptible de longueur de cylindre pour une personne normale, le dénominateur la longueur de cylindre trouvée.

L'expérience m'a appris que les anosmies respiratoires et essentielles sont extrêmement fréquentes. Si donc on ne veut pas tomber dans des méprises grossières, on doit, lors de l'examen de névropathes, savoir exclure ces anosmies. Il va sans dire qu'un examen rhinoscopique minutieux sera alors d'une grande utilité. Le but auquel je tends, toutefois, est d'indiquer une méthode plus simple, qui mette le médecin en

¹⁾ Sur l'influence du mode d'aspiration, voir *Ned. Tijdschrift voor Geneeskunde*, 1888, T. II, p. 133.

état de se former, aussi au lit du malade ou dans la polyclinique, une opinion au moins provisoire.

Encore que l'air inspiré ne passe pas directement sur la surface sensitive, il est clair qu'un large courant respiratoire est une condition *sine qua non* de la fonction olfactive. Or, la largeur du courant respiratoire peut être estimée d'après la masse d'air qui, lors de l'expiration, sort des fosses nasales. Cet air a été saturé de vapeur d'eau dans les poumons et laisse donc, sur un miroir métallique qu'il rencontre, un dépôt de vapeur condensée. Dans les conditions normales, les deux taches ainsi produites sur un miroir (par exemple, un réflecteur laryngoscopique ordinaire ou quelque autre surface métallique polie) qu'on tient, parallèlement aux narines, à la hauteur de la lèvre supérieure, doivent être symétriques. Chacune de ces taches respiratoires, à mesure qu'elle se dissipe, se partage d'elle-même en deux parties, une partie supérieure latérale et une partie inférieure médiane, dues probablement à la division en deux courants, que le cornet nasal inférieur fait nécessairement subir à l'air expiré.

Trouve-t-on des taches respiratoires symétriques, de forme normale, et qui, sous le rapport de leur étendue et de la rapidité avec laquelle elles se dissipent, ne diffèrent pas trop des taches de contrôle produites par l'observateur, alors on peut admettre que, à part des circonstances particulières, il n'existe pas pour l'odorat des obstacles respiratoires. Si la symétrie n'est pas parfaite, mais que l'écart soit faible, on peut, *jusqu'à nouvel ordre*, hasarder la même conjecture.

Les anosmies respiratoires sont donc assez faciles à reconnaître. La difficulté est plus grande pour les anosmies essentielles. Toutefois, elles se rencontrent le plus souvent à la suite de rhinite chronique, de pharyngite chronique, etc. En général, on ne sera autorisé à les admettre que s'il existe de pareilles conditions étiologiques. De plus, ces anosmies essentielles sont ordinairement bilatérales et à peu près au même degré des deux côtés dans les cas non compliqués, en op-

position avec les anosmies respiratoires, qui presque toujours présentent de grandes différences à droite et à gauche. Enfin, on doit considérer que les processus anatomo-pathologiques qui produisent les anosmies essentielles pourraient difficilement rester limités à la muqueuse olfactive, si bien cachée par sa situation. Lors donc qu'on ne trouve aucune altération dans les parties plus accessibles de la muqueuse nasale ou pharyngienne, cela seul est un motif de juger improbable l'existence d'une anosmie essentielle, au moins de nature un peu grave ¹).

Ces recherches préliminaires concernant l'organe olfactif périphérique ne devront jamais être omises dans l'examen des troubles de l'odorat chez les névropathes. Néglige-t-on, lors de l'étude des troubles visuels nerveux, de s'assurer de l'état normal de la rétine ou de celui des milieux réfringents? Eh bien! ce que la détermination de la réfraction et l'examen ophtalmoscopique sont pour l'œil, l'examen de la partie inférieure des cavités nasales l'est pour l'organe de l'odorat. Surtout les crêtes qui partent de la cloison, le cornet inférieur, le bord du cornet moyen, ont de l'importance sous ce rapport. La certitude, en ce qui concerne leur forme et leur développement, s'obtient par la rhinoscopie antérieure et postérieure; la probabilité et une opinion provisoire, par les moyens simples que je viens de décrire.

Tout en étant moins fréquente que les anosmies respiratoires et essentielles, la perte d'odorat d'origine nerveuse n'est pourtant pas rare. Dans ce que je vais dire à ce sujet, je m'appuierai principalement sur les résultats de mon expérience personnelle et ne citerai les travaux antérieurs, d'ailleurs peu nombreux, qu'en tant que cela sera nécessaire pour la juste appréciation des choses.

Parmi les anosmies congénitales, la plupart ont certainement

¹) Pour plus de détails à ce sujet, voir mon article *Anosmie*, dans *Ned. Tijdschr. v. Gen.*, 1889, n° 1.

un caractère nerveux. Selon Kundrat, qui a écrit une excellente monographie sur les monstres privés d'appareil olfactif central, les arhinencéphales, des degrés plus légers de cette anomalie se rencontrent de temps en temps chez des individus parfaitement conformés quant au reste. L'éminent Claude Bernard lui-même, lorsqu'il était encore assistant de Magendie, a disséqué le cadavre d'une jeune femme, chez qui manquaient complètement les nerfs olfactifs. Le cerveau affecté de cette anomalie se trouve représenté dans les „*Leçons sur le système nerveux*”. Claude Bernard a pris la peine de rechercher les parents de la défunte et de les questionner sur ce qu'elle avait pu présenter de particulier dans le cours de sa vie. Leurs récits n'apprirent rien, il est vrai, touchant le manque d'odorat, mais on peut en tout cas en conclure qu'il n'existait absolument rien qui dénonçât une monstruosité. Quelques autres cas analogues se rencontrent encore, sporadiquement, dans la littérature spéciale.

De l'écrit de Kundrat j'ai déduit qu'on aura le plus de chance de trouver des anosmies congénitales chez les individus à front étroit, vu que cette conformation peut tenir à un développement imparfait de la lame criblée de l'ethmoïde. D'autre part, il est probable que chez ces individus, au moins quand ils offrent des signes de parenté avec les arhinencéphales, le nez témoignera d'un dérangement dans sa croissance, de telle sorte que la cloison médiane sera courte et que le palais sera plus voûté que d'ordinaire. Bien que, chez toutes les personnes présentant ces caractères, j'aie cherché l'anosmie congénitale, je n'ai pu jusqu'ici en découvrir qu'un seul exemple. Il s'agit d'un homme intelligent, d'âge moyen, qui n'a jamais eu d'odorat. Ni dans sa jeunesse, ni plus tard, il n'a été capable de sentir une odeur. Les fleurs, le goudron, le gaz d'éclairage, rien de ce qui dans la vie journalière affecte le nez, ne lui a procuré une impression olfactive. Il va sans dire que cet homme a un goût tout à fait à part. Les mets délicats d'un arôme agréable, exquis pour les gens civilisés ordinaires, lui

sont indifférents. Par contre, il est très sensible aux impressions que sa muqueuse buccale éprouve pendant la mastication.

Plus fréquemment que les anosmies congénitales, on rencontre toutefois la perte totale de l'odorat survenue après que la première enfance était déjà passée. Il arrive souvent qu'on croie pouvoir écarter l'idée de processus pathologiques dans les cavités nasales, et que néanmoins il existe une anosmie absolue, qui s'est développée insensiblement au cours de l'adolescence. La possibilité doit être admise qu'elle dépende d'un développement imparfait de l'organe central de l'odorat, qu'elle représente par conséquent le degré le plus léger de l'arhinencéphalie. C'est au moins un fait digne d'attention que sur la table de dissection on trouve si souvent, sans l'avoir cherchée, la sclérose de la corne d'Ammon, organe cortical faisant indubitablement partie, comme on sait, du centre olfactif. Toutefois, dans le jugement clinique de ces cas d'anosmie, il faut être prudent. Jusqu'ici, l'occasion m'a été offerte d'en observer trois avec soin. J'ai perdu de vue l'un de ces sujets, mais les deux autres cas ont pu être soumis à un examen répété.

L'un d'eux concernait une jeune personne de 17 ans, qui à l'âge de 4 ans aurait eu une diphtérie. Ni dans le pharynx, toutefois, ni dans la cavité nasale, on ne découvrirait quoi que ce soit qui pût être considéré comme un reste de cette maladie. Au contraire, ces organes périphériques se montrèrent, par rhinoscopie antérieure, parfaitement normaux. Pourtant, l'anosmie était complète. Je pratiquai pendant quelque temps des insufflations de strychnine, et le 17 avril 1889 les premières sensations olfactives purent être constatées. La distinction des odeurs laissait encore beaucoup à désirer; finalement, l'acuité de l'odorat, mesurée à l'olfactomètre, s'éleva à 4 cm de racine de sumbul.

Ce qui semblait d'abord une anosmie absolue n'était donc, vu de plus près, qu'une anosmie relative, non pas une perte d'odorat, mais une simple faiblesse d'odorat, dépendant sans doute d'une cause autre qu'un défaut de développement. Peut-être était-ce réellement une anosmie essentielle post-diphtérique, peut-être aussi une des anosmies hystériques qui, d'après

la pratique de M. Strümpell (non d'après la mienne), se présentent si fréquemment

Dans l'autre cas, il s'agissait d'un jeune homme de 24 ans, industriel, qui de sa 17^e à sa 20^e année avait peu à peu perdu l'odorat, sans que quelque autre phénomène pathologique se fût manifesté chez lui. Il ne percevait aucune odeur, même des plus fortes, parmi lesquelles je compte celles du sulfure d'allyle, de la benzaldéhyde, etc. L'examen rhinoscopique mit toutefois au jour, dans la cavité nasale du reste parfaitement saine, une notable accumulation de mucus à l'entrée de la fente olfactive. De la partie supérieure, ce mucus s'était évidemment porté plus bas, car dans l'image rétro-nasale on le voyait jusque tout près de la voûte.

Nous aurions donc affaire ici au cas très rare d'une inflammation circonscrite et catarrhale de la muqueuse olfactive. En général, les catarrhes de la cavité nasale se localisent dans la partie inférieure, là où le courant respiratoire apporte incessamment des causes d'irritation mécanique ou thermique, là aussi où les chances d'infection renouvelée sont le plus grandes ¹⁾. Il paraît, toutefois, que par exception la partie supérieure peut aussi avoir son tour, et cela, chose assez singulière, bilatéralement.

Des deux exemples qui viennent d'être cités, il ressort qu'une anosmie, en apparence absolue et simple, peut provenir de processus anatomo-pathologiques dans la fente olfactive, en d'autres termes, être une anosmie essentielle. En maints cas, où les circonstances et la durée de l'observation seront moins favorables, on devra donc rester dans l'incertitude quant à la vraie nature de l'affection.

La contre-partie des anosmies congénitales se trouve dans les anosmies séniles. Ma pratique consultative m'en a fourni quelques exemples très caractéristiques. Des hommes ou des femmes d'âge avancé, mais bien portants et encore relativement vigoureux, perdent peu à peu l'odorat, après avoir éprouvé des paresthésies très prononcées. Celles-ci sont trop

¹⁾ Voir *Anosmies*, dans *Ned. Tijdschr. v. Gen.*, 1889, n^o 1.

peu définies pour pouvoir être appelées des hallucinations. Elles sont intermittentes, surgissent brusquement, et disparaissent de même. Parfois aussi, elles sont continues, mais, alors même, sujettes à des aggravations et à des améliorations. Ordinairement la sensation est très forte et d'un effet assez fâcheux sur l'état normal. Tantôt le malade se plaint d'une odeur empyreumatique, tantôt d'une odeur désagréable mal déterminée, rappelant celle des matières fécales. Je n'ai jamais appris qu'elle empêchât le sommeil. Très gênante, dans ces cas, est la longue durée des perceptions consécutives, le malade restant plusieurs heures sans pouvoir se débarrasser d'une odeur qui du reste n'a rien d'extraordinaire, par exemple, celle des aliments ou des boissons. Au sujet de quatre de ces cas je possède des observations olfactométriques un peu complètes :

I. Cas d'anosmie respiratoire gauche, compliquée d'anosmie sénile, de sorte que l'acuité olfactive est abaissée à droite jusqu'à $\frac{1}{2}$, à gauche jusqu'à $\frac{1}{15}$. Comme minimum perceptible on trouve, en effet, à droite 2^{cm} de caoutchouc, et gauche 1^{cm},5 du mélange de gomme ammoniacale et de guttapercha (l'odeur de ce mélange est environ 100 fois plus forte que celle du caoutchouc). Paresthésies de caractère mal déterminé, empyreumatique.

II. Cas d'anosmie sénile chez un homme de 44 ans, qui présente aussi un raccourcissement précoce de l'échelle des tons 1). L'acuité olfactive est tombée à droite jusqu'à $\frac{1}{5}$, à gauche jusqu'à $\frac{1}{20}$. Paresthésies surtout pendant la nuit, lorsque celle-ci se passe sans sommeil.

III. Cas d'anosmie sénile avec perceptions consécutives très prononcées. Bien que la cavité nasale soit parfaitement normale, l'acuité olfactive est descendue à droite jusqu'à $\frac{1}{10}$, à gauche jusqu'à $\frac{1}{50}$. Les paréthésies ont un caractère empyreumatique mal déterminé.

IV. Cas d'anosmie absolue. Les paréthésies avaient d'abord le caractère d'une odeur vague de matières fécales; plus tard, après usage du bromure de potassium, elles ressemblèrent à l'odeur de drogues qui règne dans une pharmacie. Dans la première période, le malade ne percevait rien de l'odeur la plus pénétrante, alors même que celle-ci concordait avec sa paréthésie.

Peut-être faut-il regarder comme proches voisins de ces

1) Comp. *Ned. Tijdschr. v. Gen.*, 1890, T. II, p. 737.

anosmies séniles les troubles passagers, mais très remarquables, de l'odorat, que j'ai rencontrés une couple de fois l'an dernier, en connexion avec l'influenza. Dans les deux cas, c'est à l'obligeance des médecins traitants que j'ai dû de pouvoir prendre connaissance de l'anosmie.

La première malade était une femme de 30 ans, mère de quatre enfants. En janvier 1890 elle prit l'influenza, avec fièvre intense, qui dura 8 jours; douleur dans le ventre, ni odorat ni goût, au dire de la malade. Elle percevait l'amer, le salé, l'acide, le doux, mais rien de plus. La malade assure n'avoir été nullement enrhumée à ce moment. Bien certainement, elle ne l'était pas non plus au moment où elle fut soumise à mon examen. Aussi ne découvrait-on, rhinoscopiquement, aucune espèce d'anomalie. Néanmoins, l'acuité olfactive était au-dessous de $\frac{1}{1000}$ de sa valeur normale. Huit jours plus tard, l'acuité de l'odorat était remontée à gauche jusqu'à $\frac{1}{200}$; au bout d'une nouvelle semaine, à gauche jusqu'à $\frac{1}{10}$ et à droite jusqu'à $\frac{1}{300}$: le 19 mai elle était redevenue normale des deux côtés.

Le second malade était un homme de 51 ans, père d'une nombreuse famille. Au moment de l'examen il présentait, avec un méat olfactif facilement accessible, à droite une acuité olfactive de $\frac{1}{150}$, à gauche une acuité positivement inférieure à $\frac{1}{500}$. Le soir, à ce qu'il me raconta, l'anosmie était complète, de sorte qu'il ne pouvait rien goûter convenablement. Le champ visuel et le champ auditif de ce malade étaient parfaitement normaux.

Quant à la signification de ces anosmies survenant à la suite de l'influenza, rien de certain ne saurait être dit. Involontairement, on est tenté de leur chercher des analogies avec l'anesthésie de la rétine qui s'observerait après le typhus, etc.

Les anosmies congénitales, séniles et d'épuisement, dont il a été question jusqu'ici, ont, en certain sens, un caractère général. Sans doute, nous avons des raisons de supposer que les recherches ultérieures feront connaître pour chacun de ces troubles une localisation plus spéciale, mais, quant à présent, on ne peut proposer que des hypothèses.

Pour l'anosmie congénitale, par exemple, un état rudimentaire de la corne d'Ammon, entraînant un développement im-

parfait du tractus olfactif, n'est pas improbable; pour l'anosmie sénile, il est possible que la cause prochaine en doive être cherchée dans une dégénération du bulbe olfactif, avec formation de corpuscules amylicés; pour l'anosmie d'épuisement, je voudrais admettre, précisément à cause de la prompte fatigue, que le siège proprement dit de l'affection se trouve dans l'épithélium sensitif. Mais ce ne sont là que des conjectures, et au point de vue simple, dégagé de toute idée préconçue, où doit se placer le clinicien, ces anosmies restent des troubles de l'odorat non localisables et dont il sait seulement qu'ils ne sont dus ni à des obstacles respiratoires, ni à des altérations pathologiques de la muqueuse olfactive. Tout au plus, nos hypothèses peuvent-elles indiquer provisoirement, jusqu'à ce que l'expérience ait prononcé, une voie à l'action thérapeutique.

Les anosmies nerveuses auxquelles j'arrive maintenant nous offrent, contrairement aux précédentes, une localisation anatomique nettement circonscrite. Elles se présentent, comme symptômes cérébraux, à côté d'autres phénomènes, et rendent en beaucoup de cas possible la détermination du siège des lésions encéphaliques.

Elles trouvent leur substratum anatomo-pathologique:

a. dans le bulbe et le tractus olfactifs;

b. dans le tiers postérieur de la capsule interne;

c. corticalement, dans la circonvolution frontale à laquelle se rattache la racine dite médiane du nerf olfactif (Zuckerkanndl) et dans le gyrus hippocampi avec la corne d'Ammon.

A. Des processus locaux, qui peuvent affecter le bulbe et le tractus olfactifs, se rencontrent assez fréquemment. En premier lieu, ce sont les traumatismes, par exemple une chute sur la tête, qui peuvent rendre anosmique. Il se produit même de cette manière, comme l'a montré M. Ogle, une forme pathologique très caractérisée: une chute de cheval ou de voiture, par exemple, laisse pour seule trace persistante la perte de l'odorat. Cette anosmie atteint naturellement aussi

la fonction gustative de l'odorat, ce qui, dès qu'elle devient absolue, la rend très gênante pour les malades. Jusqu'à présent, on n'a remarqué que ces anosmies absolues. Mais il ne souffre aucun doute que des degrés moindres, le simple affaiblissement de l'odorat, ne se présentent également. On a parfois hasardé la supposition que ce sont les fibres minces et délicates du nerf olfactif qui, au point où elles traversent la lame criblée, seraient déchirées lors de la chute. Mais c'est là une pure hypothèse. Dans les rares autopsies qui ont été faites, on a toujours trouvé une fracture de la base du crâne, qui d'ailleurs dans les fosses crâniennes antérieures ne donne pas nécessairement lieu à des phénomènes nettement définis. Il serait donc très intéressant, et non sans importance pour le diagnostic, de faire, après un traumatisme un peu grave de la tête, un examen olfactométrique approfondi.

A côté de ces lésions traumatiques, ce sont surtout les tumeurs qui menacent de danger le bulbe et le tractus olfactifs. En raison des troubles de la vue, hémioptalmie (Leber) ou exophtalmie, qui les accompagnent, il ne sera pas rare que ces tumeurs viennent à être soumises à l'inspection de l'ophtalmologiste. Plus tôt que dans les hôpitaux, on les rencontrera donc dans les policliniques des oculistes, et c'est ainsi que, grâce à l'obligeance de M. Snellen j'ai eu l'occasion d'observer quelques cas d'anosmie par pression de tumeur.

B. Des processus qui se passent dans le tiers postérieur de la capsule interne, ou qui y ont rapport, peuvent indubitablement, en théorie, donner lieu à l'anosmie et alors, naturellement, à une anosmie unilatérale. Je ne sache pas que des cas avec autopsie aient été consignés dans la littérature médicale; mais une forme pathologique très caractéristique, qui d'après la célèbre hypothèse de Charcot a très probablement la même localisation, c'est l'hémianesthésie hystérique. Comme élément de cette l'hémianesthésie, apparaît l'hémianosmie. Elle est dans ce cas entrecroisée, comme tous les autres

troubles sensoriels. Parfois, néanmoins, j'ai observé aussi de l'autre côté, du côté non hémianesthésique, un affaiblissement relatif de l'odorat, phénomène qui d'ailleurs trouve ses analogues dans les autres sens. Je dois à l'amitié du professeur Talma et du Dr Winkler d'avoir pu faire ces observations.

C. Dans le domaine encore presque inexploré des anosmies corticales, on rencontre une forme pathologique parfaitement définie; qui se présente fréquemment. C'est l'anosmie accompagnant l'aphasie et l'hémiplégie du côté droit. Or, il est très remarquable que dans ces cas l'anosmie ne se trouve pas du même côté que la paralysie. Toujours, au contraire, on l'observe du côté opposé. Tandis que l'hémiplégie est à droite, l'anosmie siège à gauche; la première est donc entrecroisée par rapport au foyer, la seconde ne l'est pas.

Le centre cortical, qui dans ces cas est frappé en même temps que le centre du langage parlé et les centres moteurs, ne peut guère être autre chose que la circonvolution frontale avec laquelle se continue, d'après l'anatomie comparée, la racine médiane du nerf olfactif (Zuckerkannd). Et alors on conçoit aisément que l'entrecroisement fasse défaut. Ce qui surprend davantage, c'est qu'il paraît exister une autre anosmie corticale, qui, elle, est entrecroisée relativement au foyer. Une partie des fibres du centre nerveux se rend donc à la périphérie sans entrecroisement, une autre partie avec entrecroisement. Il y a tout lieu de chercher cet entrecroisement dans la commissure antérieure, qui chez les mammifères osmatiques possède un développement énorme, et qui relie indubitablement les deux bulbes et tractus olfactifs, ou, comme on les appelle chez ces animaux, les lobes olfactifs. Cette commissure offre quelque analogie avec le chiasma. Dans le cas où cette comparaison n'exprimerait pas une simple ressemblance superficielle, mais aurait réellement pour base une analogie plus intime entre les deux nerfs cérébraux qui naissent d'expansions cérébrales, ces formes d'aphasie avec anosmie pourraient nous révéler un

trésor de faits, aussi importants pour la théorie de l'odorat que pour la localisation cérébrale. A mon grand regret, je n'ai jamais eu l'occasion d'étudier un seul cas de ce genre. Les hommes jeunes et robustes qui entrent à ma section d'hôpital ne souffrent pas de ces maux de la vieillesse, et dans ma pratique consultative les apoplexies ne se présentent pas. Néanmoins, je me suis armé pour les éventualités possibles, et c'est par l'énumération des moyens d'étude matériels que je terminerai cet article. Dans les cas en question, et aussi dans les cas d'anosmies corticales d'origine différente (gyrus de l'hippocampe), il sera nécessaire de limiter le champ olfactif, et c'est ce que permettent les olfactomètres destinés aux recherches physiologiques. Il y a une couple d'années, M. Haycraft a fait voir comment l'odeur se modifie progressivement dans les séries chimiques. Les molécules les plus complexes forment les termes inférieurs, les molécules les plus simples les termes les plus élevés. C'est ainsi du moins que je conçois ces relations incontestables, en les rattachant à mes hypothèses sur le classement des éléments sensitifs.¹⁾ S'il en est ainsi, et provisoirement ces hypothèses paraissent être les plus probables qu'on puisse se former à ce sujet, il faudra se servir pour les olfactomètres de matières chimiques pures, prises à un état de concentration connu. Ces matières devront être choisies dans les séries de Haycraft, de telle sorte que l'examen porte successivement sur un terme élevé de la série et sur l'un des termes inférieurs. Les résultats, comparés chaque fois avec les minima perceptibles normaux, fourniront infailliblement des matériaux dont la physiologie et la pathologie auront à tenir compte.

L'outillage nécessaire pour l'étude de l'amblyosmie corticale se compose de :

¹⁾ *Bijdrage tot de physiologie van den reuk*, dans : *Donders Feestbundel*, 1888, p. 378.

a. un petit écran dans lequel se fixent, à vis ou à joint de baïonnette, les tubes olfactifs;

b. une couple de tubes olfactifs en verre, qui, retirés de l'écran, peuvent être rincés sous un filet d'eau;

c. une couple de cylindres olfactométriques, de porcelaine dégourdie, glacés seulement aux deux bouts coupés, mais uniformément poreux aux faces intérieure et extérieure. Ces cylindres ont un diamètre intérieur de 8 millimètres. Ils sont livrés par la faïencerie de Delft, maison 't Hooft & Labouchère, au prix de 50 centimes la pièce;

d. un fil de cuivre, servant de porte-ouate, pour sécher l'intérieur des tubes olfactifs.

Le tout se serre dans une trousse de toile cirée, qui peut être facilement nettoyée et n'a presque plus d'odeur propre.

Le cylindre olfactométrique poreux est imbibé d'une solution aqueuse ou glycérique contenant un poids déterminé de l'une ou l'autre matière odorante, chimiquement définie. L'imbibition se fait le mieux en plaçant le cylindre dans une éprouvette remplie de la solution, puis fermant cette éprouvette par un bouchon de liège et l'abandonnant quelque temps à elle-même, par exemple durant la nuit. Avant de se servir du cylindre, on l'essuie extérieurement, pour ne pas être gêné par le liquide qui en dégoutterait. Tout est alors prêt pour la détermination olfactométrique. Quand il s'agit de mesures exactes, le cylindre doit être fréquemment replongé dans le liquide, et la détermination finale, en tout cas, doit avoir lieu avec le cylindre venant d'être retiré de la solution.

LES ÉQUATIONS DES NOUVELLES COPIES DU MÈTRE DES ARCHIVES.

PAR

J. BOSSCHA.

1. Dans la Conférence générale de septembre 1889 le Comité international des poids et mesures qui, en 1875, avait pris la place de la Commission internationale du mètre et de son Comité permanent, a rendu compte du travail auquel le Gouvernement français avait, en 1869, convoqué les délégués scientifiques de tous les pays civilisés.

Le but primitif de la Commission internationale fut la construction d'une copie identique du Mètre des Archives, destinée à remplacer cet ancien prototype du système métrique dans la construction ultérieure de nouveaux étalons de longueur. Cette copie constituerait un nouveau *mètre international* servant de prototype aux *étalons nationaux* qu'on se proposait d'en déduire, en nombre suffisant pour satisfaire aux demandes de tous les Gouvernements intéressés. Le Comité, dans la séance du 28 septembre 1882, a présenté aux Membres de la Conférence 34 règles en platine iridié, soigneusement comparées entre elles et dont l'équation par rapport au Mètre des Archives avait été obtenue au moyen d'une règle transitoire comparée directement avec le Prototype. Cette règle, — désignée par le signe I_2 — en tous points conforme aux 34 nouveaux étalons, paraît avoir été destinée d'abord à servir comme nouveau mètre international. Toutefois, on a, plus tard,

adopté comme tel la règle n° 6, dont la longueur parut se rapprocher le plus de celle du Mètre des Archives. Il en est résulté que ni le mètre international, ni aucun des nouveaux étalons nationaux n'a été comparé directement avec l'ancien Prototype. Des deux conditions, demandées par la Conférence géodésique internationale de 1867 en ces termes :

„la longueur du mètre international devra différer aussi „peu que possible du Mètre des Archives de Paris et doit „en tous cas lui être comparée avec la plus grande exactitude”, on a, pour satisfaire à la première, qui est certainement la moins importante ¹⁾, renoncé à la seconde.

2. Les opérations fondamentales qui devaient rattacher les nouveaux étalons de longueur à l'unité du système métrique avaient été confiées à une Commission mixte, composée de trois Membres du Comité international, MM. Broch, Förster et Stas et de trois Membres de la Section française, MM. Dumas, H. Tresca et Cornu. Sous la direction de cette Commission les comparaisons du mètre I_2 avec le Mètre des Archives ont été effectuées par MM. Benoit et G. Tresca, au moyen du comparateur à mouvement transversal de la Section française, installé dans un cabinet attenant à la salle des Poids et Mesures du Conservatoire national des Arts et Métiers. Un rapport, concernant ces opérations, a été rédigé par M. Förster et lu dans la séance du Comité international, le 4 octobre 1882.

1) On avait évalué à 6 microns la différence de longueur du mètre I_2 avec le Mètre des Archives, à 0^u celle du Mètre n° 6. Répartie sur les deux bouts des règles et mesurée avec les comparateurs du Bureau international, cette différence équivaut à trois divisions (centièmes de révolution) du tambour des microscopes. Si l'on voulait, pour cette raison attribuer au mètre n° 6 une supériorité quelconque, il faudrait, pour en profiter, s'astreindre à la condition de ne jamais employer, ni le mètre international, ni les étalons qui en dérivent qu'à des températures ne s'écartant de zéro centigrade que de $\frac{3}{4}$ de degré, température à laquelle la dilatation a déjà produit un écart de 6 microns. La différence entre les deux règles revient, en définitive, à ceci, que l'unité du système métrique serait représentée par le n° 6 à 0°, par I_2 à — 0°,75.

Il a été adopté par le Comité dans cette même séance. On en a conclu que *la distance entre les traits délimitatifs de l'étalon I_2 à 0° est de 6^u plus grande que la longueur du Mètre des Archives à 0°*. Sur la proposition de M. Förster, le Comité a ensuite adopté comme unité de longueur la distance comprise à 0° entre les traits délimitatifs de l'étalon I_2 , diminuée de 6^u, et décidé que le Comité considérerait comme définitivement tracés tous les étalons du mètre, qui ne différeraient de la longueur définie ci-dessus au delà de 3^u en plus ou en moins.

Après que les dilatations absolues des mètres I_2 et n° 6, ainsi que les dilatations relatives des 34 règles eurent été mesurées avec le plus grand soin par MM. Benoit et Guillaume, les équations des étalons nationaux par rapport aux deux premiers furent déterminées au Bureau international par MM. Boinot et Isaachsen sous la direction de M. Broch.

Les résultats numériques de toutes ces observations ont été réunis dans un exposé sommaire, rédigé par M. Benoit et présenté à la Conférence générale ¹⁾. Quoique les détails, à publier ultérieurement, la description complète des méthodes mises en usage et des instruments employés, ainsi que les journaux d'observations, doivent constituer la matière de plusieurs Volumes des Travaux et Mémoires du Bureau international, le Rapport de M. Benoit est assez complet pour permettre de vérifier les conclusions soumises à la sanction de la Conférence et de juger de la précision acquise dans ces travaux. Il est, en effet, peu probable que les résultats directs de l'observation, obtenus dans les mêmes conditions que ceux d'autres travaux déjà publiés dans les moindres détails, doivent subir quelque correction qui modifierait sensiblement les conclusions relatives soit aux équations définitives des divers étalons, soit aux valeurs des dilatations.

1) Rapport sur la construction, les comparaisons et les autres opérations ayant servi à déterminer les équations des nouveaux prototypes métriques; présenté par le Comité international des poids et mesures, rédigé par le Dr. J. René Benoit, Directeur du Bureau international des poids et mesures. Paris, Gauthiers-Villars et fils, Imprimeurs-Libraires, 1889.

3. D'autre part, le Gouvernement néerlandais, n'ayant pu adhérer à la Convention du Mètre de 1875, avait confié à une Commission de trois Membres: MM. Stamkart, Bosscha et Oudemans, le soin de procurer deux étalons en platine iridié, satisfaisant à toutes les conditions prescrites par la Commission internationale de 1872 et directement comparés avec le Mètre des Archives. Cette commission a terminé ses travaux en 1879. Dans son Rapport ¹⁾ on trouve réunis et discutés tous les détails de ces mesures, ainsi que de celles que MM. Oudemans et Bosscha avaient effectuées en 1880 pour vérifier les résultats précédemment obtenus.

4. L'appel, adressé par le Gouvernement français aux délégués de tous les pays afin d'établir, en collaboration avec les savants français, un nouveau mètre international, copie authentique et reconnue exacte du Mètre des Archives, a donc, en définitive, conduit à la création de deux espèces d'étalons, semblables de forme et de composition, presque identiques dans leurs propriétés physiques et mécaniques ²⁾, mais d'origine diverse en ce qui regarde les opérations fondamentales qui ont servi à déterminer leur longueur, et pouvant, par conséquent, différer en ce qu'ils ont de plus essentiel, savoir, l'exactitude avec laquelle ils reproduisent l'unité de longueur du système métrique.

Cette conséquence des différends qui se sont produits au

1) Relation des expériences qui ont servi à la construction de deux mètres étalons en platine iridié, comparés directement avec le Mètre des Archives, par J. Bosscha. Rapport présenté au Ministre des travaux publics, du commerce et de l'industrie par la Commission néerlandaise. Annales de l'Ecole Polytechnique de Delft. Tome I, p.65-144 et Tome II p.1-122. Leide, E. J. Brill, 1885 et 1886.

2) Nous verrons dans la suite que les dilatations thermiques des deux espèces d'étalons ne diffèrent que de $0^{\text{u}}.02$ par degré, celle des étalons néerlandais étant la plus faible. Le coefficient d'élasticité des règles du Comité international a été évalué au Bureau de Breteuil à 19500, celui des règles du Conservatoire à 21500. Pour la règle n° 19 j'avais obtenu la valeur 22800. Les étalons néerlandais sont donc un peu moins dilatables et plus résistants aux actions mécaniques que les étalons du Comité.

sujet de l'organisation du travail international, bien loin d'être fâcheuse, ne peut que profiter au but commun. En effet, les deux espèces d'étalons peuvent se contrôler mutuellement. En cas de différence, un examen critique des deux systèmes de mesures peut conduire à la découverte de quelque erreur. S'il y a concordance, ou bien, si l'introduction d'une correction, due à l'erreur trouvée, rétablit l'unité, les résultats de deux déterminations entièrement indépendantes trouveront dans leur identité la sanction la plus décisive.

C'est dans le but de tirer quelque avantage de la coexistence de ces deux systèmes que nous faisons connaître, dans les pages suivantes, les conclusions auxquelles nous a conduit l'étude des chiffres publiés dans les deux Rapports cités ci-dessus, ainsi que des détails des mesures que l'on a bien voulu nous communiquer.

5. Les observations de la Commission mixte se composent de 59 comparaisons, divisées en cinq séries effectuées à des températures différentes, ainsi que le montre le tableau suivant.

TABLEAU I.

Comparaisons de la Commission mixte.

No. de la Série.	Date.	Nombre de comparaisons.	Température.	Valeur moyenne de $I_2 - A$.
1	1—16 sept. 1881.	24	18°,45	+ 0,240
2	24 sept.—4 oct. 1881.	12	17°,82	— 0,423
3	7 oct.—19 oct. 1881.	12	15°,06	+ 0,085
4	6—10 février 1882.	5	4°,66	+ 4,430
5	16—22 février 1882.	6	10°,03	+ 2,284

Après la première série on a retourné le Mètre des Archives sens dessus-dessous; après la deuxième on a encore retourné le mètre I_2 bout par bout; dans cette dernière position les deux mètres sont restés jusqu'à la fin des opérations. Toutes les mesures ont été faites à température ambiante: on n'a pas jugé nécessaire de faire marcher la machine frigorifique installée dans le laboratoire à côté du cabinet, et la circu-

lation de liquide refroidi, établies par la Section française pour servir dans les comparaisons à basse température. La température de 4°,66 de la quatrième série a été obtenue en faisant arriver, dans la loge en bois du comparateur, l'air froid du dehors; pour accélérer l'abaissement de température on a provoqué un courant d'air au moyen d'une cheminée d'appel.

L'ajustement des microscopes à la distance requise pour obtenir la plus grande netteté de l'image a été opéré dans la première série de la manière ordinaire, c'est-à-dire en suivant de l'œil les modifications de l'image, tandis qu'on tournait les boutons des vis de mise au point, et en arrêtant, après quelques essais, le mouvement au moment de la vision la plus distincte. Dans les séries suivantes on a ajusté les organes de réglage à une mise au point chiffrée, obtenue par construction graphique d'après une méthode imaginée par M. Cornu.

Il paraît que le perfectionnement qu'on espérait avoir réalisé par l'application de cette méthode a été le motif pour lequel on n'a pas fait entrer, dans le calcul final, les données fournies par les 24 comparaisons de la première série. On s'est servi exclusivement des quatre dernières, au résultat desquelles, malgré le nombre très inégal de comparaisons qu'elles contiennent, on a attribué le même poids. C'est ainsi qu'on est arrivé à déduire de ces observations les équations suivantes :

$$(I_2 - A)_0 = + 6^u,134; \quad \frac{d(I_2 - A)}{dt} = - 0,382.$$

Si l'on s'abstient d'accorder a priori une préférence à certains groupes d'observations, et si l'on attribue, en conséquence, à chaque comparaison le même poids, le résultat final s'exprimerait par les équations :

$$(I_2 - A)_0 = + 5^u,346; \quad \frac{d(I_2 - A)}{dt} = - 0,302;$$

qui diffèrent sensiblement des précédentes.

6. La Commission néerlandaise a comparé avec le Mètre des Archives les règles n° 19, n° 23 et n° 27, chacune en 8 expériences à la température moyenne de 17°,61. En même

temps elle a mesuré à la température moyenne de $15^{\circ},95$, par 24 comparaisons, les différences de longueur que les trois règles présentaient entre elles. Comme les comparaisons des mètres à traits entre eux se font avec une précision beaucoup plus grande que celles d'un mètre à traits avec un mètre à bouts et que, de plus, les règles n° 19, n° 23 et n° 27 ne montraient aucune différence de dilatation appréciable, l'ensemble de ces mesures peut être considéré comme équivalant à 24 comparaisons faites entre l'une quelconque de ces règles avec le Mètre des Archives, à la température moyenne de $17^{\circ},61$.

Après ces opérations, on mit en marche l'appareil frigorifique et la circulation d'une solution refroidie de chlorure de calcium dans les conduits et les réservoirs, placés aux quatre coins de la loge en bois qui renfermait le comparateur avec son enveloppe de cuivre. La capacité totale de ces réservoirs était d'environ deux mètres cubes. En trois périodes de marche, chacune de 8 heures, la température se trouvait abaissée à zéro. On effectua alors 5 comparaisons du mètre n° 19 avec le Mètre des Archives. Dans le cours de ces mesures la température avait régulièrement monté de 2 degrés en $17\frac{1}{2}$ heures. La machine frigorifique fut alors de nouveau mise en marche, jusqu'à ce que l'on atteignit en deux périodes, la première de 6, la seconde de 7 heures, la température de -2° . Une nouvelle série de 5 comparaisons fut ensuite exécutée entre la règle n° 23 et le Mètre des Archives; pendant cette série la température montait de $1^{\circ},27$ en $13\frac{3}{4}$ heures. Ces comparaisons, combinées avec celles des mètres à traits entre eux, équivalent encore à 10 comparaisons de l'une quelconque des trois règles avec le Mètre des Archives, effectuées à la température moyenne de $+0^{\circ},09$. En attribuant à chaque comparaison, faite avec le Mètre des Archives, le même poids on en déduit :

$$(n^{\circ} 19 - A)_0 = + 5'',81; \quad (n^{\circ} 23 - A)_0 = + 5'',19;$$

$$(n^{\circ} 27 - A)_0 = + 6'',11$$

$$\frac{d(n^{\circ} 19 - A)}{dt} = \frac{d(n^{\circ} 23 - A)}{dt} = \frac{d(n^{\circ} 27 - A)}{dt} = -0,2386.$$

De ces trois mètres les n° 19 et n° 27 avaient été désignés comme étalons néerlandais. Le n° 23 est resté la propriété de la Section française: il avait été tracé directement d'après le Mètre des Archives à une température peu différente de zéro.

7. Les résultats obtenus, d'un côté par la Commission mixte, de l'autre par la Commission néerlandaise, peuvent être ramenés à une même équation au moyen de comparaisons, faites par M. G. Tresca au Conservatoire des Arts et Métiers en juin 1881.

Après que l'équation fondamentale du n° 23 avait été établie par les mesures de la Commission néerlandaise, ce mètre a servi au tracé de plusieurs autres étalons, et en premier lieu, du mètre transitoire I_2 . Comme le n° 23 s'était trouvé, à zéro, de 5 microns en excès sur le Mètre des Archives, on s'est efforcé, dans le tracé de I_2 , de rendre celui-ci plus court que le n° 23. Après le tracé on a procédé aux comparaisons entre les deux règles.

Le tableau suivant contient les résultats, tels qu'ils m'ont été communiqués en 1883 par M. H. Tresca. Les données pour la correction due à la différence de température m'ont été récemment fournies par l'obligeance de M. G. Tresca.

TABLEAU II.
Comparaisons de I_2 et n° 23.

Date.	no 23 — I_2 .	Température.	Correction pour différence de température.	no 23 — I_2 corrigé.
7 Juin 1881	+1 ^u ,418	16°,91	— 0,086	+1 ^u ,332
8 " "	+1 ,652	84	0,194	1 ,458
9 " "	1 ,680	71	0,172	1 ,508
10 " "	1 ,694	55	0,172	1 ,522
11 " "	1 ,279	38	0,129	1 ,150
13 " "	1 ,007	18	0,086	0 ,921
14 " "	1 ,127	15	0,172	0 ,955
15 " "	1 ,033	15	0,172	0 ,861
16 " "	1 ,595	19	0,108	1 ,487
18 " "	+1, 300	16°,39	— 0,129	+1 ,171
Moyenne 16°,44			Moyenne 1 ^u ,2365	

Pour obtenir une première vérification nous mettrons à profit la circonstance favorable, — uniquement due au hasard, — que la température moyenne des comparaisons n° 23 — I_2 , 16°,44, est exactement la même que la moyenne des températures 17°,82 et 15°,06 des séries 2 et 3 de la Commission mixte. Celles-ci ont donné :

$$\text{Série 2. } (I_2 - A)_{17,82} = - 0^u,423, \text{ 12 comparaisons.}$$

$$\text{Série 3. } (I_2 - A)_{15,06} = + 0^u,085, \text{ 12 comparaisons.}$$

On aurait donc, comme moyenne de 24 comparaisons :

$$(I_2 - A)_{16,44} = - 0^u,169.$$

Cependant, nous verrons plus loin qu'un calcul, qui nous paraît plus exact, conduit aux équations :

$$(I_2 - A)_{17,82} = - 0^u,42$$

$$(I_2 - A)_{15,06} = - 0^u,04,$$

de sorte que nous admettons le chiffre, d'ailleurs peu différent,

$$(I_2 - A)_{16,44} = - 0^u,23.$$

Combinée avec le résultat du Tableau II

$$(n^{\circ} 23 - I_2)_{16,44} = + 1^u,24,$$

cette équation donne

$$(n^{\circ} 23 - A)_{16,44} = + 1^u,01 \dots \dots \dots (A)$$

D'autre part, les 24 comparaisons de la Commission néerlandaise, faites à température ambiante, donnent, d'après le Tableau XXV de la „Relation”,

$$(n^{\circ} 19 - A)_{17,61} = + 1^u,60,$$

et comme on a (Relation § 86)

$$(n^{\circ} 23 - n^{\circ} 19) = - 0^u,62,$$

il suit

$$(n^{\circ} 23 - A)_{17,61} = + 0^u,98.$$

La réduction, de 17°,61 à 16°,44, de cette dernière différence s'obtient, avec une approximation certainement suffisante, au moyen du coefficient — 0,2386 de la Commission néerlandaise.

Une erreur, très peu probable, de 5 unités de la deuxième décimale ne donnerait dans la correction qu'une erreur, tout à fait insignifiante, de $0^{\prime\prime},06$. L'addition de $1,17 \times 0,2386 = + 0^{\prime},28$ conduit à

$$(n^{\circ} 23 - A)_{16,44} = + 1^{\prime},26 \dots \dots \dots (B)$$

Les deux équations (A) et (B) sont d'accord à un quart de micron près.

8. On peut encore faire servir à la même vérification le résultat fourni par la première série de la Commission mixte. Les lectures originales, calculées d'après une méthode qui me paraît plus rationnelle que celle employée par la Commission mixte, conduisent à l'équation :

$$(I_2 - A)_{18,45} = + 0^{\prime},10.$$

Nous montrerons plus loin ¹⁾ que la différence des dilatations des mètres I_2 et $n^{\circ} 23$ doit être évaluée à $0^{\prime\prime},02$ par degré, la dilatation de I_2 étant la plus forte. La valeur

$$(n^{\circ} 23 - I_2)_{16,44} = + 1^{\prime},24$$

serait donc à $18^{\circ},45$

$$(n^{\circ} 23 - I_2)_{18,45} = + 1^{\prime},20.$$

La première série de la Commission mixte donnerait ainsi :

$$(n^{\circ} 23 - A)_{18,45} = + 1^{\prime},30,$$

d'où il suit :

$$(n^{\circ} 23 - A)_{16,44} = + 1^{\prime},78 \dots \dots \dots (C)$$

L'écart avec la valeur (B) de la Commission néerlandaise n'est

1) Voir l'Annexe. On y démontre que les nombreuses mesures, exécutées avec le plus grand soin par MM. Benoit et Guillaume, pour déterminer les coefficients de dilatation des règles, conduisent aux conclusions suivantes :

Les règles construites en platine iridié de MM. Johnson, Matthey et Cie n'accusent entre elles aucune différence de dilatation appréciable dans les limites de température 0° à 20° .

Il en est de même des règles construites en platine iridié du Conservatoire. Les règles de la première catégorie se dilatent de 0° à 20° un peu plus que celles de la seconde, la différence est de $0^{\prime\prime},02$ par degré.

encore que de 0^u,52. La moyenne des deux valeurs (A) et (C), savoir 1^u,40, présente avec (B) la différence de 0^u,14.

Cette concordance est remarquable sous plus d'un rapport. Elle confirme les prévisions, basées sur la nature accidentelle des erreurs de mise au point propres à la méthode Fizeau, et montre que leur effet se trouve éliminé en grande partie dans la moyenne d'un grand nombre d'observations. ¹⁾ Mais, de plus, elle témoigne du degré de précision avec lequel on peut déduire du Mètre des Archives l'unité de longueur du système métrique. Quoique cette unité se trouve théoriquement définie sans aucune ambigüité, comme étant la distance, à zéro, des extrémités de l'axe géométrique de la règle, il restait à prouver qu'elle peut être retrouvée matériellement avec une précision suffisante pour les besoins de la science. La planimétrie des bouts dans les parties centrales est-elle assez parfaite pour que l'incertitude possible dans l'orientation de l'axe ne puisse pas conduire à des erreurs, dépassant le demi-micron ou même le micron? L'effet moyen des réflexions qui, dans le procédé Fizeau, produisent l'image de la pointe, correspond-il à celui d'un plan moyen invariable, soit que l'on retourne le Mètre, soit que l'on procède à un autre ajustement des pointes limitatives, soit enfin que l'on change de microscope? Ce n'est, évidemment, que l'expérience qui puisse résoudre ces questions.

Or, les trois chiffres, que nous venons de communiquer, paraissent concluants dans le sens affirmatif. Le troisième (C) a été obtenu à deux années de distance du deuxième (B), après qu'on eut modifié les microscopes en élevant de 15^{mm} à 18^{mm} la distance focale. De plus, dans cet intervalle de temps le réglage des pointes a, sans doute, subi quelque modification. Le premier chiffre (A), obtenu après le troisième,

¹⁾ „Le caractère essentiel des erreurs, résultant de l'incertitude de la mise au point, consiste en ce qu'elles sont des erreurs accidentelles; il y a autant de chance qu'elles tombent dans un sens que dans le sens contraire. On peut donc atténuer leur effet en répétant les mesures après un nouvel ajustement des microscopes.” (Relation § 60.).

résulte d'observations faites après qu'on eut retourné sens dessus-dessous le Mètre des Archives, ce qui a rendu nécessaire un réglage tout nouveau des pointes.

9. Il m'a semblé curieux d'examiner, jusqu'à quel point ces preuves favorables à l'égard de la parfaite définition du Mètre des Archives aussi bien qu'à l'égard du procédé Fizeau appliqué à un nombre suffisant d'observations, se trouvent confirmées par d'autres données qui peuvent apporter un témoignage particulièrement probant, à cause des circonstances dans lesquelles elles ont été obtenues. Elles résultent des premières comparaisons qui ont été faites d'un nouvel étalon avec le Mètre des Archives, avant que l'on eut connaissance de l'influence considérable qu'un défaut d'exactitude dans la mise au point exerce sur la précision des mesures. Ces mesures ont été faites dans les conditions suivantes.

Dans la nuit du 1^{er} Janvier 1879 on avait tracé la règle no. 23 d'après le Mètre des Archives. On avait pris toutes les précautions possibles pour bien faire réussir cette opération. Le comparateur longitudinal avait été bien réglé, la température avait été abaissée à zéro. Immédiatement après le tracé, on en a vérifié l'exactitude. La comparaison accusait une égalité parfaite des deux mètres. Mais, déjà le jour suivant, lorsque la température était montée à 3°,5, on trouvait une différence de 2^u,8. On continua ces expériences plusieurs jours de suite, — en laissant la température s'élever jusqu'à près de 10°, en l'abaissant de nouveau à — 0°,8 au moyen de la machine frigorifique et en la faisant remonter encore, — avec ce résultat inattendu que les chiffres recueillis variaient d'une manière tout à fait irrégulière entre — 0^u,2 et + 5^u,1. Les difficultés, rencontrées dans ces mesures, ont eu pour effet qu'on a examiné avec la plus scrupuleuse attention tous les détails de l'installation et tâché de les perfectionner encore. Il s'est trouvé que le Mètre des Archives se déplaçait par rapport aux pointes, de manière à les toucher et les déformer. On y a remédié et, pour pouvoir réduire la distance des pointes

aux bouts du Mètre à un minimum constant malgré la dilatation, on les a rendues solidaires du Mètre en les fixant sur des couvercles à fenêtre posés sur les bouts du Prototype. Les premiers abouts furent en laiton ; après leur application on a de nouveau abaissé la température jusqu'à -1° et recommencé les comparaisons, qu'on a continuées encore jusqu'au 15 mars. Les nouveaux chiffres variaient encore de $+5^{\mu},80$ jusqu'à $+1^{\mu},69$.

Lorsque la Commission néerlandaise vint en avril 1879 à Paris, pour étudier avec la Commission française les causes de ces écarts, M. H. Tresca nous communiqua les résultats numériques, obtenus jusqu'alors.

Après qu'on eut reconnu qu'un faible défaut dans la mise au point des microscopes devait causer une variation très sensible dans la longueur apparente du Mètre des Archives, la Commission néerlandaise procéda, en octobre 1879, aux comparaisons définitives des règles n^o 19, n^o 23 et n^o 27. On avait cru jusque-là que le Mètre des Archives et la règle n^o 23 ne devaient présenter aucune différence dans leurs dilatabilités. Les mesures d'octobre 1879 mirent, au contraire, en évidence que les nouvelles règles, pour un intervalle de 18° , se dilataient sensiblement moins que le Prototype, la différence atteignant 5 microns. J'examinai alors de nouveau les chiffres que M. H. Tresca nous avait communiqués et je reconnus bientôt que la plus grande partie des écarts, observés en mars, après qu'on eut amélioré l'installation des pointes, s'expliquait par cette différence de dilatation. En effet, si l'on en tenait compte, les erreurs résiduelles n'étaient guère supérieures à celles qui résultent inévitablement des incertitudes dans les mises au point, même les plus soigneusement ajustées.

10. Voici le tableau de ces mesures que l'on avait rejetées comme tout à fait provisoires.

TABLEAU III.

Premières comparaisons provisoires du mètre
n^o. 23 avec le Mètre des Archives.

Date.	Température.	n ^o 23 — A		Ecart.
		Observé	Calculé	
7 mars 1879	— 0 ^o ,92	+ 5 ^u ,80	+ 5,67	+ 0,13
7 „ „	+ 1 ,14	+ 5 ,49	+ 5,18	+ 0,31
8 „ „	+ 4 ,37	+ 5 ,08	+ 4,41	+ 0,67
10 „ „	+ 8 ,08	+ 5 ,44	+ 3,53	+ 1,91
11 „ „	+ 9 ,50	+ 2 ,15	+ 3,19	— 1,04
12 „ „	+ 10 ,75	+ 1 ,87	+ 2,89	— 1,02
13 „ „	+ 11 ,80	+ 1 ,69	+ 2,64	— 0,95
14 „ „	+ 12 ,51	+ 2 ,97	+ 2,47	+ 0,50
15 „ „	+ 13 ,18	+ 1 ,80	+ 2,31	— 0,51
Moyennes 7 ^o ,823		3 ^u ,588		

On a, en moyenne

$$(n^{\circ} 23 - A)_{7,82} = + 3^{\mu},59.$$

Si, avec le coefficient, déterminé par la Commission néerlandaise,

$$\frac{d(n^{\circ} 23 - A)}{dt} = - 0,2386,$$

on calcule les différences de longueur aux températures observées, on obtient les chiffres inscrits dans la quatrième colonne; la cinquième contient les écarts entre l'observation et le calcul. L'erreur moyenne d'une comparaison est de $\pm 0^{\mu},98$, celle du résultat moyen de $0^{\mu},33$.

La réduction à 16^o,44 donne:

$$(n^{\circ} . 23 - A)_{16,44} = + 1^{\mu},53 \dots \dots \dots (D). ^1)$$

1) On pourrait calculer la valeur de $(n^{\circ} 23 - A)_{16,44}$ en n'employant que les données mêmes des observations de mars 1879. On trouverait ainsi $+ 0^{\mu},93$, au lieu de $+ 1^{\mu},53$. Ce calcul cependant est moins sûr, parce que la valeur cherchée devrait être obtenue par extrapolation. L'erreur moyenne du chiffre $+ 0^{\mu},93$ serait en conséquence de $\pm 0^{\mu},50$. Comme la valeur du coefficient $- 0,2386$ comporte une erreur moyenne de $\pm 0^{\mu},022$, celle de

Les quatre valeurs que nous venons de calculer se trouvent récapitulées dans le Tableau IV, qui indique en même temps les conditions essentielles dans lesquelles les expériences ont varié. Nous désignons par f la distance focale, par n le nombre de comparaisons, par $x_{16,44}$ la différence n° 23 — A à $16^{\circ},44$.

TABLEAU IV.
Récapitulation de quatre valeurs de
(n° 23 — A) à $16^{\circ},44$.

Date.	Compara- teur.	f	Abouts.	Position de A .	Observateurs.	n	$x_{16,44}$
Mars 1879.	long.	14 ^{mm}	laiton	normale 1)	G. Tresca	9	+1 ^u ,53
Oct. 1879.	transv.	15 „	platine	normale	Comm. néerl.	24	+1 ,26
Sept. 1881.	transv.	18 „	platine	normale	Comm. mixte	24	+1 ,78
Sept. 1881.	transv.	18 „	platine	renversée	Comm. mixte	24	+1 ,01

Si l'on attribue à chaque comparaison le même poids, le résultat moyen serait

$$(n^{\circ}. 23 - A)_{16,44} = + 1^u,37$$

avec les écarts + 0^u,16, — 0^u,11, + 0^u,41, — 0^u,36.

L'erreur moyenne d'une comparaison isolée serait $\pm 1^u,60$ et celle du résultat moyen $\pm 0^u,18$.

Or, les 24 comparaisons à température ambiante que la Commission néerlandaise a effectuées toutes dans des conditions identiques, donnent par elles mêmes une erreur moyenne

l'équation du texte n'est que de $\sqrt{(0,33)^2 + (8,62)^2 (0,022)^2} = \pm 0^u,38$.

Remarquons d'ailleurs, que les chiffres de la troisième colonne du Tableau III doivent probablement subir une légère correction à cause d'une différence de température entre les deux règles. Peu importante pour le résultat moyen, elle peut faire varier plus sensiblement la valeur du coefficient de température.

1) Nous désignons comme „normale” la position dans laquelle la surface la mieux polie se trouve tournée en haut, celle plus rayée en bas. C'est dans la première que le Mètre des Archives a été employé dans les comparaisons antérieures auxquelles il a servi.

de $\pm 1''{,}13$ pour la comparaison isolée. La première série de 24 comparaisons de la Commission mixte accuse une erreur moyenne de $\pm 1''{,}71$ pour chaque mesure. Ces valeurs devraient être notablement plus faibles que l'erreur $\pm 1''{,}60$ déduite du Tableau IV, si le renouvellement des abouts, un autre réglage des pointes, le retournement du Mètre des Archives ou quelque autre variation dans les conditions de l'expérience eussent donné lieu à quelque incertitude, à quelque cause d'erreur. On voit que tel n'a pas été le cas. L'erreur moyenne $\pm 1''{,}60$ tombe dans les limites qui se présentent lorsque rien n'est changé. On peut donc conclure que la précision avec laquelle on peut, au moyen du procédé Fizeau, déduire du Mètre des Archives l'unité de longueur n'est pas, à un degré appréciable, amoindrie par quelque défaut des faces terminales de la règle: le Prototype se trouve matériellement assez bien défini pour admettre dans cette opération une exactitude d'au moins un demi-micron.

11. Cette conclusion est importante; elle démontre que le Mètre des Archives, dans son état actuel, remplit les conditions nécessaires pour pouvoir servir de Prototype. À ce titre il mérite d'être conservé, non seulement comme monument historique, mais aussi comme instrument scientifique de premier ordre. Même après la création d'un mètre international et la distribution de nombreux étalons nationaux, il n'est nullement improbable que l'ancien Prototype ne soit appelé quelque jour à rendre de nouveau les services auxquels il a été destiné il y a près d'un siècle. En effet, s'il arrivait que les règles récemment construites vinssent à présenter des écarts de leurs équations relatives et qu'on ne pût désigner avec parfaite certitude celles d'entre elles qui auraient varié de longueur, ou même, si l'on voulait s'assurer que ces règles, qui, dans leur fabrication, ont subi des actions mécaniques très énergiques, n'ont pas modifié leurs dimensions par l'effet d'un résidu d'élasticité, le Mètre des Archives, dont la longue existence offre plus de garanties à l'égard de la stabilité de son équi-

libre moléculaire, serait certainement un témoin de haute autorité.

12. Ce qui importe avant tout, c'est de connaître l'équation des nouveaux étalons par rapport au Mètre des Archives à la température de zéro centigrade. C'est cette équation qui doit rattacher les nouvelles unités au système métrique, elle doit assurer la continuité des mesures anciennes, actuelles et futures. Etablir cette équation, avec toute la précision dont elle est susceptible, c'est non seulement remplir un devoir de justice envers les fondateurs du système métrique qui nous ont légué dans le Prototype l'unité de leurs célèbres opérations géodésiques, non seulement satisfaire aux intentions des corporations scientifiques qui ont provoqué l'institution de la Commission internationale, c'est en premier lieu pourvoir à une nécessité scientifique irrécusable.

Dans les paragraphes suivants nous allons examiner en quelle mesure cette donnée importante peut être considérée comme définitivement acquise.

13. Depuis que l'on peut connaître avec une approximation suffisante la différence de dilatation des deux espèces de règles en platine iridié, savoir les règles X_M en métal de Matthey et les règles X_C en métal du Conservatoire, la vérification de l'équation fondamentale des nouveaux étalons s'obtient sans difficulté. A cet effet, en désignant par M la longueur du nouveau mètre international, nous allons chercher la valeur de $M - A$ à zéro d'après les mesures de la Commission néerlandaise, pour la comparer à la valeur établie par le Comité international ¹⁾. Au moyen du coefficient

$$\frac{d(X_M - X_C)}{dt} = + 0^u,02$$

¹⁾ Nous préférons ici cette manière de rapprocher les deux résultats à celle que nous avons suivie pour les mesures à température ambiante, parce que, en établissant les équations des nouveaux étalons, le Comité a adopté $(I_2 - A)_0 = 6''$ au lieu de l'équation $(I_2 - A)_0 = 6^u,134$, fournie par les mesures et le calcul de la Commission mixte.

l'équation

$$(n^{\circ} 23 - I_2)_{16,44} = + 1^{\mu},236$$

devient

$$(n^{\circ} 23 - I_2)_o = + 1^{\mu},56.$$

Dans le Rapport de M. Benoit on a déduit de l'ensemble des comparaisons des nouveaux étalons l'équation

$$(I_2 - M)_o = 6^{\mu},03.$$

Un autre calcul, qui nous paraît plus rationnel (voir l'annexe), nous a donné

$$(I_2 - M)_o = 5^{\mu},94.$$

On a donc

$$(n^{\circ} 23 - A)_o = + 5^{\mu},19$$

$$(I_2 - n^{\circ} 23)_o = - 1 ,56$$

$$(M - I_2)_o = - 5 ,94$$

d'où

$$\frac{(M - I_2)_o}{(M - A)_o} = - 2^{\mu},31 \dots \dots \dots (E)$$

D'après le Comité, M devrait être égal à A.

Les premières mesures exécutées avec le mètre n° 23 en mars 1879 ont donné (voir le Tableau III ci-dessus)

$$(n^{\circ} 23 - A)_{7,82} = + 3^{\mu},59.$$

En réduisant avec le coefficient $\frac{d(n^{\circ} 23 - A)}{dt} = - 0,2386$ on

obtient

$$(n^{\circ} 23 - A)_o = 5^{\mu},45,$$

ce qui donne encore

$$(M - A)_o = - 2^{\mu},05 \dots \dots \dots (F)$$

D'après ces deux systèmes de mesures, le nouveau mètre international serait trop court de plus de deux microns.

14. En avril 1890 j'ai pu profiter d'un séjour à Paris pour comparer avec M. G. Tresca le mètre n° 23 avec un des nouveaux étalons sanctionnés en septembre 1889. C'était le

n° 20, échu au Conservatoire des Arts et métiers. Son équation officielle serait ¹⁾ :

$$n^{\circ} 20 - M = + 0^{\mu},80.$$

Le calcul de la note annexée à ce mémoire m'a donné

$$n^{\circ} 20 - M = + 0^{\mu},96.$$

La première des deux comparaisons que j'ai pu effectuer a été faite dans des conditions insuffisantes. La température de la salle des poids et mesures ayant été portée à 20°, on a dû entrer dans la cloche de cuivre du comparateur pour déplacer les deux thermomètres, dont les ménisques étaient sortis du champ des microscopes. De plus, la continuité des sept mesures dont se compose la comparaison a été interrompue par un mouvement brusque du microscope. La comparaison a fourni l'équation

$$(n^{\circ} 23 - n^{\circ} 20)_{20,10} = + 6^{\mu},124.$$

La seconde comparaison, tout à fait régulière, faite le jour suivant, 2 avril, a donné

$$(n^{\circ} 23 - n^{\circ} 20)_{20,40} = + 6^{\mu},901.$$

M. G. Tresca a bien voulu répéter ces mesures en mai 1890. Il a obtenu les équations

$$(n^{\circ} 23 - n^{\circ} 20)_{16,54} = + 6^{\mu},727$$

$$(n^{\circ} 23 - n^{\circ} 20)_{16,60} = + 6, 861.$$

En réduisant à zéro ces trois dernières valeurs, on trouve

$$(n^{\circ} 23 - n^{\circ} 20)_{\circ} = 7^{\mu},31$$

$$= 7, 06$$

$$= 7, 19$$

$$\text{Moyenne } \frac{7, 19}{3}.$$

On a donc

$$(n^{\circ} 23 - A)_{\circ} = + 5^{\mu},19$$

$$(n^{\circ} 20 - n^{\circ} 23)_{\circ} = - 7, 19$$

$$(M - n^{\circ} 20)_{\circ} = - 0, 96$$

d'où
$$(M - A)_{\circ} = - 2^{\mu},96 \dots \dots \dots (G)$$

¹⁾ Rapport Benoit, page 83.

La moyenne de (E) et de (G) donne

$$(M - A)_0 = -2'',63.$$

Les observations de la Commission néerlandaise et celles de la Commission mixte, concordantes pour la température 16° , montrent donc pour la température zéro un écart de $2'',63$, c'est-à-dire plus du $\frac{1}{400000}$ de la longueur du Prototype.

15. Dans la recherche des causes qui ont pu produire une divergence aussi considérable entre les mesures n° 23 — A et $I_2 - A$, la première question qui se présente concerne le degré de précision qu'on peut attribuer à chacun des résultats.

Dans les comparaisons de la Commission mixte, — de deux années postérieures à celles de la Commission néerlandaise, — on a introduit la méthode, imaginée par M. Cornu pour rendre plus sûre la mise au point exacte. Plus loin nous examinerons ce procédé et les conditions dans lesquelles on l'a appliqué. Ce qui, pour le moment, offre le plus d'intérêt, c'est de connaître approximativement l'amélioration des mesures que la méthode Cornu a effectivement produite. Dans ce but, nous allons mettre en regard les erreurs moyennes d'une observation dans les mesures de la Commission néerlandaise d'un côté et celles de la Commission mixte de l'autre. Le plus sûr moyen de déterminer ces valeurs consiste à chercher la moyenne d'une série assez nombreuse de comparaisons faites à des températures très voisines et à calculer les écarts du résultat moyen avec celui de chaque comparaison individuelle, réduite à la température moyenne.

16. Nous extrayons du Tableau XXV de la „Relation” les données des deux premières colonnes du Tableau suivant.

TABLEAU V.

Erreurs d'une comparaison. Commission néerlandaise.
Température ambiante.

$(n^{\circ} 19 - A)_t$	t .	$(n^{\circ} 19 - A)_T$	ε	ε^2 .	
B	+ 0,95	17°,58	+ 0,94	- 0,66	0,4356
	1,29	17,64	1,30	- 0,30	0,0900
	1,06	17,42	1,01	- 0,59	0,3481
	1,61	17,77	1,65	+ 0,05	0,0025
	1,15	17,47	1,12	- 0,48	0,2304
	1,40	17,80	1,45	- 0,15	0,0225
O	3,40	17,42	3,35	+ 1,75	3,0625
	2,66	17,70	2,68	+ 1,08	1,1664
	0,87	17,40	0,82	- 0,78	0,6084
	2,95	17,88	3,01	+ 1,41	1,9881
	1,72	17,45	1,68	+ 0,08	0,0064
	0,46	17,94	0,54	- 1,06	1,1236
S	1,00	17,70	1,02	- 0,58	0,3364
	- 0,11	17,64	- 0,10	- 1,70	2,8900
	2,63	17,51	2,61	+ 1,01	1,0201
	4,73	17,71	4,75	+ 3,15	9,9225
	2,01	17,57	2,00	+ 0,40	0,1600
	2,40	17,70	2,42	+ 0,82	0,6724
T	2,08	17,29	2,00	+ 0,40	0,1600
	1,78	17,29	1,70	+ 0,10	0,0100
	0,83	17,72	0,86	- 0,74	0,5476
	0,28	17,80	0,33	- 1,27	1,6129
	- 0,01	17,63	- 0,01	- 1,61	2,5921
	1,19	17,69	1,21	- 0,39	0,1521
$M = 1^u,60$	$T = 17^{\circ},61$	$1^u,60$		$[\varepsilon^2] = 29,1606$	

La première colonne contient les valeurs de $n^{\circ} 19 - A$ obtenues à la température t de la deuxième. Dans les suivantes on a inscrit les valeurs de $n^{\circ} 19 - A$ réduites à la température moyenne T , les écarts ε de la moyenne M , ainsi que les carrés des écarts. Les quatre observateurs se trouvent indiqués par leurs initiales.

L'erreur moyenne m que l'on déduit de ces chiffres est

$$m = \sqrt{\frac{29,1606}{23}} = \pm 1^u,13.$$

Cette valeur est beaucoup plus forte que celle qui devait se présenter, selon un calcul basé sur la détermination expérimentale de la précision moyenne d'une mise au point, savoir $m = \pm 0^{\mu},78$ (Relation § 60).

Pour expliquer cet excès, il faut remarquer qu'il existe une inégalité très prononcée dans les erreurs moyennes des quatre observateurs. Nous reviendrons dans la suite sur la cause qui, selon toute probabilité, a considérablement diminué la précision des mesures du deuxième groupe, celui de l'observateur *O*. Quant au troisième, *S*, il paraît que l'observateur ne s'est pas suffisamment rendu compte, dans le réglage du comparateur, que la plus scrupuleuse mise au foyer des fils du micromètre est une condition aussi importante que la mise au point de l'image des bouts du Mètre. Or, on est très facilement porté à négliger la première, parce que, en soi-même, un certain degré de diffusion de l'image du fil ne gêne aucunement les pointés micrométriques. En élargissant et en estompant cette image, un défaut de réglage la fait même ressembler aux traits du mètre en *X* vus à un grossissement d'environ 180 fois. Il a été constaté que, dans la quatrième comparaison *S*, qui, à elle seule, contribue pour plus du tiers à la somme $[\epsilon^2]$ des 24 valeurs, la mise au foyer des fils a été défectueuse à tel point, que l'observateur, qui avait à faire la comparaison suivante, put annoncer d'avance, d'après la simple inspection de l'image telle qu'elle avait été réglée par son prédécesseur, que celui-ci devait avoir obtenu une valeur exagérée de la différence $X - A$ 1).

L'expérience acquise dans ces premières comparaisons a eu une influence favorable évidente sur les mesures postérieures faites à basse température. Les résultats de ces dernières se trouvent inscrits dans le Tableau suivant.

1) Voir le récit de cet incident «Relation» § 68.

TABLEAU VI.

Erreurs d'une comparaison. Commission néerlandaise.
Température basse.

$(n^{\circ} 19 - A)_t$	$t.$	$(n^{\circ} 19 - A)_T$	$\varepsilon.$	$\varepsilon^2.$	
B {	5 ^u ,54	+ 1 ^o ,42	5 ^u ,86	+ 0,08	0,0064
	5 ,82	- 1 ,45	5 ,45	- 0,33	0,1089
	6 ,57	- 1 ,69	6 ,15	+ 0,37	0,1369
O {	5 ,92	+ 0 ,26	5 ,96	+ 0,18	0,0324
	5 ,57	+ 1 ,10	5 ,81	+ 0,03	0,0009
	4 ,85	- 1 ,51	4 ,47	- 1,31	1,7161
S {	4 ,52	+ 1 ,84	4 ,94	- 0,84	0,7056
	6 ,90	- 0 ,51	6 ,76	+ 0,98	0,9604
T {	6 ,36	+ 2 ,23	6 ,87	+ 1,09	1,1881
	5 ,79	- 0 ,78	5 ,59	- 0,20	0,0400
$M = 5 ,78$	$T = + 0 ,09$	5 ,78		$[\varepsilon^2] = 4,8957$	

L'erreur moyenne se calcule à

$$m = \sqrt{\frac{4,8957}{9}} = \pm 0^u,74.$$

17. D'autre part, le Rapport de M. Benoit nous fournit les données suivantes.

TABLEAU VII.

Erreurs d'une comparaison. Commission mixte. Série 2.

$(I_2 - A)_t$	$t.$	$(I_2 - A)_T$	$\varepsilon.$	$\varepsilon^2.$
+ 0 ^u ,903	18 ^o ,217	+ 1 ^u ,053	+ 1,476	2,1786
- 1,021	18 ,139	- 0 ,901	- 0,478	0,2285
+ 0,299	18 ,019	+ 0 ,385	+ 0,808	0,6529
- 0,545	18 ,094	- 0 ,442	- 0,019	0,0004
- 1,893	18 ,089	- 1 ,792	- 1,369	1,8742
- 1,216	18 ,096	- 1 ,112	- 0,689	0,4747
- 0,032	18 ,072	+ 0 ,063	+ 0,486	0,2362
+ 0,144	17 ,927	+ 0 ,183	+ 0,606	0,3672
- 0,467	17 ,802	- 0 ,475	- 0,052	0,0027
- 1,048	17 ,624	- 1 ,124	- 0,701	0,4914
- 0,454	16 ,982	- 0 ,776	- 0,353	0,1246
+ 0,259	16 ,795	- 0 ,134	+ 0,289	0,0835
$M = - 0,425$	$T = 17^{\circ},824$	- 0,423		$[\varepsilon^2] = 6,7149$

$$m = \sqrt{\frac{6,7149}{41}} = \pm 0^u,78.$$

TABLEAU VIII.

Erreurs d'une comparaison. Commission mixte. Série 3.

$(I_2 - A)_t$	t	$(I_2 - A)_T$	ε	ε^2
- 0,103	15°,897	+ 0 ^u ,217	+ 0,132	0,0174
- 0,030	15,465	+ 0,125	+ 0,040	0,0016
- 1,193	15,336	- 1,088	- 1,173	1,3759
- 0,443	15,216	- 0,383	- 0,468	0,2190
+ 0,351	15,105	+ 0,368	+ 0,283	0,0801
+ 1,027	15,104	+ 1,044	+ 0,959	0,9197
+ 1,091	14,967	+ 1,055	+ 0,970	0,9409
- 1,382	14,900	- 1,443	- 1,528	2,3348
- 0,606	14,784	- 0,711	- 0,736	0,6336
+ 0,653	14,767	+ 0,541	+ 0,456	0,2079
+ 0,720	14,712	- 0,853	- 0,938	0,8798
+ 2,374 ¹⁾	14,471	+ 2,149	+ 2,064	4,2601
$M = + 0,086$	$T = 15,06$	+ 0,085		$[\varepsilon^2] = 11,8708$

$$m = \sqrt{\frac{11,8708}{11}} = \pm 1^u,04.$$

Pour la réduction à la température moyenne T j'ai employé le coefficient

$$\frac{d(I_2 - A)}{dt} = - 0,382$$

adopté par le Comité, mais probablement beaucoup trop fort. Je me suis assuré que l'on pourrait le réduire à la valeur qui me paraît la plus probable sans changer dans la deuxième décimale les erreurs moyennes.

18. Les erreurs moyennes $\pm 1^u,13$ et $\pm 0^u,74$, dont la première est certainement exagérée, obtenues par la Commission néerlandaise, sont à très peu près égales à $\pm 0^u,78$ et $\pm 1^u,04$, valeurs qui résultent d'observations faites en appliquant le procédé Cornu. Il paraît donc que cette méthode, *appliquée avec les appareils dont disposait la Commission mixte*, n'a produit aucune amélioration sensible dans l'exactitude des mesures.

¹⁾ Par une erreur typographique, qui ne change rien au résultat moyen, le Rapport Benoit a: - 2,374.

19. Au point de vue de la question qui nous occupe, il importe de remarquer que l'équation :

$$(n^{\circ} 23 - A)_0 = + 5\mu,19,$$

qui nous a servi à rapprocher les équations fondamentales de la Commission néerlandaise et de la Commission mixte, est basée presque exclusivement sur les mesures effectuées à température basse par la première Commission, c'est-à-dire sur celles dont l'erreur moyenne n'est que de $0^{\mu},74$. Il semblera donc permis d'attribuer, à chacune des dix comparaisons dont dérive l'équation, un poids au moins égal au poids moyen d'une des comparaisons qui ont fourni la valeur de $(I_2 - A)_0$.

Ceci étant admis, il est facile de calculer le rapport que les résultats divergents des deux commissions présentent à l'égard de leur probabilité.

En effet, chaque comparaison, faite à la température t entre un mètre à traits X et le Mètre des Archives A , fournit une relation :

$$p = (X - A)_0 + \frac{d(X - A)}{dt} t = x_0 + yt \dots \dots \dots (a)$$

Soient données quelques séries, composées respectivement de n_1, n_2, n_3 etc. comparaisons aux températures moyennes $t_1, t_2, t_3 \dots$ etc., et ayant fourni les résultats moyens $p_1, p_2, p_3 \dots$ etc. Si l'on pose

$$T = \frac{[nt]}{[n]}, \quad \tau_1 = t_1 - T; \quad \tau_2 = t_2 - T \text{ etc.}$$

la résolution des équations (a) d'après la méthode des moindres carrés donnera

$$x_T = \frac{[np]}{[n]}; \quad y = \frac{[np\tau]}{[n\tau^2]}.$$

Le poids P_T de la valeur x_T sera

$$P_T = [n],$$

celui du résultat d'une comparaison simple étant = 1. Le poids d'une valeur x_t , calculée avec X_T et y , sera exprimé par l'équation :

$$P_t = \frac{[n][n\tau^2]}{[n\tau^2] + (T - t)^2 [n]}$$

Pour les observations de la Commission mixte, qui ont servi à calculer $(I_2 - A)_0$, on a :

$$[n] = 35, [n \tau^2] = 714,35, T = 13^{\circ},66,$$

ce qui donne pour le poids de l'équation fondamentale :

$$P_0 = 3,5.$$

Au point de vue de la certitude du résultat final, les 35 observations de la Commission mixte équivalent donc à trois ou quatre observations faites à zéro.

Nous avons déjà remarqué que la température moyenne des dix comparaisons faites à basse température par la Commission néerlandaise, est de $0^{\circ},09$. A cette température la valeur $n^{\circ} 23 - A$ ne peut différer de celle à zéro que de $0'',02$ à $0'',03$, quantité négligeable. Le poids du résultat des comparaisons ne peut donc différer que d'une quantité négligeable de

$$P_0 = 10.$$

On voit par ces chiffres combien la circonstance fâcheuse, que la Commission mixte s'est bornée aux comparaisons à température ambiante, a abaissé le degré de certitude qu'on peut attribuer à l'équation fondamentale qui en dérive. Celle-ci ne peut être déduite des observations que par une extrapolation, qui est d'autant moins sûre que le nombre des comparaisons faites aux températures extrêmes est plus restreint. L'adjonction de la série de 24 observations à $18^{\circ},45$, indûment excluse du calcul de la Commission mixte, élèverait encore le poids P_0 à 3,9. Il faut remarquer cependant qu'à l'égard des erreurs de mise au point, qui sont les plus considérables, les chiffres 3,5 et 3,9 sont encore trop élevés. On ne peut pas, à la rigueur, considérer la série 4, faite à $4^{\circ},66$, comme composée de 5 observations indépendantes, parce que la seconde comparaison du 9 février n'a pas été précédée d'un nouveau réglage : on a simplement adopté la mise au point de la comparaison précédente faite 5 heures auparavant. En comptant pour une ces deux déterminations, le poids 3,9 se trouverait encore réduit à 3,4.

20. La considération des poids relatifs ne suffit pas cependant pour rendre compte de la différence de 2",63 entre les résultats des deux commissions. Cette quantité est plus du double de la plus forte erreur moyenne qu'on puisse attribuer à une comparaison simple. De plus, la divergence signalée offre un contraste inexpliqué avec l'accord très satisfaisant que nous avons remarqué dans les comparaisons faites aux températures voisines de 16°,44.

21. Après avoir épuisé toutes les conjectures qui pouvaient se présenter à l'égard de quelque cause d'erreur ou d'incertitude dans les mesures de la Commission néerlandaise, j'ai été conduit à soupçonner dans les mesures de la Commission mixte, spécialement dans la série faite à 4°,66, quelque incorrection, soit de calcul, soit d'observation. Ce soupçon se trouve justifié par ce fait, qu'il suffit de supprimer les 5 comparaisons de cette série pour obtenir, avec les 54 comparaisons restantes, les équations :

$$x_0 = (I_2 - A)_0 = + 4'',23 \quad y = \frac{d(I_2 - A)}{dt} = - 0,239.$$

Le poids de cette valeur de x_0 est encore 2,1; cependant l'écart avec le chiffre calculé d'après les mesures néerlandaises se trouve réduit de 2",63 à 0",73 et la valeur de y coïncide à très peu près avec celle qui résulte des équations précédemment obtenues, savoir :

$$\frac{d(n^\circ 23 - A)}{dt} = - 0,2386 \quad \frac{d(I_2 - n^\circ 23)}{dt} = + 0,02,$$

qui conduisent à

$$\frac{d(I_2 - A)}{dt} = - 0,219.$$

Pour décider la question, j'ai consulté les chiffres originaux des observations et des calculs qui ont servi à établir le résultat $(I_2 - A)_{4,66} = 4'',430$ de la 4^{me} série. On a bien voulu me confier, à cet effet, les 5 feuillets qui contiennent ces données, telles qu'elles ont été revues, corrigées et définitivement établies par M. Broch. J'ai bientôt reconnu que la

manière de calculer le résultat moyen d'une comparaison, différait de celle de la Commission néerlandaise. En appliquant cette dernière et en introduisant quelques corrections qui me parurent indispensables, j'obtins

$$(I_2 - A)_{4,66} = + 3'',58.$$

Ce chiffre s'écarte sensiblement de $4'',43$ admis jusqu'ici, il se rapproche, au contraire, de $3'',11$ que l'on calculerait d'après les 54 comparaisons des autres séries.

Pour reconnaître si ces dernières, calculées d'après la même méthode que j'avais suivie pour la série 4, modifieraient les résultats, j'eus encore l'occasion de consulter les chiffres originaux. Il en est résulté que j'ai, en définitive, compris toutes les déterminations dans un calcul d'ensemble, différant de celui de la Commission mixte en trois points principaux, savoir :

1. la manière de calculer le résultat brut de chaque comparaison :
2. la correction pour différence de température ;
3. la correction de la mise au point d'après la méthode Cornu.

22. Nous allons premièrement indiquer les motifs pour lesquels j'ai suivi sous ces trois rapports d'autres règles de calcul.

I. *Calcul du résultat brut d'une comparaison.* Dans chaque comparaison de deux mètres X et A , la différence $X - A$ s'obtient par un nombre impair de mesures alternatives de $X - D$ et $A - D$, D étant la distance des axes des microscopes. Ce nombre était de 7 dans les mesures néerlandaises, de 5 dans celles de la Commission mixte. Dans le cours d'une comparaison la position des microscopes est sujette à varier. Lorsque cette variation est proportionnelle au temps et qu'elle a sur la valeur observée de $X - D$ et de $A - D$ le même effet, celui-ci se trouve éliminé par suite de l'ordonnance symétrique des mesures, si l'on retranche de la moyenne des valeurs $X - D$ la moyenne des valeurs $A - D$. Ce cas se présente dans la comparaison de deux mètres à traits entre eux. Ce n'est, en effet, que la composante parallèle à l'axe des mètres

qui, dans le mouvement des microscopes, en faisant varier D , affecte les valeurs $X - D$ et $A - D$ de quantités égales, sensiblement proportionnelles au temps, lorsque le maniement des microscope se fait avec quelque précaution et qu'il ne survient aucun trouble dans la marche régulière de l'expérience. C'est ce qui ressort pleinement de la série de 30 comparaisons, exécutées en 1880 par deux Membres de la Commission néerlandaise et M. G. Tresca. En introduisant dans le calcul de chacune de ces comparaisons une variation proportionnelle au temps et égale pour les deux différences $X - D$ et $A - D$, on trouve pour leur erreur moyenne d'après les trois observateurs, $0'',152$, $0'',134$, $0'',176$, alors que les erreurs moyennes d'un simple pointé sont déjà $0'',123$, $0'',112$ et $0'',120$. Si l'on peut conclure de ces chiffres que la loi de variation adoptée exprime avec une approximation suffisante la marche de l'expérience, les détails des écarts montrent encore qu'il n'y a pas lieu d'admettre une formule plus compliquée et que, plus particulièrement, une variation proportionnelle au carré du temps n'est nullement indiquée par ces mesures. En effet, s'il en fût autrement, il faudrait que, dans les écarts des 7 mesures de chaque comparaison, il y eût une prépondérance de signe prononcée dans les trois premiers d'un côté et les quatre derniers de l'autre. Or, rien de tel ne se présente, puisque la somme des 30×3 premiers écarts n'est que de $-0'',49$, ce qui n'indique qu'un écart moyen de $-0'',005$, valeur qui échappe à toute mesure.

La régularité de la variation proportionnelle au temps est encore apparente dans les chiffres qui expriment la valeur de la variation de D , survenue dans l'intervalle de deux mesures consécutives. Les trois observateurs ont obtenu individuellement: $0'',066$, $0,064$ et $0,066$.

23. Le cas est différent lorsqu'il s'agit de comparer un mètre à traits avec un mètre à bouts. La composante verticale du mouvement des microscopes fausse la mise au point et fait varier la longueur apparente A du mètre à bouts d'environ

un micron par centième de millimètre de déplacement du microscope. Cet effet ne se produit pas sur le mètre à traits. Il faut donc distinguer deux variations proportionnelles au temps: celle, α , de $X - D$ et celle, β , de $A - D$, dont la dernière représente l'effet combiné des variations de D et de A . Les sept mesures consécutives d'une comparaison fournissent ainsi les équations

$$\begin{aligned} X - D &= \mu_1 \\ A - D + \beta &= \mu_2 \\ X - D + 2\alpha &= \mu_3 \\ A - D + 3\beta &= \mu_4 \\ X - D + 4\alpha &= \mu_5 \\ A - D + 5\beta &= \mu_6 \\ X - D + 6\alpha &= \mu_7. \end{aligned}$$

Dans ces équations A représente la longueur apparente du Mètre des Archives répondant à la mise au point du commencement des mesures, c'est-à-dire celle qui se rapproche le plus de la mise au point que l'on a jugée être la plus exacte.

On en tire:

$$\begin{aligned} X - A &= \frac{1}{4}(\mu_1 + \mu_3 + \mu_5 + \mu_7) - \frac{1}{3}(\mu_2 + \mu_4 + \mu_6) + 3(\beta - \alpha) \\ \alpha &= \frac{1}{20} \{ 3(\mu_7 - \mu_1) + \mu_5 - \mu_3 \} \\ \beta &= \frac{1}{4} \{ \mu_6 - \mu_2 \}, \end{aligned}$$

de sorte que le calcul de $X - A$ revient, en définitive, à poser:

$$X - A = \frac{1}{60} \{ 42\mu_1 - 35\mu_2 + 24\mu_3 - 20\mu_4 + 6\mu_5 + 25\mu_6 - 8\mu_7 \}.$$

Le mouvement en hauteur des microscopes provient de deux causes, savoir, 1°. d'un résidu d'élasticité qui fait continuer le mouvement des derniers réglages; 2°. de la dilatation du corps des microscopes. La première peut agir tantôt dans un sens, tantôt dans l'autre; la seconde est plus constante, parce que la présence de l'observateur produit toujours une élévation de température, appréciable même dans l'intérieur de la cloche de cuivre qui enveloppe le comparateur. Comme le mouvement descendant de l'objectif diminue la longueur apparente du mètre à bouts, il est probable que, dans la moyenne d'un

nombre suffisant de mesures, les valeurs négatives de $\beta - \alpha$ prédominent. Les 25 comparaisons de la Commission néerlandaise, qui ont permis de calculer cette valeur, ont, en effet, donné en moyenne: $\beta - \alpha = -0^{\prime\prime},09$.

Pour les cinq mesures qui constituent une comparaison de la Commission mixte, on a

$$X - A = \frac{1}{3}(\mu_1 + \mu_3 + \mu_5) - \frac{1}{2}(\mu_2 + \mu_4) + 2(\beta - \alpha)$$

$$\beta = \frac{1}{2}(\mu_4 - \mu_2)$$

$$\alpha = \frac{1}{4}(\mu_5 - \mu_1),$$

ce qui revient à

$$X - A = \frac{1}{6}(5\mu_1 - 9\mu_2 + 2\mu_3 + 3\mu_4 - \mu_5).$$

Le nombre plus restreint des mesures rend moins sûre la détermination de $\beta - \alpha$. Cependant, on trouve encore, en moyenne, $\beta - \alpha = -0^{\prime\prime},024$.

Dans le calcul de la Commission mixte, on a procédé d'une manière différente. On a supposé que la variation due au déplacement des microscopes était la même pour $X - D$ et pour $A - D$, et on a, de plus, admis qu'elle s'exprime par une formule à deux termes $\alpha t + \alpha_1 t^2$, ce qui conduit à l'équation

$$X - A = \frac{1}{8}(\mu_1 - 4\mu_2 + 6\mu_3 - 4\mu_4 + \mu_5).$$

La première de ces suppositions me paraît incompatible avec les causes qui produisent la variation, la seconde ne se trouve pas suffisamment confirmée par l'expérience.

24 II. *Correction pour différence de température.* Lorsque le comparateur a été laissé en repos pendant quelque temps, les thermomètres des deux règles accusent des températures à très peu près identiques. Dans les expériences de la Commission néerlandaise, les différences moyennes, — sans égard aux signes, — ont été de $0^{\circ},001$ à la température ordinaire, de $0^{\circ},021$ aux basses températures. Dans le cours d'une comparaison, la marche ascendante de la température de l'enceinte peut causer des différences dans les deux thermomètres. Ces écarts s'accusent encore au commencement d'une comparaison, lorsque celle-ci a été immédiatement précédée d'une autre. Il faut,

dans ces cas, nécessairement en tenir compte, en appliquant une correction au résultat d'une comparaison; dans les calculs de la Commission néerlandaise on l'a évaluée à $0^{\prime\prime},085$ par centième de degré de différence. Pour la valeur de $(n^{\circ} 19 - A)_{17,61}$ la correction moyenne a été de $+ 0^{\prime\prime},045$, pour $(n^{\circ} 19 - A)_0$ elle a atteint $- 0^{\prime\prime},20$.

La correction pour différence de température a été entièrement négligée par la Commission mixte. Presque insignifiante pour les séries 1, 2, 3, faites à la température ordinaire (18° à 15°), elle est assez considérable pour les séries à basse température, ainsi qu'il résulte des valeurs suivantes:

Série 1,	correction =	$- 0,047$
2	„	$- 0,014$
3	„	$- 0,114$
4	„	$- 0,383$
5	„	$- 0,188$

On a admis le coefficient $0,087$ comme exprimant en microns et pour un centième de degré centigrade la dilatation moyenne des deux règles comparées.

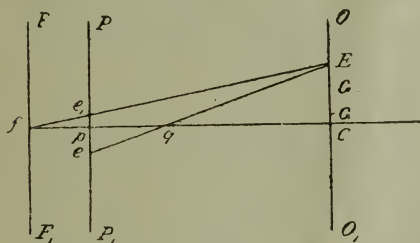
25. Notons ici que la série 4, faite à $4^{\circ},66$, se signale par les conditions très défavorables à l'égard de l'équilibre thermique. L'élévation moyenne en dix minutes a été de $0^{\circ},093$ pour le thermomètre de la règle I_2 , de $0^{\circ},081$ pour celui du Prototype. ¹⁾ Pendant les deux comparaisons du 9 février, les thermomètres se sont même élevés de $0^{\circ},27$, ce qui correspond à un allongement des règles de $2^{\prime\prime},30$. Il est peu probable que, dans ces conditions, les deux mètres suivent avec la même promptitude le mouvement ascendant de la température. La règle I_2 , ayant par unité de masse une superficie plus grande que le Prototype, doit se mettre plus facilement en équilibre de température avec l'air ambiant que ce dernier. Celui-ci, de plus, posé à plat sur une bande de velours, se trouve, pour

¹⁾ Dans les comparaisons faites à la température moyenne 0° par la Commission néerlandaise, ces variations ont été: $0^{\circ},025$ pour le mètre à traits, $0^{\circ},024$ pour le Mètre des Archives.

près de la moitié de sa surface, à l'état d'isolement thermique.

Le thermomètre de la règle I_2 , couché dans la rainure supérieure et se trouvant ainsi presque entièrement enveloppé par la matière de la règle, ne peut pas s'écarter sensiblement de la température de cet étalon. Au contraire, celui du Mètre des Archives, appliqué contre la surface plane de la règle, prendra une température intermédiaire entre celles de l'air ambiant et du Prototype et pourra même, lorsque l'échauffement de l'enceinte est rapide, se rapprocher beaucoup plus de la première. ¹⁾ Il est clair que, dans ces circonstances, on attribuera au Prototype une température plus élevée qu'il ne possède réellement, ce qui doit conduire, en définitive, à une évaluation trop forte de la différence $I_2 - A$.

26. III. *Application de la méthode Cornu.* L'influence d'un réglage défectueux des microscopes par rapport à la parfaite netteté des images, tant de l'objet visé que des fils du micromètre, a été étudiée dans l'Annexe I de la „Relation” de la Commission néerlandaise. Le résultat de cette analyse peut être représenté par la construction géométrique suivante.



Soient OO , la première surface réfringente du système optique, formé par le microscope et les milieux réfringents de l'œil, et PP , le plan de vision distincte, c'est-à-dire: le plan conjugué

de la rétine par rapport au système optique. C'est dans le plan PP , que l'observateur estime apercevoir les objets dont les images sont formées sur la rétine. Lorsque le point visé se trouve en q , en dehors du plan PP , la figure de diffusion

¹⁾ Dans les opérations de la Commission mixte on n'a pas fait marcher le thermomètre de Redier, qui permet de suivre assez exactement les variations de la température de l'air ambiant.

que les rayons, émanés de q , forment sur la rétine, apparaîtra à l'observateur comme une aire lumineuse placée en PP_1 ; cette aire est la section, par ce plan, du cône des rayons lumineux qui, partis de q , atteignent l'objectif. Dans l'application du procédé Fizeau la moitié CO , de l'objectif se trouve soustraite aux rayons incidents, la figure lumineuse sera donc un demi-cercle. Lorsque l'observateur, en réglant la distance Cq , laisse subsister l'erreur de mise au point q , il ne distingue pas les dimensions de l'aire de diffusion et estime apercevoir en PP_1 , un seul point lumineux e . Le lieu de ce point dépendra de la manière dont la lumière incidente, venant de q , est distribuée sur l'objectif. Je désigne par le terme : *centre d'éclairement* par rapport au point visé le point E , où la droite, menée par e et q , rencontre l'objectif. Il est très probable que ce point coïncide avec le centre de gravité de la surface éclairée, si l'on attribue à chaque élément de cette surface une densité proportionnelle au degré d'éclairement, dû aux rayons venant de q .

Dans le cas où l'observateur a bien ajusté l'oculaire par rapport aux fils micrométriques, il est clair que le plan de ces fils sera le plan conjugué de PP_1 , par rapport au système optique formé par la partie du microscope, qui est comprise entre la face extérieure de l'objectif et le réticule micrométrique. Si, au contraire, il a laissé subsister quelque erreur de mise au point de l'oculaire, le plan conjugué des fils tombera en dehors de PP_1 , par exemple en FF_1 . De même que pour le point q , il se produira alors une erreur de vision et de jugement par rapport à la position du centre du réticule; l'observateur estimera que ce centre coïncide, dans le plan de vision distincte, avec e_1 , point d'intersection de la droite qui joint l'image f avec le centre d'éclairement par rapport aux rayons qui semblent partir de cette image. En raison de la distance toujours très petite de f et q , le dernier centre d'éclairement ne différera pas sensiblement de E . Il en résulte que les deux points q et f , qui se trouvent en réalité sur l'axe optique et dont les images devraient, par conséquent, se couvrir au milieu du champ, se

montreront en e et e_1 , distants entre eux de ee_1 , qui sera l'erreur Z due à la mise au point. En négligeant, par rapport à la distance focale pC du microscope, les petites distances pq et pf , on a

$$Z = \frac{fq}{pC} EC.$$

Lorsque, dans l'application du procédé Fizeau, la moitié libre de l'objectif est uniformément éclairée par les rayons passant par q , EC sera égal à $\frac{4OC}{3\pi}$ ou $0,42 OC$ ¹⁾.

Pour les objectifs employés dans les comparaisons de la Commission mixte on a $OC = 3^{\text{mm}},5$, $pC = 18^{\text{mm}}$ ²⁾, d'où

$$Z = 0,082 fq.$$

27. Pour obtenir une mise au point aussi exacte que possible, M. Cornu déplace devant le microscope un écran à fente, parallèle à la direction des fils du micromètre, de manière que le centre de la bande lumineuse admise sur l'objectif occupe alternativement deux points G et G_1 . Nous désignerons par k la course constante de la fente. Il est clair que, lorsque l'on passe de l'une des deux positions G à l'autre G_1 , la distance apparente du fil f au point visé q variera de

$$y = \frac{fq}{pC} k.$$

On mesure y dans cinq positions, à intervalles égaux, du microscope; les valeurs observées y_1, y_2, y_3, y_4 et y_5 sont portées comme ordonnées sur un diagramme, dont l'axe des abscisses représente les lectures régulièrement croissantes m_1, m_2, m_3, m_4 et m_5 des tambours de réglage. On détermine

1) La vérification expérimentale a donné 0,47. Voir „Relation” §§ 58 et 59.

2) La distance focale des objectifs, employés en 1879 par la Commission néerlandaise, a été calculée à 15^{mm} d'après les mesures faites par M. Oudemans. On a, en 1880, remplacé ces objectifs par d'autres qui ont élevé à $0^{\text{u}},367$ et $0^{\text{u}},385$ les valeurs, précédemment obtenues, $0^{\text{u}},308$ et $0^{\text{u}},316$ d'une division du tambour des micromètres. Les nouveaux objectifs avaient donc une distance focale moyenne de $\frac{0,376}{0,312} 15^{\text{mm}} = 18^{\text{mm}}$.

ensuite le point où la courbe passant par les points (y_1, m_1) (y_2, m_2) , etc. coupe l'axe des abscisses. La lecture m_0 du tambour, représentée par ce point, indiquera la position du microscope pour laquelle y , et par conséquent aussi $f q$, est zéro. On obtient ainsi un réglage, qui ne sera pas nécessairement celui de la vision la plus distincte, mais pour lequel il y a compensation des erreurs des mises au point de l'objet visé et des fils micrométriques, par suite de la coïncidence des points f et q . Avant de commencer les comparaisons on ajuste le microscope à la lecture m_0 du tambour de réglage.

Il faut faire ces opérations consécutivement sur les deux bouts du mètre, d'un côté au moyen du microscope, de l'autre en abaissant ou relevant la table qui porte le Mètre des Archives. Le procédé rend ainsi nécessaire la présence assez prolongée de l'observateur près de l'instrument, ce qui accélère toujours l'élévation de la température de l'enceinte.

28. A part cet inconvénient, la méthode de M. Cornu doit certainement améliorer considérablement les mises au point. lorsqu'elle est appliquée avec des moyens instrumentaux appropriés. Sous ce rapport, malheureusement, les organes de réglage employés paraissent avoir laissé beaucoup à désirer. Les vis des microscopes et celles de la table n'avaient pas été construites dans la prévision d'un emploi pareil. Destinées à servir simplement comme moyens de réglage, on les a, sans autre modification que l'application d'un cercle gradué sur la tête de vis, employées comme vis micrométriques. Comme telles elles ont dû fonctionner dans des conditions les plus défavorables: le microscope, fortement serré dans sa douille, se meut difficilement à frottement dur, et, pour la table, la tête divisée de la vis se trouve à l'extrémité d'une tige qui doit transmettre le mouvement à environ 80 centimètres de distance. Si l'on considère qu'une erreur d'un centième de millimètre dans l'évaluation de la position du microscope ou de la table produit une erreur de $0',82$ dans la longueur apparente du Mètre des Archives, on ne s'étonnera pas que

l'application de la méthode Cornu, dans ces circonstances, ait pu introduire, ainsi que le montrent les Tableaux VII et VIII, au lieu des erreurs accidentelles de la mise du point, d'autres tout aussi considérables. ¹⁾

29. Dans ses mesures d'octobre 1879 un des Membres de la Commission néerlandaise a éprouvé toutes les difficultés résultant de l'insuffisance des moyens improvisés pour obtenir une mise au point calculée. M. Oudemans, espérant améliorer la mise au point, en prenant la moyenne de plusieurs déterminations, a cherché deux ajustements d'égale netteté en deçà et en delà de la vision distincte. Cette opération fut faite cinq ou trois fois de suite pour chaque comparaison. La moyenne des dix ou six lectures des têtes de vis fut adoptée comme réglage définitif. L'effet de cette méthode est rapporté dans les termes suivants ²⁾.

„Les divergences assez fortes que présentent les résultats numériques de M. Oudemans sont plus difficiles à expliquer. Les valeurs relativement faibles des erreurs moyennes des pointés ainsi que des erreurs moyennes des mesures de M. Oudemans, que nous avons déduites des expériences du comparateur longitudinal, montrent bien la précision habituelle de ses observations. Il faut donc admettre que la méthode

¹⁾ Il n'est que juste de remarquer qu'on a dû terminer en peu de jours l'installation complète de l'appareil qui devait servir à appliquer la nouvelle méthode. Pour le montrer, il suffira de rapprocher quelques dates. Les observations de la première série, faites d'après la méthode ordinaire ont été terminées le 16 septembre 1881. La Commission mixte s'est réunie le 15 septembre (Procès-Verbaux du Comité international, 1881, p. 15). D'après le rapport de M. Förster, ce fut à la suite de l'examen des observations de la première série que la Commission résolut d'appliquer la méthode Cornu. Les mesures de la seconde série ont été faites d'après cette méthode pendant la réunion du Comité international, 24 sept.—4 oct. 1881, elles ont commencé 8 jours après la fin de la première série. Il est clair que, dans ces conditions, on a dû improviser un appareil avec les moyens qu'on avait sous la main.

²⁾ „Relation” § 94.

„compliquée, employée par cet observateur pour obtenir un „ajustement exact, a exposé à des erreurs, soit parce qu’il „est difficile de juger si deux ajustements du microscope sont „également défectueux mais de sens contraire, soit parce que „les parties du comparateur qui servent à régler la mise au „point ne permettent pas d’obtenir avec une exactitude suf- „fisante une mise au point chiffrée. Nous avons remarqué, en „effet, que le temps perdu des vis qui servent à ce réglage est „considérable. Cela est surtout le cas pour celles qui servent à „abaisser ou à relever les tables qui portent les mètres. Les „longues tiges qui transmettent le mouvement se tordent sen- „siblement avant que la table suive le mouvement du bouton „divisé. Le défaut d’une relation suffisamment constante entre „les lectures des cadrans divisés dans les différentes séries et „la véritable position des tables apparaît d’ailleurs avec évi- „dence si l’on consulte les chiffres des mises au point dans „celles des séries qui se rapportent à une même combinaison „de deux mètres. On reconnaît qu’il n’existe aucun rapport „fixe entre ces chiffres et les résultats numériques des séries, „ce qui cependant eût dû arriver si, aux mêmes lectures des „cadrans de réglage, eût répondu un même ajustement de la „mise au point. Il est bien probable que, par les causes que „nous venons d’indiquer, on a perdu tout l’avantage qu’au „point de vue théorique on était en droit d’attendre de la „méthode qui consistait à chercher la moyenne de plusieurs „ajustements consécutifs et de diminuer ainsi l’erreur probable „de la mise au point adoptée pour la comparaison.”

30. Dans l’emploi de la méthode de M. Cornu on a, pour éviter une trop longue durée des opérations préparatoires, chaque fois déduit la mise au point exacte d’une construction graphique sommaire qui ne pouvait fournir qu’un chiffre approximatif. On a ensuite corrigé le résultat brut de la comparaison, pour tenir compte de la différence entre le réglage adopté m et celui, m_0 , calculé plus rigoureusement. La correction de $I_2 - A$ est $(m - m_0) \varphi$, où φ désigne la variation

de longueur apparente que montre le Mètre des Archives lorsque, — la moitié de l'objectif étant découverte, — la lecture du cadran de réglage monte d'une unité. Aux deux bouts du Mètre ces coefficients sont différents; on avait trouvé par une série d'expériences préliminaires:

au côté gauche (table du Mètre *A*) $\varphi_1 = - 0^{\mu},8794$

au côté droit (microscope) $\varphi_2 = - 17^{\mu},2.$

31. Dans le calcul de la lecture exacte m_0 , on a admis que la courbe qui représente y en fonction de m pouvait, dans sa partie moyenne, être considérée comme coïncidant avec une droite passant par les trois points (y_2, m_2) (y_3, m_3) et (y_4, m_4) . Les écarts que la détermination expérimentale de ces points présentait furent attribués à des erreurs accidentelles, de sorte que, d'après le calcul des moindres carrés, la droite représentative la plus probable dut passer par le centre de gravité des trois points, dans une direction parallèle à la droite menée par (y_2, m_2) et (y_4, m_4) . Des deux intervalles entre les trois points nommés, l'un est censé être l'intervalle moyen, c'est-à-dire celui dans lequel la valeur y change de signe. Le point d'intersection de la droite calculée avec l'axe des abscisses fait connaître la lecture m_0 .

32. Ce mode de déterminer la lecture de mise au point exacte n'est pas sans offrir matière à objection. D'abord, il est peu probable, à priori, que la proportionnalité entre y et l'écart de la position de vision distincte se maintienne en dehors de l'intervalle moyen, et l'expérience montre, en effet, le contraire. Quoique les irrégularités dans le fonctionnement des organes de réglage s'accusent très fortement dans les chiffres qui ont servi à calculer la lecture m_0 , les moyennes d'un certain nombre d'observations donnent encore des résultats passablement constants. Pour le microscope (côté droit), dont les déplacements en hauteur, de lecture en lecture, ont atteint 55^{μ} , les valeurs $\frac{\Delta y}{\Delta h}$ ont été pour les trois intervalles successifs a , b , c , dont b représente l'intervalle moyen:

	<i>a.</i>	<i>b.</i>	<i>c.</i>
2e Série (12 observations)	0,245	0,481	0,334
3e Série (12 observations)	0,350	0,422	0,376.

On voit que pour l'intervalle moyen l'élément de la courbe est beaucoup moins incliné vers l'axe des abscisses que pour les intervalles extrêmes. L'écart que trois points consécutifs présentent par rapport à une droite unique peut bien, à certain degré, être accidentel par suite d'erreurs de lecture, il est certain que, pour une autre partie, il est systématique par suite de la nature de la courbe: le calcul de m_0 doit donc nécessairement introduire une erreur systématique.

33. Une objection non moins grave concerne le degré d'arbitraire que présente la détermination de la correction qu'on applique au résultat brut de chaque comparaison. En effet, pour le second intervalle qui, combiné avec l'intervalle moyen b , doit fournir les trois lectures servant au calcul, on peut choisir indifféremment soit a , soit c . Il est vrai que l'on pourrait s'astreindre à la règle de choisir l'intervalle qui est le plus rapproché de la mise au point exacte, ou encore celui des deux qui donne la plus forte valeur de $\frac{\Delta y}{\Delta h}$, mais, en réalité, on n'a suivi aucune règle fixe. L'influence que ce choix peut avoir sur la correction et le degré de liberté qu'on s'est permis dans ce calcul apparaîtront clairement dans l'exemple suivant.

Dans la première des comparaisons à $4^{\circ},66$ (Série 4) on a obtenu, pour la détermination de la mise au point exacte, les chiffres suivants:

Côté gauche. Table du Mètre des Archives.		Côté droit. Microscope.	
Lecture p de la tête de vis.	Déplacement de l'image.	Lecture m de la tête de vis.	Déplacement de l'image.
40	+ 18,0	1,00	+ 8,0
35	+ 7,0	0,75	— 1,0
30	+ 2,0	0,50	— 4,0
25	— 7,0	0,25	— 11,0
20	— 13,0	0,00	— 16,0

Les déplacements y de l'image sont exprimés en divisions du tambour du micromètre.

En partant des lectures 35, 30 et 25, on trouve pour la lecture p_0 de mise au point exacte, au côté gauche,

$$p_0 = 29,524.$$

Les lectures 30, 25 et 20 donnent, au contraire,

$$p_0' = 29,000.$$

Comme la lecture adoptée dans la comparaison a été

$$p = 28,80,$$

la correction serait

$$\text{d'après le premier calcul: } (p_0 - p) 0,8794 = + 0^{\mu},637$$

$$\text{d'après le second calcul: } (p_0' - p) 0,8794 = + 0^{\mu},176.$$

Au côté droit, les lectures 1,00, 0,75 et 0,50 conduisent à

$$m_0 = 0,709.$$

On voit que cette lecture tombe en dehors de l'intervalle moyen. Les trois lectures 0,75, 0,50 et 0,25, qui ne comprennent pas l'intervalle moyen et qui, cependant, en ce cas ont été employées dans le calcul de la Commission mixte, donnent:

$$m_0' = 0,767.$$

Le tirage adopté ayant été

$$m = 0,75,$$

la correction serait

$$\text{d'après le premier calcul } (m_0 - m) 17^{\mu},2 = - 0^{\mu},705$$

$$\text{d'après le second calcul } (m_0' - m) 17^{\mu},2 = + 0^{\mu},292.$$

Le résultat brut de la comparaison a été $I_2 - A = 3^{\mu},171$.

Pour la correction on a employé: au côté gauche, le chiffre du premier calcul, au côté droit, celui du second. Il en est résulté:

$$I_2 - A = + 4^{\mu},100.$$

Si l'on avait employé les deux autres chiffres, on aurait trouvé:

$$I_2 - A = + 2^{\mu},642.$$

La différence entre ces deux résultats, également admissibles, dépasse la plus grande valeur que l'on puisse attribuer à l'erreur

moyenne d'une comparaison, exécutée en ajustant la mise au point de la manière ordinaire.

34. Que la correction apportée au résultat direct d'une comparaison a été non seulement à un certain degré arbitraire, mais parfois décidément fautive, c'est ce qui ressort pleinement dans les cas où l'observateur, pour une des 5 lectures p ou m , est tombé, par hasard, sur un réglage qui ne donnait aucun déplacement de l'image et qui, par conséquent, doit être considéré comme exact. Il est clair, qu'on n'avait alors qu'à conserver cette lecture pour la comparaison, et c'est aussi ce que les observateurs, MM. Tresca et Benoit, n'ont pas manqué de faire. Cependant, on a encore appliqué le calcul de la droite passant aussi approximativement que possible par trois points consécutifs de la courbe $y = f(m)$, et modifié le résultat de la comparaison par une correction qui, par exemple, pour la première des six comparaisons de la série 5 s'est élevée à $+ 1''12$.

35. Il me paraît que le calcul des lectures p_0 et m_0 est à la fois plus simple et plus sûr, si l'on procède par interpolation directe entre les deux lectures qui comprennent l'intervalle moyen, ce qui offre encore l'avantage d'exclure tout choix arbitraire de la part du calculateur.

36. C'est en partant de ces règles, 1°. par rapport au calcul du résultat brut d'une comparaison, 2°. pour la correction relative à l'inégalité de température des deux mètres, 3°. pour la correction des mises au point adoptées, que j'ai obtenu, comme résultats corrigés des cinq séries, ceux inscrits dans la quatrième colonne du Tableau suivant, qui contient de plus le calcul des valeurs de $x_0 = (I_2 - A)_0$ et $y = \frac{d(I_2 - A)}{dt}$ que l'on en déduit.

TABLEAU IX.

Calcul de $x_0 = (I_2 - A)_0$ et de $y = \frac{d(I_2 - A)}{dt}$

d'après les observations corrigées de la Commission mixte.

Série.	t .	n .	p .	np .	nt .	τ .	$n\tau^2$.	npr .
1	18 ^o ,451	24	+ 0 ^u ,099	+ 2,376	442,824	+ 2,835	192,893	+ 6,736
2	17,824	12	- 0,418	- 5,016	213,888	+ 2,208	58,503	- 11,075
3	15,060	12	- 0,036	- 0,432	180,720	- 0,556	3,710	+ 0,240
4	4,664	5	+ 3,576	+ 17,880	23,320	- 10,952	599,732	- 195,822
5	10,108	6	+ 1,362	+ 8,172	60,648	- 5,508	182,028	- 45,011
		59		+ 22,980	924,400		1036,866	- 244,932
	$\log [nt]$	= 2,96445				$\log [np]$	= 4,36135	
	$\log [n]$	= 1,77085				$\log [n]$	= 1,77085	
	$\log T$	= 1,19360	$T = 15^{\circ},616$			$\log x_T$	= 9,59050	$x_T = 0,3895$
	$\log [-np\tau]$	= 2,38905				$\log T$	= 1,19360	
	$\log [n\tau^2]$	= 3,01572				$\log (-y)$	= 9,37333	
	$\log (-y)$	= 9,37333	$y = - 0,2362$			$\log (x_0 - x_T)$	= 0,56693	$x_0 - x_T = 3,6892$
						x_0		= 4 ^u ,079

37. Avec ces valeurs de x_0 et y la somme des carrés des écarts que présentent les comparaisons isolées est

$$[\varepsilon^2] = 94,04,$$

d'où l'on déduit:

l'erreur moyenne d'une comparaison $m = \pm 1\mu,28$

„ „ de $x_{15,6} = (I_2 - A)_{15,6}$ $m_T = \pm 0,17$

„ „ „ $x_0 = (I_2 - A)_0$ $m_0 = \pm 0,65$

L'erreur probable de l'équation métrique de I_2 serait donc de $\pm 0\mu,44$.

Ce chiffre élevé ne peut pas surprendre si l'on considère les causes d'erreur auxquelles ces mesures ont été exposées et surtout le degré exagéré dans lequel, par suite de la distribution peu appropriée des séries à l'égard des températures, les écarts se font sentir dans la valeur de x_0 . En effet, si nous conservons les notations du n^o 19, les équations

$$y = \frac{[n p \tau]}{[n \tau^2]}; \quad x_0 = \frac{[np]}{[n]} - yt$$

donnent

$$\Delta y = \frac{1}{[n \tau_2]} \left(n_1 \tau_1 \Delta p_1 + n_2 \tau_2 \Delta p_2 + \text{etc.} \right)$$

$$\Delta x_0 = \frac{1}{[n]} \left(n_1 \Delta p_1 + n_2 \Delta p_2 + \text{etc.} \right) - \frac{t}{[n \tau^2]} \left(n_1 t_1 \Delta p_1 + \text{etc.} \right),$$

c'est-à-dire:

$$\Delta y = + 0,06560 \Delta p_1 + 0,02554 \Delta p_2 - 0,00646 \Delta p_3 \\ - 0,05281 \Delta p_4 - 0,03188 \Delta p_5$$

$$\Delta x_0 = - 0,61756 \Delta p_1 - 0,19561 \Delta p_2 + 0,30420 \Delta p_3 \\ + 0,90954 \Delta p_4 + 0,59949 \Delta p_5.$$

Dans cette dernière formule, le coefficient le plus élevé appartient à la 4^{me} série qui, en même temps, a été la moins nombreuse. Une erreur ε d'une seule comparaison de cette série fait varier de $0,18\varepsilon$ le résultat final des 59 comparaisons. Or, cette série est caractérisée, non seulement par les conditions exceptionnellement défavorables à l'égard de la stabilité de la température, mais aussi par cette circonstance

fâcheuse que les corrections de mise au point, source d'erreurs très importante, y ont été particulièrement élevées. C'est ce que montre le Tableau suivant où nous avons inscrit séparément pour chaque comparaison les corrections relatives aux deux bouts du Prototype.

TABLEAU X.
Corrections de mise au point.

Gauche.	Droite.	Gauche.	Droite.	Gauche.	Droite.
Série 2.		Série 3.		Série 4.	
+ 0,065	+ 0,264	+ 0,040	- 0,131	+ 0,078	+ 0,478
- 0,158	+ 0,189	+ 0,879	- 0,197	- 0,066	- 0,086
+ 0,046	- 0,062	- 0,050	+ 0,025	- 1,637	+ 0,075
- 0,147	- 0,047	+ 0,132	0,000	- 1,637	+ 0,075
- 0,974	0,000	+ 0,484	+ 0,139	+ 0,010	+ 0,107
- 0,037	+ 0,149	+ 0,055	- 0,032	Série 5.	
0,000	- 0,029	- 0,059	+ 0,043	- 0,055	0,000
0,000	- 0,140	+ 0,086	- 0,209	- 0,022	+ 0,108
+ 0,098	+ 0,172	- 0,233	- 0,074	- 0,172	0,000
- 1,353	0,000	+ 0,377	- 0,143	- 0,070	- 0,134
+ 0,147	- 0,266	+ 0,168	- 0,074	+ 0,550	- 0,221
+ 0,066	- 0,068	+ 0,503	+ 0,169	- 0,220	- 0,134

La plus forte correction atteint la valeur de 1^μ,637. Elle appartient à la série 4, la moins nombreuse, et, par un hasard regrettable, c'est justement celle qu'on a dû appliquer deux fois de suite, parce que les 3^{me} et 4^{me} comparaisons de cette série ont été exécutées avec le même réglage. Il en est résulté que la correction due à la mise au point du 9 février fait, à elle seule, varier la valeur $(I_2 - A)_0$ de $1\mu,637 \times 0,90954 \times \frac{2}{5}$ soit de près de 0^μ,60.

Or, si ces corrections sont déjà très peu sûres, à cause des erreurs accidentelles dues aux organes de réglage, nous allons voir que les coefficients φ_1 et φ_2 , auxquels elles sont proportionnelles, peuvent comporter une erreur constante qui,

pour le coefficient de gauche φ_1 , atteint très probablement près de 55 pour cent de sa valeur.

38. Remarquons d'abord qu'on peut contrôler la régularité du fonctionnement de l'appareil qui a servi à déplacer les écrans à fente. Les mouvements, donnés à l'appareil, ont été égaux aux deux côtés et constants dans toutes les expériences. Il faut donc qu'on trouve dans toutes les séries des valeurs identiques du quotient $\frac{\Delta y}{\Delta h}$ de l'intervalle moyen. Voici les valeurs moyennes :

Série.	Côté gauche.	Côté droit.
2	0,0138	0,0421
3	0,0148	0,0370
4	0,0396	0,0423
5	0,0417	0,0363

Les divergences que présentent entre eux les quatre chiffres du côté droit et les deux derniers du côté gauche peuvent être considérées comme des erreurs accidentelles résultant de l'imperfection des moyens de réglage. Il n'en est plus de même pour les deux premiers chiffres du côté gauche. Leur moyenne 0,0143 est près de 2,78 fois plus faible que la moyenne des six autres valeurs. Il faut donc admettre que dans ces séries le déplacement du centre d'éclairement au côté gauche n'a pas atteint la moitié de celui de toutes les autres expériences. Toutefois, ce défaut n'a pas pu modifier la valeur de la correction, lorsque celle-ci a été calculée, comme nous l'avons fait, par simple interpolation dans les limites de l'intervalle moyen.

Les deux constantes φ_1 et φ_2 doivent être proportionnelles aux variations en hauteur, 19",45 et 245", correspondant à l'unité de lecture des vis de réglage. En désignant par ψ_1 et ψ_2 les valeurs de φ_1 et φ_2 réduites à un micron de variation en hauteur, on obtient :

$$\psi_1 = \frac{0,8792}{19,45} = 0,0452, \quad \psi_2 = \frac{17,2}{245} = 0,0702.$$

Les nombres ψ_1 et ψ_2 représentent la tangente de l'angle EqC de notre figure de la page 197. Il montrent que, dans les mesures du Mètre des Archives, la distance du centre d'éclairément à l'axe du microscope a été beaucoup plus grand au côté droit qu'au côté gauche. Comme le foyer des microscopes est à 18^{mm} de l'objectif, ces distances ont été

$$d_1 = 0^{\text{mm}},814, \quad d_2 = 1^{\text{mm}},264.$$

Pour expliquer cette anomalie, il faut entrer dans quelques détails au sujet de l'appareil qu'on a dû improviser ¹⁾ pour produire le mouvement des fentes.

Les écrans à fente consistaient en des lames minces de laiton fixées par l'un de leurs bouts à des supports en bois; ces derniers étaient collés à la cire molle aux deux extrémités de la rainure supérieure d'une règle en X , placée parallèlement au Mètre des Archives. La règle en X pouvait être déplacée dans le sens longitudinal au moyen d'une tige à vis, dont la tête se trouvait au dessus de la paroi supérieure de la cloche en cuivre. Il n'y avait pas moyen d'enlever les écrans pour découvrir entièrement les objectifs pendant les mesures du Mètre des Archives. On observait donc toujours avec des objectifs diaphragmés; mais comme les fentes, larges de 0^{mm},96 au côté gauche, de 1^{mm},04 au côté droit, se trouvaient environ à mi-hauteur entre l'objectif et les pointes du Mètre des Archives, les rayons lumineux qui, partis de l'extrémité des pointes, traversaient les fentes pouvaient éclairer sur les objectifs des bandes d'une largeur d'environ 2 millimètres, la demi-ouverture des objectifs étant 3^{mm},5.

Dans ces conditions, les valeurs d_1 et d_2 et par suite les coefficients φ_1 et φ_2 dépendent entièrement de la position qu'occupent les fentes pendant les mesures. Pour pouvoir appliquer, à toutes les séries de mesures, les valeurs φ_1 et φ_2

¹⁾ Voir la note 1, page. 201.

déterminées dans des expériences spéciales, il faut être sûr que la position des fentes a été toujours la même. Or, nous venons de voir, par les valeurs de $\frac{\Delta y}{\Delta h}$, que, au moins au côté gauche dans les séries 2 et 3, le mouvement et par suite aussi la position des fentes ont été très différentes de ce qu'elles devaient être.

On expliquerait la plus grande partie du défaut, observé dans le déplacement du centre d'éclairement, en admettant que l'ombre de l'un des bords de la fente, qui devait se former sur l'objectif, a été couverte par celle du bout du Mètre des Archives, ce qui a dû avoir pour effet de réduire à la moitié du mouvement de la fente celui du centre d'éclairement, puisque alors le mouvement de l'écran n'a fait que rétrécir la bande éclairée de l'objectif en laissant fixe le bord formé par l'ombre du Prototype.

La valeur trop faible de d_1 indique que très probablement, dans les mesures de φ_1 , la fente de gauche s'est trouvée, en effet, dans cette même position et a été en partie cachée par l'ombre du bout du Prototype. Dans ce cas, le coefficient φ_1 ne peut être appliqué sans erreur aux mesures dans lesquelles l'image de la fente sur l'objectif a été entièrement dégagée.

Or, les valeurs normales de $\frac{\Delta y}{\Delta h}$, obtenues dans les séries 4 et 5, font supposer que c'est cette dernière position de la fente de gauche qui s'est présentée dans ces deux séries. S'il en est ainsi, le coefficient φ_1 avec lequel les corrections de mise au point ont été calculées dans ces deux séries a été trop faible. Si, pour obtenir la vraie valeur, on considère comme exact le coefficient φ_2 de droite et que, au moyen du rapport connu $\frac{19,45}{245}$, on détermine pour les séries 4 et 5 la valeur de φ_1 , on obtient 1,365, valeur de 55 pour cent plus élevée que le coefficient employé ¹⁾.

¹⁾ Remarquons que l'appareil employé eût pu servir pour appliquer la méthode décrite dans la „Relation” de la Commission néerlandaise à la

39. L'application de la valeur plus probable 1,365 ne change rien au résultat de la série 5. Les corrections de mise au point au côté gauche s'y sont presque exactement compensées : la moyenne n'est que $+ 0''{,}002$. Pour la série 4, au contraire, la moyenne $- 0''{,}65$ devrait être portée à $- 1''{,}01$, de sorte que les valeurs x_0 et y deviendraient :

$$\begin{aligned}x_0 &= + 3''{,}75 \\ y &= - 0{,}2174,\end{aligned}$$

ce qui les ferait coïncider presque exactement avec celles que l'on déduit des mesures de la Commission néerlandaise, savoir,

$$\begin{aligned}x_0 &= + 3''{,}63 \\ y &= - 0{,}2186.\end{aligned}$$

Toutefois, il faut se garder d'attribuer une trop grande importance à la concordance presque parfaite de ces deux résultats. La dernière correction que nous venons d'appliquer n'est pas sûre et l'erreur probable du premier des résultats reste encore assez élevée. De plus, les considérations présentées au n° 25 au sujet de l'effet d'une différence possible, restée cachée, dans les températures du mètre I_2 et du Mètre des Archives rendent probable que la première valeur x_0 devrait baisser encore.

fin du § 60. Il eût suffi d'élargir les fentes ou d'abaisser les écrans, afin de pouvoir dégager complètement les moitiés extérieures des objectifs, pour obtenir la plus grande précision possible dans la mise au point ordinaire. Le mouvement des fentes eût pu servir à rétrécir la bande éclairée pendant les mesures, afin de diminuer l'influence de l'erreur commise dans le réglage. La valeur de d_1 , de la page 241, montre déjà qu'on a pu observer avec un rétrécissement qui aurait abaissé à $\frac{0,814}{1,47} 0''{,}78 = 0''{,}43$ l'erreur moyenne due à la mise au point. Un artifice pareil à celui employé dans la méthode Cornu, et qui consisterait à remarquer si le rétrécissement de la bande éclairée fait varier la position de l'image et à modifier le réglage jusqu'à ce que l'image reste fixe, augmenterait certainement encore la précision. C'est cette combinaison des deux méthodes que me paraîtrait constituer le meilleur moyen de s'affranchir presque complètement de cette source d'erreurs.

40. Les conclusions suivantes nous paraissent découler de cette discussion.

1. Les expériences faites par la Commission néerlandaise et par la Commission mixte, pour obtenir des copies du Mètre des Archives, conduisent à des résultats, dont la concordance est bien établie et très satisfaisante pour celles des comparaisons qui ont été exécutées aux températures $18^{\circ},45$ à $15^{\circ},06$. Les deux résultats peuvent être considérés comme identiques dans les limites de précision que comportent les comparaisons d'un mètre à traits avec un mètre à bouts, et qui, pour le nombre de comparaisons soumises au calcul, diffère à peine de celle que l'on peut obtenir dans les mesures de mètres à traits entre eux. La coïncidence obtenue démontre que le Mètre des Archives se trouve matériellement assez exactement défini dans sa longueur, pour servir comme unité de longueur dans les mesures de haute précision.

2. Les mesures de la Commission néerlandaise faites à zéro, moins nombreuses mais plus exactes que celles faites par la même Commission à la température ordinaire, peuvent encore être considérées comme offrant à peu près les mêmes garanties par rapport à la précision de l'équation fondamentale qui s'en déduit.

3. Les observations de la Commission mixte, faites à basse température dans des conditions défavorables à l'égard de la stabilité de la température, avec des appareils insuffisants pour tirer parti du perfectionnement que comporte la méthode de M. Cornu, étant trop peu nombreuses et ne permettant d'en déduire l'équation fondamentale que par extrapolation, ne peuvent pas fournir une copie aussi sûre du Mètre des Archives. Cependant, leur résultat le plus probable ne s'écarte de celui de la Commission néerlandaise que d'une quantité équivalente au degré d'incertitude qu'il laisse subsister. L'écart s'accorde, en grandeur et en signe, avec la correction que le résultat de la Commission mixte doit vraisemblablement encore subir.

4. Les comparaisons faites entre les mètres I_2 , le n° . 20 et le n° . 23 permettent d'établir avec pleine certitude que

les équations, sanctionnées par la Conférence générale de 1889, comme exprimant la longueur du mètre international et des autres étalons nationaux sont en erreur d'environ $2^{\mu},63$, de sorte que ces mètres représentent une unité de longueur, qui est plus du $\frac{1}{400000}$ plus courte que celle du système métrique.

41. Dans l'Annexe, nous donnons le résultat d'un calcul des 210 comparaisons faites au Bureau international pour établir les équations relatives des nouveaux étalons. Conformément aux conclusions auxquelles nous a conduit la discussion des mesures de dilatation, on a admis dans ce calcul que les règles en métal de même provenance ont les mêmes coefficients de dilatation et que pour les règles en métal de Matthey la dilatation est de $0^{\mu},02$ par degré supérieure à celle des règles en métal du Conservatoire. Nous avons ajouté, dans le Tableau qui comprend les nouvelles équations relatives, les équations fondamentales de toutes ces règles, y compris le mètre international, en diminuant, d'après le résultat de cette étude, de $2^{\mu},63$ l'équation du mètre n° 6.

Il résulte de ce tableau que parmi les 35 nouveaux étalons nationaux il y en a 17 dont l'équation s'exprime par un chiffre dépassant 3 microns. Le mètre qui se rapproche le plus du Mètre des Archives est le n° 30, échu à la Serbie; la différence ne serait que de $-0^{\mu},04$.

La plus forte différence positive est celle du mètre n° 1 en métal du Conservatoire savoir $+5^{\mu},71$. Remarquons que ce résultat, obtenu en diminuant de $2^{\mu},63$ les équations de I_2 et de M , adoptées par le Comité, confirme de nouveau l'exactitude de cette correction. En effet, le mètre n° 1 appartient au petit groupe de règles, qui ont été tracées d'après le n° 23 avant les comparaisons de la Commission néerlandaise, lorsque, par conséquent, le n° 23 étant jugé exact, on s'est efforcé de se rapprocher, dans le tracé, autant que possible de ce mètre. A ce groupe de règles appartenaient, avec le n° 1, les mètres n° 19 ($+5^{\mu},81$), n° 27 ($+6^{\mu},11$) et le n° 26. M. H. Tresca,

en me communiquant dans sa lettre du 26 septembre 1879 que l'étalon néerlandais n° 27 avait été tracé la nuit précédente d'après le n° 23, ajouta : „Au point de vue des traits je considère ce tracé comme supérieur à celui du n° 1 et comme l'équivalent du n° 26. Au point de vue de l'exactitude ils sont tous trois de même valeur;” ce qui prouve que le n°. 1 doit, à très peu près, avoir la même équation que les mètres mesurés par la Commission néerlandaise.

ANNEXE.

LA DILATATION DES NOUVEAUX ÉTALONS.

La Commission internationale du Mètre, en arrêtant, dans sa réunion de 1872, les principes qu'on suivrait dans la création de nouveaux étalons de longueur, a voué une attention particulière aux mesures des températures et aux déterminations des coefficients de dilatation. Elle a imposé, à cet égard, aux commissions d'exécution des conditions très précises, formulées ainsi qu'il suit ¹⁾.

- I. Les mètres internationaux devront être accompagnés de deux thermomètres à mercure détachés, soigneusement comparés au thermomètre à air et qui, de temps à autre, doivent être soumis à une nouvelle vérification.
- II. La méthode Fizeau sera employée pour déterminer la dilatation du platine iridié qui servira à la construction du mètre.
- III. Les prototypes seront soumis aux meilleurs procédés à l'aide desquels on pourra déterminer le coefficient de dilatation absolue du mètre entier. Ces mesures seront faites, pour chaque règle séparément, au moins à cinq températures différentes, comprises entre 0 et 40 degrés.
- IV. La comparaison relative des prototypes devra être exécutée au moins à trois températures comprises entre ces mêmes limites.

Les circonstances n'ont pas permis de satisfaire à la rigueur, peut-être excessive, de ces prescriptions. Le long retard causé par la confection de nouvelles règles en alliage jugé chimique-

¹⁾ Rapport de la Commission IV de la Commission internationale du mètre. Voir: Réunions Générales de 1872, Procès-verbaux, p. 81.

ment plus parfait a forcé d'abrégé un travail, qui aurait demandé plusieurs années, pour pouvoir le terminer dans l'espace d'un an. Mais ce que les mesures métrologiques ont dû garder d'incomplet a été largement compensé par les remarquables études et recherches faites sur les mesures de température et de dilatation, travaux dont la portée dépasse considérablement le cercle naturellement restreint de la métrologie proprement dite. Certes, aucun des Membres de la Commission internationale qui, en 1872, ont coopéré à établir les conditions des nouveaux étalons, n'eût préféré leur exécution stricte et complète à l'importante moisson de données expérimentales, dont MM. Benoit, Chappuis et Guillaume ont enrichi la science.

D'après le programme, arrêté par la Commission internationale de 1872, les coefficients de dilatation ont été déterminés de deux manières. Un échantillon d'un centimètre de longueur, coupé à l'une des extrémités de la règle, a été examiné au moyen de la méthode de M. Fizeau, — et la dilatation du mètre entier a été déterminée sur le comparateur en mesurant les différences de longueur entre le mètre, porté à des températures diverses, et un autre étalon maintenu à température fixe. Ces deux modes de procéder ont, pour les mesures métrologiques, une valeur très différente, lors même que la précision avec laquelle elles font connaître la dilatation entre les mêmes limites de température serait égale. A ce sujet la Commission IV, dans son rapport sur les questions de thermométrie et de dilatation, s'est exprimée dans les termes suivants :

„Quant à la méthode à employer dans ces déterminations, „la Commission a considéré que celle de M. Fizeau qui, entre „les mains de ce physicien, a donné des résultats d'une concordance si remarquable, pourrait certainement fournir une „donnée précieuse sur l'un des principaux caractères de la „matière du mètre. Mais, tout en recommandant ce procédé, „la Commission a jugé indispensable que, dans les mesures „de la dilatation qui doivent servir à faire les réductions de

„la longueur des mètres à une température donnée, on se „rapprochât autant que possible des conditions qui seront „réalisées dans les comparaisons subséquentes, et que, par „conséquent, il faudra faire des mesures exactes et multipliées „de l'accroissement de la distance des traits du mètre, produit „par une élévation de température donnée.”

La Commission, par ces mots, n'a indiqué qu'en termes généraux la raison pour laquelle, au point de vue métrologique, elle n'a pu accorder qu'une importance secondaire à l'application de la méthode Fizeau. On peut remarquer plus spécialement que cette méthode, pour fournir des résultats équivalents à ceux de la méthode du comparateur, exige que la température supérieure soit portée à un degré assez élevé, bien loin en dehors des limites qui se présentent dans la pratique métrologique, que la détermination très exacte des hautes températures expose à des erreurs systématiques différentes de celles des comparaisons à température ordinaire, et que, de même, les conditions différentes d'un échantillon d'un centimètre reposant sur une de ses faces terminales et d'un mètre entier couché sur deux rouleaux peuvent causer, sinon des différences de dilatation réelles, au moins des inégalités dans les erreurs constantes inévitables des éléments du calcul. Ces considérations rendent peu douteux, que la méthode de M. Fizeau, malgré sa haute valeur scientifique, ne peut, en principe, offrir pour la pratique métrologique les mêmes avantages que la méthode du comparateur, qui reproduit toutes les conditions de la pratique usuelle.

Ajoutons que si, contrairement aux intentions de la Commission de 1872, la méthode de M. Fizeau doit servir à faire connaître les différences accidentelles de dilatation que présentent des règles, identiques dans leur composition et leur fabrication, toute conclusion qui établirait une différence réelle, chiffrée impliquerait nécessairement un paralogisme. En effet, le résultat indiquant que, sous le rapport de la dilatation, un de ces mètres diffère de l'un quelconque des trente autres ne peut

reposer sur l'hypothèse admise à priori que la dilatation d'un centimètre est nécessairement égale à celle de l'un quelconque de cent autres centimètres. Dans ce qui suit nous n'aurons égard qu'aux résultats de la méthode du comparateur.

La dilatation absolue du mètre I_2 a été mesurée par M. Benoit en trente comparaisons, faites à des températures de 0° à 38° avec la règle Type II, maintenue à température constante. Ces observations ont conduit à la formule

$$D_t = 8^{\mu},609 t + 0^{\mu},00112 t^2. \quad 1)$$

On en déduit pour les réductions entre 0° et 20° :

$$\left(\frac{dI_2}{dt} \right)_{10} = 8^{\mu},631.$$

La règle n° 6 a été soumise à deux séries d'observations pareilles, chacune de 30 comparaisons, exécutées l'une par M. Benoit, l'autre par M. Guillaume. Les deux résultats, très concordants, ont été:

$$D_t = 8^{\mu},595 t + 0,00127 t^2 \quad (\text{Benoit}).$$

$$D_t = 8,591 t + 0,00116 t^2 \quad (\text{Guillaume}).$$

On en tire en moyenne:

$$\left(\frac{d(n^\circ 6)}{dt} \right)_{10} = 8^{\mu},617.$$

A 10° , la dilatation par degré centigrade de I_2 serait donc de $+0^{\mu},014$ plus forte que celle du n° 6.

D'autre part, une série de 40 comparaisons relatives de ces

1) Rapport de M. Benoit p. 14 et 17. Dans son mémoire (Travaux et Mémoires du Bureau international, Tome II p. C. 43). M. Benoit a donné la formule

$$D_t = 8^{\mu},594 t + 0,00126 t^2.$$

La différence de ces deux formules est $+0,015 t - 0,00014 t^2$. Elle provient probablement de quelque correction introduite, après la publication du Mémoire, dans l'échelle thermométrique. On remarque, en effet, cette même différence dans les formules de dilatation des règles Type I et II et n° 13, reproduites dans le Rapport p. 47.

deux étalons a accusé une différence en sens contraire, savoir $-0^{\mu},0073$ 1).

Ces deux résultats contradictoires nous semblent ne pouvoir admettre d'autre conclusion que la suivante: *Les mesures les plus précises, faites par les observateurs les plus expérimentés, n'assignent à la différence de dilatation des mètres I_2 et n° 6 entre 0° et 38° aucune valeur appréciable avec quelque certitude. Cette différence rentre dans les limites des erreurs inévitables des observations les plus soigneusement exécutées.*

Les 30 règles n° 1 à n° 5, n° 7 à n° 31 en platine iridié de M. Matthey ont été comparées avec la règle n° 6 à 8 températures, d'abord ascendantes 0° , 11° , 22° , et 33° , puis décroissantes 38° , 27° , 16° et 5° . Ces comparaisons ont fourni pour les différences de dilatation $\frac{d(X_M - n^{\circ} 6)}{dt}$ les valeurs suivantes, auxquelles on a ajouté les erreurs probables de chaque détermination.

N° 1	$+ 6^{\mu},3.10^{-3}$	$\pm 3^{\mu},8.10^{-3}$	N° 17	$+ 2^{\mu},2.10^{-3}$	$\pm 6,9 10^{-3}$	A.
2	$+ 13,8$	" 2,0 "	18	$- 9,3$	" 3,3 "	
3	$- 9,2$	" 2,6 "	19	$+ 3,6$	" 3,9 "	
4	$- 19,2$	" 3,4 "	20	$+ 21,7$	" 6,0 "	
5	$- 3,7$	" 8,4 "	21	$+ 13,6$	" 4,5 "	
7	$- 1,7$	" 8,2 "	22	$+ 16,0$	" 3,7 "	
8	$- 2,4$	" 4,2 "	23	$+ 9,6$	" 4,9 "	
9	$- 7,8$	" 5,3 "	24	$+ 18,6$	" 5,5 "	
10	$+ 8,0$	" 6,3 "	25	$- 3,1$	" 6,4 "	
11	$- 0,8$	" 6,0 "	26	$- 4,0$	" 3,0 "	
12	$- 13,4$	" 4,1 "	27	$+ 5,8$	" 4,5 "	
13	$- 4,0$	" 4,1 "	28	$- 1,2$	" 4,2 "	
14	$- 4,6$	" 5,5 "	29	$+ 23,0$	" 6,1 "	
15	$+ 4,3$	" 6,3 "	30	$- 13,4$	" 4,9 "	
16	$+ 1,6.10^{-3}$	$\pm 3,0 10^{-3}$	31	$+ 7,0.10^{-3}$	$\pm 4,2$	

Au sujet de ce tableau, M. Benoit remarque ce qui suit: „Le premier coup d'œil jeté sur les résultats de ces obser-

1) Rapport de M. Benoit p. 48.

„vations montre que les dilations de toutes ces règles sont „extrêmement voisines les unes des autres, tellement voisines „que, dans bien des cas, les différences restent au dessous de „leurs erreurs probables et que la réalité de ces différences „n'est, par conséquent, rien moins que démontrée.”

Il nous semble qu'il faut faire un pas de plus vers la conclusion que cette remarque laisse entrevoir. Ici encore, les différences de dilatation sont trop faibles pour pouvoir être constatées. L'ensemble des résultats obtenus n'aurait pas pu être autrement dans le cas où les 31 règles eussent eu des dilations réellement identiques. En effet, dans le cas supposé, les erreurs inévitables de l'observation produiront *des différences apparentes*. Celles-ci peuvent servir à calculer l'erreur probable de chaque détermination. L'erreur ainsi trouvée sera nécessairement plus forte que celle qui se calcule par les écarts que présentent les 8 mesures de chaque détermination isolée, parce que le renouvellement de l'expérience, l'installation d'une nouvelle règle, un nouvel ajustement de l'appareil, le changement d'observateur peuvent introduire des différences d'une détermination à l'autre.

De plus, les écarts que les 30 déterminations présentent par rapport à une dilatation moyenne, qui s'appliquerait à toutes les règles doivent suivre la loi des erreurs accidentelles savoir, 1°. le nombre des écarts positifs doit être égal à peu près à celui des écarts négatifs; 2°. la somme des écarts doit être sensiblement nulle, c'est-à-dire, la dilatation apparente moyenne des 30 règles ne doit pas différer beaucoup de celle de la règle n°. 6; 3°. le nombre des écarts compris entre certaines limites x et $x + \Delta x$ doit décroître à mesure que x est plus élevé.

Or toutes ces propriétés se retrouvent dans les chiffres qui, d'après le Tableau, exprimeraient des différences de dilatation.

En effet :

- 1°. Parmi les 30 différences il y en a 15 positives, 15 négatives.
- 2°. La dilatation moyenne des trente règles ne diffère de celle du mètre n°. 6 que de $2 \cdot 10^{-3}$, c'est-à-dire 0",002 par de-

gré, quantité trop faible pour pouvoir être déterminée avec quelque certitude.

3°. Parmi les différences il y en a :

13 comprises entre 0 et 5×10^{-3}

8 " " 5 et 10 " "

4 " " 10 et 15 " "

3 " " 15 et 20 " "

2 au dessus de 20 " "

Enfin, la somme des carrés des différences, considérée comme erreurs accidentelles, fournit l'erreur probable d'une détermination $7^{\mu}.10^{-3}$, tandis que l'erreur probable d'une détermination, déduite des 8 mesures qui composent cette dernière, varie entre $8^{\mu}.10^{-3}$ et $2^{\mu}.10^{-3}$ et est en moyenne $5^{\mu}.10^{-3}$.

Dans ces circonstances, la seule conclusion qu'on puisse légitimement tirer de ces expériences peut se formuler en ces termes :

Dans les limites de température 0° à 38°, les 30 mètres en métal de Matthey n'accusent soit entre eux, soit avec les mètres I₂ et n°. 6, aucune différence de dilatation appréciable.

A plus forte raison en est-il ainsi entre 0° et 20°.

On a comparé de la même manière avec la dilatation du n°. 6 celle de 4 étalons en métal du Conservatoire. Les différences obtenues ont été :

$\frac{d(X_c - n^{\circ}. 6)}{dt}$		Écarts de la moyenne.	Erreur probable de la détermination.
n°. 1	- 0 ^μ ,0137	5 ^μ ,4.10 ⁻³	8,4.10 ⁻³
3	- 0 ,0273	8 ,2 "	5,8 "
12	- 0 ,0174	1 ,7 "	7,8 "
13	- 0 ,0179	1 ,2 "	5,7 "
moyenne - 0 ,0191			

Les écarts que ces chiffres présentent entre eux sont encore plus faibles que ceux du Tableau précédent. Par contre, la différence de dilatation avec le mètre n°. 6 ressort avec une certitude suffisante.

Il est donc très probable qu'on a, comme équation valable pour tous les mètres X_M en métal Matthey et tous les mètres X_C en métal du Conservatoire :

$$\frac{d(X_M - X_C)}{dt} = + 0''{,}02.$$

On peut vérifier les conclusions, auxquelles nous sommes arrivé relativement à l'égalité des coefficients de dilatation dans les mètres de même métal, au moyen des 196 comparaisons qui ont été faites pour établir les 31 équations des mètres nos. 1 à 31 avec I_2 .

Toutes ces comparaisons ont été faites à des températures différentes, variant de $4^{\circ},152$ à $18^{\circ},544$. S'il y a lieu d'admettre que les dilatations des règles diffèrent entre elles, leurs équations relatives varieront avec la température et il faudra nécessairement, pour obtenir des résultats exacts, ramener les données fournies par les comparaisons à une température uniforme. C'est, en effet, ce qui a été fait dans le calcul communiqué par M. Benoit. Toutes les différences de longueur observées ont été réduites à 0° au moyen des coefficients de la page 221, et c'est avec ces chiffres corrigés qu'on a procédé au calcul d'ensemble des 196 comparaisons. Or, il est évident que, si réellement les comparaisons permettent de distinguer des dilatations différentes, la réduction doit avoir amélioré le résultat et abaissé l'erreur probable. Un calcul exécuté en négligeant la correction, ou, ce qui revient au même, en attribuant à toutes les règles des dilatations égales, peut donc servir à constater jusqu'à quel point des comparaisons faites avec les nouveaux étalons dans les mêmes conditions de précision que celles du Comité auront besoin qu'on tienne compte des différences dans les formules de dilatation. Il suffira, à cet effet, de comparer l'erreur probable déduite *du calcul avec les éléments corrigés* à celle que l'on obtient par *le calcul avec les chiffres bruts*. J'ai entrepris cette vérification donc voici les résultats.

La somme des carrés des 196 écarts est de

5,0248 d'après le calcul (Benoit) avec les chiffres corrigés,

4,8174 „ „ nouveau calcul avec les chiffres bruts.

Les erreurs probables d'une comparaison diffèrent à peine ; elles sont

0^μ,1177 d'après le calcul de M. Benoit

0^μ,1148 „ „ nouveau calcul.

Il en résulte que les 196 comparaisons, faites entre les nouveaux étalons à des températures variant de 4°,1 à 18°,5, dans les limites de précision qu'elles comportent, satisfont un peu mieux à l'identité de dilatation de tous les mètres qu'aux formules de dilatation du Tableau A.

Les comparaisons des mètres en métal du Conservatoire ne peuvent pas fournir la même preuve, parce que les températures ont été trop peu différentes. Elles ont toutes été faites aux températures de 4°,4 à 4°,0, à l'exception des 4 comparaisons avec le mètre n°. 6 ou *M* qui ont été faites de 8°,2 à 8°,4.

Nous faisons suivre ici les équations des nouveaux étalons par rapport au mètre international *M*, telles qu'elles résultent du nouveau calcul ; elles sont au moins aussi probables que celles sanctionnées par la Conférence et doivent être préférées lorsque l'on admet, conformément aux conclusions précédentes, que les différences de dilatation des étalons de même métal sont trop faibles pour permettre de les évaluer. Nous ajoutons les équations des nouveaux étalons relatives au Mètre des Archives en posant, d'après le résultat de notre discussion, $M = n°.6 = \text{Archives} - 2\mu,63$. La dernière colonne renferme les équations métriques admises par la Conférence générale.

Equations des nouveaux étalons.

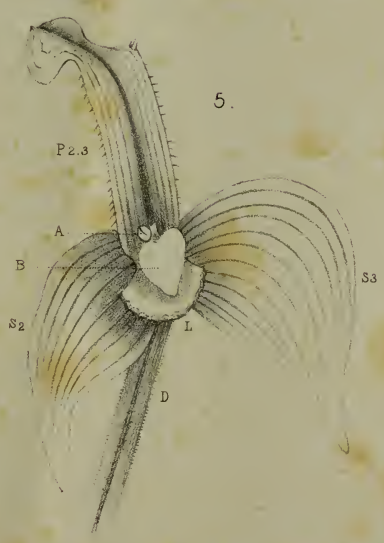
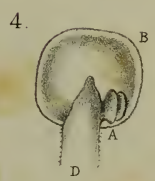
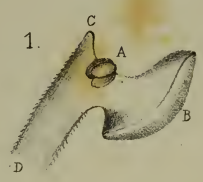
N° 6 = mètre international. 1^m = mètre des Archives à 0°.

Mètres en métal de Matthey.

Equations relatives.		Equations métriques.		Valeurs admises.	
N° 1	= N° 6 — 1 ^μ ,00	= 1 ^m — 3 ^μ ,63	— 1 ^μ ,1		
" 2	" " — 1 ,27	" " — 3 ,90	— 1 ,5		
" 3	" " + 0 ,38	" " — 2 ,25	+ 0 ,5		
" 4	" " — 1 ,08	" " — 3 ,71	— 0 ,8		
" 5	" " + 2 ,27	" " — 0 ,36	+ 2 ,3		
" 7	" " + 0 ,24	" " — 2 ,39	+ 0 ,3		
" 8	" " — 0 ,42	" " — 3 ,05	— 0 ,4		
" 9	" " — 1 ,24	" " — 3 ,87	— 1 ,2		
" 10	" " — 0 ,69	" " — 3 ,32	— 0 ,8		
" 11	" " — 0 ,55	" " — 3 ,18	— 0 ,5		
" 12	" " — 0 ,40	" " — 3 ,03	— 0 ,3		
" 13	" " + 0 ,19	" " — 2 ,44	+ 0 ,3		
" 14	" " — 1 ,36	" " — 3 ,99	— 1 ,3		
" 15	" " + 0 ,95	" " — 1 ,68	+ 0 ,9		
" 16	" " — 0 ,59	" " — 3 ,22	— 0 ,6		
" 17	" " + 0 ,95	" " — 1 ,68	+ 0 ,9		
" 18	" " — 1 ,17	" " — 3 ,80	— 1 ,0		
" 19	" " + 1 ,12	" " — 1 ,51	+ 1 ,1		
" 20	" " + 0 ,96	" " — 1 ,67	+ 0 ,8		
" 21	" " + 2 ,54	" " — 0 ,09	+ 2 ,5		
" 22	" " — 1 ,16	" " — 3 ,79	— 1 ,3		
" 23	" " — 0 ,96	" " — 3 ,59	— 1 ,0		
" 24	" " + 1 ,91	" " — 0 ,72	+ 1 ,8		
" 25	" " + 0 ,63	" " — 2 ,00	+ 0 ,7		
" 26	" " + 0 ,77	" " — 1 ,86	+ 0 ,9		
" 27	" " — 1 ,50	" " — 4 ,13	— 1 ,6		
" 28	" " + 0 ,47	" " — 2 ,16	+ 0 ,5		
" 29	" " — 2 ,52	" " — 5 ,15	— 2 ,8		
" 30	" " + 2 ,59	" " — 0 ,04	+ 2 ,8		
" 31	" " + 0 ,62	" " — 2 ,01	+ 0 ,6		
I_2	" " + 5 ,94	" " + 3 ,31	+ 6 ,0		
M	" " + 0 ,00	" " — 2 ,63	+ 0 ,0		

Mètres en métal du Conservatoire.

N° 1	= N° 6 + 8 ^μ ,34	= 1 ^m + 5 ^μ ,71	+ 8 ^μ ,3
" 3	" " + 2 ,68	" " + 0 ,05	+ 2 ,7
" 12	" " + 3 ,34	" " + 0 ,71	+ 3 ,3
" 13	" " + 3 ,31	" " + 0 ,68	+ 3 ,3



DEUXIÈME LIVRAISON.

Dr. J. Th. Cattie, Sur un cas de cohésion et de dialyse dans le <i>Cypripedium barbatum</i> Lindley, var. <i>superbum</i>	Page 101.
H. A. Lorentz, Sur la théorie moléculaire des dissolutions diluées.....	" 107.
H. Zwaardemaker Cz., Sur la norme de l'acuité olfactive (olfactie).....	" 131.
H. Zwaardemaker Cz., Anosmies d'origine nerveuse.....	" 149.
J. Bosscha, Les équations des nouvelles copies du Mètre des Archives.....	" 165.

CONDITIONS DE L'ABONNEMENT.

Les Archives Néerlandaises des sciences exactes et naturelles paraissent à des époques indéterminées, en livraisons de 6 à 12 feuilles d'impression, avec un nombre illimité de planches coloriées et noires.

Trente feuilles forment un volume.

Avec la dernière livraison de chaque volume les souscripteurs reçoivent gratis une table des matières, un titre général et une couverture.

Les abonnements engagent à un volume seulement. Les livraisons ne se vendent pas séparément.

Le prix du volume, avec les planches, est fixé à *fl.* 6.—.

On souscrit chez l'éditeur et chez tous les libraires des Pays-Bas et de l'étranger.

Un certain nombre de collections des tomes I à XX (années 1866—1886) sont mises à la disposition des Savants, Bibliothèques ou Etablissements publics au prix de 80 florins (168 francs, 134 Reichsmark). S'adresser directement au Secrétaire de la Société hollandaise des Sciences à Harlem.

ARCHIVES NÉERLANDAISES

DES

SCIENCES

EXACTES ET NATURELLES

PUBLIÉES PAR

LA SOCIÉTÉ HOLLANDAISE DES SCIENCES À HARLEM,

ET RÉDIGÉES PAR

J. BOSSCHA,

SECRETÉAIRE DE LA SOCIÉTÉ,

AVEC LA COLLABORATION DE

MM. D. Bierens de Haan, C. A. J. A. Oudemans, W. Koster,
C. K. Hoffmann et J. M. van Bemmelen.

HARLEM
LES HÉRITIERS LOOSJES.
1891.

ARCHIVES NÉERLANDAISES

DES

Sciences exactes et naturelles.

LA BIOLOGIE D'UNE BACTÉRIE PIGMENTAIRE;

PAR

M. W. BEYERINCK.

§ 1.

Habitat et isolement du *Bacillus cyaneo-fuscus*.
„Colle forte noire.” „Fromage bleu.”

En février 1888 je reçus de M. van Lookeren Campagne ¹⁾, à cette époque chimiste de la fabrique de gélatine de Delft, un échantillon de colle forte colorée en noir et qui, d'après les essais auxquels il l'avait soumise, transmettait facilement par contagion cette couleur à une colle saine, qu'elle rendait ainsi impropre aux usages ordinaires. Je pus m'assurer de l'exactitude de cette observation, et remarquai en outre que, pour reproduire le phénomène avec la même intensité dans des expériences successives, il fallait augmenter progressivement la dose de matière servant à l'inoculation; autrement, les bactéries étrangères faisaient obstacle par leur pullulation excessive. La colle noire exhalait une odeur particulière, rappelant celle du sulfure d'ammonium, et elle formait beaucoup plus difficilement gelée que la colle saine.

Dans la fabrique, il fut bientôt reconnu que la cause de la calamité résidait dans un tuyau malpropre, à travers lequel

¹⁾ Actuellement directeur de la station agronomique à Hoorn.

avait passé de l'eau venant d'un des canaux de la ville, et qui ensuite avait été employé à conduire dans les bassins en tôle, pour s'y prendre en gelée, la dissolution de colle. Aussitôt que ce tuyau eut été nettoyé à fond, l'accident malencontreux cessa de se produire.

Mes premières tentatives pour isoler la bactérie que je supposais être la cause déterminante du phénomène n'eurent aucun succès.

Comme j'avais dès l'abord observé que l'accès de l'air favorisait la coloration en noir, de sorte qu'il ne pouvait guère être question d'anaérobiose, j'étais curieux de savoir pourquoi un organisme, si manifestement apte à vivre dans la gélatine, ne pouvait être isolé par la méthode de la gélatine. Mais l'explication de ce fait ne se présenta que beaucoup plus tard, après que d'autres sources m'eurent fourni une bactérie pigmentaire au moyen de laquelle je pus provoquer artificiellement, avec des phénomènes identiques, la coloration en noir de la colle. Je reconnus alors que la contradiction apparente tenait à la facilité avec laquelle cette bactérie éprouve un affaiblissement de sa force végétative, à la suite duquel elle n'est plus capable de vivre sur une masse nourricière solide, tout en pouvant encore se développer très bien dans un milieu liquide. Je trouvai en outre que cet affaiblissement était dû à ce que les essais d'inoculation avaient eu lieu à environ 20° C, température qui pour peu de temps est à la vérité très favorable à l'accroissement, mais dont l'action prolongée détermine une dégénérescence.

Telle a été ma première rencontre avec la bactérie pigmentaire dont la description fera l'objet des pages suivantes et que je propose d'introduire dans la science sous le nom de *Bacillus cyaneo-fuscus*.

Ce microbe est aussi la cause, ou du moins l'une des causes, d'une altération assez fréquente dans les fromages de Hollande, surtout dans ceux dits „d'Edam”, altération qui, sous le nom de „bleu”, est très redoutée des fabricants de ces produits et sur laquelle je reviendrai au § 8 du présent Mémoire.

Le fromage toutefois, pas plus que la colle forte, n'est le séjour naturel du *Bacillus cyaneo-fuscus*, car dans la masse caséuse cette bactérie ne subit pas seulement un affaiblissement, comme dans la colle, mais elle y meurt bientôt, par suite de la formation d'acide sous l'influence de ferments lactiques. L'habitat proprement dit doit donc se trouver ailleurs, et mes recherches ont appris qu'à cet égard le premier rang, tout au moins, revient au sol et à l'eau.

Abstraction faite des expériences exécutées avec du fromage, et dont il sera parlé plus loin, j'ai trouvé et isolé le *Bacillus cyaneo-fuscus* à six reprises différentes. Il ne me semble pas superflu de mentionner ces cas séparément, vu que j'ai à y rattacher quelques remarques assez intéressantes.

La première fois, je rencontrai notre bactérie, en colonie unique, parmi une cinquantaine de colonies de quelques autres espèces, à l'occasion de l'examen d'une infusion colorée, obtenue en laissant séjourner dans de l'eau de conduite quelques racines de *Vicia Faba* ¹⁾. La colonie s'était formée sur une gélatine nourricière qui ne contenait qu'une décoction assez concentrée de tiges de Fève et du sucre de raisin. Elle liquéfiait très fortement, et produisait une matière bleue diffusive, tandis que, dans la colonie elle-même, les bacilles morts étaient colorés en brun assez foncé.

Dans deux autres cas, l'ensemencement eut lieu sur une gélatine contenant de l'extrait de malt. L'une fois, on avait opéré avec une eau ayant servi à nettoyer des cuves à fermentation; l'autre fois, avec une eau analogue, qui avait traversé un tuyau ordinairement employé à conduire de la drèche fermentée. L'eau provenait d'un des canaux de la ville.

¹⁾ La coloration bleue ou violette, qu'on observe si fréquemment lorsque des plantules vivantes de *Vicia Faba* ont été abandonnées à elles-mêmes dans une eau de conduite très légèrement alcaline, est due à une réaction tannique, exercée par un produit de décomposition des poils et des cellules épidermiques de la racine sur les combinaisons ferrugineuses de l'eau, réduites par des bactéries.

Les colonies présentaient les mêmes propriétés que dans le cas précédent et étaient caractérisées surtout par la teinte bleue de la matière colorante diffusible, qui doit peut-être les faire distinguer, comme variétés, de la forme suivante ¹⁾).

Des expériences directes, avec l'eau de canal, ont fourni dans un cas le *Bacillus cyaneo-fuscus*. La semence, c'est-à-dire l'eau, avait été versée à la surface d'une gélatine dissoute dans l'eau pure, sans la moindre addition de matière nutritive. La gélatine elle-même avait donc fonctionné comme aliment, et la matière colorante diffusée, au lieu d'être bleue comme dans les cas précédents, avait une couleur brun foncé.

Sur un terrain de culture entièrement semblable à celui dont il vient d'être question, des colonies de *Bacillus cyaneo-fuscus* furent ensuite obtenues dans un seul cas en l'arrosant d'eau de conduite pure, dans d'autres cas par l'ensemencement d'une portion du contenu d'un vase de verre, consistant en eau de conduite additionnée d'un peu de carbonate de magnésie, de $1/10$ % de sulfate d'ammoniaque, de traces de phosphate de potasse, et, comme matière infectante, d'une trace de terre humeuse. Dans ce vase, où les matières organiques provenant de la terre servaient d'aliment aux bactéries et où il se formait beaucoup de nitrite aux dépens du sel ammoniacal, notre bacille s'était manifestement multiplié, car on en obtint, par un seul ensemencement, une demi-douzaine de colonies.

Cette observation conduisit à essayer de cultiver le *B. cyaneo-fuscus* directement au moyen de la terre, et par cette méthode aussi on obtint, dans un cas, un résultat positif.

En considérant l'ensemble de ces différentes sources naturelles, nous voyons que notre bacille pigmentaire, à l'état de liberté, se rencontre toujours dans des solutions nourricières très diluées. Comme les premiers des ensemencements ci-dessus mentionnés avaient toutefois eu lieu sur une gélatine assez concentrée, contenant de l'extrait et du sucre, il était d'emblée

¹⁾ Des expériences postérieures ont mis hors de doute que les bactéries pigmentaires de ces trois provenances sont différentes du *B. cyaneo-fuscus*.

évident que ces terrains plus riches devaient également convenir, au moins conditionnellement, à la végétation du bacille. Mais quand, sans connaissance spéciale de la biologie de celui-ci, j'essayai de faire, avec les colonies développées sur ces masses concentrées, de nouvelles inoculations, en laissant parfaitement identiques les conditions nutritives et thermiques, il se trouva que dès la seconde ou la troisième réinoculation la croissance avait entièrement cessé. Lorsqu'on réinoculait la matière première qui s'était développée sur le terrain nutritif peu concentré, les végétations pouvaient encore supporter plusieurs fois la rénovation; toutefois, dans ce cas aussi, elles finissaient par s'éteindre complètement, de sorte qu'après environ six semaines toute expérimentation ultérieure était devenue impossible, et que, pour obtenir de nouveaux matériaux d'étude, je devais en revenir au contenu du vase de verre et procéder à un nouvel isolement. Ce singulier résultat m'est resté assez longtemps énigmatique, jusqu'à ce que finalement une très remarquable influence thermique, donnant lieu à des changements héréditaires, fut reconnue, sinon comme la condition unique, — car la concentration de l'aliment exerce déjà par elle-même une certaine action, — au moins comme la condition essentielle de la perte de la faculté végétative. Nous verrons plus tard en quoi cette influence consiste; ici, je me borne à noter que mes expériences d'alors étaient exécutées à la température ordinaire d'appartement en été, de sorte que les cultures eurent à subir parfois une chaleur de 25° C, et pendant un temps plus long des températures voisines de 20° C, bien que le plus souvent je pus les maintenir au-dessous de 20° C, à savoir, aux environs de 17° C.

§ 2.

Description de la forme active du *Bacillus cyaneo-fuscus*.

Les bactéries directement provenues de leurs stations naturelles, aussi bien que celles qui en ont été obtenues, dans

des conditions de température appropriées, par la culture sur diverses masses nutritives solides ou liquides, possèdent les propriétés suivantes.

Les colonies (Pl II, fig. 1), en s'accroissant, liquéfient la gélatine nourricière, avec une intensité variable, suivant que cette gélatine contient plus ou moins de peptone et suivant le degré d'activité végétative des bactéries elles-mêmes. Faisons, pour le moment, abstraction de cette dernière circonstance, et occupons-nous de l'influence exercée sur les phénomènes du développement par les matières nutritives. Avant tout, il faut dire que les expériences dont il va être question ont eu lieu à des températures qui ne dépassaient que de peu 6° C, le plus souvent même restaient un peu au-dessous de ce degré, et se rapprochaient rarement, et seulement pour peu de temps, de 10° C, limite qui ne fut jamais franchie. Pendant les mois d'été, ces basses températures, à variations très lentes, furent trouvées dans une cave, soit sur le sol pavé en briques, soit sur des tables de bois; en hiver, au contraire, on les trouvait dans le laboratoire, sur une table de pierre placée devant une fenêtre.

Dans ces conditions, un accroissement très énergique et une très forte liquéfaction s'observent lorsque, pour toute nourriture, il n'est offert aux bactéries que de la gélatine, sans addition d'aucune sorte. Les colonies qui se forment ainsi sur des couches épaisses de gélatine, contenues dans des boîtes de verre, sont passablement fluides et consistent en gélatine liquéfiée dans laquelle est suspendue une masse bactérienne brun noirâtre (*bs*, fig. 1); de cette masse fluide il se diffuse dans la gélatine une matière colorante brun pur (*dz*, fig. 1), qui toutefois n'est jamais vue jusqu'à de grandes distances, probablement parce qu'elle subit de la part de l'air une lente oxydation, dont le produit ne serait pas susceptible de diffusion. La colonie fluidifiée a manifestement un grand pouvoir d'attraction sur l'eau, grâce auquel elle arrive bientôt à faire saillie, sous forme de goutte convexe, au-dessus de

la gélatine. Si toutefois cette dernière renferme un peu de peptone ($\frac{1}{2}$ % est déjà suffisant), toute l'eau de la colonie est attirée dans la couche de gélatine, d'où il résulte, comme on le voit représenté dans la fig. 1, une cavité tapissée intérieurement d'une couche de bactéries.

L'examen microscopique des colonies y fait distinguer trois ou quatre éléments figurés différents, à savoir: des bactéries en bâtonnet, vivantes, incolores, ordinairement mobiles; des corps bactériens morts, colorés en brun intense, des sphérites ou cristaux de carbonate de chaux, qui peuvent cependant manquer, et des grains de pigment. De ces derniers, il sera, plus loin, traité à part. Ici, je dirai quelques mots des bactéries elles-mêmes.

Celles-ci sont des bâtonnets de longueur variable (α , fig. 5). Si, comme on l'a supposé, la gélatine a été leur unique aliment, elles sont passablement longues et d'une épaisseur ($0''{,}2$ à $0''{,}3$) environ égale à la moitié de celle des bacilles du foin, de sorte qu'elles doivent être rangées parmi les espèces très déliées. Ce dernier caractère ressort encore plus quand on examine des cultures liquides, par exemple, des cultures peptonées (α , fig. 4 a); les bâtonnets, alors aussi très raccourcis et longs seulement de $0''{,}3$ à $0''{,}6$, n'y ont souvent plus que $0{,}15$ d'épaisseur. Les mouvements et la forme n'ont d'ailleurs rien de caractéristique et rappellent, dans les cultures peptonées, le schème primitif donné par M. Cohn pour le *Bacterium termo*. Le *B. cyaneo-fuscus* est une bactérie rigoureusement aérobie; les bâtonnets mobiles cherchent avec ardeur l'oxygène, ce qui occasionne souvent des rassemblements autour de bulles d'air accidentellement incluses dans les préparations microscopiques. Dans la profondeur des masses de gélatine ou de colle, ils ne croissent que si l'air peut y pénétrer librement. Vis-à-vis du bleu d'indigo soluble, ils montrent un pouvoir réducteur bien prononcé, mais pour le démontrer il faut recourir à des cultures qui sont déjà très riches en bactéries, et dans lesquelles, après l'addition de la préparation d'indigo, — c'est-à-dire d'une dissolution

bien stérilisée d'indigosulfate de soude dans l'eau, — l'air ne peut pénétrer que très lentement. Le bleu d'indigo ordinaire, insoluble, n'est pas attaqué.

En ce qui concerne les bâtonnets morts, qui absorbent la matière colorante sécrétée (β , fig. 4a, β , fig. 5), je remarquerai seulement qu'ils se présentent dans toutes les nuances depuis le brun verdâtre ou jaunâtre jusqu'au brun noirâtre foncé.

Comme masse nourricière nous avons employé, pour les expériences dont il s'agit ici, une dissolution de 10 % de gélatine dans de l'eau de canal. Des dissolutions plus étendues, par exemple de 4 ou 5 % de gélatine, — dissolutions qui, on le sait, se prennent encore bien en masse lorsque la gélatine est de bonne qualité ¹⁾, — se laissent également employer avec succès pour les modifications plus actives du *B. cyaneo-fuscus*, et donnent des phénomènes tout semblables à ceux décrits plus haut. C'est là une circonstance très remarquable, car beaucoup d'autres bactéries, qui ne demandent également que de la peptone pour leur entretien complet, — et qui par conséquent peuvent aussi vivre de gélatine seule, celle-ci étant peptonisée par un enzyme sécrété, — ne se développent que très peu dans les conditions indiquées, et exigent pour cela, en premier lieu, une addition de phosphate. Pour le *B. cyaneo-fuscus*, toutefois, une pareille alimentation phosphatée est non seulement inutile, mais plutôt, quand la dose ajoutée dépasse $1/10$ ou $1/5$ % (suivant le plus ou moins d'activité des bactéries), préjudiciable au développement de l'organisme aussi bien qu'à la sécrétion du pigment. On peut juger par là combien l'aliment doit être dilué pour que ce bacille pigmentaire s'en trouve le mieux.

¹⁾ La gélatine dont on a extrait les dernières traces des sels au moyen de l'eau distillée, se prend encore tout juste en gelée quand elle est dissoute, dans l'eau distillée, à raison de 2 à 3 %. Encore plus étendues, les solutions ne se solidifient plus et la gélatine se montre, après refroidissement, en masses gélatineuses incohérentes. Dans l'eau froide la gélatine est parfaitement insoluble.

Une propriété très remarquable des cultures sur plaques de gélatine pure, c'est de donner lieu à des accumulations de carbonate de chaux (ϵ , Fig. 5), tant à l'intérieur de la masse fluide des colonies que dans l'étendue des zones de diffusion brunes ($d z$ fig. 1), mais non en dehors de ces dernières. Lorsqu'on trace une simple ligne d'inoculation à la surface d'une large et épaisse plaque de gélatine, en sorte que sur une très grande masse de cette matière il ne se développe qu'un petit nombre de bactéries, on obtient au bout de quelques mois un si abondant dépôt de carbonate de chaux, que la gélatine, arrosée d'acide chlorhydrique, se couvre d'écume et se remplit de bulles de gaz. Ce carbonate de chaux provient du gypse de l'eau employée. Quant au composé sulfuré qui doit se former en même temps, je ne puis rien en dire.

Ce serait ici le lieu de préciser les relations d'affinité de notre bacille. Mais, étant encore dans une profonde ignorance au sujet du système naturel des Bactéries, nous ne pouvons procéder que d'une manière empirique et devons, dans le cas actuel, nous appuyer principalement sur la production du pigment. Pour cette raison, il sera traité de ce point au § suivant.

§ 3.

Le pigment du *Bacillus cyaneo-fuscus*.

Division des bactéries chromogènes en espèces
chromophores, chromopares et
parachromophores.

Un mot sur la relation des pigments des bactéries chromogènes avec leurs générateurs, et vice versa, ne me semble pas superflu, vu surtout que, à ma connaissance, personne n'a encore insisté compréhensiblement sur les cas très différents que l'on rencontre ici.

On peut distinguer parmi ces bactéries trois groupes principaux, qui se laissent peut-être assez convenablement désigner

sous les noms de bactéries *chromophores*, b. *chromopares* et b. *parachromophores*.

Chez les bactéries *chromophores*, la matière colorante fait partie intégrante du corps, auquel elle est unie de la même façon que la matière colorante chlorophyllienne l'est aux chromatophores des plantes supérieures, ou l'hémoglobine aux corpuscules du sang. Comme exemple de bactéries chromophores, je citerai les bactéries sulfurées pourpres, décrites par Ray Lankester, Warming, Cohn, Engelmann et Winogradsky. A ce même groupe appartiennent, en tant qu'elles me sont connues, les bactéries vertes, rouges, jaunes et brunes qui ne liquéfient pas la gélatine. Il ne peut y avoir aucun doute que, chez toutes ces formes chromophores, une signification biologique déterminée, quoique le plus souvent encore inconnue, ne doive être attribuée à la matière colorante.

Comme second groupe des bactéries chromogènes j'ai nommé les b. *chromopares*, qui pourraient aussi être appelées bactéries pigmentaires proprement dites. Celles-ci sont caractérisées par le fait que, initialement, le corps bactérien vivant est toujours incolore; la matière colorante est séparée comme telle ou comme matière chromogène incolore, et on ne doit y voir qu'un produit d'excrétion, sans utilité pour l'organisme. En accord avec ce fait, les bactéries chromopares se laissent amener tout aussi bien, ou même plus facilement, à l'état de cultures incolores qu'à celui de cultures colorées. L'exemple le plus connu de vraie bactérie pigmentaire est le *Bacillus prodigiosus*, dont la matière colorante ne se diffuse pas en dehors des colonies, mais s'unit à des particules albuminoïdes, formées peut-être par les bactéries. Il est à remarquer que les *B. prodigiosus* morts ne fixent pas le pigment rouge, tandis que des cellules mortes de levûre de bière diffusée dans les colonies, ou même dans les cultures liquides du *B. prodigiosus*, le font avec beaucoup d'énergie, en devenant rouge carmin. Notre *Bacillus cyaneo-fuscus* appartient également à ce groupe, de même que les bacilles, plus ou moins alliés au *B. cyaneo-fuscus*,

du lait bleu (*Bacillus cyanogenus*), du pus bleu (*B. pyo-cyaneus*) et des crachats verts (*B. virescens*). Chez ces quatre dernières espèces, le pigment est susceptible de diffusion, mais, à cause d'une transformation chimique (probablement une oxydation faisant naître un corps difficilement soluble) qu'il éprouve, cette diffusion ne s'étend pas à grande distance. Ce même pigment a beaucoup d'affinité pour certaines matières albuminoïdes et se fixe avidement sur les bactéries mortes, qui par là sont colorées en brun foncé ou en noir.

Le troisième groupe des bactéries chromogènes a été appelé celui des *parachromophores*. Elles se distinguent en ce que la matière colorante est, à la vérité, manifestement un produit d'excrétion, mais qui adhère au corps bactérien, comme chez les vraies bactéries chromophores, ne diffusant pas au dehors. A ce groupe se rapportent les *Bacillus janthinus* et *violaceus*, si abondamment répandus dans le sol et dans l'eau.

La question de savoir si une espèce de bactérie est chromophore ou parachromophore se laisse ordinairement décider déjà par la circonstance que les vraies chromophores, cultivées dans les conditions les plus variées, se développent — à moins qu'il ne naisse des variétés incolores — en colonies colorées, tandis que chez les fausses chromophores cela n'arrive, pour ainsi dire, qu'à titre d'exception.

Pour obtenir, par exemple, le *Bacillus violaceus* en cultures violettes, on doit le traiter dans des conditions exactement déterminées, notamment à basse température, et ne lui offrir pour tout aliment que des matières protéiques, avec très peu de phosphates; autrement, cette forme se développe comme une bactérie saprophyte incolore très commune. Les bactéries chromophores aquatiques non liquéfiantes, rouges ou jaunes, restent au contraire, lorsqu'elles arrivent à se développer, rouges ou jaunes.

Je n'affirmerai certes pas que la division qui vient d'être établie soit une distribution naturelle, car pour cela je connais trop peu d'espèces chromogènes; bien plutôt, je suis porté à croire que dans l'avenir on reconnaîtra chez ces organismes

encore maintes autres différences, plus profondes, qui conduiront peut-être à un groupement tout nouveau. Il est certain, en tout cas, que nos chromophores embrassent beaucoup de choses hétérogènes, tandis que, d'autre part, les vraies bactéries pigmentaires (à l'exception du *Bacillus cyanogenus*) ont, non seulement entre elles, mais aussi avec les parachromophores, une affinité si grande, que ces deux groupes peuvent sans inconvénient être réunis en une même famille naturelle.

Ainsi qu'il a été dit précédemment, le *Bacillus cyaneo-fuscus* appartient aux chromopares, c'est-à-dire, aux vraies bactéries pigmentaires. Nous avons déjà vu que cette espèce excrète une matière colorante brune, diffusible. Si, toutefois, on étudie plus attentivement cette excrétion, par exemple, en cultivant la bactérie dans de l'eau de conduite additionnée de $\frac{1}{2}$ à 2 pour cent de peptone sèche, on acquiert la conviction que le brun n'est qu'un stade avancé de la série des changements éprouvés par un produit de sécrétion qui, à l'origine, était coloré tout différemment, ou peut-être incolore. En tout cas, la première coloration visible est un beau vert soluble dans l'eau (fig. 3 a), qui bientôt se présente accompagné d'un bleu d'outremer (fig. 3 b). Au microscope (fig. 4 a), ce bleu se montre composé de sphérîtes solides, microscopiques (γ , fig. 4 a), sur lesquelles nous reviendrons tout à l'heure. Plus tard seulement, le vert disparaît, pour faire place d'abord au brun (fig. 3 b), puis au gris (fig. 3 c), et enfin au noir brunâtre foncé (fig. 3 d). Les sphérîtes bleues sont beaucoup plus résistantes, mais peuvent pourtant se changer finalement en corpuscules brun foncé ou même noirs (δ , fig. 5). Je crois que tous ces changements de couleur doivent être ramenés à des degrés successifs d'oxydation d'un seul et même chromogène, bien que, lors de la réduction de ces produits oxydés, on ne voie apparaître qu'un corps très légèrement coloré en jaune, sans que les divers stades de coloration, ci-dessus indiqués, soient parcourus en ordre rétrograde.

Sous l'influence d'oxydants énergiques, tels que l'acide ni-

trique, l'acide chromique et le peroxyde d'hydrogène, la matière colorante, qu'elle soit diffusible ou bien retenue par les sphérites, est rapidement et assez complètement décomposée et décolorée (fig. 3 e). Les corps à action plus faible, l'air entre autres, déterminent également la décomposition, mais exigent pour cela un temps beaucoup plus long. Veut-on, par exemple, décolorer une solution de peptone devenue noire par le développement du *Bacillus cyaneo-fuscus*, on y parvient aisément en quelques heures au moyen de l'acide nitrique dilué, tandis que le même effet n'est produit par l'air, et encore moins complètement, qu'au bout de plusieurs semaines.

Les belles sphérites bleues possèdent des propriétés très intéressantes. On les obtient le mieux de la manière suivante. Une solution de 1 à 3 % de peptone dans de l'eau de conduite, après avoir été bien stérilisée par une ébullition trois fois répétée, estensemencée de *B. cyaneo-fuscus*, puis abandonnée à elle-même, à une température plus basse que 10° C. Au bout de quatre ou cinq jours, la couleur jaune pâle de la solution de peptone se change en une couleur verte, qui est surtout intense à la surface, où l'air a librement accès. Très peu de temps après, commence la formation des sphérites, dont la matière colorante est évidemment un produit d'oxydation, car elle ne se montre que dans la pellicule bactérienne qui surnage le liquide, ainsi que dans un anneau touchant, à un niveau un peu inférieur, la paroi du vase de verre, là où se trouve le ménisque du liquide. Ce dernier phénomène est très caractéristique, vu que la couleur de l'anneau est d'un beau bleu, à reflet d'or comme chez l'indigo sec, et peut naturellement, quand on secoue le vase, être observée directement. L'anneau persiste d'ailleurs longtemps et se laisse encore reconnaître dans des cultures déjà assez âgées. Finalement, le changement général de la couleur du liquide, qui conduit d'abord au noir, puis au brun clair, atteint aussi l'anneau. Les sphérites sont plus ou moins solubles dans les acides forts, d'autant plus facilement que leur bleu est plus pur, d'autant plus incomplètement qu'elles sont de couleur

plus noirâtre. L'acide sulfurique surtout est un bon dissolvant; il donne avec les sphérites une dissolution bleue, qui bientôt devient violette et finalement se décolore. Souvent on voit, pendant l'acte de la dissolution, se former d'abord des aiguilles de gypse et ensuite, à ce qu'il semble, des prismes de tyrosine. Le gypse provient du carbonate de chaux qui se trouve dans le liquide de culture et qui paraît s'accumuler dans les sphérites. Quant à l'origine des cristaux que je viens de désigner comme prismes de tyrosine, elle reste douteuse. En tout cas, cette substance ne forme pas la base proprement dite des sphérites, car alors celles-ci ne seraient pas solubles dans l'acide sulfurique.

Comment faut-il donc se représenter la nature des sphérites?

Je crois avoir trouvé la réponse à cette question dans l'expérience suivante.

Les agents réducteurs énergiques, en particulier l'hydrosulfite de soude, $NaHSO^2$, découvert par M. Schützenberger et recommandé par lui pour le titrage de l'oxygène ¹⁾, décolorent complètement les sphérites. Si l'action se passe sous le couvre-objet, il est facile d'obtenir des corpuscules entièrement décolorés, qui correspondent aux sphérites. Donne-t-on alors accès à l'air, le liquide devient d'un beau bleu d'outremer, tandis que les sphérites peuvent rester incolores. Pour cette expérience, l'hydrosulfite doit être presque neutre, n'avoir qu'une réaction acide très faible; autrement, les squelettes incolores des sphérites se dissolvent complètement. On constate d'ailleurs aussi une différence de solubilité suivant que les sphérites ont pris naissance dans des solutions de peptone ou dans des liquides contenant d'autres corps protéiques. Notre expérience conduit à conclure que la question ci-dessus posée doit recevoir

¹⁾ Schützenberger, *Les fermentations*, 4^e éd. p. 92, Paris, 1884. Ce corps s'obtient en dissolvant du zinc dans le bisulfite de soude et ajoutant à la dissolution étendue du lait de chaux, jusqu'à sursaturation. La soustraction d'oxygène a lieu par suite de la transformation de l'hydrosulfite en bisulfite, suivant l'équation $NaHSO^2 + O = NaHSO^3$.

la réponse suivante: Les sphérites sont des sphérocristaux d'une matière colorante bleue; les aiguilles cristallines du sphérocrystal ont pour support un squelette constitué par un corps protéique.

En étudiant la formation des sphérites au microscope, on trouve qu'elle est analogue mais pas identique à celle des corpuscules chromatiques irréguliers dans les colonies du *Bacillus prodigiosus* (voyez plus haut), c'est-à-dire, qu'elle a lieu dans notre cas par l'accumulation de la matière colorante dans les corps de bactéries en voie de dépérissement, corps qui gonflent alors fortement et peuvent prendre les formes les plus bizarres. Le corps protéique qui sert de base à ces sphérites, qui en constitue pour ainsi dire la charpente primitive, est donc le protoplasma bactérien lui-même. Cela étant, il n'y a pas lieu de s'étonner que d'autres corpuscules protéiques, présents dans les cultures, puissent également, s'ils possèdent de l'affinité pour la matière colorante, se changer en sphérites. Il est à remarquer que les sphérites de l'hémialbumine, qui se déposent de solutions peptoniques étendues, ne se colorent pas.

L'affinité des sphérites pour le carbonate de chaux remet en mémoire les remarquables calcosphérites découvertes par Harting ¹⁾, qui consistent en un squelette d'un corps protéique, — appelé par lui, suivant les cas, calcoglobuline ou calcofibrine, — dans lequel les aiguilles calcaires microscopiques, réunies en globules, sont disposées radialement. Pour accroître encore l'analogie, je rappellerai que Harting a pu imbiber ses calcosphérites de matières colorantes de la bile et leur communiquer ainsi une coloration intense ²⁾. Ces matières colorantes n'étaient toutefois pas accumulées dans les sphérites, comme c'est le cas ici, à l'état cristallisé, mais à l'état amorphe.

Nous avons vu plus haut que les sphérites du *B. cyaneo-fuscus*

¹⁾ *Recherches de morphologie synthétique sur la production artificielle de quelques formations calcaires organiques*, Amsterdam, 1872.

²⁾ *l.c.*, p. 33.

se dissolvent complètement dans les acides et les alcalis ; leur base bactérienne, à laquelle on aurait supposé une plus grande faculté de résistance, analogue à celle du protoplasma bactérien en général, a donc subi une modification chimique.

La matière colorante bleue rappelle à plusieurs égards le bleu d'indigo. D'abord, à l'égard de l'oxydation par l'acide nitrique, pendant laquelle se produisent les mêmes nuances de couleur, aboutissant finalement au brun jaunâtre. Ensuite, quant à l'action, ci-dessus décrite, de l'acide sulfurique concentré et des alcalis forts. Dans l'éther, l'alcool, la benzine, l'essence de pétrole, l'alcool amylique, le sulfure de carbone, le chloroforme froid ou bouillant, notre matière colorante se laisse tout aussi peu dissoudre que le bleu d'indigo. Mais l'analogie principale réside certainement dans la manière de se comporter vis-à-vis des agents réducteurs, et sous ce rapport je citerai encore une expérience très simple, qui se rattache étroitement à l'observation microscopique dont il a été question plus haut.

Lorsque le *B. cyaneo-fuscus* est cultivé dans de l'eau de conduite additionnée de 2 ou 3 % de peptone, il se forme à la surface du liquide une pellicule bactérienne très mince, mais pourtant assez consistante, d'une belle couleur bleue. Au microscope on y trouve, comme il est dit, disséminées entre les bâtonnets étroitement rapprochés, des sphérîtes bleues de toutes les grosseurs.

Si une pareille pellicule bleue (fig. 4 b) est enlevée du liquide à l'aide d'un fil de platine, puis introduite dans une éprouvette remplie de dissolution d'hydrosulfite de soude, la couleur du petit flocon ne tarde pas à se changer, par suite de la réduction, en brun sale, et la cohérence des bactéries est diminuée par l'alcalinité du liquide. Ce flocon relâché est-il alors retiré avec précaution de l'éprouvette, — et cela dès que la décoloration paraît accomplie, — puis transporté dans une goutte d'eau sur une assiette de faïence blanche, on voit la matière colorante, réduite et dissoute dans le flocon, redevenir d'un bleu intense sous l'action de l'oxygène contenu dans la goutte d'eau, exactement comme le ferait le blanc

d'indigo. En regardant ce liquide bleu au microscope, on reconnaît que le corps colorant ne s'y trouve pas dissous, mais suspendu en particules très ténues (peut-être globuleuses).

Bien entendu, je sais parfaitement que ces données ne suffisent pas pour l'identification positive de notre matière colorante avec le bleu d'indigo; de nouvelles recherches, qui maintenant ne présenteront plus de difficultés particulières, devront trancher la question.

Avant d'abandonner ce sujet, je dois encore faire remarquer que, dans celui des stades initiaux d'une culture (fig. 3a) qui est caractérisé par la couleur vert de vessie, on ne peut observer nettement aucun phénomène de réduction au sein du liquide, bien que près de la surface la couleur soit un peu plus foncée que là où l'air ne trouve pas un libre accès. En tout cas, les bacilles ne possèdent donc pas un pouvoir réducteur appréciable à l'égard de leur propre matière colorante. On peut se demander comment ils se comportent sous ce rapport vis-à-vis du bleu d'indigo soluble, et aussi, inversement, si d'autres bactéries, qui réduisent énergiquement le bleu d'indigo, sont capables de décolorer les cultures de *B. cyaneo-fuscus*.

La première de ces questions doit être résolue en ce sens que des cultures vigoureuses de notre bactérie réduisent le bleu d'indigo ¹⁾; cela, toutefois, demande beaucoup de temps, et exige donc l'usage de vases où l'air ne puisse pénétrer que très lentement, par exemple, de ballons à col étroit.

Le *B. cyaneo-fuscus* ne réduit pas, au contraire, son propre pigment bleu-noirâtre, car on voit celui-ci, dans l'expérience avec le bleu d'indigo soluble, communiquer peu à peu, à partir de la surface, la coloration foncée originale à la dissolution qui contient du blanc d'indigo. Il serait inconsideré, toutefois, d'en conclure que notre bactérie est absolument incapable de réduire

1) Je ne connais encore aucune bactérie, liquéfiant la gélatine, qui ne réduise pas le bleu d'indigo soluble. Par contre, je puis citer plusieurs formes non liquéfiantes auxquelles ce pouvoir fait défaut, par exemple, le *B. radicolica*.

son propre pigment. En effet, les sphérites bleues fussent-elles réellement composées principalement de bleu d'indigo ¹⁾, il n'y aurait pas encore lieu de s'étonner qu'un pareil corps coloré solide, précisément à cause de sa solidité ne pouvant pas se diffuser dans la bactérie, ce qui semble pourtant nécessaire pour la réduction, reste inaltéré.

La seconde question, à savoir, si d'autres bactéries que j'ai soumises à cette expérience sont en état de réduire les pigments du *B. cyaneo-fuscus*, doit être résolue par la négative. Cela s'applique, notamment, aux ferments lactiques du fromage d'Edam, lesquels exercent une forte action réductrice sur le bleu d'indigo. On comprend ainsi pourquoi les taches foncées du fromage, qui sont dues à une infection par le *B. cyaneo-fuscus*, conservent invariablement leur couleur, bien qu'elles regorgent ordinairement de bâtonnets du ferment lactique. Au § 9 nous reviendrons d'ailleurs sur la matière colorante des taches bleues du fromage, quoique je n'aie pas grand' chose à ajouter en fait de détails vraiment nouveaux.

§ 4.

Nutrition du *Bacillus cyaneo-fuscus*.

Notre bacille pigmentaire se range, sous le rapport des matières nutritives reconnues nécessaires, parmi les *organismes à peptone*, c'est-à-dire que, pour aliment plastique complet, suffisant au développement de tous les phénomènes biologiques, il ne demande, en dehors des sels, qu'un corps albuminoïde. Comme tel, on peut prendre la peptone sèche, la gélatine, le blanc d'œuf, la fibrine, le gluten, la caséine, et probablement toute une série d'autres corps protéiques.

Dès que ce point eut été fixé, j'exécutai les expériences suivantes.

¹⁾ Actuellement, je suis convaincu que le corps pigmentaire des sphérites de couleur bleu pur est bien réellement du bleu d'indigo, ou une matière très voisine; dans les sphérites colorées en d'autres nuances je soupçonne, comme dans les cultures liquides de couleur analogue, des produits de l'oxydation de l'indigotine.

Un œuf cuit dur fut soigneusement dépouillé de sa coque, flambé à un bec de Bunsen, puis placé dans une boîte de verre bien propre. Il fut alors inoculé en différents points de la surface avec une culture de *B. cyaneo-fuscus* et abandonné à lui-même, à une température de 6 à 10° C. Au bout de trois jours, un développement se laissait déjà constater, et après trois semaines il s'était formé des taches noires larges d'un centimètre, qui continuèrent à s'étendre pendant plusieurs mois, jusqu'à ce qu'enfin la surface entière de l'œuf fut couverte d'une couche noire de bactéries. Une semblable préparation, parvenue au stade moyen, se voit représentée dans la fig. 2. Les bactéries ne donnent lieu, évidemment par suite de la richesse en peptone du blanc d'œuf peptonisé, qu'à une liquéfaction insignifiante; néanmoins, le centre de chaque tache est excavé et rempli de matière demi-liquide. Au microscope (fig. 6), on reconnaît que les bactéries des taches sont assemblées en pellicules, d'où il résulte que des masses grises cohérentes deviennent visibles dans les préparations. La figure est très intéressante encore sous d'autres rapports. On y distingue des bactéries vivantes, incolores, en forme de bâtonnets ou de fuseaux; des corps bactériens morts, bruns, qui ont accumulé la matière colorante brune; des corpuscules noirs, souvent à faces planes, provenus soit de bactéries mortes, soit d'autres particules dans lesquelles s'est déposée la matière colorante; enfin, quelques sphérocristaux de pigment, colorés en bleu d'outremer. Le blanc d'œuf, à l'état cuit, constitue une excellente masse nourricière.

Cette dernière remarque s'applique aussi à la caséine. Celle que j'employai était d'un blanc de neige et avait été purifiée au moyen de dissolutions répétées dans le carbonate de soude, suivies de précipitations par l'acide acétique, et au moyen de l'éther. De cette préparation, je fis simplement bouillir 1 à 2 % dans de l'eau de conduite, jusqu'à stérilisation assurée. J'infectai alors avec le *B. cyaneo-fuscus* et abandonnai le liquide trouble à une température de 6 à 10° C. Au bout de quelques jours déjà, la dissolution

de la caséine commença à devenir manifeste, et en même temps commencèrent les changements de couleur. Le vert et le bleu purent à peine être observés, si rapide fut la prééminence acquise par le brun et le noir. Les sphérîtes étaient identiques à celles qu'on trouve dans les taches du fromage, c'est-à-dire qu'elles n'étaient pas de couleur indigo, mais noirâtres.

Avec la caséine j'ai encore exécuté une autre expérience. Du lait frais ayant été coagulé par la présure, la masse caséuse obtenue, soit préalablement salée, soit non salée, fut infectée, tant à la surface qu'à l'intérieur, avec le *B. cyano-fuscus*.

Le développement ne fut pas aussi vigoureux qu'il l'avait été dans l'expérience précédente; au bout d'une couple de semaines seulement, on put voir de petites taches bleu-noirâtre, remplies de corpuscules pigmentaires foncés, comme le montre la fig. 7. A l'intérieur aussi, le processus était reconnaissable; mais dès que les bactéries étrangères, que je n'avais pas éliminées, eurent déterminé la putréfaction de la masse caséuse, le développement du *B. cyano-fuscus* et la formation du pigment cessèrent entièrement.

Des expériences analogues à celles qui viennent d'être décrites ont été faites avec du gluten de froment et ont donné les mêmes résultats. Il va sans dire que la vessie des animaux, leur chair et autres matières de ce genre se prêtent également, après lavage et purification, aux expériences sur le *B. cyano-fuscus*. Quant au tissu corné et aux fibres élastiques, la question de savoir s'ils peuvent être décomposés par notre bactérie et servir à sa nutrition, n'est pas encore résolue.

Avec l'asparagine seule, je n'ai pu observer aucun développement. Celui-ci est au contraire possible quand, outre l'asparagine, on donne de la glucose; on obtient alors une culture dont la couleur est d'abord le vert de vessie, puis le brun jaunâtre, mais cette culture renferme très peu de sphérîtes, et celles-ci sont colorées en vert, non en bleu. Dans ces conditions, le développement est lent et difficile; évidemment,

les peptones, ou les corps protéiques liquéfiés par le bacille, surpassent de beaucoup en pouvoir nutritif ¹⁾ l'asparagine mêlée de sucre.

Le sucre, additionné de sels ammoniacaux ou de nitrates, a été trouvé impropre à la nutrition.

Il en est de même du tartrate et du malate d'ammoniaque. Ces deux substances furent essayées parce qu'elles constituent un excellent aliment pour le *Bacillus cyanogenus* du lait bleu ²⁾.

De tous ces résultats, le plus important est sans contredit celui d'après lequel les peptones, ou les corps protéiques liquéfiés par l'enzyme protéolytique de la bactérie, suffisent à sa nutrition complète.

Au reste, le *B. cyaneo-fuscus* n'est pas seul sous ce rapport; je connais toute une série de bactéries douées de la même aptitude. Citons, par exemple, le *Bacillus prodigiosus*, les bacilles lumineux à peptone (*Photobacterium indicum* et *Ph. luminosum*), les bacilles du choléra et différentes bactéries saprophytes, parmi lesquelles les espèces de *Proteus*.

Le fait est surtout remarquable en ce qu'il nous indique, pour l'acide carbonique de la respiration, une origine toute différente de l'origine ordinaire. Si l'on se reporte, en effet, au schème universellement admis du chimisme de la respiration, — d'après lequel l'acide carbonique dissocié de la matière vivante est incessamment remplacé par la fixation d'un hydrate de carbone, avec le concours de l'oxygène libre en cas d'aérobiose, sans cette intervention en cas d'anaérobiose, — il est évident que, chez les organismes à peptone, nous nous trouvons à cet égard en présence d'une source d'énergie non reconnue comme telle jusqu'ici. Cette conclusion, facile à

1) Par pouvoir nutritif j'entends le rapport entre le poids de l'aliment plastique offert et le poids de la substance vivante formée, les conditions étant d'ailleurs égales et l'activité végétative identique.

2) Je ne saurais ranger le *Bacillus cyanogenus* parmi les microbes à peptone, vu que cette espèce, bien que pouvant se développer aux dépens de la peptone seule, est alors incapable, sans accompagnement d'autres corps, d'engendrer de la matière colorante.

contrôler, vu que les matériaux nécessaires abondent dans tous les laboratoires, ne sera pas contestée, je pense, et il me semble que nous devons y reconnaître un élargissement très notable de nos idées sur les phénomènes biologiques en général.

La première question qui s'impose, à ce nouveau point de vue, est celle du produit secondaire auquel doit donner naissance la nutrition purement peptonique. Cette question est double, la peptone fonctionnant à la fois comme aliment plastique et comme aliment respiratoire. En ce qui concerne la nutrition plastique, une simple addition de la peptone au protoplasme, au besoin avec polymérisation ou déplacement d'atomes, pourrait probablement être admise lors de la formation de la substance vivante nouvelle.

Les produits secondaires mis en liberté avec la génération de la force nécessaire à cet effet, donc avec la respiration, — laquelle force doit être fournie par la décomposition d'une autre portion de la peptone, — c'est-à-dire, les substances excrétoires qui naissent à côté de l'acide carbonique par l'absorption de l'oxygène respiratoire, pourraient différer suivant les conditions expérimentales. A des températures plus ou moins élevées, et aussi dans d'autres circonstances défavorables, il se forme toujours, comme produit final, de l'ammoniaque, qui dans les cultures se présente très souvent à l'état de phosphate ammoniac-magnésien. ¹⁾ En cas de conditions nutritives plus favorables, par exemple si les sels, les acides, les alcalis et autres corps non assimilables se trouvent dans les proportions les plus avantageuses et surtout si les conditions thermiques sont le mieux appropriées à la vie, il pourrait au contraire

¹⁾ Cette substance n'est nullement propre aux microbes à peptone: elle se trouve aussi comme produit d'excrétion chez des organismes dont le schème de nutrition est tout différent, par exemple, chez les bactéries à peptone et carbone, qui, outre la peptone, exigent encore quelque matière carbonée particulière, telle que le sucre, la glycérine, etc. A ce groupe appartiennent, entre autres, la bactérie lumineuse ordinaire (*Photobacterium phosphorescens*).

se former, aux dépens de la peptone, des produits de dédoublement moins avancés. Tout au moins, l'obtention de produits de décomposition cristallins est alors beaucoup moins facile que dans le cas précédent. Peut-être cela tient-il en partie à l'enzyme albuminique sécrété par les bactéries à peptone, enzyme qui, surtout à des températures un peu élevées, agit très énergiquement et décompose même la peptone en leucine et en tyrosine.

Une autre question qui, au point de vue de la nutrition exclusivement peptonique, paraît avoir de l'importance, est celle de la possibilité ou de l'impossibilité de l'anaérobiose dans cette forme d'échanges nutritifs. A cet égard, malheureusement, il n'y a pas grand'chose à dire jusqu'ici. Je ne saurais encore décider si, dans le règne des microbes, un *développement* anaérobie peut à un degré quelconque avoir lieu, lorsqu'on leur offre seulement de la peptone ou des corps albumineux susceptibles de protéolyse ¹⁾; certains processus de putréfaction semblent, il est vrai, l'indiquer, mais ces processus n'ont pas encore été suffisamment étudiés ²⁾. Chez le *Bacillus cyaneo-fuscus*, qui est strictement aérobie, il ne saurait naturellement être question d'un pareil phénomène. Mais le développement n'est qu'une des nombreuses fonctions vitales d'un organisme, et lors même que ce développement exige la présence d'oxygène libre, il ne s'ensuit nullement qu'il doive en être de même pour d'autres fonctions ³⁾; c'est ce que nous apprend d'ailleurs le fait de la réduction, par beaucoup de

1) Les anaérobies qui me sont connus d'un peu près demandent, comme sources de carbone et d'azote, deux corps différents.

2) Note postérieure. Le *Bacillus putrefaciens coli* peut se multiplier, fonctionner et produire des spores à l'abri des dernières traces d'oxygène libre, dans une solution qui ne contient que de la peptone.

3) Une réserve d'oxygène, c'est-à-dire une provision d'oxygène fixé, précipité en quelque sorte sur le protoplasme, est indispensable à tous les aérobies, pour toutes les fonctions vitales; mais l'existence ne s'en laisse démontrer que par des expériences sur le développement. A l'observation directe, cet oxygène fixé sur la matière vivante reste jusqu'à présent inaccessible.

schizomycètes aérobies, du bleu d'indigo en blanc d'indigo, — réduction que nous avons trouvée aussi, à un faible degré, chez le *B. cyaneo-fuscus*, — ou du salpêtre en nitrite, réduction qui naturellement doit avoir lieu sans l'intervention de l'oxygène. D'autres bactéries à peptone peuvent également fonctionner, sans développement il est vrai, en l'absence d'oxygène libre, comme je pourrais le prouver par plusieurs exemples.

§ 5.

Sur l'affaiblissement de la force végétative chez le *Bacillus cyaneo-fuscus*.

Mon intérêt particulier pour la biologie du *B. cyaneo-fuscus* a été éveillé par la circonstance que cette bactérie pigmentaire m'a appris à connaître, avec une netteté extrême, certains phénomènes provoqués par des influences de température, fort analogues à ceux que plusieurs observateurs ont décrits en détail pour les microbes pathogènes et que moi-même j'avais retrouvés, plus ou moins distinctement, chez maints autres saprophytes. Ces phénomènes ont rapport à la perte de caractères, surtout à l'affaiblissement de la force végétative et aussi, dans une moindre mesure, à la disparition de la faculté de produire du pigment et même de former de l'enzyme.

Ces trois phénomènes sont, chez notre bactérie, dans une certaine corrélation, qui toutefois ne peut pas être regardée comme fondamentale, par la simple raison déjà qu'on n'en trouve pas trace chez des formes voisines, qui dans des conditions déterminées montrent également des pertes de caractères.

Le point essentiel, dans ces phénomènes, a déjà été maintes fois mis en lumière; pourtant, on verra dans les lignes suivantes que les changements observés par moi renferment assez de neuf pour que l'exposition n'en paraisse pas superflue; je crois même, en traitant de l'action prolongée des températures optima sur la végétation, toucher à un sujet d'intérêt général.

Après ces préliminaires, considérons de plus près le phénomène lui-même.

Lorsque, en juin 1890, la température de mon laboratoire oscillant autour de 15° C., j'entrepris l'étude d'une culture de *B. cyaneo-fuscus* qui venait d'être isolée de l'eau de conduite, les ensemencements sur de l'eau de canal solidifiée par 10 % de gélatine se montrèrent très actifs. Pour obtenir des colonies de germes isolés, je procédai comme d'habitude: une trace de la matière d'ensemencement fut agitée dans un petit matras avec de l'eau stérilisée, puis cette eau fut versée sur une épaisse couche de gélatine figée dans une boîte de verre, après quoi on la laissa rapidement s'écouler, de sorte que çà et là seulement des germes isolés restaient adhérents à la surface de la gélatine. Les colonies de notre bactérie commencèrent à se développer au bout de trois ou quatre jours et continuèrent ensuite à s'étendre lentement, en liquéfiant le terrain de culture. Dans la cage vitrée où se trouvaient les cultures, on eut soin de ne jamais laisser s'élever la température au-dessus de 22° C; le plus souvent elle restait au-dessous de 17° C. ¹⁾).

Après avoir pratiqué avec ces colonies, dans les conditions indiquées, plusieurs réinoculations régulières, donnant lieu à un développement vigoureux, je remarquai, au commencement de septembre, en faisant la huitième culture, qu'il n'était plus possible d'obtenir la croissance sur gélatine. A la vérité, les cinquième, sixième et septième ensemencements avaient aussi déjà présenté, dans le retard et l'irrégularité de la croissance, des phénomènes d'affaiblissement, mais je n'en compris clairement le sens que lorsque, à la huitième répétition, rien ne se développa plus.

La première question qui se posait, était de savoir si la culture servant à l'ensemencement avait dépéri par l'une ou l'autre cause. Pour résoudre cette question, de larges lignes d'inoculation furent tracées sur des plaques de gélatine, puis, au bout de plusieurs jours, examinées attentivement à la loupe. Cet examen y révéla non seulement une légère liqué-

¹⁾ Cette cage se trouve dans une partie de mon laboratoire où il arrive seulement de la lumière diffuse très faible.

faction du terrain de culture, mais aussi l'existence de très petites colonies incolores, dont bientôt, toutefois, la croissance s'arrêta complètement, et pour toujours.

D'une manière différente, et plus définitive, je réussis pourtant à mettre en évidence que la mort n'était pour rien dans le phénomène. En effet, lorsque les bactéries qui avaient cessé de pouvoir se développer sur la masse formée de 10 % de gélatine et d'eau de canal furent portées dans des solutions de $\frac{1}{2}$ % de peptone sèche dans de l'eau de conduite, les phénomènes ordinaires se reproduisirent, de telle sorte que c'est à peine si quelque indice d'affaiblissement se laissait remarquer. Le liquide devint d'abord d'un beau vert, ensuite il se forma contre le verre un anneau méniscoïde bleu, et finalement le tout se colora en brun assez foncé; seulement, cette couleur finale n'atteignit pas la profondeur d'intensité qu'elle avait dans les cultures primitives, non affaiblies.

Avec cette culture peptonique furent maintenant pratiqués de nouveauxensemencements sur gélatine, mais ceux-ci ne donnèrent aucune trace de développement, preuve que l'affaiblissement était héréditaire.

Lorsque, au contraire, une gouttelette de cette même culture peptonique fut introduite, à l'aide d'un fil de platine, dans une nouvelle solution de $\frac{1}{2}$ % de peptone dans de l'eau de conduite, tout redevint, en apparence, normal; la croissance et la formation du pigment semblaient aussi intenses que dans la culture précédente. Les autres conditions culturales avaient été maintenues, autant que possible, identiques; la température, en particulier, n'avait jamais dépassé 22° C.

De nouveauxensemencements eurent ensuite lieu à de courts intervalles, chaque fois avec la culture faite en dernier lieu. En quatre semaines de temps furent ainsi obtenues six cultures peptoniques, qui devaient évidemment embrasser une longue série de générations. Quand, au commencement d'octobre, je pratiquai le septième ensemencement, je soupçonnai qu'il en résulterait quelque chose de nouveau, tellement le

sixième ensemencement avait tardé à se développer normalement. Cette présomption était fondée: il se produisit, à la vérité, une végétation bactérienne très caractéristique, jaune orangé, grossièrement granuleuse, mais celle-ci était extrêmement pauvre en substance, et, ensemencée à son tour, se montra incapable de développement ultérieur. La série de ces essais se trouva ainsi close.

Comme mes expériences sur plusieurs autres bactéries m'avaient préparé à ce résultat, et que je savais qu'en certains cas une basse température prévient les difficultés culturales, j'avais, dès le mois de juin, établi quelques cultures dans la cave du laboratoire, à une température presque constante de 10° C, qui ne descendit au-dessous de ce point qu'au mois d'octobre. C'étaient aussi des cultures de *B. cyaneo-fuscus* dans des solutions à $\frac{1}{2}$ % de peptone sèche.

Aussitôt qu'eut été obtenu le résultat d'affaiblissement ci-dessus mentionné, j'opérai, au commencement d'octobre, un ensemencement sur gélatine avec une des cultures établies dans la cave, culture qui datait du 10 juin. Au bout de trois ou quatre jours on put observer les premières traces de développement, et après dix autres jours j'étais de nouveau en possession d'une belle et très vigoureuse culture en colonies, sur eau de canal avec 10 % de gélatine. Il ressortait en tout cas de là, sans la moindre ambiguïté, qu'un processus de dépérissement spontané ne pouvait être la cause de l'affaiblissement dont il s'agit. Mais dans la cave, à la basse température qui y régnait, et en l'absence de réinoculations, la division cellulaire avait été extraordinairement retardée. Comment se comporterait, à cette température, une lignée continuellement inoculée à nouveau et embrassant par conséquent aussi une longue suite de générations?

Pour résoudre cette question, des cultures pures avaient été commencées dans la cave tout au début du mois d'octobre et furent continuées dans le laboratoire aussitôt que les froids de l'hiver se firent sentir; les boîtes de verre y étaient placées

sur une table de pierre, dont la température resta, en décembre, à environ 5° C. Dans ces conditions, la végétation était ralentie, mais pourtant très florissante. Pour donner la première impulsion au développement, les plaques de gélatine étaient, à chaque nouvelle inoculation, tenues pendant deux ou trois jours à une température de 12 à 15° C, puis portées sur la table de pierre dès que les colonies devenaient visibles. Après une douzaine d'inoculations successives, ainsi conduites, la croissance n'avait subi aucune atteinte, et desensemencements de ces différentes générations, dans des solutions de peptone, s'y développaient normalement et leur communiquaient d'abord la couleur verte, puis la couleur noire. Par inoculation en retour, de ces solutions sur la gélatine, on obtint aussi, jusqu'à la fin, des colonies ordinaires.

Dans le cas décrit plus haut, une influence thermique pouvait donc seule être la cause de l'affaiblissement.

Bien que ce résultat s'accorde en général avec ce que l'expérience a appris des bactéries pathogènes, dont les formes mitigées naissent de la matière virulente par l'influence d'une élévation de température, on ne saurait méconnaître que, sous un rapport important, les phénomènes décrits pour le *Bacillus cyaneo-fuscus* étendent la notion déjà acquise. Tandis que jusqu'ici la chaleur n'avait été appliquée, pour ainsi dire, que comme agent de laboratoire, on reste, avec mes expériences, dans les limites climatologiques d'un été ordinaire. Ainsi M. Pasteur ¹⁾, en 1880, et M. Chauveau ²⁾, en 1883, ont obtenu le bacille du charbon à l'état atténué en le cultivant à des températures artificiellement élevées. M. Chauveau, ayantensemencé du bouillon avec du sang de rate, laissa le développement s'opérer d'abord tout un jour à 42° C, puis chauffa la culture pendant une heure à 47° C, ce qui donna un premier degré d'atténuation. En continuant à appliquer cette même chaleur de 47° C,

¹⁾ *Comptes rendus*, T. 91, p. 673.

²⁾ *Ibid.*, T. 96, p. 615.

il obtint au bout de deux heures un second degré d'atténuation, et au bout de trois heures une forme complètement privée de virulence. D'après M. Chauveau, cette propriété était héréditaire.

M. Pasteur ¹⁾ a également employé cette méthode pour obtenir le vaccin du charbon, et MM. Koch, Gaffky et Löffler ²⁾ ont constaté, de leur côté, les faits en question.

Chez moi, au contraire la température active de l'affaiblissement n'avait pas, nous l'avons vu, dépassé 22° C.

Il existe, toutefois, encore une autre série de recherches, qui se rapproche plus de la mienne et que je rapporterai succinctement. Ce sont les observations de M. Schottelius sur la perte de l'aptitude à former du pigment chez le *Bacillus prodigiosus*, la bactérie universellement connue du „pain saignant”. De cette bactérie, qui suivant M. Schottelius végète le mieux aux températures comprises entre 15 et 25° C, il obtint, simplement par la culture sur des tranches de pomme de terre, à 41° C, des modifications blanches, héréditaires. Quant à la température exigée, il remarque ce qui suit ³⁾: „Au sujet de tous ces changements produits par la chaleur, il faut retenir que la durée de l'action et le degré de la température sont dans une corrélation telle, que l'effet déterminé par une exposition plus courte à une température supérieure est également obtenu par un séjour plus long à une température inférieure.”

Moi-même j'ai décrit des changements analogues, observés chez les bactéries lumineuses à peptone ⁴⁾.

Je ne puis quitter ce sujet, sans dire encore un mot de la manière dont on doit se représenter l'action de la chaleur dans les cas en question.

1) *Ibid.*, T. 92, p. 430; 1881.

2) *Mitth. Gesundheitsamt*, T. 2, p. 150, 1884.

3) *Biologische Untersuchungen über den Micrococcus prodigiosus*, *Festschrift für Kölliker*, 1887, p. 12.

4) *Sur l'aliment photogène et l'aliment plastique des bactéries lumineuses*, dans *Arch. néerl.*, T. 24, p. 369.

Rappelons d'abord qu'il existe plusieurs méthodes d'après lesquelles peuvent être produites des cultures atténuées ¹⁾. La première et, à ce que je crois, la plus importante découverte dans cette direction est due à M. Pasteur ²⁾, qui trouva que des cultures du bacille du choléra des poules avaient, au bout de 9 à 10 mois, perdu leur virulence et ne pouvaient plus donner lieu, chez les animaux inoculés, qu'à des symptômes locaux. Plus tard on a reconnu, pour toute une série de bactéries, que les vieilles cultures sont en partie dépouillées de leurs propriétés, pathogènes ou autres, c'est-à-dire que, si l'on en forme par ensemencement des colonies séparées, on obtient des formes différentes, se distinguant entre elles par la circonstance que les caractères spécifiques ne sont plus complets chez toutes. C'est ainsi que quelques-unes ou la totalité des colonies des bacilles du choléra, de l'érysipèle, du typhus, de la morve perdent peu à peu leur virulence; celles du *Photobacterium phosphorescens* perdent leur pouvoir lumineux; celles des bactéries butyriques du lactate de chaux, leur pouvoir de ferment. Ce qui donne à ces faits un intérêt spécial, c'est qu'on ne saurait douter que le changement ne soit dû à l'action exercée sur ces organismes par leurs propres produits d'excrétion. Quant à vouloir expliquer cette action sur la matière vivante des bactéries, nous devons provisoirement y renoncer. Il convient seulement de remarquer que les faits cités conduisent à la conclusion, sinon nécessaire au moins très probable, que les influences thermiques ne sont pas nuisibles directement, mais le deviennent en exaltant l'action nocive des „produits d'excrétion”. Si j'emploie ce terme, „produits d'excrétion”, ce n'est nullement que je me figure les matières actives comme se trouvant nécessairement en dehors du corps des bacilles; je crois, au contraire, qu'en cas de crois-

1) Un bon et court aperçu de ces méthodes a été donné par M. Elfving, *Studien über die Einwirkung des Lichtes auf die Pilze*, p. 135, Helsingfors, 1890.

2) *Comptes rendus*, T. 91. p. 670; 1880.

sance très vigoureuse, — cas si fréquent à une température un peu élevée, — les matières en question (sans doute des corps protéiques, ne diffusant que très lentement) ne s'éliminent pas avec une rapidité suffisante et deviennent alors tout particulièrement nuisibles, précisément parce qu'elles se trouvent encore à l'intérieur des cellules bactériennes, où, à cause de la température, elles peuvent agir très énergiquement.

D'après tout ce qui précède, je regarde l'action débilitante de la température, malgré sa haute importance, comme ne constituant que le facteur secondaire dans la production de cette forme la plus simple de la variabilité.

§ 6.

Est-il possible de rendre leur activité aux
cultures affaiblies
du *Bacillus cyaneo-fuscus*?

J'ai fait plusieurs expériences pour trouver la réponse à la question posée en tête de ce paragraphe. Un résultat positif était évidemment à espérer de la culture longtemps prolongée, à basses températures, des bacilles affaiblis. Antérieurement déjà, j'avais recueilli quelques résultats d'expériences dans cette direction, au sujet de la bactérie lumineuse de la mer du Nord (*Photobacterium luminosum*), qui perd très facilement sa faculté photogénique, — pour cela il suffit par exemple de la cultiver à la température ordinaire des appartements, — mais la récupère par une longue croissance à des températures au-dessous de 9° C. Ces expériences avaient fait voir qu'il est particulièrement favorable d'établir des cultures dans lesquelles une grande masse nourricière ne reçoit qu'un petit nombre de germes, de façon que des divisions très nombreuses puissent avoir lieu avant que le terrain nourricier ne soit épuisé et avant que les produits propres des échanges nutritifs ne deviennent nuisibles.

Le *Bacillus cyanogenus*, la bactérie du lait bleu, m'avait donné des résultats analogues. A une forme qui, par suite

de culture prolongée à une température dépassant 20° C, était privée de la faculté de produire du pigment dans le lait bouilli, j'avais pu restituer ce caractère en la cultivant longtemps à des températures inférieures à 15° C.

Chez ces deux bactéries, j'avais déjà remarqué que, outre la température, il y a encore une autre circonstance dont il faut soigneusement tenir compte, à savoir, la concentration de la masse nourricière. Je trouvai avantageux, en effet, — et cela pourrait bien être d'une application générale aux microbes plus ou moins difficiles à cultiver, — de ne donner l'aliment qu'à l'état dilué : l'affaiblissement est alors plus facile à prévenir que chez les cultures en terrain trop riche. Pour les expériences de stimulation du *B. cyaneo-fuscus*, je n'ai, en conséquence, employé que des dissolutions de $\frac{1}{2}$ % de peptone sèche dans de l'eau de conduite, et pour les cultures subséquentes sur substratum solide, j'ai fait usage d'une masse ne contenant que 10 % de gélatine, également dissoute dans de l'eau de conduite. L'effet de la condition dont il s'agit pourrait s'expliquer de la même façon que celui de la première ; il tient peut-être à ce que, dans les solutions nutritives étendues, les produits d'excrétion, qui déterminent l'affaiblissement, interviennent eux aussi à l'état dilué, et agissent alors avec moins d'énergie ¹⁾.

Pour le *Bacillus cyaneo-fuscus*, partant de celle de ses formes qui continuait encore à croître avec sécrétion de pigment dans

¹⁾ Pour plusieurs de mes bactéries, reconnues très faibles et difficiles à cultiver, j'ai cherché à les maintenir constantes en mettant une trace de la culture en suspension dans de l'eau de conduite, ou de l'eau de mer. Mais ces essais n'ont donné aucun résultat positif. Peut-être atteindrait-on le but en conservant à l'état sec les formes qui ont prouvé pouvoir supporter la dessiccation. J'ai entrepris des expériences dans cette direction. En ce qui concerne le *Bacillus cyaneo-fuscus*, je n'ai pas encore réussi à le dessécher de telle sorte qu'il reste en vie. Sous ce rapport, toutefois, il y a à tenir compte de beaucoup de circonstances, qui influent sur le résultat de la dessiccation ; la plus importante de celles-ci est la proportion des matières dissoutes dans la masse servant à l'expérience.

les solutions de peptone, mais qui ne pouvait plus être cultivée sur gélatine, je me proposai de lui rendre cette dernière propriété. Comme je ne suis pas encore parvenu à restaurer complètement l'activité amoindrie, et que la solution précise de la question, si simple que celle-ci paraisse au premier abord, laisse subsister maints doutes quand on y regarde de plus près, je ne veux pas me prononcer déjà définitivement. Pourtant, je suis, dans ce cas aussi, sur la voie qui conduit à des résultats positifs, et dès à présent je puis affirmer que les *Bacillus cyaneo-fuscus* affaiblis recouvrent leur activité, au moins partiellement, lorsqu'ils sont cultivés pendant longtemps à de basses températures, — assez élevées toutefois pour permettre encore une croissance sensible, — et lorsqu'en outre on fait usage de solutions nourricières étendues, renouvelées assez fréquemment. Il m'a été possible, en effet, après six semaines d'inoculations répétées dans des solutions à $\frac{1}{2}$ % de peptone, à une température au dessous de 6° C., de ramener une culture, devenue incapable de vivre sur une gélatine à 10 %, à un état où elle se développait, sur ce terrain solide, en un mélange de petites colonies faiblement liquéfiantes, avec ou sans zone pigmentaire.

Lorsque, en opérant ainsi sur d'autres espèces adaptées à des degrés de chaleur élevés, on les maintient pendant plusieurs semaines à une température très basse (voisine de 0° C., où la croissance est complètement arrêtée), on observe, après l'ensemencement sous des circonstances favorables au développement pour les formes normales, une diminution qui ne disparaît qu'après une ou deux inoculations nouvelles sous ces circonstances favorables. J'appuie donc sur la remarque, déjà faite plus haut, que, là où il s'agit de réveiller par un abaissement de température l'activité des formes affaiblies, je regarde comme efficace une température un peu supérieure au minimum encore tout juste suffisant pour la croissance, mais pourtant beaucoup plus basse que la température optimum de végétation des cultures fraîches. Sans croissance aucune,

le rétablissement de l'activité des bactéries individuelles affaiblies me paraît impossible.

La conclusion pratique à tirer de ce qui précède, pour la culture des bactéries dans le laboratoire, est, essentiellement, qu'il faut veiller avec soin à ce que les préparations conservées pour des expériences ultérieures ne soient pas exposées à des températures trop voisines de l'optimum de croissance. Ces préparations doivent donc toujours être maintenues à de basses températures, qui peuvent toutefois être différentes, selon les espèces. L'action longtemps prolongée de températures *très* basses doit également être évitée, vu qu'il peut en résulter une dépression — passagère, il est vrai, mais pourtant bien sensible et temporairement héréditaire — des fonctions les plus importantes. L'emploi d'aliment dilué est aussi à recommander. En suivant ces préceptes, il sera probablement tout aussi facile de cultiver, sans la moindre perte de virulence, les bactéries du choléra, de l'érysipèle, de la morve, du typhus, etc., qu'il l'a été, dans mes expériences sur le *Bacillus cyaneo-fuscus*, organisme si extraordinairement sensible, de maintenir intactes la production pigmentaire et la force végétative.

§ 7.

Déperdition de la force végétative chez les plantes supérieures et chez les animaux.

Dans les lignes suivantes, je désire appeler l'attention sur une analogie qui me semblerait mériter un examen plus approfondi. Je n'apporte à son appui aucun résultat d'expériences personnelles; néanmoins, l'importance du sujet me fait croire que cette première tentative de généralisation, si imparfaite qu'elle soit, ne paraîtra pas inopportune.

L'histoire des sciences biologiques citera indubitablement, comme la seconde œuvre capitale de Darwin, la longue série de ses recherches sur la nature de la sexualité. Le résultat général auquel il a été conduit, condensé en une proposition

unique, se laisse énoncer en ces termes: La matière reproductrice des plantes et animaux supérieurs est susceptible d'éprouver une déperdition de sa force végétative; le rôle de la sexualité est de prévenir cette déperdition ou, si elle a déjà eu lieu, de la réparer ¹).

Darwin fait voir que cette perte de force végétative, qui s'accompagne souvent de la régression d'autres caractères chez les descendants, peut être la conséquence d'autofécondation ou de reproduction végétative prolongée.

Les recherches et les méditations de Darwin ²) l'amènent ensuite à conclure que l'essence de la sexualité est le fusionnement de deux protoplastes de la même espèce végétale ou animale, lesquels protoplastes (gamètes, oosphère et spermatozoïde ou contenu du pollen) ne diffèrent l'un de l'autre qu'en ce qu'ils proviennent de deux plantes ou de deux animaux qui ont été engendrés et se sont développés dans des conditions vitales différentes.

Ces découvertes, qui, combinées avec la théorie de la descendance, ont jeté une vive lumière sur des milliers de phénomènes naturels obscurs et de constructions organiques compliquées, constituent l'un des plus grands progrès que les connaissances humaines aient jamais faits, et rivalisent avec cet autre triomphe de la biologie expérimentale contemporaine, la réfutation, par Pasteur, du dogme de l'abiogénèse

Quand on se demande jusqu'à quel point les phénomènes d'affaiblissement végétatif, observés par Darwin à la suite de l'autofécondation, concordent avec les phénomènes analogues ci-dessus décrits pour les bactéries, il semble que le rapport

¹) Ch. Darwin, *The effects of Cross and Selffertilisation in the Vegetable Kingdom*, London, 1876. — *The Variation of Animals and Plants under Domestication*, Vol. II, p. 92 seq, London, 1875.

²) *The Origin of Species by means of Natural Selection, or the Preservation of Favoured Races in the Struggle for Life*, 6th ed., p. 76, 234, London, 1878. La vue en question se trouve aussi déjà dans la première édition, de 1859.

soit assez intime pour qu'on puisse les considérer à un même point de vue; dans les uns et les autres, en effet, il ne s'agit que de deux catégories de faits, — abaissement de l'énergie de croissance et perte de caractères, — faits qui n'admettent qu'une interprétation unique, quelles que soient d'ailleurs les différences qui peuvent exister quant à leurs causes plus lointaines. Que chez les organismes supérieurs il n'ait pu se manifester, sous ce rapport, que des modifications relativement légères, cela est tout naturel, puisque chez eux, où les actes physiologiques sont si étroitement enchaînés et si complexes, une régression un peu profonde serait incompatible avec la vie elle-même. Pour cette raison seule, déjà, il était à présumer que les microbes inférieurs, avec leurs conditions vitales simples, présenteraient les phénomènes d'affaiblissement sous une forme plus aisément accessible à l'observation et dans une extension plus grande.

La facilité relative de l'institution des expériences et la rapidité du développement des bactéries contribuent également à faire de celles-ci des sujets d'étude extrêmement favorables pour ces recherches comparatives.

En admettant maintenant que la déperdition dont il s'agit soit réellement une propriété générale des organismes, tant des plus élevés que des plus rudimentaires, la question se présente de savoir dans quelle mesure des conditions extérieures semblables peuvent déterminer aussi des effets semblables dans les sections les plus éloignées entre elles du système des êtres vivants. Pour obtenir une réponse non ambiguë, il faudra abandonner la voie de l'investigation biologique, suivie par Darwin, et revenir à l'enquête physiologique.

Le premier point à décider sera évidemment celui-ci: Les influences de température ont-elles chez les plantes et les animaux supérieurs, en ce qui concerne les altérations héréditaires de leur énergie de croissance, la même importance que chez les bactéries? En d'autres termes, ces organismes supérieurs éprouvent-ils aussi un affaiblissement végétatif à la suite du

développement et de l'accroissement, longtemps continués, aux températures qui doivent être considérées comme les plus favorables à cette fonction ?

Chez les animaux à sang chaud, ce devrait être précisément la température du sang qui, par elle-même, causerait le préjudice à la vitalité des cellules reproductrices, préjudice pouvant être réparé par la fusion sexuelle avec un protoplaste d'origine différente ¹).

Chez les animaux à sang froid et chez les plantes, ce seraient les surélévations de la température du milieu extérieur qui devraient entraîner les effets nuisibles.

Pour les bactéries, comme nous l'avons vu, s'imposait l'hypothèse que la température n'exerce qu'une action indirecte dans la production de l'affaiblissement ; ce seraient certains produits d'excrétion de la matière vivante qui détermineraient primièrement l'altération proprement dite, héréditaire, du protoplasme, mais l'action de ces produits serait considérablement exaltée par l'élévation de la température. En supposant que cette hypothèse se laisse appliquer aussi aux plantes et animaux supérieurs, il est incontestable qu'une foule de relations et de caractères se trouveraient éclairés d'un jour tout nouveau.

Si dans le dernier énoncé il ne s'agit que d'hypothèses, souffrant à peine un contrôle direct, le précédent se prête tout ou moins à l'institution d'expériences, qui, de haute importance si elles conduisaient à un résultat positif, ne pour-

¹) Un argument capital à l'appui de cette manière de voir est fourni, me semble-t-il, par le fait que, même chez les animaux à sang chaud (et plus encore chez les animaux à sang froid), toutes les fonctions n'ont pas le même optimum de température. C'est ainsi, par exemple, que dans le processus respiratoire la quantité d'acide carbonique s'élève certainement encore quand la température dépasse l'optimum pour la croissance, et des différences analogues se rencontrent probablement dans une foule d'autres actes physiologiques. Il ne paraît donc pas impossible que, dans le corps d'un animal à sang chaud, certains processus doivent s'accomplir, nécessairement et continûment, à une température un peu supérieure à celle qui leur conviendrait le mieux dans la durée des temps.

raient être regardées comme inutiles dans le cas contraire. Sous ce rapport, le plus simple serait d'expérimenter sur des plantes, et cela de la manière suivante.

Des individus d'origine identique seront cultivés, les uns au-dessus, les autres au-dessous de la température reconnue pour correspondre à l'optimum de végétation, mais dans des conditions d'ailleurs identiques, et telles, que ces individus soient réduits à l'autofécondation. Les descendants provenus des graines de ces deux séries de plantes seront placés dans des conditions égales sous tous les rapports, — égales aussi en ce qui concerne la température, — et abandonnés à eux-mêmes jusqu'à maturité. Finalement, le produit de la récolte sera apprécié suivant la méthode de mensuration de Darwin, c'est-à-dire que la hauteur et le poids des plantes entières, ainsi que le nombre des fruits et des graines, seront déterminés pour chacun des deux groupes et comparés de l'un à l'autre.

Si l'hypothèse se confirme, les descendants par autofécondation des plantes soumises à la chaleur donneront, à la récolte, des nombres inférieurs à ceux que fournira la progéniture, également obtenue par autofécondation, des parents cultivés à une température plus basse que celle de leur optimum de végétation.

Un point essentiel, dans l'exécution de l'expérience, serait que cette température plus basse, à laquelle on cultiverait l'un des groupes de plantes, ne fût pas trop éloignée de celle de l'optimum. Il est probable, en effet, que l'action longtemps continuée de températures très basses déterminerait, tout comme chez certaines bactéries, un abaissement de l'énergie végétative, abaissement héréditaire, au moins pour quelque temps, même à la température optima réelle.

Il est à présumer aussi, en ce qui concerne les plantes soumises à la chaleur, que des températures de beaucoup supérieures à celle de l'optimum donneraient lieu à un affaiblissement végétatif plus énergique que les températures voisines de ce point. On peut croire, enfin, que l'influence de la température

pourrait devenir sensible, probablement suivant la nature des espèces, ou bien dès la première nouvelle génération, ou bien seulement après un certain nombre de générations, dérivées les unes des autres par propagation asexuelle ou par autofécondation. Pour cette dernière raison, les recherches comparatives sur des plantes vivaces, cultivées à température supérieure et à température inférieure, offriraient peut être des chances particulières de succès.

§ 8.

Sur la présence du *Bacillus cyaneo-fuscus* dans le fromage.

Ce sujet demande, vu son importance pratique, à être traité à part; au point de vue de la science pure, il présente un certain intérêt, d'abord à cause des phénomènes de coloration qu'on observe dans le fromage attaqué, puis à raison de l'état d'affaiblissement et de dépérissement où tombent les bactéries, par suite des transformations chimiques qui s'opèrent dans la masse caséuse dès le début de la maturation, et peut-être aussi par suite des changements de température dont ces transformations sont accompagnées.

Quelques mots sur la structure microscopique du fromage ne seront probablement pas déplacés ici, car dans les ouvrages traitant de l'industrie laitière je n'ai trouvé, relativement à cette structure, que des données insuffisantes, de sorte qu'on doit la supposer peu connue. Ce que j'en dirai a principalement rapport au fromage „d'Edam”, très réputé aux Pays-Bas.

La caséine du fromage mûr se présente au microscope sous l'aspect d'une masse compacte, amorphe, dans laquelle on ne découvre que par places des globules de graisse (*f* fig. 7), et qui doit, en tout cas, être imprégnée par imbibition de cette dernière matière. Une coupe mince de fromage laisse encore reconnaître, outre ces gouttelettes de graisse, des bulles de gaz (*l* fig. 7), disséminées dans la masse caséuse. Par suite de l'inégalité

de pression, les gouttelettes de graisse et les bulles de gaz s'éloignent souvent beaucoup de la forme sphérique.

Si l'observation de ces détails assez grossiers est facile, celle des autres éléments structuraux du fromage l'est un peu moins. Comme tels, un examen attentif m'a fait distinguer : 1° Des sphérocristaux (*t* fig. 7) d'une substance analogue à la tyrosine (peut-être, de la tyrosine elle-même), 2° Des cellules de levure (*h*) du *Saccharomyces tyrocola*, 3° Des bactéries en bâtonnets (*m*) du bacille de l'acide lactique. Parmi ces éléments, les plus importants, de beaucoup, sont les bactéries. Considérons chacun d'eux un peu plus en particulier.

En ce qui concerne les sphérocristaux (*t* fig. 7), je dois faire remarquer qu'on ne peut pas les rencontrer dans toute particule de fromage, quelle qu'elle soit. Dans les fromages fabriqués avec ce qu'on appelle du „petit-lait filant”, fromages qui mûrissent rapidement, les sphérocristaux sont extrêmement communs. La formation en dépend évidemment de causes localisées, et je ne doute pas que l'accumulation, en certains points, des bâtonnets et microcoques lactiques ne joue sous ce rapport le rôle principal. Ces sphérocristaux possèdent, tout comme les grains d'amidon, une petite tache nucléaire, d'où rayonnent les petites aiguilles cristallines à peine visibles. Ce qui nous intéresse ici plus spécialement, c'est l'aptitude de ces corps à emmagasiner la matière colorante brune produite par le *Bacillus cyaneo-fuscus* et à prendre ainsi une couleur presque noire; surtout le corpuscule nucléaire, ci-dessus mentionné, a une grande affinité pour la matière colorante, et il consiste peut-être en une substance protéique particulière, qui se trouverait par rapport à la caséine dans la même relation où la calcoglobuline de Harting ¹⁾ se trouve par rapport à l'albumine, dans les sphérites calcaires que ce savant avait obtenues par la précipitation de solutions albumineuses.

Le *Saccharomyces tyrocola* (*h* fig. 7), qui a la propriété d'agir

¹⁾ *l. c.*, p. 59.

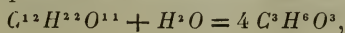
comme ferment sur le sucre de lait et de le transformer en alcool et acide carbonique, se trouve disséminé, quoique assez irrégulièrement, dans toute la masse caséuse, et n'est manifestement actif que dans les premiers stades de la maturation.

Les bacilles lactiques (*m* fig. 7) — dans les fromages préparés avec du „petit-lait filant” je n'ai trouvé que des microcoques, dont je n'ai toutefois pas essayé la culture ¹⁾ — sont répandus en nombre immense dans la masse du fromage et se trouvent, pour ainsi dire, partout. Lorsqu'on prépare une gélatine au sérum de lait faiblement acide, et qu'on y trace, avec une aiguille de platine préalablement enfoncée dans le fromage, une ligne d'inoculation, on obtient souvent une file continue de colonies uniquement composées de ferments lactiques, mais seulement des colonies isolées, disséminées entre les premières, de la levure du fromage. En étudiant séparément les colonies développées par le fromage d'Edam, j'y ai trouvé environ cinq variétés constantes, qui se laissent distinguer au moyen de la forme des bâtonnets et se différencient encore par beaucoup d'autres particularités accessoires, mais qui toutes se ressemblent en ce qui concerne l'aptitude à transformer en acide lactique le sucre de lait, le sucre de canne, la maltose, la lévulose, la glucose et la galactose. L'acide lactique produit est l'acide de fermentation ordinaire, dont le sel calcique renferme cinq molécules d'eau de cristallisation.

D'accord avec l'extrême abondance des bacilles lactiques dans le fromage, celui-ci renferme une très forte proportion d'acide lactique. Dans divers titrages directs, j'ai eu besoin de 15 à 20^{cc} de potasse normale pour neutraliser 100 grammes de fromage, d'où résulte une teneur en acide lactique de 1,35 à 1,8 % ²⁾. Au premier abord, il paraît singulier que

1) Par contre, j'ai cultivé les bactéries du „petit-lait filant” lui-même, de sorte qu'elles me sont bien connues

2) Si, comme expression probable de la fermentation lactique du sucre de lait, on admet l'équation



d'aussi fortes quantités d'acide se fassent si peu remarquer dans le fromage; cela tient évidemment à sa teneur en sel, substance dont le goût masque celui de l'acide. Qu'une pareille proportion d'acide détermine la mort complète d'un organisme aussi sensible que le *Bacillus cyaneo-fuscus*, il n'y a certes pas lieu de s'en étonner.

Passons maintenant à ce qui concerne la présence de cette bactérie pigmentaire dans la masse caséuse, et commençons par examiner la structure microscopique des taches foncées qu'elle y produit ¹⁾. Ces taches se distinguent, de la substance non altérée, en premier lieu par leur couleur. Celle-ci est due à la présence de grains noir bleuâtre ou bruns et d'une matière colorante foncée diffusée dans le fromage lui-même, matière qui se trouve accumulée surtout dans les sphérites de tyrosine. En second lieu, les taches se distinguent de la masse normale par l'entassement, à leur centre, de bâtonnets du ferment lactique; il peut arriver, toutefois, que cet entassement fasse défaut. Les bâtonnets du *Bacillus cyaneo-fuscus* lui-même ne sont, d'ordinaire, pas distinctement reconnaissables dans les taches.

Les grains de matière colorante noire sont identiques avec les sphérites de *B. cyaneo-fuscus*, telles que nous avons appris à les connaître plus haut. La réduction par l'hydrosulfite de sodium et l'oxydation par l'acide nitrique, le peroxyde d'hydrogène ou d'autres agents d'oxydation, produisent sur eux la même décoloration que sur les susdites sphérites. La couleur disparaît aussi presque entièrement, surtout quand la température est un peu haute, sous l'influence de l'air. M. Hugo de

les nombres ci-dessus correspondent exactement aussi à une proportion de 1,35 à 1,8 % de sucre de lait dans la masse caséuse originelle; c'est à peu près la moitié ou le tiers de la proportion de lactose dans le lait, proportion qui ne s'éloigne pas beaucoup de 3 à 5 %.

¹⁾ Des taches foncées peuvent naturellement se former dans le fromage par toutes sortes de causes. Quant à l'opinion que le rôle principal dans ce phénomène revient aux bactéries du lait bleu (*Bacillus cyanogenus*), mes recherches ne l'ont pas confirmée.

Vries ¹⁾ a appelé sur ce point l'attention particulière des producteurs de fromage, auxquels il conseille, pour se débarrasser de l'altération tant redoutée, des essais avec l'oxygène sous pression, à une température modérément élevée, non nuisible au produit. Peut-être vaudrait-il encore mieux introduire les fromages attaqués, qui, — les taches bleues le démontrent elles-mêmes, — ne contiennent pas d'oxygène à leur intérieur, dans une enceinte où l'on ferait le vide; les cavités du fromage laisseraient alors échapper peu à peu les gaz qu'elles enferment et, après la suppression du vide, elles se rempliraient d'air atmosphérique, lequel, se diffusant dans la substance, atteindrait les taches et les décolorerait. Ce serait aux praticiens de fixer la température à laquelle la masse pourrait être portée sans dommage pour le goût et la facilité de conservation. Des températures comprises entre 20 et 30° C donnant déjà lieu à une décoloration très parfaite, il n'y aurait pas à craindre, sous ce rapport, des difficultés insurmontables. Au reste, il serait naturellement bien préférable de prévenir entièrement la formation des taches, ce à quoi l'on parviendrait sans aucun doute au moyen d'une extrême propreté, et surtout par l'emploi exclusif de lait stérilisé, autant que possible, au sortir même du pis de la vache.

Revenons, toutefois, aux changements de couleur qui peuvent être observés dans les taches de fromage. Lorsqu'un fromage tacheté de bleu est coupé en morceaux et que ceux-ci demeurent exposés à l'action de l'air, on voit, en même temps que les anciennes taches se décolorent, s'en former de nouvelles, souvent en grand nombre. Toutes ces taches récentes restent petites. Je crois devoir expliquer ce phénomène de la manière suivante. Dans une masse caséuse infectée de *Bacillus cyaneo-fuscus*, toutes les bactéries ne se développeront pas en colonies simultanément. Les colonies qui se forment les premières produiront les taches les plus grandes, et ces taches auront déjà pris leur

1) Over blaauwe kaas, dans *Maandblad der Hollandsche Maatschappij van Landbouw*, mai 1887, n° 5.

couleur définitive avant que l'oxygène inclus ne soit entièrement consommé par les ferments donnant naissance à l'acide lactique ¹⁾. D'autres colonies, d'origine postérieure, auront pu, avant la disparition de l'oxygène à l'intérieur du fromage, arriver au stade de la formation du pigment vert, mais non à celui de l'oxydation complète du pigment, à sa transformation en pigment noir. Dans cet état, le manque d'oxygène et l'action de l'acide lactique, successivement produit pendant la maturation du fromage, feront mourir les bactéries; par suite, les taches vertes resteront à peine visibles dans la masse, ou se déroberont complètement à la vue. Mais si un fromage pourvu de ces taches vient à être coupé en morceaux et exposé à l'influence de l'oxygène atmosphérique, la zone de diffusion, jusqu'alors inaperçue, prendra une couleur foncée, phénomène analogue à celui qu'on peut observer dans les solutions peptoniques infectées de *B. cyaneo-fuscus*, même quand elles ont été bouillies dans le stade vert et que les bactéries sont par conséquent tuées. Ces solutions peptoniques, tout comme les taches invisibles, demandent, pour prendre la coloration finale, l'action de l'air pendant un à trois jours.

Je terminerai ces remarques par la description de l'expérience suivante, dont je dois la connaissance à M. van Lookeren Campagne.

Un fromage sain et un fromage fortement marqué de taches bleues furent coupés par le milieu, puis les deux moitiés de l'un furent respectivement appliquées sur les deux moitiés de l'autre, dans le dessein d'apprendre jusqu'à quel point les morceaux sains, en contact avec les morceaux malades, se coloreraient. Après avoir été soigneusement enfermé dans une vessie de porc, chaque fromage composite fut laissé pendant environ six semaines à la température ordinaire d'appartement. Aux bords des surfaces de section, la masse s'était un peu contractée, de sorte que de l'air y avait pénétré et qu'une

¹⁾ Les ferments lactiques réduisent très facilement le bleu d'indigo soluble, mais n'ont aucun effet sur le stade noir du pigment du *B. cyaneo-fuscus*.

abondante végétation mucédinée s'y était établie; au milieu, le contact avait été bon, et manifestement il y était arrivé si peu d'oxygène, que la circonférence des surfaces limites seule avait pu en être saturée.

Lorsque les deux moitiés eurent été séparées, on reconnut immédiatement, à l'augmentation du nombre des taches, que l'oxydation des chromogènes, précédemment invisible, avait eu lieu par la petite quantité d'air absorbé au moment de la coupûre; mais la couleur était restée exclusivement bornée à la moitié malade. Il ressort de là que ni le pigment vert, ni le pigment oxydé et de couleur foncée, ne peuvent se diffuser; l'un et l'autre sont donc, pour ainsi dire, fixés chimiquement, ou du moins inclus à l'état solide dans la masse caséuse. Indirectement, cette même expérience permet aussi de conclure que les *B. cyaneo-fuscus* sont morts dans toutes les taches; c'est d'ailleurs ce qui sera démontré, dans la section suivante, par des expériences directes.

§ 9.

Comment on isole le *Bacillus cyaneo-fuscus*
des taches du fromage. Origine de l'in-
fection du fromage. Le traitement
par le „petit-lait filant”.

Ce n'est qu'après avoir acquis la connaissance complète de l'histoire biologique du *B. cyaneo-fuscus* et avoir appris à régler convenablement l'influence de la température et les conditions nutritives, que j'ai réussi à isoler ces bactéries du fromage malade. Qu'on ne s'imagine pas, toutefois, que cet isolement puisse se faire au moyen de toute tache quelconque; loin de là, car la très grande majorité des taches ne renferment que des bactéries mortes, ou des bactéries dans un état d'affaiblissement tel que la culture en est impossible. Il faut remonter à des fromages très jeunes et pratiquer, de la manière qui va être décrite, de nombreux ensemencements, pour obtenir par-ci par-là un résultat positif. La pleine conviction que le

B. cyaneo-fuscus est la cause principale de la maladie des taches n'a été acquise, — je ne veux pas négliger de le dire, — que lorsque, dans une masse de caséine préparée en faisant cailler du lait frais au moyen de la présure, j'eus réussi à provoquer expérimentalement, par l'inoculation du *B. cyaneo-fuscus*, l'apparition des taches, avec toutes leurs propriétés.

De quelle manière le *B. cyaneo-fuscus* se laisse-t-il isoler des taches? Pour répondre à cette question, je commencerai par décrire les résultats de l'application aux taches du procédé ordinaire à la gélatine.

Cent centimètres cubes de lait de vache, à 35° C, furent additionnés d'un peu de présure en poudre ¹⁾ et, après coagulation, filtrés. Le liquide filtré était parfaitement clair, semblable à du petit-lait à fluorescence verdâtre. On y mêla 1 % de peptone sèche, 1 % de glucose et 7 % de gélatine, puis le tout fut bouilli, filtré et stérilisé. La réaction était amphotère, par suite de la présence de phosphates. Cette gélatine fut coulée en plaques épaisses dans des boîtes de verre, puis utilisée de la façon suivante.

D'abord, à l'aide d'une aiguille, on enleva une parcelle de la masse interne d'un fromage d'Edam, vieux et sain ²⁾. Cette parcelle fut écrasée à la surface de la plaque de gélatine et étendue en lignes d'inoculation; d'autres fois, elle était délayée dans l'eau, puis cette eau servait à arroser la surface de la gélatine, qu'on laissait ensuite égoutter parfaitement. Les germes susceptibles de se développer sur un terrain contenant du sérum de lait apparaissaient au bout de quelques jours, soit dans les lignes d'inoculation, soit en colonies isolées.

1) Voyez la Note 1 pag. 276.

2) Pour extraire d'une substance un peu de la matière intérieure, sans emporter en même temps quelque chose de la surface, il faut en rompre rapidement un gros morceau, afin d'obtenir des surfaces de cassure fraîches, sans glissements internes. Cela est à recommander surtout lorsqu'il s'agit de l'examen d'échantillons de terre, de parties de plantes et, en général, de substances cassantes.

Dans un assez grand nombre d'expériences, le fromage sain ne m'a donné de cette manière, — ce qui est d'accord avec les résultats d'observation microscopique rapportés plus haut, — que deux espèces bien caractérisées, à savoir : une levure du sucre de lait, que j'ai nommée *Saccharomyces tyrocola*, et cinq variétés, appartenant à une seule et même espèce, de bactéries lactiques baculiformes ; ces dernières sont identiques aux ferments lactiques qui sont les agents essentiels dans la fabrication de l'acide lactique industriel au moyen des céréales, aussi bien que dans la préparation de l'acide du commerce au moyen du lait mélangé de sucre de canne et de fromage putréfié. Les variétés se distinguent l'une de l'autre par la différence de longueur des bâtonnets, assez constante à la reproduction, par la couleur plus ou moins jaunâtre des colonies et par une aptitude différente à produire de l'acide avec le sucre de canne, le sucre de lait et la glucose ; mais toutes ces différences sont si peu importantes que je n'ai pas à m'en occuper davantage en cet endroit, d'autant plus qu'il a déjà été question ailleurs de la formation d'acide dans le fromage.

Quand, au lieu de la masse saine du fromage, on choisit pour ces recherches bactériologiques les taches bleues, on obtient les mêmes résultats ; seulement, dans ces taches bleues, les bactéries de l'acide lactique sont souvent très fortement accumulées. Cette accumulation doit être expliquée de la manière suivante. Les bactéries en question appartiennent au groupe des organismes à peptone-carbone, c'est-à-dire que pour leur nutrition elles exigent, outre la peptone, l'un ou l'autre composé carboné, par exemple, le sucre de lait. Comme elles ne sécrètent pas d'enzyme tryptique, la caséine ne peut satisfaire à leur besoin d'azote. Elles en sont donc réduites, pour cela, aux peptones de la masse caséuse. Or, le *Bacillus cyaneofuscus* exerçant une très forte action protéolytique et transformant alors la caséine en peptone, les taches bleues sont, précisément à cause de la peptone qui s'y forme en abondance,

des lieux de reproduction très favorables pour les bactéries de l'acide lactique. — De bactéries d'autre espèce que les ferments lactiques, je n'en ai pas trouvées dans les taches.

Par ce qui précède, il avait donc été bientôt établi qu'au moyen de la gélatine nourricière indiquée il n'était pas possible d'isoler le *Bacillus cyaneo-fuscus*. J'ai alors étudié les taches de deux autres manières : premièrement, en opérant sur la masse provenant d'une dissolution de 10% de gélatine pure dans de l'eau de canal, sans addition d'aucune autre matière : en second lieu, par l'ensemencement direct des taches dans des solutions de peptone diluées. Ces nouveaux essais laissaient espérer un résultat plus favorable, surtout par la raison que, comme nous l'avons vu, ces milieux de culture sont excellents pour le *Bacillus cyaneo-fuscus*, tandis qu'ils excluent complètement les ferments lactiques, dont la croissance exige, en outre des corps azotés susdits, la présence d'une espèce saccharine. Les cellules de levure sont, elles aussi, tout à fait incapables de se développer sur la gélatine pure ou dans une solution de peptone pure.

Pourtant, même ainsi instituées, les expériences de culture du *B. cyaneo-fuscus* ne réussirent pas à l'origine, et cela, aussi longtemps que j'y employai du fromage vieux. Mais quand je m'avisai de mettre à l'œuvre du fromage tout à fait frais, qu'un marchand m'avait spécialement fourni à cet effet, le résultat de trois ensemencements différents révéla que le *B. cyaneo-fuscus* peut parfois se trouver encore à l'état viable, et sans affaiblissement trop prononcé, dans les taches du fromage. Je dois insister, toutefois, sur la circonstance que la teneur en acide de ce fromage jeune était petite, car elle correspondait tout au plus à 5^{cc} de solution potassique normale, pour 100 grammes de fromage. La condition d'une aussi faible proportion d'acide me paraît essentielle pour la réussite des expériences. Il n'y a point de doute, en effet, que l'abondance croissante de l'acide libre, due à la transformation du sucre de lait par les bâtonnets de l'acide

lactique, ne cause la mort du *B. cyaneo-fuscus*, ce qui explique pourquoi les taches du fromage vieux donnent toujours un résultat négatif dans les essais de culture.

Ainsi qu'il a été dit, ce sont surtout les solutions peptoniques diluées qui conviennent au développement de notre bactérie pigmentaire; aussi, est-ce avec elles que j'ai obtenu les résultats positifs sus dits. La culture directe sur gélatine, en partant du fromage, ne m'a jamais réussi. Mais lorsque, ayant obtenu au moyen du fromage des cultures de *B. cyaneo-fuscus* dans la solution de peptone, je les laissai, en décembre 1890 et janvier 1891, croître pendant des semaines à des températures variant de 1 à 5° C, en répétant, dès que les liquides verdissaient distinctement, l'ensemencement dans une nouvelle solution nourricière, je parvins finalement à activer une culture au point que la croissance put ensuite s'opérer sur une gélatine à 10 % dans de l'eau de conduite, avec ou sans addition de peptone. Les cultures ainsi réalisées étaient, sauf un certain degré d'affaiblissement, parfaitement identiques aux formes spontanément isolées de l'eau.

Il m'intéressait tout particulièrement de savoir si le *B. cyaneo-fuscus* ainsi obtenu peut se développer dans le lait; que la croissance est possible dans la caséine séparée du lait par la présure, c'est ce que m'avaient déjà appris des expériences antérieures. J'ai trouvé que le lait, bouilli ou non, peut effectivement, à basse température, fournir un bon aliment au *B. cyaneo-fuscus*. Les phénomènes de coloration qui se produisent dans ce liquide sont comparables à ceux qui ont lieu dans les solutions de peptone: d'abord le vert, puis le bleu, ensuite le brun et finalement le noir brunâtre. Ce n'est qu'au bout d'un temps assez long que le corps foncé s'oxyde aux dépens de l'oxygène atmosphérique; il laisse alors au lait une teinte brun sale, perceptible pendant des mois, mais qui, comparée à celle des solutions de peptone, pâlit très fortement.

De ce qui vient d'être dit, il ressort la possibilité que quelques rares bactéries de notre espèce, entrées dans le lait, s'y

multiplient avant la coagulation par la présure. La lenteur de leur croissance explique pourquoi, dans le fromage mûr, le nombre des taches est, d'ordinaire, relativement petit.

Mais d'où viennent les germes isolés de *B. cyaneo-fuscus* qui causent l'infection première du lait?

D'après ce qu'on a vu au § 1, la réponse à cette question ne saurait être douteuse. Les germes arriveront dans le lait par l'eau ayant servi à nettoyer les seaux et autres ustensiles de la laiterie, ainsi que par toutes les causes de souillure amenant dans le lait des matières humides, exposées à l'infection spontanée par le *B. cyaneo-fuscus*.

J'appuie sur la remarque que le contact du lait avec des matières *humides* est particulièrement à craindre. Plusieurs expériences, en effet, ont eu pour but de décider jusqu'à quel point le *B. cyaneo-fuscus* peut être desséché sans que la mort s'ensuive. Des bandelettes de papier à filtre et des fils de platine furent chargés de culture de ce bacille, séchés, puis introduits dans des solutions de peptone. Comme je n'ai pas réussi, de cette manière, à revivifier l'organisme, je dois admettre que le *B. cyaneo-fuscus* ne se trouve pas non plus à l'état vivant dans les poussières de l'air, et que par conséquent l'infection du lait doit toujours avoir pour point de départ des objets humides ¹⁾. Les solutions très étendues de corps albuminoïdes, — par exemple le lait mêlé d'eau, — qui ont été longtemps abandonnées à elles-mêmes à basse température, seraient tout spécialement à suspecter comme foyers d'infec-

¹⁾ Les bactéries de la présure, au moyen de laquelle s'opère la coagulation du lait, ne me sont qu'imparfaitement connues. J'ignore si le *B. cyaneo-fuscus* peut vivre dans la présure; la forte proportion de sel ainsi que la présence de l'acide borique dans cette substance rendent la chose improbable. En tout cas, il est à recommander de se servir, pour la fabrication du fromage, de présure en poudre sèche, qu'on fait dissoudre, à la température convenable, dans du lait ou dans de l'eau pure, préalablement bouillie; dans cette poudre, le *B. cyaneo-fuscus* est certainement mort. On peut se procurer une préparation excellente dans la fabrique de produits de lait du docteur H. Graefe, à Alkmaar.

tion. Comme sources originelles, toutefois, le rôle principal paraît devoir être attribué, de même que dans mes essais d'isolement, à l'eau de conduite ou de canal, ainsi qu'aux particules de terre. La pratique a donc à tenir compte de pareils habitats, et le seul moyen absolument sûr de rester à l'abri des atteintes de cette bactérie et de toutes les autres espèces nuisibles serait l'emploi général et exclusif de lait retiré à l'état stérile du pis des vaches. Dès l'année 1878, M. Lister a fait voir ¹⁾ que le lait des vaches saines est stérile, et que l'opération de le recueillir en cet état exige à la vérité des soins, mais est à la portée de tout le monde. Une prescription légale à cet égard, d'ailleurs parfaitement justifiée par l'importance hygiénique de l'opération, aurait promptement raison du préjugé de l'impossibilité de celle-ci.

Pour certains buts déterminés il faudrait alors, naturellement, ajouter quelque culture de bactéries. C'est ce qui se fait déjà actuellement en Nord-Hollande, où l'on emploie, dans la fabrication du fromage, le petit-lait dit „filant” (culture, dans le petit-lait, d'un microcoque mucipare de l'acide lactique) ²⁾; un grand progrès est ainsi réalisé, en tant que l'industrie fromagère, encore très primitive au sens bactériologique, peut maintenant combattre avec succès différentes maladies dangereuses, qui attaquent ses produits. De ce nombre est aussi la maladie des taches; dans les fromageries où elle apparaît,

¹⁾ *Transactions Pathological Soc. of London*, T. XXIX, 1878.

²⁾ En Hollandais „lange wei”. J'ai examiné cette matière remarquable par les méthodes bactériologiques, et j'ai trouvé que l'organisme mucipare est un ferment lactique qui produit aussi un arôme agréable, et dont la propriété la plus intéressante est de perdre bientôt, dans les cultures pures, la faculté de rendre le petit-lait filant; elle se change alors en un ferment lactique ordinaire. Je n'ai pas encore eu l'occasion de rechercher la cause de ce phénomène. Voyez aussi: H. Weigmann, *Der Organismus der sogenannten „lange Wei”*, dans: *Milchzeitung*, Jahrg. 8, p. 982, 1889.

C'est un simple paysan d'Assendelft qui a découvert, il y a un quarantaine d'années, l'utilité et l'usage de cette substance, devenue populaire seulement dans les derniers temps par les efforts de Mr. Roekel.

le petit-lait filant apporte une amélioration considérable. L'action exercée dans le fromage par ces bactéries mucipares n'est pas encore complètement expliquée, pas plus que n'est élucidé, d'ailleurs, le processus de la maturation en général. Pour ce qui concerne, toutefois, leur antagonisme par rapport au *B. cyaneo-fuscus*, on s'en rend aisément compte. Il dépend de deux facteurs, à savoir, de la production d'acide lactique et de l'absorption complète d'oxygène par l'immense quantité de bactéries mucipares qu'on mêle avec la masse caséuse. Que les acides empêchent la croissance du *B. cyaneo-fuscus*, nous l'avons déjà vu précédemment. Quant au nombre des bactéries, pour s'en faire une idée, il suffit de savoir qu'aux 25 litres de lait, employés à la fabrication d'un fromage d'Edam, on ajoute, en même temps que la présure, $\frac{1}{2}$ litre de „petit-lait filant”; or, cette substance ne consiste pour ainsi dire qu'en une agglomération de bactéries excessivement petites, lesquelles, lorsqu'on fait écouler le petit-lait, restent presque toutes, à cause de leur nature mucilagineuse et gluante, enfermées dans le fromage, dont le volume n'atteint pas trois décimètres cubes. Qu'une pareille masse de bactéries, accumulée dans un si petit espace, puisse, tant par la formation d'acide lactique que par l'absorption d'oxygène, entraver ou prévenir le développement de bactéries aussi sensibles que le *B. cyaneo-fuscus*, il n'y a certes pas lieu de s'en étonner.

Laboratoire Bactériologique de la Fabrique Néerlandaise
de Levûre et d'Alcool à Delft.

EXPLICATION DES FIGURES.

(Planche II).

Fig. 1. Couche de gélatine (10 $\%$ de gélatine et $\frac{1}{2}$ $\%$ de peptone dans de l'eau de conduite), avec colonies de *Bacillus cyaneo-fuscus*, dans une boîte de verre. *gw* Paroi de la boîte, *dg* couvercle tourné vers le bas. Les colonies, fortement liquéfiantes, consistent en

une couche de bactéries *bs*, appliquée sur la gélatine *ge*; tout autour, se trouve la zone brune *dz* de la matière colorante diffusée dans la gélatine, avec cristaux disséminés de carbonate de chaux.

Fig. 2. (Œuf cuit dur et dépouillé de sa coque, avec plages d'inoculation du *B. cyaneo-fuscus*, liquéfiées au centre. (Comp. fig. 6)

Fig. 3. Cultures de *B. cyaneo-fuscus* dans de l'eau de conduite contenant $\frac{1}{2}$ ‰ de peptone, à la température de 6° C.

- a. Premier stade, ou stade vert, au cinquième jour après l'inoculation.
- b. Stade bleu, au septième jour; la teinte brune est produite par oxydation à partir de la surface et se change bientôt en gris.
- c. Stade brun, du neuvième jour.
- d. Stade noir, au treizième jour.
- e. Culture décolorée par l'oxydation lente sous l'influence de l'oxygène de l'air; dérivée du stade noir, au bout de deux mois, à la température de 6° C.

Fig. 4. Aspects des bactéries des cultures peptoniques.

- a. Le liquide bleu du petit matras *b* fig. 3.
 - α . Bactéries incolores, vivantes, souvent mobiles.
 - β . Bactéries brunes, mortes.
 - γ . Corpuscules de matière colorante bleue.
 - δ . Corpuscules de couleur foncée, à facettes cristallines.
- b. Pellicule bactérienne, provenant d'une culture *d* fig. 3. Toutes les bactéries sont vivantes et très uniformément unies en une pellicule continue, dans laquelle on voit disséminées les sphérites de matière colorante bleue.

Fig. 5. Cultures de *B. cyaneo-fuscus* sur gélatine (10 ‰) dissoute dans de l'eau de conduite.

- α . Bactéries vivantes.
- β . Bactéries mortes, brunes.
- γ . Sphérites bleues.
- δ . Corpuscules de matière colorante bleue, à facettes planes.
- ϵ . Aiguilles cristallines de tyrosine (?) et druses cristallines de carbonate de chaux.

Fig. 6. Culture sur l'œuf cuit de la fig. 2. Les bactéries sont fréquemment agglomérées en masses membraneuses ou zoogléiques; on voit figurées deux lamelles ainsi produites, colorées en gris uniforme.

Du reste, la masse est composée de bactéries vivantes, fusiformes ou baculiformes, de corps bactériens morts, bruns, de corpuscules de matière colorante noire, à facettes planes, et de sphérocristaux du pigment bleu d'outremer.

Fig. 7. Représentation demi-schématique de la structure du fromage et d'une partie d'une „tache bleue” formée par le *Bacillus cyaneofuscus*.

- l. Cavités remplies d'air.
 - m. Ferment lactique.
 - γ . Corpuscules de matière colorante noire et sphérîtes.
 - f. Gouttelettes de graisse.
 - h. Cellules de la levure *Saccharomyces tyrocola*.
 - t. Sphérîtes de tyrosine, elles-mêmes de couleur intense, en tant que situées dans la tache.
-

SUR LA PRODUCTION DES SONS DANS LES TUYAUX À BOUCHE,

PAR

W. C. L. VAN SCHAIK.

(Mémoire couronné par la Société batave de philosophie expérimentale).

Le Mémoire suivant contient le résumé d'une étude expérimentale qui a paru dans les actes de la Société Batave ¹). Les expériences qui y sont décrites se rapportent principalement à la production du son dans les tuyaux sonores à bouche.

Je me suis occupé surtout du courant injecté par la lumière du tuyau. On peut observer les différentes phases de ce courant comme il a été indiqué dans le Chapitre VII. Ces phases montrent distinctement une asymétrie par rapport à la bissectrice de la figure entière décrite par le courant en vibration, asymétrie qui est en relation avec la production du son. L'étude vibroscopique du courant injecté permet de donner une description exacte des courants observés par MM. Lootens et Van Tricht.

Un autre phénomène, cité par M. van Tricht, s'explique par l'expérience avec le „tuyau sensitif” parlant par résonance (Chap. VI). Cette expérience peut montrer le rôle que joue la résonance dans la production du son.

Dans le Chapitre VIII on trouve la description des vibrations composantes du courant aérien. Certaines particularités

¹) *Über die Tonerregung in den Labialpfeifen* (Janvier 1890). Rotterdam, Van Hengel, 1891.

concernant ces mouvements indiquent la cause d'un phénomène remarquable et bien connu, que montrent les tuyaux à bouche quand on renforce graduellement le courant aérien.

CHAPITRE I.

Introduction.

Le son des tuyaux sonores à bouche offre, au point de vue physique, un double intérêt. En premier lieu, c'est l'onde stationnaire, due à l'interférence de deux systèmes d'ondes courantes, qui a été l'objet des recherches des physiciens depuis D. Bernouilli et Lagrange. La description mécanique de ces ondes forme un problème particulier, qu'on peut distinguer d'une autre question, relative à la manière dont le courant injecté produit et entretient les vibrations de l'air. C'est ce dernier problème que M. Gripon a en vue lorsqu'il dit: „Il n'est pas facile, dans l'état de la science, d'expliquer clairement comment la veine d'air qui s'échappe d'une fente et qui rencontre à une distance convenable un biseau, peut mettre en vibration la colonne d'air qui remplit en tuyau sonore". (*Journ. de Phys.* 1876, p. 321).

En réalité, les deux questions se combinent, dans le phénomène du tuyau sonore, en un seul problème, qui, du point de vue mathématique, est assez compliqué. En effet, il s'agit de vibrations entretenues par le courant d'air injecté, tandis que ces vibrations elles-mêmes règlent les forces qui sont exigées pour l'entretien du mouvement. C'est une question analogue à celle d'une horloge, où le pendule règle le mouvement de de l'échappement, qui de son côté permet à l'énergie du poids remonté d'actionner le pendule. Suivant cette analogie, la colonne d'air en vibration dans le tuyau sonore forme le pendule régulateur, tandis que le courant injecté joue le rôle de l'échappement. Étudier les mouvements de ce courant aérien, c'est étudier l'échappement du mécanisme en question.

Les équations différentielles pour l'accélération de cette classe de mouvements contiennent, outre les résistances et la force réglant la vibration du système supposé libre, la force qui restitue l'énergie perdue. Les particularités du cas dans lequel cette dernière force est de la forme $E \cos pt$, ont été étudiées amplement. Les observations indiquent cependant que le courant aérien exerce sur les vibrations dans les tuyaux à bouche une force dépendant du temps d'une manière plus compliquée.

J'ai préféré la voie expérimentale, et dans ce qui suit je me suis borné essentiellement à l'étude des mouvements de la lame d'air qui forme la partie active du courant injecté.

On sait que les théories de la production du son dans les tuyaux à bouche se divisent en deux groupes. Suivant l'une de ces théories le mouvement vibratoire de la lame d'air résulte directement de la rencontre du courant aérien, avec la lèvre supérieure, de sorte que cette vibration peut exister indépendamment de celle de la colonne d'air du tuyau. Dans ce cas on s'occupe des sons de „frottement" („*Reibungstöne*") étudiés par Masson, Sondhauss, Kohlrausch, Strouhal et autres. Le tuyau joue alors le rôle de résonnateur; il renforce par résonnance les sons de frottement qui correspondent à ses propres sons. Cette opinion est soutenue aussi par M. Melde.

Sans vouloir introduire ici un „frottement" proprement dit, on peut conserver ce nom, jusqu'à ce qu'on ait acquis une notion plus précise du mouvement de l'air dans lequel consistent ces vibrations.

Suivant les autres théories, le courant, sortant de la fente entre le biseau et la lèvre inférieure, communique à la colonne d'air une certaine impulsion, d'où naît une onde stationnaire, qui ensuite règle le mouvement périodique de la lame d'air elle-même. De cette classe sont la plupart des théories exposées dans les cours. Je m'occuperai, en premier lieu de la production des sons par le frottement.

CHAPITRE II.

Production du son par le frottement.

Résonnance périodique d'un tuyau.

Pour démontrer le renforcement par résonnance des sons dus au „frottement”, on se sert par exemple d'une règle taillée en biseau, L (voir la fig. 1. Pl. III), qu'on peut placer à une distance convenable d'une fente K , d'où s'échappe un courant d'air étalé en plan. L représente ici la lèvre supérieure du tuyau, K la „lumière”. On règle la distance de ces deux parties, ainsi que l'intensité du courant, de telle manière qu'on entende un son distinct, dont la hauteur correspond à celui d'un résonnateur, qu'on approche ensuite peu à peu de l'appareil. On observe qu'à une distance de quelques cm. le résonnateur parle très-bien, tandis que l'intensité du son a crû continuellement avec la diminution de la distance. Si le résonnateur a un son fondamental d'une hauteur très différente, il ne parle qu'au voisinage de l'appareil décrit, de sorte que le son fondamental est alors changé en même temps.

M. Melde a fait connaître un phénomène intéressant, qu'on peut appeler la résonnance périodique d'un tuyau à bouche, et qui est bien propre à appuyer sa théorie sur la manière dont le tuyau commence à parler. Avec un tuyau ouvert d'une longueur de quatre pieds, et à base carrée, il trouvait, qu'en augmentant peu à peu l'intensité du courant aérien, les sons suivants se faisaient entendre dans l'ordre indiqué:

- 1.) Après un murmure profond et doux, dont la hauteur augmente lentement, on entend le son fondamental, Ut_2 .
- 2.) Celui-ci diminue en intensité, faisant des battements avec l'octave.
- 3.) Le son fondamental seul pour la deuxième fois, un peu plus fort que d'abord.
- 4.) Duodécime avec le son fondamental.

- 5.) Son fondamental pour la troisième fois,
- 6.) faisant des battements avec l'octave.
- 7.) l'Octave.
- 8.) Son fondamental pour la quatrième fois, en pleine force.

Le tuyau sonna donc quatre fois au ton fondamental. Le phénomène, que ce son ainsi que les aliquotes se font entendre et disparaissent plusieurs fois, a été formulé par M. Melde de la manière suivante : „Jeder Oberton einer Orgelpfeife kann „erklingen, so oft er Oberton zu dem Reibungston des Anblasesstromes wird; die Tonstärke eines Pfeifentons aber steigt „um so mehr, je mehr dieser Ton ein Ton stärkster Resonanz, d.h. unisono mit dem Reibungston ist. Das gleichzeitige „Erklingen zweier oder mehrerer Obertöne einer Pfeife entspricht aufs genaueste dem Gesetz der Resonanz.” (*Akustik*, page 252.)

J'ai répété l'expérience de M. Melde plusieurs fois, avec des tuyaux de différente taille. En premier lieu, je prendrai un tuyau ouvert d'une longueur de 4 pieds, à base rectangulaire (8,5 × 7 cm.), et du son fondamental Ut_2 . En augmentant peu à peu et soigneusement l'intensité du courant aérien, je trouve les sons suivants :

1.) Le son fondamental (Ut_2), d'abord un peu plus bas, mais s'élevant peu à peu.

2.) Le son fondamental a disparu; des sons très-bas (La_1) se font entendre doucement, et s'élèvent jusqu'à la hauteur du son fondamental.

3.) Celui-ci pour la deuxième fois, plus fort qu'à l'origine, s'élevant toujours, et

4.) faisant des battements avec l'octave (Ut_3 ou presque Ut^*_3) Tous les deux disparaissent. On entend un son très-bas (à peu près Ut_1), s'élevant.

5.) Son fondamental pour la troisième fois, avec la duodécime (Sol_3). Celle-ci seule.

6.) Tous les deux ont disparu.

Le son fondamental apparaît de nouveau avec l'octave. Quelquefois on entend la deuxième octave (Ut_4).

7.) Silence ; on perçoit des sons très-bas (La_1) s'élevant jusqu'au

8.) son fondamental, qui se produit ainsi pour la cinquième fois.

9.) Son normal, timbre plein, avec les aliquotes Ut_3 et Sol_3 . Vient ensuite le phénomène compliqué de l'octavation, que, pour le moment, je passe sous silence.

Pour comparer les diverses phases du son par rapport à la pression, je note ici les indications du manomètre ouvert à eau, communiquant avec le pied du tuyau :

- 1.) $1\frac{1}{4}$ mm., 3) $2\frac{1}{2}$ mm., 4) d'abord $3\frac{3}{4}$ plus tard 4 mm., 5.) $4\frac{1}{2}$ mm., 6.) $5\frac{1}{2}$ à 6 mm., 8.) 9 à 16 mm., 9.) 40 mm.

Quand le tuyau parlait normalement, la pression dans le sommier était de 86 mm.

Série des sons observés de la même manière avec un tuyau ouvert en étain, l' Ut_3 du Diapason :

1.) Ut_3 très-doux. Disparaît.

2.) Un son un peu plus bas que le son fondamental, s'élève jusqu'à Ut_3 et plus haut encore.

3.) Il s'y joint l'octave. Tous les deux disparaissent.

4.) Ut_5 et de nouveau Ut_3 .

5.) Ut_3 et Sol_4 , puis ce deuxième son seul.

6.) Ut_4 , s'élevant peu à peu.

7.) Silence. On perçoit le son fondamental, qui fait des battements avec les aliquotes.

8.) Son normal.

Dans cette série j'observai donc quatre fois le son fondamental. Toutes ces expériences ont été répétées plusieurs fois.

Série des sons observés avec un tuyau ouvert en étoffe, l'Ut₂ du Violon :

- 1.) Ut₂, s'élevant un peu.
- 2.) Silence. On perçoit distinctement un son très-bas, à peu près Ut₁, qui disparaît.
- 3.) La duodécime Sol₃.
- 4.) Celle-ci disparaît; on entend Ut₃, et très-doucement le son fondamental, ainsi que la deuxième octave.
- 5.) Ces sons ont disparu. On entend des sons plus bas, à peu près La₁, qui s'élèvent jusqu'à
- 6.) Ut₂, son normal. Le son fondamental a été observé trois fois.

Série des sons successifs observés avec l'Ut₂ du Bourdon, en étoffe.

- 1.) Ut₂, un peu plus haut.
- 2.) Disparu. Un murmure doux, avec le ton Sol₁, s'élevant à
- 3.) Ut₂, plus fort que d'abord, s'élève et disparaît.
- 4.) Des sons plus bas, commençant à peu près avec
- 5.) Re₁, et s'élevant à
- 6.) Ut₂, son normal.

Plus tard je reviendrai sur les sons qui se produisent lorsque le courant d'air croît au-dessus de l'intensité normale. (Chap. VIII.)

Les expériences mentionnées montrent qu'en renforçant graduellement le courant d'air, on peut produire trois, quatre et même cinq fois le son fondamental, qui, de même que ses aliquotes, est devenu plus fort après chaque pause. En même temps, on observe que les sons en question sont d'une hauteur très-variable, ce qui est bien connu pour le son normal. Toujours il se produit aussi des sons très bas; après que le son

fondamental a disparu, on entend souvent un son qui est l'octave basse du fondamental, et qui s'élève toujours jusqu'à ce qu'il acquière la hauteur de celui-ci. Le phénomène s'accorde bien avec les vues de M. Melde.

La théorie complète de ces sons dus au frottement s'occupe essentiellement de deux questions : la production du son et le renforcement de celui-ci par la résonnance du tuyau. Ce renforcement consiste dans l'action et la réaction de la colonne d'air et du courant aérien. Pour le moment je laisserai de côté cette action réciproque, parce qu'il en faut tenir compte aussi dans les autres théories, dont je parlerai plus loin.

En quoi consiste cependant la vibration de l'air due au „frottement”? Une expérience bien simple, avec l'appareil fig. 1. (employé sans résonnateur) montre que le „frottement” de l'air contre le prisme est accompagné de vibrations qui sont rectangulaires par rapport à la lame d'air. En fixant un fil (barbe) de duvet à la fente, ou en soufflant de la poudre de magnésie par celle-ci, on reconnaît que l'air dans le voisinage du prisme entre en vibration „transversale”. Cette vibration croît continuellement si l'on répète l'expérience avec le résonnateur décrit ci-dessus. Lorsqu'on souffle un tuyau très-faiblement, de sorte qu'il ne parle pas, on peut observer des vibrations très lentes, par. ex. 3 ou 4 par sec.; l'observation est facile si l'on emploie un tuyau dont la bouche a une hauteur convenable, p. ex. 3 cm. Ces vibrations transversales existent du reste, comme on sait, quand le tuyau parle normalement.

Ces expériences indiquent la route qu'on peut suivre pour rechercher la cause des sons produits par le frottement de l'air contre la lèvre supérieure. Je décrirai maintenant quelques expériences qui sont bien propres à éclaircir ce phénomène. En même temps, elles montreront l'importance spéciale de certains principes hydrodynamiques pour l'étude de l'acoustique.

CHAPITRE III.

Sur quelques mouvements provenant de changements périodiques de la pression aérodynamique. Le frottement de l'air contre la lèvre supérieure du tuyau.

Deux prismes mobiles P et Q sont disposés l'un près de l'autre, au dessus d'un tube, comme l'indique la figure 2. En soufflant de l'air par le tube, on observera que les prismes sont poussés l'un vers l'autre. On trouvera aussi, en répétant l'expérience avec un prisme unique, que ce corps, placé d'abord un peu à côté de l'ouverture du tube, vient se mettre directement en face de celle-ci. Les conditions correspondent essentiellement à celles de l'expérience connue de Venturi, et le résultat se conçoit aussi d'après un principe aérodynamique analogue à celui de D. Bernouilli. Ces principes indiquent une diminution de la pression hydrodynamique ou aérodynamique, diminution par laquelle les expériences de Venturi et de Clément-Desormes ont été expliquées depuis longtemps *).

Les expériences suivantes se rapportent pour la plupart à des cas où la pression mentionnée subit des changements périodiques. Nous verrons aussi que les phénomènes de cette classe doivent être attribués en grande partie à l'entraînement de l'air ou du liquide, qui se produit toujours dans le voisinage de la veine liquide ou gazeuse.

Nous fixons un prisme rectangulaire à un ressort plat F (figure 3), et nous le tenons devant l'ouverture d'un tube d'où s'écoule une veine d'air, de sorte que le prisme peut osciller dans un plan faisant un angle droit avec la direction du courant. Si le prisme se trouve d'abord un peu à côté du courant, il sera poussé vers le milieu, et l'on observera bientôt qu'il acquiert, dans cette direction, une vibration intense. L'expérience se fait aussi très-bien avec des corps d'une autre forme, par ex. avec des demi-cylindres dont le plan passant par l'axe

*) *Ann. de Chim. et de Phys.* T. 36 [1872] p. 69.

est parallèle à l'ouverture du canal, ou avec des cylindres dont la base y est parallèle.

Cette expérience indique que la force motrice dépend du sens du mouvement, et non pas seulement de la position du corps. Pareille remarque s'applique, comme on sait, à tous les cas où il y a des résistances à vaincre. Dans le cas actuel, la force motrice est la résultante des pressions atmosphérique et aérodynamique et de l'élasticité du ressort. Or, si le prisme occupait successivement les positions A, B, C, de la fig. 4 avec une vitesse zéro, ces forces ne dépendraient que de la position du corps. La résultante d'un tel système de forces augmenterait l'énergie sur une partie AC du chemin et la diminuerait de la même quantité pendant le mouvement opposé CA, de sorte que l'énergie perdue par les résistances ne pourrait être restituée. Le corps serait donc, comme on sait, dans le cas du pendule sans échappement dans un milieu résistant.

Pour démontrer d'ailleurs que la force motrice dépend ici du sens du mouvement, on peut construire le moulinet que la fig. 5 représente au tiers de la grandeur naturelle. Quatre tiges montées sur un axe portent chacune un prisme. Ces prismes peuvent se mouvoir à travers le courant aérien, comme celui qui a été décrit ci-dessus, et comme l'indique la figure. En communiquant au système une faible rotation positive ou négative, on le voit prendre un mouvement rotatoire accéléré dans l'un ou l'autre sens, de sorte que l'expérience prouve que le signe de la force motrice dépend de celui de la vitesse initiale.

Si le prisme (fig. 6) traverse le courant d'air en se mouvant dans le sens de la flèche F , la pression aérodynamique sur la face „antérieure” x est moindre que pendant le mouvement opposé. On le démontre au moyen d'un prisme percé d'un canal xy , qui communique par z avec un manomètre et est fermé en y . En faisant passer ce prisme très-lentement à travers le courant, on peut constater *pour chaque position une*

pression déterminée; si au contraire on le fait osciller avec une vitesse notable et constante, on observe une forte évacuation pendant le mouvement dans le sens de la flèche, et une diminution insignifiante pendant le mouvement opposé.

Pour égaliser les deux vitesses contraires, on fixe le prisme à un pendule, que la figure 7 montre au 5^{ième} de la grandeur naturelle. Le mouvement de ce pendule, qui peut traverser la veine d'air verticale L , est ainsi entretenu par un échappement pneumatique. Je trouve par ex.: diamètre intérieur du tube L 12 mm., distance minima du prisme et de l'ouverture du tube 3 mm., diamètre du canal xy 2 mm., indication du manomètre à eau communiquant avec la soufflerie 80 mm., durée d'une oscillation simple 1 sec., pression „négative” en x pendant le mouvement F 3 mm. (eau), pendant le mouvement opposé 0,5 mm. De telles expériences, répétées pour différentes positions de l'ouverture x , mettent en évidence la force qui entretient le mouvement.

Quelle est maintenant la cause de cette différence de pression, dépendante du sens du mouvement?

On comprend qu'il faut un certain temps pour que le courant d'air, après avoir été traversé par le prisme, regagne son intensité primitive, de sorte qu'il est plus intense près de la face „antérieure” c.- à- d. en x (voir la figure 8), que près de la face „postérieure” (en y). L'évacuation produite en x sera donc plus forte que celle en y . Dans le cas d'une veine d'air limitée tout autour, cette différence est très-grande; au voisinage du courant, des masses d'air sont continuellement entraînées, et l'évacuation produite en x , au moment où le prisme rencontre brusquement le courant aérien, sera très-énergique.

Ce cas a d'ailleurs une certaine complication, qu'on évite en plaçant le moulinet de la fig. 5 dans un courant d'air cylindrique, comme l'indique la figure 9. Les prismes ne peuvent pas sortir de ce courant, qui par suite est indéfini dans le sens du mouvement. Cet appareil montre une rotation ac-

céléérée positive ou négative, ayant le signe de la vitesse angulaire qu'on lui a communiquée par la main.

En fixant des fils de duvet aux arêtes du prisme, ou en expérimentant avec de la poudre de magnésie, on constate que la surface limite du courant aérien a près de la face „antérieure” du prisme (en x) une autre forme qu'en y , comme on le voit dans la figure 10. En x le courant s'incline plus vers le prisme que près de la face „postérieure” (en y), ce qui s'explique aisément. Cette différence dans la direction du courant aura pour effet que la pression aérodynamique en x sera plus petite que celle en y : Un prisme P est placé dans le courant L (figure 11.), qui rencontre la face AC et dont la surface bordante se prolonge vers D . Le manomètre communiquant avec le canal xz indique une certaine pression, qu'on peut diminuer en soufflant dans la direction L_1 , c.-à-d. en pressant un peu le courant AD contre la face AB au moyen du courant L_1 , comme l'indique l'expérience. On le montre aussi avec le prisme rectangulaire de la figure 12.

La diminution de la pression sur la face postérieure AB d'un prisme (fig. 10), placé dans un courant L , est un fait bien connu. Les expériences décrites ci-dessus montrent comment cette pression peut dépendre du mouvement du corps au travers du courant, et qu'elle est plus petite lorsque la face AB précède dans le mouvement que lorsqu'elle est tournée vers le côté opposé; du moins, si la vitesse ne surpasse pas une certaine limite. La pression sur la face AB en repos est intermédiaire entre les deux valeurs mentionnées. La différence en question dépend du changement de l'intensité et de la direction du courant rasant les faces du corps.

Ces phénomènes indiquent la cause de beaucoup de mouvements périodiques entretenus par des courants, et forment ainsi une contribution à la doctrine des vibrations hydrodynamiques, inaugurée par Bjerknæs et d'autres.

Le courant d'air, rendu visible par la poudre de magnésie,

se courbe, vers la face d'un prisme qu'on en approche, comme l'indique la figure 16. La cause en est évidente : des masses d'air sont continuellement entraînées le long de la surface du courant ascendant ; tant que le corps solide n'est pas dans le voisinage, ces masses sont fournies par l'air ambiant, qu'on empêche d'affluer du côté où l'on place le prisme, de sorte qu'il se développe une évacuation latérale, dont on prévoit le résultat. Le courant étant dévié vers le prisme, l'évacuation peut augmenter considérablement, comme il suit de l'expérience avec le prisme de la figure 11.

En approchant par ex. un cylindre d'une veine d'air verticale, on voit le courant se courber suivant la surface du corps, et l'évacuation susdite peut être mise en évidence au moyen d'un canal latéral *xx* communiquant avec le manomètre (fig. 14). Le cylindre suspendu légèrement à côté du courant est poussé vers celui-ci par la différence des pressions, et se trouve en équilibre stable au milieu du courant, ce qui démontre la cause du phénomène de la sphère flottant dans un courant ascendant. ¹⁾ Avec des tiges minces cylindriques, on peut de nouveau constater les vibrations transversales, comme cela a été démontré par lord Rayleigh pour les cordes de la harpe éolienne. ²⁾

La forme des corps exécutant les vibrations mentionnées n'est pas une chose indifférente. Par ex. le prisme de la figure 8 présente, dans une position retournée, des vibrations d'une intensité moindre et qui souvent ne se produisent que sur le côté du tube. Placé alors au milieu du courant, le prisme se trouve en équilibre instable, ce qui se comprend aisément. Cependant, des prismes en forme de biseau aigu, placés dans des lames d'air, peuvent de nouveau exécuter les vibrations transversales ; on les introduit, à cet effet, dans un courant sortant d'un tube aplati, comme l'indique la figure 15.

Toutes ces vibrations sont souvent d'une fréquence extrême,

¹⁾ Comparer, sur ce phénomène, Reuleaux, *Annales de Poggendorff* VI, 9, 1876.

²⁾ *Phil. Mag.* 1879.

ce qui prouve que les évacuations peuvent se faire en un temps très-court.

Les surfaces courbes des courants se prolongent souvent en tourbillons, qui peuvent renforcer les mouvements décrits. En fixant par ex. au moulinet de la figure 9 des prismes de la forme indiquée dans la figure 13, où le mouvement a le sens de la flèche F , on peut constater que le courant ascendant en A peut descendre en partie sur la face postérieure CB . Les prismes montrent une rotation très-rapide. Toutes ces rotations se distinguent de celles décrites par MM. Neesen ¹⁾ et Dvorak, ²⁾ qui se rapportent à des mouvements produits dans la direction des courants.

L'approche des corps solides, observée dans l'expérience de Clément-Desormes, a été appliquée par Decharme dans son hydrodiapason ³⁾; d'autres phénomènes, comme celui de l'expérience de Marx ⁴⁾, ainsi que les sons fréquemment produits par les robinets des conduites d'eau, se déduisent du même principe.

On peut maintenant se former l'idée suivante de la manière dont se produit le son dû au „frottement” de l'air contre la lèvre supérieure d'un tuyau. Soit C , fig. 17, un prisme placé dans le courant d'air. A la rencontre, le courant se divisera et il se formera des évacuations aux côtés du prisme, comme il a été dit ci-dessus. Ces évacuations auront en général quelque différence; or, si la pression en x est plus petite que celle en y , le courant partiel en x sera un peu plus poussé vers le prisme, de sorte que la partie supérieure du courant se déviera un peu vers le côté B . Par suite, l'intensité du courant sur ce côté ainsi que l'évacuation en y augmenteront un peu, et prépareront de nouveau un mouvement opposé au premier.

¹⁾ *Ann. de Wiedemann* 1886.

²⁾ *Ann. de Wiedemann* 1878.

³⁾ *Ann. de Chim. et de Phys.* V. T. 25.

⁴⁾ Melde: *Akustik*, p. 115.

Puisque l'évacuation exige un certain temps, les forces qui agissent sur la lame d'air dépendront du sens du mouvement et cela de telle façon que les vibrations en seront entretenues. De très-petites différences de pression suffiront pour produire des vibrations dans la veine d'air; ces vibrations peuvent aussi se former d'un côté du prisme. Le son dû à ces variations de pression (ou, comme on dit, dû au frottement) sera d'autant plus pur qu'il y aura sur la largeur de la lame d'air plus de courants partiels ayant la même période. Suivant cette théorie, le „frottement” du courant contre la lèvre supérieure serait un phénomène réciproque de celui du prisme vibrant de la figure 15. Si l'intensité du courant est augmentée, les variations de pression se produiront dans des temps plus courts, de sorte que les sons monteront, ce qui est conforme à l'expérience.

CHAPITRE IV.

Sirène à vibration et Vibroscope pneumatique.

Sirène vibrante. Les phénomènes décrits dans le chapitre précédent conduisent à la construction d'une sirène ou d'une anche de forme particulière. A une petite distance de l'ouverture d'un tube aplati se trouve un prisme métallique porté par un ressort, de sorte que l'ouverture est à demi couverte par le prisme. La disposition est représentée dans la figure 18. Si l'on souffle de l'air par le tube, le prisme entre en vibration. De même que dans la sirène, le courant d'air est périodiquement interrompu par un corps se mouvant transversalement à travers ce courant. L'anche, figurée en grandeur naturelle, donne Ut_1 . Le tube est ouvert et fermé une fois pendant une vibration double. En prenant un prisme d'une largeur moindre, on fait ouvrir le tube deux fois par vibration double; dans ce cas, l'octave acquiert une plus grande intensité.

Je me suis servi de cette disposition pour mes recherches

sur le mouvement de l'air dans les tuyaux sonores, ainsi que je l'expliquerai bientôt.

Quant à la production du son, on démontre facilement que celui-ci résulte non pas directement de la vibration du prisme, mais de la périodicité du courant d'air, comme cela est aussi le cas pour les autres anches et pour la sirène. Les forces qui entretiennent le mouvement du ressort se déduisent des phénomènes étudiés dans le chapitre précédent, comme nous l'apprend le pendule aérodynamique. Cependant, on pourrait penser que ces vibrations résulteraient directement des condensations et des dilatations qui se succèdent dans le système d'ondes sonores partant de l'anche et traversant l'air ambiant, de même que cela a été supposé dans le cas des anches battantes et libres. Mais, en éloignant lentement du tube le ressort avec le prisme vibrant, et le promenant dans la direction même du courant, on peut constater que l'amplitude des vibrations ne change pas beaucoup et qu'elle atteint souvent un maximum à une distance de quelques millimètres du tube. Or, l'intensité du son ainsi que les condensations et les dilatations sonores ont été diminuées considérablement pendant cette expérience, de sorte que le son a presque disparu.

Cette sirène à vibration peut être aussi mise en mouvement par un courant d'eau, sortant au-dessous de la surface du liquide, comme dans la sirène ordinaire. Souvent je l'ai fait parler au moyen d'un jet de vapeur à haute tension. Dans les deux cas je me suis servi de ressorts en acier d'une épaisseur de 1 à 3 mm.

La pression de l'air peut subir une variation beaucoup plus grande que dans le cas des anches ordinaires, battantes ou libres, qui se ferment bientôt si la pression de l'air augmente. L'amplitude d'oscillation de la disposition décrite peut donc surpasser de beaucoup celle des autres anches

Vibroscope pneumatique. La méthode vibroscopique indiquée par Plateau a été perfectionnée par M. Mach, qui remplaça le disque tournant par le diapason électro-magnétique. Par

cette modification la période de la lumière intermittente a été rendue constante sans l'intervention d'un mécanisme trop compliqué. Cette constance de la période est, comme on sait, nécessaire. Car les phases de l'objet étudié peuvent être observées aussi bien dans un sens direct que dans un sens rétrograde. Le premier cas se présente par ex. lorsque la période de la lumière intermittente est un peu plus grande que celle de l'objet, le second cas se trouve dans les conditions opposées. D'ailleurs, on veut souvent contrôler ces conditions et régler la période des oscillations apparentes rendues lentes par le procédé optique.

Le vibroscope à diapason électro-magnétique a été employé par Töpler et Boltzmann dans leurs recherches sur les tuyaux sonores. L'amplitude du diapason étant médiocre, on fait les fentes lumineuses très-étroites, ce qui n'est pas un obstacle si les mouvements sont projetés au moyen d'une lumière très-intense. Lorsque cette intensité est moindre, et aussi dans le cas de l'observation subjective, la petite largeur des fentes n'est pas désirable. Je me suis construit la disposition indiquée dans la figure 19 en grandeur naturelle. Un ressort A B porte à son extrémité A un petit prisme ou une lame mince recourbée à angle droit. De plus, une autre lame très-légère P, où est pratiquée la fente O, est fixée sur le ressort. Dans une plaque Q se trouve la fente immobile, d'une largeur un peu plus petite. Le bord de la lame P est en partie recourbé, pour la rendre plus solide.

L'air est amené par le tube R au moyen d'un tube en caoutchouc. La touche correspondante à la soupape de la soufflerie est pressée par un coin à angle aigu, de sorte qu'on peut régler l'intensité du courant et l'amplitude du ressort A B. L'extrémité du ressort est encastrée dans une pièce de métal C, et le ressort lui-même peut être serré entre deux pièces mobiles D, qui servent à l'accorder. Dans la position figurée, l'instrument donne l'Ut₋₁, et l'amplitude de l'ouverture O s'élève à 20 mm. avec un courant d'air très-faible.

L'appareil est vissé devant l'objet à étudier ou bien tenu à la main.

La période peut rester constante pendant longtemps, de sorte qu'une anche d'un ton déterminé, soit Ut_1 , est observée en repos à travers la fente O. L'amplitude du ressort étant assez grande, la constance de la période doit tenir à ce que la courte impulsion qui entretient le mouvement est donnée au moment où la vitesse est maximum; comme c'est le cas pour l'échappement des chronomètres.

Dans l'emploi de l'appareil il faut avoir égard à l'erreur parallactique du vibroscope, étudiée par Töpler. Or, cette erreur dépendant de l'angle entre la direction de la vibration de l'objet et celle de la vibration du vibroscope, on peut, en tournant celui-ci, se convaincre si on l'a éliminée suffisamment par les moyens connus.

J'ai trouvé le vibroscope pneumatique propre à l'observation de mouvements d'environ 30 à 300 vibrations doubles par seconde; on conçoit que, l'amplitude n'étant pas trop petite, le vibroscope peut être accordé à un ton de une de deux ou de trois octaves plus bas que celui du corps étudié.

Il est facile d'adapter un tel vibroscope à la projection par une lumière de médiocre intensité. Je me sers à cet effet d'un appareil à projection de Duboscq, avec lequel les rayons lumineux, avant de former l'image, se concentrent en un faisceau de trois mm. de diamètre. La direction du courant d'air fait un angle droit avec la longueur du ressort, comme dans la figure 3. La largeur de la fente lumineuse est de trois mm. Un tuyau sonore est placé entre la lentille de la lanterne et le système optique de projection; on a enlevé une petite partie des parois près de la bouche du tuyau, pour faire passer la lumière, émanant d'une lampe de Drummond. On fixe des fils de duvet dans le courant d'air; comme on le verra plus tard (Chap. VII), ces fils peuvent montrer les mouvements du courant. Le vibroscope est ensuite placé entre le système optique et l'écran. Le tuyau donne par exemple Ut_1 , et le

vibroscope un ton un peu plus bas que Ut_{-1} . Au moyen de cette disposition, les mouvements de la lame d'air sont rendus visibles à grande distance. ¹⁾

CHAPITRE V.

Production du son par une impulsion dont la fréquence est due directement à l'onde sonore.

Les théories, qui attribuent la vibration du courant aérien au „frottement” de l'air sont opposées à celles suivant lesquelles cette vibration est occasionnée dès le commencement par l'onde sonore. L'explication du phénomène, telle qu'on la donne dans la plupart des cours ²⁾, appartient à cette dernière classe de théories. De ce type est aussi l'explication qu'on trouve dans le célèbre traité de M. Helmholtz ³⁾; on peut y ranger ensuite les théories de M. Sonreck, de M. H. Smith, au moins en ce qui regarde le partie essentielle, et peut-être l'explication de M. van Tricht.

Expériences de M. Sonreck. Suivant M. Sonreck ⁴⁾, le courant aérien sortant de la lumière du tuyau, et se dirigeant un peu en dehors, entraîne une partie de l'air intérieur, et évacue donc la partie inférieure du corps du tuyau, jusqu'à ce que la différence entre les pressions atmosphérique et intérieure soit devenue assez grande pour refouler la lame d'air en dedans; ainsi, l'évacuation est en partie compensée. Ces impulsions font naître une onde qui parcourt la colonne d'air, est réfléchi au bout, et, revenant à la bouche, exerce une influence sur le courant, de sorte que l'évacuation susdite se

¹⁾ Des vibrosopes à projection sont construits, suivant les principes exposés ci-dessus, par M. van der Zwalm, mécanicien de la Société Batave à Rotterdam.

²⁾ Par ex Biot: *Traité de Physique*, p. 114.

³⁾ *Lehre von den Tonempfindungen*, 4e édition (1877).

⁴⁾ *Pogg. Ann.*, T. 158, p. 129.

répétera suivant la période même de l'onde stationnaire résultant de l'interférence des deux systèmes qui traversent le tuyau.

Lorsque le courant est dirigé d'abord plus en dedans, le premier effet est un entraînement de l'air vers l'intérieur du tuyau. Dans ce dernier cas, M. Sonreck constate une petite élévation permanente de pression à l'intérieur du tuyau, dans le premier cas, une petite évacuation permanente. L'expérience indique en effet que, dans ce premier cas, le courant entraîne de l'air du tuyau. Cela se comprend immédiatement pour les tuyaux fermés; les expériences de M. Sonreck l'amènent à conclure qu'aussi dans le cas des tuyaux ouverts une masse d'air, à peu près égale à celle du courant injecté, s'échappe de la bouche du tuyau.

Suivant M. van Tricht, la pression permanente à l'intérieur d'un tuyau parlant est toujours ou plus grande ou plus petite que la pression atmosphérique, selon que le tuyau est fermé ou ouvert. Ceci se trouve donc partiellement en opposition avec les résultats de M. Sonreck.

Expériences de M. H. Smith. On sait que la théorie conduit à admettre que la masse du courant injecté est périodiquement déchargée en dehors et en dedans, et que le courant même fait ainsi des vibrations analogues à celles de la languette d'un tuyau à anche; car les vibrations „longitudinales” de la colonne d'air s'opèrent près de la bouche dans une direction qui fait à peu près un angle droit avec la direction initiale du courant: „ainsi, dans tous les modes d'oscillations „que pourra prendre la colonne d'air vibrante, la lame mince „d'air qui affleure son orifice, et que l'on peut considérer „comme sa première couche, ne fera qu'entrer un peu dans „le tuyau, et en sortir tour à tour.” (Biot, *Physique*, p. 114.)

M. H. Smith a démontré l'existence de ces vibrations, en tenant des feuilles minces de papier ou de bois dans le courant. Il dit: „It has been customary with me for several years, „when occasion invited it, to demonstrate to my musical friends

„the physical action existing in the sounding organ-pipe, to show them, taking up a chance woodshaving lying on the floor of the workshop or a strip of tissuepaper, that, heterodox though the teaching be, the stream of air at the mouth of the organ-pipe constitutes a free reed; visible before them the filmlike woodshaving is drawn into the motion of the air,..... then to show them that the air-moulded tongue obeys every law of the free reed, has its own definite rate of vibration, that the current is so directed, that it shall pass not strike the lip, that it is an air-moulded or aeroplastic reed as definitely fashioned in substance, strength, proportion and form as metal reeds are to produce a required determined rate of vibration”¹⁾. — La direction de ces vibrations se trouve, comme on sait, en pleine harmonie avec les théories connues. Nous verrons cependant que la lame d’air doit se mouvoir d’une manière beaucoup plus compliquée que la languette d’un tuyau ou d’un harmonium.

D’ailleurs M. Smith, comme M. Sonreck, attribue une grande importance à l’évacuation. Il dit: „The reed must be bent before it will vibrate. To cause this flexure the only alternative is rarefaction. The act of rarefying occupies time, it takes place within the pipe.....”²⁾. La notion de cette évacuation, introduite séparément par chacun des deux expérimentateurs, est, sans contredit, ce qu’il y a de plus marquant dans leur théorie.

Expériences de MM. Lootens, van Tricht, Schneebeil et Kiessling.

Les recherches de MM. Lootens et van Tricht³⁾ ont montré que la partie du courant, qui est dirigée à l’intérieur du tuyau, se meut d’une manière particulière. Le courant, après avoir rencontré la lèvre supérieure, se divise ordinairement en deux parties; l’une, le „courant principal”, se dirige à l’extérieur, l’autre, le courant dérivé, se meut vers la paroi postérieure,

¹⁾ *Nature*, 1873.

²⁾ *Nature*, 1874, p. 162.

³⁾ *Journal de Physique*, 1877, p. 53.

et en descendant retourne vers la bouche du tuyau, de sorte qu'elle décrit une ligne courbe en forme de boucle. La figure 20 représente la marche des courants.

Si le tuyau ne parle pas, le courant dérivé sortant par la bouche ne jaillit pas au dehors, mais se mêle insensiblement et se fond avec le courant principal; c'est le cas auquel se rapporte la figure 20. Si au contraire le tuyau parle normalement, le courant dérivé ne se mêle pas avec le courant principal; il prend une position distincte et plus inclinée, de sorte qu'on voit les deux courants se traverser l'un l'autre, comme l'indique la figure 21. La saillie du courant dérivé est ainsi liée au phénomène sonore.

A cette direction particulière du courant se rapporte une expérience de M. Smith: „Place within the pipe at the back „of the mouth some fine filament of cotton, or fluff, or down; „advance them from the interior to the inner edge of the „windway, and you will see them shot with energy not upward into the pipe, but outward full in your face with an „unmistakable trajectory”.¹⁾

Pour ces expériences on insuffle de la fumée ou une poudre dans le tuyau; ou bien on se sert de corps légers suspendus à l'intérieur.

En décrivant la direction particulière du courant dérivé, M. van Tricht observe avec raison que la saillie de ce courant est un phénomène périodique. Puis il continue: „Mais „si la saillie du courant dérivé est régulièrement intermittente, „il se trouve qu'en fait le courant injecté est interrompu, à „des intervalles de temps égaux entre eux, par le passage du „courant dérivé; en d'autres termes, que le courant dérivé „sortant fait sur le courant injecté l'office du plateau interrupteur d'une sirène.”

Cette représentation du phénomène me paraît cependant peu probable. En effet, les masses d'air qui se suivent dans

¹⁾ *Nature*, 1874.

le courant dérivé n'auront certainement pas une résistance suffisante pour arrêter périodiquement le courant injecté, dont l'intensité est relativement grande. D'ailleurs les variations de la pression près de la bouche du tuyau sont presque insignifiantes, ce qui ne serait pas le cas si le courant injecté était périodiquement interrompu. Nous verrons plus loin que l'aspect des deux courants qui se traversent mutuellement résulte de la vibration de la lame aérienne et de l'entraînement de l'air le long de ce courant.

Je rappellerai encore une belle expérience de M. Schneebeli ¹⁾, confirmée par M. Kiessling ²⁾. Si l'on dirige le courant injecté un peu en dehors, en forçant la lèvre supérieure un peu en dedans, on arrive à un certain point où le tuyau ne parle plus quand on le souffle de nouveau. En exerçant alors une pression extérieure sur la lame d'air, on produit subitement le son, et le tuyau continue ensuite à parler, même lorsque la pression cesse. Cette expérience est certainement très propre à éclaircir le phénomène de la production du son.

Un pareil tuyau à lèvre recourbée offre encore un phénomène fort intéressant, qui a été communiqué par M. Kiessling ³⁾. Si, après avoir conduit l'air au tuyau, on frappe celui-ci énergiquement, le son se produit tout d'un coup. Un tel fait était déjà connu de MM. Lootens et van Tricht ⁴⁾: „On observe „ce fait sur des tuyaux singuliers, qui, revêches aux courants „aériens les plus intenses, exigent pour parler qu'on mette „violemment leurs parois en vibration par un choc vif, un „coup de marteau par exemple, appliqué en plein milieu d'un „ventre.”

¹⁾ *Ann. de Pogg.*, T. 163, page 301.

²⁾ *Beiblätter z. d. Ann. der Phys. u. Chem.*, T. 9, page 713.

³⁾ *l. c.*

⁴⁾ *l. c.*

CHAPITRE VI.

Expériences sur la pression et les courants intérieurs. Tuyau sensitif, dont le son se produit à distance.

Les courants. En premier lieu, je m'occuperai des courants décrits par MM. Lootens et van Tricht.

La figure 22, au quart de la grandeur naturelle, représente ces courants dans un tuyau ouvert, dont la paroi postérieure est en verre; longueur du tuyau = 65 cm., côté de la base carrée = 6,1 cm. Le courant dérivé s'élève à 7 cm. au-dessus du biseau, puis, descendant le long de la paroi postérieure et glissant sur le biseau, il traverse le courant principal, comme il a été dit. Une partie du courant dérivé suit un cours à part, en formant à une hauteur de 18 cm. une seconde cyclone.

La figure 23 montre en grandeur naturelle une partie des courants dans un tuyau ouvert de seize pieds, l'Ut grave (Ut₋₁) d'une contre-basse. On peut les suivre facilement à l'aide de fils de duvet attachés à des tiges minces métalliques.

Dans la figure 24 sont représentés en grandeur naturelle les courants existant près de la bouche d'un petit tuyau fermé, l'Ut₂ d'un bourdon. Ils ont été rendus visibles en déposant de la poudre de magnésie dans le pied du tuyau.

On peut constater qu'une partie du courant dérivé, après avoir „traversé” le courant principal, descend et retourne à la bouche, où elle s'ajoute à l'air injecté. Le courant dérivé, en sortant de la bouche, entraîne le long de sa surface des masses d'air, de sorte qu'il se fait une évacuation partielle, d'où s'explique la forme curviligne du courant de retour S.

L'expérience suivante est bien propre à faire voir que les courants en question sont liés à la production du son; en même temps, elle peut indiquer la différence entre le son produit par le frottement de l'air et le renforcement de ce son par le résonnateur.

Une petite plaque, sur laquelle se trouve un peu de poudre de magnésie, P (figure 25), est portée près de l'appareil représenté dans la figure 1. La poudre n'est pas encore entraînée par l'air passant par le tube de l'appareil. De l'autre côté de celui-ci approchons maintenant un résonnateur R . Dès que le résonnateur parle, la poudre s'envole, une partie se mêle avec le courant injecté par le tube, une autre partie est jetée dans le résonnateur. Le courant qui pénètre dans l'intérieur est ici bien distinct.

En posant de petits corps légers devant la bouche de tuyaux parlants, on constate fréquemment qu'ils sont jetés dans les tuyaux, où ils décrivent des courbes analogues à la cyclone inférieure de la figure 22. Naturellement, on préfère pour cet effet des tuyaux de grandes dimensions.

Nous tenons encore une tige métallique, garnie de fils de duvet, près des endroits marqués par M (dans les figures 23 et 24); les fils s'y enroulent rapidement autour de la tige, dans le sens des flèches. Avec les grands tuyaux ouverts, de 32 pieds, ces courants sont très-intenses, la tige métallique tenue légèrement à la main est entraînée dans le tourbillon, de façon à décrire une surface conique.

Dans la figure 26, on trouve une représentation plus complète des courbes et des „cyclones”. L'observation stroboscopique, ou la photographie instantanée, nous apprendra de quelle manière doit être considéré l'entre-croisement des courants.

La pression intérieure. Quant à la mesure des pressions de l'air intérieur, desquelles se sont occupés MM. Sonreck, Lootens et Van Tricht, elle est rendue un peu difficile à cause des courants. Je me suis borné à mesurer la pression au-dessus du biseau et, dans les tuyaux bouchés, aussi près du bout supérieur.

Je donnerai ici quelques-uns des résultats obtenus. Les chiffres (p) indiquent la différence entre la pression intérieure

et la pression atmosphérique, en millimètres du manomètre ouvert à eau. Souvent je me suis servi d'un manomètre à capsule.

Tuyaux ouverts.

4 pieds, Ut ₂	$p = -\frac{1}{2}$ mm.
2 pieds, Ut ₃	$p = -\frac{1}{2}$ "
1 pied, Ut ₄	$p = -\frac{3}{4}$ "
$\frac{1}{2}$ pied, Ut ₅	$p = -1\frac{1}{4}$ "

Tuyaux bouchés.

2 pieds, Ut ₂ , au dessus du biseau	$p = +\frac{1}{4}$ mm.,	au bout sup.	$p = +\frac{3}{4}$ mm.
1 pied, Ut ₃ , " " "	$p = +\frac{1}{2}$ "	" " "	$p = +1$ "
$\frac{1}{2}$ pied, Ut ₄ , " " "	$p = +1\frac{1}{2}$ "	" " "	$p = +2$ "
petit tuyau, Sol ₄ , " " "	$p = +1\frac{3}{4}$ "	" " "	$p = +2$ "
pression dans le sommier = + 85 mm.			

Dans ces exemples se trouve donc confirmée la règle donnée par M. van Tricht, à savoir que, dans les tuyaux ouverts, la pression de l'air près de la bouche est plus petite que la pression atmosphérique, tandis que dans les tuyaux bouchés la première de ces pressions surpasse la seconde. D'ailleurs, la différence est d'autant plus grande que le tuyau est plus court. J'ai aussi trouvé le même résultat avec d'autres tuyaux.

Pourtant, cette règle n'est pas générale, comme il ressort de l'expérience suivante. Je prends un petit tuyau bouché donnant le Sol₄, et je mesure la pression au moyen d'un tube encastré dans le couvercle; la différence de la pression est à peu près = + 2 mm. Je recourbe la lèvre supérieure un peu en dedans, la différence de pression se réduit successivement à + 1 mm., à $\frac{1}{2}$ mm., et à zéro; à ce dernier point, la pression est donc = 1 atm.; le tuyau parle maintenant très-mal; je continue à forcer la lèvre, le tuyau parle de nouveau, et la diff. de pression devient égale à $-\frac{1}{2}$, -1, $-1\frac{1}{2}$ mm.; ainsi, la pression intérieure est alors plus petite que celle de l'atmosphère. Cela concorde avec les résultats de M. Sonreck.

Nous envisageons toutefois la pression mesurée comme la somme algébrique de grandeurs positives et négatives se succédant à chaque vibration de la colonne aérienne; et de ce point de vue l'expérience indique que la valeur absolue de la somme des grandeurs de même signe change avec la position de la lèvre supérieure. Les recherches du chapitre suivant confirmeront cette manière de voir.

Au reste, la grandeur de la pression mesurée ne me semble pas de beaucoup d'importance. La même remarque s'applique à la direction d'un faible courant qui peut traverser un tuyau ouvert suivant sa longueur. On sait aussi qu'une membrane tendue au milieu d'un tel tuyau ne l'empêche pas de parler.

Influence des parois. — Selon M. van Tricht, les parois du tuyau ont une importance spéciale pour la production du son. Il fait des expériences très-intéressantes pour prouver que ces parois sont en vibration tant que le tuyau parle. On sait d'ailleurs que les tuyaux de grandes dimensions ne laissent aucun doute sur ce point.

C'est ce qu'on pouvait prévoir. En effet, l'existence des ondes dans la colonne aérienne est intimement liée à la résistance que les parois offrent aux vibrations de l'air. Or les changements périodiques des pressions dans les nœuds sont assez grands, ¹⁾ de sorte que le résultat se comprend. Pour que le tuyau parle bien, il faut aussi que les parois soient d'une solidité suffisante.

A proprement parler, la théorie ne saurait être complète si l'on n'a égard à tous les milieux ambiants. On devrait donc étudier non seulement les vibrations de l'air intérieur et extérieur, mais aussi celles de la substance des parois; il s'agit cependant de décrire les causes dont l'importance pour la production du son est dominante. Or la vibration des parois est un phénomène appartenant au mécanisme de l'onde sonore qui résulte de l'interférence de deux ondes se mouvant en sens opposés; et il serait quelque peu partial de dire que les vibrations de l'air sont produites par celles des parois.

¹⁾ Kundt, *Ann. de Pogg.* T. 134.

En premier lieu, M. van Tricht remarque que la saillie du courant dérivé est liée au son normal du tuyau : tant que le tuyau ne parle pas, ce courant se mêle avec le courant principal. Ensuite, il démontre qu'un coup, appliqué à la paroi mince d'un tuyau parlant mal, pousse en dehors le courant dérivé. Il rappelle encore qu'il y a des tuyaux qu'on peut forcer à parler en les frappant, et que les parois des tuyaux rendant un son normal sont en vibration, puis il demande : „Serait-il téméraire, en présence de ces faits, de considérer „le jaillement du courant dérivé sortant comme une suite „nécessaire et immédiate de la vibration des parois du tuyau „sonore?" Cette manière de considérer le phénomène conduit ensuite à la théorie mentionnée dans le chapitre précédent.

Tuyau sensitif, parlant à distance. — Qu'est-ce que produit le coup appliqué à la paroi du tuyau ?

Ce sera un mouvement ondulatoire de l'air, traversant la colonne, et se réfléchissant aux bouts de celle-ci. On sait, en effet, qu'un pareil coup fait entendre pendant un temps court le son fondamental d'un résonnateur quelconque, c'est-à-dire qu'il s'y forme une onde stationnaire. Or ce son fondamental se forme aussi dans le résonnateur lorsqu'on fait entendre à distance un son d'égale hauteur.

Si maintenant l'action particulière du coup faisant sonner le tuyau consiste en la production d'une telle onde, il sera possible aussi de faire parler ce tuyau en émettant à quelque distance le son fondamental. C'est ce que nous allons faire.

Prenons un tuyau ouvert en étoffe, de quatre pieds de longueur et de faible section, l'Ut₂ d'un violon, et recourbons la lèvre supérieure un peu en dedans, de sorte qu'en soufflant le tuyau nous trouvions qu'il ne parle plus.

Amenons l'air au tuyau et soufflons légèrement sur la bouche, de façon que la lame d'air soit pressée dans l'intérieur ; aussitôt le tuyau parle. Le son disparaît si l'on souffle dans le bout ouvert. C'est l'expérience de M. Schneebeli.

Nous faisons aussi parler ce tuyau en le frappant. La lame

d'air étant dirigée trop en dehors, l'expérience de MM. Lootens et Van Tricht semble indiquer déjà que la production du son doit être attribuée dans ce cas à une onde sonore stationnaire. Car si l'action du coup consistait à expulser un peu d'air, ou s'il n'occasionnait qu'un mouvement dirigé en dehors, la direction de la lame d'air deviendrait encore plus défavorable. Après un temps très court l'impulsion initiale causera toutefois, comme on sait, un mouvement vibratoire, qui forcera la lame de rentrer dans le tuyau.

Nous conduisons de nouveau l'air au tuyau muet. A une distance de trois ou quatre mètres nous soufflons un tuyau du même son (Ut_2), soit un bourdon, un principal ou un tuyau à anche. Aussitôt, le tuyau modifié parle, et il continue à parler après que le son extérieur a cessé entièrement. Nous trouvons même que, pour faire parler le premier tuyau, il suffit de produire l'octave (Ut_3) à quelque distance.

Au-dessus de la lumière du tuyau modifié nous fixons un fil de duvet bien flexible, qui rendra visibles les mouvements de la lame aérienne. Tant que le tuyau ne parle pas, on entend un doux murmure, et le fil effectue des oscillations très-petites, qui ne s'étendent pas jusqu'à la lèvre supérieure. Maintenant, on produit à plusieurs reprises le son fondamental à distance, en augmentant très graduellement la force; les oscillations du fil deviennent plus grandes, et aussitôt que le son extérieur a une hauteur et une intensité suffisantes, on les voit atteindre et dépasser la lèvre, et le tuyau parle.

Il faut que le son extérieur soit d'une hauteur bien déterminée. Souvent on peut produire un son de grande intensité, mais dont la hauteur diffère un peu de celle du son du tuyau, sans que celui-ci parle.

Ces expériences sont bien propres à éclaircir le principe de la théorie. Car c'est ici l'onde stationnaire, développée dans la colonne d'air, qui force la lame aérienne de faire des vibrations de la même période; lorsque celles-ci sont devenues assez grandes pour dépasser le bord de la lèvre su-

périeure, le courant injecté devient la source de l'énergie qui renforce et entretient les vibrations de la colonne d'air. Souvent on peut déjà entendre très-distinctement le son fondamental dans le murmure qui se produit avant que le tuyau ne parle. Ainsi la source sonore extérieure est capable d'évoquer le son normal du tuyau, alors que le frottement de l'air à la lèvre supérieure ne sera pas en état de le faire parler.

Il est en général très-facile de construire un „tuyau sensitif”, mais il arrive souvent qu'on n'atteigne pas le plus haut degré de sensibilité en se bornant à recourber la lèvre supérieure. Je décrirai ici, comme exemple, la construction d'un tuyau très-sensitif.

On prend un tuyau ouvert en étoffe, de deux pieds (Ut_3) et de menue section (diamètre intérieur = 32 mm.) On le met sur le sommier, en ayant soin qu'après l'opération il reste l'occasion de régler la pression de l'air. La lèvre supérieure est alors recourbée uniformément en dedans, jusqu'à ce que le tuyau soit devenu un peu sensitif; puis on règle la largeur de la lumière et en même temps de nouveau la position de la lèvre supérieure, de telle sorte qu'on perçoive légèrement la duodécime (Sol_4) dans le murmure qui se fait entendre, et que le tuyau soit près de parler. Ensuite, on portera la sensibilité au degré convenable, en réglant la pression de l'air.

On peut facilement faire parler un tel tuyau à une distance de vingt ou trente mètres, en produisant le son fondamental au moyen d'un tuyau à bouche ou à anche.

Cette expérience, dans laquelle l'onde excitée dans la colonne d'air fait vibrer transversalement la lame aérienne, forme un pendant aux expériences connues de M. Tyndall, où une onde traversant l'espace ambiant fait vibrer longitudinalement des flammes ou des jets de fumée.

Pour la construction du tuyau sensitif il est préférable de prendre un tuyau dont le biseau ne soit pas muni de ces petites entailles qu'on y trouve souvent sur le bord antérieur.

Il est également possible de construire le tuyau sensitif en

forçant la lèvre supérieure un peu en dehors; mais, dans ce cas, je n'ai pas trouvé la sensibilité aussi grande.

Je donnerai ici un aperçu de quelques expériences, nouvelles ou connues, qui se rapportent à ce sujet. Le tuyau sensitif à lèvre recourbée en dedans est amené à parler :

- 1°. au moyen d'un son extérieur de hauteur convenable, et produit soit en chantant, soit au moyen d'un tuyau, d'un diapason avec résonnateur, etc.;
- 2°. en soufflant légèrement sur la bouche (expérience de MM. Schneebeli et Kiessling),
- 3°. en frappant le tuyau (exp. de MM. Lootens en Van Tricht,)
- 4°. en aspirant l'air au bout supérieur,
- 5°. en mettant une lame métallique sur la lèvre supérieure,
- 6°. en tenant une flamme près de la lèvre inférieure.

On comprend aisément les deux derniers effets.

On fera taire le tuyau parlant :

en soufflant légèrement dans le bout supérieur, — en aspirant l'air à la bouche; — en tenant une lame ou la main près de la bouche, ce qui cause aussi une évacuation (voir la fig. 16), — en dirigeant une lame d'air de haut en bas sur le bord de la lèvre supérieure; etc.

Le tuyau à lèvre recourbée en dehors montre des relations inverses.

Une expérience intéressante consiste à faire taire le tuyau sensitif à l'aide d'une source sonore extérieure. A cet effet, prenons encore le tuyau Ut_3 , rétrécissons un peu la lumière et mettons à quelque distance un tuyau bouché Ut_3 . Nous conduisons l'air aux tuyaux après avoir désaccordé un peu le bourdon. Le tuyau sensitif ne parle pas : nous altérons le ton du tuyau bouché, en changeant la hauteur du couvercle. On entend de très faibles battements, qui se ralentissent graduellement. Tout à coup, le tuyau sensitif parle, mais seulement pendant les maxima d'intensité sonore. Lâchons la touche

correspondante au bourdon pendant que l'intensité est minimum: le tuyau a cessé de parler. Un fil de duvet, fixé au-dessus de la lumière, montre pendant les maxima d'intensité une oscillation maximum. C'est un phénomène d'interférence.

Il existe encore, entre deux tuyaux, une influence mutuelle d'une tout autre nature, et que je veux rappeler ici pour la distinguer de celle dont il vient d'être question. — On connaît l'expérience de M. König, avec les deux tuyaux ouverts du même ton, placés l'un à côté de l'autre sur le même sommier. Au reste, tous les facteurs d'orgue savent que deux tuyaux placés l'un auprès de l'autre peuvent altérer notablement la hauteur ainsi que l'intensité de leur son, ce qui se présente surtout lorsque le son fondamental et la taille des tuyaux ne diffèrent pas beaucoup. C'est un vaste champ de phénomènes très-intéressants.

Par exemple, en prenant deux de mes tuyaux bouchés, dont l'un rend le Ré₁, et l'autre le Ré₁ dièse, je trouve que le second, dont le son n'est qu'un peu plus fort, influence d'une manière remarquable le son du premier. Si je fais parler d'abord le Ré-dièse et ensuite le Ré₁, le son de celui-ci monte d'un demi-ton, de sorte qu'on entend Ré-dièse sans aucun battement. Si au contraire je fais parler le tuyau Ré₁ et ensuite l'autre tuyau, on entend des battements, qui bientôt cessent, les deux tuyaux sonnont alors le Ré-dièse, comme dans le premier cas. Ces tuyaux sont placés l'un à côté de l'autre sur le même sommier: mais on peut aussi constater une semblable influence lorsque les tuyaux reçoivent l'air de soufflets différents.

On pourrait expliquer cette influence en remarquant que l'air sortant de la bouche d'un des tuyau pénètre dans l'autre: en effet, on peut faire monter le son notablement en soufflant dans la bouche. (Si, au contraire, on dirige un courant plan sur le bord de la lèvre supérieure, on fait descendre le son). Mais en accordant le son le plus fort de telle manière qu'il soit un peu plus haut ou bien un peu plus bas (à peu près

d'un quart de ton entier) que l'autre tuyau, ce dernier adoptera le son du premier. On comprend que, dans tous ces cas, le son résultant ne sera pas rigoureusement égal à l'un des sons donnés. Lorsque, par ex., de deux tuyaux de son différent, le son le plus bas était le plus fort, je trouvais que le son résultant était encore un peu plus bas que celui-ci.

Dans ces dernières expériences c'est la vibration de l'air existant près de la bouche d'un des tuyaux, qui domine le courant sortant de la lumière de l'autre, surtout si l'intensité du premier mouvement est relativement grande. Nous allons maintenant étudier cette vibration de la lame d'air dans un tuyau parlant.

CHAPITRE VII.

Vibration et phases du courant aérien injecté.

La vibration transversale. Le mouvement vibratoire de la colonne aérienne conduit nécessairement à admettre que le courant plan injecté fait des vibrations transversales, de sorte qu'il se dirige périodiquement en dedans ou en dehors du tuyau. Par ce changement de direction le courant d'air va périodiquement renforcer les vibrations dirigées en dedans aussi bien que celles de sens opposé, comme il a été remarqué depuis longtemps.

Cependant, l'explication du phénomène ne saurait être suffisante si l'on ne fait voir comment les forces dépendent du sens du mouvement qu'elles doivent entretenir; ainsi qu'il suit d'un principe de mécanique bien connu ¹⁾. Or, cette dépendance résulte des particularités concernant la constitution et la courbure du courant.

Supposons, par ex., que la lame aérienne *OA* (figure 27)

¹⁾ Comparez la théorie du diapason électromagnétique dans le célèbre traité de lord Rayleigh (*Theory of Sound*, § 64).

suive les vibrations sonores tout comme une languette très-légère et parfaitement flexible; les forces, dans ce cas, ne dépendraient pas du sens du mouvement. En effet, soit AB l'amplitude des vibrations de la colonne près de la bouche: le mouvement CB , étant dirigé en dedans, serait renforcé par l'air qui est maintenant soufflé dans le tuyau; mais pendant le mouvement opposé BC , l'air injecté offrirait une résistance à la vibration, qui est dirigée en dehors. En supposant que la languette d'air se meuve un peu après les vibrations sonores, l'action serait encore plus défavorable.

Quelques particularités de la courbure de la lame d'air se laissent prévoir au moyen de la composition des mouvements. Soit AB (figure 28) une partie du courant à une époque où l'oscillation est encore dirigée en dehors. Pendant que l'air de la colonne parcourt un petit chemin BB_2 en sens opposé, une molécule d'air sortant de la lumière, sans être sous l'influence de cette vibration, suivrait le chemin AB , de sorte qu'elle arrive réellement en B_2 . Une autre molécule, étant en B , irait à B_1 par sa vitesse initiale; en réalité elle arrive à C_2 ; etc. Le courant prendra donc une forme AB_2C_2 ; et une forme suivante sera AC_3D_3 .

Ces lignes courbes sont asymétriques par rapport à la bissectrice de la figure totale décrite par la lame vibrante. Si la période d'une vibration simple est très-grande par rapport au temps dans lequel l'air passe la hauteur de la bouche, la position la plus latérale de la lame se présentera à peu près au moment où la vitesse de la colonne vibrante est maximum. Peu après, avant que la vibration de la colonne change de signe, la partie inférieure du courant prendrait une forme plus rectiligne.

L'inflexion du courant monte, comme on le voit, de la lumière vers la lèvre supérieure. Si ce mouvement demande un temps à peu près égal à la période d'une vibration simple, on peut prévoir des formes comme celles représentées dans la figure 32. Si, au contraire, le temps que l'inflexion de la

lame exige pour passer la hauteur de la bouche est égal à deux ou trois fois la période d'une vibration simple, on doit s'attendre à plusieurs inflexions, comme le montrent les figures 40 et 41.

La méthode vibroscopique et la photographie instantanée peuvent nous instruire sur ce point. L'observation vibroscopique directe nous montrera les phases de la lame d'air et nous apprendra des particularités qui peuvent éclaircir le phénomène en question.

Observation des phases de la lame aérienne. En premier lieu, prenons un tuyau qui donne le son fondamental sans les harmoniques, ainsi un tuyau bouché de grosse taille, par ex. l' Ut_2 du bourdon. Sur les côtés on place des écrans noirs S et S_1 , percés d'ouvertures O et O_1 ; voir la figure 29. La lumière d'une lampe L passe par l'ouverture O dans la bouche M sous un angle très-aigu, comme on le voit dans la projection horizontale, figure 30. En V on fixe un vibroscope pneumatique (décrit dans le Chap. IV), et en A se trouve l'œil de l'observateur, qui reçoit la lumière suivant la direction O_1A . S'il est nécessaire, on peut enlever une partie de la paroi du tuyau près de la bouche. L'appareil P sert à introduire une poudre légère et blanche dans le pied du tuyau.

Conduisons l'air au vibroscope, qui donne l' Ut_{-1} ou l' $Ut_{1,}$, ainsi qu'au tuyau, que nous accordons à Ut_2 ; puis abaissons le couvercle du tuyau, de sorte que le ton monte un peu et que l'on entende des battements lents. Mettons ensuite l'œil devant le vibroscope, et faisons passer un peu de poudre dans le pied du tuyau. Aussitôt, les phases du courant injecté deviennent visibles.

Il est avantageux de prendre l'angle entre les directions LO et O_1A aussi grand que possible, et l'on place les écrans de telle manière que l'œil ne reçoive presque pas d'autre lumière que celle qui est diffusée par la poudre. On voit alors le courant projeté en blanc sur un fond noir. La matière qui

m'a paru la plus propre à rendre visibles les courants aériens, c'est la poudre de talc.

Les figures 31 et 32 montrent en grandeur naturelle les résultats de l'observation vibroscopique. Les lèvres supérieure et inférieure du tuyau sont indiquées respectivement par *LS* et *LI*. Entre ces deux parties on voit les différentes phases de la lame d'air. Les flèches *p* marquent le sens des vibrations, ralenties par le procédé optique; la succession directe des phases est d'ailleurs indiquée par des chiffres.

Comme on le voit, la partie inférieure du courant est essentiellement conforme à ce qu'on pouvait attendre (figure 28); l'inflexion s'avance de la lumière vers la lèvre supérieure, de sorte que d'abord la partie inférieure de la lame passe par la bouche. Quand la partie supérieure a pris sa position la plus latérale (5, figure 31), la partie la plus inférieure se meut déjà un peu dans un sens opposé.

Quoique ces phases soient bien visibles, il est souvent avantageux d'employer un moyen pour éviter l'addition répétée de poudre. A cet effet, je prends un fil de duvet très-flexible, d'une longueur à peu près égale à la hauteur de la bouche, et je le fixe au-dessus de la lumière. Un pareil fil acquiert toujours une certaine tension, qu'on ne trouve pas dans la lame aérienne, de sorte que ces deux systèmes ne peuvent théoriquement pas offrir des formes identiques. Par l'expérience nous pouvons toutefois comparer les formes du fil de duvet avec celles des phases du courant; cette comparaison sera d'ailleurs nécessaire si l'on veut pouvoir compter sur les indications du fil.

La figure 34 représente le fil de duvet oscillant, observé à l'œil nu. Les figures 35 en 36 montrent l'analyse vibroscopique de la figure totale; les flèches *p* indiquent la succession des phases. On retrouve ici essentiellement les mêmes formes que dans les figures 32 et 31. Seulement, les phases de ces figures-ci sont un peu plus arrondies que celles des figures 35 en 36; en outre, elles précèdent les formes du fil d'une très-

petite quantité, comme on peut le voir en employant à la fois le fil et la poudre de talc. Le fil de la longueur indiquée offre donc un moyen suffisant pour étudier les oscillations du courant injecté. Ces mouvements peuvent facilement être projetés pour un auditoire, ainsi qu'il a été dit dans le chap. IV.

L'entre-croisement des courants. Nous voulons encore examiner, au moyen du vibroscope et de la poudre de talc, l'espace devant la bouche du tuyau. Après que l'extrémité supérieure de la lame aérienne s'est recourbée relativement vite, en allant de la position 3 à la position 5 de la figure 31, il se forme devant la bouche un petit courant tourbillonnant dans le sens de la flèche f_1 (voir la figure 33) et qui s'élargit dans la direction f . En f_1 , la masse de la poudre se concentre, et maintenant la lame d'air va osciller à l'intérieur du tuyau, en montrant les phases de la figure 32.

C'est une chose très intéressante que de voir ces courants se former et osciller dans le temps d'une à deux secondes.

Plaçons maintenant dans la bouche du tuyau, et contre la paroi, une mince plaque de bois noircie, sur laquelle sont fixées des pointes métalliques portant de petits fils de duvet (voir la figure 37). Nous observons l'appareil au vibroscope, pendant que le tuyau parle. Lorsque le courant est dirigé en dehors, les petites girouettes du champ PQ ont la direction des flèches P et Q . Pendant la position opposée de la lame aérienne, les fils de duvet du champ RS suivent la direction des flèches indiquées par ces lettres. Le duvet a possède un mouvement de rotation de la période des vibrations sonores.

On peut varier cette expérience en remplaçant la plaque de bois par une mince lame de plomb revêtue, sur toute sa surface, de duvet fixé au moyen d'un vernis. Cette lame flexible s'applique aisément à telle partie qu'on voudra de la paroi voisine de la bouche. L'aspect de cet appareil, regardé au vibroscope, rappelle un champ de blé où le vent fait tourbillonner et onduler les tiges d'une manière régulière.

Ces expériences font voir clairement qu'une partie de l'énergie du courant injecté est transportée sur l'air ambiant, qui est entraîné dans le mouvement; ainsi, le tuyau est périodiquement en partie évacué ou rempli par le courant, ce qui est conforme aux vues de MM. Sonreck et Smith. D'ailleurs on peut le démontrer aussi en déposant un peu de poudre de talc sur le biseau et en analysant l'ensemble au vibroscope.

Les mouvements que nous venons de décrire se trouvent en concordance avec les résultats de MM. Lootens et Van Tricht; nous croyons cependant devoir interpréter ces résultats d'une manière différente.

Comparons à cet effet la figure 24 avec son analyse vibroscopique (la figure 33). Le courant „dérivé” sortant, de la figure 24, est constitué essentiellement par les masses d'air s (figure 33), qui se suivent dans la direction de la flèche f , et par l'air entraîné. De même, la partie entrante du courant dérivé est formée par les masses d'air qui sont poussées et entraînées vers l'intérieur du tuyau aux moments où la lame aérienne est recourbée en dedans autant que possible. Le courant dérivé, se dirigeant dans l'intérieur du tuyau évacuera plus ou moins l'espace au dessus du biseau. Au reste l'air de cet espace sera en partie entraîné en dehors, dans la direction PQ de la figure 37, aux moments où la lame a acquis sa position la plus extérieure. A cause de cette évacuation latérale, le courant dérivé sera recourbé vers le biseau et la paroi postérieure. ¹⁾ Le courant prendra ensuite part au mouvement de l'air entraîné dans la direction PQ ; il glissera sur le biseau et sortira par la bouche, suivant la direction qui vient d'être indiquée. Cette saillie du courant, observée à l'œil nu, fait alors l'illusion d'un entre-croisement des deux courants (figure 26). Les courants d'un tuyau à timbre composé offrent encore des particularités qui se rapportent aux vibrations spéciales de l'air et sur lesquelles nous reviendrons.

¹⁾ Comparez aussi l'expérience à laquelle se rapporte la figure 16.

Tant que le tuyau parle mal, la lame d'air, en passant devant la lèvre supérieure, ne montre que des vibrations transversales insignifiantes; les masses d'air du tuyau ne sont pas entraînées et jetées à travers la bouche. La forme de la boucle inférieure du courant dérivé (figure 20), moins prononcée dans ce cas, s'explique encore par une évacuation latérale d'une intensité moindre.

En frappant un tel tuyau, on le fait résonner à chaque fois, c.-à.-d. on y développe une onde sonore qui agrandira l'amplitude de la lame aérienne, de sorte que le „courant dérivé” saillira à chaque coup, comme on peut le prévoir d'après la description ci-dessus.

Le passage périodique des deux courants à la bouche d'un tuyau n'est pas de la même nature que l'interruption du courant d'une sirène. Il consiste essentiellement dans la vibration transversale de la lame aérienne et dans l'entraînement de l'air ambiant.

L'expérience avec le tuyau sensitif parlant à distance, ainsi que l'entraînement de la poudre (figure 25), s'expliquent aisément. Quant aux tourbillons *M* (figures 23 et 24), ils se déduisent des changements de direction que présentent le courant aérien et les vibrations sonores.

Si l'on place l'un près de l'autre deux tuyaux parlants, d'un son un peu différent, de sorte qu'on entende des battements, les fils de duvet fixés dans la bouche montrent des vibrations dont l'amplitude varie d'une manière qui se laisse prévoir d'après le principe des interférences; la description de ce phénomène, du point de vue que nous avons pris, donne l'explication du fait qu'à chaque battement le courant dérivé sortant forme un angle plus grand avec la lèvre supérieure.

Tous ces phénomènes se trouvent en parfaite harmonie avec le principe connu d'une théorie étudiée expérimentalement dans ce mémoire.

Vibration de la lame aérienne pendant la résonnance périodique.

La résonnance périodique a été considérée dans le Chap. II. Nous allons étudier le mouvement du courant pendant ce phénomène.

Si la force du vent augmente graduellement, le tuyau Ut₂ du bourdon employé dans les recherches précédentes fait entendre trois fois le son fondamental, comme il a été mentionné au Chap. II.

Tant que l'intensité du courant n'est que très-faible, la lame aérienne fait de très-lentes vibrations, comme l'indique le fil de duvet fixé à la lumière du tuyau; la forme de ce fil ressemble encore à celle d'une languette métallique. Le courant d'air augmentant, la période des vibrations devient de plus en plus petite (voir la fin du Chap. II.), jusqu'à ce qu'on entende pour la première fois le son fondamental. Alors la figure totale décrite par la lame prend la forme indiquée dans la figure 38.

En renforçant toujours le vent, nous faisons disparaître cette forme ainsi que le son fondamental; et lorsqu'on entend celui-ci pour la deuxième fois, la forme totale du courant vibrant est celle de la figure 39. Le son peut disparaître encore une fois, et s'il se reproduit dans le son normal, le courant montre la forme indiquée par la figure 34. L'analyse vibroscopique donne les phases, dont nous n'avons reproduit que deux dans les figures 40 et 41. La première se rapporte à la figure totale 38, la seconde à la figure 39. Ce sont des lignes sinueuses, où l'on remarque en général plusieurs inflexions, qui sont plus courtes dans la première figure que dans la seconde. J'ai constaté aussi l'existence de telles formes au moyen de la poudre de talc.

Ces formes s'expliquent par la vitesse relativement petite de l'air dans le courant injecté. Dans ces cas, en effet, la même masse d'air, en passant la hauteur de la bouche, peut osciller plus d'une fois, comme il a été indiqué dans la première partie de ce chapitre. Les vibrations du courant s'opèrent alors souvent d'un côté de la lèvre supérieure.

Il est encore intéressant de démontrer que les sons très-bas, dus au soi-disant frottement de l'air (Chap. II), se rapportent réellement à des vibrations déterminées de la lame aérienne. A cet effet, j'accorde le vibroscope à Ut_1 , et je prends encore le tuyau bouché Ut_2 . Après que le son fondamental a disparu pour la seconde fois, on entend des sons très bas. En augmentant le courant d'air, je fais monter les sons à Fa_1 , c.-à-d. à la quarte supérieure du vibroscope, ou la quinte inférieure du tuyau. Alors se voit le fil de duvet en général *triple*, ce qu'on s'explique aisément par le rapport des vibrations.

En partant d'une des figures totales (38 ou 39), on comprend, et l'observation le confirme, qu'elle se rétrécira de plus en plus si l'intensité du courant augmente. Il s'ensuit que la direction des positions extrêmes de la lame aérienne fera un angle plus grand avec celle des vibrations sonores de la colonne d'air auprès de la bouche; le courant exercera donc sur cette colonne une influence moins favorable, et par là s'explique l'affaiblissement du son fondamental.

Production du son en général. Résumé. Les expériences indiquent suffisamment l'idée qu'on peut se former du phénomène. Si le courant n'est encore que très-faible, il fait naître dans la lame aérienne de lentes vibrations transversales (fin du Chap. II), qui deviennent de plus en plus vites lorsque l'intensité du courant augmente (fin du Chap. III), c.à.d. le son dû au „frottement” monte. Si celui-ci devient presque égal à l'un des sons propres du résonnateur, le courant peut développer et renforcer dans le tuyau une onde stationnaire, qui réagit de nouveau sur la lame aérienne, comme il a été montré ci-dessus: le tuyau parle. Les vibrations transversales de la lame sont maintenant causées essentiellement par la réaction de l'onde sonore, et non par le „frottement”, car l'observation fait voir clairement que l'inflexion de la lame ne commence pas à la lèvre supérieure, mais au contraire à la fente par laquelle on insuffle l'air. J'ai remarqué de même,

que, la partie supérieure de la lame aérienne ayant pris sa position extrême, la partie inférieure se meut déjà un peu dans un sens opposé (page 316); c'est sans doute la suite d'une évacuation qui se produit surtout du côté où l'air est entraîné en plus grande quantité.

Renforce-t-on le courant, son action sur la colonne d'air devient plus défavorable (d'après ce qui a été remarqué dans la partie précédente de ce chapitre); en même temps, le frottement acquiert de nouveau une certaine prépondérance.

Si enfin le tuyau donne le son normal, l'observation indique que le cause des vibrations transversales de la lame n'est pas située au bord de la lèvre supérieure (comparer la progression de l'inflexion, par ex. dans la figure 31); ce n'est pas le frottement de l'air, c'est l'onde sonore qui recourbe périodiquement la lame aérienne, de sorte que celle-ci peut entretenir de son côté les vibrations de la colonne d'air.

La production du son avait cependant commencé par le frottement. Sera-ce la règle générale? Nous avons pressé graduellement la touche du clavier; mais on sait que pour faire parler un tuyau sonore, on ouvre ordinairement la soupape très-vite. On peut toutefois remarquer que le temps très-court exigé par ce mouvement, peut amplement suffire pour la production des phénomènes de la résonance périodique. Le soi-disant frottement de l'air, expliqué dans le Chap. III, conservera son importance pour le commencement de la vibration.

Il est encore un autre fait qui causera la production du son. Aussitôt que le courant s'échappe de la lumière, il entraîne l'air ambiant, qui remplit ou évacue plus ou moins la partie inférieure du tuyau; comme il a été remarqué par M. Sonreck. Une telle impulsion agira sur la colonne aérienne et la mettra en vibration. On sait, en effet, qu'il suffit de souffler pendant un temps très-court dans l'ouverture d'un résonateur (d'une bouteille par ex.), ou d'en aspirer l'air, pour y produire pour un moment le son fondamental. C'est comme si l'on tirait ou pressait d'un seul coup un ressort à

spirale suspendu. L'impulsion, mettant bientôt en jeu une action qui la détruit partiellement, sera assez courte, de sorte que la production de l'onde stationnaire peut se comprendre.

Or, l'expérience avec le tuyau sensitif, parlant à distance, nous apprend qu'une onde extrêmement faible et de courte durée, excitée dans le tuyau, suffit pour recourber la lame aérienne (dont la position était rendue défavorable) vers l'autre côté de la lèvres supérieure. Dans le cas qui nous occupe, l'onde faible existant dans le tuyau suffira certainement pour recourber la lame aérienne (dont la position est normale) et pour la faire osciller d'un côté à l'autre de la lèvres supérieure, de sorte que le mécanisme sera mis en train.

En réalité, deux choses peuvent produire la vibration initiale de la lame d'air: le frottement à la lèvres supérieure, et l'onde permanente causée par la première impulsion; celle-ci sera d'ailleurs bien suffisante. Dès que le tuyau parle normalement, le frottement à la lèvres n'est d'aucune importance.

Les phases du courant aérien montrent alors une asymétrie distincte par rapport à la bissectrice de la figure totale. Pour expliquer le fait que le courant renforce et entretient les vibrations de la colonne d'air, il faut indiquer la raison pour laquelle les forces agissant sur l'air du tuyau dépendent du sens de la vibration, comme il a été remarqué au commencement de ce chapitre.

L'expérience avec l'appareil de la figure 37 nous fait voir qu'aux positions extrêmes le courant injecté entraîne avec lui des masses d'air considérables. Ceci a été confirmé en répandant de la poudre de talc sur le biseau et en observant au vibroscope. Cet entraînement me semble d'une importance particulière; en effet, les vibrations sonores de la colonne d'air ne pourraient être bien entretenues par l'impulsion directe d'un courant plan. L'énergie se distribuant sur l'air entraîné, la section du courant s'élargit pour ainsi dire, de sorte que ce courant agira sur une plus grande surface des tranches d'air près de la bouche du tuyau.

Considérons maintenant les phases pendant une vibration simple, par ex. pendant que le mouvement est dirigé en dedans (voir la figure 32). D'abord la vibration de la colonne est contrariée par la lame aérienne, qui entraîne encore des masses d'air hors du tuyau, c.à.d. dans une direction opposée à celle de la vibration même. L'espace entre la lèvre supérieure et la lame d'air se rétrécissant ensuite dans la première partie de la vibration, celle-ci n'est plus contrariée autant qu'au début. Ce n'est toutefois que lorsque la lame aérienne est suffisamment recourbée (dans la position 5 de la fig. 32), que le courant renforcera la vibration supposée, dont il a pris alors la direction. Le passage entre la lèvre et le courant étant maintenant ouvert, l'énergie de celui-ci sera distribuée sur les masses de l'air ambiant, qui est entraîné facilement par cette ouverture, et la force vive, communiquée durant cette phase à la colonne d'air vibrante, sera plus grande que la perte de force vive dans la première partie de la vibration. Les mêmes observations s'appliquent au mouvement opposé. De cette manière la colonne d'air reçoit son énergie du courant injecté. Quant au mouvement de celui-ci, il est réglé par l'onde sonore et en partie par l'évacuation latérale susdite (page 322). Cette dernière cause explique le fait que la hauteur du son monte si l'on renforce le courant.

Il est à remarquer que l'action accélératrice du courant sur la colonne d'air se présente dans la dernière partie de la vibration. C'est à cette circonstance que j'attribue une propriété bien connue de ces vibrations, savoir la tendance à s'écarter de la vibration simple harmonique. Il a été supposé que la cause de cette propriété serait le passage brusque de la lame mince d'air d'un côté à l'autre de la lèvre supérieure; mais cette hypothèse est rendue invraisemblable par l'observation de la forme prise par le courant pendant sa vibration. On sait d'ailleurs que les oscillations d'un pendule jouissent de la même propriété lorsque les impulsions de l'échappement s'opèrent aux moments de la plus grande élongation.

La position dans laquelle la lame aérienne entretient le mieux une vibration de la colonne d'air, fait un angle assez grand avec la direction initiale du courant injecté. Si l'on renforce celui-ci, l'intensité du son croîtra jusqu'à une certaine limite, dépendant de la fraction de l'énergie sonore dispersée dans le système entier. Ainsi il peut se comprendre que les vibrations sonores deviendront moins capables de recourber le courant, que l'on continue à renforcer, de sorte que l'intensité du son diminuera. Le courant étant plus intense, sera droit sur une partie plus grande de sa longueur, et par suite empêchera, de plus en plus, les vibrations sonores qui lui sont perpendiculaires. Une diminution graduelle du son est donc à prévoir.

Ceci est conforme à l'expérience. Mais, en renforçant toujours le courant d'air, on arrive à un certain point où le son disparaît pour ainsi dire subitement. Alors des sons d'ordre supérieur se sont déjà produits, et, suivant l'opinion répandue, le tuyau soufflé avec tant de force ne rendra plus le son fondamental. En étudiant ces phénomènes de plus près, nous verrons, au contraire, que ce son peut se produire encore plus d'une fois. Passons pour cela aux tuyaux d'un timbre plus composé.

CHAPITRE VIII.

Vibrations composantes du courant aérien.
Disparition successive du son fondamental et
des aliquotes.

Sons harmoniques. La théorie des résonnateurs cylindriques, donnée par Helmholtz, exige que dans les cylindres larges les sons propres d'ordre supérieur soient plus hauts que les harmoniques du son fondamental; tandis que dans les tuyaux étroits les sons propres sont à peu près égaux à ces harmoniques. Il s'ensuit que dans les tuyaux de grosse taille les sons

harmoniques ne sont guère renforcés par la résonnance du tuyau, et qu'au contraire la colonne aérienne d'un tuyau de menue taille se subdivise, par la résonnance, plus facilement en parties aliquotes. ¹⁾

Or nous avons vu, dans le Chap. précédent, que l'impulsion donnée à la colonne d'air vibrante se produit aux derniers moments de la vibration même, d'où résulte la tendance de ces mouvements à prendre un caractère plus compliqué. On comprend donc ce fait connu, que, surtout dans les tuyaux étroits, les vibrations sonores entretenues par les impulsions du courant se composent bientôt de plusieurs vibrations simples, correspondant aux harmoniques du son fondamental.

Il est à prévoir que ces diverses vibrations simultanées agiront chacune sur la lame aérienne qui fournit l'énergie du système. Peut-être même les mouvements composants du courant auront-ils de nouveau une influence assignable sur les vibrations sonores. Voyons ce que nous apprendra l'expérience.

Vibrations composantes du courant aérien. Prenons quelques tuyaux de timbre différent, et examinons les formes vibratoires de la lame aérienne. Dans les figures 34, 42 à 46 (Pl. VII) et 60 on trouve ces formes telles qu'elles se dessinent au moyen de fils de duvet attachés au-dessus de la lumière du tuyau.

La figure 34 se rapporte, comme nous avons vu, au *bourdon*. Cette espèce de tuyaux, rendant le son fondamental, est l'exemple d'un timbre à peu près simple.

Les figures 42 et 43 se rapportent au jeu *principal*; la fig. 42 a été observée à l'Ut₁, d'une *octave-basse*, la fig. 43 à d'autres tuyaux du jeu en question. Toutes ces figures sont en grandeur naturelle. La lame d'air vibrante du jeu *principal*, comme celle des *bourdons*, montre des positions *A* et *B*, bien marquées, où la vitesse de la lame est minima. Mais, en outre, on ob-

¹⁾ *Lehre von den Tonempfindungen*, 4e Edit. page 156.

serve dans la figure vibratoire du *principal* une position intermédiaire *C*, où la vitesse aura encore une valeur minima. Si l'on souffle un tel tuyau doucement, de sorte qu'il rende le son fondamental presque seul, on ne voit pas la position *C*; celle-ci existe quand le tuyau parle normalement, et elle se produit à peu près au moment où l'octave devient très-prononcée. On sait d'ailleurs que ce son harmonique est un composant essentiel du timbre de ce jeu.

Dans les figures 44 et 45 sont représentées les formes vibratoires du courant chez le *quintaton*. Les tuyaux bouchés de ce jeu de menue taille rendent, comme on sait, le son fondamental distinctement accompagné de la duodécime. On trouve dans ces figures quatre positions *A B D E*, où la vitesse de la vibration est minima. Dans ce cas aussi, on démontre que la duodécime se fait entendre distinctement à peu près au moment où l'on voit se produire les positions intermédiaires *D* et *E*.

Les figures 46 et 60 se rapportent à des tuyaux ouverts, la première à un *violon* de menue taille, la seconde à un tuyau du jeu *salicional*, de taille moyenne. La lettre *P* indique une lame métallique dont on munit souvent ces tuyaux, pour obtenir l'intonation convenable.

En analysant ces figures au vibroscope, nous trouvons que la vibration du courant aérien, chez les tuyaux du principal, s'opère de la manière suivante: le mouvement *AB* s'effectue d'un seul coup, la vibration *BA* au contraire se divise dans les deux mouvements *BC* et *CA*, de sorte que ces vibrations se suivent dans l'ordre *AB, BC, CA, AB*, etc. En évaluant la durée des mouvements et représentant le résultat graphiquement, on obtient la figure 47, qui en donne l'image distincte. Les particularités du phénomène dépendent aussi de l'intensité du courant injecté.

Je me suis convaincu encore que la lame d'air oscille vraiment de cette manière, en opérant avec de la poudre de talc. Quant aux figures 42, 43, 46, je remarquerai que la partie

inférieure de la position *C*, indiquée par le fil comme entièrement isolée des positions extrêmes, est souvent un peu plus large et se mêle plus à la position *B*, comme dans la figure 60.

Un mouvement analogue, mais un peu plus compliqué, se présente dans les tuyaux plus étroits, comme ceux du salicional, auquel se rapporte la figure 49.

Ces expériences ont été faites avec des tuyaux en étoffe. Dans les flûtes ouvertes en bois, de grosse taille, la position intermédiaire *C* est souvent évanouissante.

L'analyse vibroscopique appliquée au courant aérien des tuyaux du quintaton révèle une vibration plus compliquée. Les différents mouvements se suivent ici dans l'ordre *AE, EB, BD, DA, AE*, etc., ce qui est représenté dans la figure 48.

Pendant chacun des mouvements partiels, la partie supérieure de la lame d'air montre des courbures, qui ressemblent aux phases du courant dans les tuyaux à timbre simple.

Dans la figure 48, l'analyse de la figure 44, on reconnaît la composition du son fondamental avec la duodécime, suivant le principe connu représenté dans la figure 51. On y remarque en même temps une certaine différence de phase entre les deux vibrations composantes, différence qui dépend d'ailleurs de l'intensité du vent et de l'intonation.

La vibration de la lame d'air dans un tuyau du principal rappelle la composition du son fondamental avec l'octave, comme on peut le voir en comparant les figures 47 et 50; la différence subsistant encore entre ces figures se déduit en partie de ce que la lèvre supérieure ne peut être une position d'équilibre. ¹⁾

Ces expériences suffisent pour démontrer l'existence des vibrations composantes dans le mouvement de la lame aérienne.

Phénomènes résultant des vibrations démontrées. Octavation. Timbres différents. Les mouvements dont il vient d'être parlé

¹⁾ Les vibrations composantes montrent ici une certaine différence de phase, qu'on n'a pas indiquée dans la figure 50.

me semblent avoir une importance spéciale pour la production du son. En soufflant un tuyau peu à peu plus fortement, on fait accroître le premier son aliquote, de sorte que la figure vibratoire éprouve la division ci-dessus décrite; à partir de là on observe que l'intensité du son aliquote augmente beaucoup plus vite. Cela semble donc indiquer que les vibrations composantes contribuent à la production des aliquotes mêmes. La vibration totale consiste encore dans les deux périodes où l'air est entraîné hors du tuyau ou soufflé en dedans; mais puisque l'intensité de l'entraînement de l'air, notamment dans les positions extrêmes, dépend de la direction de la lame d'air ¹⁾, l'évacuation, ainsi que le remplissage du tuyau, acquerra une périodicité qui favorisera la production des sons harmoniques.

De ce point de vue essayons de prévoir et de décrire quelques phénomènes. Pour cela, nous nous occuperons de la disparition successive du son fondamental et des aliquotes, qu'on obtient en soufflant le tuyau de plus en plus fort. Ce phénomène me semble parfaitement répondre au but proposé. En effet, on l'explique souvent d'après la théorie du frottement; mais le fait que le son fondamental, après avoir diminué lentement, disparaît très vite et presque subitement, est resté inexpliqué.

Considérons, par exemple, la superposition du son fondamental et de l'octave, représentée dans la figure 50, où les deux amplitudes sont dans la proportion de 2 à 1, et supposons que l'octave soit graduellement renforcée; nous obtiendrons alors la figure 52, où la ligne courbe coupe quatre fois par vibration double l'axe du temps. Il pourrait arriver alors que la position *C* de la figure 47 ou 49, en s'élargissant comme dans le cas de la figure 52, se rapprochât de la lèvre supérieure, et dépassât cette limite, de sorte que pendant la période totale du son fondamental l'air serait amené deux fois dans le tuyau, et deux fois en dehors. Or, l'onde sonore de l'octave ayant déjà acquis une intensité notable, elle peut avoir une

¹⁾ Voir la dernière partie du Chapitre précédent.

force suffisante pour faire osciller le courant. Le son fondamental disparaîtra alors, et le tuyau octaviera (L'expérience avec le tuyau sensitif nous a déjà montré que le passage de la limite de la figure vibratoire au-delà de la lèvre supérieure a une importance spéciale).

A cet effet, nous prendrons un tuyau étroit assez grand, le Ré₁ dièse d'un salicional; longueur du corps 2,1 mètres. Nous éloignons la lame métallique qui se trouve devant la bouche, et observons les particularités des figures vibratoires qui se produisent lorsque le tuyau est soufflé de plus en plus fort.

En premier lieu se présentent les formes indiquées dans la série I à V de la figure 53. Au numéro I la pression dans le sommier est de 1 cm. du manomètre à eau; le son fondamental, d'abord doux, est renforcé graduellement, et si la figure prend la forme II, on entend très-légèrement la duodécime et l'octave. En augmentant la pression dans le sommier jusqu'à 4 cm., nous entendons l'octave très-distinctement, et alors se présente la forme III, où l'on observe la position *C*. La pression devenant de 6 cm., la position *C* s'élargit, comme le montre la figure IV, et l'octave est très-prononcée; si la pression s'élève à 6,2 cm. nous voyons la limite *C*₁ de la figure intermédiaire dépasser le bord de la lèvre supérieure; le son fondamental, étant déjà diminué, disparaît tout à coup, et la figure prend la forme V. Le tuyau est octaviant.

Analysant la figure IV au vibroscope, nous trouvons que les divers mouvements s'opèrent suivant la série *AB*, *BC*₁, *C*₁*C*₂, *C*₂*A*, *AB*, etc.; cette vibration composée est représentée dans la figure 54.

Les expériences ont confirmé nos prévisions. C'est donc bien la vibration *BC*₁, qui, atteignant la lèvre supérieure, a causé l'octaviation.

Ainsi, dans la figure IV, relative au son fondamental et à l'octave renforcée, nous voyons en quelque sorte deux secteurs *BC*₁ et *C*₂*A*, qui se couvrent en partie dans l'aspect de

la figure vibratoire. C'est comme l'aspect d'une surface conique transparente ayant une partie C_2C_1B repliée en dedans, telle que la représente la figure 55. Suivant cette analogie, la figure deviendrait le schéma de l'octavation si la partie C_2C_1B , s'agrandissait, de façon à remplir le pli C_2AB .

Partons maintenant de la forme V (fig. 53 et 56), qui s'était présentée à la pression de 6,2 cm. Si l'on fait croître la pression jusqu'à 8 ou 9 cm., la figure devient un peu plus large et prend la forme VI; augmente-t-on la pression jusqu'à 12 cm., la duodécime se fait entendre très-distinctement, et peu après on entend le son fondamental. En même temps, des secteurs se sont formés aux bords de la figure, de sorte que la forme VII ressemble un peu à la figure 44. La pression s'élève-t-elle encore, un de ces secteurs latéraux atteint la lèvre supérieure, le son fondamental et l'octave ont disparu, et le tuyau rend la duodécime (figure VIII).

J'ai encore étudié l'octavation avec d'autres tuyaux; le phénomène se produisait toujours quand la limite C_1 de la figure se trouvait près de la lèvre supérieure. Puis le son du tuyau obtient une certaine stabilité, c.-à-d. qu'il reste à peu près constant pendant que la pression augmente. Si les amplitudes étaient égales, la vibration de l'octave présenterait aux points homologues des vitesses deux fois aussi grandes que celles de la vibration fondamentale; par conséquent, lorsque l'amplitude de l'octave n'est qu'un peu plus grande que la moitié de celle du son fondamental, les vibrations de l'octave peuvent régler le mouvement du courant, si la vibration du son fondamental ne suffit plus à cet effet.

J'ai constaté la disparition du son fondamental dans les tuyaux du quintaton au moment où la position E (figure 44) se trouve près de la lèvre supérieure. Ces tuyaux rendent alors, comme on sait, la duodécime.

Je décrirai ici encore quelques expériences qui peuvent confirmer les vues ci-dessus développées.

Prenons un petit tuyau ouvert de menue taille (longueur

presque deux pieds), rendant le son fondamental Ré₃, et renforçons le courant d'air de telle sorte que le tuyau soit sur le point d'octavier. Si maintenant l'octaviation dépend d'une position particulière de la lame aérienne, et si le phénomène se produit au moment où la position C₁ dépasse la lèvre, on pourra le provoquer en soufflant légèrement dans la bouche du tuyau. Nous faisons cette insufflation, et soudainement le son fondamental disparaît. En aspirant légèrement à la bouche du tuyau, on en soufflant au bout supérieur, on rétablit le son fondamental.

Nous avons rapporté plus haut une observation intéressante, à savoir, que le grand tuyau, après avoir octavié et avant de passer à la duodécime, fit entendre un moment le son fondamental. Or, on peut remarquer que ce son est le son différentiel de l'octave et de la duodécime, ainsi que de la troisième et de la quatrième harmonique, etc, et que le son fondamental résultant des deux sons donnés pourrait faire résonner le tuyau et vibrer la lame aérienne. D'autre part, on comprendra que dans le mouvement composé correspondant à la superposition de l'octave et de la duodécime, la lame d'air peut acquérir une inflexion maxima intérieure et une inflexion maxima extérieure pendant la période totale du son fondamental, ce qui favorisera ce son.

Ainsi, nous devons nous attendre à ce qu'un tuyau ouvert, passant de l'octave à la duodécime, fera entendre un moment le son fondamental, et à ce que ce son se produira aussi quand le tuyau passe de la duodécime à la seconde octave, et peut-être encore lors de passages ultérieurs. Cette présomption se vérifie aisément avec des tuyaux étroits.

Il y a de l'intérêt, toutefois, à démontrer que le son fondamental produit de cette manière n'existe pas seulement comme son différentiel, mais est vraiment rendu par le tuyau lui-même.

A cet effet, je prends un tuyau de menue taille (diamètre intérieur 20 mm.), qui donne le son fondamental Sol₃ quand on

le souffle doucement. Je le fais octavier, et en renforçant encore très-lentement le courant d'air, j'entends d'abord quelquefois la duodécime, puis le tuyau rend un son à timbre de quintaton, où dominant le son fondamental Sol_3 , et la duodécime Ré_5 . Ce timbre est très-instable, et le tuyau ressemble maintenant sous quelques rapports au tuyau sensitif. En soufflant légèrement dans le bout supérieur, ou en approchant la main de la bouche du tuyau, je fais disparaître le son fondamental, de sorte que la duodécime reste seule. Alors, je souffle à quelque distance un tuyau rendant l'octave Sol_4 ; immédiatement notre tuyau Sol_3 émet de nouveau le son fondamental, et le timbre particulier Sol_3 , Ré_5 , s'est rétabli. Ici la duodécime du tuyau et l'octave rendue par une source extérieure donnent naissance au son fondamental persistant.

Il est également possible de reconstruire le timbre susdit en employant un second tuyau donnant la duodécime, si le premier tuyau octaviant est sur le point de passer à la duodécime.

Ces phénomènes, ainsi que les propriétés du tuyau sensitif, font voir que le même tuyau, sans être modifié, et avec la même pression du vent, peut rendre différents timbres. C'est un exemple du fait que le même système est capable de se prêter à différents types de vibration, quoique la position des parties extérieures, dont dépend l'énergie du système, soit restée invariable.

Toutes ces expériences indiquent que la description la plus simple de ces phénomènes partira de ce point de vue, que les positions particulières ainsi que les vibrations composantes de la lame d'air sont d'une importance spéciale pour la formation du timbre des tuyaux.

Moyens pour prévenir l'octaviation. Frein harmonique. Il est à remarquer que les facteurs d'orgues ont depuis longtemps tiré parti de l'octaviation pour obtenir encore d'autres timbres. Mais c'est à M. Cavallé-Coll qu'on doit l'introduction de toute une classe de jeux nouveaux, connus sous le nom de jeux

harmoniques. A leur aide, il sait en outre donner aux dessus des claviers une vigueur comparable à celle des basses. Ces tuyaux sont construits et soufflés de différentes manières, de sorte qu'ils sonnent à l'octave ou à une autre harmonique.

On possède aussi des moyens pour prévenir l'octavation des tuyaux de menue taille soufflés avec assez de force. Ce sont des lames en métal ou en bois, de forme différente, et qui, sous divers noms, ont été en usage pour ce but depuis longtemps. Une des formes les plus fréquentes est une lame fixée dans une position oblique devant la bouche du tuyau, comme on le voit dans la figure 57. Aujourd'hui on rencontre souvent une lame de ce genre fixée à un ressort et s'ajustant à l'aide d'une vis. Cette disposition porte alors le nom de „frein harmonique” ou „frein Gavioli.”

Le son fondamental est rétabli par ce moyen, de sorte que le courant aérien d'un tuyau octaviant changera ses vibrations dès qu'on tient une pareille lame devant la bouche. C'est ce que M. H. Smith démontre en fixant une mince feuille de papier à la lumière du tuyau. Il remarque avec raison que le courant aérien se dirige alors plus en dehors, par suite de l'évacuation latérale.

Comment faut-il expliquer le rétablissement, par le frein harmonique, du son fondamental? On en a cherché la cause dans l'agrandissement de l'amplitude de la lame aérienne et dans l'abaissement du son qui en résulterait directement. Cette explication n'est pas admissible, car l'observation montre que l'amplitude du courant vibrant peut s'agrandir en même temps que le son du tuyau monte. (Voir l'expérience à laquelle se rapportent les formes I et II de la figure 53). D'autre part, le frein harmonique appliqué à un tuyau octaviant détermine un abaissement du son, d'une octave à peu près. En rapprochant du tuyau la lame métallique *P* (fig. 58, 59, 60), on observe souvent que l'amplitude diminue d'abord, tandis que la figure vibratoire prend une direction plus inclinée en dehors. Finalement, la partie *A* de cette figure montre une

certaine instabilité (fig. 59), de nouvelles positions de vitesse minima se présentent devant la lèvre supérieure, et le son fondamental se rétablit (fig. 60). Le phénomène est donc assez compliqué. L'asymétrie de la figure vibratoire par rapport à la lèvre supérieure me semble avoir quelque importance; en dirigeant d'en haut un courant plan sur le bord de la lèvre supérieure, on fait aussi, ordinairement, cesser l'octaviation.

Les expériences décrites dans la partie précédente de ce chapitre indiquent l'explication de l'action particulière exercée par la lame métallique fixée au tuyau. En effet, nous avons vu que l'octaviation apparaît lors du passage de la position *C* (de la fig. 53) au-delà de la lèvre supérieure, de sorte qu'on doit s'attendre à ce que, cette position étant rendue stable, le tuyau n'octaviera plus. Nous avons vu aussi que le petit tuyau Ré₃, sonnait au Ré₄, regagnait le son fondamental par une légère aspiration à la bouche du tuyau. Or, en soufflant un tuyau octaviant, il faut toujours un certain temps, si petit soit-il, pour que le courant d'air acquière sa force normale; il se produira donc d'abord pendant un temps très-court un état vibratoire où le son fondamental, quoique très-faible, sera représenté. Si maintenant ce tuyau est muni d'un frein harmonique, le courant d'air, notamment dans une position telle que *C*, où la vitesse de la vibration est minima, causera l'évacuation latérale connue ¹⁾; — cette position sera donc retenue vers le frein et empêchée de dépasser la lèvre supérieure, de sorte que l'existence de la vibration initiale sera assurée.

Le courant d'air s'inclinant, dans son inflexion extérieure, vers la lame métallique, se rapprochera plus de la direction de la vibration du même sens, de sorte que cette vibration sera renforcée davantage, et préparera une vibration plus forte dans le sens opposé. La partie inférieure du courant aérien sera donc recourbée plus énergiquement que sans le secours du frein.

¹⁾ Comparez l'expérience se rapportant à la figure 16, Chap. III.

Prenons un tuyau de taille assez menue, l'Ut₂ d'un violon-prestant, et faisons-le octavier. Dans l'intérieur, un peu au-dessus du biseau, plaçons une lame de plomb convenablement inclinée; le son fondamental se rétablit, et — la position *C* se présente maintenant au côté intérieur de la lèvre supérieure. Notre point de vue est ainsi confirmé par l'expérience.

On peut encore remarquer que les impulsions du courant d'air d'un tuyau octaviant causeront toujours une résonnance correspondant au son fondamental, quoique celle-ci soit peut-être trop faible pour être entendue; c'est là, en effet, l'action de tout souffle qui se produit près de la bouche. Cependant, les conditions sont telles que l'onde sonore correspondant à ce ton ne règle plus les vibrations du courant, qui est maintenant recourbé par les vibrations de l'octave. Mais la résonnance en question, bien que très-faible, tendra toujours à mettre en train le mécanisme aérien, comme nous l'avons vu avec le tuyau sensitif; et si les conditions sont telles qu'elles permettent le développement de ce mode d'oscillation, le son fondamental sera restauré. Ceci peut indiquer en gros l'explication du phénomène qu'on observe en approchant une lame, ou simplement le doigt, de la bouche d'un tuyau octaviant.

L'octaviation d'un tuyau consiste dans la succession de divers états de vibration du système, et les expériences décrites dans ce chapitre ont montré de quelle manière s'opère cette succession. Or, pendant le développement de cette série, un de ces états peut être rendu stable par quelque moyen mécanique, tel que le frein fixé au tuyau. L'existence d'un type particulier de vibration est ainsi assurée. C'est un cas analogue à celui que nous rencontrons dans plusieurs phénomènes physiques.

APPENDICE AUX CHAP. III ET IV.

Sur la vibration des anches.

En observant le mouvement des appareils décrits dans ces chapitres, on est conduit à supposer que ce sont les mêmes forces qui entretiennent la vibration de la sirène vibrante et celles des anches battantes et libres dépourvues de résonnateur. Il a été supposé déjà que le mouvement de ces anches se déduit essentiellement d'un principe analogue à celui de Bernoulli. En effet, M. H. Smith dit: „The action of this instrument (le hautbois) is best explained under the law of least pressure,... „we have an air current passing between two sensitive reeds „down a narrow strawlike tube into the main body of the pipe. „The velocity in the little tube immediately causes least pressure in the interior, effecting approach and closure of the „pair of liplike reeds and so on.” (*Nature* 1873.)

Les vibrations des anches ordinaires sont expliquées de deux manières différentes. D'abord, on rencontre des théories suivant lesquelles la force motrice (les résistances exceptées), résultant de la pression de l'air et de l'élasticité du ressort, dépendrait essentiellement de la position du système vibrant et non du sens du mouvement; une telle hypothèse n'est pas admissible. Les autres théories, qui regardent les ondes sonores traversant l'air, ne présentent pas ce défaut; c'est aussi le cas pour l'explication proposée dans ce mémoire, en faveur de laquelle parlent les expériences suivantes.

En premier lieu, nous dirigeons un courant plan d'air sur une anche libre ou battante, de façon qu'il passe entre la languette et la gouttière; nous trouvons que l'anche est très bien mise en vibration. L'expérience réussit aussi avec une anche d'harmonium (voir la fig. 61), et le courant d'air plan L peut avoir une direction parallèle à celle de la monture; les vibrations se produisent également si la languette porte sur sa face supérieure un prisme en métal. Chaque fois que

nous donnons le vent, la fente entre la monture et la languette se rétrécit.

En second lieu, nous fixons une anche d'harmoninm sur un petit sommier, de manière que la face „intérieure” de la languette (c.-à-d. celle qui est dirigée vers la monture) se présente à l'extérieur et que nous puissions la voir. La direction des courants d'air sera rendue visible au moyen de poudre de magnésie ou au moyen de duvet fixé aux bords de la monture et sur la languette.

Nous conduisons l'air à l'appareil, qui sonne à l' Ut_1 , et observons au vibroscope accordé à un ton un peu plus bas que Ut_{-1} , de sorte que la succession des phases observées sera directe. Chaque fois que la languette se meut hors de la monture, c.-à-d. dans la direction BCA de la figure 61, nous voyons que le courant passant par l'ouverture suit la direction p , qui fait un angle d'environ 60° avec la languette; dès que celle-ci va retourner (en A), le courant d'air passant prend une direction q , de sorte qu'il s'incline plus vers la languette et fait avec elle un angle d'à peu près 20° ; c'est ce qu'on pouvait prévoir. Or, on comprend que dans ce dernier cas l'évacuation produite par le courant sera un peu plus grande, c.-à-d. que la pression aérodynamique sur la face intérieure de l'anche sera plus petite que dans le premier cas; pour cela, on n'a qu'à se rappeler les expériences du Chap. III et spécialement l'expérience avec le prisme de la figure 11. C'est le changement de l'intensité et de la direction du courant d'air passant qui fait que, pour le mouvement AC , la pression résultante dans le sens du mouvement sera plus grande que la pression résultante qui s'oppose au mouvement CA .

Dans un tuyau à anche, les ondes sonores peuvent influencer le courant injecté, comme il suit de l'expérience suivante. Je prends une sirène vibrante à ressort en acier d'une épaisseur de 3 mm., et j'ajuste l'appareil de manière qu'il ne parle que très difficilement par la vapeur d'eau à la pression de 5 atmosphères. Au-dessus de cet appareil je dispose un tuyau

conique en zinc, d'une hauteur de 108 cm., de sorte que le son fondamental de ce résonnateur soit à peu près égal à celui de la sirène, c. à. d. Ut_2 . Aussitôt qu'on ouvre le robinet, le jet de vapeur fait résonner un peu le tuyau conique, et en même temps la sirène parle et on entend le son intense de ce tuyau à anche. Cela s'explique de la manière suivante. Le jet de vapeur produit d'abord dans le résonnateur une onde de faible intensité; les condensations et dilatations qui se rapportent à cette onde communiquent au courant une certaine périodicité, de sorte que les faibles impulsions, que le ressort reçoit déjà du courant, acquerront la période indiquée par le résonnateur. L'expérience a ainsi une certaine analogie avec celle du tuyau sensitif.

Je rappellerai encore l'intéressante sirène construite par lord Rayleigh ¹⁾. Elle consiste essentiellement en un rectangle de laiton, qui peut tourner autour d'un axe passant par les milieux de deux côtés parallèles, et fermer ainsi une ouverture de la même forme. La section se voit dans la figure 62. Amène-t-on l'air d'un côté de l'appareil, le rectangle prend une position telle qu'il ferme l'ouverture autant que possible. Ordinairement on observe déjà des vibrations, et si l'on imprime à la plaque un mouvement rotatoire, elle continuera à tourner.

En donnant au rectangle la position arbitraire montrée dans la figure, une partie du courant, dirigé par exemple de haut en bas, passera sur la surface inférieure de la plaque et entraînera en partie l'air qui se trouve au-dessous de celle-ci. L'entraînement sera le plus grand en x , c'est-à-dire près du bord le plus élevé du rectangle; car en x la surface du courant vient raser la face inférieure (postérieure), de sorte qu'il se produit en ce point l'évacuation la plus forte, comme il suit de l'expérience avec le prisme de la figure 11. Par là se comprend non seulement un certain mouvement rotatoire de l'air, mais aussi le signe du moment des forces qui déter-

¹⁾ *Phil Mag.* 1880, page 281.

minent la position de l'équilibre. Cette position ressemble essentiellement à celle d'une plaque ou d'un disque soutenu en son centre et placé dans un courant indéfini ¹⁾. Un tel disque, placé dans un résonnateur, se dirige normalement aux vibrations de l'air, ainsi qu'il a été découvert par lord Rayleigh. Les vibrations de l'air se comportent comme un courant de sens alternatif; le résultat peut se comprendre par l'évacuation latérale qui se produit toujours sur la face postérieure et tout près du bord que le courant rencontre le premier; d'ailleurs, le signe du moment statique sera indépendant du sens du courant aérien, comme il suit de l'explication ci-dessus.

Quant à la rotation de la sirène en question, elle me semble pouvoir être expliquée par le principe des anches libres, spécialement des anches dont le bout passe entièrement par la monture, comme c'est souvent le cas pour les anches des harmoniums américains. En effet, il se présente ici une analogie suivant laquelle le rapport existant entre la sirène de Rayleigh (fig. 62) et l'anche de l'harmonium (fig. 61) est le même que celui entre le moulinet aérodynamique (fig. 5) et la sirène vibrante (fig. 18).

¹⁾ Comparez sur ce sujet l'intéressante étude de M. Hagen: *Ueber die Stellung welche drehbare Planscheiben in strömendem Wasser annehmen*. Berlin 1878.

RECHERCHES

SUR UN

MODE DE DÉNITRIFICATION ET SUR LE SCHIZOMYCÈTE QUI LA PRODUIT,

PAR

E. GILTAY et J. H. ABERSON.

A l'occasion d'une étude sur l'action que les bactéries exercent dans le sol, nous nous sommes occupés assez longuement de la réduction des nitrates par les schizomycètes.

Il n'y a pas encore longtemps que cette action bactérienne est connue tant soit peu exactement.

En 1868, M. Reiset ¹⁾ attira l'attention sur le fâcheux développement de vapeurs nitreuses dans la fermentation alcoolique du suc de betterave. Selon l'auteur, ce phénomène avait déjà souvent été regardé comme dû à la réduction de nitrates; mais lui-même ne pouvait partager cette manière de voir, parce qu'alors, à son avis, il serait incompréhensible que l'addition de 2 gr. d'acide sulfurique par litre de jus empêchât infailliblement l'apparition des susdites vapeurs. M. Reiset pensait que le dioxyde d'azote provenait d'ammoniaque, et que l'acide sulfurique ajouté fixait cette ammoniaque, de telle sorte qu'elle ne se laissait plus décomposer.

M. Schloesing, toutefois, s'éleva contre cette explication ²⁾. L'un de ses prédécesseurs à l'Ecole des Tabacs, M. Ch. Rey, avait observé que lorsque du jus de tabac fermente en vase clos, il se dégage de l'oxyde d'azote. M. Schloesing, en colla-

¹⁾ *Comptes rendus*, T, LXI, p. 227.

²⁾ " " " " " 237.

boration avec M. Rey, déterminâ donc la proportion des nitrates dans le jus avant et pendant la fermentation; de ces dosages il conclut que le dégagement d'oxyde d'azote s'accompagne toujours de la disparition de nitrate, et réciproquement. Quand le jus ne contient pas de nitrate, aucune production d'oxyde d'azote n'a lieu.

De l'urine, à laquelle on avait ajouté du nitrate, donna en se putréfiant de l'oxyde d'azote et du dioxyde d'azote.

De l'eau sucrée, amenée à fermenter par l'addition d'un peu de fromage, donnait CO_2 , N , NO et NO_2 lorsqu'à la solution il avait aussi été ajouté du nitrate, mais seulement CO_2 et H quand le nitrate manquait.

Dans des solutions de nitrate où l'on avait mis des débris de plantes, il y eut également décomposition de nitrate aussitôt que la fermentation se fut établie.

L'obstacle que la présence d'un acide apporte à la production de N ou de gaz contenant N , fut reconnu aussi par M. Schloesing. Il n'obtint même jamais la décomposition des nitrates avant que les liquides ne fussent devenus neutres ou alcalins. Son explication, toutefois, est autre que celle de M. Reiset. Il cherche la cause du phénomène dans ce fait que la fermentation s'opère ordinairement dans des milieux neutres ou alcalins, et qu'en général les matières organiques fermentantes exercent une forte action réductrice.

La réduction des nitrates, aux yeux de M. Schloesing, n'était donc pas elle-même un processus de fermentation, mais simplement une conséquence d'un pareil processus.

En 1873, M. Schloesing ¹⁾ trouve, dans la terre, une décomposition de nitrates s'opérant de façon que de l'azote seul est mis en liberté; mais l'action qui avait lieu en ce cas ne consistait pas uniquement en réduction des nitrates, car il se dégagait plus d'azote que le nitrate n'en contenait.

En 1875, M. Meusel ²⁾ observa, dans des eaux naturelles,

¹⁾ *Comptes rendus*, T. LXXVII, p. 353.

²⁾ *Journal de Pharmacie et de Chimie*, 4e Sér., T. XXII, p. 430.

la formation de nitrites aux dépens de nitrates; il attribue cette transformation à des organismes inférieurs, vu qu'elle est empêchée par l'action de substances antiseptiques.

L'apparition du monoxyde d'azote par réduction de nitrates sous l'influence d'un peu de terre, fut constatée aussi, en 1882, par MM. Dehérain et Maquenne. ¹⁾

En 1879, M. Warington ²⁾ avait publié une étude sur la nitrification. Il en résultait qu'aux dépens du chlorure d'ammonium il peut se former aussi bien du nitrite que du nitrate, en proportions variables. La raison de ces différences lui était restée inconnue: Il présume seulement que „la condition du ferment” y jouait un rôle. M. Duclaux ³⁾ pense à cet égard, en 1883, que là où des nitrites prennent naissance à côté de nitrates, il a dû intervenir aussi bien un ferment nitrifiant qu'un ferment dénitrifiant.

Les recherches les plus importantes dont nous ayons à parler sont celles de MM. Gayon et Dupetit ⁴⁾.

Selon ces auteurs, la plupart des microbes possèdent plus ou moins le pouvoir de former des nitrites aux dépens des nitrates. Ils ont même trouvé une bactérie qui, dans un bouillon contenant 1 % de nitrate, réduit tout ce sel à l'état de nitrite.

Plus particulièrement, toutefois, ils se sont occupés de la dénitrification dans laquelle il se dégage des produits gazeux. Les décompositions étudiées étaient dues à deux organismes, qu'ils distinguent comme *Bacterium denitrificans* α et β .

Ces organismes furent cultivés surtout dans du bouillon nitraté et dans un liquide nutritif artificiel contenant outre 10 % de nitrate, principalement de l'acide citrique, de l'asparagine, du phosphate de potasse et du sulfate de magnésie,

1) *Comptes rendus*, T. XCV, p. 691.

2) *Journal of the chemical Society*, Juill 1879.

3) *Chimie biologique*, p. 714.

4) *Recherches sur la réduction des nitrates par les infiniment petits*. Nancy, Berger-Levrault & Cie, 1886.

puis de petites quantités de chlorure de calcium, de sulfate de fer, de sulfate d'alumine et de silicate de soude, et autant d'ammoniaque qu'il en fallait pour neutraliser le liquide.

Le *Bacterium denitrificans* α , avec le liquide nourricier artificiel, donne toujours, comme produits de décomposition gazeux, de l'azote et du monoxyde d'azote; lorsqu'il n'y a pas d'asparagine, il se dégage seulement de l'azote; dans le bouillon nitraté il se forme des nitrites, lesquels manquent dans le liquide nourricier artificiel; cette bactérie agit avec plus de force que la seconde, tout le nitrate du liquide nutritif, dans lequel elle vit, pouvant être décomposé.

Le *Bacterium denitrificans* β ne donne toujours que de l'azote et laisse intact beaucoup de nitrate; aussi bien dans le bouillon nitraté que dans le liquide nutritif artificiel, il forme des nitrites.

Les auteurs expérimentèrent surtout avec la forme α , à cause de son activité plus grande. Une température d'environ 35° C. est très favorable à la dénitrification. L'intervention de l'air diminue la quantité de nitrate qui est décomposée. Dans une fermentation épuisée, l'énergie vitale des bactéries décroît très rapidement. En ce qui concerne l'influence de la proportion de nitrate, la fermentation dans le bouillon se montrait la plus active lorsque celui-ci contenait environ 1% de nitrate. L'opération se faisait dans une espèce de petits matras où il ne restait, au-dessus du liquide, qu'une très petite quantité d'air „une quantité absolument négligeable”, selon les auteurs.

Sur le rapport dans lequel se forment l'azote et le monoxyde d'azote, différentes circonstances ont de l'influence. La proportion de NO était plus forte à 35° qu'à 15°, plus forte en cas d'ensemencement léger qu'en cas de semis abondant, plus forte aussi quand le liquide nutritif était plus concentré.

La signification du processus est aussi devenue mieux connue à la suite des recherches de MM. Gayon et Dupetit. Ils ont fait voir que leurs bactéries réductrices, en cas de manque d'oxygène, ne se développaient bien que si, outre les autres matières nutritives, il y avait des nitrates dans le liquide.

La décomposition du nitrate ne pouvait donc être quelque chose de secondaire, un effet accessoire de la fermentation; elle devait avoir de l'importance pour la vie des bactéries.

M. Heraeus ¹⁾ a étudié l'action de différentes bactéries sur des matières contenant de l'azote. Il en a trouvé deux qui ramenaient l'acide nitrique à l'état d'acide nitreux et d'ammoniaque, l'urée à l'état de carbonate d'ammoniaque; une troisième consommait les nitrates sans réduction et transformait l'urée en sels ammoniacaux; une autre consommait également du nitrate sans le réduire à l'état de nitrite, mais ne formait pas de sels ammoniacaux aux dépens de l'urée; il y en avait une qui n'exerçait aucune action sur les matières azotées, tandis qu'une autre laissait inaltéré l'acide nitrique, mais transformait l'urée en sels d'ammoniaque. Avec d'autres formes encore, il observa une faible oxydation du carbonate d'ammoniaque. Le fait de la réduction ou de l'oxydation fut trouvé indépendant de l'accès de l'air; les bactéries réductrices, dans de minces couches de liquide, ne produisaient toujours que la réduction, jamais d'oxydation.

L'action réductrice d'un très grand nombre (32) de microorganismes, provenant de l'air et de l'eau, fut examinée, en 1888, par M. Frankland ²⁾ Avec aucun d'eux, l'auteur n'obtint la réduction complète de l'acide nitrique, et jamais même la réduction n'alla plus loin que la formation d'acide nitreux. L'ammoniaque qui apparaissait était toujours, d'après l'auteur, dérivée de la peptone du liquide nourricier. La réduction fut reconnue indépendante de l'accès ou de l'exclusion de l'air.

Nos propres recherches ont porté sur l'action dénitrifiante d'une espèce de bactérie qui dans nos alentours est souvent très généralement répandue, tant dans le sol que dans l'air.

Nous avons isolé ce schizomycète de la terre, par la mé-

¹⁾ *Zeitschrift für Hygiene, herausgegeben von Dr. R. Koch und Dr. C. Flügge*, T. I, 1886, p. 193—234.

²⁾ *Journal of the chemical Society*, p. 373—391.

thode habituelle, au moyen de cultures gélatineuses. La masse nourricière consistait le plus ordinairement en une infusion à 0,2 pour cent de terre dans l'eau, mêlée avec 10 % de gélatine. On peut toutefois employer également bien du bouillon gélatiné ordinaire; dans l'une et l'autre masse nourricière le champignon se développe en colonies de même aspect. Pour le recueillir de l'air, nous abandonnions librement à lui-même, dans un laboratoire de l'École d'agriculture de Wageningen, du liquide nourricier contenant des nitrates. La fermentation dénitrifiante s'établissait-elle dans ces conditions, la bactérie active était obtenue à l'état de pureté de la même manière que lorsqu'elle avait été extraite du sol.

Nous parlerons d'abord de la forme extérieure de ce champignon, auquel, pour abrégé, nous donnerons un nom, celui de *Bacillus denitrificans*.

Partons d'une culture en gélatine et infusion de terre. Au moyen d'un fil de platine, préalablement rougi à la flamme, une gouttelette d'une colonie est déposée sur un porte-objet. Comme la bactérie rend la gélatine fluide, le transport se fait très facilement si l'extrémité du fil de platine a été convenablement recourbée en anneau.

Beaucoup des bactéries s'agitent vivement. Même chez celles qui sont immobiles, la forme n'est pas facile à étudier, parce qu'elles tranchent très peu sur le reste du champ. Aussi avons nous, pour notre examen, fait usage surtout de préparations colorées par la fuchsine. La fuchsine s'emploie en solution aqueuse étendue; nous laissons agir celle-ci sur les bactéries pendant 1 à 3 jours. L'étude des préparations se faisait toujours avec un objectif apochromatique de Zeiss à immersion dans l'huile, de 2mm de distance focale et de 1.30 d'ouverture numérique, et avec les oculaires à compensation qui se rapportent aux lentilles apochromatiques.

La forme qu'on rencontre le plus communément est celle de bâtonnets doubles, tels que les fig. 1, 2 et 3 (Pl. IX) les représentent en contour. La longueur totale du bâtonnet double est d'environ 1^u,5 à 3^u. Les deux articles ne se trouvent or-

dinairement pas dans le prolongement l'un de l'autre, de sorte que l'ensemble paraît plus ou moins courbé.

L'épaisseur de bâtonnets est d'environ $0^{\mu},5$.

Outre ces bâtonnets doubles, on rencontre aussi des bacilles simples. Les plus petits de ceux-ci sont longs d'environ 1^{μ} (fig. 4), les plus grands atteignent une longueur de près de $1^{\mu},5$ (fig. 5 et 6). Parmi ces derniers, toutefois, il y en a beaucoup qui montrent déjà des indices de division.

Dans quelques cas, on trouve des filaments composés de plus de deux articles (fig. 7, 8). Lorsque les bâtonnets doubles unis bout à bout présentaient tous les deux une courbure manifeste, nous avons toujours vu celle-ci dirigée en sens différent.

Dans les liquides que nous avons employés, et dont il sera parlé plus loin, la bactérie acquiert une forme ressemblant sous beaucoup de rapports à celle qui vient d'être décrite. Ici également, on trouve des bâtonnets simples (fig. 9, 10, 11), qui parfois sont notablement plus épais à une extrémité qu'à l'autre; les formes les plus fréquentes sont de nouveau des bâtonnets doubles (fig. 12, 13, 14) et l'on rencontre aussi des doubles bâtonnets doubles (fig. 15, 16), où toutefois les séparations des cellules ne sont souvent qu'indistinctement visibles. Mais les dimensions ne sont pas les mêmes que chez les bactéries développées dans l'infusion de terre gélatinée. En premier lieu, ces bactéries sont ordinairement plus longues: les bâtonnets simples atteignent, par exemple, plus de 2^{μ} , les bâtonnets doubles de 3^{μ} à $4^{\mu},5$; ensuite, l'épaisseur est moins uniforme chez les différents individus, comme on peut s'en assurer en comparant les fig. 14 et 15 aux fig. 9, 10, 12 et 13.

Une première question qui se présente, à l'occasion de cette description, est celle de savoir si notre bactérie est morphologiquement identique avec celle de MM. Gayon et Dupetit, la seule bactérie dénitrifiante qui, à notre connaissance, ait été décrite avec soin.

En ce qui concerne l'épaisseur, il y a accord; celle-ci, en effet, est de $0^{\nu},4$ — $0^{\nu},6$ pour le *Bacterium denitrificans* α , de

0 μ ,5—0 μ ,7 pour le *B. denitrificans* β de Gayon et Dupetit, et de 0 μ ,4—0 μ ,7 pour notre bacille. Il y a similitude aussi sous le rapport de la difficile visibilité des bactéries non colorées. Mais l'accord n'existe plus quant à la longueur. MM. Gayon et Dupetit ont donné pour celle-ci 2 à 4 μ . Nous aussi, à la vérité, nous trouvons des filaments de cette longueur; mais, pour beaucoup de ceux-ci, il est douteux s'ils ne sont pas composés de 2 cellules, et la longueur la plus ordinaire des filaments qui sont indubitablement des bâtonnets doubles s'élève précisément à 2—4 μ . Il est certain, en outre, que quantité de nos bâtonnets ont une longueur notablement moindre que 2 μ . La figure qui accompagne le Mémoire de MM. Gayon et Dupetit, figure faite d'après une photographie, est trop peu nette et à grossissement trop faible pour donner des éclaircissements suffisants.

Nos figures ont été exécutées avec soin, à l'aide de la chambre claire, d'après des préparations colorées par la fuchsine. L'emploi de la chambre claire, pour le dessin des bactéries, paraît être peu usité; pourtant, avec les moyens appropriés, il est très possible et très recommandable.

En premier lieu, il faut naturellement un système fortement grossissant. Nous nous sommes servis, comme il a déjà été dit, de l'objectif aplanochromatique de Zeiss à immersion homogène, de 2mm de distance focale et de 1,30 d'ouverture. Quand cet objectif était employé avec l'oculaire à compensation 18, l'image projetée sur la table au moyen de la chambre claire était grossie 2500 fois. Une amplification aussi considérable ne fait pas, il est vrai, voir plus que ce qu'on peut déjà observer à un grossissement beaucoup moindre ¹⁾; mais, lorsqu'il s'agit de dessiner de très petits objets, un pareil surgrossissement offre une grande commodité. Pour les objets

¹⁾ Voir les importants résultats, encore trop peu connus, des recherches de M. Abbe: *Beiträge zur Theorie des Mikroskopes und der mikroskopischen Wahrnehmung*, dans Max Schultze, *Archiv. für mikroskopische Anatomie*, T. IX, 1873. Pour un exposé succinct, on peut consulter: E. Giltay, *Sept objets regardés au microscope*, Leide, E. J. Brill, 1890, septième objet.

tels que des préparations fortement colorées de bactéries, son usage est d'ailleurs sans inconvénient, vu que ces préparations permettent un éclairage très intense.

Cherche-t-on maintenant, sur du papier éclairé de la manière ordinaire, à suivre avec un crayon les contours des bactéries, on y éprouve une grande difficulté, parce que la pointe du crayon tranche trop peu sur le reste du champ. Il est très facile, toutefois, de parer à cet inconvénient, en plaçant tout près du papier une lampe vivement éclairante. On a soin d'intercepter, à l'aide d'un écran, la chaleur rayonnante, qui pourrait gêner pendant l'exécution du dessin. Le contraste entre le papier et la pointe du crayon devient alors très marqué. A la vérité, l'image du papier fortement éclairé rend moins distincte l'image des bactéries, mais un léger défaut de netteté se supporte beaucoup mieux chez l'objet à calquer que chez la pointe du crayon. En tout cas, il est maintenant facile de trouver, par le réglage de l'intensité lumineuse du papier, le point optimum, où le crayon se détache d'une manière suffisante, tant par rapport aux bactéries que par rapport au reste du champ ¹).

Après que le contour a été tracé, il est bon de déplacer légèrement le papier, de façon qu'en se servant de la chambre claire on voie l'un à côté de l'autre l'objet et le dessin, puis de les comparer entre eux. Cette comparaison gagne considérablement en sûreté lorsque la figure a été dessinée tout près du bord du papier. Le petit glissement à imprimer à celui-ci peut alors se faire de telle sorte que la rétine, à l'endroit où tombe l'image de la bactérie, ne reçoive pas d'image du papier. En ce cas, la grande clarté de l'image du papier ne vient pas nuire à l'observation de l'objet lui-même. L'objet

¹) Voir, pour des détails plus précis concernant le réglage de l'intensité lumineuse dans l'emploi de la chambre claire: E. Giltay, *Inleiding tot het gebruik van den microscoop*, Leiden, E. J. Brill, 1885, p. 187 et suiv., ou bien: *Theorie der Wirkung und des Gebrauchs der Camera lucida*, von Dr. E. Giltay, *Zeitschrift für wissenschaftliche Mikroskopie*; Bd. I, p. 11 et suiv.

et le dessin se voient donc tous les deux très nettement et se prêtent à une comparaison minutieuse; le dessin peut être corrigé jusqu'à ce qu'il présente avec l'objet le degré d'accord nécessaire.

En ce qui concerne le mode de culture, nous avons déjà dit comment nos cultures pures ont été obtenues. Comme milieu liquide, nous avons employé surtout le bouillon et un liquide nourricier artificiel, préparé d'abord suivant le précepte de MM. Gayon et Dupetit, ensuite sous deux formes modifiées.

La première de celles-ci, qui sera aussi la première dont nous dirons comment les bactéries s'y comportent, contenait, par litre d'eau, 2 grammes de nitrate de potasse, 1 gr. d'asparagine, 2 gr. de sulfate de magnésie, 5 gr. d'acide citrique, 2 gr. de monophosphate de potasse, 0,2 de chlorure de calcium et une couple de gouttes de perchlorure de fer. L'acide était neutralisé par l'addition de potasse.

La modification apportée au liquide nourricier consistait donc essentiellement dans l'emploi de moins de nitrate et dans la neutralisation par la potasse au lieu de l'ammoniaque. Les motifs de ces modifications étaient, en premier lieu, que 10 % de nitrate dégageaient trop de gaz, ce qui présentait des inconvénients eu égard à la capacité de notre étuve pour cultures; en second lieu, que, pour mieux pouvoir étudier le changement subi par le N du nitrate lors de la fermentation, nous ne voulions pas introduire dans le processus, par l'addition d'ammoniaque, des complications éventuelles. Pour cette même raison, l'asparagine aussi fut plus tard remplacée par la glycose, comme nous le verrons.

Le mode de préparation du liquide nourricier, mode qui n'est pas indifférent au point de vue de l'obtention d'une dissolution limpide et incolore, était le suivant. Dans un premier vase à précipité le nitrate de potasse et l'asparagine étaient dissous dans environ 250^{cm.c} d'eau; dans un second vase, les autres matières, dans environ 500^{cm.c} d'eau. Dans

ce dernier vase on neutralisait d'abord l'acide citrique par la lessive de potasse, puis les deux liquides étaient mélangés dans un matras de jauge, refroidis jusqu'à 15° C. et portés, par l'addition d'eau, au volume de 1 litre.

Lorsque la dissolution du nitrate de potasse et de l'asparagine est opérée simultanément avec celle des autres sels, une décomposition se produit entre l'acide citrique et le nitrate de potasse, et l'acide nitrique mis en liberté exerce une action oxydante sur les matières organiques du mélange. Le liquide se colore en brun et contient de l'acide nitreux.

Le second liquide nutritif artificiel renfermait, au lieu d'asparagine, de la glycose, à savoir, 2 granmes par litre. Dans ce liquide surtout, il faut neutraliser très exactement par la potasse, vu que le moindre excès de celle-ci détermine de l'humification quand on stérilise le liquide.

A ces matières nutritives liquides nous avons ordinairement, surtout la seconde année de nos cultures du *Bacillus denitrificans*, ajouté un peu de carbonate de chaux pulvérisé. La première année, une action réductrice suffisante avait à la vérité été obtenue même sans cette addition; plus tard, néanmoins, nous en avons presque toujours fait usage, parce que la réduction en était manifestement favorisée.

Que le carbonate de chaux ne joue pas un rôle indifférent dans la vie des schizomycètes, c'est ce qui ressort encore du fait que, dans le dépôt, la bactérie se développe en application directe sur les petits cristaux de ce carbonate ¹⁾, comme le représente la fig. 17. Dans cette figure, plusieurs bactéries sont placées plus ou moins obliquement par rapport

¹⁾ La fig. 17 est dessinée à trop petite échelle pour que nous puissions répondre, au même degré que dans les fig. 1—16, de la parfaite exactitude des formes et des dimensions des bâtonnets. Aussi est-elle destinée seulement à montrer la situation relative des bactéries et des cristaux. — Un recouvrement du même genre a été observé par M. Winogradsky, dans ses cultures pures de bactéries nitrifiantes, par rapport à de petits cristaux de carbonate basique de magnésie (*Annales de l'Institut Pasteur*, 1890, p. 226)

aux arêtes des cristaux; mais cela paraît tenir à ce que, pendant la préparation, il y en a toujours quelques-unes qui sont dérangées de leur position primitive.

Nos premières cultures datent de l'hiver de 1889—1890. Elles n'eurent que peu de succès. A l'origine, il était facile d'obtenir la réduction. Nous n'avions qu'à abandonner un peu de liquide nutritif au contact de l'air, pour voir la fermentation apparaître au bout de quelques jours. Elle s'établissait encore plus rapidement quand le liquide nutritif recevait une addition de terre, et les cultures pures dans la gélatine se faisaient aussi sans aucune peine. Mais, avant que toutes les difficultés qui se présentaient dans l'étude quantitative du processus de réduction eussent été surmontées, nos cultures se mirent à fermenter de moins en moins, et finalement elles ne fermentèrent plus du tout. Ni par l'ensemencement avec la terre, ni par l'exposition à l'air, une réduction tant soit peu notable ne put plus être provoquée. D'un *grand* nombre de manières, entre autres en apportant à nos liquides des modifications très variées, nous cherchâmes à obtenir de nouveau des cultures douées de l'activité primitive. Toutes ces tentatives échouèrent. Aussi, des résultats trouvés à cette époque, nous ne mentionnerons qu'un seul. Quand par une culture on fait passer sans interruption un fort courant d'air stérilisé, nulle décomposition de nitrate ne s'opère. MM. Gayon et Dupetit avaient d'ailleurs déjà reconnu que lorsque la culture a lieu dans une mince couche de liquide nutritif, la dénitrification diminue dans une très forte mesure, bien que, de cette manière, une partie du nitrate soit encore toujours décomposée.

Dans l'hiver de 1890—1891, nous fûmes plus heureux.

Au commencement du mois de novembre dernier, nous pûmes de nouveau obtenir facilement en culture pure, tant aux dépens de l'air que de l'eau, une bactérie fortement dénitrifiante, dont l'aspect extérieur concordait avec celui du microbe que nous avions cultivé l'année précédente.

Nos expériences portèrent principalement sur la descendance d'une culture pure qui avait été obtenue d'un tube à liquide nutritif dans lequel la dénitrification était apparue à la suite de l'exposition à l'air. Outre cette série, il y en avait toutefois encore d'autres en culture. Chaque jour, le plus souvent, une nouvelle culture était faite dans chacune des séries ; la semence était presque toujours fournie par la culture du jour précédent. Une culture en liquide nourricier contenant du nitrate était ordinairement trouble en moins de 24 heures et avait alors déjà commencé à dégager du gaz ; au bout de deux fois 24 heures, la fermentation avait atteint son maximum.

Pour plus de sûreté, on intercalait de temps en temps entre les cultures en milieux nutritifs liquides, une culture sur gélatine. Probablement, toutefois, cette mesure de précaution a été superflue. Jamais, en effet, nous n'avons pu découvrir de cette manière des impuretés dans nos cultures.

Les fermentations avaient lieu dans une étuve d'élevage, où la température, de 30° C. pendant le jour, s'abaissait ordinairement la nuit jusqu'à 10°—20° C.

Bien que, dans ce second hiver, nous ayons pu accomplir au moins une partie nettement circonscrite de la tâche que nous nous étions imposée, le cours des recherches fut pourtant interrompu une couple de fois par un affaiblissement considérable de l'énergie des fermentations. Mais, contrairement à ce que nous avons éprouvé l'hiver précédent, ces perturbations furent simplement passagères. La cause nous en est d'ailleurs restée inconnue, tout comme celle des premières.

Pour l'étude quantitative des fermentations nous avons fait usage, après divers essais, de petits matras d'une forme particulière (voir Pl. IX, fig. 18) que M. Geisler, de Bonn, construisit pour nous avec son habileté bien connue.

La partie *A* a une capacité d'environ 100 cmc. Elle porte latéralement une tubulure *b*, munie d'un petit robinet *k*. En haut, elle présente un col, sur lequel s'adapte exactement, usé à l'émeri, un petit tube à ampoule *V*. Ce tube est à

son tour recouvert d'un bouchon rodé, qui se termine en un tube plus étroit *b'*. Sur ce dernier s'adapte un tube abducteur en caoutchouc à parois épaisses, à l'autre extrémité duquel se trouve encore un petit tube recourbé *b''*.

Le matras *A* est rempli du liquide nitritif, ordinairement jusqu'à la ligne pointillée 1. A l'aide du pycnomètre, on détermine exactement le poids spécifique du liquide nutritif, de sorte que le volume de celui-ci, introduit dans le matras, se trouve par la pesée. L'appareil entier est stérilisé dans un courant de vapeur d'eau, après qu'un tampon de ouate a été lié sur le petit tube *b''*.

Lorsque le matras a étéensemencé, on ajoute au liquide nutritif un peu de carbonate de chaux stérilisé. Comme nous nous proposons d'étudier la fermentation surtout en cas d'absence ou du moins d'accès très faible de l'oxygène, on achevait de remplir le matras, jusqu'à la ligne pointillée 2, avec de l'huile stérilisée. Le reste de l'appareil était laissé rempli d'air; nous verrons tout à l'heure comment on déterminait le volume de celui-ci. Le gaz emmené par le tube abducteur est recueilli dans un eudiomètre, sur le mercure. Lorsque la fermentation est terminée, tout le gaz encore contenu dans l'appareil en est chassé par l'ébullition dans un bain de chlorure de calcium, et également recueilli sur le mercure. Pour empêcher que dans cette opération du gaz ne s'échappe, les différentes parties de l'appareil sont maintenues serrées les unes sur les autres par des ressorts à boudin en cuivre, attachés en dessous et en *b'*. L'ampoule *V* servait à prévenir que durant l'ébullition le liquide nutritif dilaté ne rencontrât subitement le tube abducteur très étroit, à obtenir par conséquent une ébullition paisible, et, en outre, à empêcher qu'une trop grande quantité du liquide ne passât dans l'eudiomètre. Finalement, on analyse aussi le gaz chassé par l'ébullition et, au besoin, on soumet encore le liquide à un examen ultérieur.

Pour savoir en quelle proportion les gaz recueillis ont été développés par la fermentation, et en quelle proportion ils

existaient déjà dans l'appareil avant ce processus, il faut naturellement déterminer d'abord la capacité de l'espace contenant de l'air, puis la quantité de gaz qui se trouve en dissolution dans le liquide nutritif. La capacité de la partie de l'appareil non remplie de liquide se trouvait en introduisant d'abord de l'eau dans le matras jusqu'à la seconde ligne pointillée, et en y faisant ensuite arriver de l'eau, à l'aide d'une burette reliée au tube *b*, jusqu'à ce que l'appareil en fût entièrement rempli, l'eau affleurant à l'embouchure du tube *b''*. Quand l'opération est exécutée avec soin, les résultats des déterminations répétées concordent toujours jusqu'aux dixièmes de centimètre cube.

La quantité de gaz que le liquide nutritif tient en dissolution dépend du temps écoulé entre la stérilisation et le début de la culture. A raison de cette circonstance, on détermina pour quelques matras, qui avaient été remplis et stérilisés de la manière ordinaire, mais qui ensuite étaient restés non enseccés pendant des temps inégaux, la quantité de gaz dissous; des résultats ainsi obtenus on déduisit, par le calcul, les données nécessaires.

Le gaz recueilli pendant la fermentation consistait toujours en un mélange d'azote, d'acide carbonique et d'oxygène.

De l'absence d'hydrogène nous nous sommes assurés en faisant jaillir dans le gaz, préalablement mêlé d'oxygène, des étincelles électriques. L'absence d'hémioxyde d'azote fut constatée, dans quelques analyses, en abandonnant, le gaz dégagé après absorption de l'acide carbonique par la potasse solide, au-dessus de l'alcool, dans lequel le gaz hilarant se dissout facilement. La preuve que le gaz ne contenait pas de dioxyde d'azote résultait d'abord de ce qu'il était incolore et ensuite de ce qu'un peu d'eau, qui avait été quelque temps en contact avec lui, ne donnait pas de réaction avec la diphenylamine; le monoxyde d'azote aurait été converti par l'oxygène en dioxyde, de sorte que ce gaz non plus n'existait pas dans le mélange.

L'oxygène qui au début d'une culture se trouve dans l'ap-

pareil, au-dessus du liquide, ne se retrouve par tout entier à la fin de l'expérience.

Nous avons reconnu que cette absorption d'oxygène doit avoir été produite, au moins en très grande partie, par l'huile, et non par le liquide que celle-ci recouvrait. En effet, lorsque dans notre étuve nous placions des eudiomètres qui contenaient, au-dessus du mercure, ou bien une petite couche d'huile, ou bien une couche semblable recouvrant un peu de lessive de potasse et d'acide pyrogallique, la différence en absorption d'oxygène était une quantité qui tombait entre les limites des erreurs d'observation.

Pour déterminer la quantité d'azote, l'acide carbonique et l'oxygène étaient absorbés par la lessive de potasse et par l'acide pyrogallique.

Après l'ébullition, le liquide nutritif était filtré, puis la dissolution limpide était essayée quant à la présence de l'ammoniaque par le réactif de Nessler, quant à celle de l'acide nitreux par le sulfate de naphtylamine et l'acide sulfanilique, et quant à celle de l'acide nitrique par la diphénylamine. Dans cette dernière réaction, le mélange avec une quantité quadruple d'acide sulfurique doit être opéré dans un vase fortement refroidi, parce que, sans cette précaution, le liquide se colorerait en noir.

Pour les fermentations qui furent étudiées quantitativement, nous avons d'abord fait usage du liquide nourricier contenant de l'asparagine et 2 grammes de nitrate (voir p. 350). Avec ce liquide furent obtenus les résultats suivants :

Liquide nourricier contenu dans les matras, en cmc.

Analyse 1.	Analyse 2.	Analyse 3.	Analyse 4.
97	94,1	92,4	101,5

De ce contenu on obtint successivement en azote, réduit à 0° et à 760^{mm} de pression barométrique :

a. dans le gaz échappé

du matras durant la fermentation :

17,75	18,99	19,02	19,36	,
-------	-------	-------	-------	---

b. par l'ébullition du contenu

du matras :

15,98	18,29	15,46	15,62	,
-------	-------	-------	-------	---

soit, ensemble :

33,73	37,28	34,48	34,98	.
-------	-------	-------	-------	---

Azote des gaz contenus dans les appareils, réduit
à 0° et 760^{mm} de pression barométrique :

α. dans l'air au-dessus du liquide :

11,85	12,98	11,85	11,94	,
-------	-------	-------	-------	---

β. dissous dans le liquide :

0,48	0,35	0,25	0,41	,
------	------	------	------	---

soit, ensemble :

12,33	13,33	12,10	12,35	,
-------	-------	-------	-------	---

de sorte que, pour la quantité d'azote dégagée
par la fermentation, on trouve :

21,40	23,95	22,38	22,63	,
-------	-------	-------	-------	---

L'azote du nitrate contenu dans le liquide nourricier s'élevait, sous forme de gaz à 0° et 760^{mm}, à :

21,44	20,97	20,42	22,43	.
-------	-------	-------	-------	---

La fermentation achevée, le liquide nourricier ne contenait dans aucun des appareils de l'acide nitrique ou de l'acide nitreux, mais dans tous de l'ammoniaque.

Le nitrate ayant donc été partout décomposé complètement, et la quantité de l'azote dégagé par la fermentation étant dans trois des quatre cas notablement supérieure à celle que pouvait fournir le nitrate, il faut qu'une partie de cet azote provienne de l'asparagine,

Mais, comme il s'est aussi formé de l'ammoniaque, il reste de l'incertitude quant à la manière dont l'azote du nitrate s'est comporté dans la fermentation. Pour savoir si le nitrate peut se dédoubler de telle sorte que tout son *N* apparaisse

à l'état de gaz, nous avons expérimenté aussi avec un liquide nourricier dans lequel le nitrate était la seule combinaison azotée, et où, comme matière organique, se trouvait, outre l'acide citrique, de la glycose.

Les résultats ainsi obtenus sont les suivants :

Liquide nourricier contenu dans les
matras, en cmc. :

Analyse 5.	Analyse 6.	Analyse 7.	Analyse 8.
97,4	93,04	93,1	101,6.

De ce contenu on obtient successivement en azote, réduit à 0° et à 760^{mm} de pression barométrique :

a. dans le gaz échappé du
matras durant la fermentation ;

18,50	18,22	16,34	19,53 ,
-------	-------	-------	---------

b. par l'ébullition du contenu
du matras :

16,26	14,45	16,02	16,33 ,
-------	-------	-------	---------

soit, ensemble :

34,76	32,67	32,36	35,86 .
-------	-------	-------	---------

Azote des gaz contenus dans les appareils, réduit à 0° et à 760^{mm} de pression barométrique :

α. dans l'air au-dessus du liquide :

13,40	11,99	11,59	13,42 ,
-------	-------	-------	---------

β. dissous dans le liquide :

0,19	0,19	0,21	0,21 ,
------	------	------	--------

soit, ensemble :

13,59	12,18	11,80	13,63 ,
-------	-------	-------	---------

de sorte que, pour la quantité d'azote dégagée par la fermentation, on trouve :

21,17	20,49	20,56	22,25 .
-------	-------	-------	---------

L'azote du nitrate contenu dans le liquide nourricier s'élevait, sous forme de gaz à 0° et 760^{mm}, à :

21,52	20,57	20,77	22,45 .
-------	-------	-------	---------

La fermentation achevée, on ne trouve, dans le liquide nourricier soumis à l'ébullition, ni acide nitrique, ni acide nitreux, ni ammoniacque.

A très peu de chose près, la quantité d'azote dégagée par la fermentation concorde maintenant avec la quantité de cet élément contenue dans le liquide nourricier; la différence, en effet, n'est que de 0,4 à 1,1 %. Dans les quatre cas, la première de ces deux quantités est un peu moindre que la seconde.

Cela conduirait peut-être à croire qu'il s'était pourtant formé un peu d'ammoniacque, et que celle-ci ne s'était pas retrouvée dans le liquide bouilli parce qu'elle avait passé à la distillation.

Mais cette idée ne saurait être admise, vu que, même après des fermentations non étudiées quantitativement et où le liquide n'avait pas subi l'ébullition finale, la présence de l'ammoniacque ne put jamais être constatée dans ce liquide.

Le léger déficit en azote doit être attribué en partie à l'assimilation de cet élément pour la constitution du plasma de la bactérie, et une faible quantité peut aussi s'être échappée par le tube de caoutchouc.

De tout ce qui précède, résultent les conclusions suivantes:

1. A Wageningen, dans l'automne de 1889 et de 1890, il se trouvait, très répandue dans la terre, dans l'eau et dans l'air, une bactérie capable de réduire complètement les nitrates.

Ce fait nous paraît mériter une mention spéciale, surtout si l'on considère que M. Frankland ¹⁾, qui pourtant étudia 32 bactéries, recueillies dans l'air et dans l'eau, au point de vue de la décomposition des nitrates, n'en trouva pas une seule qui exercât une action aussi énergique. Lors même que la décomposition avait lieu, celle-ci, dans les cas où ce point fut examiné, n'alla pas plus loin que la réduction à l'état de nitrite.

¹⁾ Voir ci-dessus, p. 345.

2. La bactérie en question, que nous nommerons *Bacillus denitrificans* tant qu'elle n'aura pu être identifiée positivement avec quelque espèce déjà connue, présente, sous le rapport de la forme, plusieurs analogies avec le *Bacterium denitrificans* α et β de Gayon et Dupetit; les données ne permettent pas, toutefois, de se prononcer définitivement au sujet de l'identité morphologique.

3. La présence du carbonate de chaux favorise l'action dénitrifiante. Le schizomycète, en se développant, recouvre les petits cristaux du carbonate.

4. La fermentation occasionnée par notre bactérie n'est pas la même que l'une des autres fermentations déjà décrites. Elle se rapproche le plus des décompositions qu'ont étudiées M.M. Gayon et Dupetit.

Dans un liquide nourricier contenant du nitrate et de l'asparagine, le *Bacterium denitrificans* α de Gayon et Dupetit donnait toujours la décomposition totale du nitrate, sans formation d'acide nitreux, et comme produits gazeux l'azote et le monoxyde d'azote; le *Bacterium denitrificans* β des mêmes auteurs laissait, dans le susdit liquide nutritif, beaucoup de nitrate inattaqué, donnait toujours du nitrite et, comme produit gazeux, rien que de l'azote. Notre *Bacillus denitrificans*, au contraire, décompose tout le nitrate, ne forme pas de nitrite et, comme produit gazeux, ne fournit que de l'azote. La question de savoir si tout l'azote du nitrate apparaît sous forme gazeuse, n'est pas facile à trancher quand le liquide nourricier contient de l'asparagine, parce que celle-ci renferme également de l'azote, et parce que, avec elle, la fermentation forme aussi de l'ammoniaque. Mais lorsque l'asparagine est remplacée dans le liquide nourricier par la glycose, on ne trouve pas d'ammoniaque après la fermentation, et la quantité de l'azote dégagé correspond à celle de l'azote du nitrate.

En ce qui concerne la signification physiologique du phénomène, on est conduit, eu égard à des données thermo-chimiques connues, à admettre que la décomposition du nitrate

est une manifestation du processus par lequel le *Bacillus denitrificans* sait se procurer de l'énergie en cas d'accès insuffisant de l'oxygène. Le processus tout entier consisterait alors en ceci, que le schizomycète peut brûler de la matière organique au moyen du salpêtre, en émettant, comme produit accessoire, de l'azote. Cette décomposition fait songer, dans une certaine mesure, à l'explosion de la poudre à canon. Une petite partie du nitrate du liquide nourricier peut, naturellement, fournir aussi l'azote nécessaire à la substance corporelle du champignon.

L'explication du recouvrement des particules calcaires par le bacillus reste provisoirement obscure; à moins de supposer notre bacille tellement sensible à toute réaction acide, que le contact direct avec une matière neutralisante lui facilite la vie.

Fig. 1.

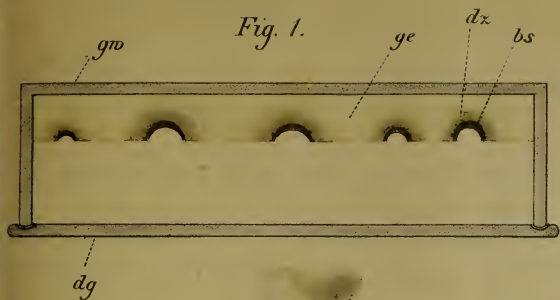


Fig. 2.

Fig. 3.

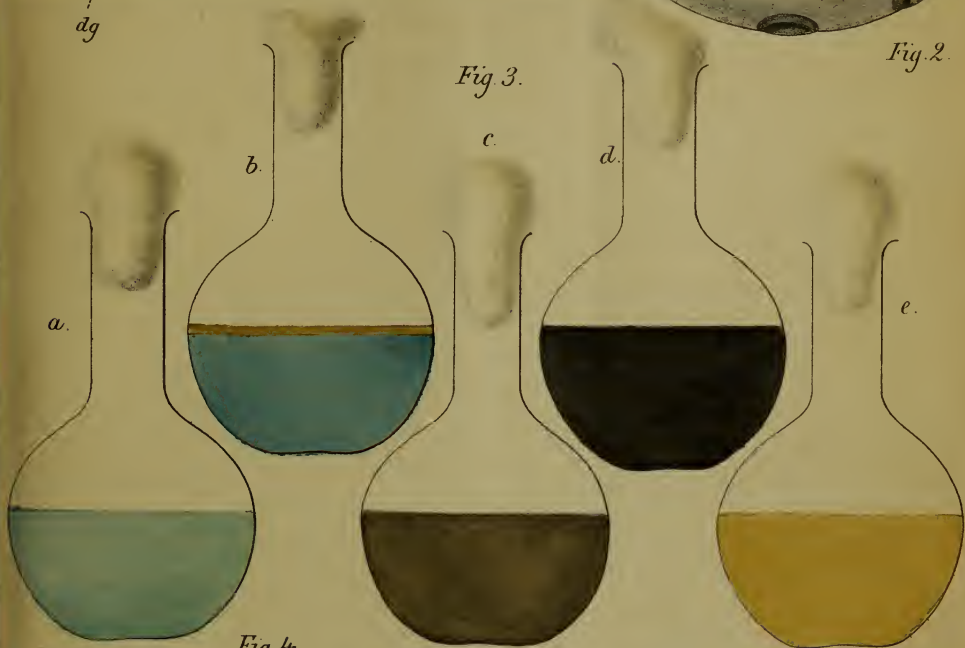


Fig. 4.

Fig. 7.

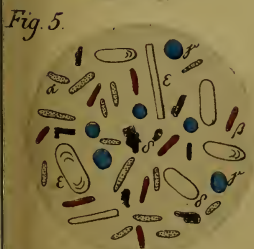
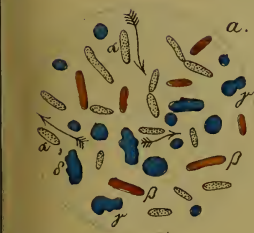


Fig. 5.

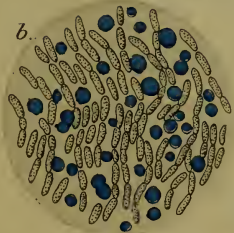
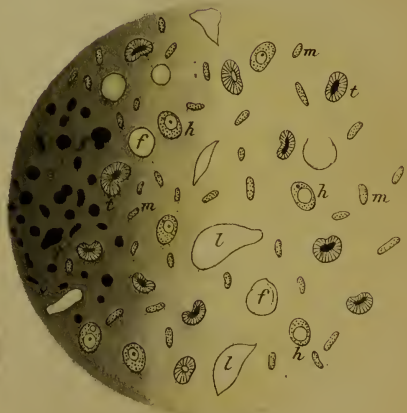


Fig. 6.



W. Beyerinck del.

E. Laue lith. Berlin.

Bacillus cyaneo-fuscus.

Fig. 1.

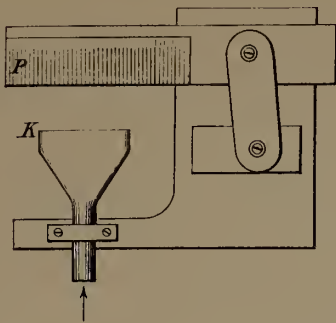


Fig. 2.

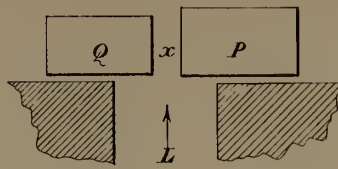


Fig. 3.

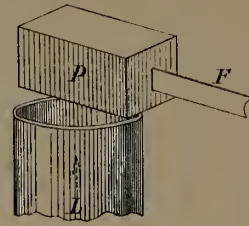


Fig. 4.

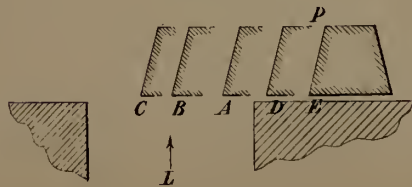


Fig. 5.

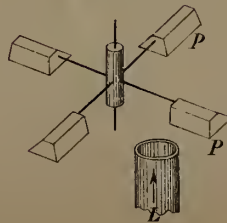


Fig. 6.

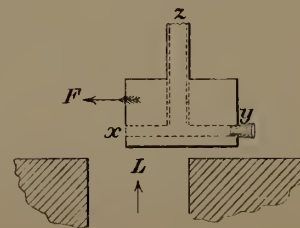


Fig. 7.

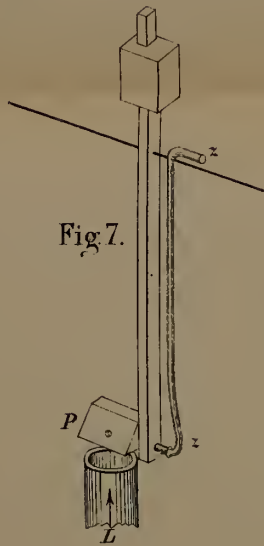


Fig. 8.

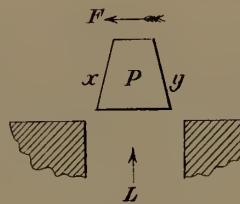


Fig. 9.

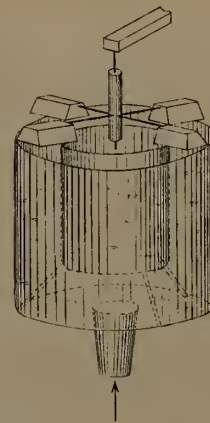


Fig. 10.

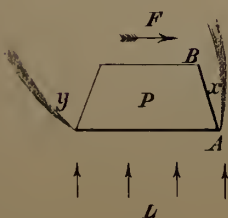


Fig. 11.

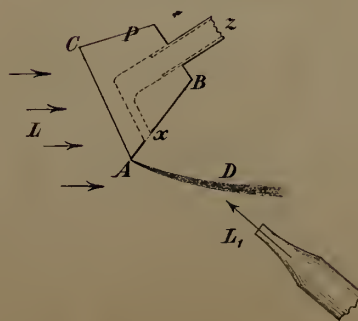


Fig. 12.

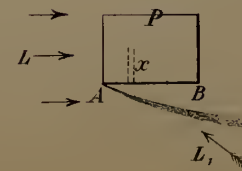


Fig. 13.

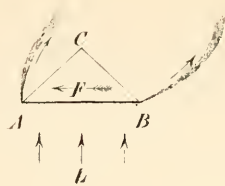


Fig. 14.

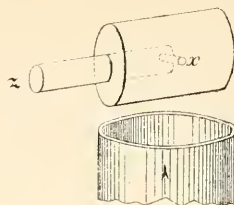


Fig. 15.

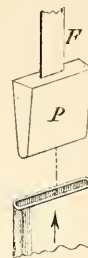


Fig. 16.

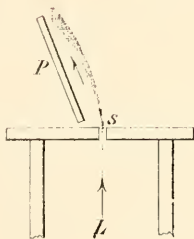


Fig. 17.



Fig. 18.

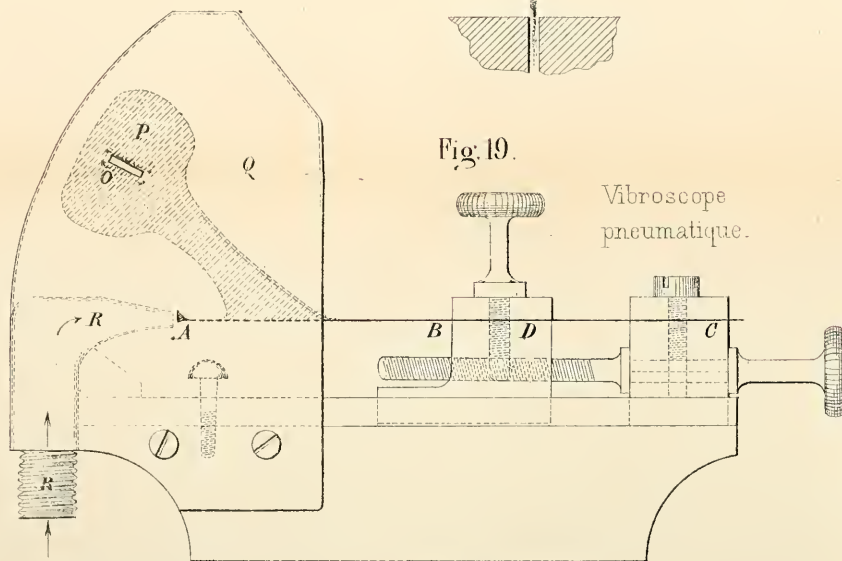


Fig. 19.

Vibroscope pneumatique.

Fig. 22.

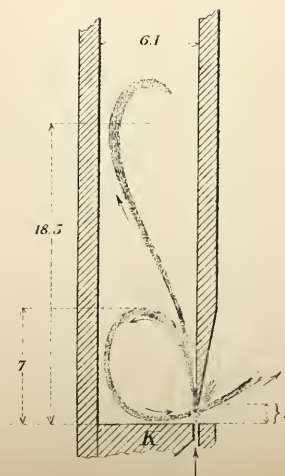


Fig. 20.

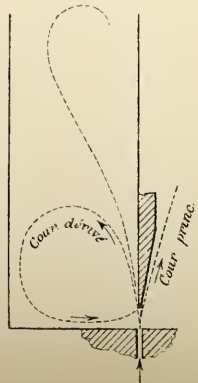
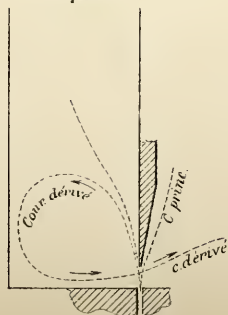


Fig. 21.



Courants de Lootens et de Van Tricht

Courants.

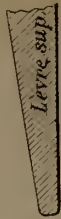


Fig. 23.

Contre-basse Ut₁.



Fig. 24.

Bourdon Ut₂.

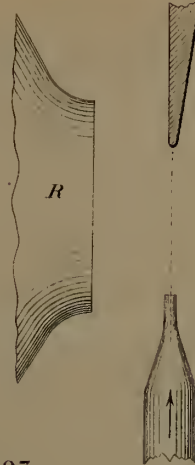
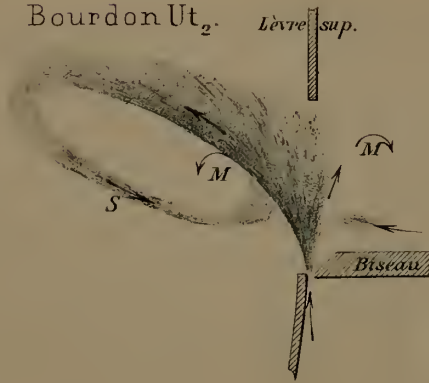


Fig. 25.



Fig. 26.



Fig. 27.

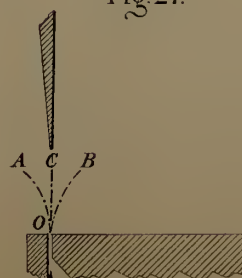
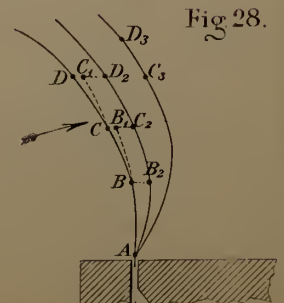


Fig. 28.



Vibration du courant aérien

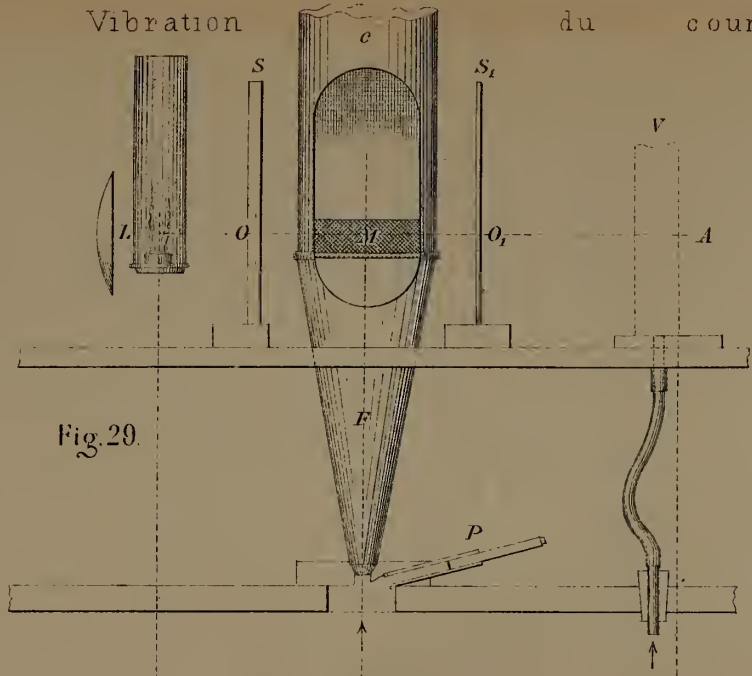


Fig.29.

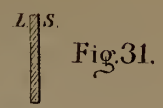


Fig.31.

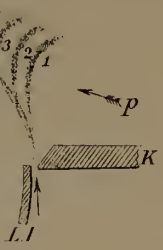


Fig.32.

Fig.30.

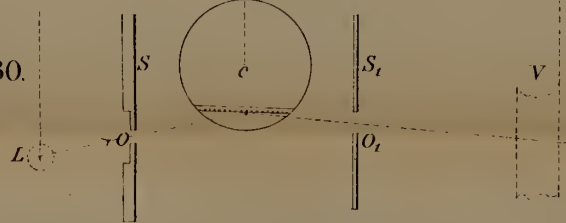


Fig.33.

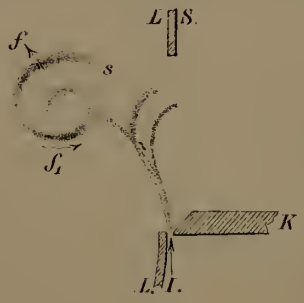


Fig.34.

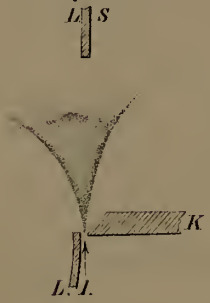


Fig.35.

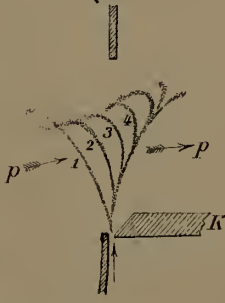


Fig.36.

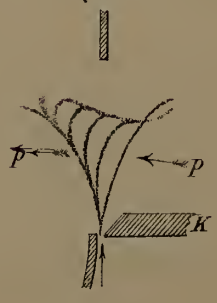


Fig.37.



Fig.38.



Fig.39.



Fig.40.



Fig.41.



Vibrations composantes du courant aérien.

Fig. 34. Bourdon. Ut₂.

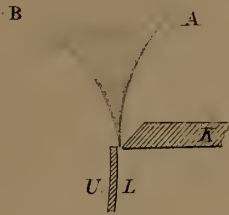


Fig. 42. Principal Ut₁.

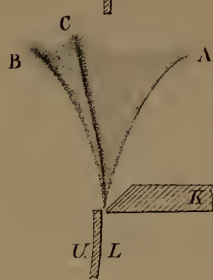


Fig. 43. Princip Sol₁ à Ut₂.



Fig. 44. Quintaton. Ut₁.

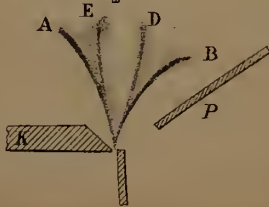


Fig. 45. Quintaton. Ut₃.



Fig. 46. Violoncelle. Ut₁.

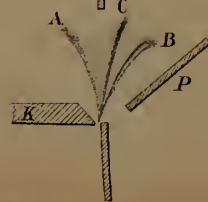


Fig. 47.

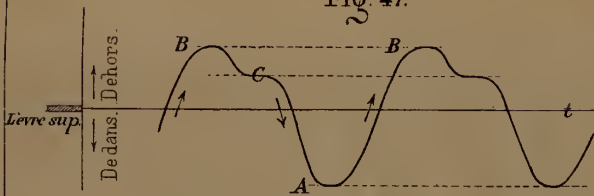


Fig. 48.

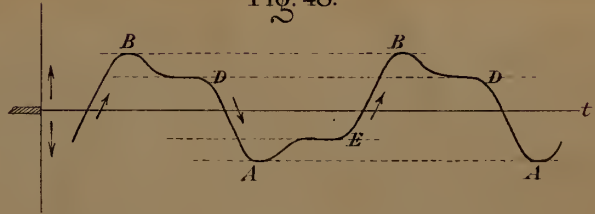


Fig. 49.

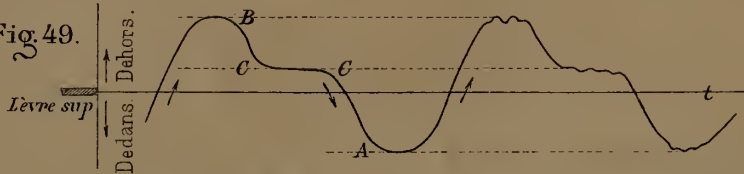


Fig. 50.

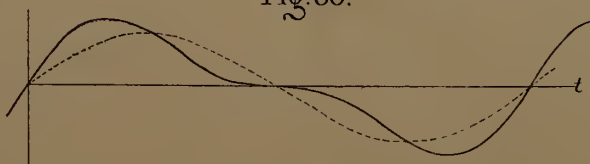


Fig. 51.

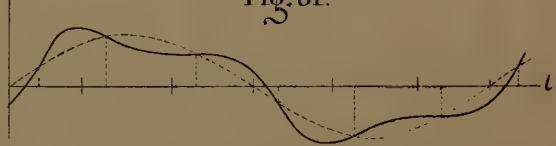
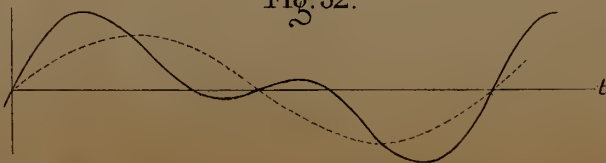


Fig. 52.



Disparition successive du son fondamental et des harmoniques.

Fig. 53.

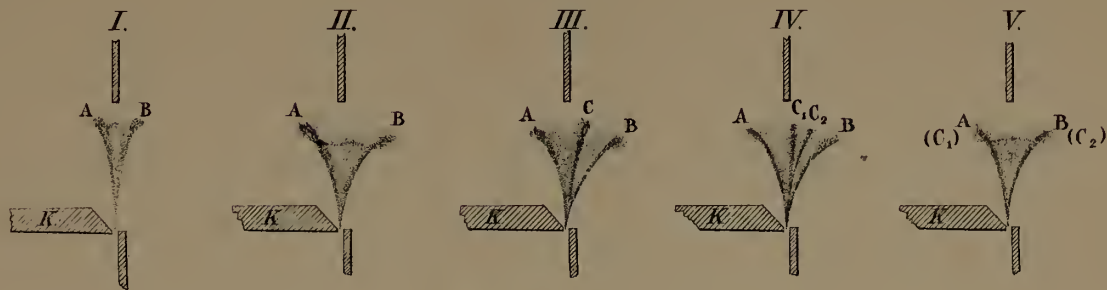


Fig. 54.

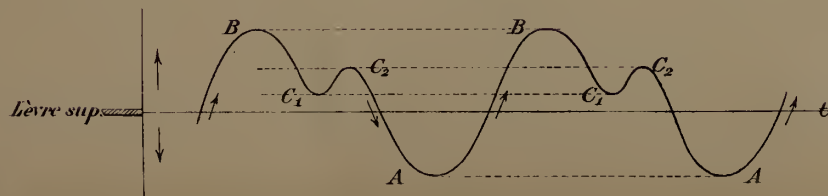


Fig. 55.

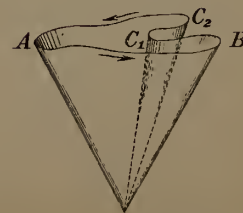


Fig. 56.

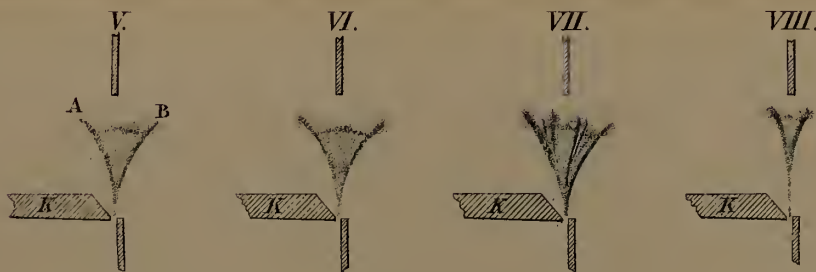


Fig. 57.

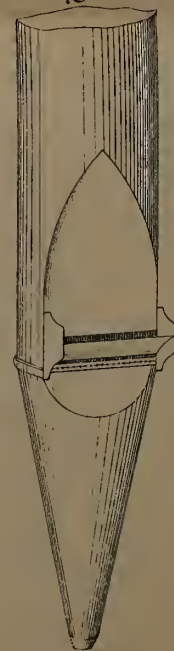


Fig. 58.

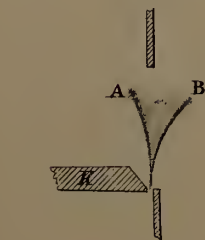


Fig. 59.

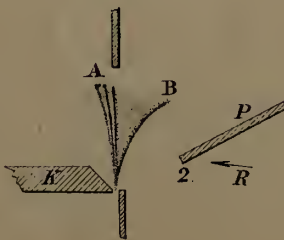


Fig. 60.

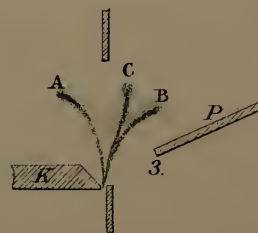


Fig. 61.

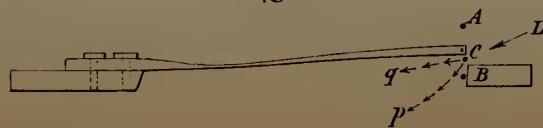
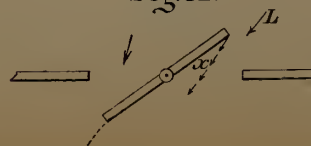
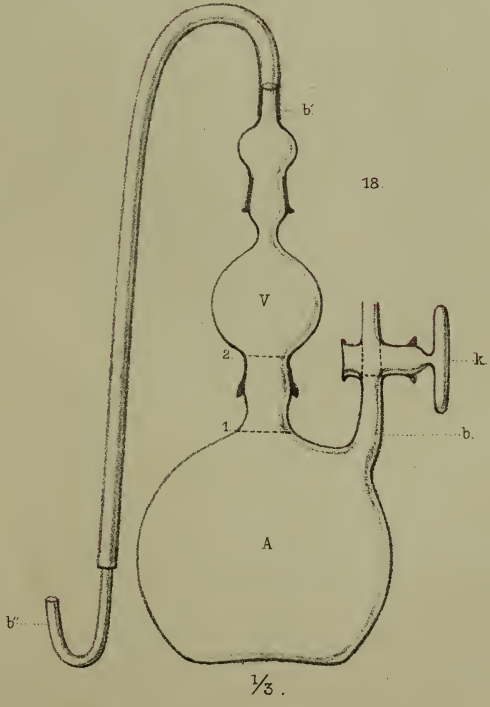
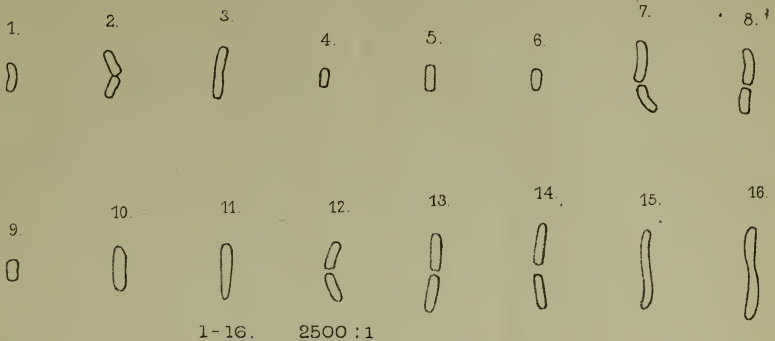


Fig. 62.





conception

ARCHIVES NÉERLANDAISES

DES

Sciences exactes et naturelles.

LA THÉORIE ÉLECTROMAGNÉTIQUE DE MAXWELL ET SON APPLICATION AUX CORPS MOUVANTS.

PAR

H. A. LORENTZ.

Introduction.

Hypothèses fondamentales.

§ 1. Dans un des plus beaux chapitres de son *Traité de l'électricité et du magnétisme*, *Maxwell* fait voir comment les principes de la mécanique peuvent servir à élucider les questions d'électrodynamique et la théorie des courants induits, sans qu'il soit nécessaire de pénétrer le secret du mécanisme qui produit les phénomènes. L'illustre savant se borne à un petit nombre d'hypothèses, que tous les physiciens connaissent et dont on me permettra de rappeler ici les principales.

Les anciennes théories opéraient avec un ou deux fluides électriques, qui seraient en repos dans les phénomènes électrostatiques et dont le déplacement constituerait un courant. *Maxwell* admet également que les systèmes dont on s'occupe en électrostatique se trouvent en repos et que ceux où il y a des courants sont le siège d'un véritable mouvement; mais, selon lui, ce dernier n'est pas simplement le déplacement d'une matière électrique et ce qui se passe dans les fils conducteurs ne constitue pas le mouvement entier.

C'est là un point d'une importance fondamentale. On sait que *Maxwell*, en suivant la voie tracée par *Faraday*, cherche à expliquer par l'intervention du milieu toutes les actions qui

semblent s'exercer à distance, le milieu étant tantôt l'éther qui transmet les vibrations de la lumière, tantôt un corps pondérable. Si des fils de métal sont parcourus par des courants électriques, les particules du milieu ambiant sont animées d'un certain mouvement, que j'appellerai le *mouvement électromagnétique* et qui consiste probablement en une rotation autour des lignes de force magnétique. Selon *Maxwell*, la force vive de ce mouvement est précisément l'énergie électromagnétique dont, indépendamment de toute théorie, les expériences ont révélé l'existence et fixé la valeur et que la théorie répartit d'une manière déterminée sur les différentes parties de l'espace.

Remarquons, dès à présent, que dans un même élément de volume un courant électrique et un mouvement électromagnétique peuvent exister simultanément.

§ 2. Dans une autre hypothèse de *Maxwell* il est question des liaisons entre les différentes parties du système mobile. Figurons-nous un certain nombre de circuits linéaires qui se déplacent d'une manière quelconque et supposons pour un moment qu'il n'y ait aucun courant électrique. Si les fils conducteurs sont entourés d'un milieu pour lequel ils ne sont pas parfaitement perméables, leur mouvement donnera lieu à un déplacement de ce milieu; en outre, dans une théorie générale, il faudrait admettre que des corps quelconques, placés dans le voisinage des conducteurs, peuvent se mouvoir indépendamment de ces derniers. Toutefois, pour simplifier, je me bornerai au cas où, tant qu'il n'y a pas de courants, le mouvement du système entier est connu, lorsque celui des circuits est donné.

Si maintenant, sans rien changer au mouvement des conducteurs, on y établit des courants électriques, les choses se compliqueront davantage: outre les mouvements qui existaient déjà, ceux que nous avons appelés „électromagnétiques” prendront naissance. Je désignerai par P les points matériels qui prennent part à ce nouveau phénomène et je supposerai que, pour un certain moment t_0 , on connaisse la position de chaque

circuit et celle de tous les points P . Cela posé, l'hypothèse de *Maxwell* peut être exprimée en ces termes :

En vertu des liaisons qui existent dans le système, les positions des points P à un instant ultérieur t sont entièrement déterminées dès qu'on connaît les nouvelles positions des circuits et, pour chacun d'eux, la quantité d'électricité qui, entre les moments t_0 et t , a traversé une section.

Cette quantité d'électricité est ici regardée comme une somme algébrique, les signes $+$ et $-$ étant employés pour indiquer si l'électricité se déplace dans un sens ou dans l'autre. Lorsque i est l'intensité d'un courant prise avec un signe qui en détermine la direction, la quantité dont je viens de parler peut être représentée par l'intégrale $\int_{t_0}^t i dt$ et l'hypothèse elle-même revient à ce qui suit :

(A). Si deux mouvements différents du système s'accordent en ce qui concerne la position primitive du système tout entier, la position finale des circuits conducteurs et les valeurs des intégrales $\int i dt$, ces deux mouvements conduiront aux mêmes positions finales des points P .

Un état de repos peut être envisagé comme un cas particulier de mouvement. Or, un tel état, sans aucun courant électrique, peut être substitué à l'un des deux mouvements dont il vient d'être question ; pour que cela soit permis, il suffit que dans l'autre mouvement toutes les intégrales $\int i dt$ s'annulent et que ce mouvement reconduise les circuits à leurs positions initiales. On arrive ainsi à cette conséquence :

(B). Si, à la suite de déplacements quelconques, tous les circuits se retrouvent dans leurs positions primitives et que, dans le cours de ces déplacements, chaque section ait été traversée dans les deux directions opposées par des quantités égales d'électricité — c'est-à-dire si pour chaque circuit $\int i dt = 0$

— toutes les particules qui prennent part aux mouvements électromagnétiques se retrouveront dans leurs positions primitives.

Du reste, cet énoncé n'est pas seulement une conséquence de l'hypothèse (A); l'inverse a également lieu. Un raisonnement bien simple conduit à la proposition (A) si on prend pour point de départ l'assertion (B). Pour abrégier ce raisonnement, je désignerai par la lettre U les positions des circuits et par W celles des points P .

Remarquons d'abord que la proposition (B) conduit immédiatement au corollaire suivant: Si, dans un certain mouvement, les circuits et les points P ont les positions initiales U et W et les positions finales U' et W' , tandis que les intégrales $\int i dt$ ont les valeurs ε , le renversement du mouvement des circuits, c'est-à-dire le déplacement $U' \rightarrow U$, lorsqu'il est accompagné de courants tels que $\int i dt = -\varepsilon$, impliquera nécessairement le déplacement $W' \rightarrow W$.

Cela posé, on peut considérer deux mouvements I et II qui commencent avec les mêmes positions U_0 et W_0 et qui aboutissent, le premier aux positions U_1 et W_1 , le second aux positions U_1 et W'_1 , l'intégrale $\int i dt$ ayant, pour chaque circuit, la même valeur ε dans les deux cas. Or, en commençant par les positions U_1 et W_1 , on peut d'abord renverser le mouvement I, ce qui rétablit les positions U_0 et W_0 , et on peut faire suivre le mouvement II, ce qui conduit aux positions U_1 et W'_1 . Les circuits se retrouvent alors dans leurs positions primitives U_1 et une section d'un d'entre eux a été traversée d'abord par la quantité d'électricité $-\varepsilon$ et ensuite par la quantité $+\varepsilon$. La proposition (B) exige donc que les positions W_1 et W'_1 coïncident et voilà précisément ce que *Maxwell* suppose dans la proposition (A).

Cette hypothèse, qu'on peut à volonté présenter sous l'une ou l'autre des formes (A) et (B), a un défaut. C'est qu'il est

difficile d'imaginer un système matériel dans lequel les choses se passent de la manière supposée. Cependant, elle ne semble contenir rien d'impossible. C'est du reste un point sur lequel je reviendrai.

Après avoir posé les principes que je viens de résumer, *Maxwell* applique les équations de *Lagrange*; il arrive ainsi à des formules bien connues pour les forces électrodynamiques et pour l'induction des courants. Les forces extérieures qui entrent en jeu sont d'abord des forces ordinaires qu'on fait agir sur la matière pondérable des conducteurs, en second lieu les forces électromotrices telles qu'elles existent dans les éléments voltaïques et les couples thermoélectriques, enfin la résistance qui s'oppose au mouvement de l'électricité et qui peut être comparée à un frottement.

§ 3. Les équations qui déterminent les mouvements de l'électricité dans des corps à trois dimensions ne résultent pas, dans le livre de *Maxwell*, d'une application directe des lois de la mécanique; elles reposent sur les résultats qui ont été obtenus pour les conducteurs linéaires.

De plus, elles n'ont pas la forme la plus simple que l'on puisse leur donner; il est même difficile d'y voir clair, à cause d'un certain nombre de quantités auxiliaires qu'on en peut éliminer. C'est ce qu'a remarqué, il y a déjà quelques années, M. *Heaviside* ¹⁾. Récemment, M. *Hertz* ²⁾ a repris le problème; il a établi, d'abord pour des systèmes en repos, et ensuite pour des corps mobiles, un système d'équations, de forme très-simple, qui peuvent rendre compte des phénomènes observés.

Il y a une différence essentielle entre la méthode de M.

¹⁾ Heaviside, *On the self-induction of wires*, dans *Phil. Mag.*, 5th ser., vol. 22, p. 118 (1886).

²⁾ Hertz, *Ueber die Grundgleichungen der Electrodynamik für ruhende Körper*, dans *Wied. Ann.*, Bd. 40, p. 577 (1890); *Ueber die Grundgleichungen der Electrodynamik für bewegte Körper*, *Wied. Ann.*, Bd. 41, p. 369 (1890).

Hertz et celle de *Maxwell*. M. *Hertz* ne s'occupe guère d'un rapprochement entre les actions électromagnétiques et les lois de la mécanique ordinaire. Il se contente d'une description succincte et claire, indépendante de toute idée préconçue sur ce qui se passe dans le champ électromagnétique. Inutile de dire que cette méthode a ses avantages.

Cependant, on est toujours tenté de revenir aux explications mécaniques. C'est pourquoi il m'a semblé utile d'appliquer directement au cas le plus général la méthode dont *Maxwell* a donné l'exemple dans son étude des circuits linéaires. J'avais encore un autre motif pour entreprendre ces recherches. Dans le mémoire où M. *Hertz* traite des corps en mouvement, il admet que l'éther qu'ils contiennent se déplace avec eux. Or, des phénomènes optiques ont depuis longtemps démontré qu'il n'en est pas toujours ainsi. Je désirais donc connaître les lois qui régissent les mouvements électriques dans des corps qui traversent l'éther sans l'entraîner, et il me semblait difficile d'atteindre ce but sans avoir pour guide une idée théorique. Les vues de *Maxwell* peuvent servir de fondement à la théorie cherchée. Toutefois, avant d'aborder les questions qui m'intéressaient plus spécialement, j'ai cru devoir considérer les cas que M. *Hertz* a aussi étudiés ¹⁾.

¹⁾ Après avoir achevé ce Mémoire, j'ai lu une publication récente de M. *Boltzmann*, intitulée: «*Vorlesungen über Maxwell's Theorie der Electricität und des Lichtes*» (I^{er} Theil, *Ableitung der Grundgleichungen für ruhende, homogene, isotrope Körper*) dont l'objet principal est l'explication mécanique inaugurée par *Maxwell*. Bien que nous ayons été guidés, M. *Boltzmann* et moi, par la même idée fondamentale et que plusieurs de nos résultats soient équivalents, nous avons souvent employé des méthodes différentes et les questions que nous avons en vue n'étaient pas en général les mêmes.

Le principe de d'Alembert.

§ 4. Comme je me servirai à plusieurs reprises du principe de *d'Alembert*, je commencerai par lui donner une forme propre aux applications spéciales que je me propose.

Considérons un système matériel dont les points sont assujettis à certaines liaisons. En vertu de ces dernières le système ne peut pas prendre toutes les positions ou configurations imaginables, et, une position déterminée étant donnée, les points matériels ne peuvent pas recevoir des déplacements arbitrairement choisis. Je nommerai m_1, m_2, \dots les masses de ces points, $x_1, y_1, z_1, x_2, y_2, z_2, \dots$ leurs coordonnées, $X_1, Y_1, Z_1, X_2, Y_2, Z_2, \dots$ les composantes des forces auxquelles ils se trouvent soumis, et je supposerai que toutes les variations infiniment petites $\delta x_1, \delta y_1, \delta z_1, \delta x_2, \dots$ qui peuvent avoir lieu à partir d'une position déterminée par $x_1, y_1, z_1, x_2, y_2, z_2, \dots$ satisfont à un système d'équations homogènes et linéaires :

$$\left. \begin{aligned} a_1 \delta x_1 + b_1 \delta y_1 + c_1 \delta z_1 + a_2 \delta x_2 + \dots &= 0 \\ a_1' \delta x_1 + b_1' \delta y_1 + c_1' \delta z_1 + a_2' \delta x_2 + \dots &= 0 \\ \dots \dots \dots \end{aligned} \right\} \dots \dots (1)$$

Les coefficients a, b, c dépendront de la position, c'est-à-dire des coordonnées x, y, z , mais je supposerai que le temps t n'y entre pas explicitement.

J'indiquerai par $\dot{x}_1, \dot{y}_1, \dot{z}_1, \dot{x}_2, \dots$ les vitesses et par $\ddot{x}_1, \ddot{y}_1, \ddot{z}_1, \ddot{x}_2, \dots$ les accélérations des points matériels dans le mouvement qu'on étudie. Alors le principe de *d'Alembert* exige que l'on ait :

$$\Sigma (X \delta x + Y \delta y + Z \delta z) = \Sigma m (\ddot{x} \delta x + \ddot{y} \delta y + \ddot{z} \delta z)$$

pour toutes les valeurs des variations qui sont compatibles avec les conditions (1).

La dernière formule peut être mise sous la forme :

$$\delta A = \Sigma m (\ddot{x} \delta x + \ddot{y} \delta y + \ddot{z} \delta z), \dots \dots \dots (2)$$

δA étant le travail des forces qui correspond aux déplacements virtuels $\delta x, \delta y, \delta z$.

§ 5. L'équation renferme seulement les valeurs de ces déplacements relatives au temps t . On peut cependant attribuer une variation infiniment petite non seulement à la position qu'occupe le système à cet instant, mais aussi aux autres positions qui se succèdent dans le cours du mouvement réel. Les variations des coordonnées doivent dans ce cas être considérées comme des fonctions de t , fonctions que je supposerai continues, et on peut imaginer un mouvement dans lequel le système prend à chaque instant la position variée dont il vient d'être question. Ce nouveau mouvement sera nommé le *mouvement varié*. La variation que subit une fonction quelconque des coordonnées et des vitesses, si, en laissant le temps constant, on passe du mouvement réel au mouvement varié, sera désignée par le signe δ .

Mettons l'équation (2) sous la forme :

$$\delta A = \frac{d}{dt} \sum m (\dot{x} \delta x + \dot{y} \delta y + \dot{z} \delta z) - \sum m \left(\dot{x} \frac{d \delta x}{dt} + \dot{y} \frac{d \delta y}{dt} + \dot{z} \frac{d \delta z}{dt} \right)$$

et représentons par T l'énergie cinétique du système

$$\sum \frac{1}{2} m (\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2).$$

Comme on a

$$\frac{d \delta x}{dt} = \delta \dot{x}, \quad \frac{d \delta y}{dt} = \delta \dot{y}, \quad \frac{d \delta z}{dt} = \delta \dot{z},$$

on trouve

$$\sum m \left(\dot{x} \frac{d \delta x}{dt} + \dot{y} \frac{d \delta y}{dt} + \dot{z} \frac{d \delta z}{dt} \right) = \delta T.$$

D'autre part, l'expression

$$\sum m (\dot{x} \delta x + \dot{y} \delta y + \dot{z} \delta z)$$

est évidemment la variation qu'on donnerait à T si on imposait aux vitesses \dot{x} , \dot{y} , \dot{z} les variations δx , δy , δz que subissent en réalité les coordonnées. En indiquant par $\delta' T$ cette variation de T , on trouve

$$\delta A = \frac{d \delta' T}{dt} - \delta T. \dots \dots \dots (3)$$

*Dénominations et signes mathématiques employés
dans ce mémoire.*

§ 6. *a.* La direction d'une rotation dans un plan et la direction d'une normale à ce même plan seront dites *correspondre* l'une à l'autre si le premier mouvement est opposé à celui des aiguilles d'une montre posée sur le plan et ayant le cadran tourné vers le même côté que la normale.

b. Les axes des coordonnées, OX , OY , OZ , seront choisis de manière que la direction de OZ corresponde à celle d'une rotation de 90° de OX vers OY .

c. Un espace, une surface et une ligne seront désignés respectivement par τ , σ , et s , les parties infiniment petites dans lesquelles ils peuvent être divisés par $d\tau$, $d\sigma$, ds .

d. La normale à une surface quelconque σ sera toujours dirigée vers un côté déterminé qu'on nommera le côté positif. Dans le cas d'une surface limitée, la direction de la normale et la direction positive le long du contour s seront liées l'une à l'autre par la règle suivante :

Dans un point P de la surface, tout près du bord, la direction de la normale doit correspondre à celle de la rotation que subit la ligne PQ si le point Q parcourt dans le sens positif la partie du contour qui se trouve dans le voisinage de P .

e. La normale à une surface sera toujours désignée par la lettre n , et une direction quelconque dans le plan tangent par la lettre h .

f. Nous aurons à considérer un grand nombre de fonctions qui dépendent des coordonnées x , y , z et peuvent dépendre en outre du temps t . La *distribution* d'une telle fonction, c'est-à-dire la manière dont elle varie d'un point à l'autre, sera déterminée par des équations de deux sortes, les unes relatives aux points de l'espace, c'est-à-dire à tous les points où il n'y a aucune discontinuité, et les autres relatives aux points des surfaces qui séparent deux corps ou milieux différents et où des discontinuités peuvent se présenter.

Pour distinguer dans ces dernières équations les quantités qui se rapportent au premier ou au second corps, on fera usage des indices 1 et 2. Ainsi la continuité d'une fonction φ sera exprimée par l'équation :

$$\varphi_1 = \varphi_2.$$

La normale sera toujours dirigée vers le côté qui est indiqué par l'indice 2.

g. Un vecteur sera représenté en général par une lettre grasse et la composante d'un vecteur \mathbf{A} suivant la direction l par le signe \mathbf{A}_l .

Pour connaître la distribution d'un vecteur \mathbf{A} il faut que l'on connaisse la distribution des trois composantes $\mathbf{A}_x, \mathbf{A}_y, \mathbf{A}_z$.

Un vecteur aux composantes X, Y, Z sera aussi représenté par le signe (X, Y, Z) .

h. La distribution d'un vecteur \mathbf{A} sera dite *solénoïdale* lorsque dans tous les points de l'espace les composantes sont égales à celles de la vitesse dans un mouvement possible d'un fluide incompressible. Pour qu'il en soit ainsi, il faut que

$$\frac{\partial \mathbf{A}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{A}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{A}_z}{\partial z} = 0$$

et

$$(\mathbf{A}_n)_1 = (\mathbf{A}_n)_2.$$

i. L'intégrale

$$\int \mathbf{A}_n d\sigma$$

sera nommée l'intégrale du vecteur \mathbf{A} étendue à la surface σ , et par l'intégrale du vecteur prise le long d'une ligne s on entendra l'expression

$$\int \mathbf{A}_s ds.$$

j. Le signe Δ aura la signification suivante :

$$\Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}.$$

k. L'expression

$$M (=) N$$

signifiera que les quantités M et N sont du même ordre de grandeur.

CHAPITRE I.

Mouvements électriques dans des corps qui se trouvent en repos.

Valeur de l'énergie cinétique.

§ 7. Considérons un système quelconque de corps, conducteurs ou diélectriques, homogènes et isotropes ou non et remplissant l'espace infini, l'un d'entre eux pouvant être l'éther de l'optique. Dans tous ces corps, même, suivant les idées de *Maxwell*, dans l'éther, le phénomène qu'on appelle un courant électrique peut avoir lieu. Le courant mesuré en unités électromagnétiques sera représenté par \mathbf{C} , et pour abrégér j'écrirai u, v, w , au lieu de $\mathbf{C}_x, \mathbf{C}_y, \mathbf{C}_z$. Avec *Maxwell* je supposerai que la distribution du courant est toujours solénoïdale. Il faut donc que l'on ait :

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \dots\dots\dots (4)$$

et $(\mathbf{C}_n)_1 = (\mathbf{C}_n)_2 \dots\dots\dots (5)$

§ 8. L'explication des phénomènes d'induction au moyen de la *masse* des particules qui prennent part aux mouvements électromagnétiques constitue un des traits caractéristiques de la théorie de *Maxwell*. Or, dans l'équation (3) qui exprime le principe de *d'Alembert*, la *masse* des points matériels est implicitement renfermée dans le second membre; on est donc amené à considérer en premier lieu la valeur de l'énergie cinétique T dans un système où il y a des courants électriques. Suivant *Maxwell*, cette énergie n'est autre chose que celle désignée par le nom d'énergie électromagnétique. La valeur en peut être calculée au moyen de deux vecteurs qu'on appelle la *force magnétique* et l'*induction magnétique*.

La force magnétique et ses composantes seront représentées par $\mathbf{H}, \alpha, \beta, \gamma$, l'induction magnétique et ses composantes par \mathbf{B}, a, b, c .

§ 9. Voici les propriétés de ces deux vecteurs qui servent à les déterminer dès qu'on connaît la distribution du courant électrique :

1. La distribution de l'induction magnétique est solénoïdale.
2. L'intégrale de la force magnétique, prise le long du contour d'une surface limitée quelconque, est égale au produit par 4π de l'intégrale du courant électrique étendue à cette surface.
3. A chaque point de l'espace les deux vecteurs sont liés l'un à l'autre par des équations linéaires :

$$\left. \begin{aligned} a &= \mu_{x,x} \alpha + \mu_{x,y} \beta + \mu_{x,z} \gamma, \\ b &= \mu_{y,x} \alpha + \mu_{y,y} \beta + \mu_{y,z} \gamma, \\ c &= \mu_{z,x} \alpha + \mu_{z,y} \beta + \mu_{z,z} \gamma, \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (6)$$

dans lesquelles on a toujours :

$$\mu_{x,y} = \mu_{y,x}, \mu_{y,z} = \mu_{z,y}, \mu_{z,x} = \mu_{x,z} \dots \dots \dots (7)$$

Les coefficients μ sont des constantes dépendant des propriétés magnétiques du corps dont il s'agit ; ils peuvent varier d'un point à l'autre. Dans un corps isotrope, $\mu_{x,x}$, $\mu_{y,y}$ et $\mu_{z,z}$ ont une valeur commune μ et les autres coefficients sont nuls. Dans l'éther on a $\mu = 1$; les deux vecteurs **H** et **B** se confondent par suite en un seul.

En adoptant les équations (6) nous avons exclu les cas où l'aimantation n'est pas proportionnelle à la force magnétique et ceux où il y a du magnétisme permanent.

Quant aux propriétés de l'induction et de la force magnétiques que je viens de rappeler, elles se traduisent par les formules suivantes :

$$\frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial b}{\partial y} + \frac{\partial c}{\partial z} = 0, \dots \dots \dots (8)$$

$$(\mathbf{B}_n)_1 = (\mathbf{B}_n)_2, \dots \dots \dots (9)$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} = 4 \pi u, \frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} = 4 \pi v, \\ \frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} = 4 \pi w, \end{aligned} \right\} \dots \dots (10)$$

$$(\mathbf{H}_h)_1 = (\mathbf{H}_h)_2 \dots \dots \dots (11)$$

Par un artifice mathématique que je passerai sous silence on démontre que les vecteurs **B** et **H** sont complètement déterminés par les conditions 1, 2 et 3.

§ 10. Une fois la force et l'induction magnétiques connues, l'énergie cinétique est donnée par la formule :

$$T = \frac{1}{8\pi} \int (a \alpha + b \beta + c \gamma) d\tau \dots \dots \dots (12)$$

L'expression $\frac{1}{8\pi} (a \alpha + b \beta + c \gamma) d\tau$ représente l'énergie cinétique qui se trouve dans l'élément $d\tau$.

Cette manière de voir implique deux conditions. Il faut d'abord que la force et l'induction magnétiques aient une telle signification physique qu'elles puissent déterminer le mouvement électromagnétique dans chaque élément de volume. En second lieu, les coefficients μ dans les équations (6) doivent être tels que l'expression $a \alpha + b \beta + c \gamma$ soit toujours positive. Dans tous les cas connus cette condition est satisfaite.

L'intégrale (12) doit être étendue à l'espace infini, et il en sera de même de plusieurs autres intégrales que nous rencontrerons. Je supposerai que toutes les fonctions qui servent à déterminer un dérangement de l'état naturel du système, telles que $u, v, w, \alpha, \beta, \gamma, a, b, c$, sont nulles à l'infini, et qu'à une grande distance elles diminuent même si rapidement que des intégrales telles que celle de l'expression (12) restent finies.

J'aurai plusieurs fois à appliquer l'intégration par parties à des intégrales relatives à un espace. Si cet espace est contenu dans une surface fermée S , cette opération conduit, comme on sait, à une intégrale étendue à cette surface. Or, je supposerai, une fois pour toutes, que dans les cas que nous aurons à étudier cette intégrale tend vers la limite 0 si les points de la surface S s'éloignent vers l'infini.

Enfin, dans l'énumération des propriétés qui servent à déterminer telle ou telle fonction, la condition qu'elle s'évanouit à distance infinie sera souvent tacitement admise.

Variation de l'énergie cinétique.

§ 11. Supposons que les composantes u, v, w du courant électrique subissent des variations infiniment petites $\delta u, \delta v, \delta w$ qui sont elles-mêmes les composantes d'un vecteur à distribution solénoïdale. Indiquons par le signe δ les variations correspondantes des quantités qui dépendent de u, v, w et calculons la valeur de δT .

L'équation (12) donne :

$$\delta T = \frac{1}{8\pi} \int (a \delta \alpha + b \delta \beta + c \delta \gamma + \alpha \delta a + \beta \delta b + \gamma \delta c) d\tau,$$

mais en vertu des relations (6) et (7) cette formule peut être remplacée par la suivante :

$$\delta T = \frac{1}{4\pi} \int (a \delta \alpha + b \delta \beta + c \delta \gamma) d\tau \dots \dots (13)$$

§ 12. Introduisons un vecteur auxiliaire dont les composantes F, G, H sont déterminées par les équations :

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} = a, \quad \frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} = b, \quad \frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} = c, \\ \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} + \frac{\partial H}{\partial z} = 0, \\ F_1 = F_2, \quad G_1 = G_2, \quad H_1 = H_2. \end{aligned} \right\} \dots (14)$$

Grâce à la propriété fondamentale de l'induction magnétique (§ 9, 1), on peut toujours satisfaire à ces conditions; de plus, on ne peut le faire que d'une seule manière. Le vecteur (F, G, H) se trouve donc entièrement déterminé.

L'équation (13) devient

$$\delta T = \frac{1}{4\pi} \int \left[\left(\frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \right) \delta \alpha + \left(\frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \right) \delta \beta + \left(\frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \right) \delta \gamma \right] d\tau,$$

ou, si on applique l'intégration par parties :

$$\delta T = \frac{1}{4\pi} \int \left[F \left(\frac{\partial \delta \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \delta \beta}{\partial z} \right) + G \left(\frac{\partial \delta \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \delta \gamma}{\partial x} \right) + H \left(\frac{\partial \delta \beta}{\partial x} - \frac{\partial \delta \alpha}{\partial y} \right) \right] d\tau.$$

Dans la dernière opération on a eu égard aux trois dernières des formules (14) et à la condition de continuité :

$$(\delta \mathbf{H}_h)_1 = (\delta \mathbf{H}_h)_2,$$

qui découle de l'équation (11).

Des formules (10) on déduit

$$\begin{aligned} \frac{\partial \delta \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \delta \beta}{\partial z} &= 4\pi \delta u, & \frac{\partial \delta \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \delta \gamma}{\partial x} &= 4\pi \delta v, \\ \frac{\partial \delta \beta}{\partial x} - \frac{\partial \delta \alpha}{\partial y} &= 4\pi \delta w; \end{aligned}$$

on trouve donc finalement :

$$\delta T = \int (F \delta u + G \delta v + H \delta w) d\tau \dots \dots \dots (15)$$

Quantités qui servent à définir un déplacement virtuel du système.

§ 13. Faisons abstraction pour un moment du mouvement réel que nous voulons étudier et portons notre attention sur le fait que le système, à un moment où il occupe une position déterminée W , peut être le siège de mouvements électriques très différents. Soient u', v', w' les composantes du courant dans un de ces mouvements imaginables, les signes u, v, w étant réservés au mouvement réel.

Soit P un quelconque des points matériels qui prennent part au mouvement.

Je suppose qu'en vertu des liaisons entre les parties du système les composantes ξ, η, ζ de la vitesse de ce point sont des fonctions linéaires des valeurs de u', v', w' dans tous les points de l'espace, les coefficients dans ces fonctions dépen-

dant de la position W , c'est-à-dire des coordonnées. Il va sans dire que les fonctions dont il est question pourraient être mises sous forme d'intégrales; cependant, je les présenterai comme des sommes. Si on divise l'espace entier en éléments de volume et qu'on désigne par u' , v' , w' les valeurs de ces composantes dans le centre ou quelque autre point fixe de chaque élément, on aura

$$\left. \begin{aligned} \xi &= \Sigma (A u' + B v' + C w'), \\ \eta &= \Sigma (A' u' + B' v' + C' w'), \\ \zeta &= \Sigma (A'' u' + B'' v' + C'' w'), \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (16)$$

chacune de ces sommes contenant autant de termes qu'il y a d'éléments de volume.

Si l'on prend pour A , B , C , A' , ... les valeurs qui correspondent à la position que le système occupe au temps t dans le mouvement réel et qu'on remplace u' , v' , w' par u , v , w , les formules (16) font connaître la vitesse réelle du point P .

§ 14. Revenons au mouvement imaginaire déterminé par u' , v' , w' . Supposons que ce mouvement ait lieu pendant un temps τ infiniment petit, les composantes u' , v' , w' restant constantes.

Comme les coefficients A , B , C , A' , ... peuvent être regardés comme invariables pendant l'intervalle τ , on trouve pour les déplacements du point P dans les directions des axes:

$$\left. \begin{aligned} \delta x &= \Sigma (A u' \tau + B v' \tau + C w' \tau), \\ \delta y &= \Sigma (A' u' \tau + B' v' \tau + C' w' \tau), \\ \delta z &= \Sigma (A'' u' \tau + B'' v' \tau + C'' w' \tau); \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (17)$$

expressions dont les valeurs sont complètement déterminées par les produits $u' \tau$, $v' \tau$, $w' \tau$.

§ 15. Ces produits ont une signification bien simple.

Si \mathbf{C}' est le courant électrique en un point de l'élément de surface $d\sigma$, élément fixé dans l'espace, la quantité

$$\mathbf{C}'_n \tau d\sigma$$

représente ce qu'on appelle la quantité d'électricité qui, pendant le temps τ , a traversé cet élément dans la direction po-

sitive. Pour l'unité de surface la quantité analogue devient $C'_n \tau$. On voit donc que les produits $u' \tau$, $v' \tau$, $w' \tau$ ne sont autre chose que les quantités d'électricité, rapportées à l'unité de surface, qui ont traversé des éléments perpendiculaires aux axes des coordonnées. En désignant ces quantités infiniment petites par

$$e_x, e_y, e_z$$

on trouve :

$$\left. \begin{aligned} \delta x &= \Sigma (A e_x + B e_y + C e_z), \\ \delta y &= \Sigma (A' e_x + B' e_y + C' e_z), \\ \delta z &= \Sigma (A'' e_x + B'' e_y + C'' e_z). \end{aligned} \right\} \dots \dots (18)$$

Remarquons que le temps plus ou moins long que les quantités e_x, e_y, e_z mettent à traverser les éléments de surface dont il vient d'être question, n'entre plus dans ces formules.

§ 16. Ce sont les quantités e_x, e_y, e_z qui nous serviront à définir un déplacement virtuel du système. Elles doivent être regardées comme des fonctions de x, y et z . La nature du système leur impose la condition que la distribution du vecteur e , dont elles sont les composantes, doit être solénoïdale.

Du reste, e_x, e_y, e_z peuvent varier avec le temps. Dès que ces quantités ont été choisies comme des fonctions de x, y, z et t , on peut se former une idée du mouvement varié dans lequel se change le mouvement réel qu'on désire étudier. En effet, on peut en pensée arrêter tous les points mobiles dans les positions qu'ils occupent au temps t dans le mouvement réel. A partir de cette configuration on peut déplacer les points de la manière déterminée par e_x, e_y, e_z ; on obtient alors la position variée pour le temps t . La position variée pour tout autre moment s'obtient de la même manière, et le mouvement varié n'est autre chose que la succession de toutes les positions variées.

J'ai déjà remarqué que l'équation fondamentale (2) renferme seulement les valeurs de $\delta x, \delta y, \delta z$ relatives au temps t . Il en est de même de la formule (3), qui n'est qu'une transformée de l'équation (2). En effet, les dérivées de $\delta x, \delta y, \delta z$ par rap-

port au temps, qu'on trouve dans les deux termes du second membre, disparaissent si on développe ces termes.

Il en résulte que les conséquences qui découlent du principe de *d'Alembert* sont indépendantes de la manière dont δx , δy , δz , ou, dans le cas qui nous occupe, \mathbf{e}_x , \mathbf{e}_y , \mathbf{e}_z varient avec le temps.

Dans l'application qui va suivre, ces dernières quantités sont supposées indépendantes de t .

Voici encore une remarque importante. Si l'on admet que le seul moyen par lequel on puisse déplacer les points du système consiste à y établir des courants électriques, on obtiendra tous les déplacements virtuels possibles en donnant aux quantités \mathbf{e}_x , \mathbf{e}_y et \mathbf{e}_z toutes les valeurs dont elles sont susceptibles.

Application du principe de d'Alembert.

§ 17. Pour appliquer la formule (3) je considérerai successivement les variations $\delta'T$, δT et le travail δA .

Par $\delta'T$ nous avons représenté la variation que subit l'énergie cinétique si les vitesses des points matériels éprouvent des variations égales à celles qui sont apportées en réalité aux coordonnées. Or, dans le problème actuel, cette condition se trouve réalisée si, tout en maintenant constante la configuration qui se présente dans le mouvement réel, on augmente de \mathbf{e}_x , \mathbf{e}_y , \mathbf{e}_z les composantes du courant. En effet, si dans les formules (16) les coefficients A , B , C , A' , demeurent invariables et que les composantes du courant électrique reçoivent les accroissements \mathbf{e}_x , \mathbf{e}_y , \mathbf{e}_z , les variations de ξ , η et ζ seront :

$$\begin{aligned} & \Sigma (A \mathbf{e}_x + B \mathbf{e}_y + C \mathbf{e}_z), \\ & \Sigma (A' \mathbf{e}_x + B' \mathbf{e}_y + C' \mathbf{e}_z), \\ & \Sigma (A'' \mathbf{e}_x + B'' \mathbf{e}_y + C'' \mathbf{e}_z); \end{aligned}$$

elles deviennent égales aux valeurs que les équations (18) donnent pour δx , δy , δz .

On voit donc que la variation $\delta' T$ peut être calculée au moyen de la formule (15); il faut pour cela remplacer δu , δv , δw par e_x , e_y , e_z . Comme ces quantités sont supposées indépendantes du temps, on trouve :

$$\frac{d \delta' T}{d t} = \int \left(\frac{\partial F}{\partial t} e_x + \frac{\partial G}{\partial t} e_y + \frac{\partial H}{\partial t} e_z \right) d \tau,$$

les valeurs de $\frac{\partial F}{\partial t}$, $\frac{\partial G}{\partial t}$, $\frac{\partial H}{\partial t}$ se rapportant au mouvement réel.

§ 18. La variation δT devient 0, si l'on introduit l'hypothèse suivante, analogue à celle dont *Maxwell* s'est servi dans sa théorie des circuits linéaires. (§ 2).

La position de chaque point matériel se trouve déterminée par les quantités d'électricité qui, à partir d'un moment fixe arbitrairement choisi, ont traversé les éléments de surface qu'on peut faire passer par les différents points de l'espace; ou, ce qui revient au même :

Si, après une série de mouvements, chaque élément de surface a été traversé dans les deux directions opposées par des quantités égales d'électricité, tous les points matériels se trouvent ramenés à leurs positions primitives.

Il est presque superflu de dire que la quantité d'électricité qui traverse un élément $d \sigma$ pendant un certain temps dans la direction positive est représentée par l'intégrale

$$\int \mathbf{C}_n dt . d \sigma$$

et qu'on parle d'une quantité d'électricité e qui est passée vers le côté négatif, si cette intégrale a la valeur : $- e$.

L'hypothèse mentionnée donne lieu à ce théorème :

Si les quantités e_x , e_y , e_z sont indépendantes du temps, le mouvement varié, bien qu'il diffère du mouvement réel par les configurations qui se succèdent, consiste en un système de courants dans lequel u , v , w ont les mêmes valeurs que dans le mouvement réel.

Or, l'énergie cinétique dépend uniquement des valeurs de u , v et w ; on trouve donc

$$\delta T = 0.$$

§ 19. Voici comment on démontre le théorème du paragraphe précédent.

Soient W_1 et W_2 les configurations qu'occupe le système dans le mouvement réel aux moments t et $t + dt$, W_1' et W_2' les configurations variées correspondantes. Le mouvement varié est celui qui fait passer le système de la position W_1' à la position W_2' , ce passage s'accomplissant dans le temps dt et tous les points décrivant des lignes droites, infiniment petites.

Si donc on commence par la position W_2' , et qu'on donne successivement au système les déplacements:

$$W_2' \rightarrow W_2, \quad W_2 \rightarrow W_1, \quad W_1 \rightarrow W_1',$$

le mouvement varié est celui par lequel la position primitive W_2' se rétablit après un temps dt .

Pendant les trois déplacements, des éléments de surface perpendiculaires aux axes ont été traversés successivement par les quantités d'électricité:

$$\begin{array}{ccc} -e_x, & -e_y, & -e_z, \\ -u dt, & -v dt, & -w dt, \\ +e_x, & +e_y, & +e_z, \end{array}$$

toutes ces quantités ayant été rapportées à l'unité de surface.

Si donc, à partir de la position W_1' , on fait exister pendant un temps dt des courants u , v , w , la somme algébrique des quantités d'électricité qui ont traversé un élément devient 0 et d'après notre hypothèse le système est ramené à la position W_2' . Le système des courants u , v , w constitue donc bien le mouvement varié $W_1' \rightarrow W_2'$.

§ 20. Reste à considérer le travail δA . Lorsqu'on en veut calculer la valeur, on peut passer sous silence toutes les forces qui servent à maintenir les liaisons du système, c'est-à-dire les forces qui sont mises en jeu, parce que la distribution du courant électrique doit être solénoïdale et parce que l'induc-

tion et la force magnétiques qui déterminent les mouvements électromagnétiques sont liées aux courants de la manière qui a été considérée au paragraphe 9. Les forces dont il faut bien tenir compte ne sont pas les mêmes dans des corps de nature différente. Cependant, comme on le verra plus loin, on peut dans tous les cas indiquer pour chaque point de l'espace trois quantités X, Y, Z , telles que

$$- \int (X \mathbf{e}_x + Y \mathbf{e}_y + Z \mathbf{e}_z) d\tau \dots (19)$$

représente le travail des forces pour le déplacement virtuel défini par $\mathbf{e}_x, \mathbf{e}_y, \mathbf{e}_z$.

La formule (3) devient donc :

$$\begin{aligned} - \int (X \mathbf{e}_x + Y \mathbf{e}_y + Z \mathbf{e}_z) d\tau &= \\ &= \int \left(\frac{\partial F}{\partial t} \mathbf{e}_x + \frac{\partial G}{\partial t} \mathbf{e}_y + \frac{\partial H}{\partial t} \mathbf{e}_z \right) d\tau, \dots (20) \end{aligned}$$

relation qui renferme à elle seule toutes les équations du mouvement. Pour en tirer toutes les conséquences, il suffit d'exprimer que la formule doit être vraie pour toutes les valeurs admissibles de $\mathbf{e}_x, \mathbf{e}_y, \mathbf{e}_z$. Cependant, avant de procéder plus loin, il sera utile d'étudier les valeurs de X, Y, Z dans des cas particuliers.

Valeurs de X, Y et Z pour les diélectriques.

§ 21. Lorsque quelques-unes des forces qui agissent dans le système dérivent d'une énergie potentielle, le travail de ces forces est égal à la diminution de cette énergie. Or, suivant les idées de *Maxwell*, les forces qui agissent dans les corps non conducteurs ou diélectriques possèdent cette propriété.

Dans les diélectriques il existe un état d'équilibre naturel qui est dérangé par tout mouvement de l'électricité, et un tel dérangement donne lieu à une certaine énergie potentielle.

Appelons f, g et h les quantités d'électricité qui, à partir de l'état naturel, ont traversé des éléments de surface perpendiculaires à OX, OY et OZ , ces quantités étant ramenées à l'unité de surface; alors on peut écrire pour l'énergie potentielle par unité de volume

$$\frac{1}{2} (\nu_{x,x} f^2 + \nu_{y,y} g^2 + \nu_{z,z} h^2 + 2 \nu_{x,y} f g + 2 \nu_{y,z} g h + 2 \nu_{z,x} h f), \dots \dots \dots (21)$$

où les coefficients ν dépendent des propriétés physiques du corps. Dans le cas des diélectriques anisotropes il est en général nécessaire de connaître les valeurs des six coefficients. Pour les corps isotropes la chose est plus simple: les coefficients $\nu_{x,y}, \nu_{y,z}$ et $\nu_{z,x}$ s'évanouissent et les trois autres ont une valeur commune ν .

Pour augmenter la symétrie des formules, j'écrirai quelquefois $\nu_{y,x}, \nu_{z,y}, \nu_{x,z}$ au lieu de $\nu_{x,y}, \nu_{y,z}, \nu_{z,x}$.

§ 22. Les quantités f, g et h peuvent être regardées comme les composantes d'un vecteur que je représenterai par \mathbf{D} et que *Maxwell* nomme le *déplacement diélectrique*. En se rappelant la définition de f, g et h on s'assure facilement que la distribution de ce vecteur doit être solénoïdale, ce qui s'exprime par les formules: ¹⁾

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = 0, \dots \dots \dots (22)$$

$$(\mathbf{D}_n)_1 = (\mathbf{D}_n)_2 \dots \dots \dots (23)$$

S'il y a mouvement de l'électricité, les valeurs de f, g et h changent avec le temps et les composantes du courant sont évidemment données par les formules:

$$u = \frac{\partial f}{\partial t}, \quad v = \frac{\partial g}{\partial t}, \quad w = \frac{\partial h}{\partial t} \dots \dots \dots (24)$$

D'une manière analogue, les quantités e_x, e_y, e_z qui déterminent un déplacement virtuel doivent être considérées comme des variations de f, g et h .

¹⁾ Ces formules cessent d'être vraies s'il y a une charge électrique" à l'intérieur d'un isolateur ou à la surface qui sépare deux de ces corps. Je reviendrai sur ce cas au paragraphe 43.

§ 23. Cette dernière remarque conduit à la valeur suivante de δA , en tant que ce travail dépend des forces qui agissent à l'intérieur d'un diélectrique :

$$- \int \left\{ (\nu_{x,x} f + \nu_{x,y} g + \nu_{x,z} h) \mathbf{e}_x + (\nu_{y,x} f + \nu_{y,y} g + \nu_{y,z} h) \mathbf{e}_y + (\nu_{z,x} f + \nu_{z,y} g + \nu_{z,z} h) \mathbf{e}_z \right\} d\tau.$$

En identifiant ceci avec l'expression (19), on trouve

$$\left. \begin{aligned} X &= \nu_{x,x} f + \nu_{x,y} g + \nu_{x,z} h, \\ Y &= \nu_{y,x} f + \nu_{y,y} g + \nu_{y,z} h, \\ Z &= \nu_{z,x} f + \nu_{z,y} g + \nu_{z,z} h. \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (25)$$

Valeurs de X, Y et Z pour les conducteurs.

§ 24. Le développement de chaleur qui accompagne les courants électriques dans les conducteurs prouve que dans ces corps il y a des causes qui tendent à diminuer l'énergie électromagnétique. Il faut donc admettre qu'il existe des forces, comparables au frottement de la mécanique ordinaire, dont le travail est négatif dans tous les mouvements réels.

La quantité de chaleur qui est dégagée dans un fil conducteur étant proportionnelle au carré de l'intensité du courant, il est naturel de supposer que dans un conducteur quelconque le développement de chaleur est une fonction homogène du second degré de u, v et w . J'écrirai donc pour le travail de la résistance par unité de volume, pendant le temps dt ,

$$-(\kappa_{x,x} u^2 + \kappa_{y,y} v^2 + \kappa_{z,z} w^2 + 2\kappa_{x,y} u v + 2\kappa_{y,z} v w + 2\kappa_{z,x} w u) dt$$

ou

$$-[(\kappa_{x,x} u + \kappa_{x,y} v + \kappa_{x,z} w) u dt + (\kappa_{y,x} u + \kappa_{y,y} v + \kappa_{y,z} w) v dt + (\kappa_{z,x} u + \kappa_{z,y} v + \kappa_{z,z} w) w dt],$$

les constantes κ dépendant de la nature du conducteur et $\kappa_{y,x}, \kappa_{z,y}, \kappa_{x,z}$ désignant la même chose que $\kappa_{x,y}, \kappa_{y,z}, \kappa_{z,x}$.

Si le conducteur est isotrope, on a $\kappa_{x,y} = \kappa_{y,z} = \kappa_{z,x} = 0$, et les coefficients $\kappa_{x,x}, \kappa_{y,y}$ et $\kappa_{z,z}$ ont une valeur commune κ .

Les produits $u dt$, $v dt$, $w dt$ représentent pour le mouvement réel ce que nous avons indiqué dans le cas général par e_x , e_y , e_z . On voit donc que, tant qu'il s'agit d'un mouvement réel, le travail des forces peut être calculé au moyen de la formule (19) si l'on pose:

$$\left. \begin{aligned} X &= \kappa_{x,x} u + \kappa_{x,y} v + \kappa_{x,z} w, \\ Y &= \kappa_{y,x} u + \kappa_{y,y} v + \kappa_{y,z} w, \\ Z &= \kappa_{z,x} u + \kappa_{z,y} v + \kappa_{z,z} w. \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (26)$$

Or, je supposerai que, si on emploie ces valeurs, le travail des forces dans un déplacement virtuel peut également être mis sous la forme (19); hypothèse, du reste, qui est confirmée par le fait que les conséquences qui en découlent s'accordent avec l'expérience.

Il n'y a qu'un seul cas où l'on a eu recours à des valeurs de X , Y et Z différentes de celles que je viens d'indiquer.

Pour expliquer le phénomène de *Hall*, qui se produit dans des feuilles métalliques placées dans un champ magnétique, on a ajouté aux derniers membres des équations (26) des termes de la forme:

$$l_3 v - l_2 w, \quad l_1 w - l_3 u, \quad -l_2 u - l_1 v.$$

Mais le phénomène de *Hall* ne sera pas considéré dans ce mémoire.

Équations du mouvement.

§ 25. Revenons maintenant à l'équation (20), qui peut être remplacée par

$$\int \left[\left(X + \frac{\partial F}{\partial t} \right) p + \left(Y + \frac{\partial G}{\partial t} \right) q + \left(Z + \frac{\partial H}{\partial t} \right) r \right] e d\tau = 0,$$

si on désigne par p , q et r les cosinus directeurs du vecteur e dont e_x , e_y , e_z sont les composantes.

Il faut appliquer cette condition à tous les déplacements

virtuels qui sont compatibles avec la condition que la distribution du vecteur \mathbf{e} doit être solénoïdale.

Concevons un tube annulaire d'une section infiniment petite; l'axe de ce tube, c'est-à-dire la ligne fermée s qui passe par les centres de gravité de toutes les sections droites, peut être de forme quelconque. Désignons par ω la surface d'une de ces sections, et prenons $\mathbf{e} = 0$ dans tous les points à l'extérieur du tube. Supposons aussi qu'à l'intérieur le vecteur \mathbf{e} ait partout la direction d'une circulation le long de la ligne s , que \mathbf{e} ait une même valeur dans tous les points d'une même section droite et que le produit $\mathbf{e} \omega$ ne change pas d'une section à l'autre. On reconnaîtra immédiatement que la distribution de \mathbf{e} est alors solénoïdale. En substituant dans la formule précédente :

$$d\tau = \omega ds$$

et en divisant par $\mathbf{e} \omega$, on trouve

$$\int \left[\left(X + \frac{\partial F}{\partial t} \right) p + \left(Y + \frac{\partial G}{\partial t} \right) q + \left(Z + \frac{\partial H}{\partial t} \right) r \right] ds = 0, \quad (27)$$

équation qui doit être vraie pour une ligne fermée quelconque, et dans laquelle p, q, r sont maintenant les cosinus directeurs d'un élément de cette ligne.

§ 26. Si l'on prend pour la ligne fermée le contour d'un rectangle infiniment petit dont les côtés sont parallèles à deux des axes des coordonnées et qui n'est pas coupé par une surface de discontinuité, on trouve :

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial Y}{\partial z} - \frac{\partial Z}{\partial y} &= \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \right), \\ \frac{\partial Z}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial z} &= \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial F}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial x} \right), \\ \frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} &= \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial G}{\partial x} - \frac{\partial F}{\partial y} \right). \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (28)$$

On peut considérer en second lieu une ligne fermée qui se trouve moitié d'une part et moitié d'autre part d'une surface de discontinuité. Soit s une ligne quelconque non fermée située dans cette surface; le contour auquel j'appliquerai la formule

(27) sera composé de deux lignes s_1 et s_2 , situées des deux côtés de la surface à une distance infiniment petite de la ligne s , et de deux lignes infiniment petites qui joignent les extrémités de s_1 et s_2 . Comme les fonctions F , G et H sont continues (§ 12), la formule (27) revient à la condition que les intégrales du vecteur (X, Y, Z) , prises le long des lignes s_1 et s_2 , doivent être égales entre elles. Or, ceci exige que, si \mathbf{R} représente ce vecteur, on ait pour toute direction h située dans le plan tangent :

$$(\mathbf{R}h)_1 = (\mathbf{R}h)_2 \dots \dots \dots (29)$$

Il est facile de s'assurer que la condition (20) sera remplie pour tous les déplacements admissibles, dès que les composantes X, Y, Z satisfont aux équations (28) et (29). Nous avons donc trouvé le système complet des équations de mouvement.

§ 27. En ayant égard aux formules (14) on peut donner aux équations (28) la forme :

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial Y}{\partial z} - \frac{\partial Z}{\partial y} &= \frac{\partial a}{\partial t}, \\ \frac{\partial Z}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial z} &= \frac{\partial b}{\partial t}, \\ \frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} &= \frac{\partial c}{\partial t}, \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (30)$$

ce qui présente l'avantage que les fonctions F, G et H ont disparu. Tous les problèmes spéciaux peuvent être traités au moyen de formules qui ne contiennent que le courant électrique, le déplacement diélectrique, les fonctions X, Y et Z et enfin la force et l'induction magnétiques. Les équations (4), (5), (6), (8), (9), (10), (11), (22) et (23) expriment les liaisons entre les parties du système; les équations (24) résultent de la définition même de f, g et h ; dans les formules (25) et (26) on a résumé ce que l'expérience nous apprend sur les forces agissant dans le système; enfin les relations (30) et (29) sont les équations du mouvement proprement dites. Tout comme dans la mécanique ordinaire, elles nous font connaître la dépendance mutuelle des forces et des accélérations. En effet,

les valeurs de la force et de l'induction magnétiques déterminent les vitesses des mouvements électromagnétiques; les accélérations se trouvent par conséquent renfermées dans les dérivées $\frac{\partial a}{\partial t}, \frac{\partial b}{\partial t}, \frac{\partial c}{\partial t}$.

Formules de l'électrostatique.

§ 28. S'il y a équilibre électrique, on a $u = v = w = 0$, et par conséquent la force magnétique, l'induction magnétique et le vecteur (F, G, H) disparaissent. La formule (27) exige alors que pour toute ligne fermée on ait

$$\int (Xp + Yq + Zr) ds = \int \mathbf{R}_s ds = 0, \dots \dots (31)$$

condition qui se laisse encore énoncer comme il suit:

Pour toutes les lignes qu'on peut mener entre deux points A et P l'intégrale

$$\int_A^P \mathbf{R}_s ds \dots \dots \dots (32)$$

doit avoir la même valeur.

Preons pour A un point situé à l'infini; la valeur de l'intégrale prise avec le signe — est alors appelée le *potentiel* au point P . Cette fonction sera représentée par φ .

De cette définition et de la circonstance qu'à l'intérieur d'un conducteur X, Y, Z ont, dans le cas de l'équilibre, la valeur 0, on déduit les propositions suivantes:

- a. Le potentiel est 0 à distance infinie.
- b. Dans tous les points d'un même conducteur il a la même valeur.
- c. Il est continu à chaque surface de discontinuité
- d. Les fonctions X, Y et Z sont données par les formules:

$$X = -\frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad Y = -\frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad Z = -\frac{\partial \varphi}{\partial z} \dots \dots (33)$$

§ 29. Les équations (25) peuvent être mises sous la forme :

$$\begin{aligned} f &= v'_{x,x} X + v'_{x,y} Y + v'_{x,z} Z, \\ g &= v'_{y,x} X + v'_{y,y} Y + v'_{y,z} Z, \\ h &= v'_{z,x} X + v'_{z,y} Y + v'_{z,z} Z, \end{aligned}$$

les coefficients v' étant déterminés par les valeurs des coefficients v , et $v'_{y,x}$, $v'_{z,y}$, $v'_{x,z}$ étant respectivement égaux à $v'_{x,y}$, $v'_{y,z}$, $v'_{z,x}$.

En substituant dans ces formules les valeurs de X , Y et Z données dans le paragraphe précédent et en portant les valeurs de f , g et h dans les équations (22) et (23), on trouve des équations différentielles qui, jointes aux conditions déjà trouvées, suffisent à la détermination du potentiel φ dès que la valeur en est connue pour chaque conducteur du système.

Dans le cas d'un diélectrique homogène et isotrope, la formule (22) conduit à l'équation connue de *Laplace*.

§ 30. Supposons qu'au moyen des valeurs de φ dans les différents conducteurs du système on ait calculé pour tous les points de l'espace les valeurs de φ , f , g et h . Quelle est alors la grandeur de la *charge* de chaque conducteur? Ce qu'on appelle ainsi, c'est la quantité d'électricité E qu'il faut enlever au conducteur, au moyen d'un fil métallique par exemple, si l'on veut ramener le système à l'état naturel.

Soit σ une surface fermée, enveloppant le conducteur et traversant le fil conducteur qui sert à opérer la décharge. Distinguons par les indices d et f les intégrales qui se rapportent aux parties de la surface situées dans le diélectrique et dans le fil. En vertu de la propriété fondamentale des courants électriques, il faut qu'à chaque instant pendant la décharge :

$$\int_f \mathbf{C}_n d\sigma + \int_d \mathbf{C}_n d\sigma = 0,$$

ou bien, comme dans le diélectrique

$$\mathbf{C}_n = \frac{d \mathbf{D}_n}{dt},$$

$$\int_f \mathbf{C}_n d\sigma = -\frac{d}{dt} \int_a \mathbf{D}_n d\sigma.$$

Je suppose la normale n dirigée vers l'extérieur de la surface.

Multiplions par dt l'équation précédente et intégrons sur toute la durée de la décharge. Le premier membre devient alors égal à la charge que possédait le conducteur, et, en entendant par \mathbf{D} le déplacement diélectrique qui existait avant la décharge, on trouve

$$E = \int \mathbf{D}_n d\sigma.$$

Par des raisonnements qu'il est superflu de reproduire ici, on s'assure que la formule est encore vraie si le conducteur est maintenu isolé et que l'intégration soit étendue à toutes les parties d'une surface fermée enveloppant le conducteur.

Dans ce qui a été dit dans les trois derniers paragraphes ou reconnaîtra immédiatement des propositions bien connues de l'électrostatique.

Hypothèse du fluide électrique.

§ 31. Plusieurs des raisonnements qu'on trouve dans ce mémoire peuvent être rendus plus clairs au moyen d'une hypothèse qui est une de celles dont M. Poincaré s'est servi dans son exposition ¹⁾ de la doctrine nouvelle et que je vais présenter sous une forme un peu différente. On peut supposer que tous les corps, y compris l'éther, sont imprégnés d'un fluide incompressible, dont le déplacement constitue les phénomènes électriques. Dans les corps diélectriques, les particules de ce fluide doivent être regardées comme liées à des positions d'équilibre, vers lesquelles elles sont ramenées dès que la force qui causait un déplacement cesse d'agir; dans les conducteurs, au contraire, il ne peut être question d'une position d'équilibre et ces corps

¹⁾ Poincaré, *Électricité et Optique* (1890), T. I. Chapitre II.

peuvent se retrouver dans leur état naturel après des déplacements du fluide très considérables.

Selon cette manière de voir, les composantes u , v et w du courant électrique ne sont autre chose que les quantités du fluide incompressible qui traversent des éléments de surface perpendiculaires aux axes des coordonnées, ces quantités étant toujours rapportées à l'unité de temps et à l'unité de surface. Ce que nous avons appelé la quantité d'électricité qui a franchi une surface quelconque pendant un certain temps est précisément la quantité du fluide incompressible qui a passé d'un côté de la surface à l'autre.

Pour cette dernière raison, il convient de donner le nom même d'*électricité* au fluide hypothétique, bien que la présence à elle seule de cette substance ne donne lieu à aucun phénomène particulier ¹⁾.

Du reste, il ne faut pas attacher à l'hypothèse trop d'importance. Elle est utile en tant qu'elle nous permet de nous former une image de ce qui était d'abord caché sous les symboles mathématiques, mais le langage de ces derniers sera toujours préféré par ceux qui désirent se borner à ce qui a été démontré par les observations et à ce qu'il y a de nécessaire dans les hypothèses.

C'est ainsi que les équations (4) et (5) ont pour la théorie de *Maxwell* une importance fondamentale. En élevant l'électricité au rang d'un fluide incompressible, on leur donne une interprétation qui ne laisse rien à désirer sous le rapport de la clarté, mais on dépasse le domaine des suppositions nécessaires.

§ 32. Voyons maintenant ce que c'est dans l'hypothèse du fluide, qu'une charge électrique. Un conducteur étant relié à un autre corps, à la terre par exemple, par un fil métallique, on peut faire agir des forces „électromotrices” sur le fluide électrique contenu dans ce fil. Si ces forces sont dirigées vers

¹⁾ M. *Poincaré* donne le nom de *fluide inducteur* au fluide incompressible qu'on suppose dans les diélectriques, et celui d'*électricité* au fluide contenu dans les conducteurs.

le conducteur, il en résultera une charge que je nommerai positive. Une nouvelle quantité d'électricité entrera dans le conducteur, mais, en vertu de l'incompressibilité, une quantité égale en dépassera la surface et chassera devant elle le fluide contenu dans le diélectrique ambiant. La charge sera mesurée soit par la quantité d'électricité qui a traversé une section du fil, soit par celle qui s'est déplacée dans le diélectrique vers l'extérieur d'une surface fermée quelconque enveloppant le conducteur.

En renversant la direction des forces électromotrices on obtient une charge négative. Le déplacement de l'électricité prendra alors dans tous les points du système une direction opposée à celle qu'il avait dans le cas précédent.

Le déplacement du fluide dans le diélectrique donne lieu à des forces qui cherchent à le ramener vers la position primitive et qu'on peut réunir sous le nom d'*élasticité diélectrique*. Si la charge est positive, ces forces tendront à repousser l'électricité vers le conducteur; il en résultera dans le fluide de ce dernier un surcroît de pression et un état permanent aura été atteint dès que la pression augmentée fait équilibre aux forces électromotrices dans le fil.

De la même manière, il y aura diminution de pression dans le conducteur, si la charge est négative. La pression peut cependant rester positive si dans l'état naturel du système elle avait une valeur suffisamment grande.

§ 33. Bien que nous ayons regardé le fluide électrique comme remplissant tout l'espace, il faut admettre que d'autres matières y peuvent également trouver place, soit que ces substances différentes soient des manifestations diverses d'une matière unique, soit qu'une constitution atomique leur permette de se pénétrer mutuellement. Il y a d'abord la matière pondérable; en second lieu, il faut que l'éther contienne une matière capable de retenir l'électricité et de la ramener vers la position d'équilibre; enfin les points matériels qui sont chargés des mouvements électromagnétiques doivent être regardés

comme n'appartenant pas au fluide électrique lui-même. On risquerait d'être entraîné en de vaines spéculations si on voulait se former une idée précise de ce mécanisme compliqué; aussi me bornerai-je aux distinctions que je viens d'indiquer. Inutile de dire que cette analyse des phénomènes n'est que provisoire et pourra être modifiée profondément dans une théorie plus avancée.

J'indiquerai par M à la fois la matière pondérable et la substance qui retient l'électricité contenue dans l'éther, par N la matière qui est le siège des mouvements électromagnétiques.

§ 34. Pour fixer les idées je supposerai que la matière M est immobile et qu'elle ne fait point partie du système auquel nous avons appliqué le principe de *d'Alembert*. Ce système est donc composé du fluide électrique et de la matière N. Les conditions qui en limitent la mobilité reviennent à l'incompressibilité du fluide, d'une part, et à ce que, d'autre part, tout mouvement de ce fluide donne lieu à un mouvement électromagnétique parfaitement déterminé.

Tout comme dans la mécanique ordinaire, certaines forces sont mises en jeu en vertu de ces liaisons et servent à les maintenir. Il existe une *pression* dans le fluide et entre celui-ci et la matière N un système de forces sur lequel je reviendrai bientôt.

Je supposerai que ces forces, qui sont provoquées par les liaisons et qui n'accomplissent aucun travail, sont les seules qui s'exercent entre les différentes parties du système: fluide électrique + matière N. Si, de plus, on admet que la matière M n'agit pas directement sur la matière N, il faudra dans la formule fondamentale (3) entendre par δA le travail des forces que le fluide électrique éprouve de la part de la matière M.

§ 35. Au paragraphe 20 nous avons admis l'existence de trois fonctions X , Y et Z , telles que le travail δA peut être calculé au moyen de la formule (19). Au point de vue où nous nous sommes placés maintenant, on peut voir dans ces fonctions, prises avec le signe négatif, les composantes de la

force avec laquelle la matière M agit sur l'unité d'électricité. En effet, lorsqu'on écrit $-X, -Y, -Z$ pour ces composantes, un raisonnement très-simple conduit à l'expression (19) pour le travail. Soit k la quantité invariable d'électricité, exprimée en unités électromagnétiques, qui se trouve dans l'unité de volume. Alors la force qui agit sur l'électricité contenue dans l'élément $d\tau$ a les composantes :

$$-X k d\tau, -Y k d\tau, -Z k d\tau, \dots \quad (34)$$

et, si x, y et z sont les projections du déplacement infiniment petit d'une particule du fluide, le travail de cette force devient :

$$-(Xx + Yy + Zz) k d\tau.$$

Mais évidemment

$$kx = e_x, ky = e_y, kz = e_z.$$

La dernière expression devient par conséquent

$$-(Xe_x + Ye_y + Ze_z) d\tau,$$

ce qui donne pour le système entier

$$\delta A = - \int (Xe_x + Ye_y + Ze_z) d\tau.$$

§ 36. Il est clair quel sens il faut attacher maintenant aux équations (25) et (26). En changeant le signe des seconds membres, on trouve les composantes de l'élasticité diélectrique et de la résistance, c'est-à-dire de la force qui, dans les diélectriques, cherche à ramener vers sa position d'équilibre le fluide électrique, et du frottement qui s'oppose au mouvement de l'électricité dans les conducteurs. Pour les corps isotropes ces composantes deviennent.

$$\begin{aligned} & -\nu f, -\nu g, -\nu h, \\ & -\kappa u, -\kappa v, -\kappa w. \end{aligned}$$

Ce sont les valeurs auxquelles on est conduit par les hypothèses les plus simples qu'on puisse imaginer.

§ 37. S'il y a équilibre électrique on peut faire abstraction de la matière N. De plus, le principe de *d'Alembert* se réduit alors à celui des vitesses virtuelles; on arrive à la formule

fondamentale de l'électrostatique, l'équation (31), en exprimant que le travail des forces $-X$, $-Y$, $-Z$ est nul pour tous les déplacements imaginables du fluide électrique, par exemple pour une circulation dans un tube annulaire (§ 25). La valeur du travail δA peut être déduite des équations (19) et (25); il peut également être considéré comme la diminution de l'énergie potentielle (21). Cette dernière est comparable à l'énergie potentielle qui est développée dans les corps élastiques ordinaires par un dérangement de leur équilibre.

Du reste, les problèmes d'électrostatique admettent un autre traitement, qui consiste à exprimer directement l'équilibre des forces qui agissent sur le fluide électrique contenu dans un élément de volume $d\tau$. On a d'abord les forces (34); il y faut ajouter celles qui résultent de ce que la pression p du fluide n'a pas la même valeur tout autour de $d\tau$. Ces forces sont évidemment

$$-\frac{\partial p}{\partial x} d\tau, \quad -\frac{\partial p}{\partial y} d\tau, \quad -\frac{\partial p}{\partial z} d\tau,$$

et la condition cherchée s'exprime par les formules:

$$-Xk - \frac{\partial p}{\partial x} = 0, \quad -Yk - \frac{\partial p}{\partial y} = 0, \quad -Zk - \frac{\partial p}{\partial z} = 0.$$

Soit p_0 la pression qui existe à l'état naturel du système, et définissons le potentiel par la formule

$$\varphi = \frac{p - p_0}{k};$$

les dernières équations se réduisent alors aux formules (33) que nous avons trouvées précédemment.

On voit ainsi que, dans l'hypothèse du fluide électrique, le potentiel est intimement lié à la pression. Cela est du reste fort naturel, car on comprend immédiatement que la pression peut jouer le rôle qu'on attribue au potentiel. Si deux conducteurs sont reliés l'un à l'autre par l'intermédiaire d'un fil métallique, il y aura équilibre lorsque la pression a la même

valeur dans les deux corps; s'il n'en est pas ainsi, le fluide électrique tendra à se mouvoir vers le côté où la pression a la valeur la plus basse.

Courants invariables.

§ 38. Lorsque deux points d'un corps métallique C sont reliés aux pôles d'un élément voltaïque, il s'établit un régime permanent, dans lequel u , v , w et par conséquent la force et l'induction magnétiques sont indépendants du temps. En toute rigueur, la théorie que nous avons développée jusqu'ici ne suffit pas à l'étude complète d'un tel cas, parce qu'elle ne tient aucun compte des forces électromotrices qui sont en jeu dans les combinaisons voltaïques. Cependant les équations (30) n'en sont pas moins applicables, pourvu seulement qu'on se borne aux parties de l'espace où il n'existe pas de forces électromotrices, par exemple au corps C et au diélectrique environnant. Mais, si a , b et c ne varient pas avec le temps, ces équations se réduisent à :

$$\frac{\partial Y}{\partial z} - \frac{\partial Z}{\partial y} = \frac{\partial Z}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial z} = \frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} = 0.$$

On en déduit de nouveau le théorème que l'intégrale (32) a la même valeur pour toutes les lignes qu'on peut mener du point A au point P . Seulement, il faut ajouter la condition que les lignes dont il s'agit doivent être situées entièrement dans une région exempte de forces électromotrices.

Cela posé, on définira le potentiel φ de la même manière qu'au paragraphe 28, et on aura encore les formules (33), dans lesquelles on substituera les valeurs (26) si l'on veut étudier la distribution du courant électrique dans le corps C .

§ 39. Je n'insisterai pas sur les questions que présentent les courants permanents. Cependant, il importe de remarquer que la théorie du fluide électrique arrive d'une manière fort simple

aux équations fondamentales si on introduit deux hypothèses, à savoir, que la matière N n'a aucune influence sur un mouvement stationnaire de l'électricité et que le fluide électrique lui-même n'a qu'une masse insensible. Cette dernière hypothèse nous permet d'égaliser à 0 la force résultante qui agit sur l'électricité contenue dans un élément de volume, sans nous préoccuper des changements en grandeur et en direction que la vitesse d'une particule déterminée du fluide électrique subit en général, même dans les courants constants. En vertu de la première hypothèse, les forces en question consistent dans celle qui dérive de la pression et qui a pour composantes :

$$-\frac{\partial p}{\partial x} d\tau, \quad -\frac{\partial p}{\partial y} d\tau, \quad -\frac{\partial p}{\partial z} d\tau$$

et dans la force aux composantes :

$$-X k d\tau, \quad -Y k d\tau, \quad -Z k d\tau,$$

X , Y et Z ayant les valeurs (26). On revient donc aux formules (33).

Quant aux hypothèses précitées, la première est vérifiée par la théorie générale, vu que les seconds membres des équations (30) s'annulent, et la seconde est à la base de toute la théorie. En effet, si le fluide électrique lui-même avait une masse appréciable, il aurait aussi une énergie cinétique, dont la valeur — par unité de volume — serait proportionnelle à $(u^2 + v^2 + w^2)$. L'expression (12), qui se trouve en accord avec les expériences, serait donc inexacte ou du moins incomplète.

Le phénomène de la dispersion de la lumière semble indiquer l'existence de petites masses qui se déplacent en même temps que l'électricité, et introduisent dans l'expression de l'énergie cinétique un terme proportionnel à $(u^2 + v^2 + w^2)$, mais il faut admettre que ces masses ne sont pas assez grandes pour se faire sentir dans les expériences sur les courants qu'on peut observer comme tels.

Courants variables.

§ 40. Dans l'explication des phénomènes électrostatiques et de la distribution des courants permanents il n'y a pas lieu de faire intervenir les mouvements électromagnétiques. Dans le premier cas ces mouvements font défaut, dans le second cas ils ont une intensité invariable et sont par cela même incapables de réagir sur l'électricité. C'est dans les courants variables que se manifeste l'influence des mouvements électromagnétiques.

Ce n'est pas ici le lieu de nous étendre sur les phénomènes qui peuvent être expliqués au moyen des formules générales, d'autres physiciens en ayant amplement démontré l'applicabilité. On me permettra cependant de citer un seul exemple.

Figurons-nous qu'un condensateur aux armatures A et B ait été chargé; la première armature ayant reçu une charge positive. Il y a alors déplacement diélectrique suivant toutes les lignes de force électriques, mais principalement dans l'isolateur qui sépare les deux armatures. Ce déplacement est dirigé de A vers B ; il donne lieu à une élasticité diélectrique dirigée en sens inverse, et l'équilibre exige que la pression à l'intérieur de A surpasse celle qui existe à l'armature B . C'est là la différence de potentiel. Que se passera-t-il maintenant si on relie par un fil conducteur les deux armatures? La différence de pression fait naître dans ce fil un courant qui décharge le condensateur, l'électricité qui se trouve dans la couche non-conductrice revenant vers sa position d'équilibre à mesure que la pression diminue dans l'armature A . Cependant, le courant engendré dans le fil métallique donne lieu à un mouvement électromagnétique dans le milieu ambiant et dans le fil lui-même. Si ce dernier n'avait aucune résistance, le mouvement serait accéléré tant qu'il y a une différence de pression qui pousse de A vers B le fluide contenu dans le fil, et au moment où cette différence se trouve épuisée, c'est-à-dire où le condensateur est sans charge, le mouvement électromagnétique aurait pris sa plus grande intensité. Cela étant, on comprend faci-

lement qu'en vertu des liaisons entre la matière N et l'électricité du fil cette dernière doit continuer de se mouvoir. Le condensateur reçoit ainsi une charge opposée à celle qu'il avait au commencement et en définitive on aura le phénomène bien connu de la décharge oscillatoire. Il est clair que la force qui ralentit le mouvement — le courant électrique et les mouvements électromagnétiques qui en dépendent — et finit par le renverser n'est autre chose que l'élasticité diélectrique excitée dans la couche isolante, et que le mouvement peut continuer d'autant plus longtemps dans une même direction qu'une plus grande masse est en jeu. La masse dont il s'agit doit être cherchée dans la matière N et non pas dans le fluide électrique.

§ 41. On pourrait comparer ce dernier à une tige dentée qui se déplace en sens longitudinal, et la matière N à une roue dentée s'engrenant avec cette tige; en effet, une résistance quelconque, qui s'oppose à un mouvement donné de ces organes, ne les amènera pas instantanément au repos; il faudra pour cela un temps d'autant plus long que la masse de la roue est plus considérable.

Lorsque, dans la mécanique ordinaire, on applique le principe de *d'Alembert* à un tel système — supposé libre de tout frottement — on emploie des formules dans lesquelles ne figure pas la pression existant entre les dents qui se trouvent en contact. D'une manière analogue, nous avons développé la théorie générale des mouvements électriques et nous pourrions établir la théorie spéciale de la décharge oscillante sans nous préoccuper de la réaction que l'électricité éprouve de la part de la matière N.

On ne saurait nier, toutefois, que cette méthode a quelque chose d'artificiel. Si l'on veut comprendre complètement le mouvement de la tige et de la roue dentées, on désirera se rendre compte non seulement du mouvement du système entier, mais aussi de celui de chaque organe considéré séparément. On ne sera satisfait qu'après avoir saisi la relation

entre la rotation de la roue et la force avec laquelle elle agit sur la tige. Relation bien simple, du reste, si la roue n'est soumise à aucune force extérieure et n'est liée à aucun autre organe; elle tendra alors à faire avancer la tige si son propre mouvement est ralenti, et elle s'opposera au déplacement de la tige dans le cas contraire.

Ces considérations nous conduisent à étudier séparément le mouvement du fluide électrique et à introduire les forces qui servent à maintenir les liaisons. On arrive ainsi à une méthode dans laquelle les forces qui seules accomplissaient un travail δA sont reléguées au second plan.

Force électrique.

§ 42. Considérons une quantité infiniment petite e du fluide électrique, située à l'intérieur d'un corps pondérable ou de l'éther. La force qu'elle éprouve de la part de la matière M a pour composantes :

$$- X e, \quad - Y e, \quad - Z e,$$

et j'écrirai :

$$X' e, \quad Y' e, \quad Z' e$$

pour les composantes de la force qui est due au fluide ambiant et

$$X'' e, \quad Y'' e, \quad Z'' e$$

pour celles de la force qui est exercée par la matière N.

Comme nous négligeons la masse du fluide, toutes ces forces doivent se tenir en équilibre, c'est-à-dire qu'on aura :

$$X' + X'' = X, \quad Y' + Y'' = Y, \quad Z' + Z'' = Z.$$

On voit donc que le vecteur (X, Y, Z) représente la force qui agit sur l'unité d'électricité en vertu des liaisons du système. Cette force fait équilibre avec celle qui est due à la matière M, c'est-à-dire avec l'élasticité diélectrique ou le frottement, et on dit souvent qu'elle sert à vaincre ces dernières forces et

qu'elle *produit* ainsi un déplacement diélectrique ou un courant. Suivant cet ordre d'idées, on regarde dans les équations (25), (26) et (30) comme la cause ce qui auparavant était considéré comme l'effet, et inversement. Jusqu'ici $-X$, $-Y$, $-Z$ étaient les forces avec lesquelles la matière M agit sur l'électricité dès qu'il y a un déplacement diélectrique ou un courant; ces forces déterminaient les accélérations que contiennent les seconds membres des formules (30). On peut dire tout aussi bien que ces dernières formules déterminent la force (X, Y, Z) qui est exercée sur l'unité du fluide par le fluide ambiant et par la matière N, et que cette force fait naître un déplacement diélectrique ou un courant suivant les lois qui sont exprimées par les équations (25) et (26).

Cette force (X, Y, Z) ou **R** (§ 26) est appelée la *force électrique*. Elle se compose de deux parties, dont la première, aux composantes :

$$X' = -\frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad Y' = -\frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad Z' = -\frac{\partial \varphi}{\partial z}, \quad \dots \quad (35)$$

peut être appelée *force électrostatique* et la seconde (X'', Y'', Z'') *force inductrice*. Ces deux forces, que les anciennes théories attribuaient à des actions à distance, sont causées, l'une par la pression du fluide, l'autre par la réaction de la matière N.

Des formules (35) on tire :

$$\frac{\partial Z'}{\partial y} - \frac{\partial Y'}{\partial z} = \frac{\partial X'}{\partial z} - \frac{\partial Z'}{\partial x} = \frac{\partial Y'}{\partial x} - \frac{\partial X'}{\partial y} = 0;$$

on voit donc que, dans les formules (30), on pourrait entendre par X , Y et Z les composantes de la force inductrice seule. Je continuerai cependant à désigner par ces lettres la force électrique totale.

Charge électrique au sein d'un isolateur.

§ 43. Je vais terminer par quelques additions cette étude des mouvements électriques dans les corps immobiles.

Et d'abord quelques mots sur les charges qu'on peut se figurer dans les diélectriques. Je dis „se figurer”, parce qu'il nous est impossible de produire une telle charge dans un milieu entièrement dépourvu de conductibilité.

Dans un diélectrique qui se trouve à l'état naturel, chaque particule du fluide électrique occupe sa position d'équilibre. Or, on peut imaginer que, en dehors de ce fluide que le corps renferme dans son état naturel, il en contienne une certaine autre quantité, qui y trouve place en refoulant devant elle le fluide qui sans cela se trouverait dans sa position d'équilibre. Ce dernier déplacement est le déplacement diélectrique, et l'excès lui-même, que j'ai supposé, constitue une charge positive. Il est clair que, pour toute surface fermée, on aura :

$$\int \mathbf{D}_n d\sigma = E, \dots \dots \dots (36)$$

la normale étant dirigée vers l'extérieur et la charge qui se trouve à l'intérieur de la surface étant représentée par E .

Une charge négative se conçoit d'une manière analogue; et la même équation peut être employée dans ce cas. Au lieu d'un excès, c'est maintenant un certain déficit en fluide électrique qu'il faut se figurer; si l'on admet qu'une partie quelconque de l'espace doit toujours rester remplie du fluide incompressible, il faut alors qu'à la surface σ il y ait un déplacement diélectrique tel que l'intégrale $\int \mathbf{D}_n d\sigma$ soit négative.

En appliquant l'équation (36) à un élément de volume et en indiquant par $\rho d\tau$ la charge contenue dans cet élément, on trouve :

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = \rho.$$

La quantité ρ est appelée la *densité* de la charge électrique.

On voit donc que la distribution du déplacement diélectrique n'est plus solénoïdale. Tout de même, le courant électrique n'a pas perdu cette propriété. En effet, la charge électrique d'un élément de volume doit être regardée comme restant constante pendant toutes les variations possibles de f , g et h . On aura donc :

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial t} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial g}{\partial t} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial h}{\partial t} \right) = 0,$$

ou bien :

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0.$$

§ 44. Ce qui précède peut être mis sous une forme indépendante de l'hypothèse d'un fluide électrique. On se servira à cet effet des propositions ou hypothèses suivantes :

a. Dans chaque corps diélectrique il peut exister un dérangement de l'état naturel qui est de la nature d'un vecteur et qu'on nomme le déplacement diélectrique ; à ce dérangement correspond une énergie potentielle qui est donnée par l'expression (21).

b. Les variations de ce déplacement diélectrique constituent le phénomène qu'on appelle un courant, les composantes du courant étant données par les formules (24).

c. La distribution du courant électrique est toujours solénoïdale. Par conséquent, l'expression

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z}$$

doit avoir en chaque point une valeur constante ρ . Si cette valeur n'est pas 0, on dit qu'il y a une charge électrique et on nomme ρ la densité de la charge.

Corps qui possèdent en même temps les propriétés d'un conducteur et celles d'un diélectrique.

§ 45. *Maxwell* a supposé qu'une force électrique peut provoquer dans le même corps un déplacement diélectrique et

un courant comparable à ceux qu'on considère dans la théorie ordinaire des conducteurs. Ces deux phénomènes seraient donnés en fonction de X , Y et Z par les formules (25) et (26), et les composantes du courant total, dont dépendent la force et l'induction magnétiques et par conséquent l'énergie cinétique du système seraient

$$u + \frac{\partial f}{\partial t}, \quad v + \frac{\partial g}{\partial t}, \quad w + \frac{\partial h}{\partial t}.$$

M. *Potier* ¹⁾ a remplacé cette hypothèse par une autre, qui revient également à une combinaison des propriétés que possèdent les corps conducteurs et les isolateurs. Je ne m'étendrai pas ici sur cette question, qu'on ne saurait traiter à fond qu'en étudiant assez minutieusement les propriétés optiques des métaux.

Forces électromotrices.

§ 46. Plusieurs causes, parmi lesquelles on peut citer des différences de température, des défauts d'homogénéité, et des actions chimiques, donnent lieu à des forces qui agissent sur l'électricité et dont on n'a pas tenu compte dans les équations des paragraphes précédents. Je réserverai à ces forces le nom de *forces électromotrices* et je représenterai leurs composantes par \mathfrak{X} , \mathfrak{Y} , \mathfrak{Z} . Dans l'hypothèse du fluide électrique, ces lettres indiqueront les forces auxquelles se trouve soumise l'unité du fluide; ou plutôt, $\mathfrak{X} k d\tau$, $\mathfrak{Y} k d\tau$, $\mathfrak{Z} k d\tau$ seront les forces qui agissent sur le fluide contenu dans un élément de volume. Le vecteur $(\mathfrak{X}, \mathfrak{Y}, \mathfrak{Z})$ sera regardé comme distribué sur un certain *espace*, dans lequel il a partout une valeur finie. Il est vrai que dans un grand nombre de cas cet espace se réduit à une couche très mince, telle que celle dans laquelle ont lieu les actions entre le zinc et l'acide sulfurique de nos éléments, et qu'on peut simplifier le problème en négligeant l'épaisseur de la couche et en supposant la force infiniment

¹⁾ Poincaré, *Electricité et Optique*, T. I, p. 490.

grande ; mais c'est là un artifice mathématique auquel je ne m'arrêterai pas.

§ 47. Indépendamment de l'hypothèse du fluide électrique, on peut dire que le travail des forces électromotrices, qui correspond à un déplacement virtuel du système tel qu'il a été considéré aux paragraphes 15 et 16 est donné par l'intégrale :

$$\int (\mathfrak{X} e_x + \mathfrak{Y} e_y + \mathfrak{Z} e_z) d\tau.$$

Si l'on entend maintenant par X', Y', Z' les fonctions de f, g et h ou de u, v et w qui sont définies par les formules (25) et (26), c'est-à-dire si l'on pose :

$$\left. \begin{aligned} X' &= v_{x,x} f + v_{x,y} g + v_{x,z} h, \\ Y' &= v_{y,x} f + v_{y,y} g + v_{y,z} h, \\ Z' &= v_{z,x} f + v_{z,y} g + v_{z,z} h, \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (37)$$

ou, dans le cas d'un conducteur,

$$\left. \begin{aligned} X' &= \kappa_{x,x} u + \kappa_{x,y} v + \kappa_{x,z} w, \\ Y' &= \kappa_{y,x} u + \kappa_{y,y} v + \kappa_{y,z} w, \\ Z' &= \kappa_{z,x} u + \kappa_{z,y} v + \kappa_{z,z} w, \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (38)$$

on devra substituer dans la formule fondamentale (3) :

$$\delta A = - \int \{ (X' - \mathfrak{X}) e_x + (Y' - \mathfrak{Y}) e_y + (Z' - \mathfrak{Z}) e_z \} d\tau$$

et dans les équations de mouvement (29) et (30) :

$$X = X' - \mathfrak{X}, \quad Y = Y' - \mathfrak{Y}, \quad Z = Z' - \mathfrak{Z}.$$

§ 48. Les mêmes choses peuvent être exprimées de la façon suivante.

Les formules (29) et (30) déterminent toujours les composantes X, Y et Z de la force électrique qui provient de l'incompressibilité du fluide électrique et des liaisons entre ce fluide d'un côté et les particules qui prennent part aux mouvements électromagnétiques de l'autre. Tant que des forces électromotrices n'existent pas, les forces X, Y, Z seules produiront des déplacements diélectriques ou des courants de conduction qui obéissent aux formules (25) ou (26). Dans le cas contraire, c'est une force $(X + \mathfrak{X}, Y + \mathfrak{Y}, Z + \mathfrak{Z})$ qui sera la cause de ces phénomènes ; en posant alors

$$X + \mathfrak{X} = X', \quad Y + \mathfrak{Y} = Y', \quad Z + \mathfrak{Z} = Z',$$

on retombe sur les équations (37) et (38).

Vitesse de la lumière dans l'éther.

§ 49. On reconnaîtra facilement que nos formules sont au fond identiques à celles qu'on trouve chez *Maxwell* et chez MM. *Heaviside* et *Hertz* ¹⁾. Elles doivent donc conduire aux résultats bien connus sur lesquels *Maxwell* a établi sa théorie électromagnétique de la lumière. Je ne m'étendrai pas ici sur les fondements de cette conception importante et je me bornerai à déduire de mes formules la vitesse de propagation de la lumière dans l'éther.

Pour ce milieu, les équations (25) prennent la forme :

$$X = \nu_0 f, \quad Y = \nu_0 g, \quad Z = \nu_0 h,$$

ν_0 étant la valeur commune des coefficients $\nu_{x,x}$, $\nu_{y,y}$, $\nu_{z,z}$; comme, de plus, la force et l'induction magnétiques se confondent en un seul vecteur, les formules (30) deviennent :

$$\nu_0 \left(\frac{\partial g}{\partial z} - \frac{\partial h}{\partial y} \right) = \frac{\partial \alpha}{\partial t},$$

$$\nu_0 \left(\frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial z} \right) = \frac{\partial \beta}{\partial t},$$

$$\nu_0 \left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial g}{\partial x} \right) = \frac{\partial \gamma}{\partial t}.$$

Des deux dernières on tire :

$$\nu_0 \left[\Delta f - \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} \right) \right] = \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} \right),$$

ou bien, en ayant égard aux formules (22), (10) et (24),

$$\nu_0 \Delta f = 4 \pi \frac{\partial^2 f}{\partial t^2}.$$

¹⁾ Il faut citer encore un mémoire de M. *Cohn*, *Zur Systematik der Electricitätslehre* (*Wied. Ann. Bd. 40*, p. 625, 1890), dans lequel des équations semblables sont prises pour point de départ.

Cette équation et celles qui lui sont analogues donnent pour la vitesse de propagation des vibrations électriques transversales, c'est-à-dire pour la vitesse de la lumière,

$$V_0 = \sqrt{\frac{\nu_0}{4\pi}}.$$

On a donc

$$\nu_0 = 4\pi V_0^2,$$

et l'énergie potentielle de l'éther par unité de volume peut être représentée par

$$2\pi V_0^2 (f^2 + g^2 + h^2).$$

CHAPITRE II.

Phénomènes électromagnétiques dans des
corps qui se trouvent en mouvement
et qui entraînent l'éther contenu
dans leur intérieur.*Valeur de l'énergie cinétique.*

§ 50. Dans ce chapitre ¹⁾ je nommerai *matière* tout ce qui peut être le siège des courants ou déplacements de l'électricité et des mouvements électromagnétiques. Ce nom sera donc appliqué à l'éther tout aussi bien qu'à la matière pondérable.

Dans les cas que nous allons étudier, il y aura deux classes de phénomènes, bien distinctes. D'une part, nous aurons affaire aux phénomènes électriques, tels qu'ils peuvent se présenter aussi dans des corps immobiles; d'autre part, il y aura un mouvement indépendant de toute action électrique et qui sera appelé le mouvement de la matière.

En suivant l'exemple donné par M. *Hertz* dans son second mémoire, je supposerai que l'éther contenu dans les espaces intermoléculaires d'un corps pondérable participe au mouvement de ce dernier. En d'autres termes, si à un moment quelconque on fait cesser subitement tous les mouvements qui constituent les phénomènes électriques, il restera un mouvement dans lequel tout ce qui est contenu dans un élément de volume est animé d'une vitesse commune.

Les composantes de cette vitesse seront représentées par ξ , η , ζ . Elles seront regardées comme des quantités données, le mouvement de la matière étant supposé connu. Du reste, je me bornerai aux cas où ξ , η , ζ sont des fonctions continues des coordonnées. Cela implique que deux corps qui se trouvent

¹⁾ Je me permets d'avertir le lecteur que les trois derniers chapitres de ce mémoire sont entièrement indépendants de celui-ci et du troisième.

en contact ne doivent pas glisser l'un sur l'autre et que, par exemple, un corps pondérable sphérique, placé dans un espace d'ou l'air a été éloigné, communique un certain mouvement à l'éther environnant, non seulement lorsque le centre se déplace, mais aussi lorsque le corps tourne autour de ce point.

§ 51. La position de la matière pourra être déterminée par un certain nombre de coordonnées générales, que jè nommerai $p_1, p_2 \dots p_k$, et il est clair que, s'il n'y avait aucun phénomène électrique, les composantes de la vitesse d'un point matériel quelconque P seraient données par des expressions de la forme

$$\begin{aligned} Q_1 \dot{p}_1 + Q_2 \dot{p}_2 + \dots + Q_k \dot{p}_k, \\ Q'_1 \dot{p}_1 + Q'_2 \dot{p}_2 + \dots + Q'_k \dot{p}_k, \\ Q''_1 \dot{p}_1 + Q''_2 \dot{p}_2 + \dots + Q''_k \dot{p}_k, \end{aligned}$$

les coefficients Q changeant avec la configuration du système.

Si, en revanche, la matière se trouvait en repos, mais qu'elle fût le siège de courants électriques, aux composantes u, v et w , on aurait pour les vitesses de ce même point P , comme au paragraphe 13,

$$\begin{aligned} \Sigma (A u + B v + C w), \\ \Sigma (A' u + B' v + C' w), \\ \Sigma (A'' u + B'' v + C'' w). \end{aligned}$$

Or, je supposerai que, dans le cas où les courants électriques u, v, w existent dans la matière qui est en mouvement, les composantes de la vitesse d'un point matériel ont les valeurs:

$$\begin{aligned} Q_1 \dot{p}_1 + \dots + Q_k \dot{p}_k + \Sigma (A u + B v + C w), \\ Q'_1 \dot{p}_1 + \dots + Q'_k \dot{p}_k + \Sigma (A' u + B' v + C' w), \\ Q''_1 \dot{p}_1 + \dots + Q''_k \dot{p}_k + \Sigma (A'' u + B'' v + C'' w). \end{aligned}$$

§ 52. En partant de ces expressions, on trouve pour l'énergie cinétique une valeur de la forme :

$$T = T_1 + T_2 + T_3.$$

Le terme T_1 est ici indépendant des courants électriques, tandis que T_3 ne contient aucune des vitesses $\dot{p}_1 \dots \dot{p}_k$ de la matière. Dans le second terme se trouvent les premières

puissances de ces vitesses multipliées par les mêmes puissances de u , v et w .

Dans les questions dont je m'occuperai, le terme T_1 ne joue aucun rôle et j'admettrai, comme le fit *Maxwell* dans sa théorie des circuits linéaires, que le terme T_2 s'annule. Je n'aurai donc à parler que de l'énergie T_3 , que je représenterai dorénavant par T et qui est évidemment l'énergie que posséderait le système si la matière était mise en repos sans que les courants en fussent changés.

Cette énergie peut donc être calculée de la manière que j'ai exposée aux paragraphes 7—10. Il importe toutefois de remarquer que, si on effectuait ce calcul pour des époques successives, on obtiendrait pour T des valeurs différentes, non seulement parce que la distribution des courants ne restera pas la même, mais encore parce que, en vertu du mouvement de la matière, les coefficients μ changent d'un instant à l'autre dans un même point de l'espace.

Quantité d'électricité qui traverse une surface.

§ 53. Dans les considérations du chapitre précédent, les composantes du courant déterminaient les quantités d'électricité qui se déplacent à travers des surfaces ayant une position fixe dans l'espace. Dans le cas qui nous occupe actuellement, elles nous donnent d'une manière analogue la quantité d'électricité qui traverse une surface *qui est liée fixement à la matière et se déplace avec elle*, et dont, par conséquent, la forme et les dimensions changent continuellement ¹⁾.

¹⁾ Je crois pouvoir présumer que tous les physiciens sont d'accord sur ce point. Si deux conducteurs sont reliés l'un à l'autre par un fil métallique dans lequel il y a un courant de l'intensité i , la charge de l'un subira par unité de temps une augmentation i , et celle de l'autre une diminution égale; il en sera ainsi quelle que soit la vitesse d'un mouvement qu'on imprime au système tout entier. On dira donc qu'une surface séparant les deux conducteurs est traversée dans l'unité de temps par une

Si un élément d'une telle surface coïncide à l'instant t avec un élément $d\sigma$ dont la normale a pour cosinus directeurs p , q , r , cet élément mobile sera traversé entre les moments t et $t + dt$ par la quantité d'électricité

$$(p u + q v + r w) d\sigma dt.$$

Selon la théorie de *Maxwell*, la distribution du courant électrique doit toujours être solénoïdale, ce qui s'exprime par les équations (4) et (5). Dans le chapitre précédent, cette condition impliquait l'égalité des quantités d'électricité qui entrent et qui sortent par une surface fermée, immobile dans l'espace; maintenant, la condition exige la même chose pour une surface fermée qui se déplace avec la matière.

§ 54. Comment concilier les idées que je viens d'exposer avec l'hypothèse d'un seul fluide électrique imprégnant toute la matière? Il faudra, en premier lieu, admettre qu'un courant électrique consiste, non pas dans le mouvement absolu d'un tel fluide, mais dans son mouvement relatif par rapport à la matière. En second lieu, il faudra renoncer à l'hypothèse de l'incompressibilité et lui substituer une autre plus générale. En effet, la matière peut se mouvoir sans qu'il y ait des courants électriques, et elle peut subir pendant ce mouvement un changement de densité. Dans ce dernier cas, le volume limité par une surface fermée qui passe toujours par les mêmes particules de la matière n'est pas invariable, et cependant aucune quantité d'électricité ne franchit cette surface. Au lieu de dire que le fluide électrique est incompressible, il faudra donc admettre qu'une partie déterminée de la matière en contient toujours la même quantité.

quantité d'électricité i ; pour cette surface on peut prendre une section du fil qui passe continuellement par les mêmes particules métalliques. Mais, évidemment, la même chose ne sera pas, en général, vraie pour une surface immobile.

Application du principe de d'Alembert.

§ 55. C'est de nouveau l'équation générale (3) qui va nous fournir les équations du mouvement.

Comme il ne s'agit pas de trouver les lois qui régissent le mouvement de la matière, je me bornerai à des déplacements virtuels auxquels elle ne prend point part. Ce n'est que l'électricité et les particules animées des mouvements électromagnétiques qui en seront affectées, et les changements de position seront déterminés au moyen des quantités e_x , e_y , e_z , absolument de la même manière que dans le chapitre précédent. Il est facile de s'assurer que la variation $\delta' T$ est toujours donnée par la formule

$$\delta' T = \int (F e_x + G e_y + H e_z) d\tau, \dots \dots (39)$$

les fonctions F , G et H étant déterminées, comme auparavant, par les formules (14).

§ 56. Cependant, dans le calcul de la dérivée

$$\frac{d \delta' T}{d t},$$

je ne supposerai plus qu'à l'instant $t + dt$ les quantités e_x , e_y , e_z aient les mêmes valeurs qu'à l'instant t . Il est vrai que, tant que la distribution du vecteur e demeure solénoïdale, on est entièrement libre dans le choix des composantes et qu'elles pourraient par conséquent être prises indépendantes du temps, mais le calcul du terme $\delta' T$ dans la formule (3) en deviendrait assez difficile.

Il est plus commode de donner aux composantes relatives au temps $t + dt$ de telles valeurs e'_x , e'_y , e'_z , qu'un élément de surface quelconque, qui se déplace avec la matière, soit traversé par la même quantité d'électricité en vertu du déplacement (e_x, e_y, e_z) à l'instant t et en vertu du déplacement (e'_x, e'_y, e'_z) à l'instant $t + dt$.

On reconnaîtra immédiatement, d'abord, que le vecteur (e'_x, e'_y, e'_z) se trouve ainsi complètement déterminé dès que le vecteur (e_x, e_y, e_z) a été choisi, le mouvement de la matière

pendant le temps dt étant connu, et, en second lieu, que la distribution de l'un des deux vecteurs est solénoïdale si l'autre jouit de cette propriété.

§ 57. Grâce au choix que je viens de faire, le terme δT dans l'équation fondamentale s'annule, si du moins on adopte l'hypothèse suivante, qui n'est autre chose qu'une généralisation de celle de *Maxwell* (§ 2):

Si, après des mouvements quelconques, la matière est ramenée à sa configuration primitive, et si, dans le cours de ces mouvements, chaque élément de surface qui est fixement lié à la matière a été traversé par des quantités égales d'électricité en directions opposées, tous les points du système se retrouveront dans leurs positions primitives.

§ 58. Pour démontrer que cette hypothèse donne effectivement

$$\delta T = 0,$$

je donne aux signes W_1, W_2, W'_1, W'_2 les mêmes significations qu'au paragraphe 19 et je me représente de nouveau la succession des déplacements

$$W'_2 \rightarrow W_2, W_2 \rightarrow W_1, W_1 \rightarrow W'_1; \dots \dots (40)$$

le mouvement varié sera alors celui qui ramène le système à la configuration W'_2 dans un temps dt .

Or, on voit immédiatement que le mouvement varié de la matière ne diffère pas du mouvement réel.

D'un autre côté, un élément de surface quelconque, qui se déplace avec la matière, est traversé par des quantités égales d'électricité pendant les déplacements $W_1 \rightarrow W'_1$ et $W_2 \rightarrow W'_2$. Si donc, après avoir donné au système les déplacements (40), on fait en sorte qu'un tel élément soit traversé par la même quantité d'électricité que dans le déplacement $W_1 \rightarrow W_2$, la somme algébrique des quantités d'électricité qui ont successivement traversé l'élément sera 0 et, en vertu de notre hypothèse, la position W'_2 se sera rétablie. Il en résulte que les composantes du courant ont dans le mouvement varié les mêmes valeurs que dans le mouvement réel et que, par conséquent,

$$\delta T = 0.$$

§ 59. Soit de nouveau

$$-\int (X \mathbf{e}_x + Y \mathbf{e}_y + Z \mathbf{e}_z) d\tau$$

le travail des forces pendant le déplacement virtuel ($\mathbf{e}_x, \mathbf{e}_y, \mathbf{e}_z$); alors l'équation (3) devient :

$$-\int (X \mathbf{e}_x + Y \mathbf{e}_y + Z \mathbf{e}_z) d\tau = \frac{d}{dt} \int (F \mathbf{e}_x + G \mathbf{e}_y + H \mathbf{e}_z) d\tau \quad (41).$$

Supposons que le vecteur \mathbf{e} soit distribué de la façon particulière indiquée au paragraphe 25. Si l'on fait se mouvoir avec la matière le tube annulaire dont il fut question dans ce paragraphe, l'axe coïncidera après le temps dt avec une nouvelle ligne fermée et, au lieu de ω , le tube aura une section droite ω' . D'après ce qui a été dit sur $\mathbf{e}'_x, \mathbf{e}'_y, \mathbf{e}'_z$, il faudra que le vecteur \mathbf{e}' , dont ces quantités sont les composantes, soit borné au nouveau tube, qu'il ait la direction du nouvel axe s' et que le produit $\mathbf{e}' \omega'$ soit partout égal au produit $\mathbf{e} \omega$ dans le tube non déplacé.

Or l'intégrale

$$\int (F \mathbf{e}_x + G \mathbf{e}_y + H \mathbf{e}_z) d\tau$$

prend (§ 25) à l'instant t la valeur :

$$\mathbf{e} \omega \int (F p + G q + H r) ds,$$

et à l'instant $t + dt$ elle devient

$$\mathbf{e}' \omega' \int (F p + G q + H r) ds',$$

l'intégrale étant étendue à la ligne primitive dans la première expression et à la ligne déplacée dans la seconde, et les valeurs de F, G et H se rapportant respectivement aux moments t et $t + dt$.

Il s'ensuit qu'au lieu de

$$\frac{d}{dt} \int (F \mathbf{e}_x + G \mathbf{e}_y + H \mathbf{e}_z) d\tau$$

il est permis d'écrire

$$e \omega \frac{d}{dt} \int (F p + G q + H r) ds,$$

où le signe d indique l'accroissement total de l'intégrale causé par la variation de F , G et H et par le déplacement de la ligne s .

Le premier membre de l'équation (41) se transforme en

$$-e \omega \int (X p + Y q + Z r) ds,$$

et la formule devient:

$$-\int (X p + Y q + Z r) ds = \frac{d}{dt} \int (F p + G q + H r) ds.$$

Elle se simplifie encore si l'on conçoit une surface σ limitée par la ligne s et se déplaçant également avec la matière. En vertu des relations (14), on a

$$\int (F p + G q + H r) ds = \int \mathbf{B}_n d\sigma,$$

ce qui donne:

$$-\int (X p + Y q + Z r) ds = \frac{d}{dt} \int \mathbf{B}_n d\sigma \dots \dots (42)$$

Ici encore, le signe d indique le changement total de l'intégrale. Pour le calculer, il faudra tenir compte, d'une part, du changement de l'induction magnétique, et, d'autre part, du déplacement de la surface σ .

§ 60. De la formule (42) aux équations définitives du mouvement il n'y a qu'un pas. On peut d'abord admettre qu'à l'instant t la surface σ coïncide avec un rectangle infiniment petit dont les côtés sont parallèles à deux axes des coordonnées et qui n'est pas coupé par une surface de discontinuité. En regardant toutes les quantités variables comme des fonctions de t et des coordonnées x , y , z d'un point immobile, on trouve ainsi (voir § 61)

$$\left. \begin{aligned}
 \frac{\partial Y}{\partial z} - \frac{\partial Z}{\partial y} &= \frac{\partial a}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial y} (\eta a - \xi b) - \frac{\partial}{\partial z} (\xi c - \zeta a) + \\
 &\quad + \xi \left(\frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial b}{\partial y} + \frac{\partial c}{\partial z} \right), \\
 \frac{\partial Z}{\partial x} - \frac{\partial X}{\partial z} &= \frac{\partial b}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial z} (\zeta b - \eta c) - \frac{\partial}{\partial x} (\eta a - \xi b) + \\
 &\quad + \eta \left(\frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial b}{\partial y} + \frac{\partial c}{\partial z} \right), \\
 \frac{\partial X}{\partial y} - \frac{\partial Y}{\partial x} &= \frac{\partial c}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} (\xi c - \zeta a) - \frac{\partial}{\partial y} (\zeta b - \eta c) + \\
 &\quad + \zeta \left(\frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial b}{\partial y} + \frac{\partial c}{\partial z} \right).
 \end{aligned} \right\} (43)$$

En second lieu, on peut donner à la surface σ la forme d'une bande étroite comprise entre deux lignes qui se trouvent de part et d'autre d'une surface de discontinuité. Si ces lignes s'approchent de plus en plus d'une même ligne située dans la surface, l'intégrale

$$\int \mathbf{B}_n d\sigma$$

tend vers la limite 0 et on est conduit à la condition

$$(\mathbf{R}_h)_1 = (\mathbf{R}_h)_2,$$

\mathbf{R} étant la „force électrique” (X, Y, Z) et h indiquant une direction quelconque dans la surface de discontinuité.

Les équations (43) expriment la même chose que les formules (1a) du second mémoire de M. *Hertz*. Elles n'en diffèrent que par la notation, le choix des unités et la position relative des axes des coordonnées.

Du reste, comme nous n'avons nulle part supposé l'existence de „magnétisme libre”, nous pourrions encore simplifier les formules en y substituant.

$$\frac{\partial a}{\partial x} + \frac{\partial b}{\partial y} + \frac{\partial c}{\partial z} = 0.$$

§ 61. Il suffira d'indiquer rapidement comment on arrive à la première des équations (43).

Figurons-nous qu'à l'instant t la surface σ se confond avec

un élément rectangulaire $dy dz$, perpendiculaire à l'axe des x et situé au point (x, y, z) ; alors, à l'instant $t + dt$, la surface passera par le point $(x + \xi dt, y + \eta dt, z + \zeta dt)$, la normale fera avec l'axe des x un angle infiniment petit et avec les axes des y et des z des angles

$$\frac{1}{2} \pi + \frac{\partial \xi}{\partial y} dt \quad \text{et} \quad \frac{1}{2} \pi + \frac{\partial \xi}{\partial z} dt,$$

et l'aire de la surface sera devenue

$$d\sigma' = \left\{ 1 + \left(\frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \zeta}{\partial z} \right) dt \right\} dy dz.$$

Désignons par a la valeur de la première composante de l'induction magnétique au point (x, y, z) et à l'instant t , et par

$$a' = a + \left(\frac{\partial a}{\partial t} + \xi \frac{\partial a}{\partial x} + \eta \frac{\partial a}{\partial y} + \zeta \frac{\partial a}{\partial z} \right) dt$$

la valeur de cette même composante au point $(x + \xi dt, y + \eta dt, z + \zeta dt)$ et au moment $t + dt$.

Alors la valeur de l'intégrale $\int \mathbf{B}_n d\sigma$, qui est d'abord

$$a dy dz,$$

devient au bout de l'intervalle dt :

$$\left[a + \left\{ \left(\frac{\partial a}{\partial t} + \xi \frac{\partial a}{\partial x} + \eta \frac{\partial a}{\partial y} + \zeta \frac{\partial a}{\partial z} \right) - \left(b \frac{\partial \xi}{\partial y} + c \frac{\partial \xi}{\partial z} \right) \right\} dt \right] d\sigma'.$$

Valeur de la force électrique.

§ 62. Tant qu'il s'agit de corps conducteurs, dans lesquels la „résistance” seule s'oppose au mouvement de l'électricité, on n'a rien à changer à ce qui a été dit dans le chapitre précédent. Les diélectriques, au contraire, demandent de nouvelles considérations.

Conformément à l'idée énoncée au paragraphe 53, il est naturel d'admettre que le dérangement électrique de l'état naturel d'un isolateur est déterminé dès qu'on connaît, pour chaque élément de surface fixement lié à la matière, la quan-

tité totale d'électricité par laquelle il a été traversé à partir d'un moment où le corps se trouva encore à l'état naturel.

Je désignerai par

$$f dy dz$$

la valeur de cette quantité pour un élément de surface qui coïncide à l'instant t avec un rectangle dont les côtés dy et dz sont respectivement parallèles aux axes OY et OZ . En définissant les quantités g et h d'une manière analogue, on peut dire que le diélectrique aurait été amené à l'état où il se trouve actuellement si, après avoir donné à la matière la position qu'elle occupe à l'instant t , on eût fait naître un déplacement diélectrique \mathbf{D} , aux composantes f, g, h . L'énergie potentielle par unité de volume sera donc toujours donnée par l'expression (21) et le travail des forces pourra être représenté comme il a été fait au paragraphe 59, si on prend pour X, Y et Z les valeurs (25). En effet, la matière elle-même ne prend point part au déplacement virtuel que nous avons imposé au système; les quantités f, g et h , telles que je viens de les définir, recevront par conséquent dans ce déplacement les accroissements e_x, e_y, e_z .

*Relations entre les composantes du courant et celles
du déplacement diélectrique.*

§ 63. Les formules (24) ne sont plus applicables aux diélectriques en mouvement. Il leur faut substituer des équations moins simples auxquelles on arrive par le raisonnement suivant. La définition que j'ai donnée dans le dernier paragraphe conduit à représenter par

$$\int \mathbf{D}_n d\sigma$$

la quantité d'électricité qui, à partir de l'état naturel, a traversé une surface limitée quelconque, liée à la matière.

La dérivée

$$\frac{d}{dt} \int \mathbf{D}_n d\sigma,$$

prise dans le même sens que la dérivée

$$\frac{d}{dt} \int \mathbf{B}_n d\sigma$$

qu'on trouve dans la formule (42), sera donc la quantité d'électricité qui traverse la surface par unité de temps, cette surface se déplaçant toujours avec la matière.

Pour calculer les valeurs de $u dy dz$, $v dz dx$, $w dx dy$, il suffira donc de rechercher ce que devient cette dérivée, si à l'instant t la surface $d\sigma$ coïncide avec un rectangle infiniment petit dont les côtés sont parallèles à deux axes des coordonnées. En suivant la marche qui a été indiquée au paragraphe 61, on trouvera :

$$u = \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial y} (\eta f - \xi g) - \frac{\partial}{\partial z} (\xi h - \zeta f) + \xi \left(\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} \right),$$

$$v = \frac{\partial g}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial z} (\zeta g - \eta h) - \frac{\partial}{\partial x} (\eta f - \xi g) + \eta \left(\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} \right),$$

$$w = \frac{\partial h}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} (\xi h - \zeta f) - \frac{\partial}{\partial y} (\zeta g - \eta h) + \zeta \left(\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} \right).$$

Si l'on introduit ces valeurs dans les équations (10) celles-ci deviennent identiques aux formules (1_b) établies par M. *Hertz* dans son second mémoire.

Après avoir ainsi reproduit les formules fondamentales de M. *Hertz*, il est juste de mentionner que ce n'est qu'après avoir lu son mémoire que j'ai entrepris cette étude des corps en mouvement. J'avais ainsi l'avantage de connaître d'avance les résultats qu'il faudrait chercher à obtenir.

CHAPITRE III.

Examen d'une hypothèse qui a été faite
aux chapitres précédents.

§ 64. Il n'est pas inutile de considérer de plus près la supposition dont *Maxwell* s'est servi dans sa théorie des circuits linéaires et que j'ai reproduite, sous des formes plus générales, aux paragraphes 18 et 57.

Même dans le cas que j'ai traité au premier chapitre, cette hypothèse n'est pas aussi plausible qu'on pourrait le croire au premier abord. En effet, il y a dans la mécanique ordinaire des cas bien simples où une supposition analogue conduirait à des résultats erronés.

Considérons, par exemple, le mouvement d'un fluide incompressible dont la densité est ρ . Désignons par $u d\sigma dt$, $v d\sigma dt$, $w d\sigma dt$ les quantités du fluide, exprimées par le volume qu'elles occupent, qui, pendant le temps dt , traversent des éléments de surface, respectivement perpendiculaires à OX , OY et OZ et eux-mêmes immobiles; u , v et w seront alors les composantes du courant. Représentons par $X d\tau$, $Y d\tau$, $Z d\tau$ les composantes de la force extérieure qui agit sur un élément de volume, et cherchons à établir les équations du mouvement en partant de la formule générale (3). Les variables u , v , w , X , Y et Z seront regardées comme des fonctions de t et des coordonnées x , y , z d'un point immobile.

Un déplacement virtuel peut être défini au moyen des quantités infiniment petites du fluide qui traversent des éléments de surface perpendiculaires aux axes des coordonnées; rapportées à l'unité de surface et exprimées par le volume du liquide, elles seront indiquées par e_x , e_y , e_z . Elles doivent satisfaire à la même condition que les quantités analogues du premier chapitre et il est évidemment permis de les regarder comme indépendantes du temps. On aura alors:

$$\frac{d \delta' T}{d t} = \rho \int \left(\frac{\partial u}{\partial t} \mathbf{e}_x + \frac{\partial v}{\partial t} \mathbf{e}_y + \frac{\partial w}{\partial t} \mathbf{e}_z \right) d \tau.$$

§ 65. Si, après des mouvements quelconques pendant lesquels chaque élément de surface immobile a été en somme traversé dans des directions opposées par des quantités égales du fluide, chaque particule se retrouvait dans sa position primitive, on pourrait démontrer que $\delta T = 0$, comme dans le premier chapitre. Cependant cette hypothèse ne se vérifie pas et δT prend une valeur que nous allons calculer.

Donnons à W_1 , W_2 , W_1' , W_2' la signification que nous connaissons déjà et nommons x , y et z les coordonnées d'une particule du fluide dans la position W_1 . Alors les coordonnées de ce point seront :

dans la position W_2 :

$$x + u dt, \quad y + v dt, \quad z + w dt,$$

dans la position W_1' :

$$x + \mathbf{e}_x, \quad y + \mathbf{e}_y, \quad z + \mathbf{e}_z,$$

et dans la position W_2' :

$$\begin{aligned} x + u dt + \mathbf{e}_x + \left(\frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial x} u + \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial y} v + \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial z} w \right) dt, \\ y + v dt + \mathbf{e}_y + \left(\frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial x} u + \frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial y} v + \frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial z} w \right) dt, \\ z + w dt + \mathbf{e}_z + \left(\frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial x} u + \frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial y} v + \frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial z} w \right) dt. \end{aligned}$$

Il a fallu ajouter les termes :

$$\left(\frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial x} u + \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial y} v + \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial z} w \right) dt, \text{ etc.}$$

parce qu'il s'agissait des valeurs de \mathbf{e}_x , \mathbf{e}_y , \mathbf{e}_z au point où la particule considérée se trouve dans la position W_2 .

Les expressions précédentes donnent pour les vitesses de la particule dans le mouvement varié :

$$\left. \begin{aligned} u + \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial x} u + \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial y} v + \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial z} w, \\ v + \frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial x} u + \frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial y} v + \frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial z} w, \\ w + \frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial x} u + \frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial y} v + \frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial z} w. \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (44)$$

Or, si en un même point de l'espace les vitesses étaient les mêmes dans le mouvement varié et dans le mouvement réel, on aurait dû trouver au lieu de ces expressions:

$$u + \frac{\partial u}{\partial x} \mathbf{e}_x + \frac{\partial u}{\partial y} \mathbf{e}_y + \frac{\partial u}{\partial z} \mathbf{e}_z, \text{ etc.}$$

§ 66. Après avoir obtenu les valeurs (44) on peut procéder comme il suit. On a d'abord

$$\delta T = \rho \int \left\{ \begin{aligned} & \left(u^2 \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial x} + uv \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial y} + uw \frac{\partial \mathbf{e}_x}{\partial z} \right) + \\ & + \left(uv \frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial x} + v^2 \frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial y} + vw \frac{\partial \mathbf{e}_y}{\partial z} \right) + \\ & + \left(uw \frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial x} + vw \frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial y} + w^2 \frac{\partial \mathbf{e}_z}{\partial z} \right) \end{aligned} \right\} d \tau.$$

Ici, on peut intégrer par parties. En supposant qu'aux limites du fluide $\mathbf{e}_x = \mathbf{e}_y = \mathbf{e}_z = 0$ et se rappelant que:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0,$$

on trouve:

$$\delta T = - \rho \int \left\{ \begin{aligned} & \mathbf{e}_x \left(u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} \right) + \\ & + \mathbf{e}_y \left(u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} \right) + \\ & + \mathbf{e}_z \left(u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right) \end{aligned} \right\} d \tau.$$

En fin de compte, l'équation (3) devient :

$$\int (X \mathbf{e}_x + Y \mathbf{e}_y + Z \mathbf{e}_z) d\tau = \\ = \rho \int \left\{ \left(\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} \right) \mathbf{e}_x + \right. \\ \left. + \left(\frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} \right) \mathbf{e}_y + \right. \\ \left. + \left(\frac{\partial w}{\partial t} + u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right) \mathbf{e}_z \right\} d\tau.$$

Il est facile d'en déduire les équations du mouvement sous leur forme ordinaire. On s'apercevra que l'hypothèse en question, loin d'être vraie, conduirait à l'omission des termes $u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z}$, etc.

§ 67. Si cette hypothèse ne peut pas être admise dans le cas d'un fluide ordinaire, elle ne pourra non plus être appliquée au fluide électrique. Cependant, cela n'empêche pas que nos équations du mouvement ne puissent être exactes. En effet, la masse de ce dernier fluide a été supposée négligeable, et dans le calcul de la variation δT il ne s'agissait que de l'énergie cinétique qui est propre aux mouvements électromagnétiques; il suffira donc que les points matériels qui sont chargés de ces mouvements, et qu'il ne faut pas confondre avec l'électricité elle-même, jouissent de la propriété de revenir aux mêmes positions si pour chaque élément de surface la somme algébrique des quantités d'électricité par lesquelles il a été traversé, est 0.

Or, on est entièrement libre d'essayer sur le mécanisme qui produit les phénomènes électromagnétiques telle supposition qu'on voudra, et tout en reconnaissant la difficulté d'imaginer un mécanisme qui possède la propriété désirée, il me semble qu'on n'a pas le droit d'en nier la possibilité.

§ 68. Cependant, cette hypothèse que nous discutons, est-elle vraiment inévitable si l'on veut voir s'annuler le terme δT , ce qui semble nécessaire pour obtenir des équations

qui s'accordent avec les expériences? Je vais démontrer, en me bornant pour le moment aux corps immobiles, qu'on peut au besoin recourir à une autre supposition.

Revenons pour cela aux formules (16). Les coefficients A, B, C, A', \dots qu'elles contiennent changeront avec la configuration du système et on peut indiquer par $\delta A, \delta B, \delta C, \delta A', \dots$ les changements qui surviennent pendant le déplacement $W_1 \rightarrow W_1'$, et par dA, dB, dC, dA', \dots ceux qui ont lieu pendant le mouvement réel $W_1 \rightarrow W_2$.

Cela établi, on peut écrire pour la première coordonnée d'une particule déterminée:

dans la position W_1 : x ;

dans la position W_2 : $x + \Sigma (A u + B v + C w) dt$;

dans la position W_1' : $x + \Sigma (A e_x + B e_y + C e_z)$, et enfin

dans la position W_2' :

$$x + \Sigma (A u + B v + C w) dt + \Sigma (A e_x + B e_y + C e_z) + \Sigma (dA e_x + dB e_y + dC e_z).$$

Il en résulte que le déplacement de la particule dans la direction des x est, pendant le mouvement varié:

$$\Sigma (A u + B v + C w) dt + \Sigma (dA e_x + dB e_y + dC e_z). \quad (45)$$

D'un autre côté, on peut indiquer facilement quel serait ce déplacement si, à partir de la position W_1' , il existait dans le système, pendant l'intervalle dt , un système de courants (u, v, w) identique à celui qu'on trouve dans le mouvement réel. A la position W_1' correspondent les valeurs:

$$A + \delta A, B + \delta B, \dots$$

et le déplacement qu'il s'agit d'indiquer serait donc:

$$\Sigma (A u + B v + C w) dt + \Sigma (\delta A u + \delta B v + \delta C w) dt \quad (46).$$

§ 69. Si les expressions (45) et (46) sont identiques, et s'il en est de même des expressions analogues par lesquelles on peut représenter des déplacements parallèles à OY et OZ , le mouvement varié sera celui auquel se rapporte l'expression (46) et on aura $\delta T = 0$, parce que l'énergie cinétique est déterminée par les composantes du courant. L'hypothèse du

paragraphe 18 conduit à cette simplification parce qu'elle donne lieu à l'égalité :

$$\Sigma (d A. e_x + d B. e_y + d C. e_z) = \Sigma (\delta A. u + \delta B. v + \delta C. w) dt.$$

Pourtant, il n'est pas nécessaire que cette égalité existe. Les vitesses de la particule considérée, dans le mouvement réel, sont

$$\dot{x} = \Sigma (A u + B v + C w),$$

$$\dot{y} = \Sigma (A' u + B' v + C' w),$$

$$\dot{z} = \Sigma (A'' u + B'' v + C'' w),$$

et si les vitesses dans le mouvement varié sont $\dot{x} + \delta \dot{x}$, $\dot{y} + \delta \dot{y}$, $\dot{z} + \delta \dot{z}$, l'expression (45) donne

$$\delta \dot{x} = \Sigma \left(\frac{d A}{d t} e_x + \frac{d B}{d t} e_y + \frac{d C}{d t} e_z \right) \dots \dots \dots (47).$$

Les variations $\delta \dot{y}$ et $\delta \dot{z}$ peuvent être mises sous une forme analogue, et on peut calculer la valeur de

$$\delta T = \Sigma m (\dot{x} \delta \dot{x} + \dot{y} \delta \dot{y} + \dot{z} \delta \dot{z}) \dots \dots \dots (48).$$

Voici maintenant un système d'hypothèses qui donnent pour cette variation la valeur 0 :

a. Il y a deux systèmes de particules qui prennent part aux mouvements électromagnétiques, systèmes qui seront indiqués par les lettres N et N'.

b. A chaque moment, une particule quelconque appartenant à l'un de ces systèmes se trouve dans le voisinage immédiat d'une particule de masse égale qui fait partie de l'autre.

c. Les deux systèmes ont toujours des mouvements égaux en sens inverse, ou, pour nous exprimer plus exactement :

Si deux mouvements de même durée commencent avec les mêmes positions initiales et ne se distinguent que par le signe des composantes du courant électrique, et si P et P' sont des points appartenant aux systèmes N et N' et coïncidant dans la configuration initiale, le point P' atteindra, dans le second mouvement, la même position finale que le point P dans le premier mouvement.

Cela implique évidemment qu'au moment de la coïncidence les points P et P' ont des vitesses égales et opposées. En effet, en changeant les signes de u, v, w , on renverse la vitesse du point P (§ 13); mais, selon la dernière hypothèse, cette vitesse doit alors devenir égale à celle qu'avait d'abord le point P' .

Remarquons encore que, dans le cours d'un certain mouvement, ce sera chaque fois une nouvelle particule P' qui coïncide avec une particule déterminée P . Deux roues juxtaposées, qui ont des rotations égales et opposées autour du même axe, peuvent servir d'exemple.

§ 70. Pour démontrer que ces hypothèses conduisent à

$$\delta T = 0,$$

nous allons comparer deux mouvements différents du système. Les lettres W_1, W_2, W_1', W_2' seront appliquées au premier cas et les signes $(W_1), (W_2), (W_1')$ et (W_2') indiqueront les mêmes choses pour le second cas.

Supposons que les positions W_1 et (W_1) soient identiques et que, dans les deux mouvements, chacune des quantités u, v, w, e_x, e_y, e_z ait les mêmes valeurs, mais des signes opposés.

Alors les mouvements $W_1 \rightarrow W_1'$ et $(W_1) \rightarrow (W_1')$ se distingueront l'un de l'autre de la manière qui a été indiquée dans la troisième hypothèse du paragraphe précédent; il en sera de même des mouvements qui consistent, l'un dans la succession des déplacements $W_1 \rightarrow W_2$ et $W_2 \rightarrow W_2'$, l'autre dans la succession de $(W_1) \rightarrow (W_2)$ et $(W_2) \rightarrow (W_2')$. Il en résulte que, si deux particules P et P' coïncident dans la position W_1 ou (W_1) , l'une de ces particules se déplacera dans le mouvement varié $W_1' \rightarrow W_2'$ de la même manière que l'autre dans le mouvement varié $(W_1') \rightarrow (W_2')$; comme, de plus, les masses de P et de P' sont égales, le mouvement varié aura, dans les deux cas, la même énergie cinétique.

On trouve donc:

$$\delta T = (\delta T), \dots \dots \dots (49)$$

où les deux membres se rapportent aux deux cas que nous voulions comparer l'un à l'autre.

D'un autre côté, on peut appliquer les formules (47) et (48). On se rappellera que, pour une particule déterminée qui prend part aux mouvements électromagnétiques, les coefficients A , B , C , etc. sont des fonctions des coordonnées.

Les dérivées $\frac{dA}{dt}$, $\frac{dB}{dt}$, $\frac{dC}{dt}$, etc. qu'on trouve dans les équations (47) et dans les expressions analogues pour $\delta \dot{y}$, $\delta \dot{z}$ seront, par conséquent, des fonctions homogènes et linéaires de u , v , w , et comme il en est de même de \dot{x} , \dot{y} , \dot{z} , la formule (48) conduit à

$$\delta T = -(\delta T),$$

ce qui, avec l'équation (49), donne

$$\delta T = 0.$$

§ 71. Les hypothèses dont je viens de me servir introduisent dans la théorie un certain dualisme, auquel on est amené si souvent par l'étude des phénomènes électriques. En effet, elles ressemblent un peu à l'ancienne idée de deux fluides électriques qui se déplacent avec des vitesses égales et opposées. Seulement, il ne s'agit pas maintenant de fluides électriques, mais des mouvements électromagnétiques. Si, comme il est fort probable, ces mouvements sont des rotations autour des lignes de force magnétiques, les hypothèses reviennent à ce que, dans un espace quelconque, il y a toujours des rotations de directions opposées et qu'il ne peut exister aucun effet qui serait causé par des rotations dans une seule direction.

§ 72. Dans les cas où la „matière” elle-même (Chap. II) se déplace, l'hypothèse du paragraphe 57 donne lieu à quelques remarques nouvelles.

Soit s un circuit linéaire et fermé, dont le mouvement est tellement restreint que la position peut être déterminée à l'aide d'un seul paramètre p ; soient, de plus, ϵ la quantité d'électricité qui, à partir d'un certain moment fixe, a traversé

une section passant toujours par le même point du conducteur, et x la première coordonnée d'un des points matériels P du milieu. L'hypothèse exige que l'on ait :

$$x = f(p, \epsilon).$$

Cela posé, je donne au système, l'un après l'autre, les déplacements suivants :

a. Tandis que le conducteur se trouve dans le voisinage du point P (position I), une quantité d'électricité ϵ est amenée à travers chaque section.

b. Le conducteur est éloigné à une très grande distance du point P .

c. Pendant que le conducteur est retenu dans la nouvelle position (position II), on fait passer à travers chaque section une quantité d'électricité $-\epsilon$.

d. Le circuit est ramené dans la position I.

Si les déplacements b et d n'ont été accompagnés d'aucun courant électrique, la coordonnée x aura repris la valeur initiale. Donc, si $\Delta_a x$, $\Delta_b x$, etc. sont les variations successives de cette coordonnée :

$$\Delta_a x + \Delta_b x + \Delta_c x + \Delta_d x = 0.$$

Or, comme la distance du circuit au conducteur est beaucoup plus grande dans la position II que dans la position I, la variation $\Delta_c x$ sera beaucoup plus petite en valeur absolue que la variation $\Delta_a x$; les déplacements $\Delta_b x$ et $\Delta_d x$ ne sauraient donc être 0.

C'est là, du reste, une chose très naturelle dans une théorie qui suppose que le conducteur ne peut se mouvoir sans pousser devant lui l'éther ambiant. Ce qu'il y a de remarquable dans le résultat obtenu, c'est que le déplacement du milieu qui est causé par un mouvement du conducteur doit être tel qu'il peut compenser le déplacement dû à un courant électrique.

§ 73. Si toutes les coordonnées des points mobiles du milieu sont des fonctions de p et de ϵ , on trouve pour les trois parties dans lesquelles l'énergie cinétique peut être décomposée :

$$T_1 = \frac{1}{2} \dot{p}^2 \Sigma m \left[\left(\frac{\partial x}{\partial p} \right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial p} \right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial p} \right)^2 \right],$$

$$T_2 = \dot{p} i \Sigma m \left[\frac{\partial x}{\partial p} \frac{\partial x}{\partial \varepsilon} + \frac{\partial y}{\partial p} \frac{\partial y}{\partial \varepsilon} + \frac{\partial z}{\partial p} \frac{\partial z}{\partial \varepsilon} \right],$$

$$T_3 = \frac{1}{2} i^2 \Sigma m \left[\left(\frac{\partial x}{\partial \varepsilon} \right)^2 + \left(\frac{\partial y}{\partial \varepsilon} \right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial \varepsilon} \right)^2 \right],$$

où on a mis i au lieu de $\dot{\varepsilon}$.

De ces trois expressions, la deuxième doit être 0. Voici deux hypothèses par chacune desquelles on peut satisfaire à cette condition.

a. Chaque point mobile du milieu se trouve toujours juxtaposé à un autre d'une masse égale. Les liaisons dans le système sont telles que ces deux points sont déplacés également et en directions opposées par un mouvement électrique, mais qu'ils se meuvent de la même manière si ce n'est que le circuit qui se déplace.

En distinguant par les indices 1 et 2 ce qui se rapporte à l'un ou à l'autre de deux points coïncidents, on a :

$$\begin{aligned} \frac{\partial x_1}{\partial p} &= \frac{\partial x_2}{\partial p}, & \frac{\partial y_1}{\partial p} &= \frac{\partial y_2}{\partial p}, & \frac{\partial z_1}{\partial p} &= \frac{\partial z_2}{\partial p}, \\ \frac{\partial x_1}{\partial \varepsilon} &= -\frac{\partial x_2}{\partial \varepsilon}, & \frac{\partial y_1}{\partial \varepsilon} &= -\frac{\partial y_2}{\partial \varepsilon}, & \frac{\partial z_1}{\partial \varepsilon} &= -\frac{\partial z_2}{\partial \varepsilon}, \end{aligned}$$

ce qui fait : $T_2 = 0$.

b. Dans les cas qu'on peut réaliser, les produits $\dot{p} \frac{\partial x}{\partial p}$, $\dot{p} \frac{\partial y}{\partial p}$, $\dot{p} \frac{\partial z}{\partial p}$ sont si petits par rapport aux quantités :

$$i \frac{\partial x}{\partial \varepsilon}, \quad i \frac{\partial y}{\partial \varepsilon}, \quad i \frac{\partial z}{\partial \varepsilon},$$

qu'ils peuvent être négligés.

Alors, bien que T_2 ne s'annule pas rigoureusement, il sera permis de négliger cette partie de l'énergie cinétique vis-à-vis de la dernière partie T_3 .

A plus forte raison, on pourra négliger T_1 . C'est un avantage de cette seconde hypothèse, que la première ne présente pas.

Il est facile de s'assurer que $\dot{p} \frac{\partial x}{\partial p}$ peut être beaucoup moindre que $i \frac{\partial x}{\partial \varepsilon}$. Prenons par exemple

$$x = \varphi \psi,$$

où φ est une fonction de p et ψ une fonction de ε . Alors on aura :

$$\frac{\dot{p} \frac{\partial x}{\partial p}}{i \frac{\partial x}{\partial \varepsilon}} = \frac{\dot{p}}{i} \frac{\frac{\partial \varphi}{\partial p} \psi}{\frac{\partial \psi}{\partial \varepsilon}}.$$

Or, la fonction

$$\frac{\frac{\partial \psi}{\partial \varepsilon}}{\psi}$$

peut être rendue aussi considérable qu'on le désire ; on n'a qu'à admettre que la fonction ψ change très rapidement par un accroissement de ε .

Du reste, on pourrait essayer de remplacer l'hypothèse du paragraphe 57, par des suppositions analogues à celles que j'ai indiquées au paragraphe 69.



CHAPITRE IV.

Théorie d'un système de particules chargées
qui se déplacent à travers l'éther sans
entraîner ce milieu.

Considérations préliminaires.

§ 74. Il m'a semblé utile de développer une théorie des phénomènes électromagnétiques basée sur l'idée d'une matière pondérable parfaitement perméable à l'éther et pouvant se déplacer sans communiquer à ce dernier le moindre mouvement. Certains faits de l'optique peuvent être invoqués à l'appui de cette hypothèse et, bien que le doute soit encore permis, il importe certainement d'examiner toutes les conséquences de cette manière de voir. Malheureusement une difficulté bien sérieuse se présente dès le début. Comment, en effet, se faire une idée précise d'un corps qui, se déplaçant au sein de l'éther et traversé par conséquent par ce milieu, est en même temps le siège d'un courant électrique ou d'un phénomène diélectrique? Pour surmonter la difficulté, autant qu'il m'était possible, j'ai cherché à ramener tous les phénomènes à un seul, le plus simple de tous, et qui n'est autre chose que le mouvement d'un corps électrisé. On verra que, sans approfondir la relation entre la matière pondérable et l'éther, on peut établir un système d'équations propres à décrire ce qui se passe dans un système de tels corps. Ces équations se prêtent à des applications très variées qui feront l'objet des chapitres suivants; elles nous fourniront une déduction théorique du „coefficient d'entraînement” que *Fresnel* introduisit dans la théorie de l'aberration. Il suffira, dans ces applications, d'admettre que tous les corps pondérables contiennent une multitude de petites particules à charges positives ou négatives et que les phénomènes électriques sont produits par le déplacement de ces particules. Selon cette manière de voir, une

charge électrique est constituée par un excès de particules dont les charges ont un signe déterminé, un courant électrique est un véritable courant de ces corpuscules et dans les isolateurs pondérables il y aura „déplacement diélectrique” dès que les particules électrisées qu'il contient sont éloignées de leurs positions d'équilibre.

Ces hypothèses n'ont rien de nouveau en ce qui concerne les électrolytes et elles offrent même une certaine analogie avec les idées sur les conducteurs métalliques qui avaient cours dans l'ancienne théorie de l'électricité. Des atomes des fluides électriques aux corpuscules chargés la distance n'est pas grande.

On voit donc que, dans la nouvelle forme que je vais lui donner, la théorie de *Maxwell* se rapproche des anciennes idées. On peut même, après avoir établi les formules assez simples qui régissent les mouvements des particules chargées, faire abstraction du raisonnement qui y a conduit et regarder ces formules comme exprimant une loi fondamentale comparable à celles de *Weber* et de *Clausius*. Cependant, ces équations conservent toujours l'empreinte des principes de *Maxwell*. *Weber* et *Clausius* regardaient les forces qui s'exercent entre deux atomes d'électricité comme déterminées par la position relative, les vitesses et les accélérations que présentent ces atomes au moment pour lequel on veut considérer leur action. Les formules, au contraire, auxquelles nous parviendrons expriment d'une part quels changements d'état sont provoqués dans l'éther par la présence et le mouvement de corpuscules électrisés; d'autre part, elles font connaître la force avec laquelle l'éther agit sur l'une quelconque de ces particules. Si cette force dépend du mouvement des autres particules, c'est que ce mouvement a modifié l'état de l'éther; aussi la valeur de la force, à un certain moment, n'est-elle pas déterminée par les vitesses et les accélérations que les petits corps possèdent à ce même instant; elle dérive plutôt des mouvements qui ont déjà eu lieu. En termes généraux, on peut dire que les

phénomènes excités dans l'éther par le mouvement d'une particule électrisée se propagent avec une vitesse égale à celle de la lumière. On revient donc à une idée que *Gauss* énonça déjà en 1845 et suivant laquelle les actions électrodynamiques demanderaient un certain temps pour se propager de la particule agissante à la particule qui en subit les effets.

—————

Hypothèses fondamentales.

§ 75. *a.* Les particules chargées seront regardées comme étant de la „matière pondérable” à laquelle des forces peuvent être appliquées; cependant, je supposerai que dans tout l'espace occupé par une particule se trouve aussi l'éther, et même qu'un déplacement diélectrique et une force magnétique, produits par une cause extérieure, peuvent exister dans cet espace comme si la „matière pondérable” n'y existait pas. Cette dernière est donc considérée comme parfaitement perméable à ces actions.

b. Je désignerai par f , g et h les composantes du déplacement diélectrique dans l'éther, et je prendrai (§ 49) pour l'énergie potentielle du système la valeur

$$2 \pi V^2 \int (f^2 + g^2 + h^2) d\tau,$$

V étant la vitesse de la lumière dans l'éther. Dans tous les points extérieurs aux particules on aura

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = 0, \dots \dots \dots (50)$$

mais je suppose (§ 43) qu'à l'intérieur d'une particule cette équation doit être remplacée par

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = \varrho, \dots \dots \dots (51)$$

où ϱ désigne quelque quantité propre au point considéré de la particule et à laquelle il nous est impossible de rien changer.

Cette quantité ϱ sera appelée la *densité* de la charge électrique.

Pour simplifier les calculs, cette densité sera regardée comme une fonction continue des coordonnées; on supposera donc que la valeur de ρ , 0 à l'extérieur d'une particule et positive ou négative à l'intérieur, ne présente pas une transition brusque à la surface. Cette dernière hypothèse nous donne le droit de regarder comme continues toutes les variables qui dépendent des coordonnées.

Du reste, x , y et z désigneront les coordonnées d'un point immobile dans l'espace. En général, toutes les quantités variables seront des fonctions de x , y , z et du temps t .

c. Les particules se comporteront comme des corps rigides; elles ne pourront donc avoir d'autre mouvement qu'une translation et une rotation. Dans ce mouvement, chaque point d'une particule conservera la même valeur de ρ . Les valeurs de f , g et h dans l'éther, lui-même immobile, doivent changer de telle façon que ce soit chaque fois dans un nouveau point de l'espace qu'il est satisfait à l'équation (51).

d. Je désignerai par ξ , η et ζ les composantes de la vitesse d'un point d'une particule chargée, et je supposerai que le „courant électrique” — c'est-à-dire le vecteur qui donne lieu à une énergie cinétique de la grandeur à indiquer tantôt — a pour composantes :

$$u = \rho \xi + \frac{\partial f}{\partial t}, \quad v = \rho \eta + \frac{\partial g}{\partial t}, \quad w = \rho \zeta + \frac{\partial h}{\partial t} \dots (52)$$

A l'appui de cette hypothèse, que j'ai empruntée à M *Hertz*, on peut rappeler l'expérience bien connue de M. *Rowland*, dans laquelle la rotation rapide d'un disque chargé a produit les mêmes effets électromagnétiques qu'un système de courants circulaires. Elle a démontré que le déplacement d'un corps chargé constitue un vrai courant électrique, ce qui d'ailleurs est conforme à la théorie généralement acceptée de l'électrolyse.

Or, on mesure toujours les composantes d'un courant par les quantités d'électricité, rapportées à l'unité de surface et à l'unité de temps, qui traversent des éléments de surface per-

pendiculaires aux axes des coordonnées. Si donc l'unité de volume d'un corps chargé, animé de la vitesse (ξ, η, ζ) , contient la quantité d'électricité q , les composantes du courant seront $q\xi, q\eta, q\zeta$.

D'un autre côté, on admet dans la théorie de *Maxwell* que les variations du déplacement diélectrique constituent un courant aux composantes $\frac{\partial f}{\partial t}, \frac{\partial g}{\partial t}, \frac{\partial h}{\partial t}$. Les équations (52) expriment donc que le vecteur dont dépend l'énergie cinétique est composé des deux courants dont nous venons de parler.

Ce „courant total” a la propriété importante que la distribution en est solénoïdale.

En effet, dans le mouvement d'un corps rigide on a :

$$\frac{\partial \xi}{\partial x} + \frac{\partial \eta}{\partial y} + \frac{\partial \zeta}{\partial z} = 0, \dots \dots \dots (53)$$

et par conséquent :

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = \xi \frac{\partial q}{\partial x} + \eta \frac{\partial q}{\partial y} + \zeta \frac{\partial q}{\partial z} + \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} \right),$$

ou bien, en vertu de la formule (51),

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = \frac{\partial q}{\partial t} + \xi \frac{\partial q}{\partial x} + \eta \frac{\partial q}{\partial y} + \zeta \frac{\partial q}{\partial z}.$$

Ici le second membre représente la variation par unité de temps de la densité électrique dans un point qui se déplace avec la particule; l'expression s'annule donc en vertu de l'hypothèse *c*.

e. Grâce à la propriété que je viens de démontrer, on peut admettre que la relation entre le courant électrique (u, v, w) et l'énergie cinétique est toujours celle que nous avons appris à connaître dans le premier chapitre. Comme il s'agit des phénomènes dans l'éther il n'y a pas lieu de distinguer la force et l'induction magnétiques; je déterminerai donc la force magnétique (α, β, γ) par les équations :

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} &= 4 \pi \left(\rho \xi + \frac{\partial f}{\partial t} \right), \\ \frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} &= 4 \pi \left(\rho \eta + \frac{\partial g}{\partial t} \right), \\ \frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} &= 4 \pi \left(\rho \zeta + \frac{\partial h}{\partial t} \right), \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (54)$$

$$\frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial z} = 0 \dots \dots \dots (55)$$

et j'attribuerai à l'énergie cinétique la valeur :

$$T = \frac{1}{8 \pi} \int (\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2) d \tau.$$

On obtient ces formules en posant $a = \alpha$, $b = \beta$, $c = \gamma$ dans celles des paragraphes 9 et 10; on fera les mêmes substitutions dans les équations (14) qui servent à définir les fonctions auxiliaires F , G et H .

f. Enfin, je supposerai que la position de chaque point qui prend part aux mouvements électromagnétiques est déterminée dès qu'on connaît la position de toutes les particules chargées du système et les valeurs de f , g et h dans tous les points de l'espace. C'est une hypothèse analogue à celle que j'ai discutée au chapitre précédent et présentant les mêmes difficultés.

Valeur de la variation $\delta' T$.

§ 76. Cette fois encore, j'aurai recours à la formule générale (3) pour trouver les équations du mouvement. Je commence par la variation $\delta' T$.

Désignons par x' , y' , z' les coordonnées d'un point quelconque qui prend part aux mouvements électromagnétiques, et par x , y , z celles d'un point quelconque d'une particule chargée.

Un déplacement virtuel du système peut évidemment être défini au moyen des variations δx , δy , δz d'une part et des variations δf , δg , δh de l'autre, et les quantités $\delta x'$, $\delta y'$, $\delta z'$ seront des fonctions linéaires et homogènes de toutes les va-

riations $\delta x, \delta y, \delta z, \delta f, \delta g, \delta h$. Les coefficients de ces dernières quantités seront des constantes tant qu'il s'agit d'une position initiale déterminée.

En remplaçant, dans les fonctions dont il vient d'être question, $\delta x, \delta y, \delta z, \delta f, \delta g, \delta h$ par $\dot{x}, \dot{y}, \dot{z}$ (ou ξ, η, ζ), $\dot{f}, \dot{g}, \dot{h}$, on aura les valeurs de $\dot{x}', \dot{y}', \dot{z}'$ et, en y remplaçant de nouveau $\xi, \eta, \zeta, \dot{f}, \dot{g}, \dot{h}$ par $\delta \xi, \delta \eta, \delta \zeta, \delta \dot{f}, \delta \dot{g}, \delta \dot{h}$, on trouvera les variations correspondantes des vitesses $\dot{x}', \dot{y}', \dot{z}'$, la configuration étant toujours regardée comme constante. Il en résulte que si, sans rien changer à la configuration, on donne à $\xi, \eta, \zeta, \dot{f}, \dot{g}, \dot{h}$ les accroissements $\delta x, \delta y, \delta z, \delta f, \delta g, \delta h$, les vitesses de tous les points du système subiront précisément les variations dont il était question dans la définition de $\delta' T$.

Or, ces variations de $\xi, \eta, \zeta, \dot{f}, \dot{g}, \dot{h}$ donnent lieu aux variations suivantes des composantes (52):

$$q \delta x + \delta f, \quad q \delta y + \delta g, \quad q \delta z + \delta h,$$

et on aura par conséquent (§ 12):

$$\delta' T = \int \{ F(q \delta x + \delta f) + G(q \delta y + \delta g) + H(q \delta z + \delta h) \} d\tau. \quad (56)$$

Équations qui déterminent l'état de l'éther.

§ 77. Considérons d'abord un déplacement virtuel auquel les particules chargées ne participent pas; l'équation (51) impose alors aux variations $\delta f, \delta g, \delta h$ la condition

$$\frac{\partial \delta f}{\partial x} + \frac{\partial \delta g}{\partial y} + \frac{\partial \delta h}{\partial z} = 0.$$

En les supposant indépendantes du temps, ce qui est évidemment permis, on aura:

$$\frac{d \delta' T}{d t} = \int \left(\frac{\partial F}{\partial t} \delta f + \frac{\partial G}{\partial t} \delta g + \frac{\partial H}{\partial t} \delta h \right) d\tau.$$

Par un raisonnement tel qu'il a été employé aux paragraphes 19 et 58, on démontre

$$\delta T = 0.$$

Enfin, le travail δA , ou la diminution de l'énergie potentielle, est donné par la formule

$$\delta A = -4\pi V^2 \int (f \delta f + g \delta g + h \delta h) d\tau.$$

Il faut donc que, pour toutes les valeurs admissibles de δf , δg , δh , on ait :

$$\begin{aligned} -4\pi V^2 \int (f \delta f + g \delta g + h \delta h) d\tau &= \\ &= \int \left(\frac{\partial F}{\partial t} \delta f + \frac{\partial G}{\partial t} \delta g + \frac{\partial H}{\partial t} \delta h \right) d\tau. \end{aligned}$$

Il en résulte (§ 25) que, pour toute ligne fermée immobile dans l'espace, dont un élément ds a les cosinus directeurs p, q, r ,

$$-4\pi V^2 \int (pf + qg + rh) ds = \frac{d}{dt} \int (pF + qG + rH) ds,$$

et cette formule, appliquée à des cas particuliers, donne les équations suivantes :

$$4\pi V^2 \left(\frac{\partial g}{\partial z} - \frac{\partial h}{\partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial H}{\partial y} - \frac{\partial G}{\partial z} \right), \text{ etc.}$$

ou bien, en vertu des formules (14) :

$$\left. \begin{aligned} 4\pi V^2 \left(\frac{\partial g}{\partial z} - \frac{\partial h}{\partial y} \right) &= \frac{\partial \alpha}{\partial t}, \\ 4\pi V^2 \left(\frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial z} \right) &= \frac{\partial \beta}{\partial t}, \\ 4\pi V^2 \left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial g}{\partial x} \right) &= \frac{\partial \gamma}{\partial t}. \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (57)$$

Si le mouvement des particules chargées est donné et si l'on connaît en outre les valeurs de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$ pour le temps $t = 0$, ces formules, jointes aux équations (50), (51), (54) et (55), déterminent complètement l'état de l'éther.

Action de l'éther sur une particule chargée.

§ 78. Le système des forces avec lesquelles l'éther agit sur une particule chargée M se réduit à une force résultante et à un couple. Pour déterminer les composantes \mathbf{X} , \mathbf{Y} et \mathbf{Z} de la force, je ferai d'abord remarquer que, dans un état de mouvement donné, ces composantes ne sauraient dépendre de la masse de la matière pondérable qui constitue les particules chargées. Si cette masse était tout à fait insensible, $(-\mathbf{X}, -\mathbf{Y}, -\mathbf{Z})$ représenterait la force extérieure qu'il faut appliquer à la particule pour produire le mouvement actuel. On déterminera donc $-\mathbf{X}$, $-\mathbf{Y}$, $-\mathbf{Z}$ au moyen de la formule (3) en supposant que la valeur de T , donnée au paragraphe 75, représente l'énergie cinétique totale.

Pour trouver $-\mathbf{X}$, il faut considérer un déplacement virtuel dans lequel la particule M seule éprouve une translation δx dans la direction de OX , les autres particules chargées ne changeant pas de place.

Pour que cette translation soit compatible avec la condition (51), il faut qu'elle soit accompagnée d'une variation de f , g et h . Cette variation peut être choisie d'une infinité de manières différentes, mais il est clair qu'après avoir obtenu les équations (57) on peut se borner à une seule entre toutes les suppositions admissibles. Je m'arrêterai à celle qui me semble la plus simple.

Dans tout l'espace extérieur à la particule M je poserai : $\delta f = \delta g = \delta h = 0$, mais à l'intérieur je prendrai :

$$\delta f = -\rho \delta x, \quad \delta g = 0, \quad \delta h = 0.$$

Si on admet ces valeurs, les deux membres de l'équation (51) subiront dans un point fixe de l'espace les mêmes variations et la condition sera encore remplie après le déplacement.

En effet, comme δx a pour tous les points de la particule la même valeur, on trouve pour l'accroissement du premier membre

$$-\frac{\partial \rho}{\partial x} \delta x,$$

ce qui est précisément la variation de la densité ρ dans un point (x, y, z) de l'espace, si elle y prend la valeur qui existait d'abord au point $(x - \delta x, y, z)$.

§ 79. Le premier membre de l'équation (3) prend maintenant la valeur

$$\delta A = - \sum \delta x + 4 \pi V^2 \delta x \int \rho f d \tau,$$

l'intégrale étant étendue à l'espace occupé par la particule M .

La formule (56) donne :

$$\delta' T = 0,$$

et on n'a donc plus qu'à calculer la variation δT .

Dans ce calcul, je supposerai que δx est indépendant du temps.

§ 80. Pour que le système exécute le mouvement varié, il suffit, d'après l'hypothèse f du paragraphe 75, qu'à partir de la configuration W_1' (§ 19), on donne aux particules chargées les positions et aux composantes $f, g,$ et h les valeurs qu'elles ont dans la configuration W_2' , tout ceci ayant lieu pendant un intervalle dt .

Voici, en quoi ce mouvement varié se distingue du mouvement réel :

a. Le mouvement des particules, à l'exception de la seule M , n'a subi aucun changement.

b. La vitesse d'un point quelconque de la particule M n'a changé ni en grandeur ni en direction, mais la ligne décrite par ce point dans le mouvement varié n'est pas la même que celle qu'il suivait dans le mouvement réel. On obtient la première ligne en donnant à la seconde une translation δx .

Les premiers termes $\rho \xi, \rho \eta$ et $\rho \zeta$ dans les expressions (52) n'ont donc plus pour un même point de l'espace les mêmes valeurs dans les deux mouvements. Leurs variations sont :

$$-\frac{\partial (\rho \xi)}{\partial x} \delta x, \quad -\frac{\partial (\rho \eta)}{\partial x} \delta x, \quad -\frac{\partial (\rho \zeta)}{\partial x} \delta x. \dots (58).$$

c. Comme les variations $W_1 \rightarrow W_1'$ et $W_2 \rightarrow W_2'$ n'affec-

tent pas les valeurs de g et de h , les dérivées \dot{g} et \dot{h} seront dans le mouvement varié ce qu'elles étaient dans le mouvement réel.

d. Le cas est différent pour f . Si, en un point déterminé de l'espace, la première composante du déplacement diélectrique a la valeur f dans la position W_1 , la valeur sera $f + \dot{f} dt$ dans la position W_2 , \dot{f} se rapportant au mouvement réel.

La valeur dans la configuration W_1' sera (§ 78)

$$f - \rho \delta x \dots \dots \dots (59)$$

et on obtiendra la valeur variée, pour le moment $t + dt$, en ajoutant à $f + \dot{f} dt$ ce que devient $-\rho \delta x$ à ce moment dans le point de l'espace considéré. Il est clair que ρy est devenu :

$$\rho - \left(\xi \frac{\partial \rho}{\partial x} + \eta \frac{\partial \rho}{\partial y} + \zeta \frac{\partial \rho}{\partial z} \right) dt;$$

et la variation δx ne change pas avec le temps. On peut donc écrire pour la valeur de f dans la configuration W_2' :

$$f + \dot{f} dt - \rho \delta x + \left(\xi \frac{\partial \rho}{\partial x} + \eta \frac{\partial \rho}{\partial y} + \zeta \frac{\partial \rho}{\partial z} \right) \delta x dt \dots (60).$$

En divisant par dt la différence des expressions (59) et (60) on trouve la valeur de \dot{f} dans le mouvement varié. La variation de \dot{f} devient

$$\left(\xi \frac{\partial \rho}{\partial x} + \eta \frac{\partial \rho}{\partial y} + \zeta \frac{\partial \rho}{\partial z} \right) \delta x,$$

ce qui, joint aux expressions (58), donne :

$$\delta u = \left\{ - \frac{\partial (\rho \xi)}{\partial x} + \left(\xi \frac{\partial \rho}{\partial x} + \eta \frac{\partial \rho}{\partial y} + \zeta \frac{\partial \rho}{\partial z} \right) \right\} \delta x,$$

$$\delta v = - \frac{\partial (\rho \eta)}{\partial x} \delta x,$$

$$\delta w = - \frac{\partial (\rho \zeta)}{\partial x} \delta x,$$

$$\delta T = \delta x \int \left[F \left\{ - \frac{\partial (\rho \xi)}{\partial x} + \left(\xi \frac{\partial \rho}{\partial x} + \eta \frac{\partial \rho}{\partial y} + \zeta \frac{\partial \rho}{\partial z} \right) \right\} - G \frac{\partial (\rho \eta)}{\partial x} - H \frac{\partial (\rho \zeta)}{\partial x} \right] d \tau.$$

Il est clair que c'est seulement dans l'espace occupé par la particule M qu'il y aura des variations de u , v et w ; l'intégrale doit donc être étendue à cet espace.

L'équation peut être transformée au moyen d'une intégration partielle. En ayant égard aux formules (14) et (53) et à la circonstance que

$$\rho = 0$$

à la surface de la particule, on arrive à la formule assez simple :

$$\delta T = \delta x \int \rho (\eta \gamma - \zeta \beta) d\tau.$$

On n'a plus qu'à substituer cette valeur et celles de δA et $\delta' T$ (§ 79) dans l'équation (3). Voici les valeurs définitives des composantes de la force cherchée :

$$\left. \begin{aligned} X &= 4\pi V^2 \int \rho f d\tau + \int \rho (\eta \gamma - \zeta \beta) d\tau, \\ Y &= 4\pi V^2 \int \rho g d\tau + \int \rho (\zeta \alpha - \xi \gamma) d\tau, \\ Z &= 4\pi V^2 \int \rho h d\tau + \int \rho (\xi \beta - \eta \alpha) d\tau. \end{aligned} \right\} \dots (61).$$

Moment du couple qui agit sur une particule chargée. 1)

§ 81. Je considérerai les particules comme de petites sphères dans lesquelles la densité électrique ρ est une fonction de la distance r au centre et je choisirai ce dernier pour le point d'application de la force (X, Y, Z) . Quelles sont alors les composantes L, M, N du couple qui provient des actions exercées par l'éther? Pour les calculer, j'aurai recours à un artifice, analogue à celui qui nous a servi au paragraphe 78. Dans le cas où la masse de la particule M peut être négligée, — L , — M , — N doivent être les composantes du couple qui dérive des forces extérieures, et si on prend pour le déplacement

1) On peut comprendre toutes les applications de la théorie sans avoir lu les paragraphes 81–89.

virtuel une rotation infiniment petite ω autour d'un axe passant par le centre et parallèle à OX , le travail de ces forces sera

$$-L\omega.$$

Comme la densité ρ dans un point déterminé de l'espace n'est pas changée par la rotation, on peut supposer que le déplacement virtuel n'atteint pas les valeurs de f, g et h . On aura donc

$$\delta A = -L\omega,$$

et en considérant ω comme indépendant du temps on s'assure facilement que

$$\delta T = 0.$$

Reste à calculer $\delta' T$. Si x, y et z sont les coordonnées d'un point de la particule M , prises par rapport au centre, on aura

$$\delta x = 0, \quad \delta y = -\omega z, \quad \delta z = +\omega y,$$

et, par la formule (56),

$$\delta' T = \omega \int \rho (H_y - G_z) d\tau.$$

On finira par trouver pour les composantes du couple :

$$\left. \begin{aligned} L &= \frac{d}{dt} \int \rho (G^z - H^y) d\tau, \\ M &= \frac{d}{dt} \int \rho (H^x - F^z) d\tau, \\ N &= \frac{d}{dt} \int \rho (F^y - G^x) d\tau, \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (62)$$

où les intégrales doivent de nouveau être étendues à l'espace occupé par la particule considérée.

Vitesse de rotation d'une particule.

§ 82. Soient: m la masse d'une particule, l son rayon d'inertie par rapport à un axe passant par le centre, $\vartheta_x, \vartheta_y, \vartheta_z$ les vitesses de rotation autour de trois axes qui sont parallèles

à $O X$, $O Y$ et $O Z$. Supposons que les forces extérieures ne donnent pas lieu à un couple. Alors on aura

$$\frac{d \vartheta_x}{dt} = \frac{1}{m l^2} \frac{d}{dt} \int \varrho (G_z - H_y) d \tau, \text{ etc.}$$

d'où l'on tire :

$$\vartheta_x = \frac{1}{m l^2} \int \varrho (G_z - H_y) d \tau, \text{ etc. (63).}$$

Il n'est pas nécessaire d'ajouter des constantes, si on admet, comme cela est bien naturel, qu'antérieurement aux mouvements que nous étudions, le système a été à l'état de repos sans qu'il y eût des courants électriques. Alors, dans cet état initial, les quantités F , G , H , ϑ_x , ϑ_y , ϑ_z ont toutes été 0.

§ 83. Pour transformer les intégrales, je désigne par r la distance du centre au point (x, y, z) , par R le rayon de la particule, et je définis une fonction auxiliaire χ au moyen de la formule :

$$\chi = \int_r^R \varrho r d r.$$

En introduisant cette fonction, qui dépend de r seulement, on trouve :

$$\begin{aligned} \vartheta_x &= \frac{1}{m l^2} \int \varrho (G_z - H_y) d \tau = \\ &= - \frac{1}{m l^2} \int \left(G \frac{\partial \chi}{\partial z} - H \frac{\partial \chi}{\partial y} \right) d \tau, \end{aligned}$$

ou bien, en intégrant par parties et en se rappelant que, pour $r = R$, $\chi = 0$:

$$\vartheta_x = \frac{1}{m l^2} \int \chi \left(\frac{\partial G}{\partial z} - \frac{\partial H}{\partial y} \right) d \tau = - \frac{1}{m l^2} \int \chi \alpha d \tau.$$

Si, dans toute l'étendue de la particule, la densité ϱ a le même signe, il en sera de même de la fonction χ et on peut écrire, en représentant par $\bar{\alpha}$ une certaine valeur moyenne,

$$\vartheta_x = - \frac{\bar{\alpha}}{m l^2} \int \chi d \tau,$$

ou, après quelques transformations,

$$\vartheta_x = -\frac{4}{3} \pi \frac{\bar{\alpha}}{m l^2} \int_0^R \rho r^4 dr.$$

Si ρ était la densité de la matière pondérable, la dernière intégrale aurait la valeur

$$\frac{3}{8\pi} m l^2.$$

Maintenant que ρ représente la densité de la charge électrique, on aura d'une manière analogue

$$\int_0^R \rho r^4 dr = \frac{3}{8\pi} e l^2,$$

si e est la charge totale et l une longueur qui est déterminée par la distribution de la charge, tout comme l est déterminé par celle de la matière pondérable. On arrive ainsi aux formules

$$\vartheta_x = -\frac{\bar{\alpha} e l^2}{2 m l^2}, \quad \vartheta_y = -\frac{\bar{\beta} e l^2}{2 m l^2}, \quad \vartheta_z = -\frac{\bar{\gamma} e l^2}{2 m l^2} \dots (64).$$

Si la particule ne possédait aucune masse, ces équations exigeraient

$$\bar{\alpha} = \bar{\beta} = \bar{\gamma} = 0,$$

c'est-à-dire que la particule tournerait alors si vite et dans une telle direction que la force magnétique moyenne à l'intérieur en deviendrait 0.

Cependant, je ne négligerai pas la masse; je lui attribuerai même une telle valeur que les rotations n'aient pas d'influence sensible.

*Influence des rotations sur les valeurs des
forces **X**, **Y** et **Z**.*

§ 84. La vitesse (ξ, η, ζ) , dont les composantes entrent dans les derniers termes des formules (61) peut être décomposée en deux parties, la première étant la vitesse (ξ_0, η_0, ζ_0) du centre, c'est-à-dire la vitesse de translation, et la seconde, que

je représenterai par (ξ_1, η_1, ζ_1) étant due à la rotation. Par-
 ailleurs, on peut distinguer dans la force magnétique totale
H ou (α, β, γ) : 1°. la force magnétique **H**₀ qui existerait si
 la particule considérée était en repos, 2°. celle (**H**₁) qui est
 due à la translation dont elle est animée, et 3°. celle (**H**₂)
 qui est causée par la rotation.

Ces divisions conduisent à regarder **X**, **Y** et **Z** comme com-
 posés de plusieurs parties, que nous allons considérer succes-
 sivement.

§ 85. Si, d'abord, on se borne à la force magnétique **H**₀, et
 si l'on suppose qu'elle a la même valeur et la même direc-
 tion dans tous les points de la particule, ce qui est évidem-
 ment permis quand cette dernière est suffisamment petite, on
 est amené à des intégrales telles que

$$\int \rho \eta \gamma_0 d\tau = \gamma_0 \int \rho (\eta_0 + \eta_1) d\tau, \text{ etc.}$$

Elles peuvent être remplacées par

$$\gamma_0 \int \rho \eta_0 d\tau, \text{ etc.}$$

les intégrales $\int \rho \eta_1 d\tau$, etc. s'évanouissant, parce que la dis-
 tribution de la densité ρ est symétrique autour du centre.

Tant qu'il s'agit de **H**₀ seulement, on peut donc faire ab-
 straction de la rotation; et si **F** est la partie de la force
 (**X**, **Y**, **Z**) qui correspond à **H**₀, on aura évidemment (§ 6, *k*):

$$\mathbf{F} (=) \mathbf{H}_0 e^v, \dots \dots \dots (65)$$

v étant la vitesse de translation.

§ 86. A cette force **F** il faut ajouter:

1° une force **F**^I qu'on obtient en combinant, de la manière
 qui est indiquée dans les formules (61), la force magnétique
H₁ et la vitesse *v* ou (ξ_0, η_0, ζ_0) ;

2° une force **F**^{II} qui résulte de la combinaison de **H**₁ avec
 (ξ_1, η_1, ζ_1) ;

3° la force $\mathfrak{F}^{\text{III}}$ qui dépend en même temps de \mathbf{H}_2 et de (ξ_0, η_0, ζ_0) ;

4° la force \mathfrak{F}^{IV} qui est déterminée par \mathbf{H}_2 et (ξ_1, η_1, ζ_1) .

Cependant, nous n'aurons pas à nous occuper de \mathfrak{F}^{I} , parce que c'est l'effet d'une *rotation* que nous désirons connaître.

Pour simplifier encore davantage, je n'essayerai pas de déterminer rigoureusement \mathfrak{F}^{II} , $\mathfrak{F}^{\text{III}}$, \mathfrak{F}^{IV} ; cela exigerait des calculs bien laborieux, parce que \mathbf{H}_1 et \mathbf{H}_2 dépendent, non seulement du mouvement actuel de la particule, mais aussi de sa translation et de sa rotation antérieures. Je prendrai pour \mathbf{H}_1 et \mathbf{H}_2 les valeurs que ces forces magnétiques auraient si la particule était animée d'une translation ou d'une rotation constante; il semble qu'on peut ainsi obtenir une idée suffisante de l'ordre de grandeur des quantités cherchées.

Or, après avoir introduit cette simplification, on peut démontrer que, pour des raisons de symétrie qu'il semble superflu de spécifier, $\mathfrak{F}^{\text{IV}} = 0$. Il nous reste donc à évaluer \mathfrak{F}^{II} et $\mathfrak{F}^{\text{III}}$.

§ 87. Considérons une particule qui est animée d'une vitesse de translation v , le centre décrivant une ligne droite, et construisons, à l'intérieur, un cercle de rayon r , dont l'axe coïncide avec cette ligne. Ce cercle indiquera la direction de \mathbf{H}_1 et sera, en même temps, le lieu géométrique des points où ce vecteur a une valeur déterminée. Or, en se rappelant la propriété fondamentale de la force magnétique (§ 9, 2) et en ayant égard à ce que le courant qui détermine \mathbf{H}_1 est du même ordre de grandeur que qv , ou que $\frac{3}{4} \frac{ev}{\pi R^3}$, R étant le rayon de la particule, on trouve

$$2\pi r \mathbf{H}_1 (=) \pi r^2 \cdot \frac{3}{4} \frac{ev}{\pi R^3},$$

ou

$$\mathbf{H}_1 (=) \frac{ev}{R^2}.$$

Lorsque, en second lieu, la particule tourne autour d'un diamètre avec une vitesse angulaire ϑ , elle peut être divisée en un système d'anneaux à sections infiniment petites, qui ont tous pour axe ce diamètre. Si l'un quelconque de ces anneaux a le rayon r et la section $d\sigma$, il y existera un courant dont l'intensité i , prise dans le sens ordinaire du mot, est du même ordre de grandeur que le produit $\rho \vartheta r d\sigma$. Un tel courant annulaire produit, comme on sait, à son centre une force magnétique $\frac{2\pi i}{r}$ (\equiv) $2\pi \rho \vartheta d\sigma$. La force magnétique qu'il fait naître au centre de la sphère est du même ordre; on trouve donc, en intégrant sur la demi-surface d'un grand cercle,

$$\mathbf{H}_2 (\equiv) 2\pi \vartheta \int \rho d\sigma (\equiv) \frac{3}{4} \frac{\pi e \vartheta}{R},$$

ou bien

$$\mathbf{H}_2 (\equiv) \frac{e \vartheta}{R},$$

équation qu'on peut aussi appliquer aux autres points de la particule, précisément parce qu'il ne s'agit que de l'ordre de grandeur de \mathbf{H}_2 .

§ 88. Si on porte dans les formules (61) les valeurs de \mathbf{H}_1 et \mathbf{H}_2 , en ayant égard à ce que la vitesse (ξ_1, η_1, ζ_1) est de l'ordre ϑR , on trouve :

$$\mathfrak{F}^{\text{II}} (\equiv) \mathfrak{F}^{\text{III}} (\equiv) \frac{e^2 v \vartheta}{R},$$

où l'on peut substituer la valeur de ϑ qui est donnée par les équations (64). Or, dans ces dernières, l' et l sont des longueurs du même ordre, et la force magnétique $(\bar{\alpha}, \bar{\beta}, \bar{\gamma})$ sera plus petite que la force magnétique \mathbf{H}_0 , parce que la rotation de la particule tend à diminuer la force magnétique à l'intérieur (§ 83). On exagérera donc les forces \mathfrak{F}^{II} et $\mathfrak{F}^{\text{III}}$ si on écrit

$$\vartheta (\equiv) \frac{\mathbf{H}_0 e}{m}$$

et

$$\mathfrak{F}^{\text{II}} (=) \mathfrak{F}^{\text{III}} (=) \frac{\mathbf{H}_0 e^3 v}{m R}.$$

La comparaison de ce résultat avec la valeur (65) donne :

$$\frac{\mathfrak{F}^{\text{II}}}{\mathfrak{F}} (=) \frac{\mathfrak{F}^{\text{III}}}{\mathfrak{F}} (=) \frac{e^2}{m R}.$$

Il en résulte qu'on pourra négliger \mathfrak{F}^{II} et $\mathfrak{F}^{\text{III}}$, en d'autres termes, qu'on pourra faire abstraction de la rotation, si

$$\frac{e^2}{m R}$$

est une fraction très petite.

§ 89. Soit α la densité de la matière pondérable qui constitue une particule; alors on aura :

$$\frac{e^2}{m R} = \frac{e^2 m}{m^2 R} (=) \frac{e^2}{m^2} \alpha R^2.$$

Si la particule chargée était un atome d'une des parties composantes d'un électrolyte, $\frac{m}{e}$ ne serait autre chose que l'équivalent électrochimique de cette composante, exprimé en unités électromagnétiques. En choisissant comme unités fondamentales le centimètre, le gramme et la seconde, on a pour l'hydrogène :

$$\frac{m}{e} = 10^{-4}$$

et pour tous les autres corps une valeur plus grande.

Supposons que α ne surpasse pas le nombre 100; pour que $\frac{e^2}{m R}$ ou $\frac{e^2}{m^2} \alpha R^2$ soit une petite fraction, il suffira alors que R soit beaucoup plus petit que $\frac{m}{e \sqrt{\alpha}} = 0,00001$ centimètre. C'est ce que tout le monde admettra.

Quant aux particules chargées qui se trouvent dans les métaux et dans les corps non-conducteurs, je me bornerai à

remarquer que, pour des valeurs déterminées de $\frac{e}{m}$ et de a , on pourra rendre l'expression

$$\frac{e^2}{m^2} a R^2$$

aussi petite que l'on voudra, par une supposition convenable sur la longueur de R .

Récapitulation des formules les plus importantes.

§ 90. Je suis bien éloigné de vouloir attacher trop d'importance aux considérations précédentes. Elles n'avaient d'autre but que de rendre plus acceptable l'hypothèse que voici, dont je me servirai dans tout ce qui suit :

Les particules chargées dont le déplacement donne lieu aux phénomènes électriques ne peuvent pas tourner autour de leur centre et, pour en déterminer le mouvement de translation, il suffit d'employer les équations (61), qui peuvent être mises sous la forme suivante :

$$\left. \begin{aligned} X &= 4 \pi V^2 \int \rho f d \tau + \eta \int \rho \gamma d \tau - \zeta \int \rho \beta d \tau, \\ Y &= 4 \pi V^2 \int \rho g d \tau + \zeta \int \rho \alpha d \tau - \xi \int \rho \gamma d \tau, \\ Z &= 4 \pi V^2 \int \rho h d \tau + \xi \int \rho \beta d \tau - \eta \int \rho \alpha d \tau. \end{aligned} \right\} \dots (I)$$

A ces formules il faut joindre les équations qui déterminent l'état de l'éther et qu'il sera utile de récapituler ici :

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = e, \dots \dots \dots (II)$$

$$\frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial z} = 0, \dots \dots \dots (III)$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} &= 4 \pi \left(\rho \xi + \frac{\partial f}{\partial t} \right), \\ \frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} &= 4 \pi \left(\rho \eta + \frac{\partial g}{\partial t} \right), \\ \frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} &= 4 \pi \left(\rho \zeta + \frac{\partial h}{\partial t} \right). \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots \text{(IV)}$$

$$\left. \begin{aligned} 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial g}{\partial z} - \frac{\partial h}{\partial y} \right) &= \frac{\partial \alpha}{\partial t}, \\ 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial z} \right) &= \frac{\partial \beta}{\partial t}, \\ 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial g}{\partial x} \right) &= \frac{\partial \gamma}{\partial t}. \end{aligned} \right\} \dots \dots \dots \text{(V)}$$

§ 91. Dans le chemin qui nous a conduit à ces équations nous avons rencontré plus d'une difficulté sérieuse, et on sera probablement peu satisfait d'une théorie qui, loin de dévoiler le mécanisme des phénomènes, nous laisse tout au plus l'espoir de le découvrir un jour. Les physiciens qui éprouvent ce sentiment peuvent toutefois admettre l'idée fondamentale qui a été la base des recherches de *Faraday* et de *Maxwell*, et ils peuvent considérer les formules (I) — (V) comme des équations hypothétiques assez simples qui pourraient servir à la description des phénomènes. J'ose même dire que si l'on n'avait en vue autre chose que cette description, sans vouloir tenter une explication mécanique, il se pourrait que le choix tombât précisément sur ces équations que nous avons appris à connaître. Dès qu'on a renoncé à l'idée d'une action des corps où le milieu interposé n'intervient pas, il faudra décrire ce qui se passe dans un système de particules chargées à l'aide de deux systèmes d'équations, relatives, les unes à l'état de l'éther et les autres à la réaction de ce milieu sur les particules.

Tant que, dans le champ que l'on considère, il ne se trouve aucun corps chargé, les formules données par M. *Hertz* dans son premier mémoire sont bien les plus simples qu'on puisse

admettre pour exprimer l'état de l'éther, et si l'on veut établir un système d'équations pouvant servir à l'étude d'un système de particules chargées, il est naturel de se borner à des modifications dont on reconnaît immédiatement la nécessité. Or, on obtient les formules (II) — (V) en remplaçant dans celles de M. *Hertz* l'équation

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = 0$$

par

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = e$$

et en substituant (§ 75, *d*) dans les équations :

$$\frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} = 4 \pi u, \text{ etc.}$$

$$u = e \xi + \frac{\partial f}{\partial t}, \quad v = e \eta + \frac{\partial g}{\partial t}, \quad w = e \zeta + \frac{\partial h}{\partial t}.$$

Dans le chapitre suivant on verra que les équations (I) s'obtiennent également par des considérations bien simples.

Si, du reste, ces équations sont établies à titre d'hypothèses, on y peut ajouter la supposition que les particules chargées ne sont jamais sujettes à un mouvement rotatoire.

§ 92. Le physicien qui voudrait admettre les équations (I) — (V) sans les déduire des principes de la mécanique, serait obligé de justifier son choix en démontrant que ces équations sont compatibles avec la loi de la conservation de l'énergie. Voici comment on le vérifie.

Soient : *m* la masse d'une particule chargée, *X'*, *Y'*, *Z'* les composantes de la force extérieure à laquelle elle est soumise.

Alors

$$\mathbf{X} + \mathbf{X}' = m \dot{\xi}, \quad \mathbf{Y} + \mathbf{Y}' = m \dot{\eta}, \quad \mathbf{Z} + \mathbf{Z}' = m \dot{\zeta} \dots (66).$$

Il faut que le travail des forces extérieures par unité de temps, c'est à dire l'expression

$$A = \Sigma (\mathbf{X}' \xi + \mathbf{Y}' \eta + \mathbf{Z}' \zeta),$$

soit égal à $\frac{dU}{dt}$, U étant une fonction qui est déterminée par l'état du système. Or, en employant les formules (I) et (66), on trouve d'abord

$$\begin{aligned} A &= \frac{d}{dt} \Sigma \frac{1}{2} m (\xi^2 + \eta^2 + \zeta^2) - 4\pi V^2 \Sigma \left[\xi \int \rho f d\tau + \right. \\ &\quad \left. + \eta \int \rho g d\tau + \zeta \int \rho h d\tau \right] = \\ &= \frac{d}{dt} \Sigma \frac{1}{2} m (\xi^2 + \eta^2 + \zeta^2) - 4\pi V^2 \int \rho (\xi f + \eta g + \zeta h) d\tau. \end{aligned}$$

Dans la dernière intégrale, qui doit être étendue à l'espace infini, on peut substituer les valeurs de $\rho \xi$, $\rho \eta$, $\rho \zeta$ qu'on tire des équations (IV); ensuite, on peut intégrer par parties et employer les équations (V). En fin de compte:

$$A = \frac{dU}{dt},$$

si on pose:

$$\begin{aligned} U &= \Sigma \frac{1}{2} m (\xi^2 + \eta^2 + \zeta^2) + 2\pi V^2 \int (f^2 + g^2 + h^2) d\tau + \\ &\quad + \frac{1}{8\pi} \int (\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2) d\tau. \end{aligned}$$

C'est la valeur de l'énergie du système. Le premier terme n'est autre chose que l'énergie cinétique que les particules possèdent en vertu de leurs masses. Les deux autres termes ont la forme que nous connaissons déjà. Seulement, du point de vue où nous nous sommes placés maintenant, il n'est pas nécessaire de regarder comme potentielle l'énergie

$$2\pi V^2 \int (f^2 + g^2 + h^2) d\tau$$

et comme cinétique l'énergie

$$\frac{1}{8\pi} \int (\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2) d\tau.$$

CHAPITRE V.

Applications de la théorie précédente.

Electrostatique.

§ 93. Supposons que toutes les particules chargées se trouvent en repos et que dans l'éther il n'y ait aucun courant de déplacement. Alors les formules (III) et (IV) donnent

$$\alpha = \beta = \gamma = 0$$

et les formules (V) deviennent :

$$\frac{\partial g}{\partial z} - \frac{\partial h}{\partial y} = \frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial z} = \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial g}{\partial x} = 0.$$

Il faut donc que f , g et h soient les dérivées partielles d'une même fonction. En désignant celle-ci par

$$-\frac{\Omega}{4\pi V},$$

on aura en vertu de la relation (II)

$$\Delta \Omega = -4\pi V \rho.$$

Après avoir déterminé Ω à l'aide de cette formule, on trouve

$$X = -V \int \rho \frac{\partial \Omega}{\partial x} d\tau, \quad Y = -V \int \rho \frac{\partial \Omega}{\partial y} d\tau, \quad Z = -V \int \rho \frac{\partial \Omega}{\partial z} d\tau.$$

Ce sont les équations dont se servirait l'ancienne électrostatique pour calculer la force qui agit sur une particule chargée; seulement, dans cette théorie, les formules reposeraient sur l'hypothèse que deux quantités dq et dq' d'électricité, situées à une distance r l'une de l'autre, se repoussent avec une force :

$$V^2 \frac{dq dq'}{r^2}.$$

Évidemment, le facteur V doit être le rapport entre les unités électromagnétique et électrostatique de l'électricité. On sait, en effet, que ce rapport est exprimé par le même nombre que la vitesse de la lumière dans l'éther.

§ 94. D'après ce qui précède, notre théorie exige que deux particules immobiles aux charges e et e' , dont les dimensions sont beaucoup plus petites que la distance r , se repoussent avec une force

$$V^2 \frac{e e'}{r^2},$$

un signe négatif de cette expression indiquant une attraction.

Si donc on admet que les corps pondérables contiennent une multitude de petites particules chargées, que dans les conducteurs ces particules peuvent se mouvoir librement et qu'une charge électrique est constituée par un excès de particules positives ou négatives, on peut donner à la théorie de l'équilibre électrique une telle forme qu'elle ne se distingue guère de la théorie ancienne. Seulement, on ne parlera pas de particules d'électricité, mais de particules chargées, et on se souviendra toujours que les forces mutuelles sont causées par une modification dans l'état de l'éther.

Dans cette électrostatique ramenée à la forme ancienne, on définira le potentiel par la formule :

$$\varphi = V \sum \frac{e}{r},$$

et on aura pour les composantes de la force qui agit sur une des particules :

$$-V e \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad -V e \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad -V e \frac{\partial \varphi}{\partial z}.$$

Remarquons que ce potentiel est intimement lié à la fonction Ω que j'ai introduite dans le paragraphe précédent. Cette fonction peut évidemment être décomposée en un grand nombre de parties dont chacune est due à une seule des particules chargées. Si, dans le calcul de Ω , on exclut la partie qui dépend de la particule pour laquelle on veut calculer la force, la fonction devient identique à φ .

*Force électrodynamique agissant sur un élément
d'un circuit linéaire.*

§ 95. Dans l'étude des courants électriques qu'on peut observer par les moyens ordinaires, il ne faut pas perdre de vue que la plus petite partie d'un conducteur sur laquelle on puisse opérer contient toujours une multitude énorme de particules chargées; on peut même concevoir une partie de l'espace qui satisfait à cette dernière condition et qui peut néanmoins être regardée comme infiniment petite dans une théorie ayant pour objet, non pas le mouvement des particules individuelles, mais les effets d'ensemble qui sont accessibles à nos sens. Un tel élément de volume sera représenté par $D\tau$, pour le distinguer d'un élément $d\tau$ qui est infiniment petit dans le sens mathématique et peut par conséquent trouver place même à l'intérieur d'une seule particule.

Or, il est clair qu'en suivant une ligne droite de petite longueur, tirée dans un conducteur, on rencontrera en succession rapide des valeurs très différentes des fonctions $f, g, h, u, v, w, \alpha, \beta, \gamma$, la droite se trouvant tantôt dans le voisinage immédiat ou même à l'intérieur d'une particule chargée et tantôt à une distance plus grande. Cependant, ces variations rapides n'ont aucune influence sur les phénomènes considérés; ce qu'on peut observer dépend uniquement des valeurs moyennes, qu'on peut définir de la manière suivante :

Si l'on conçoit un élément sphérique $D\tau$ ayant pour centre un point quelconque P , et qu'on prenne la valeur moyenne $\bar{\psi}$ qu'une fonction ψ présente à l'intérieur de $D\tau$, cette valeur $\bar{\psi}$ sera nommée la *valeur moyenne au point P* .

Evidemment, on aura

$$\bar{\psi} = \frac{1}{D\tau} \int \psi d\tau,$$

l'intégration s'étendant à la sphère $D\tau$. Le résultat sera une

fonction de t et des coordonnées x, y, z du point P , et on démontre facilement les relations suivantes :

$$\frac{\partial \bar{\psi}}{\partial t} = \frac{\partial \psi}{\partial t}, \quad \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial x}, \quad \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial y} = \frac{\partial \psi}{\partial y}, \quad \frac{\partial \bar{\psi}}{\partial z} = \frac{\partial \psi}{\partial z}.$$

Il en résulte que les équations

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} &= 4 \pi u, \quad \frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} = 4 \pi v, \\ \frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} &= 4 \pi w \end{aligned} \right\} \dots \dots (67)$$

auront toujours lieu, si l'on entend par $\alpha, \beta, \gamma, u, v$ et w les valeurs moyennes.

Il est clair du reste que

$$\bar{\psi} = \psi$$

si la fonction ψ ne présente pas de variations rapides à l'intérieur de l'élément $D \tau$.

§ 96. La valeur moyenne de u (§ 75, d) est :

$$\bar{u} = \frac{1}{D \tau} \int \rho \xi d \tau + \frac{1}{D \tau} \frac{\partial}{\partial t} \int f d \tau.$$

Si le mouvement des particules chargées est stationnaire, $\int f d \tau$ ne change pas avec le temps et le dernier terme s'annule. D'un autre côté, l'intégrale

$$\int \rho \xi d \tau$$

peut être remplacée par

$$\Sigma e \xi,$$

e étant la charge d'une particule, et la somme étant étendue à toutes les particules de l'élément $D \tau$.

On trouve donc :

$$\bar{u} = \frac{\Sigma e \xi}{D \tau}, \quad \bar{v} = \frac{\Sigma e \eta}{D \tau}, \quad \bar{w} = \frac{\Sigma e \zeta}{D \tau} \dots \dots (68).$$

Ces expressions peuvent être interprétées de différentes manières. D'abord, on peut écrire : $\Sigma e \xi = E_1 \xi_1 + E_2 \xi_2$, etc., en représentant par E_1 la somme de toutes les charges positives, par E_2 celle des charges négatives et par ξ_1 et ξ_2 les vitesses moyennes des particules positives et négatives. En second lieu, on peut considérer un élément de surface perpendiculaire à $O X$, et comparable quant aux dimensions à $D \tau$. La composante \bar{u} sera égale à la somme des charges que possèdent les particules qui traversent cet élément, cette somme étant rapportée à l'unité de surface et à l'unité de temps.

En prenant pour u, v, w les valeurs (68) on déterminera par les formules (67) la force magnétique produite par un courant stationnaire.

§ 97. Concevons un champ magnétique quelconque et dans ce champ un circuit linéaire fermé s . Tant que les particules chargées contenues dans ce conducteur se trouvent en repos, les composantes α, β, γ auront partout les valeurs qui correspondent au champ magnétique donné; d'ailleurs, si ces valeurs sont constantes, on peut supposer $f = g = h = 0$.

Si maintenant on établit dans le circuit un courant électrique i , l'état de l'éther et les valeurs de α, β, γ en seront changés, mais on peut faire abstraction de ce changement dans le calcul suivant, qui doit faire connaître la force agissant sur un élément de la longueur $D s$ ¹⁾, en tant qu'elle dépend de l'état de l'éther qui existait déjà

Remarquons que la force électrodynamique cherchée \mathbf{E} est la résultante des forces que toutes les particules chargées de l'élément éprouvent de la part de l'éther. Le champ magnétique pouvant être considéré comme homogène dans l'étendue de $D s$, les équations (I) (§ 90) donnent :

$$\begin{aligned} \mathbf{E}_x &= \gamma \Sigma \eta e - \beta \Sigma \zeta e, \\ \mathbf{E}_y &= \alpha \Sigma \zeta e - \gamma \Sigma \xi e, \\ \mathbf{E}_z &= \beta \Sigma \xi e - \alpha \Sigma \eta e. \end{aligned}$$

¹⁾ La lettre D indique ici la même chose que lorsqu'il s'agissait d'un élément de volume $D \tau$.

Les sommes doivent être étendues à toutes les particules qui se trouvent à l'intérieur de l'élément. Je représente par ω la section du conducteur, par $\mathbf{C} = \frac{i}{\omega}$ le courant, par l, m et n les cosinus directeurs de Ds .

Alors, des équations (68) on déduit :

$$\begin{aligned}\Sigma e \xi &= \bar{u} \omega Ds = l \mathbf{C} \omega Ds = l i Ds, \\ \Sigma e \eta &= m i Ds, \quad \Sigma e \zeta = n i Ds;\end{aligned}$$

donc :

$$\left. \begin{aligned}\mathbf{E}_x &= i (m \gamma - n \beta) Ds, \\ \mathbf{E}_y &= i (n \alpha - l \gamma) Ds, \\ \mathbf{E}_z &= i (l \beta - m \alpha) Ds.\end{aligned} \right\} \dots \dots \dots (69)$$

Ce sont des formules bien connues, qui s'accordent avec les expériences.

Remarques sur les formules (I).

§ 98. Si, au point de vue où nous nous sommes placés au paragraphe 91, on veut faire une hypothèse convenable sur la force qu'une particule chargée e éprouve de la part de l'éther, il est tout d'abord probable que cette force se composera de deux parties, dont l'une sera en jeu dans les cas de l'électrostatique, tandis que l'autre provient du mouvement de la particule. Les deux parties doivent dépendre de l'état de l'éther au point où se trouve la particule; la première partie sera donc déterminée par le déplacement diélectrique. Or, lorsque toutes les particules chargées se trouvent en repos, les composantes de ce déplacement, en tant qu'il est produit par toutes les particules, à l'exception de e , sont (§ § 93 et 94)

$$f = -\frac{1}{4\pi V} \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad g = -\frac{1}{4\pi V} \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad h = -\frac{1}{4\pi V} \frac{\partial \varphi}{\partial z},$$

et l'expérience démontre que la force a pour composantes :

$$-V e \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad -V e \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad -V e \frac{\partial \varphi}{\partial z},$$

ce qu'on peut mettre sous la forme

$$4 \pi V^2 e f, \quad 4 \pi V^2 e g, \quad 4 \pi V^2 e h.$$

Il est donc naturel d'admettre que dans tous les cas la première partie de la force peut être représentée par

$$4 \pi V^2 \int \rho f d \tau, \quad 4 \pi V^2 \int \rho g d \tau, \quad 4 \pi V^2 \int \rho h d \tau.$$

Quant aux composantes de la seconde partie, elles doivent donner lieu à la force déterminée par les formules (69); la plus simple supposition qu'on puisse faire à leur égard est exprimée dans les derniers termes des équations (I).

Les deux parties de la force pourraient être distinguées par les noms de *force électrostatique* et de *force électrodynamique*. Il importe cependant de faire ressortir que la première partie dépend, elle aussi, du mouvement des particules dont on considère l'action.

Induction dans un circuit fermé.

§ 99. Nous allons appliquer les formules fondamentales à l'induction qui est produite dans un circuit, soit par un mouvement dont il est animé lui-même, soit par un changement du champ magnétique où il se trouve. L'état de l'éther, variable dans ce dernier cas, sera regardé comme donné, et nous ne nous occuperons pas de la modification qu'y apporte le courant induit.

Calculons la force $p e$ qui agit, dans la direction du circuit s , sur une particule e . En nommant ξ_1, η_1, ζ_1 les composantes de la vitesse du point du circuit où se trouve la particule, v la vitesse relative de cette dernière par rapport au conducteur, l, m, n les cosinus directeurs de ds , on aura :

$$\xi = \xi_1 + v l, \quad \eta = \eta_1 + v m, \quad \zeta = \zeta_1 + v n$$

et, d'après les formules (I):

$$p e = \mathbf{X} l + \mathbf{Y} m + \mathbf{Z} n = 4 \pi V^2 e (f l + g m + h n) + e \begin{vmatrix} l, m, n \\ \xi_1, \eta_1, \zeta_1 \\ \alpha, \beta, \gamma \end{vmatrix}.$$

En divisant par e , on obtient la force p rapportée à l'unité de charge; ce qu'on appelle la force électromotrice induite dans le circuit est ensuite donné par

$$P = \int p d s.$$

§ 100. Soit σ une surface fixe sur laquelle le circuit est situé dans les positions qu'il occupe aux moments t et $t + dt$, et considérons l'intégrale

$$\int \mathbf{H}_n d \sigma$$

étendue à la partie de cette surface qu'il embrasse. Pendant le temps dt , cette intégrale subit un accroissement $d \int \mathbf{H}_n d \sigma$, qui peut être décomposé en deux parties. La première partie, $d_1 \int \mathbf{H}_n d \sigma$, n'est autre chose que $\int d \mathbf{H}_n d \sigma$; c'est l'accroissement que l'intégrale éprouverait si le circuit ne se déplaçait pas. La seconde partie, $d_2 \int \mathbf{H}_n d \sigma$, provient du changement de l'étendue de la surface. En désignant par $d \sigma'$ les éléments nouveaux qui sont admis à l'intérieur du circuit et par $d \sigma''$ les éléments qui en sont exclus, on aura:

$$d_2 \int \mathbf{H}_n d \sigma = \Sigma \mathbf{H}_n d \sigma' - \Sigma \mathbf{H}_n d \sigma''.$$

Ceci posé, on peut déduire des équations (V):

$$4 \pi V^2 \int (f l + g m + h n) d s = - \frac{d_1 \int \mathbf{H}_n d \sigma}{d t}.$$

D'un autre côté, la valeur absolue du produit

$$\left| \begin{array}{l} l, m, n \\ \xi_1, \eta_1, \zeta_1 \\ \alpha, \beta, \gamma \end{array} \right| ds dt$$

représente le volume du parallélépipède ayant pour base l'élément $d\sigma'$ ou $d\sigma''$ qui est décrit par ds et pour arête le vecteur \mathbf{H} ; elle sera donc égale à la valeur absolue de $\mathbf{H}_n d\sigma'$ ou $\mathbf{H}_n d\sigma''$. En ayant égard aux signes algébriques, on trouvera :

$$P = - \frac{d}{dt} \int \mathbf{H}_n d\sigma,$$

équation bien connue de la théorie de l'induction.

Pouvoir inducteur spécifique.

§ 101. L'influence des diélectriques pondérables dans les phénomènes de l'électrostatique s'explique par la supposition que les molécules de ces corps contiennent des particules chargées qui peuvent être déplacées par des forces extérieures. Pour simplifier, j'admettrai les hypothèses suivantes, qu'on pourrait cependant remplacer par d'autres plus générales :

a Si toutes les particules chargées d'une molécule se trouvent dans leurs positions naturelles, elle n'exerce aucune influence sur d'autres molécules, même sur celles qui sont les plus voisines.

b. Il n'y a dans chaque molécule qu'une seule particule chargée qui puisse être déplacée de sa position d'équilibre P . Si cette particule a la charge e , il faut, d'après l'hypothèse *a*, que l'ensemble des autres particules exerce la même action électrostatique qu'une charge $-e$ au point P . Si donc la particule mobile a pris la position P' , la molécule entière équivaut à un système formé de deux particules aux charges $+e$ et $-e$, l'une se trouvant au point P' et l'autre au point P . Un tel système sera nommé un *couple électrique*; le produit

$$m = e \times PP'$$

est ce qu'on nomme le *moment* de ce couple. Cette quantité est regardée comme un vecteur dont la direction est celle de la ligne PP' .

Les composantes du moment sont

$$m_x = e x, \quad m_y = e y, \quad m_z = e z,$$

x, y, z étant les projections du déplacement PP' .

c. Ces dernières lignes seront considérées comme très petites, même par rapport à la distance des molécules les plus voisines.

d. Dès que le corpuscule mobile a été déplacé, les autres parties de la molécule exercent une force qui tend à le ramener vers la position d'équilibre. Je prendrai pour les composantes de cette force :

$$-f x, \quad -f y, \quad -f z,$$

f étant une constante qui dépend de la structure de la molécule. Du reste, ce coefficient et la charge e seront regardés comme ayant les mêmes valeurs dans toutes les molécules d'un même isolateur homogène.

Si (X, Y, Z) est la force que toutes les particules chargées qui se trouvent au dehors de la molécule considérée exercent sur une particule à unité de charge placée au point P , la particule mobile sera en équilibre si

$$x = \frac{e X}{f}, \quad y = \frac{e Y}{f}, \quad z = \frac{e Z}{f},$$

et on aura

$$m_x = \frac{e^2}{f} X, \quad m_y = \frac{e^2}{f} Y, \quad m_z = \frac{e^2}{f} Z. \dots (70)$$

§ 102. Voici le problème qu'il faut résoudre pour se rendre compte de l'influence d'un diélectrique homogène et isotrope dans les phénomènes électrostatiques.

Un système de conducteurs est placé dans un diélectrique qui s'étend à l'infini, et chaque conducteur est maintenu à un potentiel donné. Déterminer les charges.

Remarquons d'abord que le potentiel φ en un point quelconque d'un conducteur, c'est-à-dire la somme

$$\varphi = V \Sigma \frac{e}{r},$$

peut être décomposé en deux parties φ_1 et φ_2 , l'une étant produite par les particules chargées qui se trouvent sur les conducteurs eux-mêmes, et l'autre par la „polarisation” des molécules du diélectrique. Je commencerai par calculer la valeur de φ_2 dans un point Q extérieur au diélectrique, et, pour m'exprimer avec plus de clarté, je désignerai par $D s$, $D \sigma$, $D \tau$ des éléments dont les dimensions sont très grandes par rapport aux distances moléculaires

Soient x, y, z les coordonnées d'un point dans le diélectrique, x', y', z' les coordonnées du point Q , r la distance de ces deux points, N le nombre des molécules par unité de volume, $\bar{m}_x, \bar{m}_y, \bar{m}_z$ les valeurs moyennes (§ 95) de m_x, m_y, m_z au point (x, y, z) , $N \bar{m}_x = \mathbf{M}_x, N \bar{m}_y = \mathbf{M}_y, N \bar{m}_z = \mathbf{M}_z$.

Le vecteur \mathbf{M} est alors ce qu'on peut appeler le moment électrique rapporté à l'unité de volume.

Un calcul très simple donne pour la partie de φ_2 qui est due à une seule molécule

$$V \left\{ m_x \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right) + m_y \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r} \right) + m_z \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} \right) \right\},$$

et pour celle qui provient d'un élément $D \tau$

$$V \left\{ \mathbf{M}_x \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right) + \mathbf{M}_y \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r} \right) + \mathbf{M}_z \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} \right) \right\} D \tau.$$

La valeur cherchée sera donc

$$\varphi_2 = V \int \left\{ \mathbf{M}_x \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right) + \mathbf{M}_y \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r} \right) + \mathbf{M}_z \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} \right) \right\} D \tau,$$

et, en intégrant par parties, on arrive à l'expression suivante :

$$\varphi_2 = - V \int \frac{\mathbf{M}_z}{r} D \sigma - V \int \frac{1}{r} \left(\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{M}_z}{\partial z} \right) D \tau.$$

Dans ce calcul, on s'est borné au cas où la plus petite valeur de r est encore très grande par rapport aux distances

moléculaires. Cela n'empêche pas que cette valeur ne puisse être très petite par rapport aux dimensions des conducteurs; la formule peut donc être appliquée à des points Q qui se trouvent dans le voisinage immédiat de la surface.

La première intégrale doit être étendue aux surfaces qui limitent le diélectrique, la normale n étant dirigée vers l'intérieur de ce corps.

Du reste, la formule peut être interprétée ainsi:

En ce qui regarde les actions exercées sur des points extérieurs, le diélectrique peut être remplacé par un système ordinaire de particules chargées, distribuées d'une part sur l'espace τ occupé par l'isolateur, d'autre part sur les surfaces σ qui le limitent, les densités de ces distributions étant:

$$-\left(\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{M}_z}{\partial z}\right) \text{ et } -\mathbf{M}_n \dots \dots (71)$$

§ 103. Soit φ le potentiel total qui serait produit en un point quelconque par la distribution dont il vient d'être question et par les particules chargées qui se trouvent sur les conducteurs. Cette fonction coïncidera avec le potentiel réel des conducteurs, et on verra bientôt qu'elle peut être employée dans la discussion de ce qui se passe à l'intérieur du diélectrique.

Si les distributions de particules chargées déterminées par les expressions (71) existaient réellement, une particule à l'unité de charge éprouverait une force aux composantes:

$$-V \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad -V \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad -V \frac{\partial \varphi}{\partial z}.$$

Pour qu'il y ait équilibre, il faut qu'à l'intérieur d'un conducteur

$$\varphi = \text{const.},$$

d'où on déduit que les particules électrisées qui constituent la charge d'un conducteur formeront une couche très mince à la surface. Je désignerai par

$$SD\sigma$$

la charge totale de la partie de cette couche qui correspond à l'élément $D \sigma$. Comme, dans le calcul du potentiel φ , il y a à considérer deux couches très-minces juxtaposées, qui par unité de surface présentent les charges S et $-\mathbf{M}_n$, il résulte d'un théorème bien connu que, en un point qui est séparé du conducteur par la seconde couche mais en est néanmoins très voisin,

$$\frac{\partial \varphi}{\partial n} = -4 \pi V (S - \mathbf{M}_n). \dots \dots \dots (72)$$

A cette condition on peut ajouter l'équation :

$$\Delta \varphi = 4 \pi V \left(\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{M}_z}{\partial z} \right), \dots \dots \dots (73)$$

qui doit avoir lieu dans tout l'espace occupé par le diélectrique. Enfin, la fonction φ ne présentera aucune discontinuité. On arrivera (§§ 107 et 108) à la solution du problème proposé (§ 102) si on combine ces formules avec celles qui expriment \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z en fonction de $\frac{\partial \varphi}{\partial x}$, $\frac{\partial \varphi}{\partial y}$, $\frac{\partial \varphi}{\partial z}$ et que nous allons déduire (§§ 104—106) des équations (70).

§ 104. Pour calculer les forces \mathfrak{X} , \mathfrak{Y} , \mathfrak{Z} qui entrent dans ces dernières formules, je décris dans le diélectrique une sphère B qui a son centre dans la molécule considérée et dont le rayon est très grand par rapport aux distances moléculaires, tout en étant si petit que les fonctions \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z ,

$\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{M}_z}{\partial z}$ peuvent être considérées comme constantes à l'intérieur de la surface. En appliquant à la partie du diélectrique qui est extérieure à la sphère le théorème du paragraphe 102, on voit que la force (\mathfrak{X} , \mathfrak{Y} , \mathfrak{Z}) se compose de plusieurs parties, qui sont produites respectivement par :

- a. les charges des conducteurs;
- b. les charges superficielles aux densités $-\mathbf{M}_n$ dans le voisinage immédiat des conducteurs;
- c. la distribution à densité

$$-\left(\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{M}_z}{\partial z}\right), \dots \dots \dots (74)$$

supposée exister dans le diélectrique extérieur à B ;

d. une charge superficielle sur la sphère elle-même, possédant la densité

$$-\mathbf{M}_n;$$

e. les molécules qui se trouvent à l'intérieur de la sphère.

Si la troisième distribution existait aussi à l'intérieur de B , cela ne changerait rien à la force cherchée, car l'expression (74) est regardée comme constante dans l'étendue de la sphère. Il s'ensuit que les trois premières parties de la force, prises ensemble, ont les composantes:

$$-V \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad -V \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad -V \frac{\partial \varphi}{\partial z}.$$

Un calcul bien simple donne pour les composantes de la quatrième partie:

$$\frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_x, \quad \frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_y, \quad \frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_z;$$

on aura donc, en désignant par $(\mathfrak{X}', \mathfrak{Y}', \mathfrak{Z}')$ la dernière partie de la force, et en substituant dans les formules (70):

$$\left. \begin{aligned} m_x &= \frac{e^2}{f} \left(-V \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_x + \mathfrak{X}' \right), \\ m_y &= \frac{e^2}{f} \left(-V \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_y + \mathfrak{Y}' \right), \\ m_z &= \frac{e^2}{f} \left(-V \frac{\partial \varphi}{\partial z} + \frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_z + \mathfrak{Z}' \right). \end{aligned} \right\} \dots \dots (75)$$

§ 105. Reste à considérer la force $(\mathfrak{X}', \mathfrak{Y}', \mathfrak{Z}')$. Je représenterai par x, y et z les coordonnées du centre de la sphère, où se trouve la molécule considérée M ; par x', y', z' les coordonnées du point qui, dans une autre molécule M' située à l'intérieur de la sphère, est analogue au point P (§ 101, b); par r la distance des deux points, par \mathbf{m} et \mathbf{m}' les moments électriques des deux molécules. Alors:

$$\mathfrak{X}' = V^2 \sum \frac{1}{r^5} \left\{ [\mathfrak{S} (x' - x)^2 - r^2] \mathbf{m}_{x'} + \mathfrak{S} (x' - x)(y' - y) \mathbf{m}_{y'} + \right. \\ \left. + \mathfrak{S} (x' - x)(z' - z) \mathbf{m}_{z'} \right\}, \dots (76),$$

la somme étant étendue à toutes les molécules M' que contient la sphère.

Il y a un cas où cette somme s'annule. C'est celui d'un système de molécules à arrangement cubique, comme le présentent les cristaux du système régulier. En effet, les moments $\mathbf{m}_{x'}$, $\mathbf{m}_{y'}$, $\mathbf{m}_{z'}$ peuvent alors être considérés comme égaux aux moments \mathbf{m}_x , \mathbf{m}_y , \mathbf{m}_z de la molécule M elle-même; de plus, on aura, en supposant les axes des coordonnées parallèles aux axes cristallographiques :

$$\sum \frac{(x' - x)(y' - y)}{r^5} = \sum \frac{(x' - x)(z' - z)}{r^5} = 0 \dots (77)$$

$$\sum \frac{\mathfrak{S} (x' - x)^2 - r^2}{r^5} = \sum \frac{\mathfrak{S} (y' - y)^2 - r^2}{r^5} = \\ = \sum \frac{\mathfrak{S} (z' - z)^2 - r^2}{r^5} \dots (78)$$

Les trois dernières expressions seront par conséquent égales à la troisième partie de leur somme qui est 0.

Dans les diélectriques amorphes, les molécules sont disséminées d'une manière moins régulière. Cependant, en se bornant aux corps isotropes, on arriverait encore à la conclusion :

$$\mathfrak{X}' = \mathfrak{Y}' = \mathfrak{Z}' = 0 \dots \dots \dots (79)$$

s'il était permis de remplacer dans la somme (76) toutes les valeurs de $\mathbf{m}_{x'}$, $\mathbf{m}_{y'}$, $\mathbf{m}_{z'}$ par de certaines valeurs moyennes et d'admettre encore les égalités (77) et (78), qui expriment que la distribution des molécules est symétrique par rapport aux trois axes.

Même si on voulait mettre en doute la conclusion (79) on pourrait remarquer que l'influence exercée par le diélectrique dépend, non pas de l'état des molécules individuelles, mais des valeurs moyennes $\overline{\mathbf{m}_x}$, $\overline{\mathbf{m}_y}$, $\overline{\mathbf{m}_z}$. Or, après avoir calculé

\mathcal{X}' , \mathcal{Y}' , \mathcal{Z}' pour une molécule M , on peut faire la même chose pour une autre molécule, en décrivant, bien entendu, autour de cette dernière une sphère B égale à celle au centre de laquelle se trouve M . A chaque molécule appartiendront donc des valeurs spéciales de \mathcal{X}' , \mathcal{Y}' , \mathcal{Z}' , et on peut considérer les valeurs moyennes $\bar{\mathcal{X}}'$, $\bar{\mathcal{Y}}'$, $\bar{\mathcal{Z}}'$ de ces fonctions dans un élément de volume $D\tau$. Il est clair qu'on obtiendra \bar{m}_x , \bar{m}_y et \bar{m}_z si, dans les formules (75), on remplace \mathcal{X}' , \mathcal{Y}' , \mathcal{Z}' par $\bar{\mathcal{X}}'$, $\bar{\mathcal{Y}}'$, $\bar{\mathcal{Z}}'$, et pour arriver aux simplifications qui découlent des équations (79) il suffit que

$$\mathcal{X}' = \mathcal{Y}' = \mathcal{Z}' = 0.$$

Ceci pourrait être vrai même dans le cas où la position accidentelle des molécules M' les plus voisines du centre de la sphère donne lieu à des valeurs positives ou négatives de \mathcal{X}' , \mathcal{Y}' , \mathcal{Z}' . En effet, la ligne qui joint une molécule à celle qui en est le plus rapprochée aura toutes les directions possibles; il se pourrait donc que la distribution irrégulière et le défaut d'isotropie qui existent dans une seule des sphères B ne se fissent plus sentir dans les valeurs moyennes $\bar{\mathcal{X}}'$, $\bar{\mathcal{Y}}'$, $\bar{\mathcal{Z}}'$.

§ 106. On connaît les erreurs auxquelles on s'expose dans les théories moléculaires en se servant des „valeurs moyennes” et de raisonnements aussi superficiels que les précédents. Aussi me semble-t-il préférable de ne pas supposer nulles les valeurs de $\bar{\mathcal{X}}'$, $\bar{\mathcal{Y}}'$, $\bar{\mathcal{Z}}'$. Les considérations suivantes peuvent cependant nous fournir quelques renseignements sur ces valeurs.

a. Chaque molécule M se trouve en général soumise à deux forces électriques, l'une (\mathcal{X} , \mathcal{Y} , \mathcal{Z}) étant due à tout ce qui se trouve au dehors de la sphère B , l'autre (\mathcal{X}' , \mathcal{Y}' , \mathcal{Z}') aux molécules situées à l'intérieur de cette surface. Supposons que $\mathcal{Y} = \mathcal{Z} = 0$ et que la force \mathcal{X} ait la même valeur quelle que soit la molécule M pour laquelle elle est calculée. Alors le moment électrique prendra dans chaque molécule une grandeur et une direction déterminées, qu'on pourrait trouver si on con-

naissait parfaitement la distribution des molécules. Comme, dans les corps amorphes, cette distribution est fort irrégulière, les moments électriques présenteront des changements brusques si on passe d'une molécule à une autre, et ils n'auront pas en général la direction de la force \mathfrak{X} .

Cependant, tout s'arrangera d'une telle façon que

$$\mathbf{m}_x = \frac{e^2}{f} (\mathfrak{X} + \mathfrak{X}'), \quad \mathbf{m}_y = \frac{e^2}{f} \mathfrak{Y}', \quad \mathbf{m}_z = \frac{e^2}{f} \mathfrak{Z}'. \quad \dots (80)$$

b. Les forces \mathfrak{X}' , \mathfrak{Y}' , \mathfrak{Z}' sont des fonctions linéaires des moments \mathbf{m}_x' , \mathbf{m}_y' , \mathbf{m}_z' excités dans les molécules voisines de M . Il en résulte que, si on change la grandeur de la force \mathfrak{X} , tous les moments changeront dans la même proportion, en conservant les directions qu'ils avaient.

c. Il existe entre les valeurs moyennes la relation suivante :

$$\bar{\mathbf{m}}_x = \frac{e^2}{f} (\bar{\mathfrak{X}} + \bar{\mathfrak{X}}'), \quad \bar{\mathbf{m}}_y = \frac{e^2}{f} \bar{\mathfrak{Y}}', \quad \bar{\mathbf{m}}_z = \frac{e^2}{f} \bar{\mathfrak{Z}}'.$$

Mais il est clair que dans un corps isotrope

$$\bar{\mathbf{m}}_y = \bar{\mathbf{m}}_z = 0$$

et par conséquent :

$$\bar{\mathfrak{Y}}' = \bar{\mathfrak{Z}}' = 0.$$

Quant à $\bar{\mathbf{m}}_x$, ce moment moyen doit être proportionnel à la force \mathfrak{X} , parce que cette proportionnalité existe pour les moments de toutes les molécules individuelles. Il y a donc également proportionnalité entre $\bar{\mathfrak{X}}'$ et $\bar{\mathbf{m}}_x$ ou \mathbf{M}_x , ce que j'exprimerai par

$$\bar{\mathfrak{X}}' = s V^2 \mathbf{M}_x,$$

le coefficient s étant constant pour un diélectrique donné, mais variable avec la densité.

d. Si \mathfrak{Y} et \mathfrak{Z} ne sont pas 0, mais que la force $(\mathfrak{X}, \mathfrak{Y}, \mathfrak{Z})$, constante dans toute l'étendue du diélectrique, ait une direction quelconque, on aura de la même manière

$$\bar{\mathfrak{X}}' = s V^2 \mathbf{M}_x, \quad \bar{\mathfrak{Y}}' = s V^2 \mathbf{M}_y, \quad \bar{\mathfrak{Z}}' = s V^2 \mathbf{M}_z; \quad \dots (81)$$

on s'en assure en introduisant pour un moment des axes des coordonnées dont l'un ait la direction de la force (\mathfrak{X} , \mathfrak{Y} , \mathfrak{Z}).

e. Les relations (81) subsisteront encore si la force (\mathfrak{X} , \mathfrak{Y} , \mathfrak{Z}) varie d'une molécule à l'autre, pourvu que cette variation soit si lente qu'il faille passer sur un grand nombre de molécules avant qu'elle devienne sensible.

f. Voici encore une remarque qui nous sera utile dans la suite, et qui est vraie dans tous les cas où \mathfrak{X}' , \mathfrak{Y}' , \mathfrak{Z}' ne s'annulent pas.

Supposons que, sans modifier la distribution des molécules, on en puisse changer la nature et donner ainsi à la constante \mathfrak{f} une valeur nouvelle. Alors, même si on augmente ou diminue convenablement la force \mathfrak{X} qu'on trouve dans les formules (80), il est impossible que les moments électriques des molécules conservent tous les mêmes valeurs. Il est également impossible qu'après le changement de \mathfrak{f} les composantes de tous les moments soient proportionnelles à leurs valeurs primitives. Il en résulte que le coefficient s ne reste pas le même si \mathfrak{f} vient à changer.

§ 107. En vertu des formules (75) et (81) on trouve :

$$\mathbf{M}_x = \frac{N e^2}{\mathfrak{f}} \left(-V \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_x + s V^2 \mathbf{M}_x \right), \text{ etc. ,}$$

ou bien, si on pose :

$$\frac{N V e^2}{\mathfrak{f} - N e^2 \left(\frac{4}{3} \pi + s \right) V^2} = q,$$

$$\mathbf{M}_x = -q \frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad \mathbf{M}_y = -q \frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad \mathbf{M}_z = -q \frac{\partial \varphi}{\partial z}.$$

Ensuite, les équations (72) et (73) deviennent

$$(1 + 4 \pi q V) \frac{\partial \varphi}{\partial n} = -4 \pi V S \dots \dots \dots (82)$$

et
$$\Delta \varphi = 0. \dots \dots \dots (83)$$

§ 108. Cette dernière formule, jointe aux valeurs de φ pour les différents conducteurs que je regarderai comme données et à la continuité de φ , suffit, comme on sait, à la détermi-

nation du potentiel dans tous les points de l'espace. Ensuite, l'équation (82) fait connaître la densité, et la charge de chaque conducteur est donnée par l'intégrale

$$\int S D \sigma.$$

Si l'espace extérieur aux conducteurs était occupé non pas par le diélectrique considéré, mais par l'éther, le facteur $1 + 4 \pi q V$ dans l'équation (82) devrait être remplacé par l'unité, la formule (83) restant encore applicable. On voit donc que, dans un système de conducteurs maintenus à des potentiels donnés, la substitution du diélectrique pondérable à l'éther augmentera les charges dans le rapport de 1 à $1 + 4 \pi q V$, et que ce qu'on appelle le pouvoir inducteur spécifique K d'un isolateur n'est autre chose que cette expression $1 + 4 \pi q V$.

Il s'ensuit que

$$K = \frac{\bar{f} + N e^2 (\frac{3}{3} \pi - s) V^2}{\bar{f} - N e^2 (\frac{4}{3} \pi + s) V^2} \dots \dots \dots (84)$$

En supposant

$$s = 0$$

et en admettant que, dans un changement de densité du diélectrique ou du nombre N , les propriétés de chaque molécule et le coefficient \bar{f} qui en dépend ne sont pas modifiés, on trouve que l'expression

$$\frac{K - 1}{K + 2}$$

doit être proportionnelle à N , c'est-à-dire à la densité.

CHAPITRE VI.

Propagation de la lumière dans un diélectrique pondérable qui se trouve en repos.

Nature du problème.

§ 109. Il s'agira dans ce chapitre des mouvements oscillatoires que les particules chargées peuvent exécuter dans les molécules d'un diélectrique. Accompagnées de changements périodiques dans l'état de l'éther, ces vibrations constitueront un faisceau lumineux, dont je me propose d'étudier la propagation.

Pour simplifier, je supposerai de nouveau (§ 101, *b*) que chaque molécule ne contienne qu'une seule particule chargée mobile. Pour en étudier le mouvement, il faudra tenir compte des forces exercées par l'éther et données par les formules (I) (§ 90); d'autre part, les équations (II)—(V) serviront à déterminer l'état de l'éther qui est compatible avec le mouvement des particules. Dans tous les points qui sont extérieurs aux particules ces équations se réduisent à la forme plus simple :

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} &= 4 \pi \frac{\partial f}{\partial t}, \quad \frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} = 4 \pi \frac{\partial g}{\partial t}, \\ \frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} &= 4 \pi \frac{\partial h}{\partial t}, \\ 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial g}{\partial z} - \frac{\partial h}{\partial y} \right) &= \frac{\partial \alpha}{\partial t}, \quad 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial z} \right) = \frac{\partial \beta}{\partial t}, \\ 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial g}{\partial x} \right) &= \frac{\partial \gamma}{\partial t}. \end{aligned} \right\} (85)$$

§ 110. Supposons, pour un moment, qu'il n'y ait qu'une seule particule chargée, qu'elle soit animée d'un mouvement donné

et qu'on soit parvenu à un système de valeurs $f_1, g_1, h_1, \alpha_1, \beta_1, \gamma_1$, qui satisfait, à l'intérieur, aux équations (II)—(V) et, à l'extérieur, aux équations (85).

Supposons, de plus, qu'on ait trouvé un système analogue $f_2, g_2, h_2, \alpha_2, \beta_2, \gamma_2$ pour le cas où une autre particule se déplace à travers l'éther, cette autre particule étant à son tour regardée comme la seule qui existe.

Alors, il est clair que les valeurs :

$$f = f_1 + f_2, g = g_1 + g_2, h = h_1 + h_2,$$

$$\alpha = \alpha_1 + \alpha_2, \beta = \beta_1 + \beta_2, \gamma = \gamma_1 + \gamma_2$$

satisferont à toutes les conditions du problème, si les deux particules existent simultanément.

Ce théorème peut être étendu à un nombre quelconque de particules chargées. On cherchera, pour chaque particule, un système de valeurs de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$, qui soit compatible avec son mouvement — en raisonnant comme si les autres particules n'existaient pas — et on combinera toutes ces solutions par simple addition.

Du reste, il ne faut pas croire qu'on trouverait ainsi l'état réel de l'éther. En effet, aux valeurs de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$, on peut toujours ajouter des valeurs quelconques qui satisfont aux équations (85).

§ 111. On peut trouver deux états différents de l'éther qui sont compatibles avec les vibrations d'une particule chargée. Dans le premier, la particule est le centre d'un ébranlement qui se propage en dehors; dans le second, des vibrations de l'éther se dirigeront de tous côtés vers la particule dont elles chercheront à maintenir les oscillations. Nous nous occuperons seulement des solutions de la première espèce, qui se présentent immédiatement à l'esprit. En effet, supposons qu'une source lumineuse commence à un certain moment à émettre des vibrations. Ce mouvement se propagera dans l'éther et atteindra à un instant déterminé la première particule chargée du diélectrique. Aussitôt, les forces déterminées par les formules (I) (§ 90) entreront en jeu; elles déplaceront la particule et, conjoin-

tement avec les autres forces auxquelles elle est soumise, en détermineront le mouvement. Mais, en vertu de son agitation, la particule devient elle-même le centre d'un ébranlement qui se propage dans toutes les directions et se superpose à l'état de l'éther déjà existant. Au moment où elle est atteinte par les vibrations électriques de l'éther, chaque molécule suivra l'exemple de la première, et en définitive des vibrations émaneront de toutes les particules chargées.

Il importe cependant de remarquer qu'on peut opérer avec une solution particulière quelconque qui s'accorde avec le mouvement des particules, pourvu seulement qu'on rétablisse la généralité nécessaire en ajoutant à cette solution une autre, qui satisfait partout aux équations (85).

Si, dans les pages suivantes, il est question du mouvement que „produit” une particule vibrante, cela servira simplement à indiquer une solution particulière qui est compatible avec les oscillations.

Vibrations dans l'éther produites par une seule molécule.

§ 112. Des équations (II)—(V) (§ 90) on peut éliminer cinq quelconques des variables

$$f, g, h, \alpha, \beta, \gamma.$$

On trouve ainsi :

$$V^2 \Delta f - \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = V^2 \frac{\partial g}{\partial x} + \frac{\partial (g \xi)}{\partial t}, \text{ etc. (86)}$$

$$V^2 \Delta \alpha - \frac{\partial^2 \alpha}{\partial t^2} = 4 \pi V^2 \left(\eta \frac{\partial g}{\partial z} - \zeta \frac{\partial g}{\partial y} \right), \text{ etc. . . (87)}$$

En appliquant ces formules à une molécule qui contient une particule mobile P , je me bornerai à un cas bien simple ; c'est celui où les écarts de la position naturelle sont infiniment petits par rapport aux dimensions de la particule elle-même. Hâtons-nous d'ajouter que les résultats resteront vrais

si l'amplitude des vibrations est beaucoup plus grande, pourvu seulement qu'elle soit très petite en comparaison des distances moléculaires. Cette extension de la théorie ne se trouvera pas dans le chapitre présent; elle sera reléguée à la „Note additionnelle” qui terminera ce mémoire ¹⁾. J'ai pris ce parti dans l'espoir de faciliter ainsi la lecture et de faire mieux ressortir les traits essentiels de la théorie que je désire proposer.

§ 113. Soient: x, y, z les projections du déplacement de la particule mobile et q_0 la densité électrique au point (x, y, z) , dans le cas où elle a sa position naturelle. Alors, on aura dans les formules (86) et (87)

$$q = q_0 - x \frac{\partial q_0}{\partial x} - y \frac{\partial q_0}{\partial y} - z \frac{\partial q_0}{\partial z}, \dots \dots \dots (88)$$

$$\xi = \frac{dx}{dt}, \eta = \frac{dy}{dt}, \zeta = \frac{dz}{dt} \dots \dots \dots (89)$$

et, comme ces dernières quantités sont, par supposition, infiniment petites, ainsi que x, y, z .

$$V^2 \Delta f - \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = V^2 \left(\frac{\partial q_0}{\partial x} - x \frac{\partial^2 q_0}{\partial x^2} - y \frac{\partial^2 q_0}{\partial x \partial y} - z \frac{\partial^2 q_0}{\partial x \partial z} \right) + q_0 \frac{d^2 x}{dt^2}, \text{ etc.} \dots \dots \dots (90)$$

$$V^2 \Delta \alpha - \frac{\partial^2 \alpha}{\partial t^2} = 4 \pi V^2 \left(\frac{dy}{dt} \frac{\partial q_0}{\partial z} - \frac{dz}{dt} \frac{\partial q_0}{\partial y} \right), \text{ etc.} (91)$$

Lorsqu'on a en vue les valeurs de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$ qui dépendent de la particule mobile seule, il faut admettre qu'en dehors de l'espace qu'elle occupe,

$$V^2 \Delta f - \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = 0, \text{ etc.}, V^2 \Delta \alpha - \frac{\partial^2 \alpha}{\partial t^2} = 0, \text{ etc.},$$

ou bien, si on veut appliquer les formules (90) et (91) à l'espace tout entier, il faut poser $q_0 = 0$ dans tous les points extérieurs.

¹⁾ Dans cette Note il sera toujours question d'un diélectrique qui se déplace, mais on peut, dans toutes les formules, supposer nulle la vitesse de ce déplacement.

§ 114. Les équations (90) et (91) peuvent être mises sous la forme ¹⁾:

$$V^2 \Delta f - \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = V^2 \frac{\partial \rho_0}{\partial x} - V^2 \left\{ \frac{\partial^2 (\rho_0 x)}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 (\rho_0 y)}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 (\rho_0 z)}{\partial x \partial z} \right\} + \frac{\partial^2 (\rho_0 x)}{\partial t^2}, \text{ etc. } \quad (92)$$

et

$$V^2 \Delta \alpha - \frac{\partial^2 \alpha}{\partial t^2} = 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 (\rho_0 y)}{\partial z \partial t} - \frac{\partial^2 (\rho_0 z)}{\partial y \partial t} \right\}, \text{ etc. } \quad (93)$$

On y satisfera en introduisant quatre fonctions auxiliaires $\omega, \chi_1, \chi_2, \chi_3$, au moyen des conditions:

$$V^2 \Delta \omega - \frac{\partial^2 \omega}{\partial t^2} = \rho_0, \dots \dots \dots (94)$$

$$V^2 \Delta \chi_1 - \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial t^2} = \rho_0 x, \quad V^2 \Delta \chi_2 - \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial t^2} = \rho_0 y, \\ V^2 \Delta \chi_3 - \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial t^2} = \rho_0 z, \dots \quad (95)$$

et en posant

$$f = V^2 \frac{\partial \omega}{\partial x} - V^2 \left\{ \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial x \partial z} \right\} + \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial t^2}, \text{ etc. } \quad (96)$$

$$\alpha = 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial z \partial t} - \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial y \partial t} \right\}, \text{ etc. } \dots \dots (97)$$

La densité ρ_0 est indépendante du temps; il en sera donc de même de la fonction ω , et elle sera déterminée par la relation:

$$\Delta \omega = \frac{1}{V^2} \rho_0 \dots \dots \dots (98)$$

On s'assure facilement que les valeurs (96) et (97) satisfont aux équations primitives (II)—(V). On trouve, par exemple,

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = V^2 \Delta \omega - \frac{\partial}{\partial x} \left\{ V^2 \Delta \chi_1 - \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial t^2} \right\} - \\ - \frac{\partial}{\partial y} \left\{ V^2 \Delta \chi_2 - \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial t^2} \right\} - \frac{\partial}{\partial z} \left\{ V^2 \Delta \chi_3 - \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial t^2} \right\} = \\ = \rho_0 - x \frac{\partial \rho_0}{\partial x} - y \frac{\partial \rho_0}{\partial y} - z \frac{\partial \rho_0}{\partial z} = \rho_0.$$

¹⁾ En effet, ρ_0 est indépendant du temps, et x, y et z sont indépendants de x, y, z .

§ 115. D'après les formules (96), les fonctions f , g et h contiennent les termes

$$V^2 \frac{\partial \omega}{\partial x}, \quad V^2 \frac{\partial \omega}{\partial y}, \quad V^2 \frac{\partial \omega}{\partial z}, \dots \dots \dots (99)$$

qui sont indépendants du mouvement de la particule. Or, tant que cette dernière est maintenue dans sa position d'équilibre, la molécule entière dont elle fait partie n'exerce aucune action sensible en des points qui sont situés à quelque distance, par exemple, dans une molécule voisine. Il s'ensuit qu'en de tels points les parties immobiles de la molécule produisent un déplacement diélectrique égal et opposé à celui qui a pour composantes les expressions (99). Si donc on convient d'entendre par f , g , h , α , β , γ les valeurs qui sont dues à la *molécule entière*, on aura à quelque distance,

$$f = -V^2 \left\{ \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial x \partial z} \right\} + \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial t^2}, \text{ etc. } (100)$$

$$\alpha = 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial z \partial t} - \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial y \partial t} \right\}, \text{ etc. } \dots (101)$$

Quant aux fonctions χ , elles peuvent être déterminées à l'aide des théorèmes qu'on trouvera dans les deux paragraphes suivants.

Théorèmes mathématiques.

§ 116. Soient: τ' un espace limité par une surface quelconque σ ; $d\tau'$ un élément de volume situé au point variable (x', y', z') ; (x, y, z) un point qui est situé dans l'espace τ' et qui est regardé comme fixe si on veut effectuer les intégrations dont il s'agira tout à l'heure; $U(x', y', z', x, y, z)$ une fonction qui est finie et continue pour toutes les valeurs des coordonnées, excepté pour

$$x' = x, \quad y' = y, \quad z' = z.$$

Considérons l'intégrale:

$$I = \int_{\mathbf{r}} U(x', y', z', x, y, z) d\tau',$$

où l'indice \mathbf{r} indique qu'il faut exclure du champ de l'intégration une sphère b , à rayon r , ayant pour centre le point (x, y, z) , le rayon étant toujours le même quelle que soit la position de ce dernier point.

L'intégrale sera une fonction de x, y et z , et on a le *théorème* que voici :

$$\frac{\partial I}{\partial x} = -\frac{1}{r} \int (x' - x) U db + \int_{\mathbf{r}} \frac{\partial U}{\partial x} d\tau' \dots \dots (102)$$

où la première intégrale est étendue à la surface de la sphère.

Démonstration. Soient :

A le point (x, y, z) ,

B le point $(x + \delta, y, z)$, δ étant une longueur infiniment petite,

I_A et I_B les valeurs de l'intégrale relatives à ces deux points.

Il s'agit de calculer :

$$\frac{\partial I}{\partial x} = \frac{I_B - I_A}{\delta}.$$

Supposons qu'en déplaçant le point (x, y, z) de A vers B on donne, en même temps, une translation égale à tous les éléments $d\tau'$. L'ensemble des éléments déplacés, que je nommerai $(d\tau')$, constitue un espace qui est limité à l'intérieur par la sphère b décrite autour du point B , c'est-à-dire par la sphère jusqu'à laquelle il faut étendre l'intégrale I_B , et à l'extérieur par une surface (σ) qui n'est autre chose que la surface σ déplacée sur une distance δ .

Il en résulte que, pour changer I_A en I_B , il faut d'abord remplacer, dans la fonction U , x' et x par $x' + \delta$ et $x + \delta$; de la valeur ainsi obtenue il faut retrancher l'intégrale

$$\int U(x', y', z', x, y, z) d\tau'$$

étendue à la zone qui se trouve à l'intérieur de (σ) et à l'extérieur de σ , et il y faut ajouter une intégrale analogue relative

à la zone qui est à la fois extérieure à (σ) et intérieure à σ .

Tout ceci se traduit par la formule

$$\frac{\partial I}{\partial x} = \int_{\mathbf{r}} \frac{\partial U}{\partial x'} d\tau' + \int_{\mathbf{r}} \frac{\partial U}{\partial x} d\tau' - \int U \cos(n, x) d\sigma, \dots (103)$$

dans laquelle n désigne la normale à la surface, menée vers l'extérieur.

La première intégration peut être effectuée. On trouve :

$$\int_{\mathbf{r}} \frac{\partial U}{\partial x'} d\tau' = \int U \cos(n, x) d\sigma - \frac{1}{r} \int (x' - x) U db,$$

d'où il suit :

$$\frac{\partial I}{\partial x} = - \frac{1}{r} \int (x' - x) U db + \int_{\mathbf{r}} \frac{\partial U}{\partial x} d\tau'. \quad C. Q. F. D.$$

Remarquons que cette relation doit avoir lieu quelque petite que soit la valeur de r . En désignant par \int la limite vers laquelle tend $\int_{\mathbf{r}}$, quand on diminue de plus en plus le rayon, on aura :

$$\frac{\partial}{\partial x} \int U d\tau' = - \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int (x' - x) U db \right] + \int \frac{\partial U}{\partial x} d\tau' \dots (104)$$

Du reste, cette formule est encore applicable si l'espace τ' s'étend à l'infini, ou si, cet espace étant limité, le point (x, y, z) se trouve à l'extérieur. Le dernier de ces deux cas rentre dans le premier lorsqu'on suppose que l'espace τ' est infini mais que la fonction U s'annule dans une certaine région. Si le point (x, y, z) appartient à cette région, on aura :

$$\frac{\partial}{\partial x} \int U d\tau' = \int \frac{\partial U}{\partial x} d\tau'.$$

§ 117. *Théorème.* Employons de nouveau les notations du paragraphe précédent, et représentons par r la distance des points (x, y, z) et (x', y', z') , par F une fonction finie et continue. Je dis que la fonction

$$\chi = - \frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) d\tau'$$

satisfait à l'équation :

$$V^2 \Delta \chi - \frac{\partial^2 \chi}{\partial t^2} = F(t, x, y, z).$$

Démonstration. Le théorème précédent donne :

$$\frac{\partial \chi}{\partial x} = \frac{1}{4\pi V^2} \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int \frac{x' - x}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) db \right] - \frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} d\tau'.$$

Pour déterminer la limite, on peut, dans le premier terme, remplacer

$$F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \text{ par } F(t, x, y, z).$$

On voit alors que ce terme s'évanouit et que

$$\frac{\partial \chi}{\partial x} = -\frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} d\tau',$$

d'où il suit, par une nouvelle application de la formule (104),

$$\frac{\partial^2 \chi}{\partial x^2} = \frac{1}{4\pi V^2} \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int (x' - x) \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} db \right] - \frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} d\tau' \dots \dots (105)$$

Soit $F'(t, x, y, z)$ la dérivée de $F(t, x, y, z)$ par rapport à t . Alors :

$$\frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} = -\frac{x - x'}{r^3} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) - \frac{x - x'}{r^2 V} F'\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right),$$

ce que, dans le premier terme du second membre de (105), on peut remplacer par :

$$-\frac{x - x'}{r^3} F(t, x, y, z) - \frac{x - x'}{r^2 V} F'(t, x, y, z).$$

En définitive :

$$V^2 \frac{\partial^2 \chi}{\partial x^2} = \frac{1}{3} F(t, x, y, z) - \frac{1}{4\pi} \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} d\tau'.$$

Il y a des formules analogues pour

$$V^2 \frac{\partial^2 \chi}{\partial y^2} \text{ et } V^2 \frac{\partial^2 \chi}{\partial z^2},$$

et comme :

$$\frac{\partial^2 \chi}{\partial t^2} = -\frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} d\tau',$$

on trouve :

$$V^2 \Delta \chi - \frac{\partial^2 \chi}{\partial t^2} = F(t, x, y, z) - \frac{1}{4\pi V^2} \int \left(V^2 \Delta - \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \right) \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} d\tau'.$$

Or, un calcul direct nous apprend que

$$\left(V^2 \Delta - \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \right) \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}, x', y', z'\right) \right\} = 0; \quad (106)$$

donc :

$$V^2 \Delta \chi - \frac{\partial^2 \chi}{\partial t^2} = F(t, x, y, z). \quad C. Q. F. D.$$

§ 118. La proposition que je viens de démontrer peut être regardée comme une extension du théorème de *Poisson*, qui joue un rôle si important dans la théorie du potentiel et auquel on revient en supposant que la fonction F ne renferme pas le temps t . De même, la formule (106), que, sans en diminuer la généralité, on peut remplacer par

$$\left(V^2 \Delta - \frac{\partial^2}{\partial t'^2} \right) \left\{ \frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V}\right) \right\} = 0, \dots (107)$$

est analogue à l'équation de *Laplace* pour la fonction $\frac{1}{r}$.

Cette formule (107) est connue depuis longtemps; après l'avoir trouvée, il est tout naturel de rechercher ce que devient

$$\Delta \int \frac{1}{r} F(x', y', z') d\tau'$$

si on y remplace

$$\frac{1}{r} F(x', y', z')$$

par

$$\frac{1}{r} F\left(t - \frac{r}{V} \cdot x' y', z'\right).$$

Détermination de χ_1, χ_2, χ_3 et de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$.

§ 119. Le théorème du paragraphe 117 conduit immédiatement à une solution des équations (95). Soient: A le point (x, y, z) situé à l'extérieur de la molécule et pour lequel on veut calculer les valeurs des fonctions relatives au temps t , B un point de l'espace occupé par la particule mobile, $d\tau'$ un élément de volume au point B , q_0 la densité électrique en B lorsque la particule a sa position naturelle, r la distance AB , (x, y, z) le déplacement à l'instant $t - \frac{r}{V}$. On aura:

$$\chi_1 = -\frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{q_0 x}{r} d\tau', \quad \chi_2 = -\frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{q_0 y}{r} d\tau',$$

$$\chi_3 = -\frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{q_0 z}{r} d\tau'. \quad (108)$$

où les intégrales doivent être étendues à toute la particule vibrante.

A la rigueur, ni r , ni, par conséquent, x, y, z n'auront les mêmes valeurs pour les différents éléments $d\tau'$. Vu, cependant, l'extrême petitesse, par rapport à la distance AB , que nous attribuons à la particule, on pourra remplacer tous les r par la distance de A au point où se trouve le centre de la particule dans sa position naturelle. C'est cette distance qui sera désignée par r dans les formules qui vont suivre.

En représentant par (m'_x, m'_y, m'_z) le moment électrique (§ 101) à l'instant $t - \frac{r}{V}$, on trouve:

$$\int \frac{q_0 x}{r} d\tau' = \frac{x}{r} \int q_0 d\tau' = \frac{e x}{r} = \frac{m'_x}{r}, \text{ etc.}$$

et finalement, au lieu des expressions (100) et (101),

$$f = \frac{1}{4\pi} \left\{ \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{m'_x}{r} \right) + \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left(\frac{m'_y}{r} \right) + \frac{\partial^2}{\partial x \partial z} \left(\frac{m'_z}{r} \right) \right\} - \frac{1}{4\pi V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{m'_x}{r} \right), \text{ etc. . (109)}$$

$$\alpha = \frac{\partial^2}{\partial y \partial t} \left(\frac{m'_z}{r} \right) - \frac{\partial^2}{\partial z \partial t} \left(\frac{m'_y}{r} \right), \text{ etc. . . . (110)}$$

Ces expressions peuvent encore être appliquées lorsque, contrairement à la supposition du paragraphe 112, l'amplitude des vibrations est plus grande que le diamètre de la particule, tout en restant beaucoup plus petite que la distance r . C'est ce qu'on verra démontré dans la Note additionnelle.

Intensité de la force qu'une particule vibrante éprouve en vertu de l'état de la molécule dont elle fait partie.

§ 120. Les valeurs (109) et (110), portées dans les formules (I) (§ 90), peuvent servir à déterminer la force que l'une des molécules exerce sur la particule mobile qui appartient à une autre; nous en déduirons bientôt (§ 125) l'action qu'une particule déterminée P subit de la part de toutes les molécules environnantes. Cependant, avant d'aborder ce calcul, nous allons considérer la force à laquelle elle est soumise en vertu de l'état de l'éther qu'elle excite elle-même.

A cet effet, il est nécessaire d'étudier les valeurs que les fonctions $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$, déterminées par les équations (92) et (93), présentent à l'intérieur de la particule.

On peut toujours employer les formules (96), (97) et (108); seulement, ces dernières se simplifient, parce que, dans le problème actuel, r est tout au plus égal au diamètre de la particule, et, par conséquent, extrêmement petit par rapport à la longueur d'onde. La quantité $\frac{r}{V}$ n'est donc qu'une fraction insignifiante du temps d'oscillation et il est permis, dans les formules (108), de remplacer x, y, z par :

$$x - \frac{r}{V} \dot{x}, \quad y - \frac{r}{V} \dot{y}, \quad z - \frac{r}{V} \dot{z},$$

si l'on convient d'entendre par $x, y, z, \dot{x}, \dot{y}, \dot{z}$ les valeurs relatives au temps t .

Comme, d'après la formule (98),

$$\omega = - \frac{1}{4 \pi V^2} \int \frac{q_0}{r} d\tau',$$

on trouve :

$$\chi_1 = - \frac{1}{4 \pi V^2} \left\{ x \int \frac{q_0}{r} d\tau' - \frac{\dot{x}}{V} \int q_0 d\tau' \right\} = x \omega + \frac{\dot{x} e}{4 \pi V^3}, \text{ etc.}$$

Substituons dans les formules (I), en ayant égard à la relation (88) et à ce que x, y, z sont regardés comme infiniment petits. Il vient pour la première composante de la force cherchée, si on remplace \dot{x} par ξ ,

$$\begin{aligned} & 4 \pi V^4 \left[\int q_0 \frac{\partial \omega}{\partial x} d\tau - x \int \frac{\partial}{\partial x} \left(q_0 \frac{\partial \omega}{\partial x} \right) d\tau - \right. \\ & \quad \left. - y \int \frac{\partial}{\partial y} \left(q_0 \frac{\partial \omega}{\partial x} \right) d\tau - z \int \frac{\partial}{\partial z} \left(q_0 \frac{\partial \omega}{\partial x} \right) d\tau \right] + \\ & + 4 \pi V^2 \xi \int q_0 \omega d\tau + \frac{\ddot{\xi} e}{V} \int q_0 d\tau. \end{aligned}$$

Ici, la première intégrale est 0, parce que la distribution des fonctions q_0 et ω est symétrique autour du centre; il en est de même des trois intégrales suivantes, puisque q_0 s'annule à la surface de la particule. On trouve, par conséquent, pour les composantes de la force cherchée :

$$4 \pi V^2 \xi \int q_0 \omega d\tau + \frac{\ddot{\xi} e^2}{V}, \text{ etc. (111)}$$

Si le mouvement de la particule est une vibration simple, les signes des dérivées $\ddot{\xi}, \ddot{\eta}, \ddot{\zeta}$ sont opposés à ceux des vitesses ξ, η, ζ . La force aux composantes

$$\frac{\ddot{\xi} e^2}{V}, \quad \frac{\ddot{\eta} e^2}{V}, \quad \frac{\ddot{\zeta} e^2}{V}$$

s'oppose donc au mouvement. Il est naturel qu'il y ait une

telle „résistance”; sans cela, en effet, la particule ne pourrait céder de l'énergie à l'éther.

Aussi bien que les formules (109) et (110), les expressions (111) restent applicables lorsque les excursions de la particule sont plus grandes que le diamètre. (Voir la Note).

§ 121. Quant à la force avec laquelle les parties immobiles de la molécule agissent sur la particule qui est déplacée de sa position d'équilibre, je m'en tiendrai à l'hypothèse du paragraphe 101. Les composantes en seront représentées de nouveau par

$$- \int x, - \int y, - \int z \dots \dots \dots (112)$$

Détermination de la force totale qui agit sur une particule vibrante.

§ 122. Le calcul de la force que la particule mobile contenue dans une des molécules éprouve de la part de toutes les autres molécules ressemble beaucoup à celui qui nous a servi à l'évaluation du pouvoir inducteur spécifique.

Je désignerai de nouveau par

$$\bar{m}_x, \bar{m}_y, \bar{m}_z$$

les valeurs moyennes de m_x, m_y, m_z (§ 102) et par

$$\mathbf{M}_x = N \bar{m}_x, \mathbf{M}_y = N \bar{m}_y, \mathbf{M}_z = N \bar{m}_z$$

les composantes du moment électrique rapporté à l'unité de volume. Ces composantes seront des fonctions du temps et des coordonnées; elles ne présenteront plus les changements brusques et irréguliers (§ 106, a) qu'on trouve dans les moments m_x, m_y, m_z .

Il importe de remarquer que, lorsqu'il s'agit de fonctions telles que $\mathbf{M}_x, \mathbf{M}_y, \mathbf{M}_z$, on peut attacher aux signes $\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}$ une signification un peu différente de celle qu'ils avaient jusqu'ici. Pour obtenir, par exemple, $\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x}$, on peut considérer

une ligne $PQ = Dx$, parallèle à l'axe des x , et qui, loin d'être infiniment petite dans le sens rigoureux du mot, est beaucoup plus grande que les distances moléculaires. Il suffira que, dans l'étendue de cette ligne, le changement de \mathbf{M}_x soit très petit par rapport à ce moment lui-même; alors, on pourra prendre pour $\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x}$ le quotient qu'on obtient en divisant par Dx la différence des valeurs de \mathbf{M}_x aux points P et Q . Evidemment, dans les problèmes qui nous occupent, la condition à remplir revient à ce que Dx doit être une très petite fraction de la longueur d'onde.

Un signe spécial pour indiquer les différentiations prises dans ce sens nouveau me semble superflu; dans chaque cas particulier on comprendra facilement ce qu'il faut entendre par $\frac{\partial}{\partial x}$, $\frac{\partial}{\partial y}$, $\frac{\partial}{\partial z}$.

§ 123. Je considère un diélectrique pondérable, homogène et isotrope, qui est limité par une surface σ , et je me propose d'établir les équations différentielles auxquelles doivent satisfaire \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z à l'intérieur de ce corps. Des mouvements électriques peuvent également avoir lieu à l'extérieur de la surface, mais il n'est pas nécessaire de supposer quelque chose à leur égard.

Soit M une molécule située au point (x, y, z) . La particule mobile qu'elle contient est d'abord soumise aux forces (111) et (112) et, en second lieu, à une force qu'on calcule en prenant, dans les formules (I) (§ 90), pour $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$ les valeurs qui existent indépendamment de la molécule M elle-même. Toutes ces valeurs peuvent être regardées comme constantes dans l'étendue de la particule et les formules (I) prennent, par conséquent, la forme

$$\mathbf{X} = 4\pi V^2 ef + e(\eta\gamma - \zeta\beta), \text{ etc. (113)}$$

Je construis de nouveau la sphère B dont il a été question dans la théorie du pouvoir inducteur spécifique (§ 104), et je

décompose les valeurs de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma, X, Y, Z$ dans les parties suivantes :

- a. celles qui sont produites par les molécules du diélectrique, extérieures à la sphère B ;
- b. celles qui sont dues aux molécules à l'intérieur de la sphère — la molécule M elle-même étant toutefois exceptée;
- c. celles qui sont indépendantes de toutes les molécules nommées.

Je supposerai que dans l'étendue entière de la sphère les moments M_x, M_y, M_z ont sensiblement des valeurs constantes. Cela exige que le rayon R soit très petit par rapport à la longueur d'onde.

Si, après avoir calculé les valeurs de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$, etc. pour une molécule M , on veut passer à une autre molécule, on construira autour de celle-ci comme centre une nouvelle sphère B , égale à la première.

§ 124. Soient : $D \tau'$ un élément de l'espace τ' compris entre les deux surfaces B et σ ,

x', y', z' les coordonnées du centre de cet élément,

M'_x, M'_y, M'_z les valeurs des moments électriques dans ce point,

r la distance du point (x', y', z') au point (x, y, z) .

En vertu de l'équation (109), la première composante du déplacement diélectrique produit par toutes les molécules de l'espace τ' a, dans la molécule M , la valeur :

$$f = \frac{1}{4\pi} \int \left[\frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{M'_x}{r} \right) + \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left(\frac{M'_y}{r} \right) + \frac{\partial^2}{\partial x \partial z} \left(\frac{M'_z}{r} \right) - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{M'_x}{r} \right) \right] D \tau',$$

où il faut entendre par M'_x, M'_y, M'_z les valeurs qui correspondent au temps $t - \frac{r}{V}$.

Mais, en appliquant le théorème du paragraphe 116, on trouve :

$$\frac{\partial}{\partial x} \int \frac{M'_x}{r} D \tau' = - \frac{1}{R^2} \int (x' - x) M'_x D B + \int \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{M'_x}{r} \right) D \tau',$$

ou bien

$$\frac{\partial}{\partial x} \int \frac{\mathbf{M}'_x}{r} D \tau' = \int \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D \tau', \dots (114)$$

parce que, en intégrant sur la surface sphérique, on peut remplacer \mathbf{M}'_x par la valeur \mathbf{M}_x qui existe au centre au moment t .

Une nouvelle application du même théorème donne :

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \int \frac{\mathbf{M}'_x}{r} D \tau' &= -\frac{1}{R} \int (x' - x) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D B + \\ &+ \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D \tau' = -\frac{4}{3} \pi \mathbf{M}_x + \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D \tau'. \end{aligned} (115)$$

On a, au contraire,

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \int \frac{\mathbf{M}'_y}{r} D \tau' &= \int \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left(\frac{\mathbf{M}'_y}{r} \right) D \tau', \\ \frac{\partial^2}{\partial x \partial z} \int \frac{\mathbf{M}'_z}{r} D \tau' &= \int \frac{\partial^2}{\partial x \partial z} \left(\frac{\mathbf{M}'_z}{r} \right) D \tau', \\ \frac{\partial^2}{\partial t^2} \int \frac{\mathbf{M}'_x}{r} D \tau' &= \int \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D \tau'. \end{aligned}$$

Posons :

$$\int \frac{\mathbf{M}'_x}{r} D \tau' = \mathfrak{M}_x, \quad \int \frac{\mathbf{M}'_y}{r} D \tau' = \mathfrak{M}_y, \quad \int \frac{\mathbf{M}'_z}{r} D \tau' = \mathfrak{M}_z,$$

alors :

$$\begin{aligned} f = \frac{1}{3} \mathbf{M}_x + \frac{1}{4 \pi} \left[\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial x \partial z} - \right. \\ \left. - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} \right]. \end{aligned} (116)$$

On trouve de la même manière :

$$\alpha = \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial y \partial t} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial z \partial t} \dots \dots \dots (117)$$

§ 125. Lorsqu'on veut calculer les forces (113), il faut multiplier par $4 \pi V^2 e$ l'expression (116) et par $e \eta$ ou $e \zeta$ la valeur de α . Or, les fonctions $\mathfrak{M}_x, \mathfrak{M}_y, \mathfrak{M}_z$ seront en général du même ordre de grandeur. En outre, lorsqu'il s'agit d'un faisceau lumineux, elles seront périodiques par rapport au

temps, la période étant égale à la durée ϑ d'une vibration, et elles présenteront une variation considérable et même un changement de signe si on passe d'un point à un autre qui en est éloigné de la demi-longueur d'onde. Si la longueur d'onde est représentée par λ , l'amplitude par δ et une quelconque des fonctions $\mathfrak{M}_x, \mathfrak{M}_y, \mathfrak{M}_z$ par \mathfrak{M} , on aura

$$\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} (=) \frac{\mathfrak{M}}{\vartheta^2}, \quad \alpha (=) \frac{\mathfrak{M}}{\lambda \vartheta}, \quad \eta (=) \zeta (=) \frac{\delta}{\vartheta}.$$

Il en résulte que les derniers termes des expressions (113) divisés par les premiers termes, sont de l'ordre :

$$\frac{\delta}{\lambda}.$$

Comme δ est beaucoup plus petit que la longueur d'onde on peut se borner aux termes $4 \pi V^2 e f$, etc. et écrire pour les composantes de la force que la particule mobile subit de la part de toutes les molécules qui se trouvent dans l'espace τ' :

$$\frac{4}{3} \pi V^2 e \mathfrak{M}_x + V^2 e \left[\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial x \partial z} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} \right], \quad (118)$$

etc.

§ 126. Soient

$$f_0, g_0, h_0, \alpha_0, \beta_0, \gamma_0$$

les composantes du déplacement diélectrique et de la force magnétique qui existent indépendamment des molécules incluses dans la surface σ . Les équations (85) démontrent que les rapports

$$\frac{\alpha_0}{f_0}, \frac{\beta_0}{g_0}, \text{etc.}$$

sont de l'ordre V , ce qui donne lieu à la même simplification que j'ai fait connaître au paragraphe précédent. Je prendrai donc pour les composantes de la force qui est due à cet état de l'éther :

$$4 \pi V^2 e f_0, 4 \pi V^2 e g_0, 4 \pi V^2 e h_0 \dots \dots \dots (119)$$

§ 127. Je représente par m'_x , m'_y , m'_z les valeurs, au moment t , des moments électriques d'une des molécules M' qui se trouvent à l'intérieur de la sphère B , et par (m'_x) , (m'_y) , (m'_z) ces mêmes moments, à l'instant $t - \frac{r}{V}$, r étant la distance au centre (x, y, z) de la sphère.

Si, dans la formule (109), on remplace m'_x , m'_y , m'_z par (m'_x) , (m'_y) , (m'_z) , on obtiendra la première composante du déplacement diélectrique que cette molécule M' produit à l'intérieur de M .

Mais:

$$(m'_x) = m'_x - \frac{r}{V} \frac{d m'_x}{d t} + \dots, \text{ etc.},$$

d'où l'on tire:

$$f = \frac{1}{4\pi} \left[m'_x \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{1}{r} \right) + m'_y \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left(\frac{1}{r} \right) + m'_z \frac{\partial^2}{\partial x \partial z} \left(\frac{1}{r} \right) \right],$$

en omettant des termes de l'ordre

$$\frac{1}{V^2 r} \frac{d^2 m'_x}{d t^2}.$$

On s'assure facilement que ces derniers termes donnent lieu à une partie de la force

$$4 \pi V^2 e f$$

qui peut être négligée par rapport au premier terme de l'expression (118) et qu'on peut également laisser de côté les forces

$$e (\eta \gamma - \zeta \beta), \text{ etc.}$$

produites par les molécules M' .

Ces molécules intérieures à la sphère B exercent donc une force dont la première composante a la valeur:

$$e V^2 \Sigma \left[m'_x \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{1}{r} \right) + m'_y \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left(\frac{1}{r} \right) + m'_z \frac{\partial^2}{\partial x \partial z} \left(\frac{1}{r} \right) \right]. \quad (120)$$

Cette somme a la même forme que l'expression

$$e \mathcal{X}'$$

que nous avons rencontrée dans le calcul du pouvoir inducteur spécifique. Elle sera même égale à $e \mathcal{X}'$, si, dans les deux cas, \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z ont les mêmes valeurs. En effet, l'expression

(120) nous fait voir que des molécules très rapprochées les unes des autres agissent mutuellement, comme elles le feraient s'il y avait équilibre électrique. Les variations irrégulières de m_x, m_y, m_z sont donc les mêmes dans les deux problèmes.

Équations du mouvement d'une particule.

§ 128. La force totale qui agit sur une particule mobile se trouve entièrement déterminée par les expressions (111), (112), (118), (119) et (120). Elle doit être égale au produit de l'accélération de la particule par sa masse m .

La première équation du mouvement est donc :

$$m \ddot{\xi} = - \int x + 4 \pi V^2 \xi \int \rho_0 \omega d \tau + \frac{e^2}{V} \ddot{\xi} + \frac{4}{3} \pi V^2 e \mathbf{M}_x +$$

$$+ V^2 e \left[\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial x \partial z} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} \right] +$$

$$+ 4 \pi V^2 e f_0 + e \mathfrak{X}' \dots \dots \dots (121)$$

Pour la simplifier, je fais remarquer d'abord que les termes

$$\frac{e^2}{V} \ddot{\xi} \text{ et } \frac{4}{3} \pi V^2 e \mathbf{M}_x$$

sont du même ordre de grandeur que les expressions

$$\frac{e \bar{m}_x}{\vartheta^3 V} \text{ et } V^2 e N \bar{m}_x.$$

Le rapport de ces dernières est

$$N \vartheta^3 V^3,$$

ce qui représente le nombre des molécules qui se trouvent dans un cube ayant pour côté la longueur d'onde. Le terme

$$\frac{e^2}{V} \ddot{\xi}$$

peut donc être négligé.

Je poserai encore :

$$m - 4 \pi V^2 \int \rho_0 \omega d \tau = \kappa,$$

je prendrai les valeurs moyennes (§ 95) de tous les termes, je diviserai par $e V$ et j'introduirai la valeur de $\bar{\mathfrak{X}}$ (§ 106) et la constante q (§ 107). Tout ceci nous fournit l'équation

$$\frac{1}{q} \mathbf{M}_x + \frac{\kappa}{N e^2 V} \frac{\partial^2 \mathbf{M}_x}{\partial t^2} = V \left[\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial x \partial z} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} \right] + 4 \pi V f_0 \dots \quad (122)$$

Propagation de la lumière.

§ 129. Voici, comment on peut déduire de cette formule une équation différentielle contenant seulement \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z .

Appliquons à tous les termes l'opération indiquée par le signe

$$\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}.$$

Alors, le dernier terme disparaît parce que f_0 satisfait à l'équation

$$\left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) f_0 = 0.$$

Pour les autres termes du second membre,

$$\left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x^2}, \left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial x \partial y}, \text{ etc.},$$

on peut écrire :

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \mathfrak{M}_x, \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \mathfrak{M}_y, \text{ etc.}$$

Mais, d'après la formule (115) et les deux autres qui lui sont analogues,

$$\Delta \mathfrak{M}_x = -4 \pi \mathbf{M}_x + \int \Delta \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D r',$$

$$\left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \mathfrak{M}_x = -4 \pi \mathbf{M}_x + \int \left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \right) \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D r'.$$

Grâce à la signification de \mathbf{M}'_x (§ 124) et en vertu de la formule (107), la fonction

$$\frac{\mathbf{M}'_x}{r}$$

jouit de la propriété exprimée par

$$\left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r}\right) = 0.$$

Donc

$$\left. \begin{aligned} \left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \mathfrak{M}_x &= -4\pi \mathbf{M}_x, \\ \left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \mathfrak{M}_y &= -4\pi \mathbf{M}_y, \\ \left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \mathfrak{M}_z &= -4\pi \mathbf{M}_z, \end{aligned} \right\} \dots \dots (123)$$

et finalement :

$$\left(\frac{1}{q} + \frac{\kappa}{Ne^2 V} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \left(\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \mathbf{M}_x = -4\pi V \left[\frac{\partial^2 \mathbf{M}_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \mathbf{M}_y}{\partial x \partial y} + \frac{\partial^2 \mathbf{M}_z}{\partial x \partial z} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 \mathbf{M}_x}{\partial t^2} \right] \dots (124)$$

Il va sans dire qu'il y a deux équations de même forme pour \mathbf{M}_y et \mathbf{M}_z .

Une quatrième relation peut être ajoutée à ces formules. En effet, si on prend la somme de l'équation (122) et de celles qui lui sont analogues, après les avoir différenciées respectivement par rapport à x , y et z , on trouve, en ayant égard à la relation

$$\frac{\partial f_0}{\partial x} + \frac{\partial g_0}{\partial y} + \frac{\partial h_0}{\partial z} = 0$$

et aux formules (123) :

$$\left(\frac{1}{q} + 4\pi V + \frac{\kappa}{Ne^2 V} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \left(\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{M}_z}{\partial z}\right) = 0.$$

Si l'on veut que \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z soient des fonctions périodiques ayant une période quelconque ϑ , cette formule donne

$$\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{M}_z}{\partial z} = 0.$$

Cela veut dire que les vibrations doivent être transversales.

§ 130. Supposons que les vibrations électriques dans les

molécules aient lieu dans la direction de $O X$ et que les moments électriques soient indépendants de x et de z . Alors, l'équation (124) devient

$$\left(\frac{1}{q} + \frac{\kappa}{N e^2 V} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \left(\frac{\partial^2}{\partial y^2} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) \mathbf{M}_x = \frac{4 \pi}{V} \frac{\partial^2 \mathbf{M}_x}{\partial t^2} \dots (125)$$

Si on pose :

$$\mathbf{M}_x = c \cos \frac{2 \pi}{\vartheta} \left(t - \frac{y}{W} \right),$$

W sera la vitesse de propagation des vibrations transversales.

En substituant dans la relation (125), on trouve

$$W^2 = V^2 \frac{1 - \frac{4 \pi^2 \kappa}{N e^2 V \vartheta^2} q}{1 - \frac{4 \pi^2 \kappa}{N e^2 V \vartheta^2} q + 4 \pi V q},$$

et si on désigne par

$$\nu = \frac{V}{W}$$

l'indice de réfraction,

$$\nu^2 = \frac{1 - \frac{4 \pi^2 \kappa}{N e^2 V \vartheta^2} q + 4 \pi V q}{1 - \frac{4 \pi^2 \kappa}{N e^2 V \vartheta^2} q}.$$

§ 131. Ce résultat donne lieu aux conclusions suivantes :

a. Si la masse m des particules vibrantes, ou la quantité

$- 4 \pi V^2 \int q_0 \omega d \tau$ ¹⁾, est si grande, que le terme

$$\frac{4 \pi^2 \kappa}{N e^2 V \vartheta^2} q,$$

1) Il résulte de la valeur de ω (§ 120) que $- 4 \pi V^2 \int q_0 \omega d \tau$ est positif et du même ordre de grandeur que $\frac{e^2}{R}$, où R est le rayon d'une particule. Ce terme $- 4 \pi V^2 \int q_0 \omega d \tau$ peut donc être négligé vis-à-vis de m , lorsque la condition qui a été énoncée au paragraphe 88 se trouve remplie.

tout en restant inférieur à l'unité, ait une valeur sensible, l'indice de réfraction sera d'autant plus élevé que la durée des vibrations est plus petite. On sait que, dans la théorie moderne de la dispersion de la lumière, la masse des particules pondérables qui sont supposées prendre part aux vibrations lumineuses joue un rôle important. J'ai fait remarquer ¹⁾, il y a déjà bien des années, que la théorie électromagnétique permet une semblable explication.

b. Si la durée d'une oscillation est suffisamment longue, on aura à peu près :

$$\nu^2 = 1 + 4\pi Vq.$$

Or, le second membre n'est autre chose que le pouvoir inducteur spécifique K (§ 108) et on revient à la relation, établie par *Maxwell*,

$$\nu^2 = K.$$

c. En supposant que le facteur s qui entre dans q (§ 107) peut être négligé, on trouve que, quelles que soient les valeurs de ϑ et de \varkappa , l'expression

$$\frac{\nu^2 - 1}{\nu^2 + 2}$$

doit être proportionnelle à la densité du diélectrique. C'est la loi que j'ai fait connaître dans le mémoire cité et qui a été établie aussi par M. *Lorenz* ²⁾ de Copenhague. Elle ne s'accorde pas parfaitement avec les expériences, mais il n'y a en cela rien qui doive nous étonner. Non seulement la quantité s peut être différente de 0, mais il est très probable que les propriétés des molécules elles-mêmes sont modifiées par une dilatation ou une compression. Ce sont précisément ces changements sur lesquels on pourra apprendre quelque chose en étudiant les variations de l'expression

$$\frac{\nu^2 - 1}{\nu^2 + 2}.$$

¹⁾ H. A. Lorentz, *Verhandelingen der Akad. v. Wet. Amst.*, T. 18, 1878, et *Wied. Ann.*, T. 9, p. 641, 1880.

²⁾ L. Lorenz, *Wied. Ann.* T. 11, p. 70, 1880. Le mémoire original de M. Lorenz parut en danois en 1869.

CHAPITRE VII.

Propagation de la lumière dans un diélectrique pondérable qui se trouve en mouvement.

Equations fondamentales.

§ 132. Je supposerai dans ce chapitre que toutes les molécules du diélectrique sont animées d'une même vitesse de translation parallèle à l'axe des x et indépendante du temps. Je désignerai par p cette vitesse et tout en conservant pour le moment les axes immobiles OX , OY et OZ , j'introduirai des axes nouveaux qui sont fixement liés à la matière pondérable.

Le premier de ces axes coïncidera avec OX ; les deux autres seront parallèles à OY et à OZ et coïncideront avec ces axes au moment $t = 0$. Par conséquent, les nouvelles coordonnées seront

$$(x) = x - pt, (y) = y, (z) = z.$$

Toute fonction φ qui dépend de x , y , z et t peut également être exprimée en (x) , (y) , (z) et t . J'emploierai les signes :

$$\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}, \frac{\partial}{\partial t} \dots \dots \dots (126)$$

si je veux me placer au premier point de vue et les signes :

$$\frac{\partial}{\partial (x)}, \frac{\partial}{\partial (y)}, \frac{\partial}{\partial (z)}, \frac{\partial}{\partial (t)} \dots \dots \dots (127)$$

dans le second cas.

On voit facilement que

$$\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial (x)}, \quad \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial (y)}, \quad \frac{\partial}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial (z)},$$

mais

$$\frac{\partial}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial (t)} - p \frac{\partial}{\partial (x)}.$$

§ 133. Dans les équations (II)—(V) on peut introduire les dérivées (127) au lieu des dérivées (126). Après avoir effectué cette transformation je supprimerai les axes fixes, je désignerai

par x, y, z les coordonnées prises par rapport aux axes mobiles et j'écrirai $\frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z}, \frac{\partial}{\partial t}$ pour ce qui a été représenté provisoirement par les signes (127). Enfin, j'entendrai par (ξ, η, ζ) non pas la vitesse absolue d'une particule chargée, mais sa vitesse relative par rapport à la matière pondérable, de sorte que les composantes de la vitesse absolue deviennent $\xi + p, \eta$ et ζ .

Cela posé, les équations fondamentales prennent la forme suivante :

$$\left. \begin{aligned} X &= 4 \pi V^2 \int \rho f d \tau + \eta \int \rho \gamma d \tau - \zeta \int \rho \beta d \tau, \\ Y &= 4 \pi V^2 \int \rho g d \tau + \zeta \int \rho \alpha d \tau - (\xi + p) \int \rho \gamma d \tau, \\ Z &= 4 \pi V^2 \int \rho h d \tau + (\xi + p) \int \rho \beta d \tau - \eta \int \rho \alpha d \tau, \end{aligned} \right\} \text{(I')}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = \rho, \dots \dots \dots \text{(II')}$$

$$\frac{\partial \alpha}{\partial x} + \frac{\partial \beta}{\partial y} + \frac{\partial \gamma}{\partial z} = 0, \dots \dots \dots \text{(III')}$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\partial \gamma}{\partial y} - \frac{\partial \beta}{\partial z} &= 4 \pi \left\{ \rho (\xi + p) + \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) f \right\}, \\ \frac{\partial \alpha}{\partial z} - \frac{\partial \gamma}{\partial x} &= 4 \pi \left\{ \rho \eta + \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) g \right\}, \\ \frac{\partial \beta}{\partial x} - \frac{\partial \alpha}{\partial y} &= 4 \pi \left\{ \rho \zeta + \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) h \right\}, \end{aligned} \right\} \dots \text{(IV')}$$

$$\left. \begin{aligned} 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial g}{\partial z} - \frac{\partial h}{\partial y} \right) &= \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) \alpha, \\ 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial h}{\partial x} - \frac{\partial f}{\partial z} \right) &= \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) \beta, \\ 4 \pi V^2 \left(\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial g}{\partial x} \right) &= \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) \gamma. \end{aligned} \right\} \dots \text{(V')}$$

§ 134. Tant que les particules chargées n'ont d'autre mouvement que la vitesse commune de la matière pondérable on

aura $\xi = \eta = \zeta = 0$ et la densité dans un point (x, y, z) sera indépendante de t . Il n'en sera plus ainsi lorsque les molécules sont le siège des vibrations électriques dont je me propose d'examiner la propagation.

Dans cet examen je suivrai pas à pas la voie qui a été tracée dans le chapitre précédent. Seulement, comme la méthode et les hypothèses resteront les mêmes, je pourrai m'exprimer plus concisément.

Remarquons encore que si, dans cette étude, il est question d'un point ou d'une surface immobile, cela signifiera: „immobile par rapport aux axes”, ou, ce qui revient au même, „par rapport à la matière pondérable”. Pareillement, on entendra par le déplacement (x, y, z) d'une particule le déplacement qu'elle a subi relativement à cette matière.

—————

Vibrations produites par une seule molécule.

§ 135. On trouvera d'abord, au lieu des équations (86) et (87):

$$\left. \begin{aligned} \square f &= V^2 \frac{\partial \varrho}{\partial x} + \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) \{ \varrho (\xi + p) \}, \\ \square g &= V^2 \frac{\partial \varrho}{\partial y} + \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) \{ \varrho \eta \}, \\ \square h &= V^2 \frac{\partial \varrho}{\partial z} + \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right) \{ \varrho \zeta \}, \end{aligned} \right\} \dots (128)$$

$$\left. \begin{aligned} \square \alpha &= 4 \pi V^2 \left\{ \eta \frac{\partial \varrho}{\partial z} - \zeta \frac{\partial \varrho}{\partial y} \right\}, \\ \square \beta &= 4 \pi V^2 \left\{ \zeta \frac{\partial \varrho}{\partial x} - (\xi + p) \frac{\partial \varrho}{\partial z} \right\}, \\ \square \gamma &= 4 \pi V^2 \left\{ (\xi + p) \frac{\partial \varrho}{\partial y} - \eta \frac{\partial \varrho}{\partial x} \right\}. \end{aligned} \right\} \dots (129)$$

Dans ces formules, ainsi que dans plusieurs autres qu'on rencontrera plus loin, le signe \square est employé pour indiquer l'opération

$$V^2 \Delta - \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right)^2 .$$

§ 136. Portons dans les équations (128) et (129) les valeurs (88) et (89), et supposons que $x, y, z, \xi, \eta, \zeta$ soient infiniment petits. Comme x, y, z sont indépendants de x, y, z tandis que q_0 est indépendant de t , on trouvera, après quelques transformations,

$$\square f = (V^2 - p^2) \frac{\partial (q_0 - S)}{\partial x} + \frac{\partial^2 (q_0 x)}{\partial t^2} - p \left\{ \frac{\partial^2 (q_0 x)}{\partial x \partial t} + \frac{\partial S}{\partial t} \right\},$$

$$\square g = V^2 \frac{\partial (q_0 - S)}{\partial y} + \frac{\partial^2 (q_0 y)}{\partial t^2} - p \frac{\partial^2 (q_0 y)}{\partial x \partial t},$$

$$\square h = V^2 \frac{\partial (q_0 - S)}{\partial z} + \frac{\partial^2 (q_0 z)}{\partial t^2} - p \frac{\partial^2 (q_0 z)}{\partial x \partial t},$$

$$\square \alpha = 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 (q_0 y)}{\partial z \partial t} - \frac{\partial^2 (q_0 z)}{\partial y \partial t} \right\},$$

$$\square \beta = 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 (q_0 z)}{\partial x \partial t} - \frac{\partial^2 (q_0 x)}{\partial z \partial t} - p \frac{\partial (q_0 - S)}{\partial z} \right\},$$

$$\square \gamma = 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 (q_0 x)}{\partial y \partial t} - \frac{\partial^2 (q_0 y)}{\partial x \partial t} + p \frac{\partial (q_0 - S)}{\partial y} \right\},$$

où l'on a posé, pour abrégé,

$$\frac{\partial (q_0 x)}{\partial x} + \frac{\partial (q_0 y)}{\partial y} + \frac{\partial (q_0 z)}{\partial z} = S.$$

Introduisons maintenant quatre fonctions auxiliaires qui satisfont aux conditions:

$$\square \omega = q_0, \dots \dots \dots (130)$$

$$\square \chi_1 = q_0 x, \quad \square \chi_2 = q_0 y, \quad \square \chi_3 = q_0 z. \dots \dots (131)$$

et soit

$$\frac{\partial \chi_1}{\partial x} + \frac{\partial \chi_2}{\partial y} + \frac{\partial \chi_3}{\partial z} = S'. \dots \dots \dots (132)$$

On aura alors:

$$\left. \begin{aligned} f &= (V^2 - p^2) \frac{\partial(\omega - S')}{\partial x} + \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial t^2} - p \left\{ \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial x \partial t} + \frac{\partial S'}{\partial t} \right\}, \\ g &= V^2 \frac{\partial(\omega - S')}{\partial y} + \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial t^2} - p \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial x \partial t}, \\ h &= V^2 \frac{\partial(\omega - S')}{\partial z} + \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial t^2} - p \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial x \partial t}, \end{aligned} \right\} \quad (133)$$

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial z \partial t} - \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial y \partial t} \right\}, \\ \beta &= 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 \chi_3}{\partial x \partial t} - \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial z \partial t} - p \frac{\partial(\omega - S')}{\partial z} \right\}, \\ \gamma &= 4 \pi V^2 \left\{ \frac{\partial^2 \chi_1}{\partial y \partial t} - \frac{\partial^2 \chi_2}{\partial x \partial t} + p \frac{\partial(\omega - S')}{\partial y} \right\}. \end{aligned} \right\} \quad \dots (134)$$

Comme la densité ρ_0 est indépendante du temps, l'équation (130) peut être remplacée par

$$\left\{ (V^2 - p^2) \frac{\partial^2}{\partial x^2} + V^2 \left(\frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \right\} \omega = \rho_0 \dots (135)$$

Du reste, les valeurs (133) et (134) satisfont à toutes les équations (II')—(V').

§ 137. Je supposerai que, tant que la particule mobile P se trouve dans sa position d'équilibre, la molécule entière dont elle fait partie, ne fait naître, en des points éloignés, ni un déplacement diélectrique, ni une force magnétique, et cela même dans le cas, où cette molécule est animée de la vitesse p . Alors, pour obtenir les valeurs de f , g , h , α , β , γ dues à la molécule entière et relatives à des points qui se trouvent à quelque distance, il suffit de supprimer, dans les équations (133) et (134), les termes qui dépendent de ω . C'est ce qu'on reconnaîtra par un raisonnement semblable à celui qu'on trouve au paragraphe 115.

Théorèmes mathématiques qui serviront à déterminer

$$\chi_1, \chi_2 \text{ et } \chi_3.$$

§ 138. Je commencerai par chercher une solution de l'équation

$$\square \psi = 0, \dots \dots \dots (136)$$

ou

$$(V^2 - p^2) \frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + V^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} + V^2 \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} + 2p \frac{\partial^2 \psi}{\partial x \partial t} - \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = 0.$$

A cet effet, j'introduirai d'abord au lieu de x une nouvelle variable

$$\xi = \frac{V}{\sqrt{V^2 - p^2}} x,$$

et je poserai

$$\frac{p}{\sqrt{V^2 - p^2}} = \epsilon.$$

L'équation devient alors

$$V^2 \left[\frac{\partial^2 \psi}{\partial \xi^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} \right] + 2 \epsilon V \frac{\partial^2 \psi}{\partial \xi \partial t} - \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = 0.$$

La fonction ψ qui est regardée ici comme une fonction de ξ, y, z et t peut aussi être considérée comme dépendant de

$$\xi, y, z, \text{ et } t' = t - \frac{\epsilon}{V} \xi.$$

Si on se place à ce nouveau point de vue, il faut remplacer

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial \xi} \text{ par } \frac{\partial}{\partial \xi} - \frac{\epsilon}{V} \frac{\partial}{\partial t'}, \\ \frac{\partial^2}{\partial \xi^2} \text{ par } \frac{\partial^2}{\partial \xi^2} - 2 \frac{\epsilon}{V} \frac{\partial^2}{\partial \xi \partial t'} + \frac{\epsilon^2}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t'^2}, \\ \frac{\partial}{\partial t} \text{ et } \frac{\partial^2}{\partial t^2} \text{ par } \frac{\partial}{\partial t'} \text{ et } \frac{\partial^2}{\partial t'^2}, \end{aligned}$$

et enfin

$$\frac{\partial^2}{\partial \xi \partial t} \text{ par } \frac{\partial^2}{\partial \xi \partial t'} - \frac{\epsilon}{V} \frac{\partial^2}{\partial t'^2}.$$

On obtient ainsi

$$V^2 \left[\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} \right] - (1 + \epsilon^2) \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = 0,$$

ou bien

$$(V^2 - p^2) \left[\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial z^2} \right] - \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = 0.$$

Cette équation a la même forme que la formule (107); elle admet donc la solution

$$\psi = \frac{1}{r} F \left(t - \frac{r}{\sqrt{V^2 - p^2}} \right),$$

dans laquelle F est une fonction quelconque et

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2} = \sqrt{\frac{V^2}{V^2 - p^2} x^2 + y^2 + z^2} \dots (137)$$

Il en résulte que

$$\psi = \frac{1}{r} F \left(t - \frac{r + \epsilon x}{\sqrt{V^2 - p^2}} \right)$$

est une solution de l'équation (136).

On obtient une solution plus générale si on remplace x, y, z par $x - x', y - y', z - z', x', y', z'$ étant les coordonnées d'un point fixe. Cette nouvelle solution peut être mise sous la forme:

$$\psi = \frac{1}{r} F \left(t - \frac{r + \epsilon (x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}} \right), \dots \dots (138)$$

si l'on attribue à r la signification suivante:

$$r = \sqrt{\frac{V^2}{V^2 - p^2} (x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2} \dots (139)$$

§ 139. La fonction (138), analogue à la fonction

$$\frac{1}{r} F \left(t - \frac{r}{V} \right)$$

du chapitre précédent, jouera un rôle important dans la théorie que nous allons développer. En effet, elle est propre à représenter la propagation dans l'éther d'un ébranlement qui

part d'un centre unique (x', y', z') . Les particularités de ce mouvement se réfléchiront dans la forme de la fonction F et le lieu géométrique des points (x, y, z) où cette dernière a une valeur déterminée peut recevoir le nom de „surface d'onde”. Or, l'équation

$$r + \varepsilon (x - x') = \text{const.}$$

représente une sphère dont, si R est le rayon, le centre est situé au point $(x' - \frac{p}{V} R, y', z')$. Un ébranlement émis au moment t_0 par un point P de la matière pondérable et se propageant dans l'éther, aura atteint, à un moment postérieur quelconque t , la surface d'une sphère, ayant pour rayon $V(t - t_0)$ et pour centre le point de l'éther qui coïncida avec le point P à l'instant t_0 . C'est un résultat auquel on aurait pu s'attendre.

Dans les paragraphes suivants on trouvera des formules plus compliquées et applicables aux cas où la source des vibrations a une certaine étendue.

§ 140. Soient :

τ' un certain espace qui se déplace avec la matière pondérable et dont par conséquent chaque point a des coordonnées x', y', z' constantes,

$d\tau'$ un élément de volume situé au point (x', y', z') ,

$F(t, x', y', z')$ une fonction finie et continue.

D'après ce qui précède, la fonction

$$\frac{1}{r} F \left(t - \frac{r + \varepsilon (x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}, x', y', z' \right)$$

satisfera à l'équation (136) et, si le point (x, y, z) est situé à l'extérieur de l'espace τ' , il en sera de même de l'intégrale

$$\chi = \int \frac{1}{r} F \left(t - \frac{r + \varepsilon (x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}, x', y', z' \right) d\tau' .$$

Mais, lorsque (x, y, z) est un point intérieur, on n'aura plus

$$\square \chi = 0.$$

C'est ce que nous allons démontrer, en entendant toujours par \int la limite de l'intégrale \int_r (voir le paragraphe 116).

§ 141. En appliquant la formule générale (104) on trouve d'abord :

$$\frac{\partial \chi}{\partial x} = - \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int \frac{x' - x}{r} F \left(t - \frac{r + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}, x', y', z' \right) db \right] + \int \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{1}{r} F \left(t - \frac{r + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}, x', y', z' \right) \right\} d\tau'.$$

Pour calculer la limite on peut, dans le premier terme, remplacer F par $F(t, x, y, z)$. Ce terme devient par conséquent :

$$F(t, x, y, z) \left[\frac{1}{r} \int \frac{x' - x}{r} db \right],$$

ce qui s'annule à la limite. Donc

$$\frac{\partial \chi}{\partial x} = \int \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{1}{r} F \left(t - \frac{r + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}, x', y', z' \right) \right\} d\tau'. \quad (140)$$

Appliquons de nouveau la formule (104) en y substituant cette fois-ci

$$U = \frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{1}{r} F \left(t - \frac{r + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}, x', y', z' \right) \right\}.$$

Si, pour abrégér, la fonction qu'on trouve dans les deux dernières formules est indiquée par F , il vient :

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \chi}{\partial x^2} &= - \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int (x' - x) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{F}{r} \right) db \right] + \\ &+ \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{F}{r} \right) d\tau' = \\ &= - F(t, x, y, z) \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int (x' - x) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right) db \right] + \\ &+ \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{F}{r} \right) d\tau' \dots \dots \dots (141) \end{aligned}$$

On a pareillement

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \chi}{\partial y^2} &= - F(t, x, y, z) \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int (y' - y) \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r} \right) db \right] + \\ &+ \int \frac{\partial^2}{\partial y^2} \left(\frac{F}{r} \right) d\tau' \end{aligned}$$

et une équation de la même forme pour $\frac{\partial^2 \chi}{\partial z^2}$. En outre :

$$\frac{\partial \chi}{\partial t} = \int \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{F'}{r} \right) d\tau'$$

et, en vertu de la formule (140),

$$\frac{\partial^2 \chi}{\partial x \partial t} = \int \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{F'}{r} \right) d\tau'.$$

Substituons toutes ces valeurs dans l'expression

$$\begin{aligned} \square \chi = & (V^2 - p^2) \frac{\partial^2 \chi}{\partial x^2} + V^2 \frac{\partial^2 \chi}{\partial y^2} + V^2 \frac{\partial^2 \chi}{\partial z^2} + \\ & + 2p \frac{\partial^2 \chi}{\partial x \partial t} - \frac{\partial^2 \chi}{\partial t^2}. \end{aligned}$$

Comme on a

$$\square \left(\frac{F'}{r} \right) = 0,$$

et, à la surface sphérique,

$$\begin{aligned} (V^2 - p^2) (x' - x) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right) + V^2 (y' - y) \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r} \right) + \\ + V^2 (z' - z) \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} \right) = V^2 \frac{r^2}{r^3}, \end{aligned}$$

on obtient

$$\begin{aligned} \square \chi = & - V^2 F(t, x, y, z). \text{Lim} \left[r \int \frac{d b}{r^3} \right] = \\ = & - 4 \pi V \sqrt{V^2 - p^2} F(t, x, y, z). \end{aligned}$$

Il en résulte que la fonction

$$\chi = - \frac{1}{4 \pi V \sqrt{V^2 - p^2}} \int \frac{1}{r} F \left(t - \frac{r + \varepsilon (x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}, x', y', z' \right) d\tau'$$

a la propriété exprimée par

$$\square \chi = F(t, x, y, z).$$

Détermination de χ_1, χ_2, χ_3 et de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$.

§ 142. Employons les mêmes notations qu'au commencement du paragraphe 119, avec cette différence, cependant, que nous entendons maintenant par (x, y, z) le déplacement de la particule à l'instant

$$t = \frac{r + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}},$$

x', y', z' étant les coordonnées du point B et r étant défini par la formule (139).

Alors, si on pose

$$L = 4\pi V \sqrt{V^2 - p^2}, \dots \dots \dots (142)$$

on aura, au lieu des formules (108),

$$\begin{aligned} \chi_1 &= -\frac{1}{L} \int \frac{e_0 x}{r} d\tau', \quad \chi_2 = -\frac{1}{L} \int \frac{e_0 y}{r} d\tau', \\ \chi_3 &= -\frac{1}{L} \int \frac{e_0 z}{r} d\tau' \dots \dots \dots (143) \end{aligned}$$

Lorsqu'il s'agit de l'effet qu'une molécule produit à quelque distance, il est de nouveau permis de regarder r, x, y et z comme ayant les mêmes valeurs dans tous les éléments. Les intégrales peuvent par conséquent être calculées de la même manière qu'au paragraphe 119. En substituant dans les équations (133) et (134), après y avoir omis les termes dépendant de ω , et en posant

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{m'_x}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{m'_y}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{m'_z}{r} \right) = S'', \dots (144)$$

on trouve, au lieu des équations (109) et (110),

$$\left. \begin{aligned} f &= \frac{V^2 - p^2}{L} \frac{\partial S''}{\partial x} - \frac{1}{L} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{m'_x}{r} \right) + \frac{p}{L} \left(\frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{m'_x}{r} \right) + \frac{\partial S''}{\partial t} \right), \\ g &= \frac{V^2}{L} \frac{\partial S''}{\partial y} - \frac{1}{L} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{m'_y}{r} \right) + \frac{p}{L} \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{m'_y}{r} \right), \\ h &= \frac{V^2}{L} \frac{\partial S''}{\partial z} - \frac{1}{L} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{m'_z}{r} \right) + \frac{p}{L} \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{m'_z}{r} \right), \end{aligned} \right\} (145)$$

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= \frac{4 \pi V^2}{L} \left\{ \frac{\partial^2}{\partial y \partial t} \left(\frac{\mathbf{m}'_z}{r} \right) - \frac{\partial^2}{\partial z \partial t} \left(\frac{\mathbf{m}'_y}{r} \right) \right\}, \\ \beta &= \frac{4 \pi V^2}{L} \left\{ \frac{\partial^2}{\partial z \partial t} \left(\frac{\mathbf{m}'_x}{r} \right) - \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{m}'_z}{r} \right) - p \frac{\partial S''}{\partial z} \right\}, \\ \gamma &= \frac{4 \pi V^2}{L} \left\{ \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{m}'_y}{r} \right) - \frac{\partial^2}{\partial y \partial t} \left(\frac{\mathbf{m}'_x}{r} \right) + p \frac{\partial S''}{\partial y} \right\}. \end{aligned} \right\} (146)$$

Ici, \mathbf{m}'_x , \mathbf{m}'_y et \mathbf{m}'_z désignent les moments électriques de la molécule agissante, à l'instant

$$t - \frac{r + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}},$$

x' , y' , z' étant les coordonnées du point où elle se trouve et r étant toujours défini par la formule (139).

Du reste, les équations obtenues ont encore lieu lorsque l'amplitude des vibrations surpasse le diamètre de la particule mobile (voir la Note additionnelle).

Valeur de la force qui est produite par la molécule elle-même dont la particule considérée fait partie.

§ 143. Pour trouver, comme au paragraphe 120, la réaction de l'éther sur la particule vibrante, il faut, au moyen des équations (133), (134) et (143), calculer les valeurs de f , g , h , α , β , γ à l'intérieur de la particule elle-même, pour les porter ensuite dans les équations (I) (§133). Dans les formules (143), x , y et z représentent les déplacements au moment

$$t - \frac{r + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}} = t - \frac{r}{\sqrt{V^2 - p^2}} - \frac{p(x - x')}{V^2 - p^2};$$

ces lettres x , y , z doivent donc être remplacées par

$$x - \frac{r}{\sqrt{V^2 - p^2}} \dot{x} - \frac{p(x - x')}{V^2 - p^2} \dot{x}, \text{ etc.},$$

si l'on veut entendre par x , y , z , \dot{x} , \dot{y} , \dot{z} les valeurs relatives au temps t .

On trouve ainsi :

$$\chi_1 = -\frac{x}{L} \int \frac{\rho_0}{r} d\tau' + \frac{\dot{x}}{L\sqrt{V^2 - p^2}} e + \\ + \frac{p\dot{x}}{L(V^2 - p^2)} \int \frac{\rho_0(x - x')}{r} d\tau', \text{ etc.}$$

Quant à la fonction ω , qui est déterminée par la condition (135), elle peut être représentée par

$$\omega = -\frac{1}{L} \int \frac{\rho_0}{r} d\tau'.$$

§ 144. C'est ici le lieu d'introduire une simplification qui nous sera très utile dans tout ce qui suit. Elle consiste à regarder la vitesse p de la matière pondérable comme si petite, en comparaison de la vitesse de la lumière, que le carré de $\frac{p}{V}$ peut être négligé. Cela nous permet d'écrire V^2 au lieu de $V^2 - p^2$, r ou $\sqrt{(x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2}$ au lieu de r , et $4\pi V^2$ au lieu de L , ce qui nous donne

$$\chi_1 = -\frac{x}{4\pi V^2} \int \frac{\rho_0}{r} d\tau' + \frac{\dot{x} e}{4\pi V^3} + \frac{p\dot{x}}{4\pi V^4} \int \frac{\rho_0(x - x')}{r} d\tau', \\ \text{etc.} \\ \omega = -\frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{\rho_0}{r} d\tau'.$$

Après avoir effectué les substitutions nécessaires, entre lesquelles je citerai encore la substitution (88), et après avoir supprimé tous les termes en p^2 , on remarquera dans les expressions pour les composantes de la force dont il s'agit maintenant deux groupes de termes, les uns indépendants de p , et les autres en contenant la première puissance. Je vais démontrer que ces derniers termes s'annulent et que, par conséquent, les composantes cherchées ont les mêmes valeurs que dans le cas où le diélectrique ne se déplace pas, c'est-à-dire les valeurs (111).

Cette démonstration repose sur un théorème général, qui fera l'objet des paragraphes suivants. Préalablement, je fais encore

observer que tous les termes qui contiennent la première puissance de p renferment également un des facteurs x, y, z, \dot{x} , etc. En effet, dans les formules (133) et (134), il n'y a que la fonction ω qui soit indépendante du mouvement vibratoire; mais dans les fonctions f, g, h les dérivées de cette fonction ne sont pas multipliées par p , et bien qu'elles le soient dans les expressions pour β et γ , ces dernières se trouvent multipliées, dans les formules (I) (§ 133), soit par une des vitesses $\dot{x}, \dot{y}, \dot{z}$, soit par la vitesse p elle-même.

Du reste, nous ne ferons aucune attention aux termes dans lesquels p est multiplié par un carré comme \dot{x}^2 , ou par un produit comme $\dot{x}\dot{y}$, parce que x, y, z, \dot{x} , etc. sont toujours regardés comme infiniment petits.

§ 145. Concevons un système de particules chargées qui se déplacent au sein de l'éther en excitant dans ce milieu des mouvements électriques, conformément aux équations (II) — (V) (§ 90). Soit E un plan fixe et imaginons un second système, composé de particules chargées et d'éther, et dont l'état est relié à celui du premier système de la manière suivante:

Si P et P' sont deux points, l'un dans le premier système et l'autre dans le second, et qui sont symétriquement situés de part et d'autre du plan E , on trouvera dans ces points, à tout moment,

- a. la même valeur de q ;
- b. des vitesses (ξ, η, ζ) et (ξ', η', ζ') qui sont l'image l'une de l'autre;
- c. des déplacements diélectriques \mathbf{D} et \mathbf{D}' entre lesquels il y a la même relation;
- d. de telles forces magnétiques \mathbf{H} et \mathbf{H}' que la seconde est égale et opposée à l'image de la première.

Le nouveau système qui se trouve ainsi défini, satisfera, aussi bien que le premier système, aux équations (II) — (V).

Pour s'en assurer, on peut rapporter les deux systèmes à des axes des coordonnées de la même direction et supposer que le plan E soit perpendiculaire à l'axe $O X$.

Alors, les variables $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma, \frac{\partial f}{\partial x}$, etc, qui ont toutes la propriété de présenter les mêmes valeurs absolues en P et P' , peuvent être rangées en deux groupes, le premier contenant les quantités qui, en P et en P' , ont le même signe, et le second étant composé de celles qui y ont des signes contraires. Au premier groupe appartiennent, par exemple, $g, h, \frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial^2 g}{\partial x^2}$, et au second groupe $f, \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}, \frac{\partial g}{\partial x}$ et β . On verra facilement, et c'est là le point essentiel, que tous les termes qui sont réunis dans une même équation font partie d'un même groupe. Voilà pourquoi les équations ne cessent pas d'être satisfaites si on passe du point P au point P' .

§ 146. Si, comme il a été dit plus haut, on trouve toujours, en des points correspondants, des valeurs égales de q , cela implique évidemment que les systèmes de particules dont il s'agit dans les deux cas présentent entre eux la relation qui existe entre un objet et son image. Cependant, nous avons seulement démontré que, lorsque le mouvement supposé pour le premier système peut réellement exister, il en sera de même du second mouvement, en tant que ce dernier satisfait aux équations du mouvement de l'éther. Il y faut ajouter la condition que des forces convenablement choisies doivent être appliquées aux particules chargées elles-mêmes.

Or, il résulte des équations (I) (§ 90) que le vecteur qui représente la force exercée par l'éther sur une particule du second système est, à tout moment, l'image de la force qui agit sur la particule correspondante du premier système. En effet, si l'on s'en tient à la direction choisie pour le plan E , on verra facilement que tous les termes dont se compose \mathbf{X} changent de signe quand on passe du premier au second mouvement, mais que les signes dans les expressions pour \mathbf{Y} et \mathbf{Z} ne changent pas.

§ 147. L'application de ces considérations au problème qui nous occupe est bien simple. Si, dans le premier système, une

particule est animée à la fois d'une vitesse de translation p et d'une vibration dans laquelle le déplacement est (x, y, z) , la particule correspondante du second système aura une vitesse qui est l'image de p et un écartement qui est celle de (x, y, z) . En vertu de notre théorème, on peut affirmer que les forces que les deux particules éprouvent de la part de l'éther sont également symétriques par rapport au plan E .

Dans le cas où ce plan est perpendiculaire à OX , chacune des quantités y, z, \dot{y}, \dot{z} , etc. sera, dans les deux systèmes, affectée du même signe, mais le contraire aura lieu pour p, x, \dot{x} , etc. Il faut que la composante X se trouve dans le dernier cas; l'expression par laquelle elle est représentée ne peut donc contenir aucun des produits $p x, p \dot{x}$, etc.

En appliquant un raisonnement de la même nature aux composantes Y et Z , et en supposant que le plan E soit perpendiculaire à OY ou OZ , on achèvera de démontrer ce qui a été avancé au paragraphe 144.

Du reste, dans la Note additionnelle, je donnerai un examen plus général de la réaction de l'éther sur une particule vibrante.

§ 148. J'admettrai encore que la force aux composantes

$$-f_x, -f_y, -f_z,$$

qui est exercée (§ 121) sur la particule vibrante par les autres particules de la même molécule, est également indépendante de la translation de la matière pondérable. C'est une hypothèse que nous ne saurions justifier, puisque nous regardons comme entièrement inconnu le mécanisme qui produit ces forces intérieures. Tout au plus, on pourrait faire voir que le changement apporté par la translation est de l'ordre $\frac{p^2}{V^2}$ si les forces peuvent être représentées, en deux systèmes correspondants (§ 145), par des vecteurs qui sont l'image l'un de l'autre.

*Détermination de la force totale qui agit sur une
particule vibrante.*

§ 149. En reprenant les questions dont nous nous sommes occupés à partir du paragraphe 122, je commencerai par la force qui est due aux molécules extérieures à la sphère B . Soient, de nouveau, x, y, z les coordonnées du centre, où se trouve la molécule M contenant la particule P et ayant le moment électrique $(\mathbf{m}_x, \mathbf{m}_y, \mathbf{m}_z)$, $D \tau'$ un élément de volume situé au point (x', y', z') extérieur à la sphère, \mathbf{r} la fonction (139), $\mathbf{M}'_x, \mathbf{M}'_y, \mathbf{M}'_z$ les composantes du moment électrique rapportées à l'unité de volume et relatives au point (x', y', z') et à l'instant

$$t - \frac{\mathbf{r} + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}.$$

Cela posé, on aura les valeurs de f, g, h, α, β et γ que l'élément $D \tau'$ seul produit au centre de la sphère, si on remplace, dans les formules (144), (145) et (146), $\mathbf{m}'_x, \mathbf{m}'_y, \mathbf{m}'_z$ par $\mathbf{M}'_x D \tau', \mathbf{M}'_y D \tau', \mathbf{M}'_z D \tau'$ et une intégration sur l'espace extérieur à la sphère nous fera connaître les valeurs de $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$ qui sont produites par toutes les molécules de cet espace. Si, dans les coefficients, on écrit V^2 au lieu de $V^2 - p^2$ et $4\pi V^2$ au lieu de L , et si on pose

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\mathbf{M}'_y}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\mathbf{M}'_z}{\mathbf{r}} \right) = S''',$$

on trouve :

$$\left. \begin{aligned} f &= \frac{1}{4\pi} \int \left[\frac{\partial S'''}{\partial x} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{\mathbf{r}} \right) + \frac{p}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial S'''}{\partial t} \right] D \tau', \\ g &= \frac{1}{4\pi} \int \left[\frac{\partial S'''}{\partial y} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_y}{\mathbf{r}} \right) + \frac{p}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_y}{\mathbf{r}} \right) \right] D \tau', \\ h &= \frac{1}{4\pi} \int \left[\frac{\partial S'''}{\partial z} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_z}{\mathbf{r}} \right) + \frac{p}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_z}{\mathbf{r}} \right) \right] D \tau', \end{aligned} \right\} (147)$$

$$\left. \begin{aligned} \alpha &= \int \left[\frac{\partial^2}{\partial y \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_z}{\mathbf{r}} \right) - \frac{\partial^2}{\partial z \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_y}{\mathbf{r}} \right) \right] D \tau', \\ \beta &= \int \left[\frac{\partial^2}{\partial z \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{\mathbf{r}} \right) - \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_z}{\mathbf{r}} \right) - p \frac{\partial S'''}{\partial z} \right] D \tau', \\ \gamma &= \int \left[\frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_y}{\mathbf{r}} \right) - \frac{\partial^2}{\partial y \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{\mathbf{r}} \right) + p \frac{\partial S'''}{\partial y} \right] D \tau'. \end{aligned} \right\} \dots (148)$$

§ 150. Soit, pour simplifier,

$$\mathfrak{M}_x = \int \frac{\mathbf{M}'_x}{\mathbf{r}} D \tau', \quad \mathfrak{M}_y = \int \frac{\mathbf{M}'_y}{\mathbf{r}} D \tau', \quad \mathfrak{M}_z = \int \frac{\mathbf{M}'_z}{\mathbf{r}} D \tau';$$

ces intégrales, qui se rapportent à l'espace extérieur à la sphère B et dans lesquelles \mathbf{M}'_x , \mathbf{M}'_y , \mathbf{M}'_z sont toujours les valeurs des moments électriques au moment

$$t - \frac{\mathbf{r} + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}},$$

seront des fonctions de x , y , z et t .

Ecrivons, pour un moment,

$$\mathbf{M}_x = F(t, x, y, z),$$

et, par conséquent,

$$\mathbf{M}'_x = F \left(t - \frac{\mathbf{r} + \varepsilon(x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}}, x', y', z' \right).$$

L'intégrale \mathfrak{M}_x devient par cela analogue à l'intégrale χ du paragraphe 140 et on trouve

$$\frac{\partial \mathfrak{M}_x}{\partial x} = \int \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{\mathbf{r}} \right) D \tau'$$

et

$$\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x^2} = -\frac{\mathbf{M}_x}{R} \int (x' - x) \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{\mathbf{r}} \right) DB + \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{\mathbf{r}} \right) D \tau' \dots (149)$$

Il est vrai que le rayon R de la sphère B n'est pas infiniment petit, comme l'était celui de la sphère b du paragraphe 116, mais il a été supposé si petit qu'on peut, à la surface B , remplacer \mathbf{M}'_x par \mathbf{M}_x .

En négligeant des termes de l'ordre p^2 , on peut, dans la première intégrale, remplacer \mathbf{r} par la distance r , ce qui nous donne:

$$\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x^2} = -\frac{4}{3} \pi \mathbf{M}_x + \int \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D\tau'.$$

Pareillement :

$$\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x \partial y} = \int \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D\tau'$$

etc.

Enfin :

$$\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} = \int \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D\tau',$$

$$\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x \partial t} = \int \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{M}'_x}{r} \right) D\tau',$$

etc.

§ 151. Ces relations conduisent à écrire, au lieu des expressions (147) et (148),

$$f = \frac{1}{3} \mathbf{M}_x + \frac{1}{4\pi} \left[\frac{\partial \Sigma}{\partial x} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} + \frac{p}{V^2} \left\{ \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x \partial t} + \frac{\partial \Sigma}{\partial t} \right\} \right],$$

$$g = \frac{1}{3} \mathbf{M}_y + \frac{1}{4\pi} \left[\frac{\partial \Sigma}{\partial y} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial t^2} + \frac{p}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial x \partial t} \right],$$

$$h = \frac{1}{3} \mathbf{M}_z + \frac{1}{4\pi} \left[\frac{\partial \Sigma}{\partial z} - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial t^2} + \frac{p}{V^2} \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial x \partial t} \right],$$

$$\alpha = \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial y \partial t} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial z \partial t},$$

$$\beta = \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial z \partial t} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial x \partial t} - p \frac{\partial \Sigma}{\partial z},$$

$$\gamma = \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial x \partial t} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial y \partial t} + p \frac{\partial \Sigma}{\partial y},$$

où

$$\Sigma = \frac{\partial \mathfrak{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathfrak{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathfrak{M}_z}{\partial z}.$$

§ 152. Il nous reste à porter ces valeurs dans les équations (I') (§ 133), qu'on peut préalablement simplifier en regardant f , g , h , α , β , γ comme constants à l'intérieur de la particule

P. Les composantes de la force exercée par la partie du diélectrique qui se trouve au dehors de la sphère *B* deviennent ainsi

$$\left. \begin{aligned} X_1 &= 4 \pi V^2 e f + \frac{d m_y}{d t} \gamma - \frac{d m_z}{d t} \beta, \\ Y_1 &= 4 \pi V^2 e g + \frac{d m_z}{d t} \alpha - \frac{d m_x}{d t} \gamma - p e \gamma, \\ Z_1 &= 4 \pi V^2 e h + \frac{d m_x}{d t} \beta - \frac{d m_y}{d t} \alpha + p e \beta. \end{aligned} \right\} \dots (150)$$

Avant d'effectuer les substitutions (§ 153), j'appellerai l'attention sur l'ordre de grandeur des différents termes. Conformément à ce qui a été dit au paragraphe 125, on a

$$\Sigma (=) \frac{\mathfrak{M}}{\lambda}, \quad \frac{\partial \Sigma}{\partial x} (=) \frac{\mathfrak{M}}{\lambda^2}, \quad \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} (=) \frac{\mathfrak{M}}{\vartheta^2}, \text{ etc.}$$

De plus:

$$\lambda (=) V \vartheta.$$

Donc, si on désigne par $f_1 \dots \gamma_1$ les parties des six fonctions qui ne contiennent pas le facteur p et par $f_2 \dots \gamma_2$ celles où il se trouve,

$$f_1 (=) g_1 (=) h_1 (=) \frac{1}{3} \mathbf{M} + \frac{1}{4 \pi} \frac{\mathfrak{M}}{V^2 \vartheta^2},$$

$$f_2 (=) g_2 (=) h_2 (=) \frac{p}{4 \pi V^2} \frac{\mathfrak{M}}{V \vartheta^2},$$

$$\alpha_1 (=) \beta_1 (=) \gamma_1 (=) \frac{\mathfrak{M}}{V \vartheta^2},$$

$$\beta_2 (=) \gamma_2 (=) p \frac{\mathfrak{M}}{V^2 \vartheta^2}.$$

Passons rapidement en revue les termes qui paraissent dans les expressions pour X_1, Y_1, Z_1 .

a. Les produits $4 \pi V^2 e f_1, 4 \pi V^2 e g_1$ et $4 \pi V^2 e h_1$ contiennent des parties qui sont du même ordre de grandeur que $\frac{e \mathfrak{M}}{\vartheta^2}$.

b. Comme $\frac{d m_y}{d t} (=) \frac{e \delta}{\vartheta},$

les termes de la forme

$$\frac{d \mathbf{m}_y}{d t} \gamma_1,$$

sont comparables à

$$\frac{e \delta \mathfrak{M}}{V \vartheta^3};$$

ils peuvent donc être négligés en présence des produits précités, et cela parce que l'amplitude δ est beaucoup plus petite que la longueur d'onde ϑV .

c Les expressions $4 \pi V^2 e f_2$, etc. sont de l'ordre :

$$\frac{p e \mathfrak{M}}{V \vartheta^2} \dots \dots \dots (151)$$

Ces termes devront être conservés, parce que ce sont eux qui détermineront l'influence de la translation du diélectrique.

d. Au contraire, on peut omettre toutes les quantités de la forme

$$\frac{d \mathbf{m}_y}{d t} \gamma_2;$$

en effet, on obtient une idée de leur grandeur au moyen de l'expression

$$\frac{p e \delta \mathfrak{M}}{V^2 \vartheta^3},$$

qui est très petite en comparaison de la fraction (151).

e. Les termes $p e \gamma_1$ et $p e \beta_1$ doivent être retenus, parce qu'ils sont de l'ordre

$$\frac{p e \mathfrak{M}}{V \vartheta^2}$$

et, par suite, comparables aux termes que nous avons nommés en troisième lieu.

f. Enfin, on peut naturellement négliger

$$p e \gamma_2 \text{ et } p e \beta_2,$$

ces produits étant proportionnels à p^2 .

§ 153. Voici maintenant le résultat final des substitutions :

$$X_1 = e \left[\frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_x + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial x} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} + p \left(\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x \partial t} + \frac{\partial \Sigma}{\partial t} \right) \right],$$

$$Y_1 = e \left[\frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_y + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial y} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial t^2} + p \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial y \partial t} \right],$$

$$Z_1 = e \left[\frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_z + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial z} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial t^2} + p \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial z \partial t} \right].$$

Il importe de signaler l'origine différente des deux termes $4 \pi V^2 e g_2$ et $- p e \gamma_1$, qui, par leur combinaison, ont produit le terme $p e \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial y \partial t}$. Le premier provient de ce que le déplacement diélectrique qui est excité par les particules vibrantes est modifié par la translation p . Le second est simplement la force que la particule e subit en vertu de son mouvement, avec la vitesse p , à travers le champ magnétique que les vibrations ont fait naître. Des remarques analogues s'appliquent au terme $p e \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial z \partial t}$ dans l'expression pour Z_1 .

§ 154. Représentons, comme au paragraphe 126, par

$$f_0, g_0, h_0, \alpha, \beta, \gamma_0$$

les composantes du déplacement diélectrique et de la force magnétique qui sont produits par des causes extérieures au corps considéré. A ces composantes correspondra une force, agissant sur la particule P et ayant, d'après les formules (I'), les composantes

$$4 \pi V^2 e f_0, 4 \pi V^2 e g_0 - p e \gamma_0, 4 \pi V^2 e h_0 + p e \beta_0. \dots (152)$$

Pour la raison qui a été alléguée au paragraphe 126, nous avons omis ici les termes de la forme

$$\frac{d \mathbf{m}_y}{dt} \gamma_0.$$

§ 155. Pour compléter cet examen de la force qui agit sur une particule vibrante, nous avons encore à étudier l'action des molécules qui sont incluses dans la sphère B . Les composantes de cette force seront de nouveau indiquées par $e \mathfrak{X}'$,

$e \mathfrak{Y}'$, $e \mathfrak{Z}'$; leurs valeurs moyennes, les seules dont nous aurons besoin, seront déterminées — du moins dans un diélectrique donné — dès que l'on connaît pour chaque instant les valeurs de \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z au point considéré (x , y , z). En effet, la sphère B est très petite par rapport à la longueur d'onde; on peut donc faire abstraction du changement que subissent \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z quand on passe d'un point à l'autre.

C'est ainsi que, pour un milieu immobile, on pourrait écrire (§§ 127 et 106):

$$e \overline{\mathfrak{X}} = A \mathbf{M}_x, \quad e \overline{\mathfrak{Y}} = A \mathbf{M}_y, \quad e \overline{\mathfrak{Z}} = A \mathbf{M}_z, \quad \dots \dots \dots (153)$$

A étant une constante, dont la valeur n'aura du reste aucune importance pour ce qui suivra.

Quelle est maintenant l'influence de la translation imprimée au diélectrique? Elle pourra donner lieu à des termes qu'il faut ajouter aux composantes (153), et qui forment des séries ordonnées suivant les puissances ascendantes de la vitesse p . Nous nous bornerons aux termes du premier degré.

Un coup d'œil sur les formules (I'), (145) et (146) suffit pour comprendre que tous les termes dont il s'agit doivent être des fonctions linéaires de \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z , $\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial t}$, etc. Si donc nous désignons par (\mathbf{M}_x) une fonction linéaire de \mathbf{M}_x , $\frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial t}$, etc., en attachant un sens analogue aux signes (\mathbf{M}_y) et (\mathbf{M}_z) , on aura, au lieu des composantes (153):

$$\left. \begin{aligned} e \overline{\mathfrak{X}} &= A \mathbf{M}_x + p \{ (\mathbf{M}_x)_1 + (\mathbf{M}_y)_1 + (\mathbf{M}_z)_1 \}, \\ e \overline{\mathfrak{Y}} &= A \mathbf{M}_y + p \{ (\mathbf{M}_x)_2 + (\mathbf{M}_y)_2 + (\mathbf{M}_z)_2 \}, \\ e \overline{\mathfrak{Z}} &= A \mathbf{M}_z + p \{ (\mathbf{M}_x)_3 + (\mathbf{M}_y)_3 + (\mathbf{M}_z)_3 \}. \end{aligned} \right\} \dots (154)$$

Or, dans le cas d'un diélectrique homogène et isotrope, tous les termes en p doivent s'annuler. C'est ce que nous démontrerons dans les deux paragraphes suivants; après cela, nous reviendrons à l'étude du mouvement des particules (§ 158).

§ 156. Pour arriver à la simplification que je viens d'indiquer, on peut se servir d'un raisonnement analogue à celui qu'on trouve dans les paragraphes 145 et 146. Après avoir choisi un plan fixe E , on peut concevoir un système N' qui soit à tout moment l'image exacte du diélectrique considéré N , et cela, non seulement en ce qui concerne l'état de l'éther et la distribution des particules chargées, mais aussi en ce qui regarde les autres parties constituantes de la matière pondérable; en effet, nous nous figurerons qu'à chaque point matériel du premier système corresponde, dans le second, un point qui est doué des mêmes propriétés. Nous avons déjà vu que le nouveau mouvement est compatible avec les équations (II) — (V). Ajoutons maintenant que, si le premier système satisfait aux équations qui déterminent le déplacement des particules chargées, il en sera de même du second corps. La raison en est que non seulement les vecteurs qui, dans les deux corps, représentent les accélérations des particules, mais aussi ceux qui indiquent les forces, s'accordent entre eux comme des objets et des images correspondantes. C'est ce qui a été démontré au paragraphe 146 pour les forces qui sont exercées par l'éther; et il est naturel d'admettre la même chose pour celles qui sont en jeu à l'intérieur de molécules correspondantes.

§ 157. Un corps amorphe et parfaitement isotrope est tellement constitué qu'il possède les mêmes propriétés qu'un corps qui en serait l'image; du moins, il en sera ainsi tant qu'on se borne aux phénomènes dépendant d'un grand nombre de molécules. On pourra donc prendre pour N' un corps qui est absolument identique à N et qui est orienté de la même manière, et non pas en sens inverse; dans ces deux corps, il pourra toujours exister des mouvements qui sont l'image l'un de l'autre en ce qui regarde M_x , M_y , M_z et les forces moyennes agissant sur les particules.

Je rapporterai les corps N et N' à un même système de coordonnées, et je supposerai, en premier lieu, que le plan E

soit perpendiculaire à l'axe des x . Alors, les quantités \mathbf{M}_y et \mathbf{M}_z auront, en deux points correspondants, les mêmes valeurs et les mêmes signes, mais \mathbf{M}_x et p (la translation étant toujours dirigée suivant $O X$ dans le premier corps) auront, à valeurs égales, des signes contraires. D'un autre côté, les forces $e \bar{\mathcal{X}}'$, $e \bar{\mathcal{Y}}'$, $e \bar{\mathcal{Z}}'$ auront, dans les deux corps, les mêmes valeurs absolues, mais ce ne sont que les deux dernières qui auront également, en N et N' , les mêmes signes.

Comme, du reste, les coefficients dans les fonctions linéaires $(\mathbf{M}_x)_1$, etc. seront les mêmes dans les deux cas, il faut que le terme $p(\mathbf{M}_x)_1$ s'annule; en effet, ce terme aurait, dans les deux corps, le même signe. Les termes $p(\mathbf{M}_y)_2$, $p(\mathbf{M}_z)_2$, $p(\mathbf{M}_y)_3$, $p(\mathbf{M}_z)_3$ doivent s'annuler pour une raison semblable, et, en considérant l'image du mouvement par rapport à des plans perpendiculaires à $O Y$ et $O Z$, on démontre la même chose pour les termes $p(\mathbf{M}_y)_1$, $p(\mathbf{M}_z)_1$, $p(\mathbf{M}_x)_2$, $p(\mathbf{M}_x)_3$. On peut donc toujours se servir des équations (153).

Équations du mouvement d'une particule.

§ 158. En rassemblant les données dispersées dans les paragraphes 144, 148, 153, 154 et 155, on voit que la formule (121) et les deux autres que nous aurions pu lui ajouter doivent être remplacées par

$$\begin{aligned}
 m \ddot{\xi} &= -\mathfrak{f}_x + 4\pi V^2 \dot{\xi} \int \rho_0 \omega d\tau + \frac{e^2}{V} \ddot{\xi} + e \left[\frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_x + \right. \\
 &\quad \left. + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial x} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} + p \left[\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x \partial t} + \frac{\partial \Sigma}{\partial t} \right] \right] + 4\pi V^2 e f_0 + e \bar{\mathcal{X}}', \\
 m \ddot{\eta} &= -\mathfrak{f}_y + 4\pi V^2 \dot{\eta} \int \rho_0 \omega d\tau + \frac{e^2}{V} \ddot{\eta} + e \left[\frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_y + \right. \\
 &\quad \left. + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial y} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial t^2} + p \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial y \partial t} \right] + 4\pi V^2 e g_0 - p e \gamma_0 + e \bar{\mathcal{Y}}', \\
 m \ddot{\zeta} &= -\mathfrak{f}_z + 4\pi V^2 \dot{\zeta} \int \rho_0 \omega d\tau + \frac{e^2}{V} \ddot{\zeta} + e \left[\frac{4}{3} \pi V^2 \mathbf{M}_z + \right. \\
 &\quad \left. + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial z} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial t^2} + p \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial z \partial t} \right] + 4\pi V^2 e h_0 + p e \beta_0 + e \bar{\mathcal{Z}}'.
 \end{aligned} \tag{155}$$

Je ferai subir à ces formules les changements qui ont été indiqués au paragraphe 128 — en divisant cependant par e et non pas par eV — et, pour abrégér, je réunirai en un seul terme tout ce qui résulte de chacun des trois groupes

$$-m\dot{\xi} - \int x + 4\pi V^2 \dot{\xi} \int \rho_0 \omega d\tau + eX' + \frac{4}{3}\pi V^2 eM_x, \text{ etc.}$$

En ayant égard aux formules (153), on trouve pour ces trois groupes

$$\left(\frac{4}{3}\pi V^2 + \frac{A Ne - \int}{Ne^2}\right)M_x - \frac{x}{Ne^2} \frac{\partial^2 M_x}{\partial t^2}, \text{ etc.}$$

Je me bornerai à des vibrations simples de la période ϑ . Dans ce cas :

$$\frac{\partial^2 M_x}{\partial t^2} = -\frac{4\pi^2}{\vartheta^2} M_x, \text{ etc.}$$

Donc, si on pose

$$\frac{\frac{4}{3}\pi V^2 Ne^2 + A Ne - \int + \frac{4\pi^2 x}{\vartheta^2}}{Ne^2} = 4\pi Q,$$

les trois groupes deviennent

$$4\pi Q M_x, 4\pi Q M_y, 4\pi Q M_z.$$

Il n'est pas nécessaire de nous occuper de la valeur de Q ; il nous suffit que pour un corps et une durée de vibration donnés, cette quantité est une constante, indépendante de la vitesse p .

En somme, les équations (155) prennent la forme

$$\left. \begin{aligned} 4\pi Q M_x + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial x} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial t^2} + p \left(\frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial x \partial t} + \frac{\partial \Sigma}{\partial t} \right) + 4\pi V^2 f_0 &= 0, \\ 4\pi Q M_y + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial y} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_y}{\partial t^2} + p \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial y \partial t} + 4\pi V^2 g_0 - p\gamma_0 &= 0, \\ 4\pi Q M_z + V^2 \frac{\partial \Sigma}{\partial z} - \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_z}{\partial t^2} + p \frac{\partial^2 \mathfrak{M}_x}{\partial z \partial t} + 4\pi V^2 h_0 + p\beta_0 &= 0. \end{aligned} \right\} \quad (156)$$

Équations différentielles qui déterminent \mathbf{M}_x , \mathbf{M}_y , \mathbf{M}_z .

§ 159. Dans le chapitre précédent, nous sommes parvenus à ces équations en soumettant la formule (122) à l'opération

$$\Delta - \frac{1}{V^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2}.$$

Maintenant que les équations (156) se rapportent aux axes mobiles $O X$, $O Y$, $O Z$, c'est l'opération

$$\square = V^2 \Delta - \left(\frac{\partial}{\partial t} - p \frac{\partial}{\partial x} \right)^2$$

qu'il leur faut appliquer.

On fait disparaître ainsi $f_o, g_o, h_o, \alpha_o, \beta_o, \gamma_o$, parce que

$$\square f_o = 0, \quad \square \alpha_o = 0, \text{ etc.}$$

Comme, de plus (§ 150),

$$\square \mathfrak{M}_x = -4\pi \mathbf{M}_x, \quad \square \mathfrak{M}_y = -4\pi \mathbf{M}_y, \quad \square \mathfrak{M}_z = -4\pi \mathbf{M}_z,$$

il vient

$$Q \square \mathbf{M}_x - V^2 \frac{\partial \Gamma}{\partial x} + \frac{\partial^2 \mathbf{M}_x}{\partial t^2} - p \left\{ \frac{\partial^2 \mathbf{M}_x}{\partial x \partial t} + \frac{\partial \Gamma}{\partial t} \right\} = 0,$$

$$Q \square \mathbf{M}_y - V^2 \frac{\partial \Gamma}{\partial y} + \frac{\partial^2 \mathbf{M}_y}{\partial t^2} - p \frac{\partial^2 \mathbf{M}_x}{\partial y \partial t} = 0,$$

$$Q \square \mathbf{M}_z - V^2 \frac{\partial \Gamma}{\partial z} + \frac{\partial^2 \mathbf{M}_z}{\partial t^2} - p \frac{\partial^2 \mathbf{M}_x}{\partial z \partial t} = 0,$$

où nous avons posé

$$r = \frac{\partial \mathbf{M}_x}{\partial x} + \frac{\partial \mathbf{M}_y}{\partial y} + \frac{\partial \mathbf{M}_z}{\partial z}.$$

Entraînement des ondes lumineuses par la matière pondérable.

§ 160. Concevons d'abord des ondes planes qui se propagent dans la direction de $O X$. Les moments électriques sont alors indépendants de y et de z et on peut satisfaire aux équations

en supposant qu'ils ont partout la direction de OY . En effet, en posant $M_x = M_z = 0$ et en supposant M_y indépendant de y et de z , on satisfait à la première et à la troisième des équations; la deuxième se réduit à

$$Q \square M_y + \frac{\partial^2 M_y}{\partial t^2} = 0,$$

ou bien, si on néglige toujours les termes en p^2 , à

$$V^2 \frac{\partial^2 M_y}{\partial x^2} + 2p \frac{\partial^2 M_y}{\partial x \partial t} - Q' \frac{\partial^2 M_y}{\partial t^2} = 0,$$

où

$$Q' = 1 - \frac{1}{Q}.$$

La fonction

$$M_y = C \cos \frac{2\pi}{\vartheta} \left(t - \frac{x}{W} \right)$$

satisfait à cette équation, si

$$\frac{V^2}{W^2} - \frac{2p}{W} - Q' = 0,$$

d'où l'on déduit pour la vitesse de propagation, en négligeant de nouveau les termes en p^2 ,

$$W = \pm \frac{V}{\sqrt{Q'}} - \frac{p}{Q'} \dots \dots \dots (157)$$

Pour $p = 0$, cette valeur devient

$$\pm \frac{V}{\sqrt{Q'}};$$

la vitesse W_0 , dans le cas où le diélectrique se trouve en repos, est par conséquent donnée par

$$W_0 = \frac{V}{\sqrt{Q}}$$

et \sqrt{Q} n'est autre chose que l'indice de réfraction ν . La formule (157) devient par cela:

$$W = \pm W_0 - \frac{p}{\nu^2}.$$

C'est la vitesse de propagation par rapport à la matière pondérable. Pour obtenir celle du mouvement relatif des ondes lumineuses par rapport à l'éther, il y faut ajouter la vitesse p . On obtient ainsi :

$$\pm W_0 + \left(1 - \frac{1}{v^2}\right) p.$$

Quel que soit le sens dans lequel les ondes se propagent — c'est-à-dire quel que soit le signe qui précède W_0 — on voit que le mouvement de la matière pondérable avec la vitesse p imprime toujours aux ondes une vitesse qui est une fraction déterminée de p . Le facteur

$$1 - \frac{1}{v^2} \dots \dots \dots (158)$$

est précisément le coefficient d'entraînement que *Fresnel* a introduit dans la théorie de l'aberration et qui peut servir à rendre compte des expériences de M. *Fizeau* ¹⁾, répétées dans ces dernières années par M M. *Michelson* et *Morley* ²⁾, sur la propagation de la lumière dans une colonne liquide qui se déplace.

Remarquons encore que, d'après notre théorie, la valeur (158) est applicable à chaque espèce de lumière homogène, si seulement on entend par v l'indice de réfraction qui lui est propre ³⁾.

§ 161. Lorsque la direction de propagation des ondes est perpendiculaire à celle dans laquelle se déplace le milieu, il faut distinguer deux cas principaux. Dans le premier, les vibrations électriques sont normales au plan qui contient les deux directions indiquées; dans le second cas, elles sont parallèles à ce plan.

1) *Comptes rendus*, T. 83, p. 349; *Pogg. Ann.*, Erg. 3, p. 457.

2) *American Journal of Science*, 3^d Ser., Vol. 31, p. 377.

3) Dans un Mémoire qui parut en 1880 (*Phil. Mag.* 5th Ser., Vol. 9, p. 284). M. J. J. Thomson s'est occupé de la propagation de la lumière dans un diélectrique qui se déplace. Cependant, dans cette étude, il n'est aucunement question de la perméabilité pour l'éther et, suivant l'auteur, le coefficient d'entraînement aurait toujours la valeur $\frac{1}{2}$.

a. Le premier cas se présente si $\mathbf{M}_x = \mathbf{M}_y = 0$ et

$$\mathbf{M}_z = C \cos \frac{2\pi}{\vartheta} \left(t - \frac{y}{W} \right).$$

Les trois équations se réduisent à :

$$Q \square \mathbf{M}_z + \frac{\partial^2 \mathbf{M}_z}{\partial t^2} = 0,$$

mais l'opération \square équivaut maintenant à

$$V^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2} - \frac{\partial^2}{\partial t^2}.$$

L'équation ne contient donc plus p et la vitesse W devient indépendante du mouvement du milieu.

b. Dans le second cas, les vibrations ne peuvent plus être rigoureusement transversales; elles feront avec la direction de propagation un angle dont le complément est de l'ordre $\frac{p}{V}$.

Cependant, la vitesse de propagation reste

$$W_0 = \frac{V}{\sqrt{Q}}.$$

En effet, on peut satisfaire aux équations du mouvement par les valeurs :

$$\begin{aligned} \mathbf{M}_x &= C \cos \frac{2\pi}{\vartheta} \left(t - \frac{y}{W_0} \right), \\ \mathbf{M}_y &= -\frac{p W_0}{V^2} C \cos \frac{2\pi}{\vartheta} \left(t - \frac{y}{W_0} \right), \\ \mathbf{M}_z &= 0. \end{aligned}$$

Il est facile d'étendre ces résultats à une direction de propagation quelconque.



NOTE ADDITIONNELLE.

Pour simplifier autant que possible les considérations qu'on vient de lire, je me suis borné au cas où l'amplitude des particules vibrantes est plus petite que leur diamètre. Je vais démontrer maintenant que les résultats obtenus subsistent encore lorsque les excursions sont beaucoup plus considérables. C'est le théorème du paragraphe 141 qui nous permettra d'arriver à cette théorie plus générale.

Valeurs générales de f , g , h , α , β , γ .

1. Reprenons d'abord le problème d'une seule particule mobile (§ 135). Les composantes du déplacement diélectrique et de la force magnétique qu'elle produit dans l'éther satisferront partout aux conditions (128) et (129), les derniers membres étant des fonctions connues de x , y , z et t , si on regarde comme donné le mouvement de la particule.

Représentons par

$$\begin{aligned} \mathfrak{F}(t, x, y, z), \quad \mathfrak{G}(t, x, y, z), \quad \mathfrak{H}(t, x, y, z), \\ \mathfrak{A}(t, x, y, z), \quad \mathfrak{B}(t, x, y, z), \quad \mathfrak{C}(t, x, y, z) \end{aligned}$$

ces fonctions, qui, du reste, sont 0 dans tous les points que le corpuscule n'atteint pas.

Alors, on satisfait aux équations (128) et (129) par les valeurs:

$$\begin{aligned} f = -\frac{1}{L} \int \frac{1}{r} \mathfrak{F}(t-x, x', y', z') d\tau', \quad g = -\frac{1}{L} \int \frac{1}{r} \mathfrak{G}(t-x, x', y', z') d\tau', \\ h = -\frac{1}{L} \int \frac{1}{r} \mathfrak{H}(t-x, x', y', z') d\tau', \dots \quad (159) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \alpha = -\frac{1}{L} \int \frac{1}{r} \mathfrak{A}(t-x, x', y', z') d\tau', \quad \beta = -\frac{1}{L} \int \frac{1}{r} \mathfrak{B}(t-x, x', y', z') d\tau', \\ \gamma = -\frac{1}{L} \int \frac{1}{r} \mathfrak{C}(t-x, x', y', z') d\tau', \dots \quad (160) \end{aligned}$$

où

$$r = \sqrt{\frac{V^2}{V^2 - p^2} (x - x')^2 + (y - y')^2 + (z - z')^2},$$

$$x = \frac{r + \varepsilon (x - x')}{\sqrt{V^2 - p^2}} = \frac{r}{\sqrt{V^2 - p^2}} + \frac{p (x - x')}{V^2 - p^2}$$

et

$$L = 4 \pi V \sqrt{V^2 - p^2}.$$

Rappelons encore que, dans les formules (159) et (160), et dans celles qui vont suivre, le signe \int a toujours la signification de $\text{Lim} \int_r$ (§ 116).

Avant d'employer les valeurs trouvées, il est nécessaire d'examiner si elles satisfont aux équations primitives (II')—(V') (§ 133). Je n'écrirai pas au long toutes ces vérifications; je me contenterai de faire voir que

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = \rho.$$

Vérification de la formule (II').

2. Si la fonction U dont il fut question au paragraphe 116 devient 0 à la surface σ , la formule (103) se réduit à

$$\frac{\partial I}{\partial x} = \int_r \frac{\partial U}{\partial x'} d\tau' + \int_r \frac{\partial U}{\partial x} d\tau',$$

ce qui restera vrai à la limite, pour $r = 0$. D'autre part, il est clair que

$$\left(\frac{\partial}{\partial x'} + \frac{\partial}{\partial x} \right) \left\{ \frac{1}{r} \mathfrak{F}(t - x, x', y', z') \right\} = \left[\frac{\partial}{\partial x'} \right] \left\{ \frac{1}{r} \mathfrak{F}(t - x, x', y', z') \right\},$$

si par le signe $\left[\frac{\partial}{\partial x'} \right]$ on indique une différentiation dans laquelle r et x sont regardés comme constants.

De ces formules on déduit

$$\frac{\partial f}{\partial x} = - \frac{1}{L} \int_r \frac{1}{r} \left[\frac{\partial}{\partial x'} \right] \mathfrak{F}(t - x, x', y', z') d\tau',$$

avec des expressions analogues pour $\frac{\partial g}{\partial y}$ et $\frac{\partial h}{\partial z}$.

Posons :

$$\frac{\partial \mathfrak{F}(t, x, y, z)}{\partial x} + \frac{\partial \mathfrak{G}(t, x, y, z)}{\partial y} + \frac{\partial \mathfrak{H}(t, x, y, z)}{\partial z} = \Pi(t, x, y, z).$$

Alors,

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = -\frac{1}{L} \int \frac{1}{r} \Pi(t - x, x', y', z') d\tau' \dots (161)$$

En se rappelant que, dans les formules (128), x, y, z sont les coordonnées d'un point immobile par rapport aux axes et que, par conséquent,

$$\frac{\partial \varrho}{\partial t} = -\left(\xi \frac{\partial \varrho}{\partial x} + \eta \frac{\partial \varrho}{\partial y} + \zeta \frac{\partial \varrho}{\partial z} \right),$$

on trouvera

$$\begin{aligned} \Pi(t, x, y, z) &= (V^2 - p^2) \frac{\partial^2 \varrho}{\partial x^2} + V^2 \left(\frac{\partial^2 \varrho}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varrho}{\partial z^2} \right) + \\ &+ 2p \frac{\partial^2 \varrho}{\partial x \partial t} - \frac{\partial^2 \varrho}{\partial t^2}. \end{aligned}$$

Soit

$$\varrho = \vartheta(t, x, y, z);$$

alors :

$$\begin{aligned} \frac{1}{r} \Pi(t - x, x', y', z') &= \frac{1}{r} \left\{ (V^2 - p^2) \left[\frac{\partial^2}{\partial x'^2} \right] + V^2 \left[\frac{\partial^2}{\partial y'^2} \right] + \right. \\ &+ V^2 \left[\frac{\partial^2}{\partial z'^2} \right] + 2p \left[\frac{\partial}{\partial x'} \right] \frac{\partial}{\partial t} - \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left. \right\} \vartheta(t - x, x', y', z'), \end{aligned}$$

où les crochets signifient la même chose que ci-dessus.

Mais, en écrivant ϑ au lieu de $\vartheta(t - x, x', y', z')$, on a

$$\frac{\partial \vartheta}{\partial x'} = -\frac{\partial \vartheta}{\partial t} \frac{\partial x}{\partial x'} + \left[\frac{\partial \vartheta}{\partial x'} \right], \text{ etc.}$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial x'^2} &= -\frac{\partial \vartheta}{\partial t} \frac{\partial^2 x}{\partial x'^2} + \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial t^2} \left(\frac{\partial x}{\partial x'} \right)^2 - 2 \frac{\partial}{\partial t} \left[\frac{\partial \vartheta}{\partial x'} \right] \frac{\partial x}{\partial x'} + \\ &+ \left[\frac{\partial^2 \vartheta}{\partial x'^2} \right], \text{ etc.} \end{aligned}$$

Au moyen de ces relations on peut éliminer les dérivées :

$$\left[\frac{\partial \vartheta}{\partial x'} \right], \left[\frac{\partial^2 \vartheta}{\partial x'^2} \right], \text{ etc.,}$$

ce qui nous donne

$$\begin{aligned} \frac{1}{r} \Pi(t-x, x', y', z') = & \frac{1}{r} \left[(V^2 - p^2) \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial x'^2} + V^2 \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial y'^2} + V^2 \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial z'^2} \right] + \\ & + \frac{1}{r} \left[(V^2 - p^2) \left(\frac{\partial x}{\partial x'} \right)^2 + V^2 \left(\frac{\partial x}{\partial y'} \right)^2 + V^2 \left(\frac{\partial x}{\partial z'} \right)^2 + \right. \\ & \quad \left. + 2p \frac{\partial x}{\partial x'} - 1 \right] \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial t^2} + \\ & + \frac{1}{r} \left[(V^2 - p^2) \frac{\partial^2 x}{\partial x'^2} + V^2 \frac{\partial^2 x}{\partial y'^2} + V^2 \frac{\partial^2 x}{\partial z'^2} \right] \frac{\partial \vartheta}{\partial t} + \\ & + \frac{2}{r} \left[(V^2 - p^2) \frac{\partial x}{\partial x'} + p \left\{ \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial x' \partial t} + V^2 \frac{\partial x}{\partial y'} \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial y' \partial t} + V^2 \frac{\partial x}{\partial z'} \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial z' \partial t} \right\} \right]. \end{aligned}$$

En ayant égard aux valeurs de x et de r , on démontre que le terme en $\frac{\partial^2 \vartheta}{\partial t^2}$ s'évanouit et que les termes qui suivent peuvent être mis sous la forme :

$$\begin{aligned} 2 \left[\frac{\partial}{\partial x'} \left\{ \frac{(V^2 - p^2) \frac{\partial x}{\partial x'} + p}{r} \frac{\partial \vartheta}{\partial t} \right\} + \frac{\partial}{\partial y'} \left\{ \frac{V^2 \frac{\partial x}{\partial y'}}{r} \frac{\partial \vartheta}{\partial t} \right\} + \right. \\ \left. + \frac{\partial}{\partial z'} \left\{ \frac{V^2 \frac{\partial x}{\partial z'}}{r} \frac{\partial \vartheta}{\partial t} \right\} \right]. \end{aligned}$$

Dans la formule (161), cette expression donne lieu à des termes dans lesquels l'intégration par rapport à l'une des variables x', y', z' peut être effectuée. Le résultat est la limite, pour $\text{Lim } r = 0$ (§ 116), de l'intégrale suivante, étendue à la surface sphérique b :

$$\begin{aligned} \frac{2}{L} \int \frac{1}{r} \frac{\partial \vartheta}{\partial t} \left\{ (V^2 - p^2)(x' - x) \frac{\partial x}{\partial x'} + V^2 (y' - y) \frac{\partial x}{\partial y'} + \right. \\ \left. + V^2 (z' - z) \frac{\partial x}{\partial z'} + p (x' - x) \right\} d b. \end{aligned}$$

On voit facilement que cette limite est 0 et que, par conséquent, l'équation (161) devient

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = -\frac{1}{L} \int \frac{1}{r} \left[(V^2 - p^2) \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial x'^2} + V^2 \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial y'^2} + V^2 \frac{\partial^2 \vartheta}{\partial z'^2} \right] d\tau'.$$

3. La dernière formule devient, par une intégration partielle réitérée,

$$\begin{aligned} \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = & -\frac{1}{L} \int \vartheta \left[(V^2 - p^2) \frac{\partial^2}{\partial x'^2} \left(\frac{1}{r} \right) + \right. \\ & \left. + V^2 \frac{\partial^2}{\partial y'^2} \left(\frac{1}{r} \right) + V^2 \frac{\partial^2}{\partial z'^2} \left(\frac{1}{r} \right) \right] d\tau' + \\ & + \frac{1}{L} \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int \left\{ (V^2 - p^2) \frac{x' - x}{r} \frac{\partial \vartheta}{\partial x'} + V^2 \frac{y' - y}{r} \frac{\partial \vartheta}{\partial y'} + \right. \right. \\ & \left. \left. + V^2 \frac{z' - z}{r} \frac{\partial \vartheta}{\partial z'} \right\} db \right] - \\ & - \frac{1}{L} \text{Lim} \left[\frac{1}{r} \int \vartheta \left\{ (V^2 - p^2) (x' - x) \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{1}{r} \right) + V^2 (y' - y) \frac{\partial}{\partial y'} \left(\frac{1}{r} \right) + \right. \right. \\ & \left. \left. + V^2 (z' - z) \frac{\partial}{\partial z'} \left(\frac{1}{r} \right) \right\} db \right]. \end{aligned}$$

Le deuxième terme est 0 et dans le troisième on peut remplacer

$$\vartheta(t - \kappa, x', y', z')$$

par la valeur de cette fonction pour $x' = x$, $y' = y$, $z' = z$, c'est-à-dire, par

$$\vartheta(t, x, y, z) \text{ ou } \varrho.$$

Ce terme devient ainsi:

$$\frac{V^2 \varrho}{L} \text{Lim} \left[r \int \frac{db}{r^3} \right] = \frac{V^2 \varrho}{L} \cdot 4\pi \frac{\sqrt{V^2 - p^2}}{V} = \varrho.$$

D'un autre côté:

$$(V^2 - p^2) \frac{\partial^2}{\partial x'^2} \left(\frac{1}{r} \right) + V^2 \frac{\partial^2}{\partial y'^2} \left(\frac{1}{r} \right) + V^2 \frac{\partial^2}{\partial z'^2} \left(\frac{1}{r} \right) = 0;$$

donc

$$\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y} + \frac{\partial h}{\partial z} = \varrho, \text{ C. Q. F. D.}$$

Déplacement diélectrique et force magnétique qu'une particule vibrante produit à quelque distance.

4. Prenons pour origine le point où se trouve le centre de la particule lorsqu'elle occupe sa position naturelle. Alors, les valeurs de x' , y' , z' pour lesquelles les fonctions :

$$\frac{1}{r} \mathfrak{F}(t - \kappa, x', y', z'), \text{ etc. (162)}$$

différent de 0, seront très petites par rapport à la longueur d'onde. Elles le seront également par rapport à x, y, z et r , si le point (x, y, z) pour lequel on veut calculer $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$ est situé dans une autre molécule, même lorsque celle-ci est une des plus voisines.

Cela posé, on peut développer les fonctions (159) et (160) en séries rapidement convergentes. Soient r_0 et κ_0 les valeurs qui correspondent à $x' = y' = z' = 0$, et désignons par $\left\{ \frac{\partial}{\partial x'} \right\}$, etc. des différentiations dans lesquelles on regarde comme constants les x', y', z' qui entrent explicitement dans ces fonctions et comme variables seulement r et κ . Alors :

$$\begin{aligned} \frac{1}{r} \mathfrak{F}(t - \kappa, x', y', z') &= \frac{1}{r_0} \mathfrak{F}(t - \kappa_0, x', y', z') + \\ &+ x' \left\{ \frac{\partial}{\partial x'} \right\} \left[\frac{1}{r} \mathfrak{F}(t - \kappa, x', y', z') \right] + \\ &+ y' \left\{ \frac{\partial}{\partial y'} \right\} \left[\frac{1}{r} \mathfrak{F}(t - \kappa, x', y', z') \right] + \text{etc.} \end{aligned}$$

En effectuant les différentiations indiquées dans le second membre, on est conduit à des expressions contenant des dérivées de $\frac{1}{r} \mathfrak{F}(t - \kappa, x', y', z')$ par rapport à r et à κ , multipliées par des dérivées de r et de κ par rapport à x', y', z' . Dans les dérivées de la première espèce, on remplacera r et κ par r_0 et κ_0 ; dans celles de la seconde espèce, on substituera en outre $x' = y' = z' = 0$.

Or, tout cela peut être exprimé bien plus simplement. En effet, pour les fonctions dont il s'agit ici,

$$\left\{ \frac{\partial}{\partial x'} \right\} = -\frac{\partial}{\partial x}, \left\{ \frac{\partial}{\partial y'} \right\} = -\frac{\partial}{\partial y}, \left\{ \frac{\partial}{\partial z'} \right\} = -\frac{\partial}{\partial z},$$

$$\left\{ \frac{\partial^2}{\partial x'^2} \right\} = \frac{\partial^2}{\partial x^2} \text{ etc.}$$

et, lorsqu'il est question des dérivées par rapport à x, y, z , la substitution de r_0 et x_0 pour r et x peut avoir lieu *avant* la différentiation.

Donc :

$$\begin{aligned} \frac{1}{r} \mathfrak{F}(t - x, x', y', z') &= \frac{1}{r_0} \mathfrak{F}(t - x_0, x', y', z') - \\ - \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{x'}{r_0} \mathfrak{F}(t - x_0, x', y', z') \right] &- \frac{\partial}{\partial y} \left[\frac{y'}{r_0} \mathfrak{F}(t - x_0, x', y', z') \right] - \\ - \frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{z'}{r_0} \mathfrak{F}(t - x_0, x', y', z') \right] &+ \\ + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left[\frac{x'^2}{r_0} \mathfrak{F}(t - x_0, x', y', z') \right] &+ \text{etc.} \end{aligned} \quad (163)$$

et, d'après les formules (159) et (160),

$$\begin{aligned} f &= -\frac{1}{L} \left(\frac{1}{r_0} \int \mathfrak{F} d\tau' - \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{1}{r_0} \int x' \mathfrak{F} d\tau' \right] - \frac{\partial}{\partial y} \left[\frac{1}{r_0} \int y' \mathfrak{F} d\tau' \right] - \right. \\ &- \frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{1}{r_0} \int z' \mathfrak{F} d\tau' \right] + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left[\frac{1}{r_0} \int x'^2 \mathfrak{F} d\tau' \right] + \dots \left. \right), \text{etc} \end{aligned} \quad (164)$$

$$\alpha = -\frac{1}{L} \left(\frac{1}{r_0} \int \mathfrak{A} d\tau' - \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{1}{r_0} \int x' \mathfrak{A} d\tau' \right] + \dots \right), \text{etc.} \quad (165)$$

où, pour abrégier, on a écrit $\mathfrak{F}, \mathfrak{G}, \mathfrak{H}, \mathfrak{A}, \mathfrak{B}, \mathfrak{C}$ au lieu de $\mathfrak{F}(t - x_0, x', y', z'), \mathfrak{G}(t - x_0, x', y', z'), \text{etc.}$ (166)

5. Si on entend par ρ la densité de la charge qui existe, au moment t , dans le point (x', y', z') , et par (ξ, η, ζ) la vitesse dont la particule est animée à ce même instant, on aura :

$$\begin{aligned} \mathfrak{F}(t, x', y', z') = & \left[V^2 - (\xi + p)^2 \right] \frac{\partial \varrho}{\partial x'} - (\xi + p) \eta \frac{\partial \varrho}{\partial y'} - \\ & - (\xi + p) \zeta \frac{\partial \varrho}{\partial z'} + \varrho \frac{d\xi}{dt} \dots \dots \dots (167) \end{aligned}$$

La même expression peut être prise pour la première des fonctions (166), pourvu seulement qu'on prenne pour $\varrho, \xi, \eta, \zeta, \frac{d\xi}{dt}$ les valeurs relatives au temps $t - r_0$. Recherchons ce qui en résulte pour les intégrales de la formule (164).

a. Valeur de $\int \mathfrak{F} d\tau'$.

On a évidemment :

$$\int \frac{\partial \varrho}{\partial x'} d\tau' = 0, \int \frac{\partial \varrho}{\partial y'} d\tau' = 0, \int \frac{\partial \varrho}{\partial z'} d\tau' = 0,$$

et cela parce que la densité ϱ est une fonction continue des coordonnées qui s'évanouit aux confins du champ d'intégration ¹⁾. D'un autre côté :

$$\int \varrho d\tau' = e.$$

Si donc on entend par $(\mathbf{m}_x, \mathbf{m}_y, \mathbf{m}_z)$ le moment électrique, à l'instant $t - r_0$, de la molécule dont la particule vibrante fait partie, on aura

$$\int \mathfrak{F} d\tau' = e \frac{d\xi}{dt} = \frac{d^2 \mathbf{m}_x}{dt^2}$$

et

$$\frac{1}{r_0} \int \mathfrak{F} d\tau' = \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\mathbf{m}_x}{r_0} \right).$$

b. Valeurs de $\int x' \mathfrak{F} d\tau', \int y' \mathfrak{F} d\tau', \int z' \mathfrak{F} d\tau'$.

En intégrant par parties, on trouve

¹⁾ Ce champ sera limité par une surface fixe quelconque enveloppant la particule oscillante.

$$\int x' \frac{\partial \rho}{\partial x'} d\tau' = - \int \rho d\tau' = -e.$$

De plus, on aura

$$\int x' \frac{\partial \rho}{\partial y'} d\tau' = \int x' \frac{\partial \rho}{\partial z'} d\tau' = 0$$

et, x étant la première coordonnée du centre,

$$\int x' \rho d\tau' = x \int \rho d\tau' = e x.$$

Vu, cependant, que nous avons pris pour origine des coordonnées la position naturelle du centre, on peut écrire

$$\int x' \rho d\tau' = m_x;$$

donc

$$\int x' \mathfrak{F} d\tau' = -e \left[V^2 - (\xi + p)^2 \right] + m_x \frac{d\xi}{dt}.$$

Pareillement

$$\int y' \mathfrak{F} d\tau' = e(\xi + p) \eta + m_y \frac{d\xi}{dt},$$

$$\int z' \mathfrak{F} d\tau' = e(\xi + p) \zeta + m_z \frac{d\xi}{dt}.$$

c. Valeurs de $\int x'^2 \mathfrak{F} d\tau'$, etc.

Dans le calcul de ces intégrales nous nous servirons des formules

$$\int x'^2 \frac{\partial \rho}{\partial x'} d\tau' = -2 \int x' \rho d\tau' = -2 m_x,$$

$$\int x'^2 \frac{\partial \rho}{\partial y'} d\tau' = \int x'^2 \frac{\partial \rho}{\partial z'} d\tau' = 0,$$

$$\int x' y' \frac{\partial \rho}{\partial x'} d\tau' = - \int y' \rho d\tau' = -m_y, \text{ etc.}$$

Le terme principal $(V^2 - p^2) \frac{\partial \rho}{\partial x'}$ de l'expression (167) ne contribue en rien aux intégrales:

$$\int y'^2 \mathfrak{F} d\tau', \int z'^2 \mathfrak{F} d\tau', \int y' z' \mathfrak{F} d\tau,$$

mais, dans les intégrales

$$\int x'^2 \mathfrak{F} d\tau', \int x' y' \mathfrak{F} d\tau', \int x' z' \mathfrak{F} d\tau',$$

il introduit les termes

$$-2(V^2 - p^2) m_x, - (V^2 - p^2) m_y, - (V^2 - p^2) m_z. \quad (168)$$

Ce sont ces expressions qui joueront un rôle dans le résultat final. Tout ce que les autres termes de l'expression (167) fournissent aux intégrales dont il s'agit maintenant peut être négligé. En effet, nous admettrons que l'amplitude des vibrations n'est qu'une fraction insignifiante de la longueur d'onde et que, par conséquent, les fractions

$$\frac{\xi}{V}, \frac{\eta}{V}, \frac{\zeta}{V}$$

ont une valeur insensible.

En vertu de cette supposition, nous n'aurons pas à nous occuper des termes

$$-(\xi^2 + 2\xi p) \frac{\partial \rho}{\partial x}, -(\xi + p) \eta \frac{\partial \rho}{\partial y}, -(\xi + p) \zeta \frac{\partial \rho}{\partial z},$$

les parties correspondantes des intégrales cherchées étant extrêmement petites par rapport aux produits (168).

Quant au dernier terme de la formule (167), il introduit dans

$$\int x'^2 \mathfrak{F} d\tau', \int y'^2 \mathfrak{F} d\tau', \int z'^2 \mathfrak{F} d\tau'$$

les termes suivants:

$$\frac{d\xi}{dt} \int \rho x'^2 d\tau', \text{ etc.}$$

Désignons de nouveau, par δ l'amplitude et par ϑ la durée d'une vibration. Alors, les derniers termes sont du même ordre de grandeur que

$$\frac{\delta^2}{\vartheta^2} \mathbf{m}_x$$

et peuvent, par conséquent, être négligés par rapport aux expressions (168).

Le terme principal de l'expression (167) est donc bien le seul dont il faille tenir compte dans le calcul des intégrales

$$\int x'^2 \mathfrak{F} d\tau, \text{ etc.}$$

et, dans le développement (164), il n'est pas nécessaire de nous occuper des dérivées d'un ordre supérieur au deuxième.

6. En résumant ce que nous venons de trouver, et en écrivant \mathbf{r} au lieu de \mathbf{r}_0 , on obtient :

$$\begin{aligned} f = & -\frac{1}{L} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\mathbf{m}_x}{\mathbf{r}} \right) - \frac{e(V^2 - p^2)}{L} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{\mathbf{r}} \right) + \\ & + \frac{e}{L} \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\xi^2}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\xi \eta}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\xi \zeta}{\mathbf{r}} \right) \right] + \\ & + \frac{pe}{L} \left[2 \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\xi}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\eta}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\zeta}{\mathbf{r}} \right) \right] + \\ & + \frac{1}{L} \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{m}_x \dot{\xi}}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\mathbf{m}_y \dot{\xi}}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\mathbf{m}_z \dot{\xi}}{\mathbf{r}} \right) \right] + \\ & + \frac{V^2 - p^2}{L} \left[\frac{\partial^2}{\partial x^2} \left(\frac{\mathbf{m}_x}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} \left(\frac{\mathbf{m}_y}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial^2}{\partial x \partial z} \left(\frac{\mathbf{m}_z}{\mathbf{r}} \right) \right]. \end{aligned}$$

Par un raisonnement que nous avons employé plusieurs fois (§§ 115 et 137), on démontre qu'il faut omettre le terme

$$-\frac{e(V^2 - p^2)}{L} \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{\mathbf{r}} \right)$$

si l'on veut obtenir la valeur de f qui est due à la molécule entière dont la particule vibrante fait partie. Cette valeur devient donc :

$$\begin{aligned}
 f = & -\frac{1}{L} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{\mathbf{m}_x}{r} \right) + \frac{e}{L} \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\xi^2}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\xi \eta}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\xi \zeta}{r} \right) \right] + \\
 & + \frac{p}{L} \left[\frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{\mathbf{m}_x}{r} \right) + \frac{\partial S''}{\partial t} \right] + \frac{1}{L} \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{m}_x \dot{\xi}}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\mathbf{m}_y \dot{\xi}}{r} \right) + \right. \\
 & \left. + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\mathbf{m}_z \dot{\xi}}{r} \right) \right] + \frac{V^2 - p^2}{L} \frac{\partial S''}{\partial x}, \quad 1) \dots \dots (169)
 \end{aligned}$$

où la fonction S'' est celle qui a été définie par la formule (144).

7. Pour que ce résultat s'accorde avec la première des équations (145), il faut qu'on néglige les termes

$$\begin{aligned}
 & \frac{e}{L} \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\xi^2}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\xi \eta}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\xi \zeta}{r} \right) \right] + \\
 & + \frac{1}{L} \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{m}_x \dot{\xi}}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\mathbf{m}_y \dot{\xi}}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\mathbf{m}_z \dot{\xi}}{r} \right) \right] = \\
 & = \frac{1}{L} \frac{\partial}{\partial t} \left[\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{m}_x \xi}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\mathbf{m}_y \xi}{r} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\mathbf{m}_z \xi}{r} \right) \right] \dots (170)
 \end{aligned}$$

Or, ces termes sont les seuls dans lesquels les moments \mathbf{m}_x , \mathbf{m}_y , \mathbf{m}_z se trouvent multipliés par une des composantes de la vitesse vibratoire; on en diminuera les valeurs autant qu'on voudra en supposant suffisamment petites l'amplitude et la vitesse des vibrations.

Ce degré de petitesse nécessaire est-il atteint dans les cas qui se présentent en réalité? Pour répondre à cette question, nous considérerons de plus près l'ordre de grandeur des termes.

Remarquons d'abord qu'une différentiation par rapport à t introduit le facteur $\frac{1}{\vartheta}$. Au contraire, une différentiation par rapport à x donne lieu à deux termes différents. D'un côté, dans les fractions dont il s'agit, le dénominateur r est une fonction de x , et, en ce qui regarde l'ordre de grandeur, les dérivées $\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{1}{r} \right)$, $\frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{1}{r} \right)$, $\frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} \right)$ peuvent être rem-

1) Dans cette équation, les signes \mathbf{m}_x , \mathbf{m}_y , \mathbf{m}_z représentent ce qui a été indiqué, au paragraphe 142, par \mathbf{m}'_x , \mathbf{m}'_y , \mathbf{m}'_z .

placées par $\frac{1}{r^2}$. Mais, d'un autre côté, les numérateurs, tels que m_x ou $m_x \xi$, dont les valeurs doivent être prises pour l'instant $t - z$, sont par cela même fonctions de x, y, z . Si on désigne par A un quelconque de ces numérateurs, on aura

$$\frac{\partial A}{\partial x} = - \frac{\partial A}{\partial t} \cdot \frac{\partial z}{\partial x} \quad (\equiv) \quad \frac{A}{\vartheta} \left[\frac{1}{\sqrt{V^2 - p^2}} \frac{\partial r}{\partial x} + \frac{p}{V^2 - p^2} \right].$$

Cette dérivée se compose donc de deux parties, l'une de l'ordre

$$\frac{A}{\vartheta V}$$

et l'autre de l'ordre

$$\frac{A p}{\vartheta V^2}.$$

Si, dans l'expression (170), on omet pour un moment les termes de cette dernière catégorie, il ne reste que des quantités comparables à

$$\frac{1}{L \vartheta} \cdot \frac{m}{r^2} \frac{\delta}{\vartheta} = \frac{m \delta}{L \vartheta^2 r^2} \quad \text{et} \quad \frac{1}{L \vartheta} \cdot \frac{m}{r} \frac{\delta}{\vartheta V} = \frac{m \delta}{L \vartheta^3 V r} \dots \quad (171)$$

D'autre part, dans la première des formules (145), le premier terme donne lieu à des expressions qui sont du même ordre de grandeur que

$$\frac{V^2 m}{L r^3}, \quad \frac{V m}{L \vartheta r^2}, \quad \frac{m}{L \vartheta^2 r} \dots \dots \dots (172)$$

et le terme

$$- \frac{1}{L} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left(\frac{m_x}{r} \right)$$

est du même ordre que la troisième de ces expressions.

En divisant la première des fractions (171) par chacune des fractions (172), on obtient

$$\frac{\delta r}{\lambda^2}, \quad \frac{\delta}{\lambda}, \quad \frac{\delta}{r},$$

λ étant la longueur d'onde ϑV , et la seconde des fractions (171) conduit de la même manière à

$$\frac{\delta r^2}{\lambda^3}, \quad \frac{\delta r}{\lambda^2}, \quad \frac{\delta}{\lambda}.$$

Il n'y a aucune difficulté à admettre que $\frac{\delta}{\lambda}$ et $\frac{\delta}{r}$ sont des fractions négligeables et que, par conséquent, les quantités (171) peuvent être négligées par rapport à celle des expressions (172) qui est la plus importante. Si, pour se mettre à l'abri de toute objection, on désire que les termes (171) soient très petits par rapport à chacun des termes (172), il faut que r ou, ce qui revient presque à la même chose, la distance pour laquelle on veut calculer l'action d'une molécule, soit petit par rapport à

$$\sqrt{\frac{\lambda^3}{\delta}} = \lambda \sqrt{\frac{\lambda}{\delta}} \dots \dots \dots (173)$$

Vu l'extrême petitesse de δ par rapport à λ , cette limite peut être un multiple très élevé de la longueur d'onde et dans la déduction des équations du mouvement on peut se borner à une partie du diélectrique, dont les dimensions soient beaucoup plus petites que la longueur (173). En effet, on se rappellera que nous n'avons rien supposé sur ce qui se trouve à l'extérieur de la surface σ (§ 123).

Quant aux termes dans l'expression (170) qui contiennent le facteur p , l'ordre de grandeur qu'ils présentent est déterminé par

$$\frac{m p \delta}{L \vartheta^3 V^2 r};$$

on démontre facilement qu'ils peuvent être négligés par rapport au terme :

$$\frac{p}{L} \left\{ \frac{\partial^2}{\partial x \partial t} \left(\frac{m_x}{r} \right) + \frac{\partial S''}{\partial t} \right\}$$

qui figure dans la première des formules (145).

8. Je n'insisterai pas sur la démonstration des deux autres formules (145), qui n'offrent rien de nouveau. Il suffira d'examiner encore la valeur d'une des composantes de la force magnétique. C'est la valeur de β que je choisirai, parce qu'elle est moins simple que l'expression pour α .

Il faut se servir maintenant de la deuxième des formules (165),

$$\beta = -\frac{1}{L} \left(\frac{1}{r_0} \int \mathfrak{B} d\tau' - \frac{\partial}{\partial x} \left[\frac{1}{r_0} \int x' \mathfrak{B} d\tau' \right] - \right. \\ \left. - \frac{\partial}{\partial y} \left[\frac{1}{r_0} \int y' \mathfrak{B} d\tau' \right] - \frac{\partial}{\partial z} \left[\frac{1}{r_0} \int z' \mathfrak{B} d\tau' \right] + \right. \\ \left. + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \left[\frac{1}{r_0} \int x'^2 \mathfrak{B} d\tau' \right] + \dots \right) \dots \dots (174)$$

Or, en partant de la valeur

$$\mathfrak{B} = 4 \pi V^2 \left\{ \zeta \frac{\partial e}{\partial x'} - (\xi + p) \frac{\partial e}{\partial z'} \right\},$$

on trouvera :

$$\int \mathfrak{B} d\tau' = 0,$$

$$\int x' \mathfrak{B} d\tau' = -4 \pi V^2 \zeta e = -4 \pi V^2 \frac{d m_z}{dt},$$

$$\int y' \mathfrak{B} d\tau' = 0,$$

$$\int z' \mathfrak{B} d\tau' = 4 \pi V^2 (\xi + p) e = 4 \pi V^2 \left(\frac{d m_x}{dt} + p e \right),$$

$$\int x'^2 \mathfrak{B} d\tau' = -4 \pi V^2 \cdot 2 m_x \zeta,$$

$$\int y'^2 \mathfrak{B} d\tau' = 0,$$

$$\int z'^2 \mathfrak{B} d\tau' = 4 \pi V^2 \cdot 2 m_z (\xi + p),$$

$$\int x' y' \mathfrak{B} d\tau' = -4 \pi V^2 m_y \zeta,$$

$$\int y' z' \mathfrak{B} d\tau' = 4 \pi V^2 m_y (\xi + p),$$

$$\int x' z' \mathfrak{B} d\tau' = 4 \pi V^2 \left[-m_z \zeta + m_x (\xi + p) \right].$$

En portant ces valeurs dans l'équation (174), on obtient :

1°. les termes qu'on voit dans la deuxième des formules (146);

2°. le terme

$$\frac{4 \pi V^2}{L} p e \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{1}{r} \right),$$

qui est indépendant du mouvement vibratoire et qui disparaîtra, par conséquent, dans la valeur de β produite par la molécule entière;

3°. le terme

$$\frac{4\pi V^2}{L} \left[\frac{\partial}{\partial x} \left\{ \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{m}_x \zeta}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\mathbf{m}_y \zeta}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\mathbf{m}_z \zeta}{\mathbf{r}} \right) \right\} - \frac{\partial}{\partial z} \left\{ \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\mathbf{m}_x \xi}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\mathbf{m}_y \xi}{\mathbf{r}} \right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\mathbf{m}_z \xi}{\mathbf{r}} \right) \right\} \right],$$

qu'on peut négliger pour les mêmes raisons qui ont conduit à l'omission des termes (170).

Détermination de la force qu'une particule vibrante éprouve en vertu de l'état de l'éther qu'elle excite elle-même.

9. Pour calculer cette action, il faut recourir de nouveau aux formules (159) et (160); cependant, on les simplifiera cette fois-ci en ayant égard à ce que z est un intervalle de temps très court.

Commençons par rappeler les valeurs des fonctions \mathfrak{F} , \mathfrak{G} , etc. En désignant maintenant par ρ' la densité électrique et par $\frac{\partial \rho'}{\partial x'}$, $\frac{\partial \rho'}{\partial y'}$, $\frac{\partial \rho'}{\partial z'}$ les valeurs des dérivées pour l'instant $t - z$ et le point (x', y', z') , on peut écrire :

$$\left. \begin{aligned} \mathfrak{F}(t - z, x', y', z') &= \left[V^2 - (\xi + p)^2 \right] \frac{\partial \rho'}{\partial x'} - \\ &\quad - (\xi + p) \eta \frac{\partial \rho'}{\partial y'} - (\xi + p) \zeta \frac{\partial \rho'}{\partial z'} + \dot{\xi} \rho', \\ \mathfrak{G}(t - z, x', y', z') &= - (\xi + p) \eta \frac{\partial \rho'}{\partial x'} + (V^2 - \eta^2) \frac{\partial \rho'}{\partial y'} - \\ &\quad - \eta \zeta \frac{\partial \rho'}{\partial z'} + \dot{\eta} \rho', \\ \mathfrak{H}(t - z, x', y', z') &= - (\xi + p) \zeta \frac{\partial \rho'}{\partial x'} - \eta \zeta \frac{\partial \rho'}{\partial y'} + \\ &\quad + (V^2 - \zeta^2) \frac{\partial \rho'}{\partial z'} + \dot{\zeta} \rho'. \end{aligned} \right\} (175)$$

$$\left. \begin{aligned} \mathfrak{A}(t - x, x', y', z') &= 4\pi V^2 \left(\eta \frac{\partial \rho'}{\partial z'} - \zeta \frac{\partial \rho'}{\partial y'} \right), \\ \mathfrak{B}(t - x, x', y', z') &= 4\pi V^2 \left[\zeta \frac{\partial \rho'}{\partial x'} - (\xi + p) \frac{\partial \rho'}{\partial z'} \right], \\ \mathfrak{C}(t - x, x', y', z') &= 4\pi V^2 \left[(\xi + p) \frac{\partial \rho'}{\partial y'} - \eta \frac{\partial \rho'}{\partial x'} \right]. \end{aligned} \right\} \dots (176)$$

Dans ces expressions, il faut entendre par ξ , η , ζ les composantes de la vitesse vibratoire à l'instant $t - x$. Mais, dans le cas qui nous occupe actuellement, les valeurs de $x' - x$, $y' - y$, $z' - z$ sont très petites par rapport à la longueur d'onde et le temps x le sera par rapport à la durée d'une vibration.

Il est donc permis d'écrire

$$\begin{aligned} \xi &= \xi_t - x \dot{\xi}_t, \\ \eta &= \eta_t - x \dot{\eta}_t, \\ \zeta &= \zeta_t - x \dot{\zeta}_t, \end{aligned}$$

où l'indice t indique les valeurs relatives au temps t . De plus, les termes $x \dot{\xi}_t$, $x \dot{\eta}_t$, peuvent être traités comme des infiniments petits, ce qui nous donne :

$$(\xi + p)^2 = (\xi_t + p)^2 - 2x(\xi_t + p)\dot{\xi}_t, \text{ etc.}$$

C'est ainsi que tous les coefficients de $\frac{\partial \rho'}{\partial x'}$, etc. peuvent

être exprimés en ξ_t , η_t , ζ_t , $\dot{\xi}_t$, $\dot{\eta}_t$, $\dot{\zeta}_t$. Pareillement, nous remplacerons $\dot{\xi} \rho'$, $\dot{\eta} \rho'$, $\dot{\zeta} \rho'$ par $(\dot{\xi}_t - x \ddot{\xi}_t) \rho'$, etc. Ensuite, les valeurs qu'on trouve pour $\mathfrak{F}(t - x, x', y', z')$, etc. doivent être portées dans les formules (159) et (160), et ce qu'on obtient pour $f, g, h, \alpha, \beta, \gamma$ sera substitué à son tour dans les équations (I') (§ 133). Il importe de remarquer que, dans ces dernières, les lettres ξ, η, ζ indiquent précisément ce que nous venons de représenter par ξ_t, η_t, ζ_t . Il est donc permis de supprimer l'indice t ; de plus, nous simplifierons en réunissant les différents termes.

On a, par exemple,

$$\mathbf{X} = \int \varrho \left[4 \pi V^2 f + \eta \gamma - \zeta \beta \right] d \tau$$

et

$$4 \pi V^2 f + \eta \gamma - \zeta \beta = - \frac{1}{L} \int \frac{1}{\mathbf{r}} \left[4 \pi V^2 \mathfrak{F} + \eta \mathfrak{C} - \zeta \mathfrak{B} \right] d \tau',$$

où \mathfrak{F} , \mathfrak{C} , \mathfrak{B} sont les fonctions $\mathfrak{F}(t - z, x', y', z')$, etc. qui se trouvent déterminées par les formules (175) et (176).

Posons, pour abrégé,

$$J_1 = \int \varrho \left(\int \frac{\dot{\varrho}'}{\mathbf{r}} d \tau' \right) d \tau, \quad J_2 = \int \varrho \left(\int \frac{1}{\mathbf{r}} \frac{\partial \dot{\varrho}'}{\partial x'} d \tau' \right) d \tau,$$

$$J_3 = \int \varrho \left(\int \frac{1}{\mathbf{r}} \frac{\partial \dot{\varrho}'}{\partial y'} d \tau' \right) d \tau, \quad J_4 = \int \varrho \left(\int \frac{1}{\mathbf{r}} \frac{\partial \dot{\varrho}'}{\partial z'} d \tau' \right) d \tau$$

et indiquons par J'_1, J'_2, J'_3, J'_4 ce que deviennent ces intégrales si on y remplace $\frac{1}{\mathbf{r}}$ par $\frac{z}{\mathbf{r}}$. Alors

$$\begin{aligned} \mathbf{X} = - \frac{4 \pi V^2}{L} \left\{ \dot{\xi} J_1 + \left[V^2 - (\xi + p)^2 - \eta^2 - \zeta^2 \right] J_2 - \right. \\ \left. - \ddot{\xi} J_1 + \left[2(\xi + p)\dot{\xi} + \eta\dot{\eta} + \zeta\dot{\zeta} \right] J_2 + \right. \\ \left. + (\xi + p)\dot{\eta} J_3 + (\xi + p)\dot{\zeta} J_4 \right\}, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{Y} = - \frac{4 \pi V^2}{L} \left\{ \dot{\eta} J_1 + \left[V^2 - (\xi + p)^2 - \eta^2 - \zeta^2 \right] J_3 - \right. \\ \left. - \ddot{\eta} J_1 + \left[(\xi + p)\dot{\xi} + 2\eta\dot{\eta} + \zeta\dot{\zeta} \right] J_3 + \right. \\ \left. + \eta\dot{\zeta} J_4 + \eta\dot{\xi} J_2 \right\}, \end{aligned} \tag{177}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{Z} = - \frac{4 \pi V^2}{L} \left\{ \dot{\zeta} J_1 + \left[V^2 - (\xi + p)^2 - \eta^2 - \zeta^2 \right] J_4 - \right. \\ \left. - \ddot{\zeta} J_1 + \left[(\xi + p)\dot{\xi} + \eta\dot{\eta} + 2\zeta\dot{\zeta} \right] J_4 + \right. \\ \left. + \zeta\dot{\xi} J_2 + \zeta\dot{\eta} J_3 \right\}. \end{aligned}$$

10. Quelles sont maintenant les valeurs de J_1, J_2 , etc.?

Dans le calcul des intégrales $\int \frac{\rho'}{r} d\tau'$ et $\int \frac{x \rho'}{r} d\tau'$, il y a une difficulté: c'est que la lettre ρ' indique la densité électrique qui existe dans le point (x', y', z') à l'instant $t-x$. Nous allons cependant transformer les expressions de façon qu'elles contiennent seulement la densité relative au temps t .

Remarquons d'abord que, sans changer la valeur des intégrales, on peut prendre pour origine des coordonnées le point (x, y, z) pour lequel elles doivent être calculées; de plus, pour une raison qu'on comprendra bientôt, j'écrirai x'', y'', z'' au lieu de x', y', z' et $d\tau''$ au lieu de $d\tau'$. Alors:

$$r = \sqrt{\frac{V^2}{V^2 - p^2} x''^2 + y''^2 + z''^2}, \dots \quad (178)$$

$$x = \frac{r}{\sqrt{V^2 - p^2}} - \frac{p x''}{V^2 - p^2} \dots \quad (179)$$

et il s'agira des intégrales

$$\int \frac{\rho''}{r} d\tau'' \text{ et } \int \frac{x \rho''}{r} d\tau'' \dots \quad (180)$$

Supposons que le point qui, à l'instant $t-x$, a les coordonnées x'', y'', z'' prenne part au mouvement vibratoire de la particule, et nommons x', y', z' ce que sont devenues les coordonnées à l'instant t . Le mouvement pouvant être regardé comme uniforme pendant le temps x , on a:

$$x' = x'' + x \xi, \quad y' = y'' + x \eta, \quad z' = z'' + x \zeta \dots \quad (181)$$

Ici, les rapports

$$\frac{x \xi}{x''}, \quad \frac{x \eta}{y''}, \quad \frac{x \zeta}{z''}$$

sont du même ordre de grandeur que

$$\frac{\xi}{V}, \quad \frac{\eta}{V}, \quad \frac{\zeta}{V}; \dots \quad (182)$$

on en pourra donc négliger les puissances supérieures à la première. Mais, alors, on peut, dans les relations (181), entendre

par x ce que la fonction (179) devient si on y remplace x'' , y'' , z'' par x' , y' , z' .

Les points qui, à l'instant $t - \kappa$, se trouvèrent dans un élément $d\tau''$, situé au point (x'', y'', z'') , se trouveront, à l'instant t , dans un élément de volume $d\tau'$, situé au point (x', y', z') .

Or, d'après un théorème bien connu,

$$\frac{d\tau''}{d\tau'} = \begin{vmatrix} \frac{\partial x''}{\partial x'} & \frac{\partial y''}{\partial x'} & \frac{\partial z''}{\partial x'} \\ \frac{\partial x''}{\partial y'} & \frac{\partial y''}{\partial y'} & \frac{\partial z''}{\partial y'} \\ \frac{\partial x''}{\partial z'} & \frac{\partial y''}{\partial z'} & \frac{\partial z''}{\partial z'} \end{vmatrix},$$

équation qu'on peut mettre sous la forme

$$d\tau'' = \left(1 - \xi \frac{\partial \kappa}{\partial x'} - \eta \frac{\partial \kappa}{\partial y'} - \zeta \frac{\partial \kappa}{\partial z'} \right) d\tau',$$

parce que

$$\frac{\partial x''}{\partial x'} = 1 - \xi \frac{\partial \kappa}{\partial x'}, \quad \frac{\partial x''}{\partial y'} = -\xi \frac{\partial \kappa}{\partial y'}, \quad \text{etc.}$$

et que

$$\xi \frac{\partial \kappa}{\partial x'}, \quad \xi \frac{\partial \kappa}{\partial y'}, \quad \text{etc.}$$

sont du même ordre que les expressions (182).

II. Ceci établi, les intégrales (180) peuvent être transformées en d'autres auxquelles chaque élément $d\tau'$ contribue pour un terme. Seulement, dans les premières intégrales, il fallait entendre par $\frac{1}{r}$ et $\frac{\kappa}{r}$ les fonctions de x'' , y'' , z'' qu'on déduit des équations (178) et (179). Si on veut indiquer par ces signes les fonctions analogues de x' , y' , z' , il faut remplacer $\frac{1}{r}$ et $\frac{\kappa}{r}$ par

$$\frac{1}{r} - \kappa \xi \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{1}{r} \right) - \kappa \eta \frac{\partial}{\partial y'} \left(\frac{1}{r} \right) - \kappa \zeta \frac{\partial}{\partial z'} \left(\frac{1}{r} \right),$$

et

$$\frac{x}{r} - x \xi \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{x}{r} \right) - x \eta \frac{\partial}{\partial y'} \left(\frac{x}{r} \right) - x \zeta \frac{\partial}{\partial z'} \left(\frac{x}{r} \right).$$

Quant à ρ' , cette densité est évidemment égale à celle qui existe dans le point (x', y', z') à l'instant t .

On finira par trouver, pour les intégrales (180), qui ont été primitivement représentées par

$$\int \frac{\rho'}{r} d\tau' \text{ et } \int \frac{x \rho'}{r} d\tau', \dots \dots \dots (183)$$

les formes suivantes :

$$\int \rho' \left[\frac{1}{r} - \xi \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{x}{r} \right) - \eta \frac{\partial}{\partial y'} \left(\frac{x}{r} \right) - \zeta \frac{\partial}{\partial z'} \left(\frac{x}{r} \right) \right] d\tau' \quad (184)$$

et

$$\int \rho' \left[\frac{x}{r} - \xi \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{x^2}{r} \right) - \eta \frac{\partial}{\partial y'} \left(\frac{x^2}{r} \right) - \zeta \frac{\partial}{\partial z'} \left(\frac{x^2}{r} \right) \right] d\tau' \quad (185)$$

et cela restera encore vrai si, en revenant à une origine des coordonnées quelconque, on entend par x, y, z les coordonnées du point pour lequel on veut calculer $\int \frac{\rho'}{r} d\tau'$, etc. et par x', y', z' celles du point où se trouve l'élément $d\tau'$.

Je simplifierai encore en négligeant des termes de l'ordre $\frac{p^2}{V^2}$. Alors, r se confond avec la distance r des points (x, y, z) et (x', y', z') ,

$$x = \frac{r}{V} + \frac{p(x - x')}{V^2}$$

et les expressions (184) et (185) deviennent

$$\int \rho' \left[\frac{1}{r} - \frac{p}{V^2} \left\{ \xi \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{x - x'}{r} \right) + \eta \frac{\partial}{\partial y'} \left(\frac{x - x'}{r} \right) + \zeta \frac{\partial}{\partial z'} \left(\frac{x - x'}{r} \right) \right\} \right] d\tau'$$

et

$$\int \rho' \left[\frac{1}{V} + \frac{p}{V^2} \frac{x - x'}{r} + \frac{\xi}{V^2} \frac{x - x'}{r} + \frac{\eta}{V^2} \frac{y - y'}{r} + \frac{\zeta}{V^2} \frac{z - z'}{r} + \frac{2p\xi}{V^3} \right] d\tau'.$$

En remplaçant ici q' par $\frac{\partial q'}{\partial x'}, \frac{\partial q'}{\partial y'}, \frac{\partial q'}{\partial z'}$, on trouvera ce qui, dans les formules pour I_1, I_2 , etc. est désigné par

$$\int \frac{1}{r} \frac{\partial q'}{\partial x'} d\tau', \int \frac{x}{r} \frac{\partial q'}{\partial x'} d\tau', \text{ etc.}$$

En effet, ces dernières expressions peuvent être transformées de la même manière que les intégrales (183), et cela, parce que les dérivées de la densité par rapport aux coordonnées ont, dans le point (x', y', z') et à l'instant t , les mêmes valeurs qu'elles avaient au moment $t - r$, dans le point (x'', y'', z'') .

12. Le calcul de J_1, J_2 , etc. est ainsi ramené à celui des intégrales

$$\iint q q' d\tau d\tau', \iint \frac{q q'}{r} d\tau d\tau', \iint q q' \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{x - x'}{r} \right) d\tau d\tau', \text{ etc.}$$

Ici, les signes q et q' indiquent les densités électriques, relatives toutes les deux au même instant t et existant dans les points (x, y, z) et (x', y', z') de la particule. Tout ce qui dépend du mouvement de cette dernière a disparu et les valeurs des intégrales sont entièrement déterminées par la manière dont la charge est distribuée. De plus, plusieurs des intégrales s'annulent, puisque cette distribution est symétrique tout autour du centre. En effet, si ce dernier point est pris pour origine des coordonnées, q et q' seront des fonctions paires de x, y, z et de x', y', z' et une intégrale dans laquelle $q q'$ se trouve multiplié par une fonction impaire de $x - x', y - y', z - z'$ s'évanouira. Au contraire, vu que $\frac{\partial q'}{\partial x'}$ est une fonction impaire de x' , une intégrale qui contient $q \frac{\partial q'}{\partial x'}$ ne différera de 0 que lorsqu'elle contient encore un facteur qui est une fonction impaire de $x - x'$.

Voici maintenant les valeurs des intégrales, en tant qu'elles ne s'annulent pas. On a posé

$$-\frac{1}{4\pi V^2} \int \frac{q'}{r} d\tau' = \omega, \quad \int q \omega d\tau = \mu,$$

et il faut se rappeler que chaque combinaison de deux éléments $d\tau$ et $d\tau'$ doit être prise deux fois.

$$\iint \varrho \varrho' d\tau d\tau' = e^2,$$

$$\iint \frac{\varrho \varrho'}{r} d\tau d\tau' = -4\pi V^2 \mu,$$

$$\begin{aligned} \iint \varrho \varrho' \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{x-x'}{r} \right) d\tau d\tau' &= -\iint \frac{\varrho \varrho'}{r} d\tau d\tau' + \\ &+ \iint \varrho \varrho' \frac{(x-x')^2}{r^3} d\tau d\tau' = \frac{8}{3} \pi V^2 \mu, \end{aligned} \quad 1)$$

$$\begin{aligned} \iint \varrho \frac{\partial \varrho'}{\partial x'} \frac{x-x'}{r} d\tau d\tau' &= -\iint \varrho \varrho' \frac{\partial}{\partial x'} \left(\frac{x-x'}{r} \right) d\tau d\tau' = \\ &= -\frac{8}{3} \pi V^2 \mu, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \iint \varrho \frac{\partial \varrho'}{\partial y'} \frac{y-y'}{r} d\tau d\tau' &= \iint \varrho \frac{\partial \varrho'}{\partial z'} \frac{z-z'}{r} d\tau d\tau' = \\ &= -\frac{8}{3} \pi V^2 \mu. \end{aligned}$$

De ces formules on déduit

$$J_1 = -4\pi \left(V^2 + \frac{2}{3} p \xi \right) \mu, \quad J'_1 = \left(\frac{1}{V} + \frac{2p\xi}{V^3} \right) e^2,$$

$$J_2 = 0, \quad J_3 = 0, \quad J_4 = 0,$$

$$J'_2 = -\frac{8}{3} \pi (\xi + p) \mu, \quad J'_3 = -\frac{8}{3} \pi \eta \mu, \quad J'_4 = -\frac{8}{3} \pi \zeta \mu.$$

13. Reste à substituer ces valeurs dans les formules (177). Je remplacerai L par $4\pi V^2$ et je considérerai en premier lieu

1) L'intégrale $\iint \varrho \varrho' \frac{(x-x')^2}{r^3} d\tau d\tau'$ est évidemment égale aux intégrales analogues qui contiennent $(y-y')^2$ et $(z-z')^2$ et, par conséquent, à la troisième partie de $\iint \frac{\varrho \varrho'}{r} d\tau d\tau'$.

la partie de \mathbf{X} qui ne contient pas p . Les termes $-\dot{\xi} J_1$ et $+\ddot{\xi} J_1$ deviennent

$$4 \pi V^2 \dot{\xi} \mu + \frac{\ddot{\xi} e^2}{V}, \dots \dots \dots (186)$$

ce qui est précisément l'expression (111). Les termes, au contraire, qui dépendent de J_2 , J_3 et J_4 sont insensibles. Le premier, par exemple, est $\frac{16}{3} \pi \xi^2 \dot{\xi} \mu$, ce qu'on peut négliger en présence de $4 \pi V^2 \dot{\xi} \mu$.

Quant aux termes en p , il faudrait conserver sans doute ceux qui sont comparables au produit par $\frac{p}{V}$ de l'expression (186), c'est-à-dire des quantités du même ordre que

$$p V \dot{\xi} \mu \text{ et } \frac{p \ddot{\xi} e^2}{V^2}.$$

Mais, dans la formule pour \mathbf{X} , la vitesse p ne se trouve multipliée que par des facteurs comme

$$\xi \dot{\xi} \mu \text{ et } \frac{\xi \ddot{\xi} e^2}{V^3}.$$

On peut donc se borner à la valeur (186), et on trouvera des expressions analogues pour \mathbf{Y} et \mathbf{Z} .

LEIDE, Juin 1892.



Table des matières.

Introduction.....	p. 363.
Chap. I. Mouvements électriques dans des corps qui se trouvent en repos.....	" 373.
" II. Phénomènes électromagnétiques dans des corps qui se trouvent en mouvement et qui entraînent l'éther contenu dans leur intérieur.....	" 409.
" III. Examen d'une hypothèse qui a été faite aux chapitres précédents.....	" 421.
" IV. Théorie d'un système de particules chargées qui se dé- placent à travers l'éther sans entraîner ce milieu.....	" 432.
" V. Applications de la théorie précédente.....	" 455.
" VI. Propagation de la lumière dans un diélectrique pondé- rable qui se trouve en repos.....	" 474.
" VII. Propagation de la lumière dans un diélectrique pondé- rable qui se trouve en mouvement.....	" 498.
Note additionnelle.....	" 528.

CORRECTION.

Dans la note du paragraphe 50 :

Au lieu de trois derniers lisez quatre derniers.

CINQUIÈME LIVRAISON.

H. A. Lorentz, La théorie électromagnétique de Maxwell et son application aux corps
mouvants..... Page

CONDITIONS DE L'ABONNEMENT.

Les Archives Néerlandaises des sciences exactes et naturelles paraissent à des époques indéterminées, en livraison de 6 à 12 feuilles d'impression, avec un nombre illimité de planches coloriées et noires.

Trente feuilles forment un volume.

Avec la dernière livraison de chaque volume les souscripteurs reçoivent gratis une table des matières, un titre général et une couverture.

Les abonnements engagent à un volume seulement. Les livraisons ne se vendent pas séparément.

Le prix du volume, avec les planches, est fixé à fl. 6.—.

On souscrit chez l'éditeur et chez tous les libraires des Pays-Bas et de l'étranger.

Un certain nombre de collections des tomes I à XX (années 1866—1886) sont mises à la disposition des Savants, Bibliothèques ou Etablissements publics au prix de 80 florins (168 francs, 134 Reichsmark). S'adresser directement au Secrétaire de la Société hollandaise des Sciences à Harlem.

HOLZER
BINDER
BOSTON

